

2024年10月23日

1. 求下列微分方程描述的系统单位冲激响应 $h(t)$ 和单位阶跃响应 $c(t)$ ，方法不限，要求写出详细步骤和解释。(20分，第一小题6分，后面两小题各7分)

$$(1) \frac{d}{dt}y(t) + 3y(t) = 2\frac{d}{dt}x(t)$$

$$(2) \frac{d^2}{dt^2}y(t) + \frac{d}{dt}y(t) + y(t) = \frac{d}{dt}x(t) + x(t)$$

$$(3) \frac{d}{dt}y(t) + 2y(t) = \frac{d^2}{dt^2}x(t) + 3\frac{d}{dt}x(t) + 3x(t)$$

解： $h(t)$ 与 $c(t)$ 定义为零状态条件下， $\delta(t)$ 与 $u(t)$ 激励系统得到的输出

$$(1) y'(t) + 3y(t) = 2x'(t)$$

法一：复频域法：

拉氏变换： $sY(s) + 3Y(s) = 2sX(s)$ ，故 $G(s) = \frac{Y(s)}{X(s)} = \frac{2s}{s+3}$

① $\delta(t)$ 作用下， $X(s) = \mathcal{L}[\delta(t)] = 1$ ， $Y(s) = G(s)X(s) = \frac{2s}{s+3} = 2 - 6\frac{1}{s+3}$

从而 $h(t) = \mathcal{L}^{-1}[Y(s)] = 2\delta(t) - 6e^{-3t}$ ， $t \geq 0$

② $u(t)$ 作用下，由于 $u(t) = \int_0^t \delta(\tau) d\tau$ 以及 LTI 系统的线性性质， $c(t) = \int_0^t h(\tau) d\tau$ 。①

$$c(t) = \int_0^t [2\delta(\tau) - 6e^{-3\tau}] d\tau = 2 - 6\int_0^t e^{-3\tau} d\tau = 2 + 2e^{-3t} - 2 = 2e^{-3t}$$
， $t \geq 0$

法二：步频域法。

注意：对 $\delta(t)$ 的积分不能直接去掉

在系统稳定前提下
 $H(\omega) = H(s)|_{s=j\omega}$

傅氏变换： $j\omega Y(\omega) + 3Y(\omega) = 2j\omega X(\omega)$ 故 $H(\omega) = 2 - 6\frac{1}{j\omega+3}$

① $\delta(t)$ 作用下， $X(\omega) = \mathcal{F}[\delta(t)] = 1$ ， $Y(\omega) = 2 - 6\frac{1}{j\omega+3}$ ，由于 $\frac{u(t)}{e^{-at}u(t)} \xrightarrow{\mathcal{F}} \frac{1}{j\omega+a}$ 都需要记忆

知此时 $h(t) = \mathcal{F}^{-1}[Y(\omega)] = 2\delta(t) - 6e^{-3t}u(t)$

② $u(t)$ 作用下， $Y(\omega) = G(\omega)X(\omega) = [2 - 6\frac{1}{j\omega+3}][\frac{1}{j\omega} + \pi\delta(\omega)] = \frac{2j\omega+6-6}{j\omega+3} \cdot \frac{1}{j\omega} = \frac{2}{j\omega+3}$

从而 $c(t) = \mathcal{F}^{-1}[Y(\omega)] = 2e^{-3t}u(t)$

$$(2) y'(t) + y(t) + y(t) = x'(t) + x(t)$$

拉氏变换： $s^2Y(s) + sY(s) + Y(s) = sX(s) + X(s) \Rightarrow G(s) = \frac{Y(s)}{X(s)} = \frac{s+1}{s^2+s+1}$

① $\delta(t)$ 作用下， $X(s) = \mathcal{L}[\delta(t)] = 1$ ， $Y(s) = G(s)X(s) = \frac{s+1}{s^2+s+1} = \frac{s+\frac{1}{2} + (\frac{\sqrt{3}}{2}j)(\frac{\sqrt{3}}{2})}{(s+\frac{1}{2})^2 + (\frac{\sqrt{3}}{2})^2} = \frac{s+\frac{1}{2}}{(s+\frac{1}{2})^2 + (\frac{\sqrt{3}}{2})^2} + \frac{\sqrt{3}}{2} \frac{1}{(s+\frac{1}{2})^2 + (\frac{\sqrt{3}}{2})^2}$

由于 $\sin \omega t \xrightarrow{\mathcal{L}} \frac{\omega}{s^2+\omega^2}$ ， $\cos \omega t \xrightarrow{\mathcal{L}} \frac{s}{s^2+\omega^2}$ ，故 $h(t) = \mathcal{L}^{-1}[Y(s)] = e^{-\frac{1}{2}t} \cos(\frac{\sqrt{3}}{2}t) + \frac{\sqrt{3}}{2} e^{-\frac{1}{2}t} \sin(\frac{\sqrt{3}}{2}t)$ ， $t \geq 0$

② $u(t)$ 作用下，由①得： $c(t) = \int_0^t h(\tau) d\tau = \int_0^t e^{-\frac{1}{2}\tau} \cos(\frac{\sqrt{3}}{2}\tau) d\tau + \frac{\sqrt{3}}{2} \int_0^t e^{-\frac{1}{2}\tau} \sin(\frac{\sqrt{3}}{2}\tau) d\tau$

计算上式，令 $A = \int_0^t e^{-\frac{1}{2}\tau} \cos(\frac{\sqrt{3}}{2}\tau) d\tau$ ， $B = \int_0^t e^{-\frac{1}{2}\tau} \sin(\frac{\sqrt{3}}{2}\tau) d\tau$ ， $c(t) = A + \frac{\sqrt{3}}{2}B$

分部积分： $A = -2 \int_0^t \cos(\frac{\sqrt{3}}{2}\tau) de^{-\frac{1}{2}\tau} = 2 - 2 \cos(\frac{\sqrt{3}}{2}t) e^{-\frac{1}{2}t} - \sqrt{3} \int_0^t e^{-\frac{1}{2}\tau} \sin(\frac{\sqrt{3}}{2}\tau) d\tau$
 $= 2 - 2 \cos(\frac{\sqrt{3}}{2}t) e^{-\frac{1}{2}t} + 2\sqrt{3} [e^{-\frac{1}{2}t} \sin(\frac{\sqrt{3}}{2}t) - \frac{\sqrt{3}}{2} A]$ B

$\Rightarrow A = \frac{1}{2} - \frac{1}{2} \cos(\frac{\sqrt{3}}{2}t) e^{-\frac{1}{2}t} + \frac{\sqrt{3}}{2} e^{-\frac{1}{2}t} \sin(\frac{\sqrt{3}}{2}t)$

故 $c(t) = A + \frac{\sqrt{3}}{2}B = A - \frac{A - 2 + 2 \cos(\frac{\sqrt{3}}{2}t) e^{-\frac{1}{2}t}}{3} = 1 - \cos(\frac{\sqrt{3}}{2}t) e^{-\frac{1}{2}t} + \frac{\sqrt{3}}{2} \sin(\frac{\sqrt{3}}{2}t) e^{-\frac{1}{2}t}$ ， $t \geq 0$

$$c) y'(t) + 2y(t) = x'(t) + 3x'(t) + 3x(t)$$

拉氏变换: $sY(s) + 2Y(s) = s^2X(s) + 3sX(s) + 3X(s)$

$$\Rightarrow G(s) = \frac{Y(s)}{X(s)} = \frac{s^2 + 3s + 3}{s + 2} = \frac{(s+2)(s+1) + 1}{s+2} = s + 1 + \frac{1}{s+2}$$

① $\delta(t)$ 作用下, $Y(s) = G(s) \mathcal{L}[\delta(t)] = s + 1 + \frac{1}{s+2}$

$$h(t) = \mathcal{L}^{-1}[Y(s)] = \delta(t) + \delta(t) + e^{-2t} \quad t \geq 0$$

② $u(t)$ 作用下, 由 (1) 由 0 得: $u(t) = \int_0^t h(\tau) d\tau = \delta(t) + 1 + \int_0^t e^{-2\tau} d\tau = \delta(t) + \frac{3}{2} - \frac{1}{2}e^{-2t} \quad t \geq 0$ ✓

2. 用计算机对测量的离散数据 $x(n)$ 进行平均处理, 当收到一个测量数据后, 计算机就把这一次输入数据与前三次输入数据进行平均, 要求使用时域分析、频域分析这两种方法, 求解这一运算过程的频率响应 $H(\Omega)$, 注意每种方法都要写出详细步骤和对应的解释。

(20 分, 每个方法各 10 分)

提示: 前三次数据意味着 $x(n-1)$ 、 $x(n-2)$ 和 $x(n-3)$, 四个数据平均后得到输出 $y(n)$ 。

时域分析法令 $x(n) = e^{j\Omega n}$ 可求 $y(n)$; 频域分析法通过对系统差分方程求 Z 变换的方式,

代入 $z = e^{j\Omega}$ 得到频率响应。DTFT $X(\Omega) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} x(n) e^{-j\Omega n}$ 当 $x(t) = e^{j\omega t}$ 时, $H(\omega) = \frac{y(t)}{x(t)}$
 $H(\Omega) = \text{DTFT}[h(n)] = \frac{Y(\Omega)}{X(\Omega)} = H(\Omega)|_{z=e^{j\Omega}}$ 当 $x(n) = e^{j\Omega n}$ 时, $H(\Omega) = \frac{y(n)}{x(n)}$

解: 题意为 输入 $x(n)$, 输出 $y(n) = \frac{1}{4}[x(n) + x(n-1) + x(n-2) + x(n-3)]$

(1) 时域法: 由于 $H(\Omega)$ 为系统的性质, 与输入的具体形式无关

假设输入 $x(n] = e^{j\Omega n}$

$$y(n) = h(n) * x(n) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} h(k) e^{j\Omega(n-k)} = \left[\sum_{k=-\infty}^{+\infty} h(k) e^{-j\Omega k} \right] e^{j\Omega n} = H(\Omega) e^{j\Omega n} = H(\Omega) x(n)$$

$$\text{从而 } H(\Omega) = \frac{y(n)}{x(n)} = \frac{x(n) + x(n-1) + x(n-2) + x(n-3)}{4x(n)} = \frac{1 + e^{-j\Omega} + e^{-j2\Omega} + e^{-j3\Omega}}{4}$$

(2) 频域法: 对方程求 Z 变换, 有

$$Y(z) = \frac{1}{4} [X(z) + X(z)z^{-1} + X(z)z^{-2} + X(z)z^{-3}] = \frac{X(z)}{4} (1 + z^{-1} + z^{-2} + z^{-3}) = \frac{X(z)}{4} \frac{1 - z^{-4}}{1 - z^{-1}}$$

$$\text{代入 } z = e^{j\Omega}, \text{ 有 } H(e^{j\Omega}) = \frac{1 + e^{-j\Omega} + e^{-j2\Omega} + e^{-j3\Omega}}{4} = 0.25 \frac{1 - e^{-j4\Omega}}{1 - e^{-j\Omega}}$$

或直接对方程进行 DTFT 变换, 有 (根据 DTFT 线性性质)

$$Y(\Omega) = \frac{1}{4} X(\Omega) [1 + e^{-j\Omega} + e^{-j2\Omega} + e^{-j3\Omega}] = \frac{X(\Omega)}{4} \frac{1 - e^{-j4\Omega}}{1 - e^{-j\Omega}}$$

也能得到同样的结果

$$\text{可化简为 } H(\Omega) = \frac{1 + e^{-j\Omega} + e^{-j2\Omega} + e^{-j3\Omega}}{4}$$

$$= e^{-j\frac{3}{2}\Omega} \cos(\Omega) \cos(\frac{1}{2}\Omega)$$

★时域平移	$x(n - n_0)$	$e^{-j\Omega n_0} X(\Omega)$
时间翻转	$x(-n)$	$X(-\Omega)$
★频域平移	$e^{j\Omega_0 n} x(n)$	$X(\Omega - \Omega_0)$

3. 若系统函数 $H(\omega) = H(j\omega) = \frac{1}{j\omega+1}$, 激励为周期信号 $x(t) = \sin t + \sin(3t)$, 要求回答

以下问题。(20分, 每小题5分)

- (1) 求出响应 $y(t)$;
- (2) 分别画出 $x(t)$ 、 $y(t)$ 的波形;
- (3) 写出信号无失真传输需要满足的条件(时域条件和频域条件);
- (4) 讨论信号经该系统传输是否引起失真。

$$\begin{aligned} 1 & \xrightarrow{\mathcal{F}} 2\pi\delta(\omega) \\ u(t) & \xrightarrow{\mathcal{F}} \frac{1}{j\omega} + \pi\delta(\omega) \\ e^{-at}u(t) & \xrightarrow{\mathcal{F}} \frac{1}{j\omega+a} \end{aligned}$$

解: (1) $e^{-j\omega_0 t} \xrightarrow{\mathcal{F}} 2\pi\delta(\omega+\omega_0)$, $e^{j\omega_0 t} \xrightarrow{\mathcal{F}} 2\pi\delta(\omega-\omega_0)$, 从而 $\sin(\omega_0 t) \xrightarrow{\mathcal{F}} \frac{1}{j}[\pi\delta(\omega-\omega_0) - \pi\delta(\omega+\omega_0)]$
 $= j\pi[\delta(\omega+\omega_0) - \delta(\omega-\omega_0)]$
 由 $x(t) = \sin t + \sin(3t)$
 有 $X(\omega) = \mathcal{F}[x(t)] = j\pi[\delta(\omega+1) - \delta(\omega-1) + \delta(\omega+3) - \delta(\omega-3)]$
 $Y(\omega) = H(\omega)X(\omega) = j\pi \frac{1}{j\omega+1} [\delta(\omega+1) - \delta(\omega-1) + \delta(\omega+3) - \delta(\omega-3)]$ 筛选性: $f(\omega)\delta(\omega-\omega_0) = f(\omega_0)\delta(\omega-\omega_0)$
 $= j\pi \left[\frac{\delta(\omega+1)}{1-j} - \frac{\delta(\omega-1)}{1+j} + \frac{\delta(\omega+3)}{1-3j} - \frac{\delta(\omega-3)}{1+3j} \right]$ 利用 $e^{-j\omega_0 t} \xrightarrow{\mathcal{F}} 2\pi\delta(\omega+\omega_0)$
 $y(t) = \mathcal{F}^{-1}[Y(\omega)] = \frac{j}{2} \left[\frac{e^{-jt}}{1-j} - \frac{e^{jt}}{1+j} + \frac{e^{-j3t}}{1-3j} - \frac{e^{j3t}}{1+3j} \right]$
 $= \frac{j-1}{4} e^{-jt} - \frac{j+1}{4} e^{jt} + \frac{j-3}{20} e^{-j3t} - \frac{j+3}{20} e^{j3t}$
 $= \frac{j-1}{4} (\cos t - j\sin t) - \frac{j+1}{4} (\cos t + j\sin t) + \frac{j-3}{20} (\cos 3t - j\sin 3t) - \frac{j+3}{20} (\cos 3t + j\sin 3t)$
 $= -\frac{1}{2}\cos t + \frac{1}{2}\sin t - \frac{3}{10}\cos 3t + \frac{1}{10}\sin 3t$
 $= \frac{\sqrt{2}}{2} \left[\frac{\sqrt{2}}{2}\sin t - \frac{\sqrt{2}}{2}\cos t \right] + \frac{\sqrt{10}}{10} \left[\sin 3t \frac{\sqrt{10}}{10} - \cos 3t \frac{\sqrt{10}}{10} \right]$
 $= \frac{\sqrt{2}}{2} \sin(t-45^\circ) + \frac{\sqrt{10}}{10} \sin(3t-\theta)$ 其中 $\theta = \arccos \frac{\sqrt{10}}{10} \approx 71.565^\circ$
 $\approx \frac{\sqrt{2}}{2} \sin(t-45^\circ) + \frac{\sqrt{10}}{10} \sin(3t-71.565^\circ)$

$$1+j\omega \xrightarrow{\mathcal{F}} \frac{1}{\sqrt{1+\omega^2}} \angle \theta = \arctan \omega$$

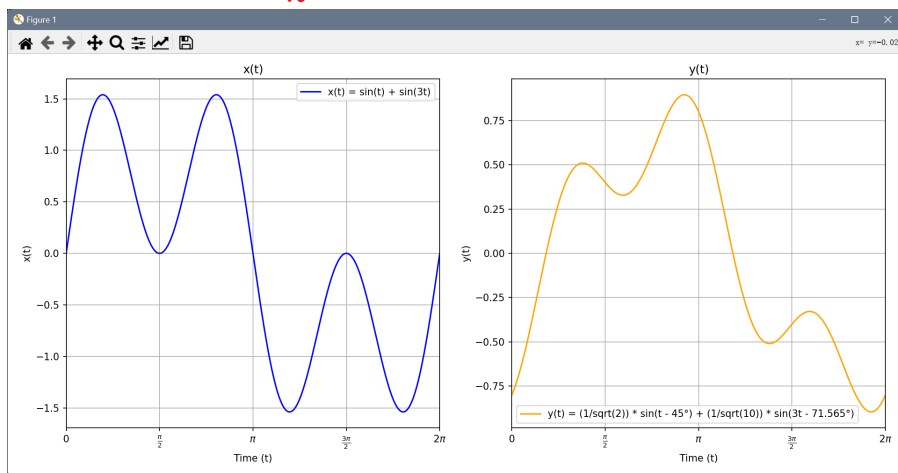
★法: 用“系统”的视角看这一题, 由 $H(\omega) = \frac{1}{j\omega+1}$ 知 $|H(\omega)| = \frac{1}{\sqrt{1+\omega^2}}$, $\angle H(\omega) = -\arctan \omega$

对于 $\sin t$, $\omega=1$, $|H(\omega)| = \frac{\sqrt{2}}{2}$, $\angle H(\omega) = -\arctan 1 = -\frac{\pi}{4}$

对于 $\sin 3t$, $\omega=3$, $|H(\omega)| = \frac{\sqrt{10}}{10}$, $\angle H(\omega) = -\arctan 3$

$$\Rightarrow y(t) = \frac{\sqrt{2}}{2} \sin(t - \frac{\pi}{4}) + \frac{\sqrt{10}}{10} \sin(3t - \arctan 3)$$

(2)



(3) 无失真传输的 ① 时域条件 $y(t) = Kx(t-t_0)$
 ② 频域条件 $H(\omega) = Ke^{-j\omega t_0}$
 $|H(\omega)| = K, \varphi_h(\omega) = -\omega t_0$

(4) 由图可知, 信号 $y(t)$ 与 $x(t)$ 不满足无失真传输的条件
 引起了失真

22-PSP

4. 已知理想低通的系统函数表示式为

$$H(\omega) = \begin{cases} 1 & (|\omega| < \frac{2\pi}{\tau}) \\ 0 & (|\omega| > \frac{2\pi}{\tau}) \end{cases}$$

而激励信号的傅里叶变换式为

$$X(\omega) = \tau \text{Sa}(\frac{\omega\tau}{2})$$

求响应的时域函数表示式 $y(t)$ 。(20 分)

提示：利用时域卷积定理，所得结果包含取样函数的积分形式，可用正弦积分函数表示。

$\text{Sa}(x)$ 偶函数, $\int_{-\infty}^{\infty} \text{Sa}(x) dx = \frac{\pi}{2}$
 $\text{Si}(y) = \int_0^y \frac{\sin x}{x} dx = \int_0^y \text{Sa}(x) dx$
 奇函数
 定积分换元
 ① 换变量
 ② 换微分
 ③ 换上下限

解：已知 $g(t) = \begin{cases} 1 & |t| < \frac{\tau}{2} \\ 0 & |t| > \frac{\tau}{2} \end{cases}$, $G(\omega) = \mathcal{F}[g(t)] = \tau \text{Sa}(\frac{\omega\tau}{2})$, $\mathcal{F}[\text{Sa}(t)] = \begin{cases} \pi & |\omega| < 1 \\ 0 & |\omega| > 1 \end{cases}$

故 $h(\omega) = \mathcal{F}^{-1}[H(\omega)] = \frac{2}{\tau} \text{Sa}(\frac{2\pi}{\tau} t)$, $x(t) = \mathcal{F}^{-1}[X(\omega)] = \begin{cases} 1 & |t| < \frac{\tau}{2} \\ 0 & |t| > \frac{\tau}{2} \end{cases} = u(t + \frac{\tau}{2}) - u(t - \frac{\tau}{2})$

要求 $y(t)$, 已知 $Y(\omega) = \mathcal{F}[y(t)] = H(\omega)X(\omega)$ 知

$y(t) = h(t) * x(t) = \int_{-\infty}^{\infty} h(\omega) d\omega * x(t) = \frac{2}{\tau} \int_{-\infty}^{\infty} \text{Sa}(\frac{2\pi}{\tau} \omega) d\omega * [\delta(t + \frac{\tau}{2}) - \delta(t - \frac{\tau}{2})]$

$= \frac{1}{\tau} \int_{-\infty}^{\infty} \text{Sa}(\frac{2\pi}{\tau} \omega) d(\frac{2\pi}{\tau} \omega) * [\delta(t + \frac{\tau}{2}) - \delta(t - \frac{\tau}{2})] = \frac{1}{\tau} \int_{-\infty}^{\infty} \text{Sa}(x) dx * [\delta(t + \frac{\tau}{2}) - \delta(t - \frac{\tau}{2})]$

$= [\frac{1}{\tau} \text{Si}(\frac{2\pi t}{\tau})] * [\delta(t + \frac{\tau}{2}) - \delta(t - \frac{\tau}{2})] = \frac{1}{\tau} [\text{Si}(\frac{2\pi t}{\tau} + \pi) - \text{Si}(\frac{2\pi t}{\tau} - \pi)]$

$\int_{-\infty}^0 \text{Sa}(x) dx + \int_0^{\frac{2\pi t}{\tau}} \text{Sa}(x) dx = \frac{\pi}{2} + \text{Si}(\frac{2\pi t}{\tau})$

5. 求解以下关于滤波器的问题，注意区分模拟和数字角频率。(20 分，每小题 10 分)

(1) 巴特沃思低通滤波器的频域指标为：当 $\omega_1 = 1000 \text{ rad/s}$ 时，衰减不大于 3dB；当 $\omega_2 = 5000 \text{ rad/s}$ 时，衰减至少为 20dB。求此滤波器的实际系统传递函数 $H(s)$ 。

解：由题可知 $\omega_p = 1000 \text{ rad/s}$ 时 $\alpha_p = 3 \text{ dB}$, $\omega_s = 5000 \text{ rad/s}$ 时 $\alpha_s = 20 \text{ dB}$ ，代入公式

$n \geq \frac{\lg \sqrt{10^{\alpha_s/10} - 1}}{\lg(\frac{\omega_s}{\omega_p})} = \frac{\lg \sqrt{10^2 - 1}}{\lg 5} \approx 1.428$ ，取 $n=2$ ，查表得巴特沃思多项式 $s^2 + \sqrt{2}s + 1$

$H(s) = \frac{1}{s^2 + \sqrt{2}s + 1}$ ，反归一化，令 $s = 5\omega_c = 10^3 s$ ，代入得 $H(s) = \frac{10^6}{s^2 + \sqrt{2} \times 10^3 s + 10^6}$

(2) 要求利用巴特沃思滤波特性，通过模拟滤波器设计数字滤波器，考虑 $T = 1 \text{ s}$ ，给定指标：-3 dB 截止角频率 $\Omega_c = 0.5\pi \text{ rad}$ ，通带内 $\Omega_p = 0.4\pi \text{ rad}$ 处起伏不超过 -1 dB，阻

$s = \frac{z-1}{z+1}$ ，带内 $\Omega_s = 0.8\pi \text{ rad}$ 处衰减不大于 -20dB。如用冲激响应不变法，最少需要多少阶？如用双线性变换法，最少需要多少阶？

解：① 冲激响应不变法

$\Omega_p = 0.4\pi \text{ rad}$, $\alpha_p = 1 \text{ dB}$, $\Omega_c = 0.5\pi \text{ rad}$, $\alpha_c = 3 \text{ dB}$, $\Omega_s = 0.8\pi \text{ rad}$, $\alpha_s = 20 \text{ dB}$

$\omega_p = \frac{\Omega_p}{T} = 0.4\pi \text{ rad/s}$, $\omega_c = \frac{\Omega_c}{T} = 0.5\pi \text{ rad/s}$, $\omega_s = \frac{\Omega_s}{T} = 0.8\pi \text{ rad/s}$

$n \geq \frac{\lg \sqrt{10^{\alpha_s/10} - 1}}{\lg(\frac{\omega_s}{\omega_p})} = \frac{\lg \sqrt{10^2 - 1}}{\lg(\frac{0.8\pi}{0.4\pi})} = 4.89$

考虑在 $\omega_p = 0.4\pi \text{ rad/s}$ 时 $\alpha_p \leq 1 \text{ dB}$ ，即 $-20 \lg \frac{1}{\sqrt{1 + (\frac{\omega_p}{\omega_c})^{2n}}} \leq 1 \Rightarrow 10 \lg \sqrt{1 + (\frac{\omega_p}{\omega_c})^{2n}} \leq 1$

解得 $n \geq 3.03 \Rightarrow$ 用冲激响应不变法最少要 5 阶

② 双线性变换法

$\omega_p = \frac{2}{T} \tan \frac{\Omega_p}{2} = 1.453 \text{ rad/s}$, $\omega_c = \frac{2}{T} \tan \frac{\Omega_c}{2} = 2 \text{ rad/s}$, $\omega_s = \frac{2}{T} \tan \frac{\Omega_s}{2} = 6.155 \text{ rad/s}$

$n \geq \frac{\lg \sqrt{10^{\alpha_s/10} - 1}}{\lg(\frac{\omega_s}{\omega_p})} = \frac{\lg \sqrt{10^2 - 1}}{\lg(\frac{6.155}{1.453})} = 2.044$

考虑在 $\omega_p = 1.453 \text{ rad/s}$ 时 $\alpha_p \leq 1 \text{ dB}$ ，即 $-20 \lg \frac{1}{\sqrt{1 + (\frac{\omega_p}{\omega_c})^{2n}}} \leq 1 \Rightarrow 10 \lg \sqrt{1 + (\frac{\omega_p}{\omega_c})^{2n}} \leq 1$

解得 $n \geq 2.115$ ，最小阶数为 3 阶