|--|

Atividade03_PartidaDireta_1Botão / PLC_1 [CPU 1516-3 PN/DP] / Program blocks

Main [OB1]

Main Properties								
General Control of the Control of th								
Name	Main	Number	1	Туре	OB	Language	LAD	
Numbering	Automatic							
Information								
Title	ATIVIDADE 03 - PARTIDA DIRETA COM APENAS 1 BOT- ÃO LIGA/DESL.		Fregoneze	Comment	PARTIDA DIRETA PARA MO- TORES DE INDUÇÃO TRIFÁSI- CO (MIT) A partida e parada do motor feita por um único Botão. Desta forma teremos a con- dição de otimizar entradas caso a aplicação utilize mui- tos Botões Liga e Desliga.			
Version	0.1	User-defined ID						

Main								
Name	Data type	Default value	Supervision	Comment				
▼ Input								
Initial_Call	Bool			Initial call of this OB				
Remanence	Bool			=True, if remanent data are available				
Temp								
Constant								

Network 1:

Ao pressionarmos o Botão Liga/Desl. acionaremos a bobina de pulso.

Esta Bobina (P) detecta a Borda Positiva ou Borda de Subida. Ou seja, quando o nível lógico vai de "0" para "1" temos um pulso na memória da bobina (M0.0) pelo tempo de 1 ciclo de varredura do CLP. Assim em qualquer ponto do Ladder, a Memória M0.0 terá um pulso do botão Liga/Desliga.

Network 2:

Na memória M0.0 teremos o pulso do Botão Liga/Desl. conforme descrito na linha anterior (Network 1).

Se este pulso for dado com a Saída Q0.0 Desligada (NF - Contator K1) na bobina M0.1 também teremos um pulso. Utilizaremos esta memória M0.1 como Pulso Liga Motor.

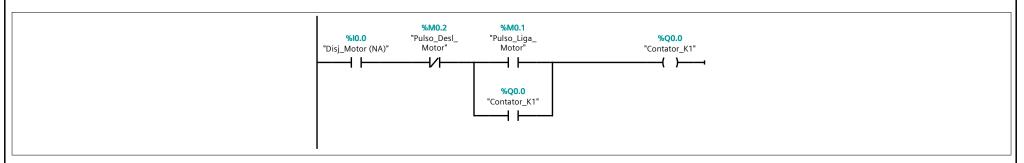
Se este pulso for dado com a Saída Q0.0 Ligada (NA - Contator K1) na bobina M0.1 também teremos um pulso. Utilizaremos esta memória M0.2 como Pulso Desliga Motor.

Network 3:

Mantendo a mesma lógica da Partida Direta, substituiremos os Botões Desliga (Anteriormente S0) e Botão Liga (Anteriormente S1).

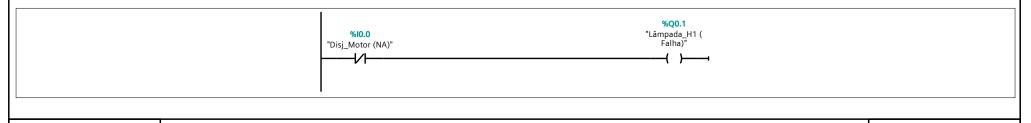
Desta forma quando houver um pulso na bobina M0.1, ligaremos a Saída Q0.0, que mesmo o pulso terminar a Saída Q0.0 continuará ligado devido ao selo realizado por seu contato auxiliar sobre o a memória M0.1 (Pulso Liga Motor).

E quando houver um pulso em M0.2 (Pulso Desliga Motor), "derrubaremos" o selo que fará com que a Saída Q0.0 Desligue.



Network 4:

Se o Disjuntor Motor desarmar por sobrecarga ou curto circuito, desligará seu contato (NA) ligado a entrada digital IO.O. E o contato abaixo, retonará a sua condição inicial (NF), acionando a Lâmpada H1 que sinalizará falha do sistema. E também desligará, "derrubando" o selo do Contator K1 na linha acima (Network 3)



Totally Integrated Automation Portal										
Network 5:				•						
Quando o Contator K1, que liga o motor no circuito elétrico, estiver desligado o seu contato NF ligará a Lâmpada H2 sinalizando que o mesmo se encontra DESLIGADO.										
		%Q0.0 "Contator_K1"	"Lâr De	%Q0.2 mpada_H2 (Motor esligado)" ————————————————————————————————————						
Network 6:	Network 6:									
Quando o Contator K1 es	stiver ligado o seu contato N	IA ligará a Lâmpada H3 sinali	izando que o mesmo se encor	ntra LIGADO.						
		%Q0.0 "Contator_K1"	"Lâr Mot	%Q0.3 mpada_H3 (tor Ligado)" —{ }——						