

# Modulação e Demodulação em Frequência (FM)

Sistemas de Comunicação I

Arthur Cadore Matuella Barcella

09 de Abril de 2024

# Sumário

1. Introdução	3
2. Fundamentação teórica	. 3
3. Análise dos resultados	
4. Scripts e Códigos Utilizados:	3
5. Conclusões	
6. Referências	4

## 1. Introdução

Seção I - Descrição do que será desenvolvido/abordado no relatório

## 2. Fundamentação teórica

Seção II - Conceitos teóricos utilizados no relatório

### 3. Análise dos resultados

Seção III - Apresentação e comentários dos gráfios/figuras das etapas de desenvolvimento do relatório

## 4. Scripts e Códigos Utilizados:

Seção IV - Scripts e Codigos

```
close all; clear all; clc;
^{\scriptscriptstyle 3} % Defining the signals amplitude.
4 A_modulating = 1;
5 A_carrier = 1;
7 % Defining the signals frequency
8 f modulating max = 20000;
9 f_carrier = 80000;
11 % modulator sensibility for frequency variation (Hz/volts)
12 k_f = 2000000;
14 % Delta variable, correponding to max frequency variation.
15 d f = k f*A modulating;
   % Beta variable, correspondig to percentage of frequency variation about
  the frequency of the modulating.
18 b = d f/f modulating max;
20 % Defining the period and frequency of sampling:
21 fs = 50*f_carrier;
22 \text{ Ts} = \frac{1}{fs};
T = 1/f_{modulating_{max}}
25 % Defining the sinal period.
26 t_inicial = 0;
t_final = 2;
29 % "t" vector, correspondig to the time period of analysis, on time domain.
30 t = [t_inicial:Ts:t_final];
```

```
1 % modulating_singal = A_modulating *cos(2*pi*f_modulating_max*t);
2 [modulating_signal, Hs] = audioread('general-signal.wav');
```

```
3 modulating signal = transpose(modulating signal);
5 % Calculate the number of zeros to be added
6 num zeros = length(t) - length(modulating signal);
8 % Add the zeros to the end of the modulating signal vector
9 modulating signal = [modulating signal, zeros(1, num zeros)];
11 % Transpose the modulated signal if necessary
modulated signal = transpose(modulating signal);
13
14 % Creating the FM modulated signal:
phase argument = 2*pi*k f*cumsum(modulating signal)*(Ts);
16 modulated_signal = A_carrier * cos(2*pi*f_carrier*t + phase_argument);
17
18 % Plot signals on time domain:
19 figure(1)
20 subplot (311)
plot(t, (modulating signal), 'b', 'LineWidth', 2)
22 xlim([0.00054 0.00067])
23 xlabel('Time (s)')
24 ylabel('Amplitude')
25
26 subplot (312)
plot(t, abs(modulating signal), 'r', 'LineWidth', 2)
28 xlim([0.00054 0.00067])
29 xlabel('Time (s)')
30 ylabel('Amplitude')
32 subplot(313)
plot(t, modulated_signal,'k', 'LineWidth', 2)
34 xlim([0.00054 0.00067])
35 xlabel('Time (s)')
36 ylabel('Amplitude')
```

```
% calculating the step of the frequency vector "f" (frequency domain);
f_step = 1/t_final;
% creating the frequency vector "f" (frequency domain);
f = [-fs/2:f_step:fs/2];
% calculating the FFT of the modulated signal;
modulated_f = fft(modulated_signal)/length(modulated_signal);
modulated_f = fftshift(modulated_f);
```

#### 5. Conclusões

Seção V - Conclusões

### 6. Referências

Seção VI - Referências bibliograficas