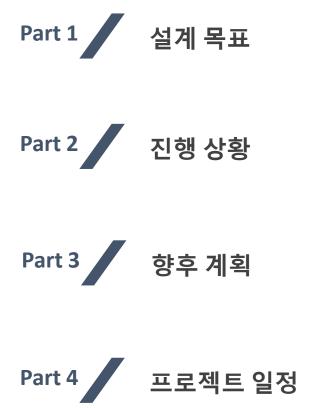
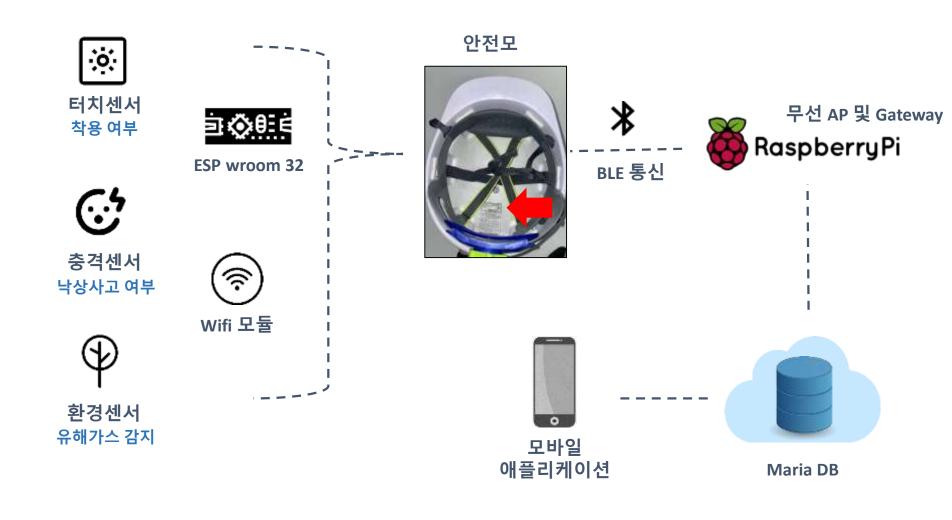
Capstone Design I

스마트 안전모 원격 관리 플랫폼

지도교수 : 이재흥 교수님



> 스마트안전모

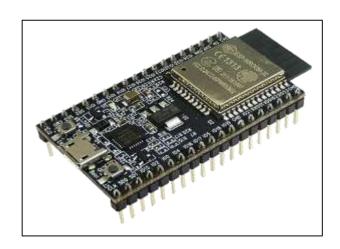


▶ 장치 설명

- 메인 보드 : Bluetooth 4.2 & BLE 제공, 기존 보드 대비 내구성 및 응용 범위 우수

- 충격 센서: 전면 감도 조절부로 작업/사고 상황 값 조정

- 가스 센서 : 전원 동작과 함께 사전 교정 후 일산화탄소 값을 ppm으로 확인



<ESP wroom 32>



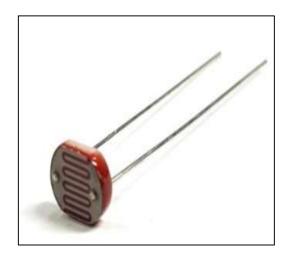
<SW-18010P>



<MQ-7>

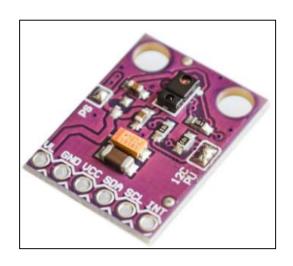
▶ 터치 센서 -> 조도 센서 또는 적외선 센서

- 기존 착용 여부 감지에 사용하던 터치 센서의 기능이 실제 환경에서 사용하기 어려울 것이라 판단
- 착용 전/후의 빛의 세기를 측정하는 조도 센서
- 이전 메인보드에서 착용 여부를 확인하던 APDS-9960 적외선 제스처 감지 센서



<CDS 조도 센서>

Parameter	Value			
Voltage max	150V			
Response Time	30ms			
Operating Temperature	-30 to 70°C			



<APDS-9960>

Parameter	Value		
Voltage Supply	2.4 to 3.6V		
Wavelength	560mm		
Operating Temperature	-30 to 85°C		

- ▶ 센서 별 측정 값 개발IDE 확인
 - 충격 센서 : 컴파일 중 감도 조절 오류 발생 추가 조정 필요

	SW-18010P	MQ7				
평상 시	4,095	50 PPM 이하 – 허용 농도 200 PPM 이하 – 2.5 시간 내 가벼운 두통				
감지 시	일반 작업 시 – 3,100 이상 가벼운 충격 – 3,100 – 1,200 심한 충격 – 1,200 미만	400 PPM 이하 – 1.5시간 경 앞 두통, 3시간 경 후 두통 800 PPM 이상 – 45분 경 두통, 구토, 2시간 내 실신				
측정	03:54:59.652 -> Val= 4095.00 03:55:00.682 -> Val= 4095.00 03:55:01.663 -> Val= 2676.00 03:55:02.643 -> Val= 4095.00 03:55:03.669 -> Val= 4095.00 03:55:04.652 -> Val= 349.00 03:55:05.638 -> Val= 4095.00	03:56:53.512 -> Calibrating MQ7 03:57:09.495 -> Calibration DONE 03:57:09.495 -> PPM = 8.76 03:57:10.479 -> PPM = 34.98 03:57:11.510 -> PPM = 221.93 03:57:12.491 -> PPM = 162.30 03:57:13.518 -> PPM = 179.38 03:57:14.498 -> PPM = 179.38 03:57:15.487 -> PPM = 129.26 03:57:16.474 -> PPM = 118.62 03:57:17.502 -> PPM = 28.41 03:57:18.484 -> PPM = 16.42 03:57:19.509 -> PPM = 8.47 03:57:20.493 -> PPM = 6.06 03:57:21.477 -> PPM = 1.29				

- ▶ 센서 별 측정 값 변경 예정 센서 값 확인
 - 조도 센서 : 현재 측정값이 불안정해 평균치를 내기 어려움 작업환경 및 추가 조정 필요

	CDS	APDS-9960			
착용 전	낮은 값	안전모 내부 공간에 따라 최대 20cm			
착용 후	높은 값	5cm 이하			
측정	15:24:49.665 -> 35 15:24:49.991 -> 64 15:24:50.319 -> 96 15:24:50.647 -> 113 15:24:51.335 -> 634 15:24:51.661 -> 448 15:24:51.990 -> 715 15:24:52.314 -> 202 15:24:52.640 -> 198 15:24:52.969 -> 208 15:24:53.297 -> 208 15:24:53.625 -> 199 15:24:53.997 -> 176 15:24:54.322 -> 720 15:24:54.651 -> 656 15:24:54.979 -> 609	거리 측정 코드와 메인보드 버전 간의 오류 발생 수정 중			

- ▶ 센서 값 확인 개발 IDE
 - 안전모의 MAC 주소를 탐지 후 보드 라즈베리파이 연결
 - 연결 확인 후 센서에서 측정한 데이터 전송

<보드 개발툴 데이터 전송 형식>

- ▶ BLE 통신 < 常 < ○</p>
 - Bleak 모듈을 이용해 센서의 데이터 입력을 확인하는 과정
 - BLE 장치 찾기 가능
 - 하지만, 연결하는 과정에서 org.bluez.Error.Failed 오류 발생

```
pi@raspberrypi:~/ble_code $ python ble_connection.py
Client with address EC:94:CB:5B:BC:3E got disconnected!
error: [org.bluez.Error.Failed] Software caused connection abortstart disconnect
done
```


- ➢ BLE 통신
 ★ ¾ ◀
 - 메인보드와의 연결 및 센서 값 확인 가능
 - 센서 값 전송 및 저장하는 코드 수정 중

```
pi@raspberrypi:~/ble_code $ python ble_connection.py
connected
start disconnect
Client with address EC:94:CB:5B:BC:3E got disconnected!
done
```


ble_connection.py>

```
pi@raspberrypi:~/ble_code $ python ble_notify.py
connected
service uuid: 00001801-0000-1000-8000-00805f9b34fb
       uuid: 00002a05-0000-1000-8000-00805f9b34fb
       handle: 2
       properties: ['indicate']
service uuid: 4fafc201-1fb5-459e-8fcc-c5c9c331914b
       uuid: beb5483e-36e1-4688-b7f5-ea07361b26a8
       handle: 41
       properties: ['read', 'write', 'notify', 'indicate']
try to activate nofity
sender: 41 data: bytearray(b'\x06\x00\x00\x00')
       data len: 4
       big endian int: 100663296
       little endian int: 6
       int list: [6, 0, 0, 0]
                0:6
                3:0
       Hexadecimal: 06000000
       hex string list: ['0x6', '0x0', '0x0', '0x0']
try to deactivate nofity.
disconnect
done
```

- ▶ 센서 값 확인 기존 터치센서(GPIO 4)
 - 개발 IDE와 라즈베리파이의 데이터 값이 1씩 차이나는 상황
 - 값 측정에 크게 이상 없으나 실제 안전모 환경을 고려해 다른 센서로 교체 예정

```
nex string tist: [ axxa.
sender: 41 data: bytearray(b'&')
       data len: 1
       big endian int: 38
       little endian int: 38
       int list: [38]
               8 : 38
       Hexadecimal: 26
       hex string list: ['0x26']
sender: 41 data: bytearray(b'%')
       data len: 1
       big endian int: 37
       little endian int: 37
       int list: [37]
                8: 37
       Hexadecimal: 25
       hex string list: ['0x25']
sender: 41 data: bytearray(b'&')
        data len: 1
        big endian int: 38
        Little endian int: 38
        int list: [38]
                0: 38
        Hexadecimal: 26
       hex string list: ['0x26']
sender: 41 data: bytearray(b'+')
        data len: 1
        big endian int: 43
        little endian int: 43
        int list: [43]
                0: 43
        Hexadecimal: 2b
        hex string list: ['0x2b']
sender: 41 data: bytearray(b'B')
        data len: 1
        big endian int: 65
        little endian int: 66
        int list: [66]
                9: 66
        Hexadecimal: 42
        hex string list: ['0x42']
 try to deactivate nofity.
 disconnect
 pi@raspberrypi:~/ble_code S
```

```
18:21:20.503 -> Touch Value = 38

18:21:20.548 -> Touch Value = 37

18:21:20.595 -> Touch Value = 37

18:21:20.642 -> Touch Value = 37

18:21:20.688 -> Touch Value = 37

18:21:20.734 -> Touch Value = 42

18:21:20.780 -> Touch Value = 65
```

- ▶ 센서 값 확인 가스센서(MQ-7)
 - 개발 IDE와 라즈베리파이의 데이터 값이 약 1씩 차이나는 상황
 - 자료형 변환과 데이터 전송 간 측정 주기의 오차가 있으나 값 측정에 크게 이상 없음

```
prvice puid: beb5483e-38e1-4888-5775-ea57361529a6
puid: beb5483e-38e1-4888-5775-ea87361526a8
          mandle: 45
properties: ['metify']
try to activate nofity
wwid: Neb54878-3561-4888-5775-ea8736152627
properties: ['write']
sender: 41 data: bytesrrey(b'\e87')
          data lent 1
         big endiam int: 7
Little endiam int: 7
          int list: [7]
          Hexadecimal: 07
         hes string List: ['Bx7']
sender: 41 data: bytearray(b'\w14')
data len: 1
         big endian int: 28
little endian int: 29
int list: [26]
         hex string list: ['dx14']
 ender: 41 data: bytearray(b"\t")
          big endian int: 9
          little endian int: 9
          int list: [9]
         Mexadecimal: 00
sender: 41 data: bytearray(b'\t')
data len: 1
          hig endian int: 0
Little endian int: 0
          int list: [9]
          menadecimal: 00
 hem string list: ['ded']
ander: 41 data: bytearray(b'\x07')
data len: 1
          hig endian int: 7
          int list: [7]
                   0 1 7
          Hausdecimal: 07
hex string list: ['da?']
sender: 41 data: bytesrray(b'\n')
data len: 1
          big endian int: 10
          little endiam int: 18
         int list: [20]
         hem string list: ['0xm']
try to descrivete mofity.
        herrysic-/bin code 1
```

```
18:38:22.236 -> CO PPM = 7.58

18:38:22.470 -> CO PPM = 6.69

18:38:22.658 -> CO PPM = 20.30

18:38:22.846 -> CO PPM = 8.52

18:38:23.081 -> CO PPM = 8.76

18:38:23.270 -> CO PPM = 7.36

18:38:23.459 -> CO PPM = 8.76
```

- ▶ 센서 값 확인 충격센서(SW-18010P)
 - 메인보드와 라즈베리파이 사이의 측정 최대값 차이 문제
 - 값의 비율 차이 및 측정 간 센서 오작동으로 인해 추가 조정 필요

```
mid: be00483=-30el-4808-0775-++87361820A6
Mid: be05483=-30el-4808-0775-+89736183888
properties: ['matify']
try To activate nofity
sender: 41 data: bytearray(b'\aff')
data len: 1
          hig endian int: 268
little endian int: 288
          int lint: [265]
          Maxadecimal: ff
          hex string list: ['exff']
uuid: beb5483e-36e1-4688-5775-ex87361b36a7
           handle: 44
 properties: ['write']
sender: 41 data: bytesrray(b'\xff')
data len: 1
big endian int: 366
            Little endian int: 255
          int List: [255]
           Hexadecimal; ff
  nex string list: ['0xff']
sender: 41 data: bytearray(b's')
            data ten:
            big endien int: 115
            little endian int: 118
            int List: [135]
            Hexadecimal: 73
  nender: 41 data: byteerray(b'3')
            data lent 1
            big endian int: 74
Little endian int: 74
            int list: [74]
            Hexadecimal) 4e
            hem string tist: ['Oxda']
  sender: 41 data: bytenrray(b'\xff')
data ten: 1
big endiam int: 286
little endiam int: 255
             int list: [255]
0 : 255
Nausdacimal: ff
  hes string List: ['deff']
sender: 42 data: bytearray(b'\xff')
data len: 2
             big endian int: 255
             little undian int; 266
             int list: [295]
             Mexadecimal: ff
             hex string list: ['exff']
   try to deactivate nofity.
    pidraspherrypi:-/ble code 5
```

```
18:57:00.070 -> Crash_Value = 4095
18:57:00.303 -> Crash_Value = 3232
18:57:00.490 -> Crash_Value = 106
18:57:00.679 -> Crash_Value = 465
18:57:00.913 -> Crash_Value = 0
18:57:01.103 -> Crash_Value = 0
18:57:01.291 -> Crash_Value = 0
18:57:01.479 -> Crash_Value = 4095
18:57:01.718 -> Crash_Value = 4095
```

▶ 메인보드 케이스 도안

- Fusion360 프로그램 사용
- 충전을 위한 USB포트 및 열고 닫을 수 있는 기능 추가 디자인 예정



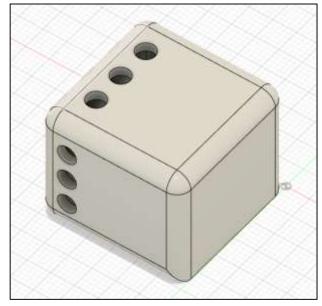
<메인보드 케이스 앞면>



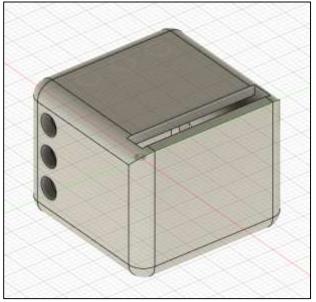
<메인보드 케이스 밑면>

▶ 가스센서 케이스 도안

- 시제품 제작 후 가스센서가 잘 동작되는지 확인하며 개선 예정
- 열고 닫을 수 있는 기능 추가 디자인 예정



<가스센서 케이스 앞면>



<가스센서 케이스 밑면>

향후 계획

Mobile Application UI

- Android studio 사용
- 안전모 미착용, 충격 감지, 유해 물질 농도, 위치 정보를 확인



<초기 화면>



<착용 여부>



<충격 감지>

프로젝트 일정

▶ 1주 단위 계획표

- 2022.10월 말 ~ 11월 중순 예상 : 정보기술대학 작품전시회로 최종 발표

- 2022.11월 말 : 졸업논문 제출

- 전체적인 자세한 일정은 추후 공지 예정

구 분	8/28 ~9/4	9/5 ~9/11	9/12 ~9/18	9/19 ~9/25	9/26 ~10/2	10/3 ~10/9	10/10 ~10/16
스마트 안전모 환경 구축							
BLE 통신을 이용한 데이터 저장							
Raspberrypi AP 환경 구축							
관리 애플리케이션 알고리즘 설계 및 UI 구축							
테스트 및 보완							