

## Rapport séance 2

**Gwendolyne Bouchard**

Tous les moteurs dont je parle dans ces séances sont des moteurs 28ybj-48.

- Compréhension du fonctionnement d'un joystick

J'ai testé le joystick qu'on m'a donné, j'ai recherché la documentation sur internet puis je l'ai branché et testé avec un code qui me montre les valeurs que prend le joystick pour mieux comprendre son fonctionnement. Je me suis aidé du site internet suivant pour le montage et le code pour tester. [HTTPS://LEDISRUPTEURDIMENSIONNEL.COM/ARDUINO/COMMENT-UTILISER-UN-JOYSTICK-AVEC-ARDUINO/](https://LEDISRUPTEURDIMENSIONNEL.COM/ARDUINO/COMMENT-UTILISER-UN-JOYSTICK-AVEC-ARDUINO/)

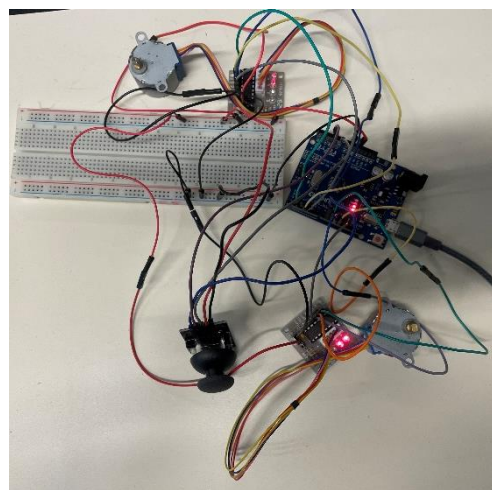
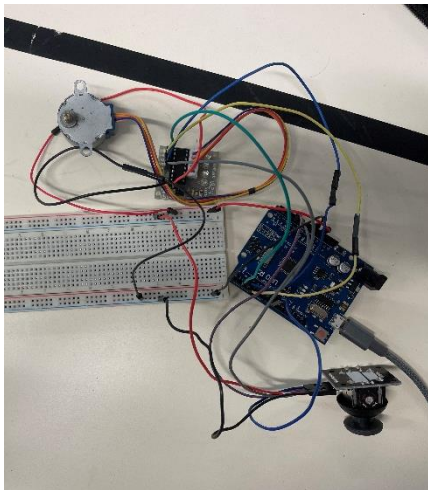
- Fonctionnement d'un joystick avec 1 puis 2 moteurs

J'ai branché un premier moteur qui tourne dans un sens quand on actionne le joystick vers l'avant, il tourne dans l'autre sens quand on actionne le joystick vers l'arrière.

J'ai fait tous les branchements et le code.

J'ai ensuite décidé de brancher un deuxième moteur qui tourne dans un sens quand le joystick est mis à gauche, il tourne dans l'autre sens que le joystick est mis à droite.

J'ai fait tous les branchements et complété mon code.



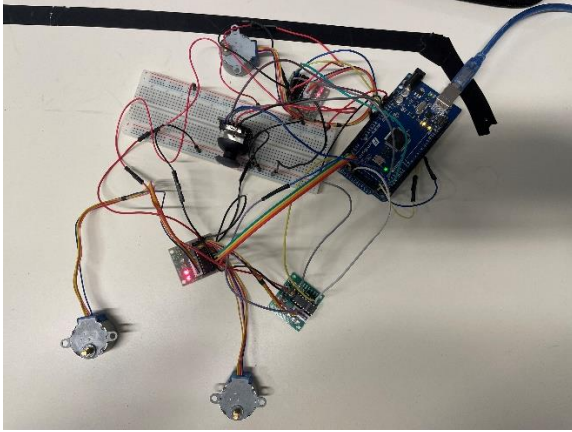
- Changement de carte arduino pour une carte MEGA

Par la suite j'ai voulu brancher un troisième moteur qui nous serait utile pour contrôler la descente de la pince. Ce moteur doit s'actionner quand on appuie sur un bouton. Je vais utiliser le bouton qui est intégré dans le joystick pour faire cela.

Cependant il ne restait pas assez d'entrée libre sur ma carte arduino Nano j'ai donc eu une nouvelle carte qui est une carte MEGA. J'ai donc rebranché les 2 premiers moteurs et le joystick à la nouvelle carte pour vérifier le bon fonctionnement avec le même code, j'ai dû changer quelque parti de mon code.

Ensuite j'ai branché le troisième moteur et complété le code pour faire tourner le moteur pendant un certain temps une fois le bouton actionné.

Mon fichier arduino est déposé dans notre GitHub.



- Recherche du matériel

A la fin de la séance nous avons recherché avec Jade quels objets nous devrions mettre dans notre machine. Nous avons décider de prendre des peluches de petites tailles.