



# **Algoritmos e Estruturas de Dados I**

## **Árvores Binárias de Busca**

versão 2.3

**Fabiano Oliveira**

`fabiano.oliveira@ime.uerj.br`

# ArvoreBusca <TChave, TElem>

**procedimento** Enumera(ref T: ArvoreBusca)

*Enumera (lista) cada chave de L ordenadamente*

**função** Busca(ref T: ArvoreBusca, c: <TChave>): <TElem>

*Obtém o elemento de T com chave c ou NULO se inexistente*

**procedimento** Insere(ref T: ArvoreBusca, c: <TChave>, x: <TElem>)

*Insere x com chave c em T*

**função** Remove(ref T: ArvoreBusca, c: <TChave>): <TElem>

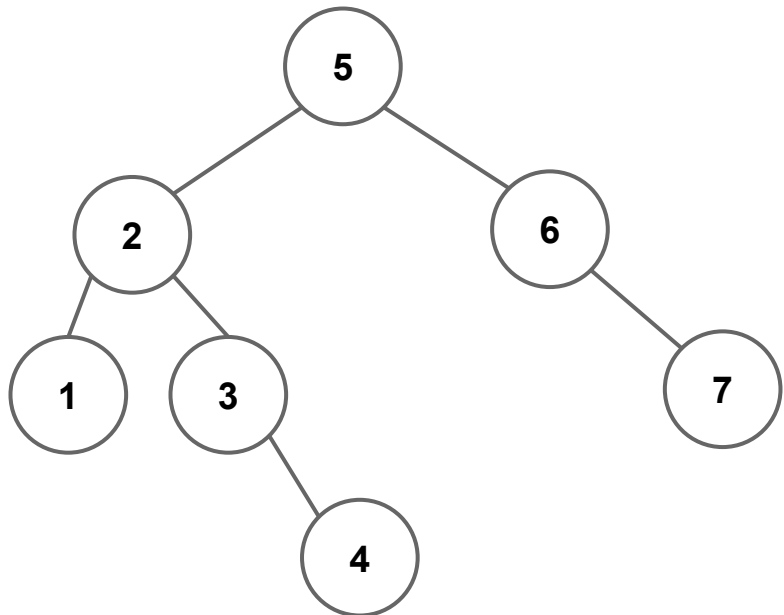
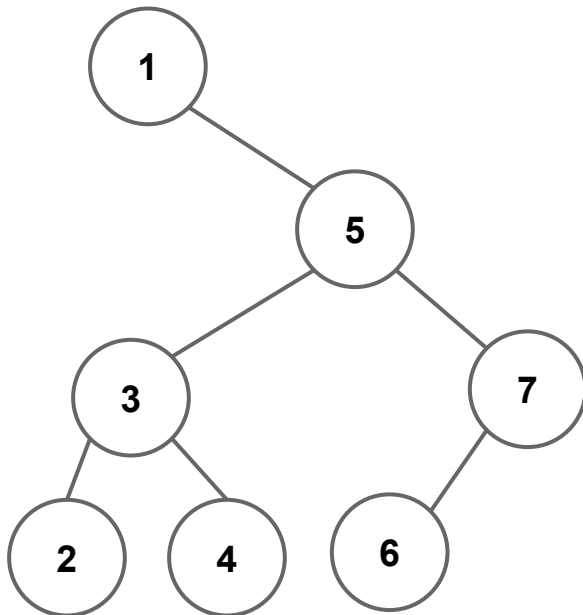
*Remove e retorna o elemento de T com chave c*

# Árvores Binárias de Busca

- Uma **árvore binária de busca**  $T$  é uma árvore binária tal que cada nó de  $T$  possui uma chave distinta e se  $R$  é nó raiz de  $T$ , então:
  - para todo nó  $Q$  da subárvore esquerda de  $R$ ,  
 $Q.Chave < R.Chave$
  - para todo nó  $P$  da subárvore direita de  $R$ ,  
 $Q.Chave > R.Chave$
  - subárvores à esquerda e à direita de  $R$  são árvores de busca

# Árvores Binárias de Busca

- Existem diversas árvores binárias de busca para um mesmo conjunto não-unitário de chaves:



# Árvores Binárias de Busca

- **estrutura ArvoreBusca =  
estrutura Arvore**

# Árvores Binárias de Busca

- Enumeração

**procedimento** Enumera(**ref** T: ArvoreBusca)  
    PercursosInOrdem(T.Raiz)

**Tempo:**  
 $\theta(N)$

# Árvores Binárias de Busca

- Busca

```
função Busca(ref T: ArvoreBusca, c: <TChave>): <TElem>  
  var Q: ^No ← T.Raiz  
  enquanto Q ≠ NULO faça  
    se Q^.Chave = c então  
      retornar (Q^.Elem)  
    senão se c < Q^.Chave então  
      Q ← Q^.Esq  
    senão  
      Q ← Q^.Dir  
  retornar ("NULO")
```

**Tempo:**  
 $O(h(T)) = O(N)$

# Árvores Binárias de Busca

- Busca

```
função Busca(ref T: ArvoreBusca, c: <TChave>,
             ref PosIns: ^^No): <TElem>
var Q: ^No ← T.Raiz
PosIns ← @(T.Raiz)
enquanto Q ≠ NULO faça
    se Q^.Chave = c então
        retornar (Q^.Elem)
    senão se c < T^.Chave então
        Q, PosIns ← Q^.Esq, @(Q^.Esq)
    senão
        Q, PosIns ← Q^.Dir, @(Q^.Dir)
retornar ("NULO")
```

Esta variante é interessante para informar onde o elemento procurado deveria estar no caso em que a chave não é encontrada



# Árvores Binárias de Busca

- Inserção

```
procedimento Insere(ref T: ArvoreBusca, c: <TChave>,
                    x: <TElem>)
```

```
    var PosIns: ^^No, Q: ^No, v: <TElem>
```

```
    v ← Busca(T, c, PosIns)
```

```
    se v = "NULO" então
```

```
        alocar(Q)
```

```
        PosIns^, Q^.Chave, Q^.Elem, Q^.Esq, Q^.Dir ←  
            Q, c, x, NULO, NULO
```

```
    senão
```

```
        Exceção("Chave existente")
```

**Tempo:**  
 $O(h(T)) = O(N)$

# Árvores Binárias de Busca

- Construção
  - O algoritmo consiste de inserir as  $N$  chaves uma a uma, até que a árvore esteja construída. Este algoritmo tem complexidade  $O(N^2)$ .

# Árvores Binárias de Busca

- Remoção

```
função Remove(ref T: ArvoreBusca, c: <TChave>): <TElem>  
    var Q: ^No, pontQ: ^^No, x: <TElem>  
    x ← Busca(T, c, pontQ)  
    se x ≠ "NULO" então  
        Q ← pontQ^  
        //remoção de Q -- slide seguinte  
        desalocar (Q)  
        retornar (x)  
    senão  
        Exceção("Chave inexistente")
```

# Árvores Binárias de Busca

//remoção de Q

se  $Q^{\wedge}.Esq \neq \text{NULO}$  então

se  $Q^{\wedge}.Esq^{\wedge}.Dir = \text{NULO}$  então

$Q^{\wedge}.Esq^{\wedge}.Dir, pontQ^{\wedge} \leftarrow Q^{\wedge}.Dir, Q^{\wedge}.Esq$

senão

var Qmenor, paiQmenor:  $\wedge No \leftarrow Q^{\wedge}.Esq^{\wedge}.Dir, Q^{\wedge}.Esq$

enquanto Qmenor $^{\wedge}.Dir \neq \text{NULO}$  faça

Qmenor, paiQmenor  $\leftarrow$  Qmenor $^{\wedge}.Dir$ , Qmenor

paiQmenor $^{\wedge}.Dir$ , Qmenor $^{\wedge}.Esq$ , Qmenor $^{\wedge}.Dir$ , pontQ $^{\wedge}$

$\leftarrow$  Qmenor $^{\wedge}.Esq$ ,  $Q^{\wedge}.Esq$ ,  $Q^{\wedge}.Dir$ , Qmenor

senão

$pontQ^{\wedge} \leftarrow Q^{\wedge}.Dir$

# **Exercícios**

# Exercícios

1. Quantas árvores binárias de busca podem representar o conjunto de chaves  $\{1, 2, 3, 4, 5, 6\}$ ?
2. Escreva um algoritmo que ordene um vetor  $A$  de  $N$  elementos com o seguinte método; (a) criar uma árvore binária de busca com os elementos como chaves, inserindo as chaves  $A[1], A[2], \dots, A[N]$  nesta ordem na árvore binária de busca; (b) faça um percurso inordem, onde a visita a um nó  $X$  corresponde à escrita da chave de  $X$ . Qual a complexidade de espaço e de tempo deste algoritmo?
3. Escreva uma versão de `Busca()` para árvores binárias de busca que, no caso de não encontrar o elemento, retorne em duas variáveis passadas por referência: (i) o ponteiro para o elemento onde a chave buscada deveria ser filha (NULO se a chave buscada deveria ser a raiz) e (ii) um *flag* para indicar se a chave buscada deveria ser inserida como filho à esquerda ou à direita do nó retornado em (i)

# Exercícios

4. Criar versões dos algoritmos `Insere()` e `Busca()` que sejam recursivos.
5. Dado um vetor ordenado, criar uma árvore binária de busca de altura mínima em tempo  $\theta(N)$ .
6. Dados um par de ponteiros A e B para nós de uma árvore binária T e um ponteiro para a raiz de T, determinar o ancestral comum mais perto de A e B com espaço auxiliar  $O(h(T))$ :
  - a. se T é uma árvore binária de busca
  - b. se T é uma árvore binária
7. Dada uma árvore binária de busca T com inteiros como chave e dois inteiros a, b, determinar os nós de T que possuem a chave entre a e b. O algoritmo deve ter complexidade  $O(h(T)+R)$ , onde R é o número de nós que estão no resultado.

# Exercícios

8. Elabore um algoritmo com complexidade de tempo  $O(N)$  que verifique se uma dada árvore binária é de busca.