Mémoire cache

ARO

9 - Mémoire cache

Résumé du document

TBD

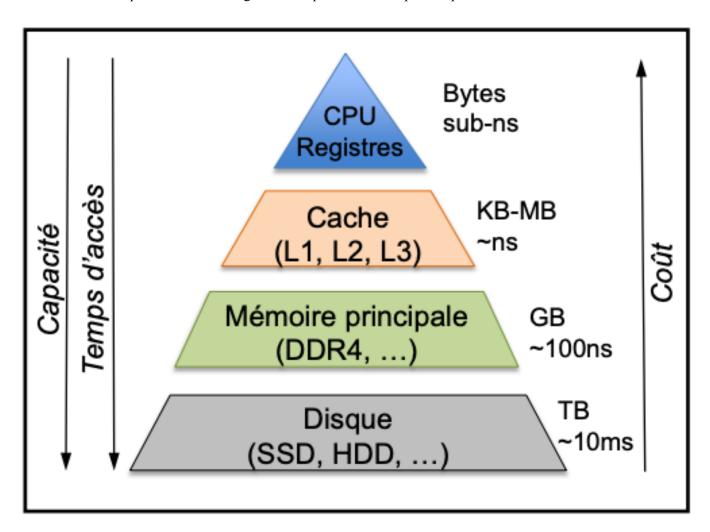
Table des matières

1. Définition	
1.1. Généralités	
2. Fonctionnement	3
2.1. Niveau de stockage	
2.2. Objectif	
3. Principe général	4
3.1. Localité temporal	4
3.2. Localité spatiale	
4. Structure de la mémoire cache	5
4.1. Niveaux de cache	5
4.2. Organisation	
4.3. Structure interne	
4.4. Diagramme de flux	6
4.4.1. Objectifs	6
4.4.2. Calcul temps moyenne d'accès	6
5. Hit & Miss	
5.1. Hit lecture	7
5.2. Miss lecture	7
5.3. Hit écriture	8
5.4 Miss écriture	8

1. Définition

La mémoire cache est une petite mémoire très rapide qui se trouve proche du processeur et permet de stocker des données fréquemment utilisées par le processeur. Elle permet d'accélérer l'accès aux données en les stockant temporairement à proximité du processeur.

C'est une mémoire qui semble à la fois grande et rapide et est transparante pour l'utilisateur.



1.1. Généralités

- Aussi appelée antémémoire
- Utilité : zone de mémoire plus rapide que la RAM où on stocke une copie d'informations qui se trouvent en mémoire RAM
- La mémoire cache est composée de transistors, et non de condensateurs
 - Même fréquence que le CPU
 - Latence de quelques cycles CPU
 - Aucun contrôle sur le contenu du cache : se remplit au fur et à mesure de l'exécution des programmes

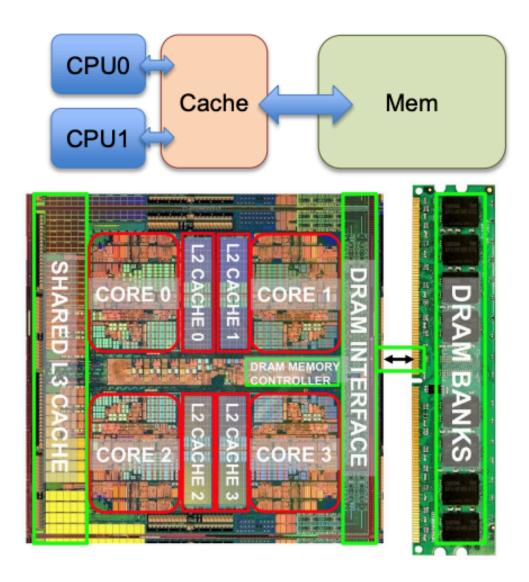
2. Fonctionnement

2.1. Niveau de stockage

La mémoire cache peut-être divisée en plusieurs niveaux comme L1, L2, L3, etc. Chaque niveau de cache est plus grand et plus lent que le précédent. Le cache L1 est le plus rapide et le plus petit, il est situé le plus près du processeur. Le cache L2 est plus grand et plus lent que le cache L1, et ainsi de suite.

Ensuite il y a la mémoire vive (mémoire principale) qui se trouve hors du processeur et qui est donc plus lente que la mémoire cache.

L'articulation des différentes mémoires peut se voir dans le schéma suivant :



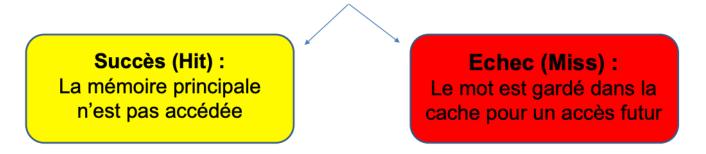
2.2. Objectif

- Utilité : zone de mémoire plus rapide que la RAM où on stocke une copie d'informations qui se trouvent en mémoire RAM
- La mémoire cache est composée de transistors, et non de condensateurs

3. Principe général

Le processeur essaie d'accéder un mot (octet) d'abord dans le cache. Si le mot est trouvé dans le cache, on parle de **hit** et le mot est renvoyé au processeur. Si le mot n'est pas trouvé dans le cache, on parle de **miss** et le mot est cherché dans la mémoire principale. Le mot est alors copié dans le cache et renvoyé au processeur.

Pour réduire le temps de mise à jour lors d'un échec, le **bus** entre mémoire et cache est plus large que celui entre cache et processeur.



3.1. Localité temporal

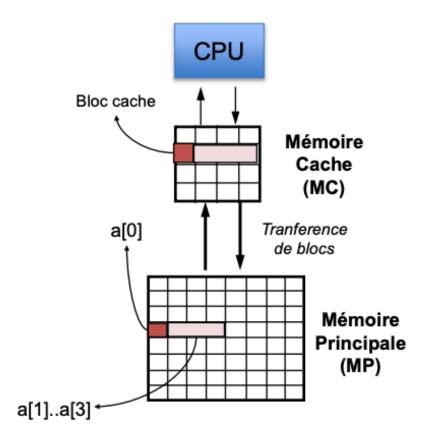
Chaque fois que le proceseur prend une donnée dans la mémoire principale (RAM), il va la copier dans la mémoire cache.

- Pénalisation dans le premier accès
- Accès suivants plus rapides

3.2. Localité spatiale

Lorsqu'une donnée est copiée dans la mémoire cache, elle est copiée avec les données qui l'entourent.

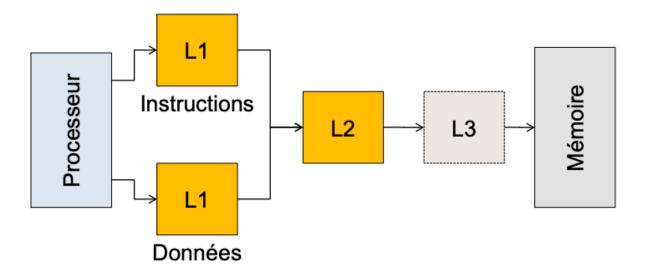
- Si une donnée est utilisée, les données qui l'entourent sont probablement utilisées aussi
- Accès à a[0]
- On prend aussi a[1], a[2], a[3]



4. Structure de la mémoire cache

4.1. Niveaux de cache

La mémoire cache est donc composée de plusieurs niveaux. De plus il existe à la fois une mémoire cache pour les données et une mémoire cache pour les instructions.



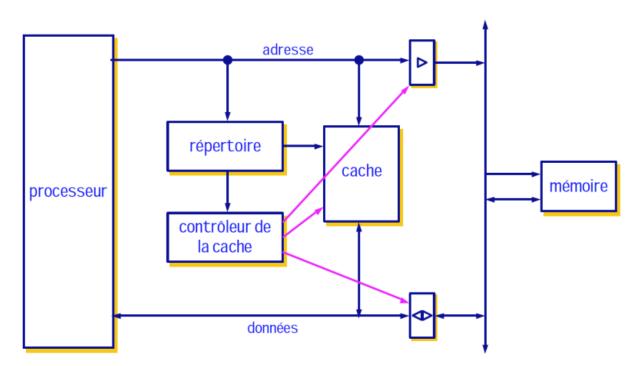
4.2. Organisation

Répertoire

• Indique si le mot accedé par le processeur se trouve dans la cache. Si oui, indique l'addresse de la cache où se trouve le mot.

Contrôleur de la cache

• Controle de la lecture/écriture en mémoire (parmi des buffers)

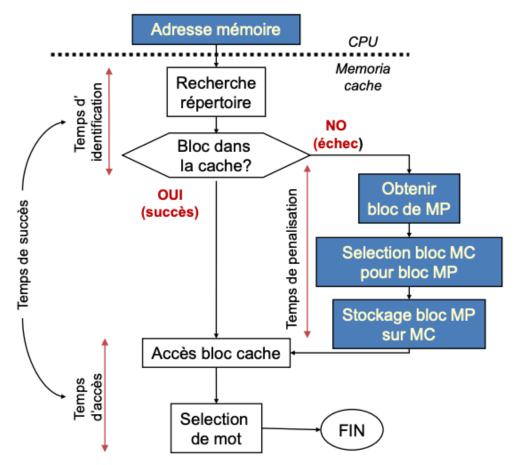


4.3. Structure interne

- La mémoire cache est composée de blocs/lignes de cache qui contiennent plusieurs mots de données. Un bloc/ ligne est un **grpoupe d'octets (8-64)**
- Pour les lignes de 64 octets, les octets d'adresse 0-63 seront dans la même ligne, ceux de 64-127 dans une autres,...
- Le bloc/ligne a une étiquette unique (tag)

Les transferts entre cache et mémoire principale se font par lignes

4.4. Diagramme de flux



4.4.1. Objectifs

- Taux de succès maximum
- Temps d'accès minimum
- Temps penalisation minimum
- Reduir coût hardware

4.4.2. Calcul temps moyenne d'accès

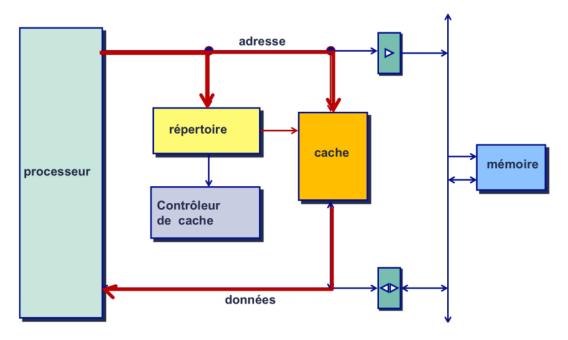
Temps moyenne d'accès a mem = T_{MAM}

$$T_{\rm MAM} = T_{\rm succes} + (1-H)*T_{\rm penal}$$

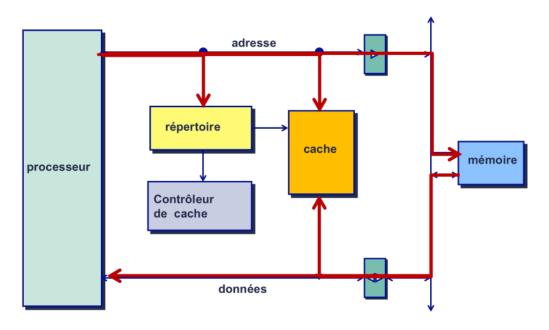
 ${\cal H}=$ fréquence de succès

5. Hit & Miss

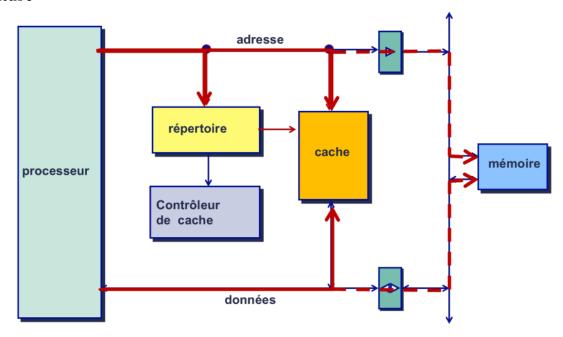
5.1. Hit lecture



5.2. Miss lecture



5.3. Hit écriture



5.4. Miss écriture

