

主讲: 叶剑

电话: 13728639620

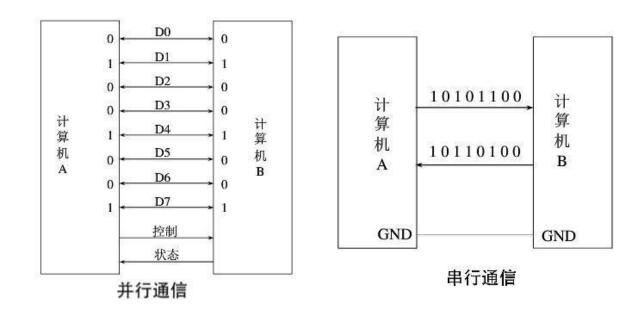
Email: yejian@hit.edu.cn

#### 第十二讲:串行通信接口模块SCI

- 1、串行通信概述和基础知识
- 2、F28335的SCI模块
- 3、寄存器

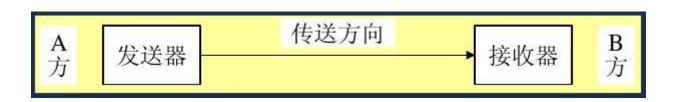
- DSP控制器间, DSP控制器与外部设备间交换信息, 通信, 可采取的通信方式主要两大类: 1、并行通信, 2、串行通信。
- 并行通信一般包括多条数据线、多条控制线和状态线,传输速度快,传输线路多,硬件开销大,不适合远距离传输。一般用在系统内部,如XINTF外部接口或者控制器内部如DMA控制器。
- 串行通信则在通信线路上既传输数据信息也传输联络控制信息, 硬件开销小,传输成本低,但是传输速度慢,且收发双方需要 通信协议,可用于远距离通信。

● DSP控制器间, DSP控制器与外部设备间交换信息, 通信, 可采取的通信方式主要两大类: 1、并行通信, 2、串行通信。

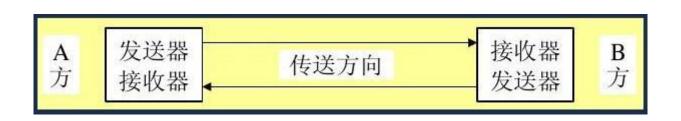


- 串行通信可以分为两大类: 1、同步通信, 2、异步通信。
- 同步通信:发送器和接收器通常使用同一时钟源来同步。方法是在发送器发送数据时同时包含时钟信号,接收器利用该时钟信号进行接收。典型的如I<sup>2</sup>C、SPI。
- 异步通信: 收发双方的时钟不是同一个时钟,是由双方各自的时钟实现数据的发送和接收。但要求双方使用同一标称频率,允许有一定偏差。典型的如SCI。

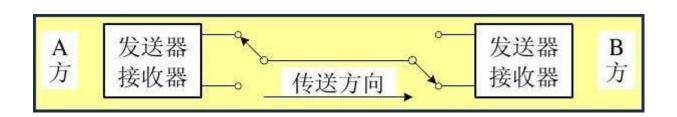
- 串行通信的传输方式有3类: 1、单工, 2、全双工, 3、半双工。
- 单工(Simplex):数据传送是单向的,一端为发送端,另一端为接收端。这种传输方式中,除了地线之外,只要一根数据线就可以了。有线广播就是单工的。



- 串行通信的传输方式有3类: 1、单工, 2、全双工, 3、半双工。
- 全双工(Full-duplex):数据传送是双向的,且可以同时接收与发送数据。这种传输方式中,除了地线之外,需要两根数据线,站在任何一端的角度看,一根为发送线,另一根为接收线。SCI、SPI都可以工作在全双工方式下。

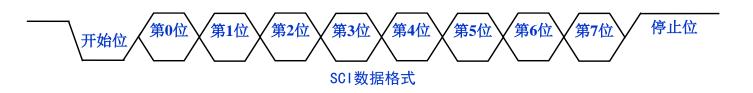


- 串行通信的传输方式有3类: 1、单工, 2、全双工, 3、半双工。
- 半双工(Half-duplex):数据传送也是双向的,但是在这种传输方式中,除了地线之外,一般只有一根数据线。任何一个时刻,只能由一方发送数据,另一方接收数据,不能同时收发。I<sup>2</sup>C的通信传输方式工作在半双工下。



- 在串行通信协议中还要明确通信的数据格式、通信的速率与通信 的奇偶校验方法。
- 通常通信的数据格式采用NRZ数据格式,即standard non-return-zero mark/space data format,译为: "标准不归零传号/空号数据格式"。"不归零"的最初含义是:用正、负电平表示二进制值,不使用零电平。"mark/space"即"传号/空号"分别是表示两种状态的物理名称,逻辑名称记为"1/0"。

● 典型的SCI数据格式,如下图所示。



通信的速率的单位为波特率(baud rate),即每秒内传送的信号码元。通常情况下,波特率的单位可以省略。通常使用的波特率有300、600、900、1200、1800、2400、4800、9600、19200、38400。

#### ● 举例说明:

如果在数字传输过程中,用0V表示数字0,5V表示数字1,那么每个码元有两种状态0和1.每个码元代表一个二进制数字。此时的每秒码元数和每秒二进制代码数是一样的,这叫两相调制,波特率等于比特率。

如果在数字传输过程中,0V、2V、4V和6V分别表示00、01、10和11,那么每个码元有四种状态00、01、10和11.每个码元代表两个二进制数字。此时的每秒码元数是每秒二进制代码数是一半的,这叫四相调制,波特率等于比特率一半。

- 字符奇偶校验检查 (character parity checking) 称为垂直冗余 检查 (vertical redundancy checking, VRC), 它是每个字符 增加一个额外位使字符中"1"的个数为奇数或偶数。
- 奇校验:如果字符数据位中"1"的数目是偶数,校验位应为 "1",如果"1"的数目是奇数,校验位应为"0"。
- 偶校验:如果字符数据位中"1"的数目是偶数,则校验位应为"0",如果是奇数则为"1"。

#### 第十二讲:串行通信接口模块SCI

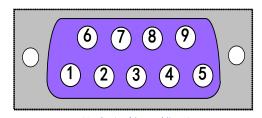
- 1、串行通信概述和基础知识
- 2、F28335的SCI模块
- 3、寄存器

#### 2.1 串行物理接口标准RS-232C

- SCI即Serial Communication Interface 串行通信接口,接收和 发送有各自独立信号线,但不是同一时钟,所以是进行串行异步 通信的接口,一般可以看作是uart(通用异步接收/发送装置), 经常会跟RS232接口连接。
- 通常DSP引脚输入/输出使用TTL电平,而TTL电平的"1"和"0"的特征电压分别为2.4V和0.4V,适用于板内数据传输。
- 为了使信号传输得更远,美国电子工业协会EIA(Electronic Industry Association)制订了串行物理接口标准RS-232C。RS-232C采用负逻辑,-3V~-15V为逻辑"1",+3V~+15V为逻辑"0"。

### 2.1 串行物理接口标准RS-232C

- TTL电平与RS232电平之间要互相转换,这就需要采用串口转换芯片,常用的是MAX232。
- RS-232C最大的传输距离是30m,通信速率一般低于20Kbps。 RS-232接口,简称"串口",它主要用于连接具有同样接口的设备。下面给出了9芯串行接口的排列位置,相应引脚含义见下表。



9芯串行接口排列

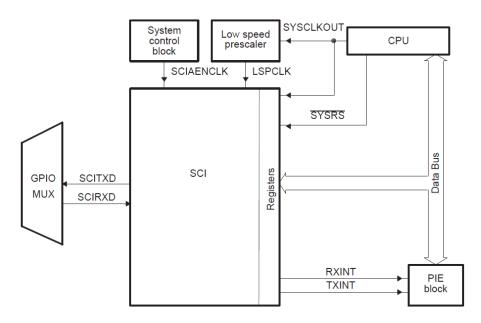
| 引脚号 | 功能                   | 引脚号 | 功能                  |
|-----|----------------------|-----|---------------------|
| 1   | 接收线信号检测(载波检<br>测DCD) | 6   | 数据通信设备准备就绪<br>(DSR) |
| 2   | 接收数据线(RXD)           | 7   | 请求发送 (RTS)          |
| 3   | 发送数据线(TXD)           | 8   | 清除发送                |
| 4   | 数据终端准备就绪(DTR)        | 9   | 振铃指示                |
| 5   | 信号地(SG)              |     |                     |

#### 2.2 SCI模块的特点

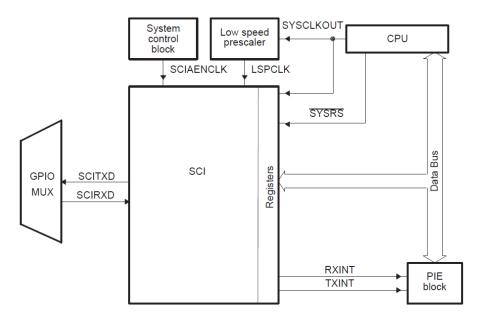
- F28335处理器共提供3个SCI接口,相对TI的F240X系列DSP的SCI接口,功能上有很大的改进,在原有功能基础上增加了通信速率自动检测和FIF0缓冲等新的功能。
- 为了减小串口通信时CPU的开销,F28335的串口支持16级接收和发送FIFO,也可以不使用FIFO缓冲,SCI的接收器和发送器可以使用双级缓冲传送数据。
- SCI接收器和发送器有各自独立的中断和使能位,可以独立地操作 实现半双工通信,或者同时操作实现全双工通信。

## 2.2 SCI模块的特点

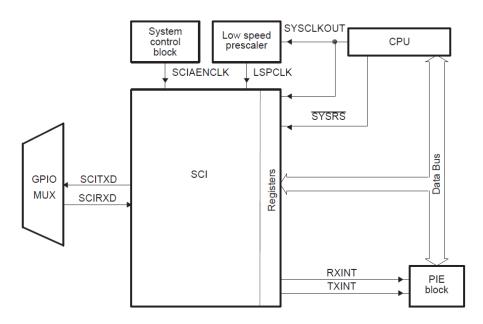
- 为了保证数据完整,SCI模块对接收到的数据进行间断、极性、超限和帧错误的检测。为了减少软件的负担,SCI采用硬件对通信数据进行极性和数据格式检查。
- 通过对16位的波特率控制寄存器进行编程,可以配置不同的SCI通信速率。



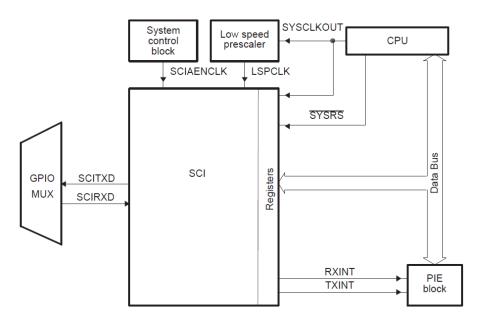
- (1) 2个外部引脚: SCITXD为SCI数据发送引脚; SCIRXD为SCI数据接收引脚。两个引脚为多功能复用引脚,如果不使用可以作为通用数字量I/0。
  - (2) 可编程通信速率,可以设置64K种通信速率。
- (3) 数据格式:  $\Diamond$  1个启动位;  $\Diamond$  1~8位可编程数据字长度;  $\Diamond$  可选择奇校验、偶校验或无效校验位模式;  $\Diamond$  1或2位的停止位。



- (4) 4种错误检测标志位: 奇偶错误、超越错误、帧错误和间断检测。
- (5) 2种唤醒多处理器方式: 空闲线唤醒(Idle-line)和地址位唤醒(Address Bit)。
  - (6) 全双工或者半双工通信模式。



- (7) 双缓冲接收和发送功能。
- (8) 独立地发送和接收中断使能控制。
- (9) NRZ(非归零)通信格式。



- (10) 13个SCI模块控制寄存器,起始地址为7050H。
- (11) 自动通信速率检测(相对F240x增强的功能)。
- (12) 16级发送/接收FIFO(相对F240x增强的功能)。

### 2.4 SCI的全双工通信模式



- (1) 1个发送器(TX)及相关寄存器。
- ◇ SCITXBUF:发送数据缓冲寄存器,存放要发送的数据(由CPU装载);
- ◇ TXSHF寄存器: 发送移位寄存器,从SCITXBUF寄存器接收数据,并将数据移位到SCITXD引脚上,每次移1位数据。

### 2.4 SCI的全双工通信模式



- (2)1个接收器(RX)及相关寄存器。
- ◇ RXSHF寄存器: 接收移位寄存器,从SCIRXD引脚移入数据,每次移1位;
- ◇ SCIRXBUF:接收数据缓冲寄存器,存放CPU要读取的数据,来自远程处理器的数据装入寄存器RXSHF,然后又装入接收数据缓冲寄存器SCIRXBUF和接收仿真缓冲寄存器SCIRXEMU中。

#### 2.5 SCI的数据帧

SCI的发送和接收都采用不归零码格式,具体包括:

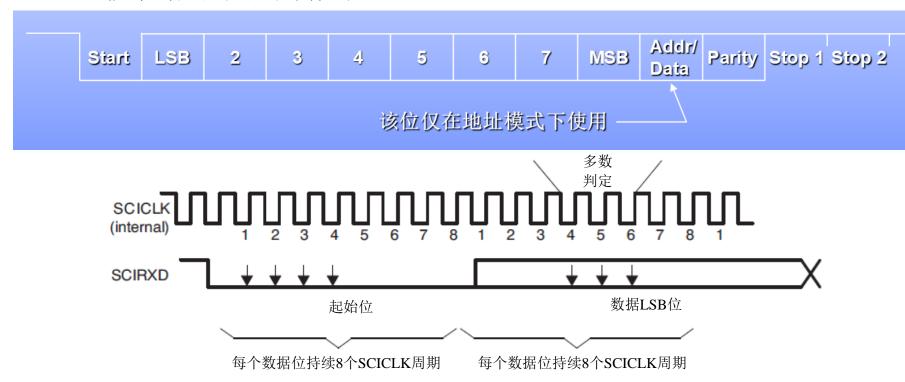
- (1) 1位起始位。
- (2) 1~8位数据。
- (3) 1个奇/偶校验位(可选择)。
- (4) 1位或2位停止位。
- (5) 区分数据和地址的附加位(仅在地址位模式存在)。

#### 一帧数据的详细结构如图:



#### 2.5 SCI的数据帧

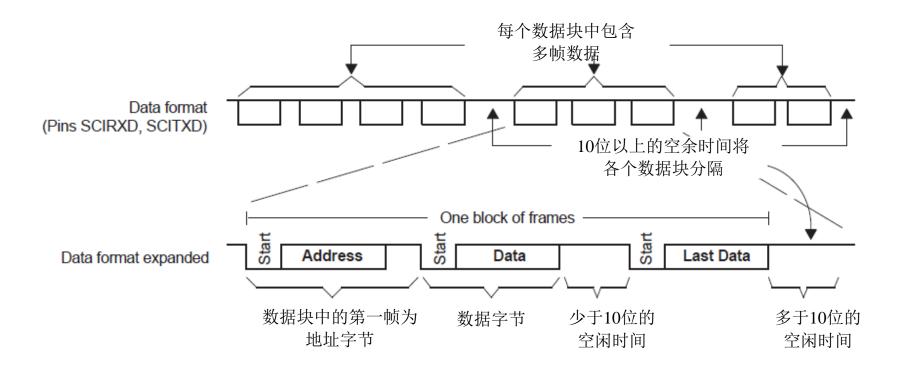
一帧数据的详细结构如图:



每个位占用8个SCICLK时钟周期。接收器在收到一个起始位后开始工作,4个连续SCICLK周期的低电平表示有效的起始位。对于SCI数据位,处理器在每位的中间进行3次采样,确定位的值。3次采样点分别在第4、第5和第6个SCICLK周期,3次采样中2次相同的值即为最终接收位的值。

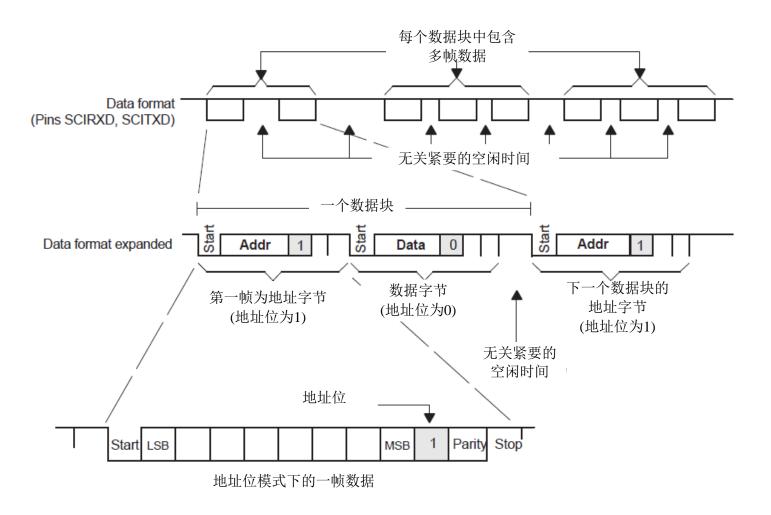
# 2.6 SCI的数据块

传输数据以数据块为单位,不以帧为单位。



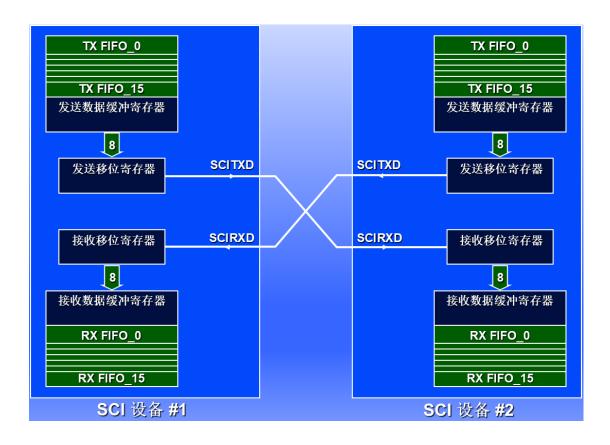
# 2.6 SCI的数据块

传输数据以数据块为单位,不以帧为单位。

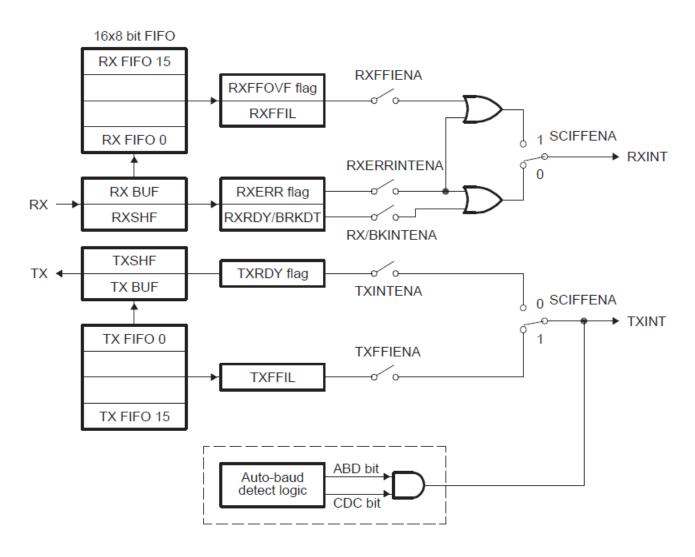


#### 2.7 SCI的FIFO

- SCI工作在FIF0模式下一般是因为所传输的信息并不是以一个帧 为单位,而是以多个帧组成的一个数据块为信息单位的。
- FIFO( First Input First Output)简单说就是指先进先出。



# 2.8 SCI的中断



# 2.9 SCI的波特率计算

|            | LSPCLK Clock Frequency, 37.5 MHz |             |         |  |
|------------|----------------------------------|-------------|---------|--|
| Ideal Baud | BRR                              | Actual Baud | % Error |  |
| 2400       | 1952 (7A0h)                      | 2400        | 0       |  |
| 4800       | 976 (3D0h)                       | 4798        | -0.04   |  |
| 9600       | 487 (1E7h)                       | 9606        | 0.06    |  |
| 19200      | 243 (F3h)                        | 19211       | 0.06    |  |
| 38400      | 121 (79h)                        | 38422       | 0.06    |  |

| Bit                | Field | Value | Description  |       |  |
|--------------------|-------|-------|--|-------|--|
| 15-0 BAUD15- BAUD0 |       |       | SCI 16-bit baud selection Registers SCIHBAUD (MSbyte) and SCILBAUD (LSbyte) are concatenated to form a 16-bit baud value, BRR.   |       |  |
|                    |       |       | The internally-generated serial clock is determined by the low speed peripheral clock (LSPCLK) signal and the two baud-select registers. The SCI uses the 16-bit value of these registers to select one of 64K serial clock rates for the communication modes. |       |  |
|                    |       |       | The SCI baud rate is calculated using the following equation:  |       |  |
|                    |       |       | SCI Asynchronous Baud = $\frac{LSPCLK}{(BRR + 1) \times 8}$  | (2-1) |  |
|                    |       |       | Alternatively,   |       |  |
|                    |       |       | BRR = $\frac{\text{LSPCLK}}{\text{SCI Asynchronous Baud} \times 8} - 1$  | (2-2) |  |
|                    |       |       | Note that the above formulas are applicable only when $1 \le BRR \le 65535$ . If BRR = 0, then   |       |  |
|                    |       |       | SCI Asynchronous Baud = $\frac{LSPCLK}{16}$  | (2-3) |  |
|                    |       |       | Where: BRR = the 16-bit value (in decimal) in the baud-select registers.   |       |  |

#### 第十二讲:串行通信接口模块SCI

- 1、串行通信概述和基础知识
- 2、F28335的SCI模块
- 3、寄存器

