## Problema 1

O método de Gram Schmidt para ortogonalização de vetores é um método iterativo que, dado um conjunto de vetores linearmente independentes, gera um conjunto de vetores ortogonais. De modo que cada vetor de Q é obtido subtraindo as projeções do vetor atual sobre os vetores ortogonais anteriores.

# Implementação

### qr\_GS.m

```
% Entradas:
% A - matriz (m x n)
% Saídas:
% Q = matriz (m \times n) \text{ ortogonal}
   R = matriz (n \times n) triangular superior
function [Q,R] = qr GS(A)
  [m, n] = size(A);
  % Inicializa matrizes
  Q = zeros(m,n);
  R = zeros(n);
  for j = 1 : n
    v = A(:,j); % j-ésima coluna de A
    % Obtém, por Gram-Schmidt, v o j-ésimo vetor de uma base ortogonal
    for i = 1 : j-1
      R(i,j) = dot(Q(:,i), A(:,j));
      v = v - R(i,j) * Q(:,i);
    end
    R(j,j) = norm(v,2);
    Q(:,j) = v / R(j,j); % j-ésimo vetor de uma base ortonormal
  end
end
```

#### **Testes**

A seguir estão algumas matrizes selecionadas para testar as funções implementadas neste trabalho.

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 2 \\ -1 & 1 & 2 \\ -1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 2 \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} 16 & 2 & 3 & 13 \\ 5 & 11 & 10 & 8 \\ 9 & 7 & 6 & 12 \\ 4 & 14 & 15 & 1 \end{pmatrix} \quad C = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 2 & 4 \\ 3 & 1 & 2 & 2 \end{pmatrix}$$

A é uma matriz ideal para ortogonalização (tanto que é um exemplo dado pelo Poole), pois contém vetores para uma base de um subespaço vetorial.

B é uma matriz mágica de ordem par, portanto é muito má condicionada (ela é quase singular), o que é interessante para os testes.

C é uma matriz retangular com mais colunas do que linhas, o que não é o caso esperado de acordo com a apresentação da fatoração QR (a que é feita no Poole), contudo é um cenário de prova para a implementação e interpretação do método.

### Testando para o cenário ideal (a matriz A), temos:

```
\gg [QCa, RCa] = qr_GS(A);
QCa =
  0.5
       0.67082 -0.40825
  -0.5 0.67082 0
  -0.5
        0.22361
                  0.40825
         0.22361 0.8165
   0.5
RCa =
   2
                 0.5
          1
   0
      2.2361
               3.3541
               1,2247
```

Considerando A=QR, para verificar a ortogonalidade de Q, calculamos  $Q^TQ$  e para verificar a acurácua decomposição QR, calculamos QR-A.

Pode ser visto que a decomposição QR obtida foi muito boa. Q não é por muito pouco (o erro é irrelevante, tem grandeza  $10^{-17}$ ) a indentidade, e a multiplicação de Q e R resulta em A.

# Para as outras matrizes (B e C), temos:

Ambas são boas fatorações, afinal a multiplicação das matrizes resulta na matriz original, ou algo muito próximo disso. Vale ressaltar que a fatoração funciona para  ${\cal C}$  (uma matriz com mais colunas do que linhas), mesmo que esvaziada do sentido.

Testando a ortogonalidade de B, vemos que o resultado não é o melhor, muitas entradas são muito próximas de zero, outras nem tanto (na ordem de  $10^{-1}$ ). Isso é uma consequência do mal condicionamento de B.

Para C, temos que avaliar algo diferente, afinal a matriz Q associada a ela não pode ser ortogonal, ela não é LI. Note que há um bloco que é a indentidade, o que acontece devido ao fato de que os dois primeiros vetores são LI, se fossem outros, o bloco da identidadde estaria em outra posição (ao menos é .

```
>> QCc'*QCc
                   0.00377
                              0.00377
       1 1.4e-15
           1 -0.99999
                             -0.99999
   1.4e-15
   0.00377
           -0.99999
                       1
                              1
   0.00377 -0.99999
                          1
                                   1
>> QCc(1:2, 1:2)'*QCc(1:2, 1:2)
       1
           1.4e-15
   1.4e-15
                 1
```