Tarea 1

Gustavo Hernández Angeles¹

¹ Universidad Autonoma de Nuevo Leon

Publication date: 03/02/2023

Abstract— En esta tarea se encontrarán soluciones a ecuaciones que no poseen una solución analítica mediante varios métodos numéricos, entre ellos: Bisección, Newton-Raphson, Secante, etc. Además, se desarrollará un programa en FORTRAN para que, dado un intervalo, detecta las raíces que hay y entre qué puntos dados por un grado de precisión a elección. En la última página se muestran los códigos para los métodos numéricos utilizados.

Keywords— Solución numérica

I. Solución de ecuaciones sin solución analítica

a. Primer problema

Resolver las siguientes ecuaciones numéricamente usando el método de Newton-Raphson.

1. ¿Cuál es la raíz de 8?. Resolver numéricamente.

2.
$$-0.8x^4 + 6.6x^3 - 16x^2 + 11.7x + 10 = 0$$

3.
$$xe^{0.5x} + 1.2x - 5 = 0$$

 $4. \cos x \cosh x + 1 = 0$

5. $x-2e^{-x}=0$

SOLUCIÓN

1. Calcular la raíz de 8.

Como primer paso para cada ejercicio, lo que haremos será graficar la función para asegurar un punto donde el algoritmo vaya a converger. Para este caso, creamos una función auxiliar $f(x)=x^3-8$ con el objetivo de hallar la raíz y por tanto, la solución al problema. La gráfica se muestra:

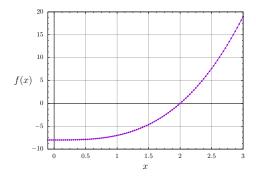


Fig. 1: Gráfica $f(x) = x^3 - 8$.

Podemos observar que la ecuación tiene una única solución en los reales alrededor del 2, por lo tanto en nuestro código pondremos un valor cercano. Corriendo el programa con un valor inicial de 2.1:

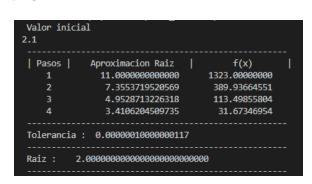


Fig. 2: Solución numérica a f(x) = 0.

$$\therefore 8^{1/3} = 2 \tag{1}$$

$$2. -0.8x^4 + 6.6x^3 - 16x^2 + 11.7x + 10 = 0$$

Para este polinomio, procedemos a graficarlo para visualizar valores aproximados de las raíces y ejecutar el programa alrededor de estos.

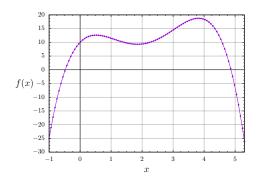


Fig. 3: Gráfica $f(x) = -0.8x^4 + 6.6x^3 - 16x^2 + 11.7x + 10$.

Observamos que las raíces aproximadamente son $x_1 \sim -0.5$ y $x_2 \sim 5$. Por lo que seleccionaremos los valores $x_1 = -1$ y $x_2 = 5$, respectivamente, para evaluar las dos raíces numéricamente. Los resultados son:

Valor inici	al				
Pasos	Aproximacion Raiz	f(x)			
1	-0.6236881613731	-5.24319410			
2	-0.4930534660816	-0.49672189			
3	-0.4778514206409	-0.00619461			
4	-0.4776569902897	-0.00000076			
5	-0.4776569604874	0.00000019			
Tolerancia: 0.0000009999999748					
Raiz : -0.4776569604873657226562500					

Fig. 4: Primera solución numérica a f(x) = 0.

Valor inicia	al				
Pasos	Aproximacion Raiz	Ι	f(x)	1	
1	4.8780484199524		-0.53339875		
2	4.8661127090454		-0.00477755		
3	4.8660039901733		-0.00000626		
4	4.8660039901733		-0.00000626		
Tolerancia: 0.0000009999999748					
Raiz: 4.8660039901733398437500000					

Fig. 5: Segunda solución numérica a f(x) = 0.

Por lo tanto, nuestras 2 raíces son aproximadamente: $x_1 \simeq -0.477$ y $x_2 \simeq 4.866$.

3.
$$xe^{0.5x} + 1.2x - 5 = 0$$

Procedemos a graficar la función auxiliar en GNU-PLOT, cuyas raíces serán las mismas que las soluciones que buscamos.

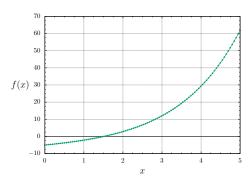


Fig. 6: Gráfica $f(x) = xe^{0.5x} + 1.2x - 5$.

La raíz se encuentra aproximadamente en $x\sim 1.5,$ así que escogemos el valor $x_0=1$ para ejecutar nuestro programa.

Fig. 7: Solución numérica a f(x) = 0.

Por lo tanto, el valor de x que satisface nuestra ecuación es $x \simeq 1.5049$.

```
4. \quad \cos x \cosh x + 1 = 0
```

Para esta ecuación, armamos una función auxiliar de la misma forma y la graficamos en GNUPLOT.

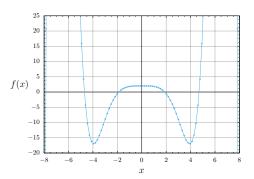


Fig. 8: Gráfica $f(x) = \cos x \cosh x + 1$.

En total, la función posee 6 raíces y por tanto, 6 valores $x_1,\ x_2,\ x_3,\ x_4,\ x_5$ y x_6 que satisfacen la ecuación de nuestro problema. Sin embargo, con un análisis de la paridad de la función, podemos observar que 3 soluciones son el negativo de las otras 3, respectivamente. Es decir: $x_1=-x_4,\ x_2=-x_5$ y $x_3=-x_6$. Computando para valores aproximados de las raíces:

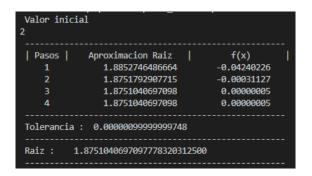


Fig. 9: Primera solución numérica a f(x) = 0.

```
Valor inicial
4.3
              Aproximacion Raiz
                                             f(x)
                 5.0248427391052
                                         24.38548088
                 4.7702345848083
                                           4.40969801
                 4.6994395256042
                                          0.28848183
                 4.6941199302673
                                           0.00154488
                 4.6940913200378
                                           0.00001009
                 4.6940913200378
                                           0.00001009
 Tolerancia :
               0.00000099999999748
           4.6940913200378417968750000
```

Fig. 10: Segunda solución numérica a f(x) = 0.

Valor inici	al			
Pasos	Aproximacion Raiz	1	f(x)	
1	7.8566861152649		-2.49276185	
2	7.8547611236572		-0.00475407	
3	7.8547573089600		0.00016682	
4	7.8547573089600		0.00016682	
Tolerancia : 0.00000099999999748				
Raiz : 7.8547573089599609375000000				

Fig. 11: Tercera solución numérica a f(x) = 0.

Y por tanto, los valores que satisfacen la ecuación son: $x_1 = -x_4 \simeq 1.875, x_2 = -x_5 \simeq 4.694$ y $x_3 = -x_6 \simeq 7.854$.

5.
$$x - 2e^{-x} = 0$$

Realizamos una función auxiliar $f(x) = x - 2e^{-x}$ y la graficamos en GNUPLOT.

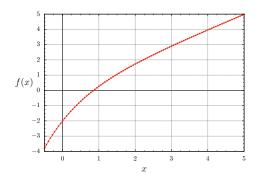


Fig. 12: Gráfica $f(x) = x - 2e^{-x}$.

Procedemos a evaluar numéricamente la raíz con un valor inicial de $x_0 = 1$, y resulta:

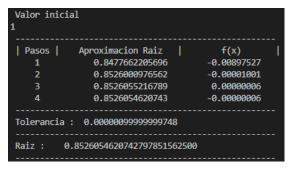


Fig. 13: Solución numérica a f(x) = 0.

Por lo tanto, la solución de la ecuación $x \simeq 0.852$.

b. Segundo problema

Un detector de temperatura mediante la resistencia de un material, principalmente Niquel, se basa en el cambio de resistencia eléctrica con los cambios de temperatura. La expresión de la resistencia a una temperatura dada, está dada por la siguiente expresión:

$$R_T = R_0(1 + AT + BT^2 + CT^4 + DT^6)$$
 (2)

Siendo R_0 la resistencia a 0°C y A, B, C y D constantes. Si $R_0=100\Omega,$ determine la temperatura cuando $R_T=300\Omega.$

Datos: $A = 5.485 \times 10^{-3}, \quad B = 6.65 \times 10^{-6},$ $C = 2.8055 \times 10^{-11} \text{ y } D = -2.0 \times 10^{-17}.$

SOLUCIÓN

1. Gráfica

Para esto, creamos una función auxiliar de la temperatura T; $f(T) = R_T - 300$. Al graficarla, las raíces que presente serán la solución a nuestro problema original.

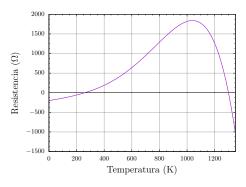


Fig. 14: Función auxiliar para encontrar la solución T.

De esta forma, vemos hay 2 raíces que también son físicamente posibles, ya que la T_f del Niquel es de 1455°C. Encontramos que las raíces se encuentran en los intervalos [200,400] y [1200,1400].

2. Solución Númerica

Utilizando el método de Newton, utilizamos como valores iniciales aquellos que estén cercanos a cada una de las raíces, así obtenemos los resultados:

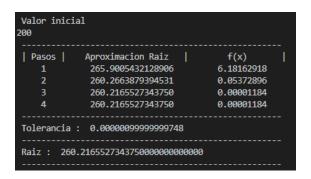


Fig. 15: Primera solución numérica a f(T) = 0.

Valor inici 1250	al			
Pasos	Aproximacion Raiz	f(x)		
1	******	-178.57975769		
2	******	-5.27192545		
3	******	-0.00644353		
4	******	-0.00005915		
5	********	-0.00005915		
Tolerancia	: 0.0000009999999748			
Raiz : 1299.77685546875000000000000000				

Fig. 16: Segunda solución numérica a f(T) = 0.

Por lo tanto, las temperaturas necesarias para que $R_T=300\Omega$ son: $T_1\simeq 260.216{\rm K}$ y $T_2\simeq 1299.776{\rm K}$.

c. Tercer problema

Durante un juego de futbol americano, un lanzador, lanza la pelota, estando a una altura h_Q . El recibidor, está alejado 60 pies y a una altura h_R . Se conocen la velocidad inicial, la distancia vertical x y la distancia horizontal y.

Datos:
$$g = 32.2ft/s^2$$
, $v_0 = 50ft/s$, $x = 60ft$, $h_Q = 6.5ft$ y $h_R = 7ft$.

Determinar el ángulo θ que hace la pelota con la horizontal antes de dejar la mano del lanzador.

$$h_R = x \tan \theta - \frac{x^2 g}{2v_0^2 \cos \theta^2} + h_Q \tag{3}$$

1. Gráfica

Similar a los ejercicios previos, armamos una función auxiliar de manera que las raíces coincidan con la solución de nuestro problema. Así:

$$f(\theta) = x \tan \theta - \frac{x^2 g}{2v_0^2 \cos \theta^2} + h_Q - h_R \tag{4}$$

Y procedemos a graficarla.

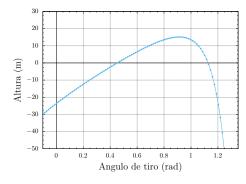


Fig. 17: Gráfica de $f(\theta)$.

2. Solución numérica

De la gráfica podemos obtener que existen dos valores de θ que satisfacen la ecuación (3). En este caso utilizaremos el método de bisección con los intervalos [0.2,0.6] y [1,1.2] para la primera y segunda raíz, respectivamente.

```
Dame los extremos del intervalo:

0.2,0.6

f( 0.200) = -12.47405992

f( 0.600) = 6.51309559

Iteracion Raiz Tolerancia

29 0.4523843221 0.0000000007
```

Fig. 18: Primera solución numérica a $f(\theta) = 0$.

```
Dame los extremos del intervalo:
1,1.2
f( 1.000) = 13.52723514
f( 1.200) = -22.73941129
Iteracion Raiz Tolerancia
28 1.1267451443 0.0000000007
```

Fig. 19: Segunda solución numérica a $f(\theta) = 0$.

Y con una conversión de unidades podemos obtener que: $\theta_1 \simeq 25.919^\circ$ y $\theta_2 \simeq 64.557^\circ$.

d. Cuarto problema

La fuerza que actúa entre una partícula con carga q y un disco circular de radio R y una carga Q está dada por la ecuación:

$$F = \frac{Qqz}{2\epsilon_0} \left(1 - \frac{z}{\sqrt{z^2 + R^2}}\right) \tag{5}$$

Donde ϵ_0 es la constante de permitividad en el vacío y z es la distancia de la partícula.

Datos: $\epsilon_0 = 0.885 \times 10^{-12} C^2/(Nm^2), Q = 9.4 \times 10^{-6} C, q = 2.4 \times 10^{-5} C$ y R = 0.1m.

Determinar la distancia z, si la fuerza es de 0.3 N.

Desde GNUPLOT graficamos la función auxiliar f(z) = F - 0.3 para obtener el intervalo de la raíz o raíces cuyo valor es solución al problema inicial.

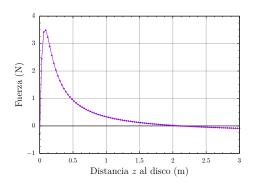


Fig. 20: Gráfica de f(z).

Utilizaremos nuevamente el método de bisección, con ayuda de la gráfica elegimos un intervalo conveniente para ejecutar el programa, en este caso: [1.5,2.5].

```
Dame los extremos del intervalo:

1.5,2.5

f( 1.500) = 0.12344779

f( 2.500) = -0.04539024

Iteracion Raiz Tolerancia

20 2.12075710 0.00000095
```

Fig. 21: Solución numérica a f(z) = 0.

Por lo tanto, el valor de z al cual $F=0.3{\rm N}$ es: $z\simeq 2.1207{\rm m}.$

II. Algoritmo que determina si hay una raíz en un intervalo dado

a. Código en FORTRAN del programa

```
1 program intervaloraiz
        ! Dado un intervalo [a,b], hallar cuantas raices tiene la funcion.
 3
        real*4 :: a,b, liminf(10), limsup(10), raiz(10), f, sign! Imprime los intervalos de hasta 10 raices y 10
 5
        integer :: n, count, i, ceros
        real*4, dimension(:), allocatable :: x! Vector dinamico, tendra dimension n
 8
 9
        write(*,*) '-
        \label{eq:write(*,'(9x,a)')'PROBLEMA~6'} \text{write(*,'(9x,a)')'PROBLEMA~6'}
11
        write (*,*)
12
        write (*,*) 'Inserte el intervalo [a,b]: '
        read *, a, b
14
        write(*,*)'Introduzca el valor de dx: '
        read*, dx
16
17
        write (*,*)
18
19
       n = int((b-a)/dx)! Numero de pasos
20
        count = 0 ! Contador de intervalos encontrados
21
        ceros = 0 ! Raices exactas encontradas
22
23
24
        allocate(x(n))! Aloja en la memoria el vector con n componentes
25
        ! Llenar el array
26
       x(1) = a
27
       28
            x(j) = a + (j-1)*dx
29
30
        1 continue
31
        ! Verificamos el numero de raices
32
33
       do i = 1, n-1
34
             sign = f(x(i)) * f(x(i+1))
            if (sign.lt.0.) then
35
36
                  count = count + 1
                  liminf(count) = x(i)
37
                 \limsup(count) = x(i+1)
38
             else if (sign == 0.0.and.f(x(i)) == 0.0) then
                 ceros = ceros+1
40
                 raiz(ceros) = x(i)
41
             endif
42
        enddo
43
44
        deallocate ( x ) ! Se desaloja en la memoria
45
46
        print *, 'RESULTADO: '
47
        if (count+ceros /= 0) then
48
             write(*,10)count+ceros,a,b
49
            do 2 k = 1, count
                 write (*,11) liminf (k), limsup (k)
51
            2 continue
52
53
            do 3 k = 1, ceros
                 write (*,13) raiz (k)
54
            3 continue
56
            write (*,12) a, b
57
       end if
59
           format('En total, se encontraron',1x,i1,1x,'raiz/ces en el intervalo [',f8.3,',',f8.3,'].')
format('Se encontro una raiz en [',f8.3,',',f8.3,'].')
format('No se han encontrado raices en el intervalo [',f8.3,',',f8.3,'].')
60
61
        12
62
            format ('Se ha encontrado una raiz exacta en x = ', f13.8)
63
64
65 end program
67 function f(x)
        \textcolor{real}{\texttt{real}} \! * \! 4 \ :: \ f \ , x
68
        f = (x-3.98)*(x-3.12)*(x-1.5)*(x-1)*(x-7)
69
        return
70
71 end function
```

b. Breve explicación

1. Variables

Las variables que utilizaremos para el programa son: a y b para el intervalo que introduce el usuario además de un diferencial dx, arrays liminf y limsup para almacenar el subintervalo donde se encuentra una raíz, contadores tanto para los ceros de la función (ceros) como para los subintervalos (count). Por último, un array dinámico x que tendrá dimensión n, para salvar cada uno de los puntos a evaluar.

2. Input

Al dar un intervalo donde encontrar la raíz y un diferencial dx, el programa calculará un valor entero para n: n = int((b-a)/dx). Para después llenar el array dinámico x previamente alojado en la memoria con dimensión n.

3. Verificación de raíces

La parte más importante del programa, realiza un ciclo pasando por todos los subintervalos verificando el signo de la multiplicación f(x) * f(x+dx) determinar si existe una raíz en ese intervalo y se guarda. En caso de que un extremo del intervalo sea una raíz, se añade al array raiz. Después de este proceso se desaloja de la memoria

4. Imprimir resultados

Para imprimir los resultados primero tenemos que saber si hay un resultado satisfactorio o no, para esto utilizamos una condicional if que verifique que el programa encontró soluciones y las imprime con ciclos. De lo contrario se imprime "No se han encontrado raíces en el intervalo".

III. Conclusiones

El método de Newton-Raphson es uno de los más utilizados en la computación como una introducción a los métodos numéricos. La sencillez con la que opera puede resultar más conveniente en ciertas situaciones o muchas dificultades en otras. Lo que me podría llevar de conocimiento en esta tarea es un mayor entendimiento en FORTRAN y GNUPLOT; en particular, sobre los arrays dinámicos o alojables que maneja FORTRAN ya que resultaron de gran utilidad en la resolución del problema 6 y el manejo del comando format para dar una mejor presentación a los resultados, y en GNUPLOT sobre nuevos comandos que ayudan a mejorar la calidad de las gráficas presentadas, entre ellos las nuevas funciones que aprendí fueron: Configurar la terminal para que el archivo de salida pueda ser un .png, un archivo .svg o un código en LATEX, poner titulos y labels más sofisticados, configurar los medium tics para ambos ejes y modificar los ejes x e y a mi gusto. Además, aprendí a usar LATEX de una mejor manera en la realización de esta tarea. En conclusión, FORTRAN y GNUPLOT le ganan a Python.

IV. Scripts de las gráficas y códigos de los métodos numéricos utilizados

a. Script general de las gráficas en GNUPLOT

```
1 set terminal epslatex color
2 set output 'output.tex'
3 set zeroaxis lt -1 lc -1
4 unset key
5 set grid xtics
6 set grid ytics
7 set xlabel '$x$'
8 set ylabel '$f(x)$'
9 set mytics 4
10 set mxtics 4
11
12 a = 0
13 b = 6
14 f(x) = \cos(x) #Funcion a graficar
15 plot [a:b] f(x) w lp pt 12 lw 2 lc 1 ps 0.6
```

b. Método de Newton en FORTRAN

```
program Newton
implicit none
integer :: i, imax
real :: x , xnuevo, toler, f, df, dx
parameter (imax = 100)
```

```
parameter (toler = 1.e-6)
print*, 'Valor inicial'; read*, x
 6
           i = 0 ; dx = 1
                 print*, '-
 9
                 print*, '| Pasos |
                                                   Aproximacion Raiz
                                                                                                      f(x)
10
           do while (i < imax.and.(abs(dx)) > toler)
11
             i = i + 1
12
              xnuevo = x - f(x)/df(x)
14
              dx = xnuevo-x
              x = xnuevo
15
              \mathbf{write}\,\big(*\,,\,{}^{,}\,(\,2\,x\,,\,\mathrm{i}\,4\,\,,\,9\,x\,,\,\mathrm{f}\,1\,7\,\,.\,13\,\,,\,2\,x\,,\,\mathrm{f}\,1\,7\,\,.\,8\,)\,\,{}^{,}\,\big)\  \  \, i\,\,,\  \  \, \mathbf{xnuevo}\,\,,\  \  \, \mathbf{f}\,\big(\,\mathbf{xnuevo}\,\big)
16
17
           if (i>imax-2) then
18
                 write(*,*) 'No converge en 100 iteraciones.'
19
                 else
20
21
                 print*,
                 \mathbf{write} \, \big( *\,,\, {}^{\prime} \, (\, \mathtt{a14} \,,\, \mathtt{f20} \,.\, \mathtt{17} \,) \,\, {}^{\prime} \big) \quad {}^{\prime} \, \mathtt{Tolerancia} \ : \quad {}^{\prime} \,, \quad \mathtt{toler}
22
23
                 write(*,'(a8,f30.25)') 'Raiz : ', xnuevo
24
25
                 print*,
           endif
26
27 end program
28 function f(z)
           real :: z, f
29
           f = -0.8*z*z*z*z + 6.6*z*z*z - 16*z*z + 11.7*z + 10
30
31 end
32 function df(z)
           real :: df,z
33
           df = -3.2*z*z*z + 19.8*z*z - 32*z + 11.7
34
```

c. Método de Bisección en FORTRAN

```
1 program problema4
       real*8 :: dl = 1.e-9, a,b,c,dx,f
2
       write(*,*) 'Dame los extremos del intervalo:'
3
       read*,a,c
       dx = c-a ! Tamano del intervalo
5
       istep = 0 ! Contador
6
       ! Se evalua la funcion en los extremos del intervalo
9
       write(*,20)a, f(a)
       write (6,20)c,f(c)
       20 format ('f(', f6.3,') = ', f13.8)
12
       do 100 while (abs(dx).gt.dl) ! Define cuando parar
14
           b = (a+c)/2. ! Se define b
15
           if ((f(a)*f(b)).lt.0.0) then
               c = b
16
               dx = c-a
17
           else
18
19
               a=b
               dx \,=\, c{-}a
20
           end if
21
22
           istep = istep +1
       100\ end\ do
23
24
       write (*,666) 'Iteracion', 'Raiz', 'Tolerancia'
25
       write (6,999) istep, b, dx
26
27
       stop
       666 format (2x, a, 10x, a, 9x, a)
       999 format (3x, i4,5x,2f16.10,3x)
29
30 end
31
32 function f(theta)
       real*8 f , theta
33
       f = 60.*tan(theta) - (60.**2 * 32.2)/(2*50.**2 * cos(theta)**2) + 6.5 - 7.
34
35
       return
36 end function
```