Benötigt: -

Aufgabe 1: Erstellung eines Simulink Kennlinien-Modells

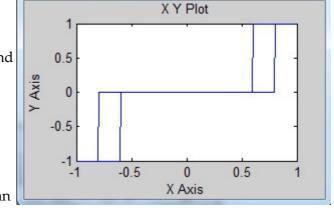
- öffne neues Modell "Modell 1.mdl"
- wähle in Menü: Simulation->Configuration Parameters->Solver "ode23" aus
- wähle in Menü: Simulation->Configuration Parameters->Diagnostics unter "Automatic solver parameter selection" die Option "none"

XY Graph

- Benutze für den Eingang (x) der Kennlinie einen Sinusgenerator mit der Frequenz $\omega = 2 s^{-1}$ und gebe dieses Signal auch an den Workspace unter dem Namen x aus
- realisiere die Kennlinienfunktion y = f(x) mit

$$y = \begin{cases} 1 & , & x \ge b \\ 0 & , & |x| < a \\ -1 & , & x \le -b \\ y(k-1) & , & sonst \end{cases}$$

- benutze dazu die beiden Variablen a und b, die außerhalb besetzt werden müssen
- für die Rückführung des Ausgangs verwende man den Memory-Block um y(k-1) zu erhalten
- verwende zur Darstellung den "XY Graph"-Block und gebe das Ausgangssignal (y) der Kennlinie auch an den Workspace unter dem Namen y aus.

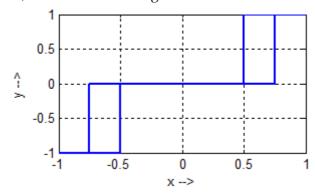


0

• setze im Command-Window a=0.6 und b=0.8 und lasse das Modell_1 laufen

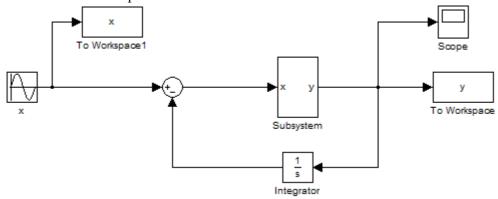
Aufgabe 2: Test des Kennlinien-Modells

- öffne neues Skript "Modell.m"
- bereinige Arbeitsspeicher
- wähle die Variablen zu a=0.5 und b=0.75
- rufe das Simulink-Modell durch: sim('Modell 1') auf
- mit dem Eingang (x) und Ausgang (y) erzeuge man ein 1. Diagramm mit weißem Hintergrund, Raster, Achsenbeschriftung und mit der Linienstärke 2

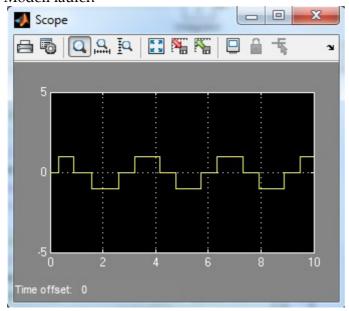


Aufgabe 3: Erstellung des rüchgeführten Modells

- speichere das Modell_1 unter dem Namen Modell_2 ab
- lösche den "XY Graph"-Block mit seinen Zuleitungen
- selektiere alle Blöcke der Kennlinie (Shift+Klick) und erzeuge über die Menüfunktion "Edit->Create Subsystem" ein Untersystem oder Teilmodell
- sollte das Teilmodell mehr als einen Eingang haben, so lösche man die Verbindungen zu diesen, gehe in das Subsystem und korrigiere die externen Eingänge auf einen einzigen
- gehe in das Subsystem und benenne den externen Eingang mit dem Namen x und den den externen Ausgang mit y; verlasse dann wieder das Subsystem
- ergänze das Modell entsprechend



- um das Subsystem etwas allgemeiner zu machen, selektiere man es und wähle per Rechtsklick die Menüfunktion Create Mask
- unter dem Reiter "Parameters" trage man die zwei Parameter "Schaltschwelle" mit Variablenname Xsh und "Hysteresebreite" mit Variablenname Xsd ein
- unter dem Reiter "Initialization" gebe man die beiden Programmzeilen "b = Xsh;" und "a = Xsh-Xsd;" ein und verlasse den Mask-Dialog
- Doppelklick auf den Subsystem-Block öffnet den Parameter-Dialog, in dem man Xsh auf 0.6 und Xsd auf 0.2 setzt
- abschließend benenne man das Subsystem noch in "3P Kennlinie" um und lasse das Modell laufen



Aufgabe 4: Test des rückgeführten Modells

- ergänze das Skript "Modell.m"
- rufe das Simulink-Modell durch: sim('Modell_2') auf
- mit dem Zeitvektor (tout) erzeuge man ein 2. Diagramm mit weißem Hintergrund, Raster, Achsenbeschriftung und stelle den Zeitverlauf des Eingangs (x) und des Ausgangs (y) mit der Linienstärke 2 dar
- schließlich ergänze man noch das Diagramm um eine Legende für beide Signalverläufe

