

# 数据结构

---

- 树状数组
    - 树上数组上二分
  - 线段树
    - 可持久化线段树
    - 线段树合并/分裂
  - 字典树
  - 树链剖分
  - 稀疏表
  - Link Cut Tree
  - 珂朵莉树
  - 虚树
- 

## 树状数组

树状数组是最为小巧实用的数据结构之一，能在 $\mathcal{O}(\log n)$ 的时间复杂度内进行单点修改+区间查询。通过维护差分数组也可以实现区间修改+单点查询。

树状数组通过前缀和相减来完成区间操作，所以要求维护的信息具有可减性，否则无法使用树状数组维护。

```
template<typename T=int> struct Fenwick {
    int size=0;
    vector<T> tr;

    int lowbit(int x) { return x&(-x); }

    void update(T &aim,const T &val) { aim+=val; }

    void add(int pos,T val) {
        while(pos<=size) update(tr[pos],val),pos+=lowbit(pos);
    }

    T query(int pos) {
        T res{};
        while(pos) update(res,tr[pos]),pos-=lowbit(pos);
        return res;
    }

    Fenwick(int size):size(size) { tr.resize(size+1); }
};
```

## 树上数组上二分

类似线段树，我们可以在树上数组上进行二分，从高位向低位枚举即可。

权值树状数组求第k大的例子:

```
int kth(int k){
    int pos=0;
    for(int i=bit;~i;i--)
        if(pos+(1<<i)<N&&tr[pos+(1<<i)]<k)
            pos+=(1<<i),k-=tr[pos];
    return pos+1-M;
}
```

## 线段树

线段树能够灵活地维护区间信息，区间修改与查询均为 $\mathcal{O}(\log n)$ ，常数较大。

```
struct SegmentTree {
    #define lch (u<<1)
    #define rch (u<<1|1)
    constexpr static int MAXSIZE=N;

    struct Node {
        int l,r;
    } tr[MAXSIZE<<2];

    void pushup(int u) {

    }

    void pushdn(int u) {

    }

    void modify(int u,int l,int r,int val) {
        if(tr[u].l>=l&&tr[u].r<=r) {}
        else {
            pushdn(u);
            int mid=tr[u].l+tr[u].r>>1;
            if(mid>=l) modify(lch, l, r, val);
            if(mid<r) modify(rch, l, r, val);
            pushup(u);
        }
    }

    int query(int u,int l,int r) {
        if(tr[u].l>=l&&tr[u].r<=r) {}
        else {
            pushdn(u);
            int mid=tr[u].l+tr[u].r>>1;

            if(mid>=l) query(lch, l, r);
        }
    }
}
```

```

        if(mid<r) query(rch, l, r);
    }
}

void build(int u,int l,int r) {
    tr[u]={l,r};
    if(l==r) {}
    else {
        int mid=l+r>>1;
        build(lch, l, mid);
        build(rch, mid+1, r);
        pushup(u);
    }
}

#undef lch
#undef rch
} sgt;

```

## 可持久化线段树

通过记录每次修改变化的节点，可以在保存历史信息的同时，大幅地压缩空间复杂度。

区间第k大值查询的例子：

```

struct PersistentSegmentTree {

    #define lch tr[u].ch[0]
    #define rch tr[u].ch[1]
    constexpr static int MAX_SIZE=N*20*2;

    struct Node {
        int ch[2];
        int cnt;
    } tr[MAX_SIZE];
    int idx;

    int new_node() {
        // assert(idx<MAX_SIZE);
        return ++idx;
    }

    void pushup(int u) {
        tr[u].cnt=tr[lch].cnt+tr[rch].cnt;
    }

    void modify(int &u,int v,int l,int r,int p) {
        u=new_node();
        tr[u]=tr[v];
        if(l==r) tr[u].cnt++;
        else {

```

```

        int mid=l+r>>1;
        if(p<=mid) modify(lch, tr[v].ch[0], l, mid, p);
        else modify(rch, tr[v].ch[1], mid+1, r, p);
        pushup(u);
    }
}

int kth(int u,int v,int l,int r,int k) {
    if(l==r) return l;
    int mid=l+r>>1;
    int lcnt=tr[lch].cnt-tr[tr[v].ch[0]].cnt;
    if(lcnt>=k) return kth(lch, tr[v].ch[0], l, mid, k);
    return kth(rch, tr[v].ch[1], mid+1, r, k-lcnt);
}

void build(int &u,int l,int r) {
    u=new_node();
    tr[u]={l,r};
    if(l!=r) {
        int mid=l+r>>1;
        build(lch,l,mid);
        build(rch,mid+1,r);
    }
}

#undef lch
#undef rch

} sgt;

```

## 线段树合并/分裂

设区间大小为  $n$ ，分裂次数为  $m$ 。无论以何种顺序合并与分裂，时间复杂度均为  $\mathcal{O}((n+m)\log n)$ ，空间复杂度  $\mathcal{O}((n+m)\log n)$ （常数=1），如果在合并时保留子树结构，则需要多一倍的空间。

```

struct MergeSplitSegmentTree {

    #define lch tr[u].ch[0]
    #define rch tr[u].ch[1]
    constexpr static int MAX_SIZE=1e7+10;

    struct Node {
        int ch[2];
        int cnt;
    } tr[MAX_SIZE];
    int idx;

    int new_node() {
        // assert(idx<MAX_SIZE);
        return ++idx;
    }
}

```

```

void pushup(int u) {
    if(lch&&rch) ;
    else if(lch) ;
    else if(rch) ;
}

// remember to pushdn laze tag
void pushdn(int u) {
    if(lch) ;
    if(rch) ;
}

void merge(int &u,int v) {
    if(!u&&!v) return;
    if(!u||!v) u=u|v;
    else {
        pushdn(u);pushdn(v);
        merge(lch,tr[v].ch[0]);
        merge(rch,tr[v].ch[1]);
        pushup(u);
    }
}

// k][k+1
void split(int &u,int &v,int l,int r,int k) {
    if(!u||k>=r) return;
    if(k<l) swap(u,v);
    else {
        v=new_node();
        int mid=l+r>>1;
        if(k<=mid) swap(rch,tr[v].ch[1]);
        pushdn(u);
        if(k<mid) split(lch, tr[v].ch[0], l, mid, k);
        else split(rch, tr[v].ch[1], mid+1, r, k);
        pushup(u),pushup(v);
    }
}

int kth(int u,int l,int r,int k) {
    if(tr[u].cnt<k) return -1;
    if(l==r) return l;
    int mid=l+r>>1;
    pushdn(u);
    if(tr[lch].cnt>=k) return kth(lch, l, mid, k);
    return kth(rch, mid+1, r, k-tr[lch].cnt);
}

void build(int &u,int l,int r,int p) {
    u=new_node();
    if(l==r) ;
    else {
        int mid=l+r>>1;

```

```

        if(p<=mid) build(lch,l,mid,p);
        else build(rch,mid+1,r,p);
        pushup(u);
    }
}

#undef lch
#undef rch

} sgt;

```

## 字典树

```

struct Trie {
    constexpr static int A=26,B='a';
    struct Node {
        int ch[A];
        int cnt;
    };
    vector<Node> tr;

    int new_node() { tr.push_back({}); return tr.size()-1; }

    int extend(int u,int x) {
        if(!tr[u].ch[x-B]) tr[u].ch[x-B]=new_node();
        tr[tr[u].ch[x-B]].cnt++;
        return tr[u].ch[x-B];
    }

    template<typename T> void insert(const T &s) {
        int u=0;
        for(auto x:s) u=extend(u, x);
    }

    void clear() { tr.clear(); new_node(); }
    Trie() { clear(); }
    Trie(int size) { tr.reserve(size); clear(); }
} trie;

```

## 树链剖分

重链剖分能将树上路径转为 $\mathcal{O}(\log n)$ 级别的连续区间，从而将树上问题转化为区间问题。预处理时间复杂度 $\mathcal{O}(n)$ , 单次路径剖分时间复杂度 $\mathcal{O}(\log n)$ 。

```

namespace hpd {
    using PII=pair<int,int>;
    constexpr int N=1e5+10; // ***
    int id[N],w[N],nw[N],cnt;
    int dep[N],sz[N],top[N],p[N],hch[N];

```

```

vector<int> adj[N];

void dfs1(int u,int fa,int d) {
    dep[u]=d,p[u]=fa,sz[u]=1;
    for(int v:adj[u]) {
        if(v==fa) continue;
        dfs1(v,u,d+1);
        sz[u]+=sz[v];
        if(sz[hch[u]]<sz[v]) hch[u]=v;
    }
}

void dfs2(int u,int t) {
    id[u]=++cnt,nw[cnt]=w[u],top[u]=t;
    if(!hch[u]) return;
    dfs2(hch[u],t);
    for(int v:adj[u])
        if(v!=p[u]&&v!=hch[u]) dfs2(v,v);
}

int lca(int x,int y) {
    while(top[x]!=top[y]) {
        if(dep[top[x]]<dep[top[y]]) swap(x,y);
        x=p[top[x]];
    }
    if(dep[x]<dep[y]) swap(x,y);
    return y;
}

vector<PII> decompose(int x,int y) {
    vector<PII> res;
    while(top[x]!=top[y]) {
        if(dep[top[x]]<dep[top[y]]) swap(x,y);
        res.emplace_back(id[top[x]],id[x]);
        x=p[top[x]];
    }
    if(dep[x]<dep[y]) swap(x,y);
    res.emplace_back(id[y],id[x]);
    return res;
}

PII decompose(int x) {
    return { id[x],id[x]+sz[x]-1 };
}

void init() {
    dfs1(1,-1,1); dfs2(1,1);
}

void clear(int n) {
    cnt=0;
    fill(hch, hch+n+1, 0);
}
}

```

## 稀疏表

倍增维护区间最大值。

```
template<int MAX_SIZE, typename T=int> struct SparseTable {
    constexpr static int M=__lg(MAX_SIZE);
    T arr[MAX_SIZE], st[M][MAX_SIZE];

    void build(int n) {
        for(int i=1; i<=n; i++) st[0][i]=arr[i];
        for(int k=1, t=1<<k; k<M; k++, t<<=1)
            for(int i=1, j=i+t-1, mid=i+t/2; j<=n; i++, j++, mid++)
                st[k][i]=max(st[k-1][i], st[k-1][mid]);
    }

    T query(int l, int r) {
        if(r<l) return 0;
        int k=__lg(r-l+1);
        return max(st[k][l], st[k][r-(1<<k)+1]);
    }
};
```

## Link Cut Tree

*LCT*用来解决动态树问题，加删边/提取树上路径的复杂度均为 $\mathcal{O}(\log n)$ ，常数巨大。

编号从1开始。

```
struct LinkCutTree {

    #define lch tr[u].ch[0]
    #define rch tr[u].ch[1]
    #define wch(u) (tr[tr[u].p].ch[1]==u)
    constexpr static int MAX_SIZE=1e5+10;

    struct Node {
        int ch[2], p;
        bool rev;
    } tr[MAX_SIZE];
    int stk[MAX_SIZE];

    bool is_root(int u) {
        return tr[tr[u].p].ch[0]!=u&&tr[tr[u].p].ch[1]!=u;
    }

    void pushup(int u) {
```



```

}

void pushrev(int u) {
    swap(lch, rch);
    tr[u].rev ^= 1;
}

void pushdn(int u) {
    if(tr[u].rev) pushrev(lch), pushrev(rch), tr[u].rev = 0;
}

void rotate(int x) {
    int y = tr[x].p, z = tr[y].p, k = wch(x);
    if(!is_root(y)) tr[z].ch[wch(y)] = x;
    tr[y].ch[k] = tr[x].ch[!k], tr[tr[y].ch[k]].p = y;
    tr[x].ch[!k] = y, tr[y].p = x, tr[x].p = z;
    pushup(y), pushup(x);
}

void splay(int u) {
    int top = 0, fa = u;
    stk[++top] = fa;
    while(!is_root(fa)) stk[++top] = fa = tr[fa].p;
    while(top) pushdn(stk[top--]);
    for(; !is_root(u); rotate(u))
        if(!is_root(fa = tr[u].p)) rotate(wch(u) == wch(fa) ? fa : u);
}

void access(int u) {
    int t = u;
    for(int v = 0; u; v = u, u = tr[u].p)
        splay(u, rch = v, pushup(u));
    splay(t);
}

void make_root(int u) {
    access(u);
    pushrev(u);
}

int split(int u, int v) {
    make_root(u);
    access(v);
    return v;
}

int find_root(int u) {
    access(u);
    while(lch) pushdn(u), u = lch;
    splay(u);
    return u;
}

void link(int u, int v) {

```

```

        make_root(u);
        if(find_root(v)!=u) tr[u].p=v;
    }

    void cut(int u,int v) {
        make_root(u);
        if(find_root(v)==u&&rch==v&&!tr[v].ch[0])
            rch=tr[v].p=0,pushup(u);
    }

    void modify(int u,int val) {
        splay(u);

        pushup(u);
    }

    #undef lch
    #undef rch
    #undef wch

} lct;

```

## 珂朵莉树

珂朵莉树通过暴力地合并 $set$ 中信息相同的点来压缩时间复杂度，在保证数据随机的前提下，其时间复杂度为 $O(n\log^2 n)$ 。

```

struct ChthollyTree {
    struct Node {
        int l,r,v;
        Node(int L,int R,int V) : l(L),r(R),v(V) {}
        bool operator< (const Node &x) const {
            return l<x.l;
        }
    };
    set<Node> st;

    auto split(int pos){
        auto it=st.lower_bound(Node(pos,pos,0));
        if(it!=st.end()&&it->l==pos) return it;
        it=prev(it);
        auto [l,r,v]=*it;
        st.erase(it);
        st.insert(Node(l,pos-1,v));
        return st.insert(Node(pos,r,v)).first;
    }

    void assign(int l,int r,int v){
        auto end=split(r+1),begin=split(l);
        st.erase(begin,end);
        st.insert(Node(l,r,v));
    }
}

```

```

    }
} odt;

```

## 虚树

能在  $\mathcal{O}(k \log n)$  时间内提取树上的  $k$  个关键点建成一棵新树,并且新树的点数不超过  $2k$ 。

```

namespace vt {
    constexpr int N=1e5+10,M=__lg(N); // ***
    vector<int> vt[N],adj[N];
    int stk[N],top,id[N],idx;
    int fa[N][M+1],dep[N];
    bool key[N];

    void lca_init(int u,int p) {
        dep[u]=dep[p]+1;
        for(int v:adj[u]) {
            if(v==p) continue;
            fa[v][0]=u;
            for(int i=1;i<=M;i++)
                fa[v][i]=fa[fa[v][i-1]][i-1];
            lca_init(v,u);
        }
    }

    int lca(int u,int v) {
        if(dep[u]<dep[v]) swap(u,v);
        for(int k=M;~k;k--)
            if(dep[fa[u][k]]>=dep[v])
                u=fa[u][k];
        if(u==v) return u;
        for(int k=M;~k;k--)
            if(fa[u][k]!=fa[v][k])
                u=fa[u][k],v=fa[v][k];
        return fa[u][0];
    }

    void relabel(int u,int fa) {
        id[u]=++idx;
        for(int v:adj[u]) if(v!=fa) relabel(v, u);
    }

    void build(vector<int> &vec) {
        sort(vec.begin(),vec.end(),[](int x,int y) {
            return id[x]<id[y];
        });

        // TODO cleanup dirt memory
        auto clear=[&](int u) {
            vt[u].clear();
            key[u]=0;
        };
    }
}

```

```

};

auto add=[&](int u,int v) {
    vt[u].emplace_back(v);
};

clear(1);
stk[top=0]=1;
for(int u:vec) {
    if(u==1) continue;
    int p=lca(u,stk[top]);
    if(p!=stk[top]) {
        while(id[p]<id[stk[top-1]])
            add(stk[top-1],stk[top]),top--;
        if(id[p]!=id[stk[top-1]])
            clear(p),add(p,stk[top]),stk[top]=p;
        else add(p,stk[top--]);
    }
    clear(u);
    stk[++top]=u;
    key[u]=1;
}
for(int i=0;i<top;i++) add(stk[i],stk[i+1]);
}

void init() {
    lca_init(1, 0);
    relabel(1, 0);
}

void clear(int n) {
    idx=0;
    for(int i=0;i<=n;i++) adj[i].clear();
}
}

```