3- Planos no Espaço

Planos no Espaço

Equação Geral de um Plano

Sejam $A(x_0, y_0, z_0)$ um ponto pertencente ao plano π e $\vec{n} = (a, b, c)$, não nulo, um vetor ortogonal a π .

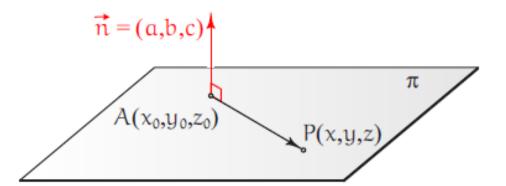
Como $\vec{n} \perp \pi$, então \vec{n} é ortogonal a todo vetor representado em π . Logo, um ponto P(x,y,z) pertence a π se, e somente se, o vetor \overrightarrow{AP} é ortogonal a \vec{n} , ou seja,

$$\overrightarrow{AP} \cdot \overrightarrow{n} = 0 \Rightarrow (x - x_0, y - y_0, z - z_0) \cdot (a, b, c) = 0$$
$$\Rightarrow a(x - x_0) + b(y - y_0) + c(z - z_0) = 0$$
$$\Rightarrow ax + by + cz - ax_0 - by_0 - cz_0 = 0$$

Fazendo $d = -ax_0 - by_0 - cz_0$, obtemos

$$\pi: ax + by + cz + d = 0.$$

Essa equação é chamada equação geral do plano π . O vetor $\vec{n} = (a, b, c)$ é chamado vetor normal ao plano π .



Observações:

- (1) Os coeficientes $a, b \in c$ da equação geral do plano são as coordenadas de um vetor normal ao plano.
- (2) Se $\vec{n} = (a, b, c)$ é um vetor normal a π , qualquer vetor $k\vec{n}, k \neq 0$ é também vetor normal a π .

Exemplos:

(1) Obter uma equação geral do plano π que passa pelo ponto A(2,-1,3) e tem $\vec{n}=(3,2,-4)$ como um vetor normal.

Solução: Como $\vec{n}=(3,2,-4)$ é normal a π , então a equação geral desse plano é da forma

$$3x + 2y - 4z + d = 0.$$

Como $A(2,-1,3) \in \pi$, então ele satisfaz a equação acima:

$$3(2) + 2(-1) - 4(3) + d = 0 \Rightarrow d = 8.$$

Logo, uma equação geral do plano π é

$$\pi$$
: $3x + 2y - 4z + 8 = 0$.

(2) A reta r: $\begin{cases} x = 5 + 3t \\ y = -4 + 2t, t \in \mathbb{R}, \text{ \'e perpendicular ao plano π que passa pelo ponto $A(2,1,-2)$.} \\ z = 1 + t \end{cases}$

Determine uma equação geral de π e faça um esboço desse plano.

Solução: Como $r \perp \pi$, qualquer vetor diretor de r é um vetor normal ao plano. Assim, $\vec{n} = (3, 2, 1)$ é um desses vetores e, portanto, π possui equação geral da forma

$$3x + 2y + z + d = 0.$$

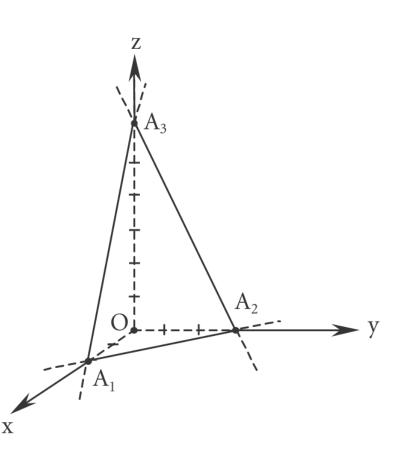
Como $A \in \pi$, então $3(2) + 2(1) + (-2) + d = 0 \Rightarrow d = -6$. Logo,

$$\pi: 3x + 2y + z - 6 = 0.$$

Para representar graficamente esse plano, obteremos três de seus pontos. Se na equação de π fizermos:

- y = 0 e $z = 0 \Rightarrow x = 2$
- x = 0 e $z = 0 \Rightarrow y = 3$
- $x = 0 \text{ e } y = 0 \Rightarrow z = 6$

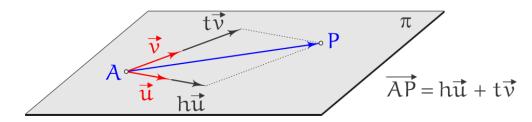
Obtemos assim, os pontos $A_1(2,0,0), A_2(0,3,0)$ e $A_3(0,0,6)$, que são os pontos onde π intersecta os eixos coordenados.



Equação Vetorial e Equações Paramétricas de um Plano

Seja $A(x_0, y_0, z_0)$ um ponto pertencente a um plano π e $\vec{u} = (a_1, b_1, c_1)$ e $\vec{v} = (a_2, b_2, c_2)$ dois vetores paralelos a π , sendo \vec{u} e \vec{v} não paralelos.

Para todo ponto P do plano, os vetores \overrightarrow{AP} , \overrightarrow{u} e \overrightarrow{v} são coplanares.



Um ponto P(x,y,z) pertence a π se, e somente se, existirem $h,t\in\mathbb{R}$ tais que $\overrightarrow{AP}=h\overrightarrow{u}+t\overrightarrow{v}$, ou seja,

$$P - A = h\vec{u} + t\vec{v} \Rightarrow P = A + h\vec{u} + t\vec{v}.$$

Em coordenadas, temos que

$$\pi:(x,y,z)=(x_0,y_0,z_0)+h(a_1,b_1,c_1)+t(a_2,b_2,c_2),\ h,t\in\mathbb{R}.$$

Essa equação é chamada equação vetorial do plano π .

Os vetores \vec{u} e \vec{v} são chamados vetores diretores de π e os números reais h e t são chamados de parâmetros da equação vetorial de π .

Da equação vetorial de π , segue que

$$(x, y, z) = (x_0 + a_1h + a_2t, y_0 + b_1h + b_2t, z_0 + c_1h + c_2t),$$

ou seja,

$$\pi: \begin{cases} x = x_0 + a_1 h + a_2 t \\ y = y_0 + b_1 h + b_2 t, h, t \in \mathbb{R}. \\ z = z_0 + c_1 h + c_2 t \end{cases}$$

Essas equações são chamadas equações paramétricas do plano π . Os números reais h e t são chamados de parâmetros.

Observações:

- (1) Dado um plano π , sua equação vetorial ou seu sistema de equações paramétricas não são únicos, pois temos liberdade para escolher $A \in \pi$ e os vetores diretores \vec{u} e \vec{v} .
- (2) Na equação vetorial ou no sistema de equações paramétricas de π , há uma correspondência biunívoca entre os pontos de π e os pares ordenados de parâmetros (h, t), ou seja, para cada ponto de π temos um único par ordenado (h, t) e vice-versa.

Exemplos:

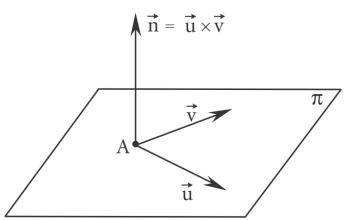
(1) Seja o plano π que passa pelo ponto A(2,2,-1) e é paralelo aos vetores $\vec{u}=(2,-3,1)$ e $\vec{v}=(-1,5,-3)$. Obter uma equação vetorial, um sistema de equações paramétricas e uma equação geral de π .

Solução: Temos que:

- Equação vetorial: $\pi: (x, y, z) = (2, 2, -1) + h(2, -3, 1) + t(-1, 5, -3), h, t \in \mathbb{R}$
- Equações paramétricas: π : $\begin{cases} x = 2 + 2h t \\ y = 2 3h + 5t, & h, t \in \mathbb{R} \\ z = -1 + h 3t \end{cases}$
- Equação geral: Como o vetor $\vec{u} \times \vec{v}$ é simultaneamente ortogonal a \vec{u} e \vec{v} , então ele é um vetor normal ao plano π . Logo,

$$\vec{n} = \vec{u} \times \vec{v} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ 2 & -3 & 1 \\ -1 & 5 & -3 \end{vmatrix} = (4, 5, 7).$$

Então, a equação geral de π tem a forma: 4x + 5y + 7z + d = 0. Como $A \in \pi \Rightarrow 4(2) + 5(2) + 7(-1) + d = 0 \Rightarrow d = -11$. Portanto, π : 4x + 5y + 7z - 11 = 0.



(2) Dado o plano π determinado pelos pontos A(1,-1,2), B(2,1,-3) e C(-1,-2,6), obter um sistema de equações paramétricas e uma equação geral de π .

Solução: Temos que:

• Equações paramétricas:

Os vetores não paralelos $\vec{u} = \overrightarrow{AB} = (1, 2, -5)$ e $\vec{v} = \overrightarrow{AC} = (-2, -1, 4)$ são vetores diretores de π . Logo, um sistema de equações paramétricas de π (usando o ponto A) é:

$$\pi: \begin{cases} x = 1 + h - 2t \\ y = -1 + 2h - t, h, t \in \mathbb{R}. \\ z = 2 - 5h + 4t \end{cases}$$

• Equação geral:

Como \vec{u} e \vec{v} são vetores diretores de π , então um vetor normal é:

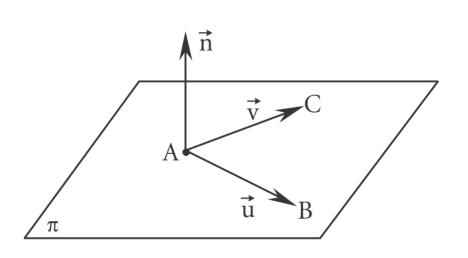
$$\vec{n} = \vec{u} \times \vec{v} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ 1 & 2 & -5 \\ -2 & -1 & 4 \end{vmatrix} = (3, 6, 3).$$

A equação geral de π tem a forma: 3x+6y+3z+d=0.

Como
$$A \in \pi \Rightarrow 3(1) + 6(-1) + 3(2) + d = 0 \Rightarrow d = -3$$
.

Portanto, π : 3x + 6y + 3z - 3 = 0, ou seja,

$$\pi: x + 2y + z - 1 = 0.$$



(3) Dado o plano π de equação 2x - y - z + 4 = 0, determinar um sistema de equações paramétricas de π .

Solução: Basta tomar três pontos A,B e C não alinhados de π e proceder como no exemplo anterior. Fazendo

- $x = 0 \text{ e } y = 0 \Rightarrow z = 4 \rightarrow A(0, 0, 4) \in \pi$
- $x = 1 \text{ e } y = 0 \Rightarrow z = 6 \rightarrow B(1, 0, 6) \in \pi$
- $x = 0 \text{ e } y = 1 \Rightarrow z = 3 \rightarrow C(0, 1, 3) \in \pi$

Os vetores $\vec{u} = \overrightarrow{AB} = (1,0,2)$ e $\vec{v} = \overrightarrow{AC} = (0,1,-1)$ são não paralelos, e logo são vetores diretores de π . Assim, um sistema de equações paramétricas de π (usando o ponto A) é:

$$\pi \colon \begin{cases} x = 0 + 1.h + 0.t \\ y = 0 + 0.h + 1.t \\ z = 4 + 2h + (-1).t \end{cases}, h, t \in \mathbb{R}, \text{ ou seja, } \pi \colon \begin{cases} x = h \\ y = t \\ z = 4 + 2h - t \end{cases}, h, t \in \mathbb{R}.$$

Observação: É importante que os vetores diretores sejam não paralelos. Se eles forem paralelos, então basta trocar um dos pontos de modo a garantir que $\vec{u} = \overrightarrow{AB}$ e $\vec{v} = \overrightarrow{AC}$ não sejam paralelos.

(4) Determinar uma equação geral do plano π que contém as retas

$$r_1: \begin{cases} y = x + 1 \\ z = -3x - 2 \end{cases}$$
 e $r_2: \begin{cases} x = 2t \\ y = 3 + 2t, t \in \mathbb{R} \\ z = 1 - 6t \end{cases}$

Solução: Os vetores diretores das retas são, respectivamente, $\vec{v}_1 = (1, 1, -3)$ e $\vec{v}_2 = (2, 2, -6)$. Como $\vec{v}_2 = 2\vec{v}_1$, as retas r_1 e r_2 são paralelas. Logo, \vec{v}_1 e \vec{v}_2 não podem ser tomados como vetores diretores do plano.

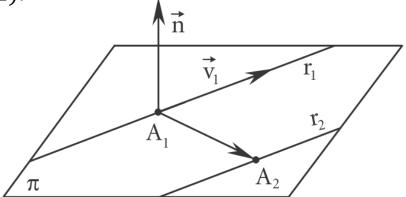
Tendo em vista que os pontos $A_1(0,1-2) \in r_1$ e $A_2(0,3,1) \in r_2$ também pertencem a π , o vetor $\overrightarrow{A_1A_2} = (0,2,3)$ está representado neste plano.

Então, \vec{v}_1 e $\overrightarrow{A_1A_2}$ (ou \vec{v}_2 e $\overrightarrow{A_1A_2}$) são vetores diretores de π . Logo, um vetor normal de π é:

$$\vec{n} = \vec{v}_1 \times \overrightarrow{A_1 A_2} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ 1 & 1 & -3 \\ 0 & 2 & 3 \end{vmatrix} = (9, -3, 2).$$

Portanto, uma equação geral de π é da forma: 9x - 3y + 2z + d = 0. Como $A_1 \in \pi \Rightarrow 9(0) - 3(1) + 2(-2) + d = 0 \Rightarrow d = 7$. Logo,

$$\pi$$
: $9x - 3y + 2z + 7 = 0$.



(5) Escrever uma equação geral para o plano π que contém a reta

r:
$$\begin{cases} x = 4 \\ y = 3 \end{cases}$$
 e o ponto $B(-3, 2, 1)$.

Solução: Observe que a reta r é paralela ao eixo Oz, logo ela tem a direção do vetor $\vec{v} = (0,0,1)$. Além disso, qualquer ponto da forma $(4,3,z) \in r$. Então, seja A(4,3,0) um ponto de r.

Desse modo, os vetores não paralelos $\vec{v} = (0,0,1)$ e $\overrightarrow{AB} = (-7,-1,1)$ são vetores diretores de π . Logo, um vetor normal de π é dado por:

$$\vec{n} = \vec{v} \times \overrightarrow{AB} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ 0 & 0 & 1 \\ -7 & -1 & 1 \end{vmatrix} = (1, -7, 0).$$

Então, uma equação geral de π é da forma: x-7y+d=0. Como $B \in \pi \Rightarrow -3-7(2)+d=0 \Rightarrow d=17$. Portanto,

$$\pi: x - 7y + 17 = 0.$$

Exercícios

- (1) Seja π : 2x y + 3z + 1 = 0. Calcular:
- (a) O ponto de π que tem abscissa 4 e ordenada 3;
- (b) O valor de k para que o ponto P(2, k+1, k) pertença a π .
- (2) Determinar a equação geral do plano que passa pelos pontos A(-3,1,-2) e B(-1,2,1) e é paralelo ao vetor $\vec{v} = 2\vec{i} 3\vec{k}$.
- (3) Dada a equação geral do plano $\pi: 3x 2y z 6 = 0$, determinar um sistema de equações paramétricas de π .
- (4) Obtenha as equações paramétricas dos planos π_1 e π_2 , onde:
- (a) π_1 é o plano que passa pelos pontos A(1,1,4), B(6,5,4) e C(-2,0,2);
- (b) π_2 é o plano que passa pelo ponto D(1,1,1) e é paralelo aos vetores $\vec{u}=(2,3,-2)$ e $\vec{v}=(8,5,2)$.
- (5) O plano $\pi: x+y-z-2=0$ intersecta os eixos cartesianos nos pontos $A,B\in\mathcal{C}$. Calcular a área do triangulo $AB\mathcal{C}$.

Casos Particulares da Equação Geral do Plano

A nulidade de um ou mais coeficientes na equação geral do plano indica que este ocupa uma posição particular em relação aos eixos ou planos coordenados.

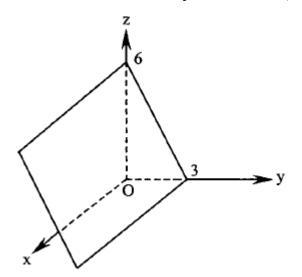
Na equação ax + by + cz + d = 0, se:

1° caso:

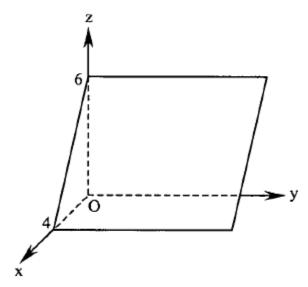
 $d = 0 \Rightarrow ax + by + cz = 0$, com $abc \neq 0 \Rightarrow$ o plano contém a origem.

2° caso:

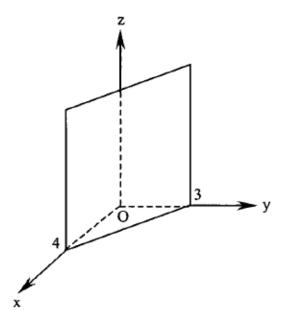
- $a = 0 \Rightarrow by + cz + d = 0$, com $bcd \neq 0 \Rightarrow$ o plano é paralelo ao eixo 0x.
- $b = 0 \Rightarrow ax + cz + d = 0$, com $acd \neq 0 \Rightarrow$ o plano é paralelo ao eixo Oy.
- $c = 0 \Rightarrow ax + by + d = 0$, com $abd \neq 0 \Rightarrow$ o plano é paralelo ao eixo 0z.



Plano paralelo ao eixo Ox



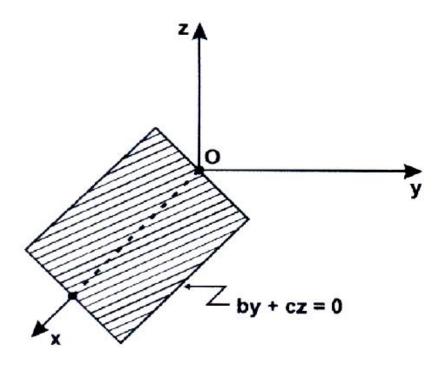
Plano paralelo ao eixo *Oy*



Plano paralelo ao eixo *Oz*

3° caso:

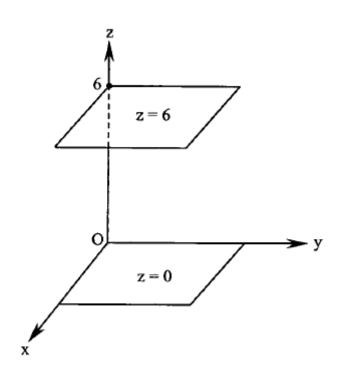
- $a = d = 0 \Rightarrow by + cz = 0$, com $bc \neq 0 \Rightarrow$ o plano conterá o eixo Ox.
- $b = d = 0 \Rightarrow ax + cz = 0$, com $ac \neq 0 \Rightarrow$ o plano conterá o eixo Oy.
- $c = d = 0 \Rightarrow ax + by = 0$, com $ab \neq 0 \Rightarrow$ o plano conterá o eixo 0z.



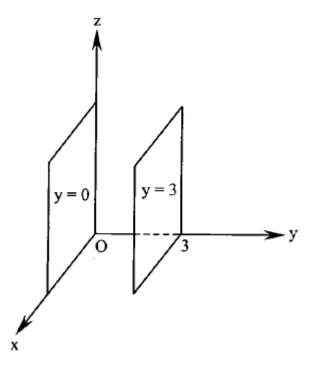
Plano que contém o eixo Ox

4° caso:

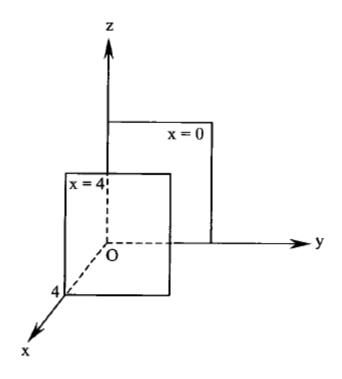
- $a = b = 0 \Rightarrow cz + d = 0$, com $cd \neq 0 \Rightarrow$ o plano é paralelo ao plano xOy.
- $a = c = 0 \Rightarrow by + d = 0$, com $bd \neq 0 \Rightarrow$ o plano é paralelo ao plano xOz.
- $b = c = 0 \Rightarrow ax + d = 0$, com $ad \neq 0 \Rightarrow$ o plano é paralelo ao plano yOz.



Plano paralelo ao plano *xOy*



Plano paralelo ao plano *x0z*

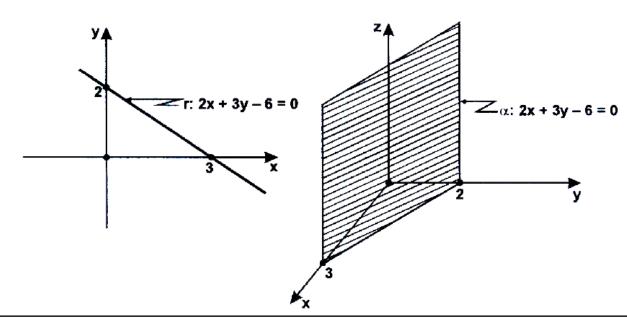


Plano paralelo ao plano *yOz*

Exemplo: Indique o posicionamento de cada plano dado a seguir em relação ao sistema cartesiano no espaço.

- (a) $3x + y 4z = 0 \Rightarrow$ plano que passa pela origem
- (b) $2x + 3z 3 = 0 \Rightarrow$ plano paralelo ao eixo 0y
- (c) $4x + 3y = 0 \Rightarrow \text{plano que contém o eixo } 0z$
- (d) $x 3 = 0 \Rightarrow$ plano paralelo ao plano yOz

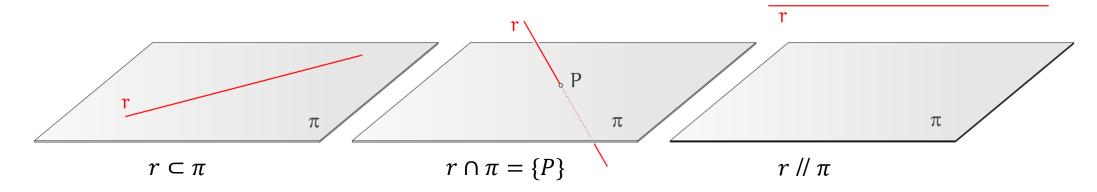
Observação: Em \mathbb{R}^2 , a equação 2x + 3y - 6 = 0 representa uma reta. Entretanto, como vimos anteriormente, em \mathbb{R}^3 , tal equação representa um plano paralelo ao eixo Oz.



Posições Relativas entre uma Reta e um Plano

Sejam r uma reta e π um plano no espaço. Podem ocorrer três situações:

- (i) r está contida em π ;
- (ii) r e π são concorrentes;
- (iii) r e π são paralelos.



Ângulo entre uma Reta e um Plano

Inicialmente, relembre que dois ângulos de medidas α e β são ditos **complementares** (ou um dos ângulos é o **complemento** do outro) quando $\alpha + \beta = 90^{\circ}$ (ou $\alpha + \beta = \frac{\pi}{2}$ rad).

Sejam r uma reta com vetor diretor \vec{v} e π um plano com vetor normal \vec{n} no espaço. Considere os ângulos formados pelos vetores \vec{v} e \vec{n} e pelos vetores \vec{v} e $-\vec{n}$. O complemento do menor desses dois ângulos é chamado de ângulo entre a reta r e o plano π .

 θ \vec{n} \vec{r} $-\vec{n}$

Como consequência, reta e plano poderão formar ângulo nulo, agudo ou reto, mas nunca obtuso.

A proposição a seguir nos permite calcular o ângulo entre uma reta e um plano no espaço.

Proposição: Se r é uma reta com vetor diretor \vec{v} e π é um plano com vetor normal \vec{n} , então a medida θ do ângulo formado pela reta r e o plano π é tal que

$$\operatorname{sen} \theta = \frac{|\vec{v} \cdot \vec{n}|}{\|\vec{v}\| \|\vec{n}\|}, \quad \operatorname{com} \ 0 \le \theta \le \frac{\pi}{2}.$$

Exemplo: Determinar a medida do ângulo entre

r:
$$\begin{cases} y = -x + 2 \\ z = \frac{1}{2}x - \frac{1}{2} \end{cases} = \pi: \sqrt{\frac{45}{7}}x + y + 2z - 10 = 0.$$

Solução: Temos que

- Vetor diretor de $r: \vec{v} = (1, -1, \frac{1}{2})$
- Vetor normal a π : $\vec{n} = \left(\sqrt{\frac{45}{7}}, 1, 2\right)$

Logo,

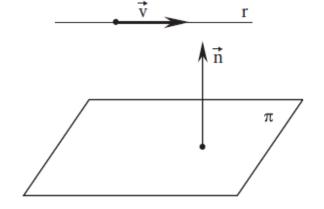
$$sen \theta = \frac{\left| \left(1, -1, \frac{1}{2} \right) \cdot \left(\sqrt{\frac{45}{7}}, 1, 2 \right) \right|}{\sqrt{1 + 1 + \frac{1}{4}} \sqrt{\frac{45}{7} + 1 + 4}} = \frac{1}{2} \Rightarrow \theta = arcsen \left(\frac{1}{2} \right) = \frac{\pi}{6} \text{ rad.}$$

Condições de Paralelismo e Perpendicularismo entre uma Reta e um Plano

Sejam uma reta r com a direção do vetor \vec{v} e um plano π , sendo \vec{n} um vetor normal a π . Temos que:

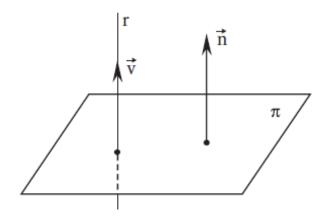
(a) r é paralela a π se, e somente se, \vec{v} é ortogonal a \vec{n} .

$$r//\pi \Leftrightarrow \vec{v} \perp \vec{n} \Leftrightarrow \vec{v} \cdot \vec{n} = 0$$



(b) r é perpendicular a π se, e somente se, \vec{v} e \vec{n} são paralelos.

$$r \perp \pi \Leftrightarrow \vec{v} / / \vec{n} \Leftrightarrow \vec{v} = \alpha \vec{n}$$



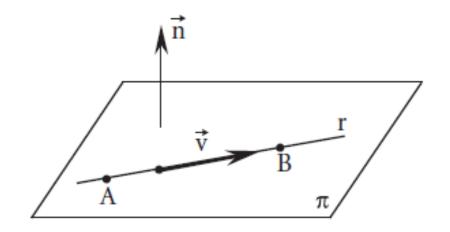
Condições para que uma reta esteja contida em um plano

Uma reta r está contida em um plano π quando:

(1) Dois pontos A e B de r forem também de π ;

ou

(2) Um vetor diretor \vec{v} de r é ortogonal ao vetor \vec{n} , normal ao plano π ; e um ponto A pertencente a r pertence também a π .



Exemplo: Determinar os valores de m e n para que a reta r: $\begin{cases} x = 3 + t \\ y = -1 - t, t \in \mathbb{R} \text{ esteja contida no plano} \\ z = -2 - t \end{cases}$ π : 2x + my + nz - 5 = 0.

Solução: Vamos usar o critério (1), dado acima.

Sejam A(3,-1,-2) e B(4,-2,-3) dois pontos de r. Como $r \subset \pi$, as coordenadas de A e B devem satisfazer a equação de π , ou seja,

$$\begin{cases} 2(3) + m(-1) + n(-2) - 5 = 0 \\ 2(4) + m(-2) + n(-3) - 5 = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} m + 2n = 1 \\ 2m + 3n = 3 \end{cases} \Rightarrow m = 3 \text{ e } n = -1.$$

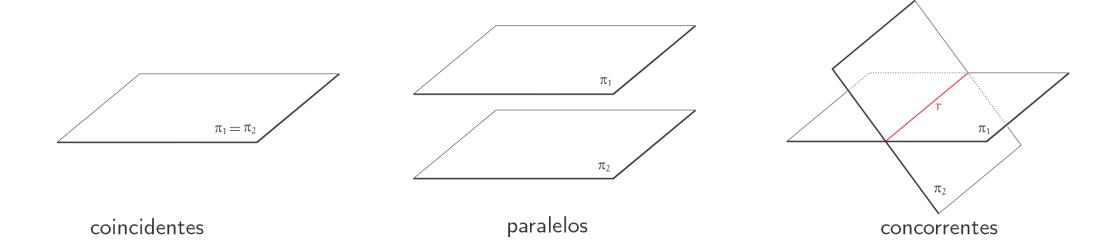
Posições Relativas de Dois Planos no Espaço

Dois planos π_1 e π_2 , no espaço, podem ser:

(a) coincidentes: $\pi_1 = \pi_2$

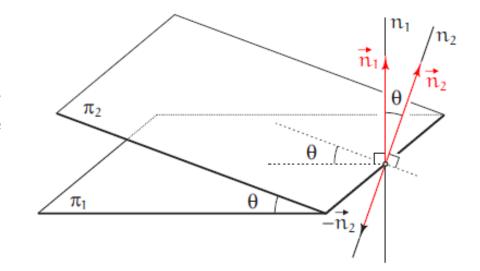
(b) paralelos: $\pi_1 \cap \pi_2 = \emptyset$

(c) concorrentes: $\pi_1 \cap \pi_2 = \{r\}$, r é a reta de intersecção dos planos π_1 e π_2



Ângulo entre Dois Planos no Espaço

Sejam π_1 e π_2 planos no espaço com vetores normais \vec{n}_1 e \vec{n}_2 . Considere os ângulos formados pelos vetores \vec{n}_1 e \vec{n}_2 e pelos vetores \vec{n}_1 e $-\vec{n}_2$. O menor desses dois ângulos é chamado de ângulo entre os planos π_1 e π_2 .



Como consequência, reta e plano poderão formar ângulo nulo, agudo ou reto, mas nunca obtuso.

Observe que essa é a mesma definição do ângulo entre as retas normais n_1 e n_2 a π_1 e π_2 .

A fórmula para o cálculo da medida θ do ângulo entre dois planos é a mesma usada para o cálculo da medida do ângulo entre duas retas:

$$\cos \theta = \frac{|\vec{n}_1 \cdot \vec{n}_2|}{\|\vec{n}_1\| \|\vec{n}_2\|}, \text{ com } 0 \le \theta \le \frac{\pi}{2}.$$

Exemplo: Determinar a medida do ângulo entre os planos

$$\pi_1: X = (0,0,0) + h_1(1,0,0) + t_1(1,1,1), h_1, t_1 \in \mathbb{R}$$

e

$$\pi_2$$
: $X = (1,0,0) + h_2(-1,2,0) + t_2(0,1,0), h_2, t_2 \in \mathbb{R}$.

Solução: Foram dadas as equações vetoriais dos planos. Chamando os vetores diretores de \vec{u}_1 de $\vec{u}_1 = (1,0,0)$ e $\vec{u}_2 = (1,1,1)$ e os vetores diretores de π_2 de $\vec{v}_1 = (-1,2,0)$ e $\vec{v}_2 = (0,1,0)$, temos que:

• Vetor normal a
$$\pi_1$$
: $\vec{n}_1 = \vec{u}_1 \times \vec{u}_2 = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \end{vmatrix} = (0, -1, 1)$

• Vetor normal a
$$\pi_2$$
: $\vec{n}_2 = \vec{v}_1 \times \vec{v}_2 = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ -1 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{vmatrix} = (0, 0, -1).$

Logo,

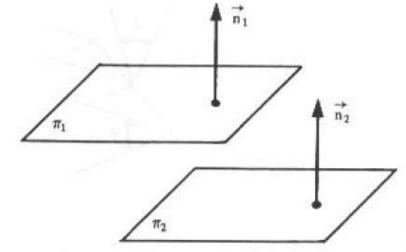
$$\cos \theta = \frac{|\vec{n}_1 \cdot \vec{n}_2|}{\|\vec{n}_1\| \|\vec{n}_2\|} = \frac{|(0, -1, 1) \cdot (0, 0, -1)|}{\sqrt{2}\sqrt{1}} = \frac{\sqrt{2}}{2} \Rightarrow \theta = \arccos\left(\frac{\sqrt{2}}{2}\right) = \frac{\pi}{4} \text{ rad.}$$

Condições de Paralelismo e Perpendicularismo entre Dois Planos

Consideremos dois planos π_1 e π_2 , e sejam \vec{n}_1 e \vec{n}_2 vetores normais a π_1 e π_2 , respectivamente. Temos que:

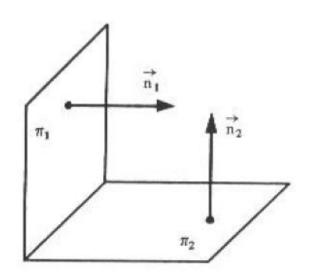
(a) π_1 é paralelo a π_2 se, e somente se, \vec{n}_1 é paralelo a \vec{n}_2 .

$$\pi_1//\pi_2 \Leftrightarrow \vec{n}_1//\vec{n}_2 \Leftrightarrow \vec{n}_2 = \alpha \vec{n}_1$$



(b) π_1 é perpendicular a π_2 se, e somente se, \vec{n}_1 é ortogonal a \vec{n}_2 .

$$|\pi_1 \perp \pi_2 \Leftrightarrow \vec{n}_1 \perp \vec{n}_2 \Leftrightarrow \vec{n}_1 \cdot \vec{n}_2 = 0|$$



Exemplo: Determinar os valores de m e n para que os planos

$$\pi_1$$
: $(2m-1)x - 2y + nz - 3 = 0$ e π_2 : $4x + 4y - z = 0$

sejam paralelos.

Solução: Os vetores normais de π_1 e π_2 são dados por $\vec{n}_1 = (2m-1, -2, n)$ e $\vec{n}_2 = (4, 4, -1)$. Os planos são paralelos se, e somente se, as coordenadas dos vetores normais forem proporcionais:

$$\frac{2m-1}{4} = \frac{-2}{4} = \frac{n}{-1}.$$

Da primeira igualdade, segue que $m=-\frac{1}{2}$ e, da segunda igualdade, $n=\frac{1}{2}$.

Observação: Considere os planos

$$\pi_1$$
: $a_1x + b_1y + c_1z + d_1 = 0$ e π_2 : $a_2x + b_2y + c_2z + d_2 = 0$.

Se

$$\frac{a_1}{a_2} = \frac{b_1}{b_2} = \frac{c_1}{c_2} = \frac{d_1}{d_2},$$

então os planos π_1 e π_2 são **coincidentes**, pois, nesse caso, a equação de um dos planos é igual a outra equação multiplicada por um escalar.

Intersecção de Reta com Plano

Quando uma reta e um plano são concorrentes, vimos que a intersecção desses objetos é um ponto.

Exemplo: Determinar o ponto de intersecção da reta r com o plano π , em que

$$r: \begin{cases} x = -1 + 2t \\ y = 5 + 3t , t \in \mathbb{R} \text{ e } \pi : 2x - y + 3z - 4 = 0. \\ z = 3 - t \end{cases}$$

Solução: Qualquer ponto de r é da forma (x, y, z) = (-1 + 2t, 5 + 3t, 3 - t). Se um deles é comum com o plano π , suas coordenadas verificam a equação de π :

$$2(-1+2t) - (5+3t) + 3(3-t) - 4 = 0 \Rightarrow t = -1.$$

Substituindo esse valor de t nas equações de r, obtém-se:

$$x = -1 + 2(-1) = -3$$
, $y = 5 + 3(-1) = 2$ e $z = 3 - (-1) = 4$.

Logo, a intersecção de r e π é o ponto P(-3, 2, 4).

Intersecção de Dois Planos

Sabemos que a intersecção de dois planos não paralelos é uma reta, cujas equações se deseja determinar. O exemplo a seguir, ilustra dois procedimentos que podem ser utilizados para encontrar as equações dessa reta.

Exemplo: Determinar a reta r intersecção dos planos não paralelos

$$\pi_1$$
: $5x - y + z - 5 = 0$ e π_2 : $x + y + 2z - 7 = 0$.

Solução 1: Como r está contida nos dois planos, as coordenadas de qualquer ponto (x, y, z) pertencente a r, devem satisfazer, simultaneamente, as equações dos dois planos:

$$r: \begin{cases} 5x - y + z - 5 = 0 \\ x + y + 2z - 7 = 0 \end{cases}$$

Esse sistema possui infinitas soluções (os infinitos pontos de r). Em termos de x, sua solução é:

$$r: \begin{cases} y = 3x - 1 \\ z = -2x + 4 \end{cases}$$

que são as equações reduzidas de r na variável x.

Solução 2: Outra maneira de obter equações de r é determinar um de seus pontos e um vetor diretor. Para determinar o ponto $A \in r$ que tem abscissa zero, fazemos x = 0 nas equações do plano e obtemos o sistema:

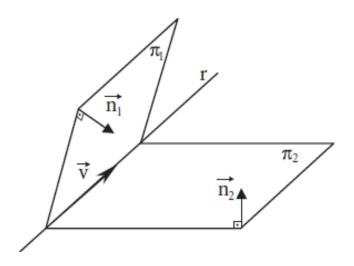
$$\begin{cases} -y + z - 5 = 0 \\ y + 2z - 7 = 0 \end{cases}$$

Resolvendo esse sistema, obtemos y=-1 e z=4. Logo, A(0,-1,4). Como um vetor diretor de r é simultaneamente ortogonal a $\vec{n}_1=(5,-1,1)$ e $\vec{n}_2=(1,1,2)$, normais aos planos π_1 e π_2 , respectivamente, então ele é múltiplo do vetor

$$\vec{n}_1 \times \vec{n}_2 = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ 5 & -1 & 1 \\ 1 & 1 & 2 \end{vmatrix} = (-3, -9, 6).$$

Tomando o vetor diretor $\vec{v} = -\frac{1}{3}(-3, -9, 6) = (1, 3, -2)$, temos que as equações paramétricas de r, são dadas por:

$$r: \begin{cases} x = t \\ y = -1 + 3t, \ t \in \mathbb{R}. \end{cases}$$
$$z = 4 - 2t$$



Exercícios

- (1) Determinar a e b de modo que os planos π_1 : ax + by + 4z 1 = 0 e π_2 : 3x 5y 2z + 5 = 0 sejam paralelos.
- (2) Determinar m de modo que os planos $\pi_1: 2mx + 2y z = 0$ e $\pi_2: 3x my + 2z 1 = 0$ sejam perpendiculares.
- (3) Mostrar que a reta

$$r: \begin{cases} \frac{x-1}{1} = \frac{y+1}{-2} \\ z = 0 \end{cases}$$

Está contida no plano π : 2x + y - 3z - 1 = 0.

- (4) Determinar a medida do ângulo entre:
- (a) Os planos π_1 : x + 2y + z 10 = 0 e π_2 : 2x + y z + 1 = 0;
- (b) a reta $r: \frac{x-2}{3} = \frac{-y}{4} = \frac{z+1}{5}$ e o plano $\pi: 2x y + 7z 1 = 0$.
- (5) Obtenha uma equação geral do plano π que passa pelo ponto P(1,1,2) e é paralelo ao plano $\pi_1: x-y+2z+1=0.$