

Sistemas de Comunicação I

Relatório 01 - Revisão de Sinais de Espectro

Sumário

1	Desc	crição de desenvolvimento	3
2	Conceitos teóricos utilizados		3
3	3.1 3.2	esentação e comentários dos gráfios Item 1:	3 5 8
4	Conclusão		12
5	Scrip 5.1	pts Utilizados: Gerar um sinal s(t) composto pela somatória de 3 senos com amplitudes de 6V, 2V e	12
		4V e frequências de 1, 3 e 5 kHz, respectivamente	12
		Plotar em uma figura os três cossenos e o sinal 's ' no domínio do tempo e da frequência.	
		Utilizando a função 'norm', determine a potência média do sinal 's'	14
	5.4 5.5	Utilizando a função 'pwelch', plote a Densidade Espectral de Potência do sinal 's' Gerar um sinal s(t) composto pela somatória de 3 senos com amplitudes de 5V, 5/3V e	14
		1V e frequências de 1, 3 e 5 kHz, respectivamente	15
	5.6 5.7	Plotar em uma figura os três cossenos e o sinal 's ' no domínio do tempo e da frequência Gerar 3 filtros ideais e plotar a resposta em frequencia para os filtros:	16 17
	5.8	Plotar o sinal 's' t através dos filtros e plotar as saídas no dominio do tempo e no dominio da frequência	18
	5.9	Gerar um vetor representando um ruído com distribuição normal utilizando a função randn' do matlab. Gere 1 segundo de ruído considerando um tempo de amostragem	
		de 1/10k	18
	5.10	Plotar o histograma do ruído para observar a distribuição Gaussiana. Utilizar a função 'histogram'	19
	5.11	Plotar o ruído no domínio do tempo e da frequência	19
	5.12	Utilizando a função 'xcorr', plote a função de autocorrelação do ruído	19
	5.13	Utilizando a função 'filtro=fir1(50,(1000*2)/fs)', realize uma operação de filtragem passa	
		baixa do ruído. Para visualizar a resposta em frequência do filtro projetado, utilize a	
		função 'freqz'	20
	5.14	Plote, no domínio do tempo e da frequência, a saída do filtro e o histograma do sinal	
		filtrado	20

1 Descrição de desenvolvimento

O objetivo deste relatório é apresentar os conceitos básicos de tratamento de sinais e modulação em amplitude, de maneira que possamos entender como a informação carregada por um sinal base pode ser modulada para altas frequências e depois demodulada para termos a informação novamente.

2 Conceitos teóricos utilizados

Os principais conceitos teóricos utilizados neste relatório são os seguintes:

- Modulação AM: Modulação por amplitude, onde a amplitude da modulante altera a portadora para que a portadora carregue a informação pelo espaço.
- sinal modulante: O sinal modulante é oque contém de fato a informação que o usuário/dispositivo deseja transmitir, porem inviável para a transmissão direta devido as suas caracteristicas, tipicamente o comprimento de onda.
- sinal portador: A portadora é o que permite a transmissão do sinal, suas caracteristicas são ideiais para o meio onde a onda irá se propagar, a portadora é influenciada pela modulante de maneira em que o receptor consiga extrair a informação transmitida.
- Filtros de sinal: Os filtros de sinal são responsáveis por isolar as frequências que desejamos absorver das frequências que devem ser eliminadas. Em um filtro passa-baixas por exemplo, as frequências mais altas são todas eliminadas, o que é vital para transmissão em cenários de interferência de canais/faixas de frequência vizinhos.
- Demodulação AM: O processo de modulação ocorre ao multiplicar o sinal modulante pelo sinal da portadora, existe tambem o processo contrário, de demodulação, onde novamente multiplicamos o sinal recebido pela portadora a fim de receber a modulante pura. O processo de demodulação é vital para a recuperação da mensagem no destinatário.

3 Apresentação e comentários dos gráfios

3.1 Item 1:

Gerar um sinal s(t) composto pela somatória de 3 senos com amplitudes de 6V, 2V e 4V e frequências de 1, 3 e 5 kHz, respectivamente e plotar em uma figura os três cossenos e o sinal 's ' no domínio do tempo e da frequência.

Podemos notar abaixo os sinais no dominio do tempo gerados, inicialmente, temos 3 componentes cossenos (sub-figura 1, 2 e 3) que posteriormente são combinadas em um único sinal s(t), visto no canto inferior direito da imagem abaixo.

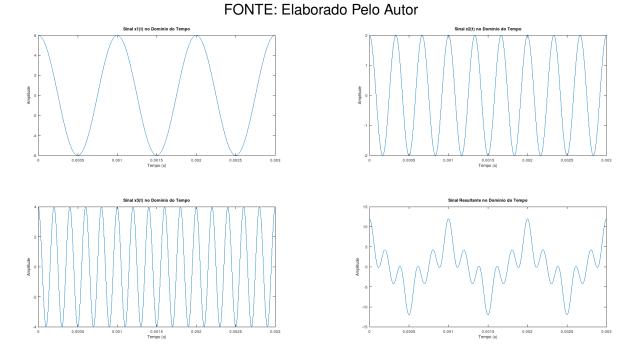


Figura 1: Plot do sinal de St composto por soma de cossenos

Para cada componente no dominio do tempo, foi realizado uma FFT para verificar seu estado no dominio da frequência, abaixo podemos validar os resultados.

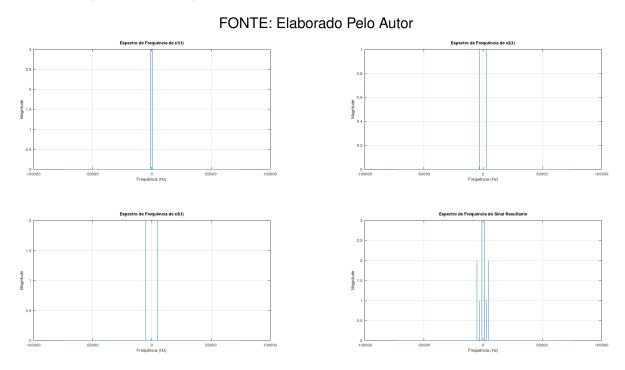


Figura 2: Plot do sinal de St composto por soma de cossenos (dominio da freguencia)

Podemos notar que, ao aumentar a frequência do sinal (visivel no dominio do tempo), o impulso apresentado no dominio da frequência se distancia do eixo, porem como as frequências entre os três sinais são diferentes, ao combina-los, não notamos um aumento de amplitude em uma das componentes, mas sim a coexistência das três componentes no mesmo sinal resultante.

Em seguida, utilizando a forção "norm", podemos determinar a potência do média do sinal. Após aplicar o método solicitado, obtive o valor de 28W, também utilizei outros dois métodos para calcula-la,

um utilizando somatório da função "x-t"e tirando sua média posteriormente, e outro método utilizando o somatório da potência contínua e potência alternada calculadas separadamente, conforme é possivel notar no trecho de código abaixo:

```
% Calculando a potência média total do sinal (metodo 1):
potencia_media = norm(x_t).^2 / length(x_t)

% Calculando a potência AC e DC do sinal;
Pot_AC = var(x_t)
Pot_DC = mean(x_t)^2

% Calculando a potência média total do sinal (metodo 2):
Pot_Media_Total = Pot_AC + Pot_DC

% Calculando a potência média total do sinal (metodo 3):
Pot_Media_Total = 1/length(x_t)*sum(x_t.^2)
```

Para calcular a densidade espectral, utilizei a função solicitada pelo questionário, podemos validar o resultado na imagem abaixo:

Figura 3: Densidade espectral do sinal de St

O gráfico acima mostra onde a maioria da potência esta localizada no espectro, podemos validar que uma grande parte do sinal encontra-se no inicio do espectro eletromagnético, logo em seguida, temos a sua segunda harmonica e na sequência a terceira harmonica.

Pode-se notar que neste sinal as harmonicas impares detem a maior parte da potência do sinal, oque ocorre em outras formas de onda, como a onda quadrada por exemplo.

3.2 item 2:

Gerar um sinal s(t) composto pela somatória de 3 senos com amplitudes de 5V, 5/3V e 1V e frequências de 1, 3 e 5 kHz, respectivamente. Gerar um sinal s(t) composto pela somatória de 3 senos com amplitudes de 5V, 5/3V e 1V e frequências de 1, 3 e 5 kHz, respectivamente.

Novamente como na questão anterior, iniciamos o desenvolvimento partindo dos sinais que irão compor o s(t), portanto, os três cossesos com diferentes frequências e amplitudes são gerados e

plotados individualmente abaixo, seguindo do sinal resultante da soma desses componentes.

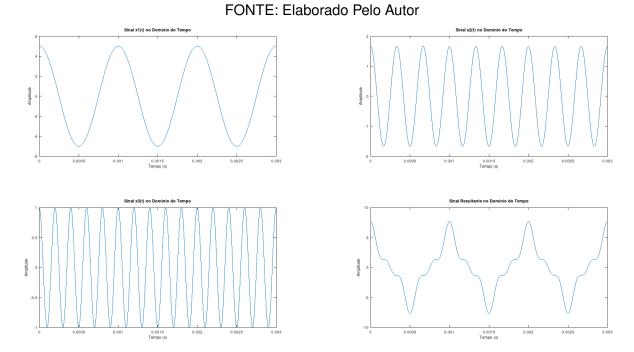


Figura 4: Sinal de St e suas componentes no dominio do tempo

Em seguida, a FFT de cada sinal é calculada, obtendo os gráficos apresentados abaixo, note que novamente, para cada sinal, a um impulso correspondente a sua frequência de propagação. Note que ao juntar os três sinais no sinal resultante, temos que sua resposta em frequência na verdade é a soma de todos os impulsos individuais.

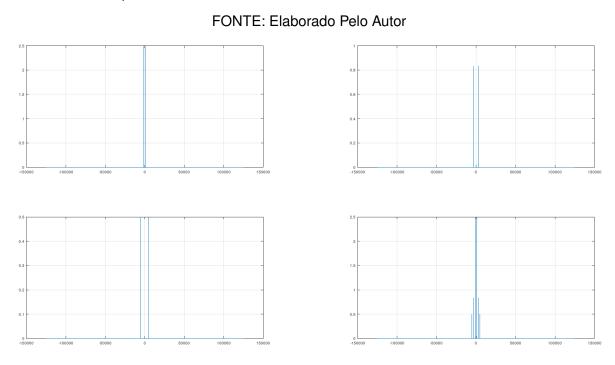


Figura 5: Sinal de St e suas componentes no dominio da frequencia

Em seguida, conforme solicitado foram gerados três diferentes filtros ideiais através de vetores de zeros e uns, o primeiro filtro correspondente a PB (Passa Baixa), o segundo correspondente a PA (Passa Alta) e o terceiro correspondente a PF (Passa Faixa).

Para verificar se de fato os vetores configurados estão de acordo com a necessidade, o plot de sua resposta em frequência (eixo da frequência / amplitude) foi plotado, abaixo está o resultado para os três difernetes filtros.

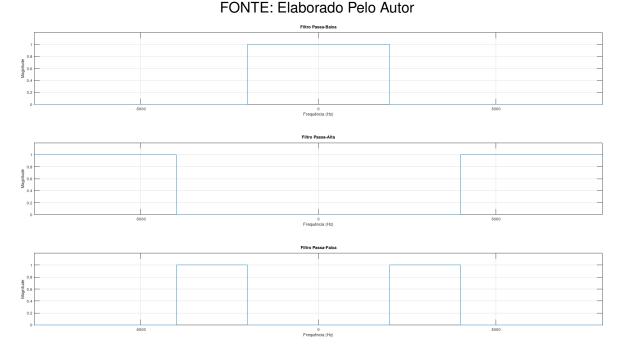


Figura 6: Resposta na frequência dos filtros PF, PA e PB

Note que o primeiro filtro da imagem cobre a parte inferior do eixo da frequência (onde se localiza o eixo), este filtro é o passa baixas.

Na sequencia, temos um filtro que está elimiando toda a faixa de frequências baixas e permitindo a passagem apenas das maiores frequências, neste ponto, temos o filtro passa alta.

Por ultimo, temos um filtro que elimina a origem e também as frequências mais altas, mas mantem uma faixa entre elas por onde o sinal pode ser absorvido, esse é o filtro Passa Faixa.

Por fim, simulando uma transmissão digital, ao receber o sinal precisamos filtra-lo para garantir que nenhuma (idealmente) componente de alta ou baixa frequência seja incorporada ao sinal que vamos interpretar.

Desta forma, após gerar os filtros, o mesmo sinal s(t) foi inserido nos três diferentes filtros para verificarmos sua resposta em frequência e também no dominio do tempo, cujo o resultado está explicito abaixo:

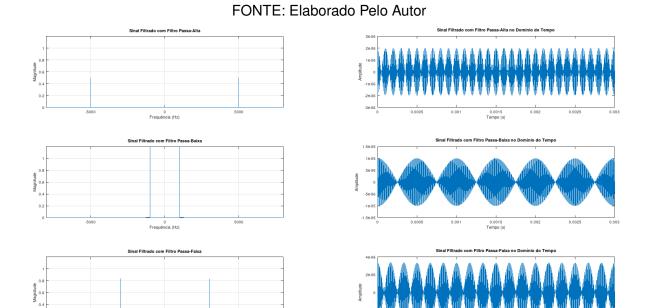


Figura 7: Sinalfiltrado - Dominio do tempo e frequência

No primeiro caso, temos o filtro passa alta, note que ao mutiplicar o sinal de s(t) por esse filtro, apenas a componente de 5000Hz foi mantida, desta forma, tornando este o sinal com a maior frequência após a filtragem, note que há um reflexo desta caracteristica no dominio do tempo, pois o primeiro sinal é também o que possui o menor período.

No segundo caso, temos o filtro passa baixa, onde após aplicar a filtragem apenas a componente 1000Hz foi mantida, desta forma tornando este o sinal resultante com o maior período entre os três.

Por fim, temos o sinal de filtrado pelo passa-faixa, note que este ficou entre o PB e o PF, devido a única componente ter permanecido foi a de 3000Hz. A vantagem deste tipo de filtro é a versatilidade em capturar apenas o que o usuário/receptor deseja capturar.

Apenas como exemplo, o filtro de passa-faixa poderia ser ajustado para trabalhar por exemplo na faixa de 2 á 10KHz, e neste caso deixaria passar tanto o sinal de 3KHz quanto o de 5KHz.

3.3 Item 3:

Para iniciar a terceira tarefa, incialmente gerei um ruído branco com 10 mil amostras (de 0 á 1 segundo). O ruído foi gerado através da função 'randn', conforme apresentado abaixo:

FONTE: Elaborado Pelo Autor

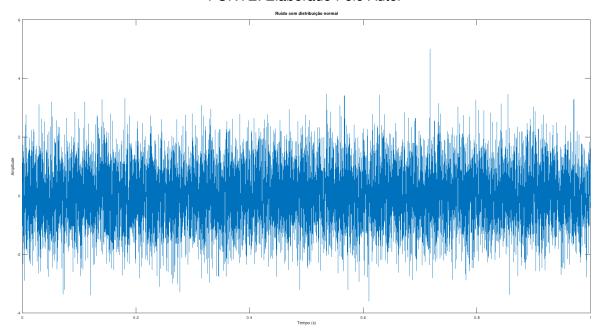
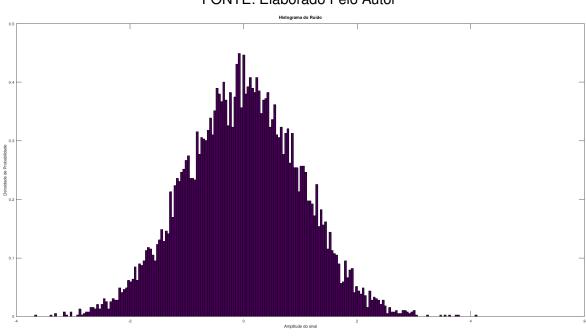


Figura 8: Ruido com distribuição normal

Ao utilizar a função rando garantimos que os valores apresentados serão os mais proximo de um sinal aleatório possivel criando este aspecto de ruído ao sinal recem criado.

Para verificar se de fato o ruido encontra-se equilibrado, podemos calcular seu histograma (conforme apresentado abaixo) e validar se de fato a curva apresenta assemelha-se a de uma gaussiana (o que significa que a distribuição de probabilidades está o mais equilibrada possivel.



FONTE: Elaborado Pelo Autor

Figura 9: Histograma do ruido - Distribuição Gaussiana

Em seguida, após garantir que o ruído de fato está equilibrado, ou seja, não está alocando mais potência para uma deferminada frequência / instante no tempo, podemos verificar seu comportamento no dominio da frequência.

Novamente, como o ruído não possui nenhuma componente periódica com potência mais alta que as demais (na realidade não á periodicidade neste sinal), nota-se que no dominio da frequência o formato do sinal se assemelha muito ao sinal no dominio do tempo, pois não há uma faixa de frequência com amplitude maior ou menor.

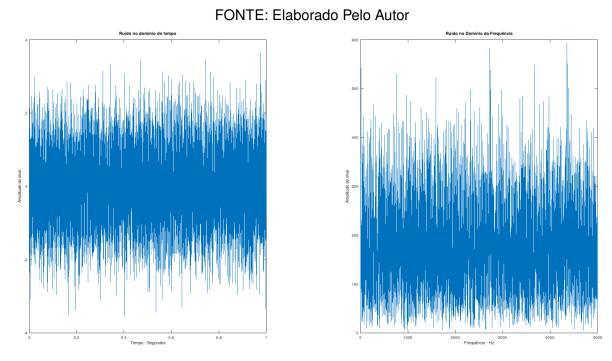


Figura 10: Plot do ruído no tempo e frequência

Para comprovar que não há uma componente periódica no sinal, podemos aplicar a função de autocorrelação no sinal para verificar se há ou não periodicidade em alguma faixa do sinal, note que como demonstrado abaixo, existe apenas um pico sobre o eixo, apontando que não há periodicidade sobre componentes alternadas do sinal.

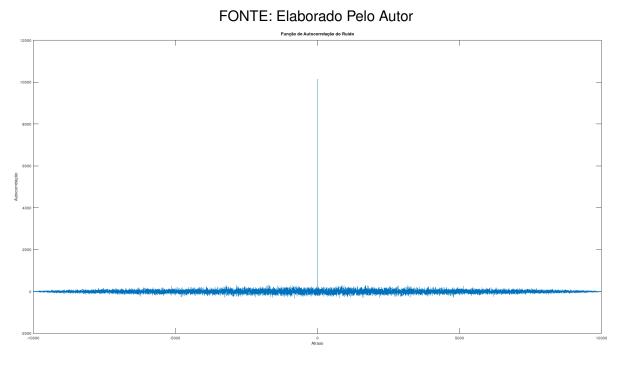


Figura 11: Função autocorrelação do ruído

IFSC - Campus São José Página 10

Agora, vamos aplicar um filtro passa baixa no sinal aleatório para verificar sua resposta no dominio do tempo e tambêm da frequência, para isso, um filtro PB de 1000Hz foi montado, com a seguinte resposta em frequência (ordem 50).

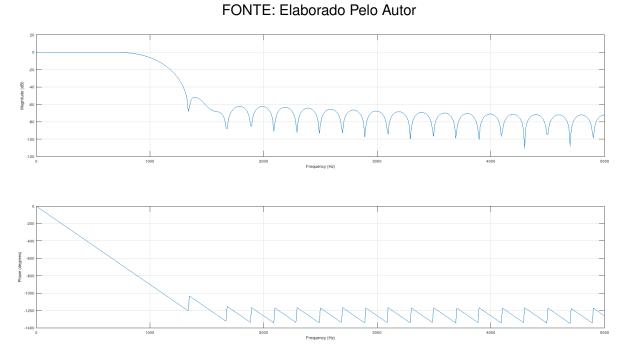


Figura 12: Resposta em frequência do filtro

O filtro foi multiplicado com o sinal original, e após sua multiplicação, podemos notar que o sinal ainda continua bastante aleatório, mas agora, sem uma boa parte de seu preenchimento (em azul), isso ocorre pois as frequências mais altas, correspondentes as maiores variações e portanto ao preenchimento do gráfico foram cortadas, desta forma, o gráfico aparece mais esbranquiçado.

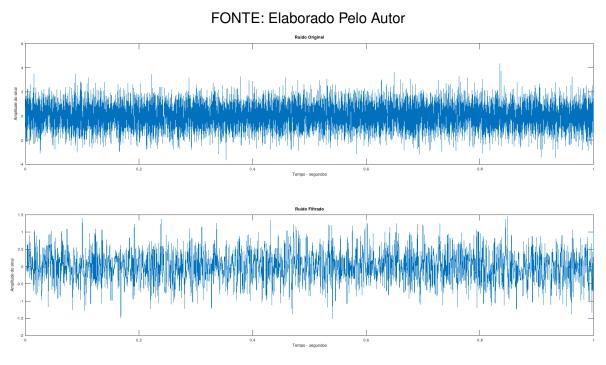


Figura 13: Ruido filtrado em F < 1000Hz

Por fim, para verificar se o filtro foi aplicado corretamente, o sinal filtrado foi plotado no dominio

IFSC - CAMPUS SÃO JOSÉ PÁGINA 11

do tempo e ao lado no dominio da frequência (imagem abaixo). Note que quase que imediatamente após 1000Hz toda a amplitude do sinal cai para zero.

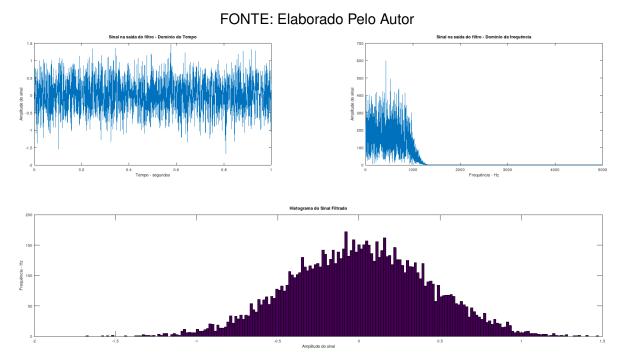


Figura 14: Ruido filtrado em F < 1000Hz

Para verificar se de fato o sinal ainda continua equilibrado após a filtragem, foi novamente plotada a gaussiana, agora com o sinal filtrado em 1000Hz, note que mesmo após o filtro a distribuição ainda contínua apontando equilibrio, isto ocorre pois o sinal mesmo abaixo de 1000Hz ainda estava equilibrado então após a filtragem, a distribuição normal permanece.

4 Conclusão

Com base nos conceitos discutidos e nos resultados obtidos com a modulação AM-DSB-SC e AM-DSB-TC, podemos concluir que o processamento de sinais em sistemas de modulação por amplitude (AM) é fundamental para a transmissão de informações em comunicações analógicas.

A modulação AM-DSB-SC, ao modular a amplitude do sinal portador com a informação, permite a transmissão eficiente de dados. Já a AM-DSB-TC, ao suprimir a portadora, reduz a largura de banda necessária para transmitir o sinal modulado, tornando-a uma técnica mais eficiente em termos de espectro.

Após a transmissão, os processos de recepção, demodulação e interpretação são cruciais para recuperar a informação original com precisão. A compreensão desses processos é essencial para o correto funcionamento dos sistemas de comunicação que utilizam modulação AM.

5 Scripts Utilizados:

5.1 Gerar um sinal s(t) composto pela somatória de 3 senos com amplitudes de 6V, 2V e 4V e frequências de 1, 3 e 5 kHz, respectivamente.

```
clc; clear all; close all

% amplitude de cada componente do sinal;
A1 = 6;
```

```
5 | A2 = 2;
 6 | A3 = 4;
8 % definindo frequências das componentes do sinal;
9|f1 = 1000;
10 | f2 = 3000;
11 f3 = 5000;
13 % definindo periodo e frequência de amostragem;
14 fs = 50*f2;
15 Ts = 1/fs;
16 T = 1/f1;
17
18 % definindo priodos do sinal;
19 t_inicial = 0;
20 t_final = 2;
22 % vetor "t" correspondente ao periodo de análise (dominio da frequência);
23 t = [t_inicial:Ts:t_final];
24
25 % calculando o passo no dominio da frequência;
26 passo_f = 1/t_final;
27
28 % vetor "f" correspondente ao periodo de análise (dominio da frequência);
29 f = [-fs/2:passo_f:fs/2];
30
31
32 % definição das funções de cada componente do sinal;
33 x1_t = A1*cos(2*pi*f1*t);
x2_t = A2*cos(2*pi*f2*t);
x3_t = A3*cos(2*pi*f3*t);
36
37 % adicionando uma componente DC ao sinal;
38 \% x4_t = 2;
39
40 % somátório das componentes para compor o sinal completo
x_t = x_1 + x_2 + x_3 + x_3 = x_1
43 % realizando a FFT (fast Fourier Transform) do sinal para o domínio da frequência;
44 X_f = fft(x_t)/length(x_t);
45 X_f = fftshift(X_f);
47 X1_f = fft(x1_t)/length(x1_t);
48 X1_f = fftshift(X1_f);
50 X2_f = fft(x2_t)/length(x2_t);
51 X2_f = fftshift(X2_f);
53 X3_f = fft(x3_t)/length(x3_t);
54 \times 3_f = fftshift(X3_f);
```

5.2 Plotar em uma figura os três cossenos e o sinal 's ' no domínio do tempo e da frequência.

```
1 % Plotagem do sinal x1_t no domínio do tempo;
2 figure(1)
3 subplot(221)
4 plot(t,x1_t)
5 xlim([0 3*T])
```

```
7 % Plotagem do sinal x2_t no domínio do tempo;
 8 subplot (222)
 9 plot(t,x2_t)
10 xlim([0 3*T])
12 % Plotagem do sinal x3_t no domínio do tempo;
13 subplot (223)
14 plot(t,x3_t)
15 xlim([0 3*T])
16
17 % Plotagem do sinal resultante no domínio do tempo;
18 subplot (224)
19 plot(t,x_t)
20 xlim([0 3*T])
22 % Plotagem do sinal x1_t no domínio da frequência;
23 figure(2)
24 subplot (221)
25 plot(f,abs(X1_f))
26 grid on
28 % Plotagem do sinal x1_t no domínio da frequência;
29 subplot (222)
30 plot(f,abs(X2_f))
31 grid on
33 % Plotagem do sinal x1_t no domínio da frequência;
34 subplot (223)
35 plot(f,abs(X3_f))
36 grid on
37
38 % Plotagem do sinal x1_t no domínio da frequência;
39 subplot (224)
40 plot(f,abs(X_f))
41 grid on
```

5.3 Utilizando a função 'norm', determine a potência média do sinal 's'.

```
% Calculando a potência média total do sinal (metodo 1):
potencia_media = norm(x_t).^2 / length(x_t)

% Calculando a potência AC e DC do sinal;
Pot_AC = var(x_t)
Pot_DC = mean(x_t)^2

% Calculando a potência média total do sinal (metodo 2):
Pot_Media_Total = Pot_AC + Pot_DC

% Calculando a potência média total do sinal (metodo 3):
Pot_Media_Total = 1/length(x_t)*sum(x_t.^2)
```

5.4 Utilizando a função 'pwelch', plote a Densidade Espectral de Potência do sinal 's'.

```
% realizando plot de densidade espectral utilizando "Pwelch":
figure(4)
plot(pwelch(x_t));
xlim([0 5000])
```

IFSC – Campus São José Página 14

5.5 Gerar um sinal s(t) composto pela somatória de 3 senos com amplitudes de 5V, 5/3V e 1V e frequências de 1, 3 e 5 kHz, respectivamente.

```
1 clc; clear all; close all
2
3 % amplitude de cada componente do sinal;
4 | A1 = 5;
5 | A2 = 5/3;
 6 \mid A3 = 1;
 8 % definindo frequências das componentes do sinal;
9 | f1 = 1000;
10 | f2 = 3000;
11 f3 = 5000;
12
13 % definindo periodo e frequência de amostragem;
14 fs = 50*f3;
15 Ts = 1/fs;
16 \mid T = 1/f1;
17
18 % definindo priodos do sinal;
19 t_inicial = 0;
20 t_final = 2;
21
22 % vetor "t" correspondente ao periodo de análise (dominio da frequência);
23 | t = [t_inicial:Ts:t_final];
24
25 % calculando o passo no dominio da frequência;
26 passo_f = 1/t_final;
27
28 % vetor "f" correspondente ao periodo de análise (dominio da frequência);
29 f = [-fs/2:passo_f:fs/2];
30
31
32 % definição das funções de cada componente do sinal;
33 x1_t = A1*cos(2*pi*f1*t);
x2_t = A2*cos(2*pi*f2*t);
x3_t = A3*cos(2*pi*f3*t);
37 % adicionando uma componente DC ao sinal;
38 \% x4_t = 2;
40 % somátório das componentes para compor o sinal completo
x_t = x_1t + x_2t + x_3t;
42
43 % realizando a FFT (fast Fourier Transform) do sinal para o domínio da frequência;
44 X_f = fft(x_t)/length(x_t);
45 X_f = fftshift(X_f);
47 \times 1_f = fft(x1_t)/length(x1_t);
48 X1_f = fftshift(X1_f);
50 X2_f = fft(x2_t)/length(x2_t);
51 X2_f = fftshift(X2_f);
53 X3_f = fft(x3_t)/length(x3_t);
54 X3_f = fftshift(X3_f);
```

5.6 Plotar em uma figura os três cossenos e o sinal 's ' no domínio do tempo e da frequência

```
1 % Plotagem do sinal x1_t no domínio do tempo;
2 figure(1)
 3 subplot (221)
 4 plot(t,x1_t)
 5 xlim([0 3*T])
 7 % Plotagem do sinal x2_t no domínio do tempo;
 8 subplot(222)
 9 plot(t,x2_t)
10 xlim([0 3*T])
11
12 % Plotagem do sinal x3_t no domínio do tempo;
13 subplot (223)
14 plot(t,x3_t)
15 xlim([0 3*T])
16
17 % Plotagem do sinal resultante no domínio do tempo;
18 subplot (224)
19 plot(t,x_t)
20 xlim([0 3*T])
21
22 % Plotagem do sinal x1_t no domínio da frequência;
23 figure(2)
24 subplot (221)
plot(f,abs(X1_f))
26 grid on
27
28 % Plotagem do sinal x1_t no domínio da frequência;
29 subplot (222)
30 plot(f,abs(X2_f))
31 grid on
32
33 % Plotagem do sinal x1_t no domínio da frequência;
34 subplot (223)
plot(f,abs(X3_f))
36 grid on
38 % Plotagem do sinal x1_t no domínio da frequência;
39 subplot (224)
40 plot(f,abs(X_f))
41 grid on
```

```
clc; clear all; close all

% amplitude de cada componente do sinal;

A1 = 5;
A2 = 5/3;
A3 = 1;

% definindo frequências das componentes do sinal;
f1 = 1000;
f2 = 3000;
f3 = 5000;

% definindo periodo e frequência de amostragem;
fs = 50*f3;
Ts = 1/fs;
T = 1/f1;
```

IFSC - Campus São José Página 16

```
18 % definindo priodos do sinal;
19 t_inicial = 0;
20 t_final = 2;
22 % vetor "t" correspondente ao periodo de análise (dominio da frequência);
23 t = [t_inicial:Ts:t_final];
25 % calculando o passo no dominio da frequência;
26 passo_f = 1/t_final;
27
28 % vetor "f" correspondente ao periodo de análise (dominio da frequência);
29 f = [-fs/2:passo_f:fs/2];
30
31
32 % definição das funções de cada componente do sinal;
33 x1_t = A1*cos(2*pi*f1*t);
x2_t = A2*cos(2*pi*f2*t);
x3_t = A3*cos(2*pi*f3*t);
37 % adicionando uma componente DC ao sinal;
38 \% x4_t = 2;
39
40 % somátório das componentes para compor o sinal completo
x_t = x_1t + x_2t + x_3t;
42
43 % realizando a FFT (fast Fourier Transform) do sinal para o domínio da frequência;
44 X_f = fft(x_t)/length(x_t);
45 X_f = fftshift(X_f);
46
47 X1_f = fft(x1_t)/length(x1_t);
48 X1_f = fftshift(X1_f);
49
50 X2_f = fft(x2_t)/length(x2_t);
51 X2_f = fftshift(X2_f);
53 X3_f = fft(x3_t)/length(x3_t);
54 \times 3_f = fftshift(X3_f);
```

5.7 Gerar 3 filtros ideais e plotar a resposta em frequencia para os filtros:

```
2 filtro_PB = [zeros(1,246e3) ones(1,8001) zeros(1,246e3)];
3 filtro_PA = [ones(1,242e3) zeros(1,16001) ones(1,242e3)];
4 filtro_PF = [zeros(1,242e3) ones(1,4000) zeros(1,8001) ones(1,4000) zeros(1,242e3)];
6 % Plotagem do sinal PF no domínio da frequência;
7 figure(6)
8 subplot (311)
9 plot(f,filtro_PB)
10 grid on
11 xlim([-8000 8000])
12
13 subplot (312)
14 plot(f,filtro_PA)
15 grid on
16 xlim([-8000 8000])
17
18 subplot (313)
19 plot(f,filtro_PF)
20 grid on
```

21 xlim([-8000 8000])

5.8 Plotar o sinal 's' t através dos filtros e plotar as saídas no dominio do tempo e no dominio da frequência.

```
2 %Sinais filtrados:
 3 X_filtradoA = X_f .* filtro_PA;
 4 X_filtradoB = X_f .* filtro_PB;
 5 X_filtradoF = X_f .* filtro_PF;
 7 % Plotagem do sinal PF no domínio da frequência;
 8 figure (7)
 9 subplot (321)
10 plot(f,X_filtradoA)
11 grid on
12 ylim([0 1.2])
13 xlim([-8000 8000])
15 subplot (323)
16 plot(f,X_filtradoB)
17 grid on
18 ylim([0 1.2])
19 xlim([-8000 8000])
20
21 subplot (325)
22 plot(f,X_filtradoF)
23 grid on
24 ylim([0 1.2])
25 xlim([-8000 8000])
27 x_filtradoA = ifft(X_filtradoA);
28 x_filtradoB = ifft(X_filtradoB);
29 x_filtradoF = ifft(X_filtradoF);
30
31 subplot (322)
32 plot(t,x_filtradoA)
33 xlim([0 3*T])
35 subplot (324)
36 plot(t,x_filtradoB)
37 xlim([0 3*T])
39 subplot (326)
40 plot(t,x_filtradoF)
41 xlim([0 3*T])
```

5.9 Gerar um vetor representando um ruído com distribuição normal utilizando a função 'randn' do matlab. Gere 1 segundo de ruído considerando um tempo de amostragem de 1/10k.

```
close all; clc; clear all;

% Frequência de amostragem (10k amostras por segundo)
Fs = 10000;

% Vetor de tempo de 0 a 1 segundo com passo de 1/Fs
```

IFSC - Campus São José Página 18

5.10 Plotar o histograma do ruído para observar a distribuição Gaussiana. Utilizar a função 'histogram'

5.11 Plotar o ruído no domínio do tempo e da frequência

```
1 % Plotar o ruído
2 figure(1)
3 subplot(1, 2, 1);
4 plot(t, ruido);
5 xlabel('Tempo - Segundos');
6 ylabel('Amplitude do sinal');
7 title('Ruído no dominio do tempo');
9 % Calcular a FFT do ruído
10 ruido_F = fft(ruido);
11
12 % Calcular o vetor de frequências correspondente à FFT
13 f = Fs*(0:(length(t)/2))/length(t);
14
15 % Plotar a magnitude da FFT (apenas metade, pois é simétrica)
16 subplot(1, 2, 2);
17 plot(f, 2*abs(ruido_F(1:length(t)/2+1)));
18 xlabel('Frequência - Hz');
19 ylabel('Amplitude do sinal');
20 title('Ruído no Domínio da Frequência');
```

5.12 Utilizando a função 'xcorr', plote a função de autocorrelação do ruído.

IFSC - Campus São José Página 19

```
1 % Calcular a função de autocorrelação do ruído
2 [correlation, lag] = xcorr(ruido);
3
4 figure(2)
5 % Plotar a função de autocorrelação
6 plot(lag, correlation);
7 xlabel('Atraso');
8 ylabel('Autocorrelação');
9 title('Função de Autocorrelação do Ruído');
```

5.13 Utilizando a função 'filtro=fir1(50,(1000*2)/fs)', realize uma operação de filtragem passa baixa do ruído. Para visualizar a resposta em frequência do filtro projetado, utilize a função 'freqz'.

```
1 % Definir a frequência de corte do filtro
2 Fc = 1000; % Frequência de corte em Hz
4 % Definir a ordem do filtro
5 ordem = 50;
7 % Projetar o filtro FIR passa-baixa
8 filtro = fir1(ordem, (Fc*2)/Fs);
10 % Aplicar o filtro ao ruído
sinal_filtrado = filter(filtro, 1, ruido);
13 % Plotar a resposta em frequência do filtro
14 figure (3);
15 freqz(filtro, 1, 512, Fs);
17 % Plotar o sinal original e o sinal filtrado
18 figure(4);
19 subplot(2,1,1);
20 plot(t, ruido);
21 title('Ruído Original');
22 xlabel('Tempo - segundos');
23 ylabel('Amplitude do sinal');
25 subplot (2,1,2);
26 plot(t, sinal_filtrado);
27 title('Ruído Filtrado');
28 xlabel('Tempo - segundos');
29 ylabel('Amplitude do sinal');
```

5.14 Plote, no domínio do tempo e da frequência, a saída do filtro e o histograma do sinal filtrado

```
% Plotar a saída do filtro no domínio do tempo
subplot(2, 2, 1);
plot(t, sinal_filtrado);
title('Sinal na saída do filtro - Domínio do Tempo');
xlabel('Tempo - segundos');
ylabel('Amplitude do sinal');
% Calcular a FFT da saída do filtro
L = length(sinal_filtrado);
Y_filtrado = fft(sinal_filtrado);
```

```
12 % Calcular o vetor de frequências correspondente à FFT
13 f = Fs*(0:(L/2))/L;
14
15 % Plotar a magnitude da FFT (apenas metade, pois é simétrica)
16 subplot(2, 2, 2);
17 plot(f, 2*abs(Y_filtrado(1:L/2+1)));
18 title('Sinal na saída do filtro - Domínio da frequência');
19 xlabel('Frequência - Hz');
20 ylabel('Amplitude do sinal');
21
22 % Plotar o histograma do sinal filtrado
23 subplot(2, 2, [3, 4]);
24 hist(sinal_filtrado, num_bins);
25 title('Histograma do Sinal Filtrado');
26 xlabel('Amplitude do sinal');
27 ylabel('Frequência - Hz');
```