# 《图像工程导论》 实验指导书



**路爾濱2業大學** 

**Harbin Institute of Technology** 

2020.7

# "图像工程导论"实验指导书

#### 实验准备:

安装开发环境。包括:

- (1) Anaconda;
- (2) OpenCV;
- (3) (可选) Visual Studio Code.
- (4) (可选) PyTorch

安装方式见"计算机视觉与深度学习开发环境构建"PPT

#### 实验一、图像处理入门

实验目的: 使用 Python + OpenCV, 了解图像的基本显示方式, 熟悉开发环境。实验要求:

- (1) 在开发环境下,显示 Lena 图像;
- (2) 修改目录及文件名,显示磁盘中的指定图像;
- (3) 将原有图像宽、高各缩小 1/2, 显示原始图像及缩小后图像:
- (4) 将原有图像转为灰度图像,任意指定3个位置,显示对应像素灰度值(在字符窗口中)。

### 实验二、颜色空间变换

**实验目的:** 使用 Python + OpenCV, 完成不同颜色空间变换, 熟悉颜色空间的基本概念, 对各通道结果进行分析。

#### 实验要求:

- (1) 在开发环境下,显示 Lena 图像;
- (2) 修改目录及文件名,显示磁盘中的指定图像;
- (3) 将原有图像宽、高各缩小 1/2, 显示原始图像及缩小后图像;
- (4) 将原有图像转为灰度图像,任意指定3个位置,显示对应像素灰度值(在字符窗口中)。

#### 实验三、图像去噪与边缘检测

**实验目的:** 使用 Python + OpenCV, 完成图像平滑去噪以及边缘检测, 熟悉各类滤波器及 Canny 算子的使用, 并对结果进行比较分析。

#### 实验要求:

- (1) 在开发环境下,对给定图像使用平均滤波、高斯滤波、中值滤波和双边滤波进行平滑去噪:
- (2) 观察平滑去噪结果,并进行比较分析;
- (3) 在开发环境下,对给定图像使用 Sobel 算子、Laplace 算子和 Canny 算子进行 边缘检测:
- (4) 观察不同方法结果(包括 Canny 算子使用不同参数的结果),并进行比较分析,
- (5) (可选)计算执行每个方法需要的时间,并进行对比分析。

注: 实验图像包括: orange, pic2, right03, starry night

## 实验四、直方图与图像分割

实验目的:使用 Python+OpenCV,完成原始米粒图像的灰度直方图变换与显示,进一步对米粒图像进行分割,显示分割以后的结果,同时计算米粒的直径(最小包围矩形队形的长边)的方差与落在  $2.5\sigma$ 范围内的米粒数量,并对结果进行分析。实验要求:

- (1) 在开发环境下,显示米粒图像的灰度直方图;
- (2) 使用大津或其它方法进行阈值分割,得到分割后的二值化结果;
- (3) 对结果应用 findContours 函数,得到所有米粒对应的轮廓;
- (4) 画出每一米粒对应的最小包围矩形,进一步计算方差并进行统计;
- (5) 对分割及统计结果进行分析。

#### 实验五 (综合实验)、目标检测与跟踪

**实验简述:** 跟踪是视觉感知的核心任务之一,在安防、监控等领域具有广泛应用。应用 Python 及 OpenCV 提供的相关功能,实现一个可以对输入视频中运动目标进行检测、跟踪的系统。

#### 实验需求:

- (1) 系统输入:给定视频(含有相关目标); 系统输出:检测的目标框及目标运动轨迹;
- (2) 首先在 "viplane" 视频上进行实验; 进一步在 "Cap02t3"、"999" 和 "video1" 视频上进行实验。

### 提示:

- (1) 运动目标检测可利用 OpenCV 提供的背景提取算法;
- (2) 运动目标跟踪可利用 OpenCV 提供的多目标跟踪方法,如 KCF 等;
- (3) (可选)为得到更好效果,可尝试利用深度学习进行目标检测;
- (4) (可选)为得到更好的多目标跟踪效果,可尝试利用 SORT、DEEPSORT 等方法。