哈尔滨工业大学 (深圳)

《系统建模与仿真》课程实验报告

(2023-2024 秋季学期)

课程名称	:	
题 目	:	利用相关分析法辨识脉冲响应
班级学号	:	
学生姓名	:	

2023年 9月28日

一、实验目的

通过仿真实验掌握利用相关分析法辨识脉冲响应的原理和方法。

二、实验内容

图 1 为本实验的原理框图。系统的传递函数为G(s),

$$G(s) = \frac{K}{(T_1 s + 1)(T_2 s + 1)}$$

其中 K=120, $T_1=8.3\mathrm{Sec}$, $T_2=6.2\mathrm{Sec}$; u(k)和z(k)分别为过程的输入和输出变量; v(k)为测量白噪声过程,服从标准正态分布,均值为零,方差为 σ_v^2 ,记作 $v(k)\sim N(0,\sigma_v^2)$; $g_0(k)$ 为系统脉冲响应的理论值,g(k)为系统脉冲响应的估计 值,g(k)为系统脉冲响应的估计误差。

过程的输入驱动采用 M 序列,输出受到白噪声v(k) 的污染。根据过程的输入和输出数据 $\{u(k), z(k)\}$,利用相关分析算法辨识系统脉冲相应。

根据输出过程的脉冲响应值 g(k),并与过程脉冲响应理论值 $g_0(k)$ 比较,得到过程脉冲响应估计误差值 $\tilde{g}(k)$, 当 $k \to \infty$ 时,应该有 $\tilde{g}(k) \to 0$ 。

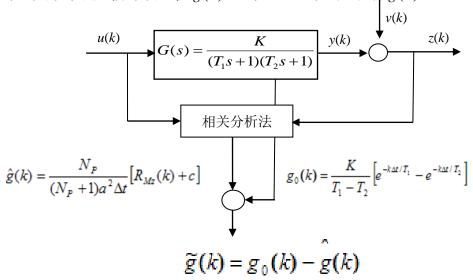


图 1 相关分析法辨识脉冲响应原理框图

三、实验要求

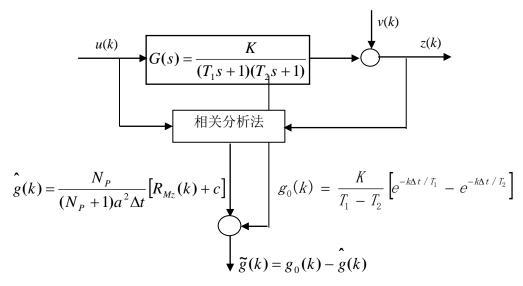
进行方案设计,模拟过程传递函数,获得输出数据,用M序列作为辨识的输

入信号,噪声采用标准正态分布的白噪声,计算互相关函数,脉冲响应估计值、脉冲响应理论值和脉冲响应估计误差,计算信噪比,画出实验流程图,用MATLAB编程实现。

四、实验原理

下图为本实验的原理框图。系统的传递函数为G(s),其中K=120, $T_1=8.3$ Sec, $T_2=6.2$ Sec;u(k)和z(k)分别为系统的输入和输出变量;v(k)为测量白噪声,服从正态分布,均值为零,方差为 σ_v^2 ,记作 $v(k)\sim N(0,\sigma_v^2)$; $g_0(k)$ 为系统的脉冲响应理论值,g(k)为系统脉冲响应估计值,g(k)为系统脉冲响应估计误差。

系统的输入采用 M 序列(采用实验 1 中的 M 序列即可),输出受到白噪声v(k) 的污染。根据过程的输入和输出数据 $\{u(k), z(k)\}$,利用相关分析法计算出系统的脉冲响应值 g(k),并与系统的脉冲响应理论值 $g_0(k)$ 比较,得到系统脉冲响应估计误差值 g(k),当 $k \to \infty$ 时,应该有 $g(k) \to 0$ 。



- 1、利用 lsim()函数获得传递函数 G(s) 的输入和输出数据 $\{u(k), z(k)\}$ (采样时间取 1 秒)。
- 2、互相关函数的计算

$$R_{Mz}(k) = \frac{1}{rN_P} \sum_{i=N_P+1}^{(r+1)N_P} u(i-k)z(i)$$

其中,r为周期数, $i=N_p+1$ 表示计算互相关函数所用的数据是从第二个周期开始的,目的是等过程仿真数据进入平稳状态。(可分别令 r=1、3,对比仿真结果) 3、补偿量 c

补偿量 c 应取 $-R_{Mz}(N_P-1)$,不能取 $-R_{Mz}(N_P)$ 。因为 $R_{Mz}(k)$ 是周期函数,则有 $R_{Mz}(N_P)=R_{Mz}(0)$,故不能取 $-R_{Mz}(N_P)$ 。

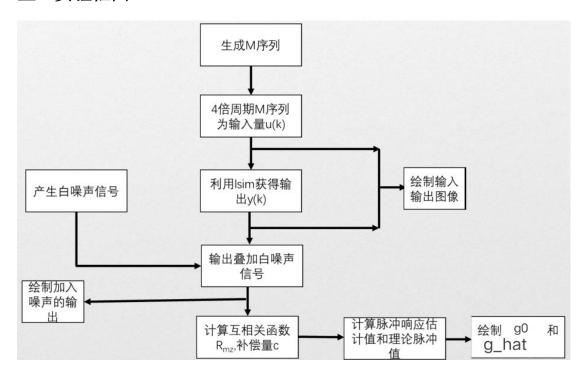
4、 计算脉冲响应估计值

• 理论脉冲响应值
$$g_0(k) = \frac{K}{T_1 - T_2} \left[e^{-k\Delta t / T_1} - e^{-k\Delta t / T_2} \right]$$

• 脉冲响应估计值
$$\hat{g}(k) = \frac{N_p}{(N_p + 1)a^2 \Delta t} \left[R_{Mz}(k) + c \right]$$

• 脉冲响应估计误差
$$\delta_g = \sqrt{\sum_{k=1}^{N_p} \left(g_0(k) - \hat{g}(k)\right)^2 / \sum_{k=1}^{N_p} \left(g_0(k)\right)^2}$$

五、实验框图



六、实验程序代码

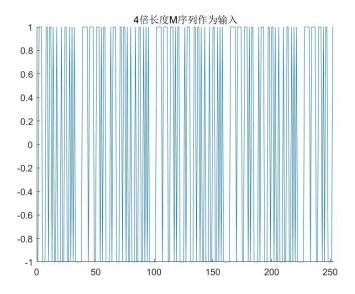
主程序

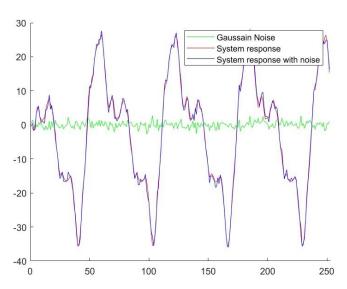
clear;

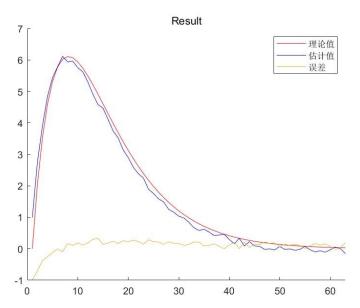
```
close all;
clc;
%生成 m 序列
r = 3;
a = 1;
delta_t = 1;
M = [1, 1, 0, 0, 0, 1];%设置 6 位寄存器
Np = 2^length(M)-1; %M 序列周期
u = zeros(1,(r+1)*Np);
for i = 1 : (r+1)*Np
   u(i) = M(6);
   m = xor(M(6), M(5));
   M(2:6) = M(1:5);
   M(1) = m;
end
u = (1-2*u)*a;
figure, hold on
plot(u);
title("4倍长度M序列作为输入");
xlim([0, (r+1)*Np+1]);
hold off
%白噪声
A=27; x0=41; M=2^16; Num=(r+1)*Np; N=Num*30;
v=zeros(1,N);
for k = 1:N
   x2 = A*x0;
   x1 = mod(x2,M);
   v1 = x1/M;
   v(k) = v1;
   x0 = x1;
   v0 = v1;
B=reshape(v,Num,30);
noise=zeros(1,Num);
for i=1:Num
   noise(i)=(sum(B(i,:))-30/2)/(sqrt(30/12));
end
% estimate g
T1=8.3;T2=6.2;
den = [T1*T2, T1+T2, 1];
K = 120;
G = tf(K, den);
tt=0:length(u)-1;
Y = lsim(G, u, tt);
```

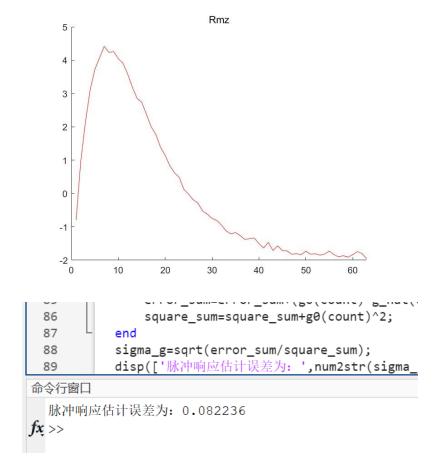
```
Y=Y';
Y_noise = Y + noise;
figure, hold on;
plot(1:length(noise),noise,'g');
plot(1:length(Y), Y, 'r');
plot(1:length(Y_noise), Y_noise, 'b');
legend(['Gaussain Noise',"System response","System response with noise"]);
xlim([0, length(Y)+1]);
hold off
time = 0:delta_t:(Np-1)*delta_t;
g0 = (120 / (T1-T2)) * (exp(-time./T1)-exp(-time./T2));%理论
Rmz=zeros(1,Np);
for tch=1:Np
   SUM=0;
   for tcl=Np+1:(r+1)*Np
       SUM=SUM+u(tcl-tch)*Y_noise(tcl);
   end
   Rmz(tch)=SUM/(r*Np);
end
g_hat=Np*(Rmz-Rmz(Np-1))/((a^2)*(Np+1)*delta_t);%估计
g2=g0-g_hat;%误差
figure, hold on
plot(1:Np, g0, 'r');
plot(1:Np, g_hat, 'b');
plot(1:Np, g2);
title("Result");
legend(["理论值","估计值","误差"]);
xlim([0, Np]);
hold off
figure, hold on
title("Rmz");
plot(1:Np, Rmz, 'r');
xlim([0, Np]);
hold off;
error_sum=0;square_sum=0;
for count=1:Np
   error_sum=error_sum+(g0(count)-g_hat(count))^2;
   square_sum=square_sum+g0(count)^2;
end
sigma_g=sqrt(error_sum/square_sum);
disp(['脉冲响应估计误差为: ',num2str(sigma_g)]);
```

七、实验结果及分析









八、实验结论

实验生成了M序列以及满足标准正态分布的白噪声,并将M序列作为输入使用相关分析法辨识系统的脉冲响应,利用维纳霍夫方程辨识得到脉冲响应的估计值,同时直接通过公式算术得到并且用 MATLAB 画出脉冲响应的理论值,将两者对比,计算得到脉冲估计误差为 0.082236。可以看到脉冲响应的理论值和估计值的图像比较接近,辨识效果较好。本次实验达到预期目标。