

Probabilité conditionnelle

PST

4 - Probabilité conditionnelle

Résumé du document

Definition

Table des matières

- 1. Probabilité conditionnelle 2
 - 1.1. Concept 2
 - 1.1.1. Remarques 2
 - 1.2. Théorème de multiplication 2
 - 1.3. Théorème des probabilités totales 2
- 2. Théorème de Bayes 3
 - 2.1. Version simplifiée 3
 - 2.2. Version composée 3

1. Probabilité conditionnelle

1.1. Concept

La probabilité conditionnelle nous permet de calculer la probabilité d'un événement en fonction d'une condition.

L'opération permettant de calculer la probabilité conditionnelle est la suivante:

A = probabilité que l'événement A se passe

B = événement qui s'est réalisé

Nous cherchons donc la chance que l'événement A se passe en sachant que l'événement B s'est réalisé:

$$P(A | B)$$

La formule de base permettant de calculer cette probabilité est:

$$P(A | B) = \frac{P(A \cap B)}{P(B)}, \quad P(B) \neq 0$$

1.1.1. Remarques

$$P(B | B) = 1$$

si A est inclus dans B , alors $A \cap B = A$ et donc

$$P(A | B) = \frac{P(A)}{P(B)}$$

1.2. Théorème de multiplication

En utilisant l'inverse de la formule présentée au point 2 nous pouvons retrouver $P(A \cap B)$, pour cela nous aurons la formule suivante:

$$\begin{aligned} P(A \cap B) &= P(A | B) * P(B) \\ &= P(B | A) * P(A) \end{aligned}$$

1.3. Théorème des probabilités totales

Soient A et B deux événements quelconques. Comme B et \overline{B} forment une partition de Ω , on aura selon le théorème des probabilités totales,

$$\begin{aligned} P(A) &= P(A | B) * P(B) + P(A | \overline{B}) * P(\overline{B}) \\ &= P(A | B) * P(B) + P(A | \overline{B}) * (1 - P(B)) \end{aligned}$$

2. Théorème de Bayes

Le théorème de Bayes qui fait appel aux théorèmes de multiplication et de probabilités totales est très important. Par exemple, il donna naissance à une autre approche de la statistique. Nous présenterons d'abord la version simple du théorème puis sa version composée.

2.1. Version simplifiée

Supposons que A et B soient deux événements d'un ensemble fondamental Ω , avec $P(B) \neq 0$. Alors,

$$P(A | B) = \frac{P(A \cap B)}{P(B)} = \frac{P(B | A) * P(A)}{P(B)}$$

2.2. Version composée

Soient une partition H_1, H_2, \dots, H_k et un événement B d'un ensemble fondamental Ω , avec $P(B) \neq 0$. Pour tout indice $1 \leq j \leq k$, on aura,

$$\begin{aligned} P(H_j | B) &= \frac{P(H_j \cap B)}{P(B)} \\ &= \frac{P(B | H_j) * P(H_j)}{P(B | H_1) * P(H_1) + \dots + P(B | H_k) * P(H_k)} \end{aligned}$$