

## 1. Descripción general:

El proyecto consiste en el empleo de OpenCV para el estudio de cierto tipo de videos generados a partir de la técnica de física experimental llamada LEED (low-energy electron diffraction), y generar a partir de ellos, en última instancia, una visualización tridimensional de las capas de material que pudieron ser accesadas por las ondas electromagnéticas, y que por lo tanto son las que se pudieron visualizar (hay que tener claro que esta es una visualización a través de modelaje).

## 2. Sobre LEED:

Low Energy Electron Diffraction.

## 3. Funcionalidades básicas del programa:

- La ejecución del script "transformer.sh" permite hacer una homogenización de los videos que se encuentran en el directorio de videos, y si el directorio de transformados existe, lo borra (de manera recursiva) y coloca ahí a los videos transformados.
- La ejecución del script "general.sh" permite ejecutar el programa que hace el tratado de los videos que están en el directorio de videos transformados.
- DIBUJADO: para dibujar sobre el video, se presiona la letra "q" para detener el video, luego con el mouse se dibuja sobre el frame en el cual se detuvo el video, y al soltar el mouse en ese trazo, se autocompleta el polígono formado por los puntos que fueron tocados por el mouse. También se puede dibujar sin presionar la letra para detención, pero hay un mayor control de la otra forma.
- INTERRUPCIÓN: presionar la letra "s" permite la interrupción de un video, es decir, se sale del tratamiento de ese video, y se pasa a analizar el siguiente video en el orden en que estén en el directorio de videos transformados.
- SOBRE EL PRIMER POLÍGONO DIBUJADO: hay que tomar en cuenta que el primer polígono dibujado no será tomado en cuenta para el análisis, pues simplemente servirá como referencia para el usuario, puesto que la grabación contiene más de lo que se quiere, y la imagen 2D generada al final (por cada archivo de video) debe tener alguna forma de interpretarse (aparte del marco de referencia).

## 4. Procedimientos:

Para la instalación y puesta en marcha de la biblioteca de Python llamada OpenCV, se hizo uso de la documentación oficial de dicha biblioteca.<sup>1</sup>

De dicha documentación oficial, los tutoriales útiles fueron los 3 primeros, a saber: *Introduction to OpenCV*, *Gui features in OpenCV* y *Core operations*.

Se dará a continuación una descripción general de cada uno de esos tutoriales; principalmente se hará mención de los aspectos más importantes para el desarrollo de este proyecto:

---

<sup>1</sup>[http://docs.opencv.org/trunk/doc/py\\_tutorials/py\\_tutorials.html](http://docs.opencv.org/trunk/doc/py_tutorials/py_tutorials.html)

#### 4.1. Introduction to OpenCV

Antes que todo, es importante hacer mención de algunas generalidades de OpenCV. OpenCV fue iniciado en Intel, en 1999. OpenCV-Python es el API de Python para OpenCV. Este API hace uso de la capacidad que se tiene en Python de crear *wrappers*, los cuales consisten en código de C o C++, el cual luego se empaqueta y es llamado desde Python. Así, básicamente lo que se hace en OpenCV-Python es un uso directo del API de OpenCV para C++, y se aprovechan además ciertas características importantes de Python.

Un buen conocimiento de Numpy es requerido<sup>2</sup>, en caso de que se quiera hacer un uso provechoso (desde el punto de vista de la escritura de códigos optimizados) de OpenCV-Python.

En cuanto a la versión de Python que se utilizará en este proyecto, es la 2.7.4. En Ubuntu (el sistema operativo sobre el cual se desarrolló este programa), Python viene instalado por defecto, así como python-numpy.

Por otro lado, es necesario instalar OpenCV:

```
$ sudo aptitude install libopencv-dev
```

Pero una instalación de este tipo no funcionó. Se procedió a desinstalar:

```
$ sudo aptitude purge libopencv-dev
```

Y después, se optó por la instalación a través del código fuente<sup>3</sup>. Se descargó la versión 2.4.8<sup>4</sup>. Luego, en el directorio /home/user/Downloads, se ejecutaron los siguientes comandos:

```
$ unzip opencv-2.4.8.zip
$ cd opencv-2.4.8
$ mkdir release
$ cd release
$ cmake -D CMAKE_BUILD_TYPE=RELEASE -D CMAKE_INSTALL_PREFIX=/usr/local -D
BUILD_NEW_PYTHON_SUPPORT=ON -D BUILD_EXAMPLES=ON ..
$ make
$ sudo make install
```

Incluso después de esto, parece ser necesario llevar a cabo un par de instalaciones más:

```
$ sudo aptitude install python-dev
$ sudo aptitude install python-opencv
```

Luego, basta con ejecutar en la terminal:

```
$ python
```

y en el intérprete interactivo de Python que sale a continuación, se escribe:

```
>> import cv2
```

y si no da error, quiere decir que todo está bien con la instalación de OpenCV.

Además, es importante instalar la siguiente biblioteca de Python (la cual se complementa muy bien con OpenCV, y permite, entre otras cosas, desplegar imágenes y llevar a cabo ciertas operaciones especiales sobre ellas, como por ejemplo aplicar zoom):

```
$ sudo aptitude install python-matplotlib
```

---

<sup>2</sup>[http://wiki.scipy.org/Tentative\\_NumPy\\_Tutorial](http://wiki.scipy.org/Tentative_NumPy_Tutorial)

<sup>3</sup><http://stackoverflow.com/questions/15790501/why-cv2-so-missing-after-opencv-installed>

<sup>4</sup><http://opencv.org/downloads.html>

## 4.2. *Gui features in OpenCV*

Al ir desarrollando el programa, se fueron presentando problemas en la ejecución (principalmente con el método VideoCapture del objeto cv2). Después de varias búsquedas, se encontró que la solución es hacer una instalación adecuada de ffmpeg<sup>5</sup>. Así, se llevaron a cabo los siguientes pasos (se descargó la última versión de ffmpeg a través de un repositorio git<sup>6</sup>):

```
$ git clone git://source.ffmpeg.org/ffmpeg.git ffmpeg
$ sudo aptitude install libfaac-dev
$ wget http://downloads.sourceforge.net/project/lame/lame/3.98.4/lame-3.98.4.tar.gz?
r=http%3A%2F%2Fffmpeg.zeranoe.com%2Fforum%2Fviewtopic.php%3Ff%3D5%26t%3D94&ts=133914
0293&use_mirror=ignum
$ tar -xvzf lame-3.98.4.tar.gz
$ cd lame-3.98.4
$ ./configure
$ make
$ sudo make install
$ sudo aptitude install libopencore-amrwb-dev
$ sudo aptitude install libopencore-amrnb-dev
$ sudo aptitude install libtheora-dev
$ sudo aptitude install libvorbis-dev
$ sudo aptitude install libx264-dev
$ sudo aptitude install libxvidcore-dev
$ sudo aptitude install libxext-dev
$ sudo aptitude install libxfixes-dev
$ cd ffmpeg
$ ./configure --enable-gpl --enable-libfaac --enable-libmp3lame --enable-libopencore
-amrnb --enable-libopencore-amrwb --enable-libtheora --enable-libvorbis --enable
-libx264 --enable-libxvid --enable-nonfree --enable-postproc --enable-version3 --enable
-x11grab --disable-yasm
$ make
$ sudo make install
$ cd opencv-2.4.8/release
$ cmake -D CMAKE_BUILD_TYPE=RELEASE ..
$ make
$ sudo make install
```

Pero se presentó un error en la recompilación. En específico, el error tiene que ver con: /usr/local/lib/libavcodec.a: could not read symbols: Bad value. La solución se encuentra en línea<sup>7</sup>. Para poder solucionar todos los errores, se tuvo que desinstalar todo nuevamente y hacer una instalación prácticamente desde cero.

```
$ sudo aptitude remove ffmpeg x264 libx264-dev
$ sudo aptitude update
$ sudo apt-get install build-essential checkinstall git cmake libfaac-dev libjack-
jackd2-dev libmp3lame-dev libopencore-amrnb-dev libopencore-amrwb-dev libsdl1.2-dev
libtheora-dev libva-dev libvdpau-dev libvorbis-dev libx11-dev libxfixes-dev
libxvidcore-dev texi2html yasm zlib1g-dev
$ sudo apt-get install libgstreamer0.10-0 libgstreamer0.10-dev gstreamer0.10-tools
gstreamer0.10-plugins-base libgstreamer-plugins-base0.10-dev gstreamer0.10-plugins-
```

<sup>5</sup><http://answers.opencv.org/question/263/video-capture-is-not-working-in-opencv-242/>

<sup>6</sup><http://www.ffmpeg.org/download.html>

<sup>7</sup><http://www.ozbotz.org/opencv-installation/>

```
good gstreamer0.10-plugins-ugly gstreamer0.10-plugins-bad gstreamer0.10-ffmpeg
$ cd opencv-2.4.8
$ sudo make uninstall
```

y se optará por trabajar con la versión 2.4.2 de OpenCV:

```
$ sudo apt-get install libgtk2.0-0 libgtk2.0-dev
$ sudo apt-get install libjpeg8 libjpeg8-dev
$ mkdir src
$ cd src
$ wget ftp://ftp.videolan.org/pub/videolan/x264/snapshots/x264-snapshot-20120528-2245
-stable.tar.bz2
$ tar xvf x264-snapshot-20140206-2245.tar.bz2
$ cd x264-snapshot-20140206-2245/
$ ./configure --enable-shared --enable-pic
$ make
$ sudo make install
$ mkdir src0
$ cd src0
$ wget http://ffmpeg.org/releases/ffmpeg-0.11.1.tar.bz2
$ tar xvf ffmpeg-0.11.1.tar.bz2
$ cd ffmpeg-0.11.1
$ ./configure --enable-gpl --enable-libfaac --enable-libmp3lame --enable-libopencore
-amrnb --enable-libopencore-amrwb --enable-libtheora --enable-libvorbis --enable-libx264
--enable-libxvid --enable-nonfree --enable-postproc --enable-version3 --enable
-x11grab --enable-shared --enable-pic
$ make
$ sudo make install
```

En algún momento, la instalación se complicó, debido a ciertos llamados inadecuados entre funciones de ciertos archivos, todo esto relacionado con libavcodec y ffmpeg. Se fue al código fuente original de ffmpeg, y se ejecutó en la terminal:

```
$ sudo make uninstall
```

Los segmentos de línea `--enable-shared` y `--enable-pic` son muy importantes, ya que previenen los errores que generaron toda la reinstalación de OpenCV (aquellos de no poder utilizar VideCapture). Continuando:

```
$ wget http://www.linuxtv.org/downloads/v4l-utils/v4l-utils-1.0.1.tar.bz2
$ tar xvf v4l-utils-1.0.1.tar.bz2
$ cd v4l-utils-1.0.1
$ ./configure
$ make
$ sudo make install
```

Y finalmente, se hace la instalación de OpenCV versión 2.4.2:

```
$ wget http://sourceforge.net/projects/opencvlibrary/files/opencv-unix/2.4.2/OpenCV
-2.4.2.tar.bz2
$ tar xvf OpenCV-2.4.2.tar.bz2
$ cd OpenCV-2.4.2/
$ mkdir build
$ cd build
```

```
$ cmake -D CMAKE_BUILD_TYPE=RELEASE ..
$ make
$ sudo make install
```

Después de la instalación, hay que llevar a cabo algunas configuraciones en linux (para que identifique de manera adecuada todos los elementos de OpenCV):

```
$ export LD_LIBRARY_PATH=/usr/local/lib
(agregar este de arriba a .bashrc)
```

Además, hay que agregar las siguientes dos líneas a /etc/bash.bashrc:

```
PKG_CONFIG_PATH=$PKG_CONFIG_PATH:/usr/local/lib/pkgconfig
export PKG_CONFIG_PATH
```

Y listo! Con estas configuraciones ya es posible hacer uso de OpenCV sin problemas.

Ahora bien, en cuanto tamaño de video, es mejor hacer un reajuste antes de ejecutar el programa. Todos los videos son pasados al mismo tamaño (se ha elegido XxX, de manera levemente arbitraria). La transformación se hace básicamente con el siguiente comando (se agrega aquí con un ejemplo incorporado):

```
/home/gustavo/Downloads/src0/ffmpeg-0.11.1/ffmpeg -i LEEDgraphite2.wmv -s 640x480
-b:v 512k -vcodec mpeg1video -acodec copy LEEDtransformed2.wmv
```

Además del archivo llamado 'programa.py', que es el script en Python, llamado a su vez por el script en Bash 'general.py', se hizo un script (también en Bash) para transformar todos los archivos que vayan a estar adentro de 'videos/'.

Aparte de todo lo mencionado anteriormente, cabe rescatar algunos puntos importantes de esta (segunda) sección de tutoriales.

Los detalles de los scripts mismos se pueden encontrar en ellos, los cuales ya vienen con su correspondiente documentación. De esta sección, es importante mencionar lo siguiente:

- Los son tratables exactamente igual que las imágenes que se leen de archivos .png, .jpg, etc., y se les puede asignar eventos.
- El método waitKey(time) resulta ser muy útil, especialmente cuando se quiere detener un video, dibujar sobre él, y luego retomar la reproducción del video en ese punto de detención previo.
- La reproducción de videos con OpenCV es trucosa, y hay que tener en cuenta que el último frame al que se accesa (en caso de hacer uso de un while, combinado con el método isOpened del objeto generado a partir del llamado de la función cv2.VideoCapture(str)) no existe, por lo que hay que hacer una validación en ese caso.
- La combinación de waitKey(time) y destroyWindow(str), hacen posible una finalización del programa sin problema alguno, a pesar de interrumpirse incluso.
- El uso de círculos y polígonos como objetos para dibujo, resulta muy útil en el trazo de lazos cerrados sobre frames. Pero hay que hacer un llamado directo del frame (es decir, pasarlo por parámetro a la función empleada en la implementación del evento) o tenerlo como variable global. Si no se tiene acceso al frame sobre el que se quiere dibujar, es claro que no se podrá dibujar sobre él.
- El uso de listas anidadas resulta muy útil, e incluso indispensable, en el redibujado de lazos cerrados sobre los frames posteriores al frame sobre el que se dibujó o dibujaron el o los lazos.
- El dibujado de figuras sobre imágenes, así como la implementación de eventos (como click derecho, por ejemplo) en las mismas, resultan las herramientas básicas e indispensables para el uso del mouse como herramienta de dibujo sobre un video.

En ocasiones se desconfigura OpenCV (porque se instaló otra versión anteriormente, y esa versión no es compatible con la versión específica de ffmpeg, o porque está mal instalada, o por la razón que sea), y es preferible en ese caso llevar a cabo la instalación de nuevo:

```
$ cd build
$ sudo make uninstall
$ sudo make install
```

#### 4.2.1. Sobre la escala de grises

Cuando se extrae la imagen de un frame (con el método `cvtColor`, propio del objeto `cv2`), se pasan dos parámetros: el frame y una constante; esta última, se eligió en este caso igual que `cv2.COLOR_BGR2GRAY`, ya que se desea hacer un análisis de las imágenes en escala de grises.

La escala de grises<sup>8</sup> es un intermedio entre la escala color y la escala blanco y negro. En la escala de grises, a cada pixel se le asigna un blanco, un negro, o una tonalidad intermedia.

#### 4.2.2. Sobre los histogramas

Los histogramas<sup>9</sup> son herramientas muy útiles en el análisis de imágenes. Estas son gráficas de valor en escala de grises, contra cantidad de pixeles con ese valor.

#### 4.2.3. Algunos aspectos importantes del programa, en general

- Estos puntos importantes que se señalan aquí, son básicamente los pasos (generales) seguidos después de que se tuvo a mano un guardado de las ubicaciones de los puntos en el espacio que conforman a los polígonos dibujados.
- Se creó una lista (se llamó `listaIntensidades`) para el guardado de las intensidades promedio de los polígonos dibujados. Hay una correspondencia uno a uno entre la cantidad de entradas de esta lista, y el número de videos a procesar. El número de entradas de cada una de las entradas de la lista `listaIntensidades`, es igual que el número de polígonos dibujados, para cada uno de los videos procesados.
- Se hizo un rotulado de los polígonos.
- Hay que tomar en cuenta que el primer polígono dibujado no será tomado en cuenta para el análisis, pues simplemente servirá como referencia para el usuario, puesto que la grabación contiene más de lo que se quiere, y la imagen 2D generada al final (por cada archivo de video) debe tener alguna forma de interpretarse (aparte del marco de referencia).
- Se generaron imágenes 2D, una por cada video, en las cuales se hace un dibujo de un plano cartesiano, y en él los polígonos trazados para ese video en específico.
- Al trabajar con contornos (contours) en OpenCV, se puede hacer de dos maneras. Obteniendo dichos contornos a través de ciertos métodos aplicados sobre la imagen (es decir, detectando los contornos en la imagen y no dibujándolos a mano), o se pueden dibujar los contornos con el mouse, como se hizo en este proyecto. Para este segundo caso, entonces no hay que hacer uso del método "`findContours()`", puesto que ya se tienen a disposición los contornos (los contornos son simplemente conjuntos de puntos, de los cuales ya se dispone en la lista `listadoFilesLazos`).

---

<sup>8</sup>[http://es.wikipedia.org/wiki/Escala\\_de\\_grises](http://es.wikipedia.org/wiki/Escala_de_grises)

<sup>9</sup><http://opencvpython.blogspot.com/2013/03/histograms-1-find-plot-analyze.html>

- Sobre la intensidad promedio adentro de los polígonos: para obtener la intensidad promedio del conjunto de pixeles interiores a un polígono, en una escala de grises, es necesario hacer uso del concepto de máscara<sup>10</sup>.
- Sobre los centroides de los polígonos: para obtener el centroide<sup>11</sup> de un polígono con OpenCV, basta con generar un arreglo numpy (el contorno, generado a partir de una lista de puntos), y luego aplicarle a dicho arreglo la siguiente secuencia de operaciones:

```
M = cv2.moments(arrayContour)
centroid_x = int (M[ 'm10' ]/M[ 'm00' ])
centroid_y = int (M[ 'm01' ]/M[ 'm00' ])
```

- Se llevó a cabo un guardado adecuado de la información de las intensidades, esto en archivos txt, para un posterior procesamiento con gnuplot.
- Se hizo un llamado a gnuplot para el graficado de las intensidades vs tiempo.
- Se creó un repositorio en Github, al cual se hace push de manera automática en el script general.sh. El guardado de carpetas es tal que al guardarse los resultados del análisis, se hace con la fecha, y además se le agrega un identificador único (en este caso se empleó el comando 'date +%s').
- El scripting con gnuplot es un poco trucoso. En medio de un script de bash común y corriente, si se agrega la línea "gnuplot << EOF" entonces se puede proseguir con líneas de scripting como si se estuviera trabajando en gnuplot (es importante notar que el scripting de gnuplot se cierra con la serie de letras EOF, ver script general.sh). Esto sirve para procesar con gnuplot un conjunto de archivos, como es el caso de este programa. Esta implementación se llevó a cabo en el archivo general.sh.

---

<sup>10</sup><http://opencvpython.blogspot.com/2012/06/hi-this-article-is-tutorial-which-try.html>

<sup>11</sup><http://opencvpython.blogspot.com/2012/06/contours-3-extraction.html>