

Introduction NoSQL

Impedance mismatch: décalage modèle relationnel vs objets. Solutions: ORM ou Document (JSON).

Problème: multiples jointures. **Solution:** tout en JSON. Relations 1:N faciles, M:N complexes.

Scalabilité: Verticale (↑ CPU/RAM, limites physiques, coûteux) vs Horizontale (↑ serveurs, économique, complexe avec relationnel).

Caractéristiques NoSQL: pas relationnel, scalabilité horizontale, schéma flexible, open-source, réplication, API simples, **eventually consistent**.

Catégories: Documents (MongoDB, Couchbase), Colonnes (Cassandra, HBase), Graphes (Neo4j), Clé-valeur (Redis, Riak).

BD Documents & Couchbase

Stockage: JSON natif, tout dans un document. **Schéma flexible:** dynamique, champs variables. **Couchbase:** documents + clé-valeur, langage **N1QL** (SQL-like).

Modélisation

Imbrication:

- Avantages: vitesse (1 seule requête, pas jointures), tolérance pannes (données sur même nœud/machine)
- Inconvénients: incohérence (duplication données), docs volumineux, requêtes complexes sur parties imbriquées

Séparation:

- Avantages: cohérence (pas duplication), cache efficace (docs canoniques fréquemment accédés), requêtes simples
- Inconvénients: jointures multiples, recherches multiples

Règles décision: 1:1/1:N → imbriqué. M:N → séparés. Lectures parent+enfant fréquentes → imbriqué. Cohérence prioritaire → séparés.

Physique: Bucket (DB), Collection (table), Scope (regroupement), Item (clé + JSON).

N1QL Mots-clés

Base: SELECT, FROM, WHERE, ORDER BY, LIMIT, RAW, DISTINCT.

Découverte: INFER. **Accès:** ., [], LIKE, META().id, USE KEYS.

Collections: IN/NOT IN, WITHIN/NOT WITHIN, ANY...SATISFIES...END, EVERY...SATISFIES...END.

Tableaux: ARRAY...FOR...WHEN...END, FIRST...FOR...WHEN...END.

Agrégation: GROUP BY, HAVING, COUNT, ARRAY_AGG, ARRAY_COUNT, ARRAY_MAX/MIN.

NULL: IS VALUED, IS NULL, IS MISSING.

Index: CREATE PRIMARY INDEX, CREATE INDEX, composite, couvrant. DISTINCT ARRAY...FOR...END (tableaux).

Jointures: INNER JOIN, LEFT/RIGHT OUTER JOIN, ON, NEST (imbrique résultat), UNNEST (aplatit tableau).

Avancé: Sous-requêtes, LET, LETTING, EXPLAIN.

BD Graphes

Property Graph: Nœuds (propriétés, labels) + Relations (dirigées, nommées, propriétés). Relations stockées (**index-free adjacency**) → temps constant vs JOIN.

Perf: constante quelle que soit taille. RDBMS dégrade exponentiellement. Ex: 1M personnes, prof. 5: RDBMS 1543s, Neo4j 2.1s.

Neo4j: BD native graphe, langage **Cypher**. Convention: labels CamelCase, relations MAJUSCULES_TIRETS.

Cas d’usage: réseaux sociaux, recommandations, détection fraude, gestion dépendances, chemins/routage.

Cypher

Nœuds: (), (p:Person), (p:Person {name: 'Alice'}).

Relations: (a)->(b), (a)-[r:TYPE]->(b), (a)-[r:TYPE {p: v}]->(b), (a)<-[r:TYPE]-(b).

CRUD: CREATE, MATCH...RETURN, WHERE, WHERE NOT, IS NOT NULL, SET, DELETE, DETACH DELETE (avec relations), REMOVE, MERGE, ON CREATE/MATCH.

Index: CREATE INDEX FOR (a:Actor) ON (a.name), composite. SHOW indexes.

Contraintes: CREATE CONSTRAINT...REQUIRE...IS UNIQUE. SHOW constraints.

Agrégations: count(), collect(), avg(), max(), min(), sum(), count(DISTINCT x).

Avancé: WITH (pipeline résultats), UNWIND (transforme liste en lignes), ORDER BY, DISTINCT, LIMIT.

Chemins: [:TYPE*] (1+), [:TYPE*3] (exactement 3), [:TYPE*3..5] (3 à 5), [:TYPE*3..1] (3+), [:TYPE*..5] (max 5), shortestPath().

OPTIONAL MATCH: comme LEFT JOIN, retourne NULL si pas match.

Distribution & Cohérence

Pourquoi distribuer: scalabilité (↑ charge), haute disponibilité (tolérance pannes), latence réduite (centres proches utilisateurs).

Architectures:

- Mémoire partagée (SMP): coûteux, limites scalabilité
- Disques partagés: conflits accès
- Sans partage/Scale Out:** nœuds indépendants, matériel standard, coordination logicielle (modèle privilégié)

Modèles: Partitionnement (sharding: diviser données) + Réplication (copies multiples). Souvent combinés.

Réplication

3 types principaux:

- Leader unique** (PostgreSQL, MySQL):
 - Leader écrit, followers répliquent
 - Lecture: leader ou followers
 - Sync:** lent, données garanties. **Async:** rapide, risque perte
- Semi-sync:** 1 follower sync, autres async (compromis courant)
- Failover** (panne leader): timeout (30s) → élection nouveau leader (consensus: Raft, Paxos) → reconfiguration clients

Logs réplication:

- Statement-based (SQL): problème fonctions non-déterministes (NOW(), RAND())
- WAL shipping (octets disque): couplage moteur, incompatibilité versions
- Logical/row-based (lignes): découplage, rétrocompatible
- Trigger-based: flexible, coûteux

Replication lag: délai leader→follower. **Cohérence éventuelle:** incohérence temporaire.

Problèmes lag:

- Read-your-writes** (ne pas voir ses mods): lire du leader pour données modifiables, suivre timestamp
- Lectures monotones** (régression temps): même réplique par utilisateur (hash ID)

2. Multi-leader:

- Plusieurs acceptent écritures
- Cas d’usage: offline, multi-datacenter, collaborative editing
- Problème:** conflits d’écriture
- Solutions:** last write wins, vecteurs de version, résolution applicative

3. Sans leader (Dynamo: Cassandra, Riak):

- Toute réplique accepte écritures
- Quorums:** n répliques, w écritures confirmées, r lectures interrogées
- w + r > n** garantit données à jour
- Ex: n=5, w=3, r=3 → tolérance 2 nœuds
- Ajustement possible: w=n, r=1 (lectures rapides, écritures bloquées si panne)

Partitionnement

Objectif: diviser données volumineuses/débit élevé.

Terminologies: shard (MongoDB), region (HBase), tablet (Bigtable), vnode (Cassandra), vBucket (Couchbase).

Partitionnement équitable évite hotspots (charge disproportionnée sur partition). Chaque partition: leader + followers.

Stratégies:

- Intervalle de clé** (range): plages continues, données triées, range queries OK. **Risque:** hotspots (ex: timestamp → tout sur partition aujourd’hui)
- Hachage de clé:** répartition équitable, **pas** de range queries (interroge toutes partitions)

Rééquilibrage:

- NE PAS hash(key) mod N (changement N → tout bouge)
- Partitions fixes:** nombre >> nœuds, déplacement partitions entières, nombre constant
- Ex: Riak, Elasticsearch, Couchbase
- Automatique vs manuel (spectre: Couchbase suggère, admin approuve)

Service discovery: comment clients trouvent bonne partition?

- Client contacte n’importe quel nœud (round-robin), transmet si besoin
- Couche routage (load balancer conscient partitions)
- Client conscient (connexion directe partition)

ZooKeeper: coordination, mappage partitions↔nœuds, nœuds s’enregistrent, routage s’abonne changements.

Cohérence

Cohérence: absence contradiction. SGBDR centralisé: forte cohérence. NoSQL distribué: assouplissement → cohérence à terme.

Problèmes SGBD centralisé:

- Dirty Write:** 2 transactions MAJ simultanées → incohérent. Solutions: verrous (pessimiste) ou détection conflits (optimiste)
- Dirty Read:** lire écritures non-validées (ex: message inséré, compteur pas encore incrémenté)

Niveaux isolation: read uncommitted (permet dirty reads), read committed, repeatable reads, serializable (complet).

Transactions NoSQL:

- Centralisé: journalisation (log modifications, rollback si échec)
- Distribué: plus complexe (logs séparés, coordination nécessaire)

Cohérence réplication: même valeur sur répliques différentes.

- Cohérence à terme: propagation prend temps, données périmées (stale) temporairement
- Read-your-writes:** sticky session (affinité nœud) ou lire leader

Théorème CAP: système distribué ne peut garantir simultanément les 3:

- Consistency:** tous nœuds voient mêmes données au même moment
- Availability:** chaque requête → réponse (succès/échec)
- Partition tolerance:** système fonctionne malgré isolation réseau (coupure)

Face au partitionnement réseau (inévitable): choisir **cohérence** (rejeter requêtes jusqu’à résolution) OU **disponibilité** (accepter données périmées).

Compromis cohérence ↔ temps de réponse selon besoins opérations.