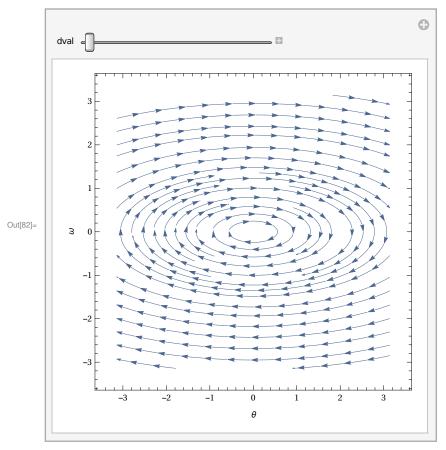
# **Laplace Transforms**

In[1]:= SetDirectory@NotebookDirectory[];
 << ".../MMA library.m"</pre>

#### iSIM problem

```
In[62]:= With[{context = "isim\"}, If[Context[] # context, Begin[context]]];
        Dynamic[Refresh[Context[], UpdateInterval → 1]]
Out[62]= Global`
ln[54]:= true = -mglSin[\theta[t]] - d\theta'[t] == i\theta''[t];
       linearized = true /. Sin[\theta[t]] \rightarrow \theta[t]
Out[55] = -glm\Theta[t] - d\Theta'[t] = i\Theta''[t]
         Mass properties
          Part 1
         Mate connector 1
         Mass: 0.211 lb
         Volume: 4.312 in<sup>3</sup>
         Surface area: 43.625 in<sup>2</sup>
          X: 0.000 in
          Y: 8.125 in
          Z: -0.125 in
         Moments of inertia: lb in<sup>2</sup>
          Lxx: 1.919e+1 Lxy: 0
          Lyx: 0 Lyy: 2.201e-2 Lyz: 2.146e-1
         Lzx: 0
                   Lzy: 2.146e-1 Lzz: 1.920e+1
In[48]:= params = <|
           m → QuantityMagnitude [UnitConvert [0.211 lb , "Kilograms"]],
           g → QuantityMagnitude@UnitConvert@ [Earth (planet)] ["Gravity"],
           l → QuantityMagnitude@UnitConvert[8.125 in , "Meters"],
           i → QuantityMagnitude@UnitConvert [ 19.2 in²lbf , "Meters"^2 * "Newtons"] |>
\texttt{Out} \texttt{[48]=} \ \langle \, \big| \, m \rightarrow 0.095708 \, , \, g \rightarrow 9.80 \, , \, l \rightarrow 0.206375 \, , \, i \rightarrow 0.0551004 \, \big| \, \rangle
```



Out[83]= CloudObject[

https://www.wolframcloud.com/objects/1d3ceb0b-1063-494d-bfe6-c2f220cb7cf2

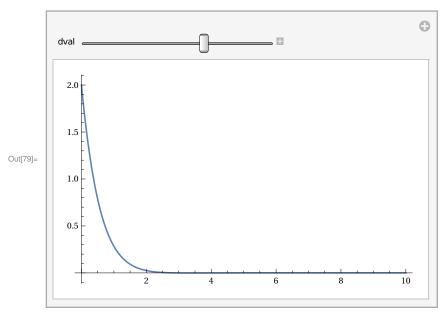
ln[52]:= Solve  $[r^2+dr+mgl=0, r]$ 

$$\text{Out}[\text{52}] = \left. \left. \left\{ \left\{ \, r \, \rightarrow \, \frac{1}{2} \, \left( - \, d \, - \, \sqrt{d^2 - 4 \, \text{mgl}} \, \right) \right\} \, , \, \, \left\{ \, r \, \rightarrow \, \frac{1}{2} \, \left( - \, d \, + \, \sqrt{d^2 - 4 \, \text{mgl}} \, \right) \right\} \right\} \right\}$$

ln[94]:= sol = DSolveValue[linearized,  $\theta[t]$ , t]

$$\text{Out}[94] = \begin{array}{c} \frac{1}{2} \left( -\frac{i s i m' d}{i s i m' i} - \frac{\sqrt{i s i m' d^2 - 4 i s i m' g i s i m' i i s i m' l i s i m' m}}{i s i m' i} \right) t \\ C \left[ \begin{array}{c} 1 \end{array} \right] \\ + e \end{array} \\ \frac{1}{2} \left( -\frac{i s i m' d}{i s i m' i} + \frac{\sqrt{i s i m' d^2 - 4 i s i m' g i s i m' i i i s i m' l i s i m' m}}{i s i m' i} \right) t \\ C \left[ \begin{array}{c} 2 \end{array} \right]$$

```
ln[79]:= Manipulate[Plot[sol /. params /. d \rightarrow dval /. \{C[1] \rightarrow 1, C[2] \rightarrow 1\},
         \{t, 0, 10\}, PlotRange \rightarrow Full], \{dval, 0, .3\}, SaveDefinitions \rightarrow True]
      CloudDeploy[%, Permissions → "Public"]
```



```
Out[80]= CloudObject
      https://www.wolframcloud.com/objects/425c64f1-fea8-42fd-8501-36b66b2dbd43]
In[99]:= With[{context = "isim`"}, If[Context[] == context, End[]]];
     Dynamic[Refresh[Context[], UpdateInterval → 1]]
Out[99]= Global`
```

#### Laplace

```
ln[101]:= With[{context = "l`"}, If[Context[] # context, Begin[context]]];
      Dynamic[Refresh[Context[], UpdateInterval → 1]]
Out[101]= Global`
ln[115]:= bigY = (s+1) / (s^2+5s+4)
      Apart[bigY]
      InverseLaplaceTransform[bigY, s, t]
Out[115]=
Out[116]=
Out[117]= e^{-4t}
```

```
\label{eq:local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_local_
```

### **Scratch Work**

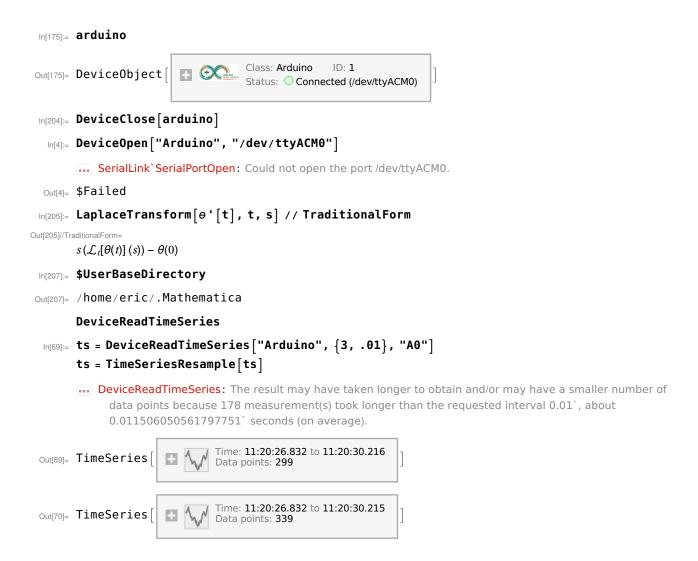
In[94]:= exportNotebookPDF[]

In[157]:= 1/(s^2+2s+2)

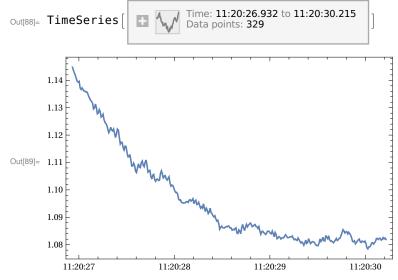
```
In[96]:= EmbedCode [CloudDeploy [APIFunction [{"City" → "String"},
        WeatherData[#city, "Temperature"] &], Permissions → "Public"], "Python"]
```

```
Embeddable Code
         Use the code below to call the Wolfram Cloud function from Python:
           Code
                                                                                                Copy to Clipboard
            from urllib import urlencode
            from urllib2 import urlopen
            class WolframCloud:
                def wolfram_cloud_call(self, **args):
                     arguments = dict([(key, arg) for key, arg in args.iteritems()])
                     result = urlopen("http://www.wolframcloud.com/objects/b59d9861-219a-4cc6-868a-
Out[96]=
            ea3cde7c09a5", urlencode(arguments))
                    return result.read()
                def call(self, City):
                    textresult = self.wolfram_cloud_call(City=City)
                    return textresult
```

```
In[89]:= WeatherData["Boston", "Temperature"]
Out[89]= 14.4
In[148] = Rotate[{1, 0}, Pi/3]
Out[148]=
In[162]:= FileNames["/dev/ttyACM*"]
Out[162]= { / dev/ttyACM0}
  In[5]:= findArduino[]
   >> /dev/ttyACM0
      ... OptionValue: Unknown option ArduinoInstallLocation for ArduinoLink`Private`ArduinoOpenDriver.
      ... OptionValue: Unknown option ArduinoInstallLocation for ArduinoLink`Private`ArduinoOpenDriver.
```



## In[88]:= smoothed = MovingAverage ts, 100 ms DateListPlot[smoothed]



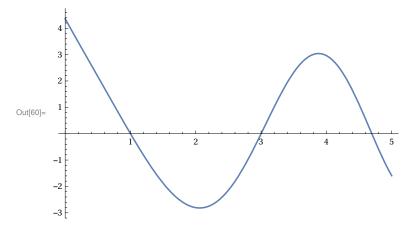
In[93]:= arduino // InputForm

Out[93]//InputForm=

DeviceObject[{"Arduino", 2}]

$$\label{eq:nonlinear_loss} $$ \ln[59]:= \mbox{ NDSolveValue}[\{f''[t] == -t f[t] + 1, f[3] == f[1] == 0\}, f[t], \{t, 0, 5\}] $$ $$$$

Domain: {{0., 5.}} Out[59]= InterpolatingFunction [t] Output: scalar



In[65]:= DeviceRead["Arduino", "A0"]

Out[65]= 1.14370 V