哈尔滨工业大学(深圳)2023年秋季学期

系统建模与仿真期末试题(回忆版本)

Oliver Wu 2023.11

说明:考试时间 120 分钟,满分 100 分。

注意行为规范 遵守考场纪律

一、简答题(满分20分)

A=[1,2,3;4:6;7:9];

- 1. 请简述系统的定义。系统的三要素是什么?请举出一个实例来说明。
- 2. 请写出线性定常连续系统的数学模型(至少4种)。
- 3. 白噪声序列具有什么性质?可以用什么方法生成白噪声序列?
- 4. 系统辨识常用的输入信号有哪些? (至少三种)

二、MATLAB编程题(满分15分)

1. 请看下面代码并写出 C、D、E 的结果。

```
C=[A;[10 \ 11 \ 12]];
D=C(1:3,[2\ 3]);
E=C(2,1:2);
2. 下面生成 M 序列的代码有误,请找出错误并改正。
N = 6;
Np = 2^N-1;
a = 2;
M = [0,0,0,0,0,0];
M_list = zeros(1,Np);
u = zeros(Np,1);
for i = 1:Np
 for j = Np : -1 : 2
   M(j) = M(j-1);
 temp = or(M(4),M(7));
 M(1) = temp;
 M_list(i) = M(6);
end
a = 6;
u = (1-2*M_list)*a;
```

三、(满分14分)

某一阶倒立摆系统的数学模型为

$$\begin{cases} \ddot{X}(t) = -6\theta(t) + 0.8F(t) \\ \ddot{\theta}(t) = 40\theta(t) - 2.0F(t) \end{cases}$$

- (1) 写出 X(t)与F(t)、 $\theta(t)$ 与F(t) 的传递函数模型;
- (2) 写出系统的状态空间模型。

四、计算题(满分23分)

1. 系统状态变量x(1), x(2), 测得三组输出量y(1), y(2), y(3), 且知

$$\begin{cases} y(1) = 3 = x(1) + x(2) + v(1) \\ y(2) = 1 = x(1) + v(2) \\ y(3) = 2 = x(2) + v(3) \end{cases}$$

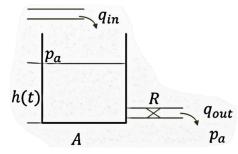
其中v(1),v(2),v(3)为白噪声序列,试用最小二乘法估计状态变量x(1),x(2)的值。

2. 已知常微分方程 $\frac{dx(t)}{dt} = x(t)$,且初始条件 x(0) = 1,取步长为 h = 0.1,试分别用欧拉法、梯形法、4 阶龙格-库塔法求出 t = 2h 时的 x(t)。其中 4 阶龙格-库塔法的公式为

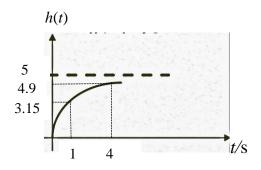
$$\begin{cases} y_{k+1} = y_k + \frac{h}{6} [K_1 + 2K_2 + 2K_3 + K_4] \\ K_1 = f(t_k, y_k) \\ K_2 = f(t_k + \frac{h}{2}, y_k + \frac{hK_1}{2}) \\ K_3 = f(t_k + \frac{h}{2}, y_k + \frac{hK_2}{2}) \\ K_4 = f(t_k + h, y_k + hK_3) \end{cases}$$

五、(满分12分)

如图所示水箱液面控制系统,水箱中液体密度 ρ (单位 kg/m³),液面高度为h,底面积为A=1m²,大气压强为 p_a (单位为Pa),水箱底部压强为 p_1 (单位为Pa),上方注水管注水速率为 q_{in} (单位为 m^3/s),下方出水管出水速率为 q_{out} (单位为 m^3/s),流阻定义为 $R=\frac{p_a-p_1}{\rho q_{out}}$,重力加速度为g(单位 m/s^2)。



- (1) 试写出输出变量 h 和被控量 q_{in} 的数学模型 (微分方程或传递函数形式)。
- (2) 若 q_{in} 为阶跃输入信号时,h(t)随时间的变化规律如图所示,试写出 h(t)的时域表达式,并求出阶跃输入信号的幅值和流阻 R 的大小。



六、(满分16分)

一质量 M=1kg 的箱子放在光滑水平地面上,其左侧与左侧墙面间连有阻尼系数 b=0.3N/(m/s)的阻尼器和 k=1N/m 的弹簧。箱子初始时处于静止状态,记此时为坐标原点。现在在箱子上作用一水平向右的力 F=1N,持续时间为 3s。请写出系统的传递函数和状态空间模型,并画出 Simulink 仿真框图。

