



驱动使用方法：

P1 和 P2 控制上边的电机 1，P3 和 P4 控制下边的电机 2

电机 1 正转：P1 给 PWM 为所要占空比，P2 给 PWM 占空比 0

电机 1 反转：P2 给 PWM 为所要占空比，P1 给 PWM 占空比 0

电机 2 正转：P3 给 PWM 为所要占空比，P4 给 PWM 占空比 0

电机 2 反转：P4 给 PWM 为所要占空比，P3 给 PWM 占空比 0

(正反是相对的)