# Transformações lineares e matrizes

Já vimos alguns exemplos de transformações lineares representadas por matrizes. Veremos, nesta seção, a relação entre matrizes e transformações lineares e como as matrizes podem nos auxiliar no estudo dessas funções. Assim, poderemos também verificar que, uma vez fixadas as bases do domínio e do contradomínio de uma transformação linear, a matriz associada a essa transformação é única. Matrizes associadas a transformações lineares permitem calcular imagens de vetores usando multiplicação matricial – fundamental para calcular autovalores e autovetores.

T: V -> W T: R" -> RM VI->W B={Va, V2, ... 1 Va} = Buse de V (Donino) 13'= ? wa, ws, ..., was = 15000 de W ( contra-dom). X1, X2,... 1 Xn, Y1, Y2, ... YM E 1R. Combinação /men de vEV: V= X1/1 + X2/2 + - . + Xn/n Com mayen C.L. de B T(V) = /4 W4 + Y2 W2+ -- + YM WM e pademes USON a MATRIZ CANONICA: T(VI)B1 = anwa+ anwa+ ... + anywm T(V2)B1=an wn+ an w2 + ... +an wn (Note que é pot columns da mateiz (commica) - MAISINIA MOTHER T em

relação as buses BeB -> [T] B

## Observações:

- 1) Se T :  $\mathbb{R}^n \to \mathbb{R}^m$  é uma transformação linear, supondo que a matriz  $[T]^\beta_{\beta'}$  é de ordem  $m \times n$ .
- 2) As colunas da matriz  $[T]^{\beta}_{\beta'}$  são as componentes das imagens dos vetores da base  $\beta$  em relação à base  $\beta'$ . Veja a seguinte representação:

$$[T]_{\beta'}^{\beta} = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{bmatrix}$$

- 3) Uma transformação linear poderá ser representada por uma infinidade de matrizes. Mas se for fixada uma base  $\beta$  do domínio e uma base  $\beta$ ' do contradomínio, a matriz  $[T]_{\beta'}^{\beta}$  é única. Portanto, a matriz  $[T]_{\beta'}^{\beta}$  pode ser considerada como uma transformação linear  $T: \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}^m$  em relação às bases  $\beta$  e  $\beta$ ' de  $\mathbb{R}^n$  e  $\mathbb{R}^m$  respectivamente.
  - 4) Se  $\beta$  e  $\beta$ ' são bases canônicas de  $\mathbb{R}^n$  e  $\mathbb{R}^m$  respectivamente, a matriz de notação [T] é a matriz canônica da transformação T, cuja dimensão é  $(m \times n)$  número de linhas igual à dimensão do contradomínio, e número de colunas igual à dimensão do contradomínio. Logo, a matriz canônica é dada pelos coeficientes dos elementos de cada termo da transformação linear.

#### **Exemplos**

3.25. Se 
$$T_1: \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^3$$
,  $T_1(x, y, z) = (2y + z, x - 4y, 3x)$ 

Determine a representação matricial de  $T_1$  em relação à base canônica  $\{1, 0, 0\}$ ,  $\{0, 1, 0\}$ ,  $\{0, 0, 1\}$   $\subset \mathbb{R}^3$ .

Relemblished:

$$a(1_{10,0}) + L(0_{11,0}) + C(0_{10,1}) = (2Y+2, X-4Y, 3x)$$
 $a = 2Y+2$ 
 $a = X-4Y$ 
 $c = X-4Y$ 

Como  $T_1: \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^3$ , a matriz  $[T]_{\beta'}^{\beta}$  tem a seguinte forma:

$$[\mathbf{T}_1]_{\beta'}^{\beta} = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{bmatrix}$$

Sabemos que:

$$T(v_1)_{B'} = a_{1i}w_1 + a_{2i}w_2 + ... + a_{mi}w_m$$
 para todo  $i = 1, 2, ..., n$ .

$$T_{1}(x_{1}Y_{12})=(2X+2, X-4Y, 3X)$$
 $T_{1}(V_{1})_{B^{1}}=T(1_{1}1_{1}1)_{B^{1}}=(3_{1}-3_{1}3)$ 
 $T_{2}(V_{1})_{B^{1}}=T(1_{1}1_{1}0)_{B^{1}}=(2_{1}-3_{1}3)$ 
 $T_{3}(V_{1})_{B^{1}}=T(1_{1}0_{1}0)_{B^{1}}=(2_{1}1_{1}3)$ 
 $Fazer C.L. de C_{1} com T_{1}(V_{1})$ 
 $C_{2} com T_{1}(V_{2})$ 
 $C_{3} com T_{1}(V_{2})$ 
 $Calcular coda lesultado para definita

Commutation  $T_{1}(V_{2})$ 
 $T_{2}(V_{1})_{B^{1}}$$ 

tuzer 
$$C.L.$$
 de  $C_1 = \begin{pmatrix} c_{11} \\ c_{21} \\ c_{21} \end{pmatrix}$  e  $B'_1 = T_1(V_1)_{B^1}$ 
 $T_1(V_1|B) = T_1(I_1I_1) = \mathbb{D}_2(3_1-3_13)$ 
 $C_{11}(I_1-I_1D) + C_{11}(I_1-I_1) + C_{11}(C_1I_1) = (3_1-3_13)$ 
 $\begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 & 1 & 3 \\ -1 & 1 & 1 & 1-3 \\ -2 & -1 & 2 & 1 & 3 \end{pmatrix} C_{2} = C_2 + C_1 + C_1 \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 & 13 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$ 
 $C_{11}(I_1-I_1D) = \mathbb{D}_2(I_1-I_1) + C_{11}(I_1-I_1) + C_{11}(I_1-$ 

Fazer C.L. de 
$$C_{1}=\begin{pmatrix} a_{11} \\ a_{12} \\ a_{32} \end{pmatrix}$$
 com  $T_{1}(N_{1})_{B^{1}}$ 
 $T_{1}(N_{1})_{B^{1}}=T(1,1,1)=(\lambda_{1}-3,3)$ 
 $C_{1}(1,-1,-1)+C_{1}(-1,+1,-1)+C_{1}(0,1,2)=(\lambda_{1}-3,3)$ 
 $\begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 & 1 & 1 \\ -1 & +1 & 1 & 1 & 3 \\ -1 & -1 & 1 & 1 & 3 \end{pmatrix} \longrightarrow \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & -1 \\ 0 & -3 & 2 & 7 \end{pmatrix}$ 
 $C_{2}(1,-1)_{1}=\frac{1}{3}$ 
 $C_{2}(1,-1)_{2}=\frac{1}{3}$ 
 $C_{2}(1,-1)_{3}=\frac{1}{3}$ 
 $C_{2}(1,-1)_{3}=\frac{1}{3}$ 

Again, C.L. de 
$$C_3 = \begin{pmatrix} a_{13} \\ a_{23} \\ a_{23} \end{pmatrix}$$
 com  $T_A(V_3)_{D^1}$   
 $T_A(V_3)_{D^1} = (\lambda_1 1, 3) = T(1_{1010})$   
 $a_{13}(1_{1}-1_{1-2}) + a_{23}(-1_{11}-1) + a_{23}(0_{112}) = (\lambda_1 1_{13})$   
 $\begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 & 1 \\ -1 & 1 & 1 & 1 \\ -1 & -1 & 2 & 3 \end{pmatrix} \longrightarrow \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & 3 \\ 0 & -3 & 2 & 7 \\ a_{13} & a_{23} & a_{23} & R \end{pmatrix}$   
 $a_{13} & a_{23} & a_{23} & R$   
 $a_{13} & a_{23} & a_{23} & R$ 

$$\begin{bmatrix} T_{4} \end{bmatrix}_{B}^{B} = \begin{bmatrix} 3 & 9/7 & 3/2 \\ -3 & -9/7 & -1/3 \\ 0 & -1 & 3 \end{bmatrix}$$

$$T_{4}(V_{4})_{B'} = \begin{bmatrix} 3 & 9/7 & 3/2 \\ -3 & -9/7 & -1/3 \\ 0 & -1 & 1 \end{bmatrix}$$

$$T_{4}(V_{4})_{B'} = \begin{bmatrix} 3 & 9/7 & 3/2 \\ -3 & -9/7 & -1/3 \\ 1 & 1 & 1 \\ T_{4}(V_{3})_{B'} & T_{4}(V_{3})_{B'} \end{bmatrix}$$

3.26. Determine a matriz  $[T]^{\beta}_{\beta}$  que representa a transformação linear  $T: \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^3$ , T(x, y) = (x, 9y - 10x, 3y - 4x), se:

$$\beta' = \{(0, 3, 0), (-1, 0, 0), (0, 1, 1)\}$$
  
$$\beta = \{(1, 1), (0, 1)\}$$

$$T_{a}(v_{1})_{B} = T(1_{1}) = (1_{1} - 1_{1} - 1)$$

$$C.L. de T(1_{1}) com C_{1} = (\alpha_{11}, \alpha_{21}, \alpha_{31})$$

$$C_{1}(a_{1}, \alpha_{1}) + \alpha_{21}(-1_{1}, \alpha_{1}, \alpha_{1}) + \alpha_{21}(0_{1}, \alpha_{1}) = (1_{1} - 1_{1} - 1)$$

$$-\alpha_{21} = 1 \left\{ 3\alpha_{11} + \alpha_{21} = -1 \right\} \left[ \alpha_{21} = -1 \right]$$

$$\alpha_{21} = -1 \left[ \alpha_{21} = 0 \right]$$

C. L. de 
$$T(V_1)$$
 com  $C_2$   $T(0,1)=(0,9,3)$ 
 $C_{A2}(0,3,0)+C_{21}(-1,0,0)+C_{21}(0,1,1)=(0,9,3)$ 
 $C_{A2}(0,3,0)+C_{21}(-1,0,0)+C_{21}(0,1,1)=(0,9,3)$ 
 $C_{A2}(0,3,0)+C_{21}(-1,0,0)+C_{21}(0,1,1)=(0,9,3)$ 
 $C_{A2}(0,3,0)+C_{21}(-1,0,0)+C_{21}(0,1,1)=(0,9,3)$ 
 $C_{A2}(0,1,1)=(0,9,3)$ 
 $C_{A3}(0,1,1)=(0,9,3)$ 
 $C_{A3}(0,1,1)=(0,9,3)$ 
 $C_{A3}(0,1,1)=(0,9,3)$ 
 $C_{A3}(0,1,1)=(0,9,3)$ 
 $C_{A3}(0,1,1)=(0,9,3)$ 
 $C_{A3}(0,1,1)=(0,9,3)$ 
 $C_{A3}(0,1,1)=(0,9,3)$ 
 $C_{A3}(0,1,1)=(0,9,3)$ 
 $C_{A3}($ 

3.27. Dadas as bases  $\beta = \{(1, 1, 1), (1, 1, 0), (1, 0, 0)\}$  e  $\beta' = \{(1, 3), (1, 4)\}$ , determine a transformação linear  $T : R^3 \to R^2$  cuja matriz é:

$$[T]_{\beta'}^{\beta} = \begin{bmatrix} 3 & 11 & 5 \\ -1 & -8 & -3 \end{bmatrix}$$

 $\begin{array}{c}
\overline{DEFINIR} & \overline{T(x_1y_{12})} = \overline{p} & Fazer & C.C. & de B & com \\
(x_1y_{12}) & av_1 + 2v_2 + cv_3 = (x_1y_{12}) \\
& av_1 + 2v_2 + cv_3 = (x_1y_{12}) \\
& a(1,1,1) + 2(1,1,0) + c(1,0,0) = (x_1y_{12}) \\
& a(1,1,1) + 2(1,1,0) + c(1,0,0) = (x_1y_{12}) \\
& a+2c=x & a+2c=x \\
\hline
& 2+2c=x \\
\hline
& 2+2c=x \\
\hline
& 2+2c=x \\
& 2+2c=x \\
\hline
& 2+2c=x \\
\hline$ 

Distribuly T  $T(x_{1}Y_{1}z) = ZT(1_{1}1_{1}) + 1_{1}Y_{-2})T(1_{1}1_{1}0) + (x_{-}Y_{-})T(1_{1}0_{1}0)$   $(3_{1}1_{1}) = (3_{1}1_{1}) + (y_{-}Z_{-})(3_{1}1_{1}) + (x_{-}Y_{-})(3_{1}3_{1})$   $T(x_{1}Y_{1}Z_{-}) = (3_{1}Z_{-}+3_{1}Y_{-}-3_{2}Z_{-}+3_{1}X_{-}-3_{2}Y_{-})$   $T(x_{1}Y_{1}Z_{-}) = (3_{1}Z_{-}+3_{1}Y_{-}-3_{2}Z_{-}+3_{1}X_{-}-3_{2}Y_{-})$   $T(x_{1}Y_{1}Z_{-}) = (3_{1}Z_{-}+3_{1}Y_{-}-3_{2}Z_{-}+3_{1}Z_{-}-3_{2}Y_{-}+3_{2}Z_{-}-3_{2}Y_{-})$   $T(x_{1}Y_{1}Z_{-}) = (3_{1}Z_{-}+3_{1}Z_{-}-3_{2}Z_{-}+3_{2}Z_{-}-3_{2}Z_{-}+3_{2}Z_{-}-3_{2}Z_{-}+3_{2}Z_{-}-3_{2}Z_{-}+3_{2}Z_{-}-3_{2}Z_{-}+3_{2}Z_{-}-3_{2}Z_{-}+3_{2}Z_{-}-3_{2}Z_{-}+3_{2}Z_{-}-3_{2}Z_{-}+3_{2}Z_{-}-3_{2}Z_{-}+3_{2}Z_{-}-3_{2}Z_{-}+3_{2}Z_{-}-3_{2}Z_{-}+3_{2}Z_{-}-3_{2}Z_{-$ 

**Teorema 3.4:** sejam V e W espaços vetoriais, com bases respectivamente  $\beta$  e  $\beta'$  e T : V  $\rightarrow$  W uma transformação linear. Então,  $\forall v \in V$ , temos:

$$[\mathsf{T}(v)]_{\beta'} = [\mathsf{T}]_{\beta'}^{\beta} \cdot [v]_{\beta}$$

Ou seja, qualquer transformação linear pode ser escrita através do produto da matriz da transformação linear em relação às bases  $\beta$  e  $\beta$ ' pelo vetor v em relação à base  $\beta$ .

E, assim, a matriz  $[T]^{\beta}_{\beta'}$  pode ser utilizada para calcular a imagem de um vetor  $v \in V$  por T em relação à base β.

# Operações com transformações lineares

#### 1. Adição

Dadas duas transformações lineares  $T_1: V \to W$  e  $T_2: V \to W$ . A transformação linear soma de  $T_1$  e  $T_2$  é dada por:

$$(T_1 + T_2) : V \to W$$
  
 $v \mapsto (T_1 + T_2)(v) = T_1(v) + T_2(v)$ 

Se  $\beta$  e  $\beta$ ' são bases dos espaços vetoriais V e W respectivamente. Devido ao teorema 3.4, essa operação pode ser realizada também pelas matrizes associadas a essas transformações lineares, ou seja:

$$[T_1 + T_2]_{\beta'}^{\beta} = [T_1]_{\beta'}^{\beta} + [T_2]_{\beta'}^{\beta}$$

### 2. Multiplicação por escalar

O produto de uma transformação linear  $T: V \to W$  por um escalar  $\alpha \in R$  é uma transformação linear  $\alpha T$ :

$$(\alpha T): V \to W$$
  
 $v \mapsto (\alpha T)(v) = \alpha T(v)$ 

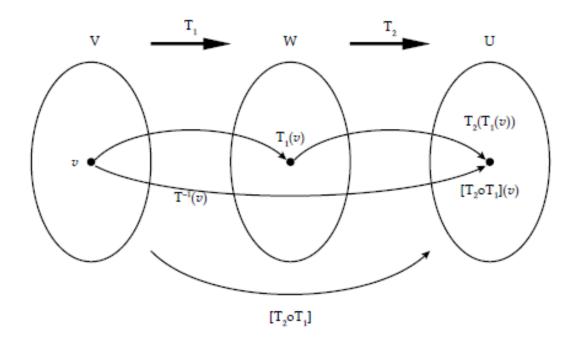
Se  $\beta$  é uma base de V e  $\beta$ ', uma base de W, essa operação pode ser realizada também pelas matrizes associadas a essas transformações lineares, ou seja:

$$[\alpha T]_{\beta'}^\beta = \alpha [T]_{\beta'}^\beta$$

#### 3. Composição

Dadas duas transformações lineares  $T_1: V \rightarrow W$  e  $T_2: W \rightarrow U$ , chamamos transformação composta de  $T_1$  por  $T_2$  e denotamos por  $T_2$ o $T_1$  a transformação:

$$(T_2 \circ T_1) : V \rightarrow W$$
  
 $v \mapsto (T_2 \circ T_2)(v) = T_2(T_1(v))$ 



Supondo  $\beta$ ,  $\beta$ ' e  $\beta$ " bases dos espaços vetoriais V, W e U, respectivamente, temos que:

$$[T_2 \circ T_1]_{\beta''}^{\beta} = [T_2]_{\beta''}^{\beta'} \times [T_1]_{\beta'}^{\beta}$$

Em outras palavras: a matriz  $[T_2 \circ T_1]_{\beta''}^{\beta}$  que representa a transformação linear composta de  $T_1$  por  $T_2$ , em relação às bases  $\beta$  e  $\beta''$ , é dada pelo produto das matrizes  $[T_1]_{\beta''}^{\beta}$  associada à transformação linear  $T_1$  em relação às bases  $\beta$  e  $\beta'$ , pela a matriz  $[T_2]_{\beta''}^{\beta'}$  associada à transformação linear em relação às bases  $\beta'$  e  $\beta''$ .

#### Observação:

- Somente é possível determinar [T₂oT₁] se o contradomínio de T₁ for igual ao domínio de T₂. Observe que, se [T₂oT₁] existir, então o domínio dessa função é igual ao domínio de T₁; já seu contradomínio é igual ao contradomínio de T₂.
- A composição de transformações lineares nem sempre é comutativa. Essa afirmação decorre do produto de matrizes. Como a composição de duas transformações pode ser obtida pelo produto de duas matrizes, e o produto de matrizes nem sempre é comutativo, então concluímos que não podemos garantir a comutatividade de composição de transformações lineares.
- 3.28. Dadas as transformações lineares  $T_1: R^2 \to R^3$  e  $T_2: R^2 \to R^3$  definidas por:

$$T_1(x, y) = (5x - 3y, -y, 2x + y)$$
 e  $T_2(x, y) = (2y, 2x + y, -x)$ ,

determine as seguintes transformações lineares:

- a)  $T_1 + T_2$
- b) 2T<sub>1</sub>
- c)  $2T_1 + 3T_2$
- a)  $T_1 + T_2$ : Você pode determinar essa nova transformação de duas formas, (I) somando as transformações ou (II) somando as matrizes canônicas associadas a elas, isto é:
- I. Somando as transformações

$$(T_1 + T_2)(x, y) = T_1(x, y) + T_2(x, y)$$

$$= (5x - 3y, -y, 2x + y) + (2y, 2x + y, -x)$$

$$= (5x - y, 2x, x + y)$$

II. Somando as matrizes canônicas associadas às transformações  $\mathrm{T_1}$  e  $\mathrm{T_2}$ 

$$[T_1] = \begin{bmatrix} 5 & -3 \\ 0 & -1 \\ 2 & 1 \end{bmatrix} \quad e \quad [T_2] = \begin{bmatrix} 0 & 2 \\ 2 & 1 \\ -1 & 0 \end{bmatrix}$$

veja que

$$[T_1] + [T_2] = \begin{bmatrix} 5 & -3 \\ 0 & -1 \\ 2 & 1 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 0 & 2 \\ 2 & 1 \\ -1 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 5 & -1 \\ 2 & 0 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}$$

ou ainda:

$$(T_1 + T_2)(x, y) = (5x - y, 2x, x + y)$$

b) Para determinar 2T<sub>1</sub>, também podemos proceder de duas formas:

I.

$$(2T_1)(x, y) = 2(T_1(x, y))$$

$$= 2(5x - 3y, -y, 2x + y)$$

$$= (10x - 6y, -2y, 4x + 2y)$$

II.

$$2[T_1] = 2 \begin{bmatrix} 5 & -3 \\ 0 & -1 \\ 2 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 10 & -6 \\ 0 & -2 \\ 4 & 2 \end{bmatrix}$$

que representa a mesma transformação encontrada em (I).

c) Analogamente, para  $2T_1 + 3T_2$ :

I.

$$(2T_1 + 3T_2)(x, y) = 2T_1(x, y) + 3T_2(x, y)$$

$$= (10x - 6y, -2y, 4x + 2y) + (6y, 6x + 3y, -3x)$$

$$= (10x - 12y, 6x - 5y, 7x + 2y)$$

II.

$$2[T_1] - 3[T_2] = 2\begin{bmatrix} 5 & -3 \\ 0 & -1 \\ 2 & 1 \end{bmatrix} - 3\begin{bmatrix} 0 & 2 \\ 2 & 1 \\ -1 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 10 & -12 \\ -6 & -5 \\ 7 & 2 \end{bmatrix}$$

3.29. Dados os operadores lineares  $T_1: R^2 \to R^2$  e  $T_2: R^2 \to R^2$ , definidos por:

$$T_1(x, y) = (2x - y, 2y)$$
 e  $T_2(x, y) = (x + 3y, -y)$ ,

determine as seguintes transformações lineares:

a)  $T_1 \circ T_2$ 

a) 
$$T_1 \circ T_2$$

I. Pela definição de composição de funções:

$$(T_1 \circ T_2)(x, y) = T_1(T_2(x, y))$$

$$= T_1(x + 3y, -y)$$

$$= (2(x + 3y) - (-y), (-(2y))$$

$$= (2x + 7y, -2y)$$

II. Utilizando matrizes canônicas:

$$(T_1 \circ T_2) = [T_1] \times [T_2] = \begin{bmatrix} 2 & -1 \\ 0 & 2 \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} 1 & 3 \\ 0 & -1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 & 7 \\ 0 & -2 \end{bmatrix}$$

Logo:

$$(T_1 \circ T_2)(x, y) = (2x + 7y, -2y)$$

- b)  $T_2 \circ T_1$
- I. Pela definição de composição de funções:

$$(T_2 \circ T_1)(x, y) = T_2(T_1(x, y))$$

$$= T_2(2x - y, 2y)$$

$$= (1(2x - y) + 3(2y), (2(-y))$$

$$= (2x + 5y, -2y)$$

II. Utilizando matrizes canônicas:

$$(T_2 \circ T_1) = [T_2] \times [T_1] = \begin{bmatrix} 1 & 3 \\ 0 & -1 \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} 2 & -1 \\ 0 & 2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 & 5 \\ 0 & -2 \end{bmatrix}$$

Logo:

$$(T_2 \circ T_1)(x, y) = (2x + 5y, -2y)$$

$$(T_1 \circ T_2)(x, y) \neq (T_2 \circ T_1)(x, y)$$

AGORA, ESTUDE AS QUESTÕES DE 11 A 14 DO MATERIAL COMPLETO, QUE ESTÃO AO FINAL DO MATRIAL COMPLETO COMPLETO COM RESOLUÇÕES DEPOIS.