

谢秉磊

第二节 基本概念和基本定理

■基本概念

■基本定理

基变量、非基变量 基本解、基 基本可行解、可行基 最优基本可行解、最优基 非退化基本可行解 退化基本可行解

线性规划的标准形:

$$\min S = c_{1}x_{1} + c_{2}x_{2} + \dots + c_{n}x_{n} \longrightarrow \min S = CX$$

$$a_{11}x_{1} + a_{12}x_{2} + \dots + a_{1n}x_{n} = b_{1}$$

$$a_{21}x_{1} + a_{22}x_{2} + \dots + a_{2n}x_{n} = b_{2}$$

$$\vdots$$

$$a_{m1}x_{1} + a_{m2}x_{2} + \dots + a_{mn}x_{n} = f_{n}$$

$$x_{j} \ge 0, \quad j = 1, 2, \dots, n$$

$$C = (c_{1}, f_{n})$$

$$AX = b$$

$$AX = b$$

$$(LP) \min S = CX$$

$$AX = b$$

$$(LP) \min S = CX$$

$$AX = b$$

$$(a_{ij})_{m \times n}$$

$$(LP) \min S = CX$$
$$AX = b$$

$$X \ge 0$$

$$C=(c_1,$$

$$X = (x_1)$$

$$b=(b_1,$$

$$b = (b_1, A)$$

$$A = (a_{ij}, A)$$

$$egin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \ \end{pmatrix}$$

$$(a_{m1} \quad a_{m2} \quad \cdots \quad a_{mn})$$

因此A中有m列线性无关,不妨设前m列线性无关

$$A = (p_1, p_2, \dots, p_m, p_{m+1}, p_{m+2}, \dots, p_n) = (B, N)$$

 $B(\overline{O})$

N(非基矩阵)

称为(LP)的一个基(基矩阵)

注: (LP)的基不惟一。

Fig.
$$\min S = x_1 + x_2 + 2x_3 + 2x_4 \qquad R(A) = 2$$

$$\begin{cases} x_1 + x_2 + 0x_3 + x_4 = 1 \\ x_1 + 2x_2 + 2x_3 + x_4 = 2 \end{cases} A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 2 & 2 & 1 \\ P_1 & P_2 & P_3 & P_4 \end{pmatrix} \qquad b = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}$$

$$x_j \ge 0, \quad j = 1, 2, 3, 4 \qquad P_1 \quad P_2 \quad P_3 \quad P_4$$

该(LP)有5个基:

$$B_{1} = (P_{1}, P_{2}) = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} \qquad B_{4} = (P_{2}, P_{4}) = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 1 \end{pmatrix}$$

$$B_{2} = (P_{1}, P_{3}) = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} \qquad B_{5} = (P_{3}, P_{4}) = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 2 & 1 \end{pmatrix}$$

$$B_{3} = (P_{2}, P_{3}) = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 2 & 2 \end{pmatrix} \qquad B_{6} = (P_{1}, P_{4}) = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$$
 \tag{\tau}.

$$(LP) \min S = CX$$

$$AX = b$$

$$X \ge 0$$

$$AX = b$$

$$(B, N)$$

$$(p_1, p_2, \dots, p_m, p_{m+1}, p_{m+2}, \dots, p_n)$$

$$(B, N)$$

$$(B, N)$$

$$X_{m+1}$$

$$X_{m+1}$$

$$X_{m+1}$$

$$X_{m+2}$$

$$X_{m+1}$$

$$X_{m+2}$$

$$X_{m+2}$$

$$X_{m+1}$$

$$X_{m+2}$$

$$X_{m+1}$$

$$X_{m+2}$$

$$X_{m+2}$$

$$X_{m+2}$$

$$X_{m+1}$$

$$X_{m+2}$$

$$X_{m+2$$

基变量: 与基列相对应的分量称为基变量

非基变量:与非基列相对应的分量称为非基变量

注释: 基变量, 非基变量由基列, 非基列来确定。

Fig.
$$\min S = x_1 + x_2 + 2x_3 + 2x_4$$

$$\begin{cases} x_1 + x_2 + 0x_3 + x_4 = 1 \\ x_1 + 2x_2 + 2x_3 + x_4 = 2 \end{cases}$$

$$x_j \ge 0, \quad j = 1, 2, 3, 4$$

$$R(A) = 2$$

$$\begin{cases} x_1 & x_2 & x_3 & x_4 \\ 1 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 2 & 2 & 1 \\ P_1 & P_2 & P_3 & P_4 \end{cases}$$

$$b = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}$$

该(LP)有5个基,基列决定基变量:

$$B_1 = (P_1, P_2)$$
 $X = (x_1, x_2, x_3, x_4)^T$
 $B_2 = (P_1, P_3)$ $X = (x_1, x_2, x_3, x_4)^T$
 $B_3 = (P_2, P_3)$ $X = (x_1, x_2, x_3, x_4)^T$
 $B_4 = (P_2, P_4)$ $X = (x_1, x_2, x_3, x_4)^T$
 $X = (x_1, x_2, x_3, x_4)^T$
 $X = (x_1, x_2, x_3, x_4)^T$
 $X = (x_1, x_2, x_3, x_4)^T$

$$AX = b \longrightarrow (B, N) \begin{pmatrix} X_B \\ X_N \end{pmatrix} = b \longrightarrow BX_B + NX_N = b$$

$$\longrightarrow X_B + B^{-1}NX_N = B^{-1}b \longrightarrow X_B = B^{-1}b - B^{-1}NX_N$$

例:
$$\begin{cases} x_1 + x_2 + 0x_3 + x_4 = 1 \\ x_1 + 2x_2 + 2x_3 + x_4 = 2 \end{cases} A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 2 & 2 & 1 \end{pmatrix} b = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} R(A) = 2$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_3 \\ x_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} \qquad B^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}^{-1} = \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_3 \\ x_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} -2 & 1 \\ 2 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_3 \\ x_4 \end{pmatrix}$$

$$\begin{cases} x_1 = 0 + 2x_3 - x_4 \\ x_2 = 1 - 2x_3 - 0x \end{cases}$$

$$AX = b \longrightarrow (B, N) {X_B \choose X_N} = b \longrightarrow BX_B + NX_N = b$$

$$\longrightarrow X_B + B^{-1}NX_N = B^{-1}b \longrightarrow X_B = B^{-1}b - B^{-1}NX_N$$

令:
$$X_N = 0$$
 则: $X_B = B^{-1}b \longrightarrow X = \begin{pmatrix} X_B \\ X_N \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} B^{-1}b \\ 0 \end{pmatrix}$

基本解:
$$X = \begin{pmatrix} B^{-1}b \\ 0 \end{pmatrix}$$
 是 $AX = b$ 的解,称为(LP)

关于基B的基本解.

注:基本解完全由基来决定,一个基对应一个基本解。

线性规划1-2

$$AX = b \longrightarrow (B, N) {X_B \choose X_N} = b \longrightarrow BX_B + NX_N = b$$

$$\longrightarrow X_B + B^{-1}NX_N = B^{-1}b \longrightarrow X_B = B^{-1}b - B^{-1}NX_N$$

$$\begin{cases} x_1 + x_2 + 0x_3 + x_4 = 1 \\ x_1 + 2x_2 + 2x_3 + x_4 = 2 \\ x_3 = x_4 = 0 \end{cases} A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 1 & B_2 & 2N_1 \end{pmatrix} b = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} R(A) = 2$$

$$\begin{cases} 1 & 1 \\ 1 & 2 \end{cases} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}$$

$$\begin{cases} 1 & 1 \\ 1 & 2 \end{cases} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\stackrel{\textstyle L}{\longrightarrow} \stackrel{\textstyle L}{\longrightarrow} \stackrel{\textstyle$$

例:
$$\min S = x_1 + x_2 + 2x_3 + 2x_4$$

$$\begin{cases} x_1 + x_2 + 0x_3 + x_4 = 1 \\ x_1 + 2x_1 + 2x_2 + x_3 = 2 \end{cases}$$

$$\min S = x_1 + x_2 + 2x_3 + 2x_4 \qquad R(A) = 2$$

$$\begin{cases}
x_1 + x_2 + 0x_3 + x_4 = 1 \\
x_1 + 2x_2 + 2x_3 + x_4 = 2
\end{cases}
A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 1 \\
1 & 2 & 2 & 1 \\
P_1 & P_2 & P_3 & P_4
\end{cases}$$

$$b = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}$$

$$X = \begin{pmatrix} X_B \\ X_N \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} B^{-1}b \\ 0 \end{pmatrix}$$
$$b = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}$$

该(LP)有5个基,5个基对应5个基本解:

$$B_1 = (P_1, P_2)$$
 $X^1 = (x_1, x_2, x_3, x_4)^T$ $X^1 = (0, 1, 0, 0)^T$

$$B_2 = (P_1, P_3)$$
 $X^2 = (x_1, x_2, x_3, x_4)^T$ $X^2 = (1, 0, 1/2, 0)^T$

$$B_3 = (P_2, P_3)$$
 $X^3 = (x_1, x_2, x_3, x_4)^T$ $X^3 = (0, 1, 0, 0)^T$

$$B_4 = (P_2, P_4)$$
 $X^4 = (x_1, x_2, x_3, x_4)^T$ $X^4 = (0, 1, 0, 0)^T$

$$B_5 = (P_3, P_4)$$
 $X^5 = (x_1, x_2, x_3, x_4)^T$ $X^5 = (0, 0, 1/2, 1)^T$

$$\begin{pmatrix} x_{3} \\ x_{3} \end{pmatrix} = B_{3}^{-1}b = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 2 & 2 \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1/12 \\ 0/12 \end{pmatrix}$$

第二节 基本概念和基本定理

■基本概念

■ 基本定理

基变量、非基变量\基本解、基\基本解、基\可行解、可行基\基本可行解、最优基
非退化基本可行解
退化基本可行解

$$(LP) \min S = CX$$

$$AX = b$$

$$X \ge 0$$

基本解:
$$X = \begin{pmatrix} B^{-1}b \\ 0 \end{pmatrix}$$
 是 $AX = b$ 的解,称为(LP) 基:

关于基B的基本解.

基本可行解: 若
$$X = \begin{pmatrix} B^{-1}b \geq 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$
,则称 X 为(LP)关于可行基:

可行基*B*的基本可行解。 (可行域的顶点)

$$AX = b \longrightarrow (B, N) \begin{pmatrix} X_B \\ X_N \end{pmatrix} = b \qquad X = \begin{pmatrix} X_B \\ X_N \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} B^{-1}b & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\longrightarrow X_B + B^{-1}NX_N = B^{-1}b \longrightarrow X_B = B^{-1}b - B^{-1}NX_N$$

(4):
$$\begin{cases} x_1 + x_2 + 0x_3 + x_4 = 1 \\ x_1 + 2x_2 + 2x_3 + x_4 = 2 \\ x_3 = x_4 = 0 \end{cases} A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 2 & 2 & 1 \end{pmatrix} b = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} R(A) = 2$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \longrightarrow \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \overset{\text{Large Party Series of Part$$

例:
$$\min S = x_1 + x_2 + 2x_3 + 2x_4$$

$$\begin{cases} x_1 + x_2 + 0x_3 + x_4 = 1 \\ x_1 + 2x_1 + 2x_2 + x_3 = 2 \end{cases}$$

$$\min S = x_1 + x_2 + 2x_3 + 2x_4 \qquad R(A) = 2
\begin{cases} x_1 + x_2 + 0x_3 + x_4 = 1 \\ x_1 + 2x_2 + 2x_3 + x_4 = 2 \end{cases} \qquad A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 2 & 2 & 1 \\ 1 & 2 & 2 & 1 \\ P_1 & P_2 & P_3 & P_4 \end{pmatrix} \qquad b = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}
x_j \ge 0, \quad j = 1,2,3,4 \qquad P_1 \qquad P_2 \qquad P_3 \qquad P_4$$

$$X = \begin{pmatrix} X_B \\ X_N \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} B^{-1}b \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$b = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}$$

该(LP)有5个基,5个基对应都是基本可行解:

$$B_1 = (P_1, P_2) X^1 =$$

$$B_1 = (P_1, P_2)$$
 $X^1 = (x_1, x_2, x_3, x_4)^T$ $X^1 = (0, 1, 0, 0)^T$

$$X^1 = (0,1,0,0)^T$$

$$\boldsymbol{B}_2 = (\boldsymbol{P}_1, \boldsymbol{P}_3)$$

$$B_2 = (P_1, P_3)$$
 $X^2 = (x_1, x_2, x_3, x_4)^T$ $X^2 = (1, 0, 1/2, 0)^T$

$$X^2 = (1,0,1/2,0)^T$$

$$\boldsymbol{B}_3 = (\boldsymbol{P}_2, \boldsymbol{P}_3)$$

$$B_3 = (P_2, P_3)$$
 $X^3 = (x_1, x_2, x_3, x_4)^T$ $X^3 = (0, 1, 0, 0)^T$

$$X^3 = (0, 1, 0, 0)^T$$

$$\boldsymbol{B}_4 = (\boldsymbol{P}_2, \boldsymbol{P}_4)$$

$$B_4 = (P_2, P_4)$$
 $X^4 = (x_1, x_2, x_3, x_4)^T$ $X^4 = (0, 1, 0, 0)^T$

$$X^4 = (0, 1, 0, 0)^T$$

$$B_5 = (P_3, P_4)$$

$$B_5 = (P_3, P_4)$$
 $X^5 = (x_1, x_2, x_3, x_4)^T$

$$X^5 = (0,0,1/2,1)^T$$

第二节 基本概念和基本定理

■基本概念

■基本定理

基变量、非基变量\基本解、基\

基本可行解、可行基Ⅴ

最优基本可行解、最优基

非退化基本可行解退化基本可行解

$$(LP) \min S = CX$$
 $AX = b \rightarrow X_B = B^{-1}b - B^{-1}NX_N$
 $X \ge 0$
 $S = CX = (c_1, c_2, \dots, c_m, c_{m+1}, c_{m+2}, \dots, c_n)$
 C_B
 C_B

定理1-1(最优性判别定理)

 $\min S = CX$ AX = b $X \ge 0$

对于 (*LP*) 的基 *B*, 若有 $X_B^* = B^{-1}b \ge 0$ 且

$$\underline{C-C_RB^{-1}A \ge 0}$$
 $(C_N-C_RB^{-1}N \ge 0)$,则基本可行解

$$X^* = \begin{pmatrix} B^{-1}b \\ 0 \end{pmatrix}$$
是(*LP*)的最优解,称为最优基本可行解,

B称为最优基。最优值为 $C_BB^{-1}b$ 。

证明:对 $\forall X \in D$ 有

$$S = CX = C_B B^{-1} b + (C_N - C_B B^{-1} N) X_N$$

$$\geq C_B B^{-1} b = (C_B, C_N) \begin{pmatrix} B^{-1} b \\ 0 \end{pmatrix} = CX^* : X^* \neq \mathbb{R}$$

$$S = CX = C_B B^{-1} b + (C_N - C_B B^{-1} N) X_N$$
 规划1-2

证明:
$$C - C_B B^{-1} A \ge 0 \Leftrightarrow C_N - C_B B^{-1} N \ge 0$$

$$\begin{aligned}
\mathbf{min} S &= CX \\
AX &= b \\
X &\geq 0
\end{aligned}$$

$$C-C_BB^{-1}A = (C_B, C_N) - C_BB^{-1}(B, N)$$

$$= (C_B, C_N) - (C_B, C_BB^{-1}N)$$

$$= (0, C_N - C_BB^{-1}N) \quad X = \begin{pmatrix} X_B \\ X_N \end{pmatrix}$$
定理1-1(最优性判别定理)

对于 (LP) 的基 B, 若有 $X_R^* = B^{-1}b \ge 0$ 且

$$C - C_B B^{-1} A \ge 0$$
 $(C_N - C_B B^{-1} N \ge 0)$,则基本可行解

$$X^* = \begin{pmatrix} B^{-1}b \\ 0 \end{pmatrix}$$
 是(XP)的最优解,称为最优基本可行解,

B称为最优基。检验数向量 非基变量检验数向量

| Min
$$S = x_1 + x_2 + 2x_3 + 2x_4$$
 | $R(A) = 2$ | $\begin{cases} x_1 + x_2 + 0x_3 + x_4 = 1 \\ x_1 + 2x_2 + 2x_3 + x_4 = 2 \end{cases}$ | $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 2 & 2 & 1 \\ 1 & 2 & 2 & 1 \\ P_1 & P_2 & P_3 & P_4 \end{cases}$ | $P_1 = P_2 = P_3 = P_4$

$$R(A) = 2$$

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 2 & 2 & 1 \\ P & P & P & P \end{pmatrix}$$

$$X = \begin{pmatrix} X_B \\ X_N \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} B^{-1}b \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$b = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}$$

该(LP)有5个基,5个基对应都是基本可行解:目标值:

$$B_1 = (P_1, P_2)$$
 $X^1 = (x_1, x_2, x_3, x_4)^T$

$$X^1 = (0,1,0,0)^T$$

$$B_2 = (P_1, P_3)$$
 $X^2 = (x_1, x_2, x_3, x_4)^T$

$$X^2 = (1,0,1/2,0)^T$$

$$\mathbf{B}_{3} = (\mathbf{P}_{2}, \mathbf{P}_{3}) \quad X^{3} = (x_{1}, x_{2}, x_{3}, x_{4})^{T}$$

$$X^3 = (0, 1, 0, 0)^T$$

$$B_4 = (P_2, P_4)$$
 $X^4 = (x_1, x_2, x_3, x_4)^T$

$$X^4 = (0, 1, 0, 0)^T$$

$$B_5 = (P_3, P_4)$$
 $X^5 = (x_1, x_2, x_3, x_4)^T$

$$X^5 = (0,0,1/2,1)^T$$
 3

$$X^{1}, X^{3}, X^{4} = (0,1,0,0)^{T}$$
 是最优解 B_{1}, B_{3}, B_{4} 都是最优基

最优目标值:1

例:
$$\min S = x_1 + x_2 + 2x_3 + 2x_4$$

$$\begin{cases} x_1 + x_2 + 0x_3 + x_4 = 1 \\ x_1 + 2x_2 + 2x_3 + x_4 = 2 \end{cases}$$

$$x_{i} \ge 0, \quad j = 1,2,3,4$$

$$R(A) = 2$$

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 2 & 2 & 1 \end{pmatrix} \quad b = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}$$

$$X = \begin{pmatrix} B^{-1}b \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} B^{-1}b \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \ge 0$$

$$E \stackrel{\text{def}}{=} \text{ Times } B \stackrel{\text{def}}{=} \text{ Times } B \stackrel{\text{def}}{=} \text{ Times } B \stackrel{\text{def}}{=} \text{ Times } C_N = (2, 2)$$

$$C = (1, 1, 2, 2)$$
 $C_B = (1, 1)$ $C_N = (2, 2)$

$$: C - C_B B^{-1} A = (1, 1, 2, 2) - (1, 1) \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 2 & 2 & 1 \end{pmatrix} = (0, 0, 2, 1) \ge 0$$

$$\therefore X = \begin{pmatrix} B^{-1}b \\ 0 \end{pmatrix}$$
 是最优基本可行解,B是最优基。最优目标值:1

第二节 基本概念和基本定理

■基本概念

■基本定理

基变量、非基变量
基本解、基
基本解、 基
基本可行解、 可行基
最优基本可行解、 最优基

非退化基本可行解退化基本可行解

对比概念: :: R(A) = m :. A = (B, N), B -可逆

$$B-$$
基(可逆)

$$B$$
-基(可逆) $X = \begin{pmatrix} B^{-1}b \\ 0 \end{pmatrix}$ -基本解 $(AX = b)$

$$B-$$
可行基

$$B$$
-可行基
$$X = \begin{pmatrix} B^{-1}b \\ 0 \end{pmatrix} - 基本可行解, B^{-1}b \ge 0$$

$$(AX = b, X \ge 0)$$

$$B-$$
最优基

$$X = \begin{pmatrix} B^{-1}b \\ 0 \end{pmatrix} - 最优基本可行解$$

$$B^{-1}b \ge 0$$
, $C - C_B B^{-1}A \ge 0$

第二节 基本概念和基本定理

■基本概念

■基本定理

基变量、非基变量\基本解、基\基本解、基\基本可行解、可行基\是\最优基本可行解、最优基\

非退化基本可行解 / 退化基本可行解

非退化的基本可行解:

若基本可行解
$$X = \begin{pmatrix} B^{-1}b \\ 0 \end{pmatrix}$$
中, $B^{-1}b > 0$,则称该

基本可行解为非退化基本可行解。

退化的基本可行解:

若基本可行解
$$X = \begin{pmatrix} B^{-1}b \\ 0 \end{pmatrix}$$
中, $B^{-1}b \ge 0$,即 $B^{-1}b$

中至少有一个分量为 0,则称该基本可行解为退 化基本可行解。

线性规划1-2

例:
$$\min S = x_1 + x_2 + 2x_3 + 2x_4$$

$$-x_2 + 0x_3 + x_4 = 1$$

$$\begin{cases} x_1 + x_2 + 0x_3 + x_4 = 1 \\ x_1 + 2x_2 + 2x_3 + x_4 = 2 \end{cases}$$

$$x_j \ge 0$$
, $j = 1,2,3,4$

$$R(A) = 2$$

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & B & 2 & 2 & 1 \end{pmatrix} \quad b = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}$$

$$B^{-1}b = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \end{bmatrix}$$

$$X = \begin{pmatrix} B^{-1}b \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} B^{-1}b \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} B^{-1}b \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \ge 0$$

$$E \stackrel{\text{Left}}{=} A \stackrel{\text{L$$

$$: C - C_B B^{-1} A = (1, 1, 2, 2) - (1, 1) \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 2 & 2 & 1 \end{pmatrix} = (0, 0, 2, 1) \ge 0$$

$$\therefore X = \begin{pmatrix} B^{-1}b \\ 0 \end{pmatrix}$$
 是最优基本可行解, B 是最优基。

$$C_N - C_B B^{-1} N = (2,2) - (1,1) \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} = (2,1) \ge 0$$

该(LP)有5个基,5个基对应都是基本可行解:

$$B_1 = (P_1, P_2)$$
 $X^1 = (x_1, x_2, x_3, x_4)^T$ $X^1 = (0, 1, 0, 0)^T$ 退化 $B_2 = (P_1, P_3)$ $X^2 = (x_1, x_2, x_3, x_4)^T$ $X^2 = (1, 0, 1/2, 0)^T$ 非退化 $B_3 = (P_2, P_3)$ $X^3 = (x_1, x_2, x_3, x_4)^T$ $X^3 = (0, 1, 0, 0)^T$ 退化 $B_4 = (P_2, P_4)$ $X^4 = (x_1, x_2, x_3, x_4)^T$ $X^4 = (0, 1, 0, 0)^T$ 退化 $B_5 = (P_3, P_4)$ $X^5 = (x_1, x_2, x_3, x_4)^T$ $X^5 = (0, 0, 1/2, 1)^T$ 非退化

 $X^1, X^3, X^4 = (0,1,0,0)^T$ 是最优解 退化 B_1, B_3, B_4 都是最优基

第二节 基本概念和基本定理

✓ 基本概念

基本定理

基变量、非基变量\基本解、基\基本解、基\基本可行解、可行基\是。 最优基本可行解、最优基\ 非退化基本可行解\ 退化基本可行解\ 退化基本可行解\

引理:
$$(LP) \min S = CX$$
 $AX = b$
 $X \ge 0$

若 X是(LP)的一个可行解,若X中非零分量所对应的列向量线性无关,则 X是(LP)的一个基本可行解.

证明:

$$A = (P_1, P_2, \cdots P_r, \cdots, P_n)$$

设 X中的前r个分量大于零,它们所对应的列向量线性 无关,显然 $r \le m$ 。

定理1-2:
$$(LP)$$
 $\min S = CX$ $AX = b$ $X \ge 0$

对于线性规划问题的标准形有以下两个结论成立:

- 1. 若存在一个可行解,则必存在一个基本可行解;
- 2. 若存在一个最优解,则必存在一个最优基本可行解

证明:

1. 若
$$\forall X = (x_1, x_2, \dots, x_n)^T$$
为可行解,有
$$x_1 P_1 + x_2 P_2 + \dots + x_n P_n = b$$
 若 $x_1, x_2, \dots, x_r \ge 0$,则 $x_1 P_1 + x_2 P_2 + \dots + x_r P_r = b$

情形1: $若P_1, P_2, \dots, P_r$ 线性无关,X本身是一个基本可行解。

存在不全为零的常数 $\delta_1, \delta_2, \dots, \delta_r$

$$\delta_1 P_1 + \delta_2 P_2 + \dots + \delta_r P_r = 0$$

$$(x_1 - \varepsilon \delta_1)P_1 + (x_2 - \varepsilon \delta_2)P_2 + \dots + (x_r - \varepsilon \delta_r)P_r = b$$

如何选取合适的ε构造出新的可行解,且

$$x_s - \varepsilon \delta_s = 0$$
?

 $\varepsilon = \min\{\frac{x_i}{\delta_i} | \delta_i > 0\}$,构造的可行解至多有r - 1个分量。

线性规划1-2

 $\varepsilon = \min\{\frac{x_i}{\delta_i} \mid \delta_i > 0\}$,构造的可行解至多有r - 1个分量。

1) 若这r-1个分量对应的列向量线性无关

- → 构造出基本可行解
- 2) 若这r-1个分量对应的列向量线性相关
 - → 继续消元,直到获得基本可行解

 $\min Z = -3x_1 - x_2 - 2x_3$

找出所有的基本解,基本可

$$\begin{cases} 12x_1 + 3x_2 + 6x_3 + 3x_4 = 9 & \text{行解, 并确定最优解。} \\ 8x_1 + x_2 - 4x_3 + 2x_5 = 10 \\ 3x_1 + 0x_2 + 0x_3 - x_6 = 0 & A = \begin{pmatrix} 12 & 3 & 6 & 3 & 0 & 0 \\ 8 & 1 & -4 & 0 & 2 & 0 \\ 3 & 0 & 0 & 0 & 0 & -1 \\ P_1 & P_2 & P_3 & P_4 & P_5 & P_6 \end{pmatrix} b = \begin{pmatrix} 9 \\ 10 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$3x_1 + 0x_2 + 0x_3 - x_6 = 0$$

$$x_1, x_2, x_3, x_4, x_5, x_6 \ge 0$$

$$(\vec{P}_1 \quad \vec{P}_2 \quad \vec{P}_3 \quad \vec{P}_4 \quad \vec{P}_5 \quad \vec{P}_6)$$

$$B_{1}^{-1}b = \begin{pmatrix} 12 & 3 & 6 \\ 8 & 1 & -4 \\ 3 & 0 & 0 \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} 9 \\ 10 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 16/3 \\ -7/6 \end{pmatrix} \qquad B_{4}^{-1}b = \begin{pmatrix} 12 & 3 & 0 \\ 8 & 1 & 0 \\ 3 & 0 & -1 \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} 9 \\ 10 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 7/4 \\ -4 \\ 21/4 \end{pmatrix}$$

$$\begin{cases}
12x_1 + 3x_2 + 6x_3 + 3x_4 = 9A = \begin{pmatrix} 12 & 3 & 6 & 3 & 0 & 0 \\
8 & 1 & -4 & 0 & 2 & 0 \\
8x_1 + x_2 - 4x_3 + 2x_5 = 10 & 3 & 0 & 0 & 0 & -1 \\
3x_1 + 0x_2 + 0x_3 - x_6 = 0 & P_1 & P_2 & P_3 & P_4 & P_5 & P_6 \\
x_1, x_2, x_3, x_4, x_5, x_6 \ge 0 & X_1 = (0, \frac{16}{2}, -\frac{7}{6}, 0, 0, 0)^T
\end{cases}$$

16个基本解:

X =	(x_1)	x_2	x_3	\mathcal{X}_4	X_5	x_6)
X_2	0	10	0	-7	0	0
X_3	0	3	0	0	7/2	0
X_4	7/4	-4	0	0	0	21/4
X_5	0	0	-5/2	8	0	0
X_6	0	0	3/2	0	8	0
X_7	1	0	-1/2	0	0	3
X_8	0	0	0	3	5	0

$\begin{pmatrix} 3 & 0 & 0 & 0 & -1 \\ P_1 & P_2 & P_3 & P_4 & P_5 & P_6 \end{pmatrix} \qquad \begin{pmatrix} 0 \\ X_1 = (0, \frac{16}{3}, -\frac{7}{6}, 0, 0, 0)^T \\ X_4 = (\frac{7}{4}, -4, 0, 0, 0, \frac{21}{4})^T \end{pmatrix}$											
X =	(x_1)	x_2	x_3	X_4	X_5	x_6)					
X_9	5/4	0	0	-2	0	15/4					
X_{10}	0	3	-7/6	0	0	0					
X_{11}	0	0	-5/2	8	0	0					
X_{12}	0	0	0	3	5	0					
X_{13}	3/4	0	0	0	2	9/4					
X_{14}	0	10	0	-7	0	0					
X_{15}	0	0	0	0	7/2	0					
X_{16}	0	0	3/2	0	8	0					
			- 人 上 /	ンしくご							

例:

$$A = \begin{pmatrix} 12 & 3 & 6 & 3 & 0 & 0 \\ 8 & 1 & -4 & 0 & 2 & 0 \\ 3 & 0 & 0 & 0 & 0 & -1 \\ P_1 & P_2 & P_3 & P_4 & P_5 & P_6 \end{pmatrix} b = \begin{pmatrix} 9 \\ 10 \\ 0 \end{pmatrix}$$

16个基本解:7个基本可行解:

X =	(x_1)	x_2	x_3	x_4	x_5	x_6)
$\overline{X_2}$	0	10	0	-7	0	0
X_3	0	3	0	0	7/2	0
$\overline{X_4}$	7/4	-4	0	0	0	21/4
$\overline{X_5}$	0	0	-5/2	8	0	0
X_6	0	0	3/2	0	8	0
$\overline{X_7}$	1	0	-1/2	0	0	_3_
X_8	0	0	0	3	5	0

X =	(x_1)	x_2	x_3	X_4	x_5	x_6)
X_9	5/4	0	0	-2	0	15/4
X_{10}	0	3	-7/6	0	0	0
X_{11}	0	0	-5/2	8	0	0
X_{12}	0	0	0	3	5	0
X_{13}	3/4	0	0	0	2	9/4
\overline{X}_{14}	0	10	0	-7	0	0-
X_{15}	0	3	0	0	7/2	0
X_{16}	0	0	3/2	0	8	0

例:
$$X_3 = X_{15} \quad X_6 = X_{16} \quad X_8 = X_{12} \\ \text{但} X_3 \text{相应的基: } B_3 = (P_1, P_2, P_5) \\ X_{15} \text{相应的基: } B_{15} = (P_2, P_5, P_6) \\ \text{即不同的基对应相同的基本可行解。} \end{aligned} \qquad \begin{array}{c} 12 \quad 3 \quad 6 \quad 3 \quad 0 \quad 0 \\ 8 \quad 1 \quad -4 \quad 0 \quad 2 \quad 0 \\ 3 \quad 0 \quad 0 \quad 0 \quad 0 \quad -1 \\ P_1 \quad P_2 \quad P_3 \quad P_4 \quad P_5 \quad P_6 \\ \end{array}$$

即不同的基对应相同的基本可行解。

7个基本可行解:

X =	(x_1)	x_2	x_3	x_4	x_5	x_6)
X_3	0	3	0	0	7/2	0
X_6	0	0	3/2	0	8	0
X_8	0	0	0	3	5	0

X =	(x_1)	x_2	x_3	x_4	x_5	x_6)
\overline{X}_{12}	0	0	0	3	5	0
X_{13}	3/4	0	0	0	2	9/4
X_{15}	0	3	0	0	7/2	0
X ₁₆	0	0	3/2	0	8	0

7个基本可行解: 4个不同的基本可行解:

	X =	(x_1)	x_2	x_3	X_4	x_5	x_6)		X =	(x_1)	x_2	x_3	X_4	x_5	x_6)
-3	X_3	0	3	0	0	7/2	0	-9/4	X_{13}	3/4	0	0	0	2	9/4
-3	X_6	0	0	3/2	0	8	0								
0	X_8	0	0	0	3	5	0								

$$X_3, X_6$$
是最优解, $\min Z = -3$

第二节 基本概念和基本定理

✓ 基本概念

✓ 基本定理

基变量、非基变量\基本解、基\基本解、基\基本可行解、可行基\基本可行解、最优基\ 最优基本可行解、最优基\ 非退化基本可行解\ 退化基本可行解\