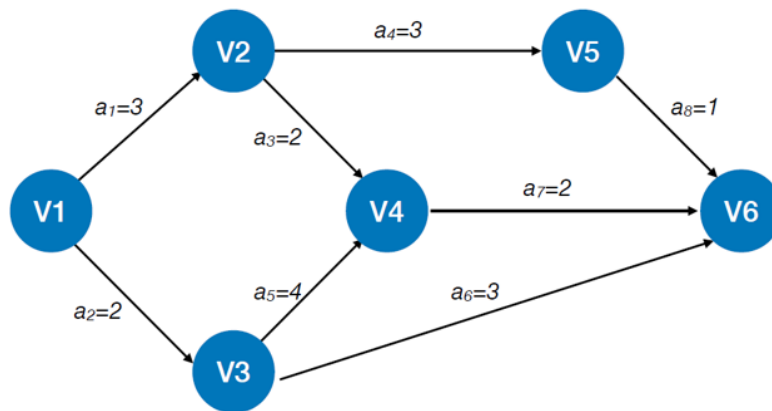


数据结构 2022秋 Lab8

吴逸昕 19302010013

说明

本次 Lab 中，你将通过图的拓扑排序求解关键路径。



提交

截止日期 **2022年12月4日 23:59:59**，只需提交 `CriticalPath.cpp` 文件，将代码打包为 zip，命名为 学号_姓名_Lab8.zip，提交于 elearning。

评分

将基于测试用例通过情况评分，测试时将使用的测试用例均已给出。请务必确保函数返回的列表元素的顺序与测试用例要求的相符！

任务：通过拓扑排序求解关键路径

Edge.cpp

在 `Edge.cpp` 中，定义了图的“边”。无需修改此文件。

```
int id;           // Edge id
int start;        // Start node id
int end;          // End node id
int weight;       // Edge weight, e.g activity time
```

属性 `id` 为该条边的编号，各条边的 `id` 均在 `[0, 总边数-1]` 范围内。

起止节点编号 `start` 与 `end` 均在 `[0, 总节点数-1]` 范围内，二者不相等，且不用考虑其他特殊情况。

CriticalPath.cpp

说明：

在 `CriticalPath.cpp` 中，需实现拓扑排序，求出各事件/活动的最早/最迟发生时间，并找出关键路径。可自由添加其他辅助函数，并添加 STL 标准模板库，但请勿修改已给出的函数接口。

可认为用于初始化图的边都是合法的，有向图中不存在回路，两个节点间至多存在 1 条有向边，且不用考虑其他特殊情况。

输出：

在 `nodesEarliestTime()` `nodesLatestTime()` 函数输出时，输出结果需按节点 id 从小到大排序。

在 `edgesEarliestTime()` `edgesLatestTime()` `timeDifference()` 函数输出时，输出结果需按边 id 从小到大排序。

在 `getCriticalPath()` 函数输出时，输出结果需按从起点到终点经过这些边的顺序排序。

代码：

用图的所有边与图的总节点个数初始化 `CriticalPath` 对象：

```
CriticalPath(vector<Edge> &graph, int nodeCount) {
    this->graph = graph;
    this->nodeCount = nodeCount;
}
```

你共需实现以下 7 个函数（具体输出结构请参考代码文件）：

```
/**
 * @brief Topological sort.
 * */
vector<Edge> topologicalSort();
/**
 * @brief Earliest time for 'events' (nodes) to take place.
 * */
vector<int> nodesEarliestTime();
/**
 * @brief Latest time for 'events' (nodes) to take place.
 * */
vector<int> nodesLatestTime();
/**
 * @brief Earliest time for 'activities' (edges) to take place.
 * */
vector<int> edgesEarliestTime();
/**
 * @brief Latest time for 'activities' (edges) to take place.
 * */
vector<int> edgesLatestTime();
/**
 * @brief Time difference (remaining time) for 'activities' (edges).
 * */
vector<int> timeDifference();
/**
 * @brief Critical path for graph, in START TO END order.
 * */
vector<Edge> getCriticalPath();
```