《机器视觉》实验指导书

V 1.0

实验四 光学字符识别(OCR)实验



哈尔滨工业大学(深圳) 实验与创新实践教育中心

目录

4.1	实验目的	3
4.2	实验原理	3
4.3	实验设备	3
4.4	实验内容	4
4.5	实验步骤——Halcon 实现车牌号识别	4
	4.5.1 Blob 分析+mlp 分类器实现车牌识别	4
	4.5.2 模板匹配+mlp 分类器实现车牌定位、识别	
	实验任务要求	

4.1 实验目的

- 1) 了解 OCR 检测的基本原理;
- 2) 掌握基于 Halcon 的 OCR 检测过程,能够使用相关算子实现车牌字符识别:

4.2 实验原理

OCR(光学字符识别,Optical Character Recognition),是通过图像处理和模式识别技术对光学字符进行识别,OCR 是自动识别技术研究和应用领域中的一个重要方面。通过检测暗、亮的模式确定形状,然后用字符识别方法将形状翻译成计算机文字,如何除错或利用辅助信息提高识别正确率,是 OCR 最重要的课题。衡量一个 OCR 系统性能好坏的主要指标有: 拒识率、误识率、识别速度、用户界面的友好性,产品的稳定性,易用性及可行性等。

本实验是针对车牌字符识别进行研究,程序流程如图 4-1 所示。

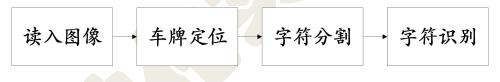


图 4-1 OCR 程序流程

分类器的作用是将目标对象指定给多个类别中的一个,OCR 是一种进一步的分类方法,识别的第一步是将独立的字符区域从图像中提取出来,然后将其指定给某个字符的种类。MLP、SVM 和 k-NN 分类器都可以用于 OCR。本实验采用 MLP 分类器进行字符识别。

4.3 实验设备

Basler A1300-60gm 黑白相机(包含 12mm 镜头及安装支架)、塑料小车牌、低角度环形光。

4.4 实验内容

基于 Halcon 编程实现车牌号识别,显示识别结果,并在 VS 平台成功执行。

4.5 实验步骤——Halcon 实现车牌号识别

4.5.1 Blob 分析+mlp 分类器实现车牌识别

Halcon 中实现 OCR 识别,其内部给我们提供了 OCR 助手,但局限于汉字不能识别,因此要进行汉字识别需要通过创建训练文件、训练 OCR 分类器使 halcon 来识别汉字字符。在本次实验中,仅识别非中文的、标准的字符例如数字和英文字母。直接调用 halcon 内置的分类器,建议选"Industrial_0-9A-Z_NoRej.omc"。

1) read image, rgb1 to gray



图 4-2 读入图像

② 创建 ROI,图片剪裁,根据灰度直方图进行阈值分割,获取连通域,打 开特征直方图根据面积特征剔除字符"A"与"Z"之间圆点。

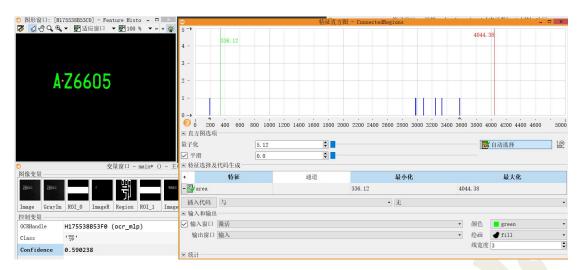


图 4-3 特征提取



图 4-4 特征提取结果

③ 排列字符(直接做字符识别顺序是乱的) sort_region。由于 halcon 的分类器做训练时用的都是白底黑字,所以部分图像做识别之前需要执行 invert image 对图像取反,如下图。



图 4-5 图像取反

④ 读取字符分类器 read_ocr_class_mlp, 分类器选择 "Industrial_0-9A-Z_NoRej.omc"(一定要选这个), 然后做字符识别 do_ocr_multi_class_mlp;最后显示结果。实验中,部分车牌识别会出现将字符"Q"误识别为"0"的现象,实际解决此问题需要重新训练对应的分类器,本次实验对此处不做要求。



图 4-6 识别结果 (不要求识别汉字)

⑤ 参考代码如下:

```
1*关闭默认窗口
 2 dev close window()
 read_image(Image, 'C:/Users/30863/Desktop/IMAGES/OCR/OCR/Image__2021-05-07__17-40-58.jpg')
 5 dev_open_window_fit_image(Image, 0, 0, -1, -1, WindowHandle)
 6 dev display(Image)
 7 rgb1_to_gray(Image, GrayImage)
 8*获取ROI
 9 gen_rectangle1 (ROI_0, 208.567, 319.5, 351.927, 804.193)
11 reduce_domain(GrayImage, ROI_0, ImageReduced)
12*阈值分割
13 threshold (ImageReduced, Regions, 127, 255)
14*断开连通域
15 connection(Regions, ConnectedRegions)
16*特征选择
17 select_shape (ConnectedRegions, SelectedRegions, 'area', 'and', 890.68, 5000)
18*连通域排序
19 sort_region(SelectedRegions, SortedRegions, 'first_point', 'true', 'column')
20*读分类器
21read_ocr_class_mlp('D:/halcon18/ocr/Industrial_NoRej.omc',OCRHandle)
22*取反图像(只有黑底图像需要)
23 invert_image(ImageReduced, ImageInvert)
24*字符识别
25 do_ocr_multi_class_mlp(SortedRegions, ImageInvert, OCRHandle, Class, Confidence)
26*显示
27 dev_display(Image)
28 count_obj(SelectedRegions,Number)
29 for index:=0 to Number-1 by 1
     disp_message(WindowHandle, Class[index], 'window', 12, 12+index*15, 'black', 'true')
31 endfor
```

4.5.2 模板匹配+mlp 分类器实现车牌定位、识别

① 读图,以车牌上的汉字区域绘出 ROI,创建基于 shape 的模板(步骤参考实验二)。

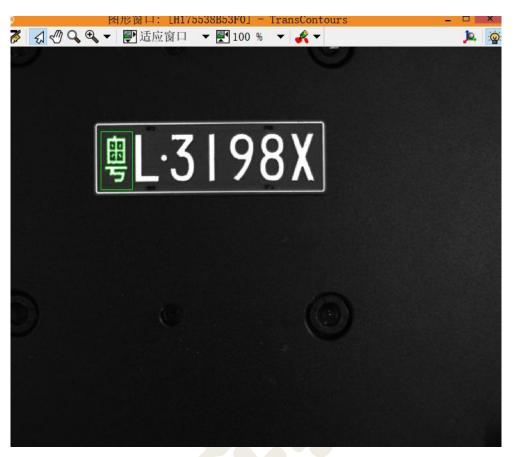


图 4-7 创建模板

② 通过模板匹配找到待匹配的车牌,并得到仿射矩阵(匹配助手——代码生成选项卡——生成校正代码(勾选))。然后创建字符区域 ROI, blob 分析得到字符连通域。



图 4-8 得到仿射矩阵

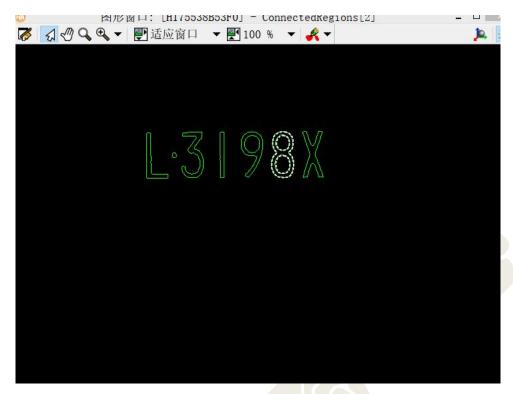


图 4-9 字符连通域

③ 根据面积特征,剔除非字符部分。



图 4-10 仅保留字符

④ 变化车牌位置、方向,通过仿射变换即可实现位置变化的车牌定位和车牌号识别。



图 4-11 字符识别结果



图 4-12 位置方向变化后识别结果 (a)





图 4-12 位置方向变化后识别结果(b)

⑤ 参考代码:

...

读图创建模板 create_shape_model

读不同位置、方向车牌图片 TestImages := [...]

查找模板 find_shape_model

仿射变换 hom_mat2d_identity、hom_mat2d_translate、hom_mat2d_rotate、affine_trans_image

生成检测区域 gen_rectangle

图片剪裁 reduce domain

获取连通域 connection

提取字符连通域 select shape

排列字符连通域 sort region

读分类器 read_ocr_class_mlp

字符识别 do_ocr_multi_class_mlp

显示 disp_message

⑥ VS 联合 halcon 实现上述功能,读入不同位置方向的图片,输出匹配后的字符识别结果,每幅图都弹窗显示。

参考结果如下图所。



图 4-13 VS 联合 halcon 字符识别

4.6 实验任务要求

基于 VS 调用 Halcon 通过模板匹配+mlp 分类器实现位置变化的车牌定位(定位选择汉字做基于形状模板匹配)和字符识别,只识别字母和数字即可,并在窗口显示结果,要求导入不同位置方向的图片至少 2 张(也可做实时效果)。

附录——整体参考代码

84 85 86

87 88

89

91 92 stop ()

*将车牌位置通过仿射变换放正,学生自行解释每一行的意义 for I := 0 to |Score| - 1 by 1
 hom_mat2d_identity (RectificationHomMat2D)

endfor

```
1*关闭默认窗口
    2 dev_close_window()
   3 read_image(Image,'F:/学校实验课文件/2024年机器视觉/IMAGES/OCR/Image__2021-05-07__17-40-58.jpg')
   4*新建窗口
   5 dev_open_window_fit_image(Image, 0, 0, -1, -1, WindowHandle)
   6 dev_display(Image)
   7 rgb1_to_gray(Image, GrayImage)
   8 *获取ROI
   9 gen_rectangle1 (ROI_0, 208.567, 319.5, 351.927, 804.193)
 11 reduce_domain(GrayImage, ROI_0, ImageReduced)
  13 threshold (ImageReduced, Regions, 127, 255)
  15 connection(Regions, ConnectedRegions)
  17 select_shape (ConnectedRegions, SelectedRegions, 'area', 'and', 890.68, 5000)
 19 sort_region(SelectedRegions, SortedRegions, 'first_point', 'true', 'column')
 21 read orr class mlp('C:/Program Files/MVTec/HALCON-18.11-Progress/orr/Industrial NoRej.omc',OCRHandle)
 23 invert_image(ImageReduced, ImageInvert)
 25 do_ocr_multi_class_mlp(SortedRegions, ImageInvert, OCRHandle, Class, Confidence)
 27*停止窗口刷新
 28 dev_update_window('off')
 29*设置字体
  30 set_display_font (WindowHandle, 32, 'mono', 'true', 'false')
 32 dev display(Image)
      count_obj(SelectedRegions,Number)
 34 for index:=0 to Number-1 by 1
35 disp_message(WindowHandle, Class[index], 'window', 12, 12+index*40, 'black', 'true')
 36 endfor
  37 stop ()
 40*划取汉字区域ROI,建议以汉字为模板的定位过程
41 gen_rectangle1 (ModelRegion, 211.98, 249.527, 360.46, 319.5)
 43 reduce domain (Image, ModelRegion, TemplateImage)
  45 create_shape_model (TemplateImage, 4, rad(0), rad(360), rad(1.9033), ['none','no_pregeneration'], 'use_polarity', [11,17,4], 4, ModelID)
  47 get_shape_model_contours (ModelContours, ModelID, 1)
 49* 计算模板位置角度信息
 To proceed the control of the contro
  54*辅助显示
 54 *朝即遊尔
dev_set_color ('green')
56 dev_set_draw ('margin')
57 dev_display (ModelRegion)
58 dev_display (TransContours)
 60 *暂停,便于观察
61 stop ()
63*准备弹出不同窗口,赋值不同的窗口ID号
64 WindowHandle1:=3200
read_image (Image, TestImages[T])
69
          dev_open_window_fit_image(Image, 0, 0, -1, -1, WindowHandle1)
           * Matching 02: Find the model
74
75
76
77
78
           find_shape_model (Image, ModelID, rad(0), rad(360), 0.8, 0, 0.5, 'least_squares', [4,1], 0.9, Row, Column, Angle, Score)
           * Matching 02: Transform the model contours into the detected positions
           for I := 0 to |Score| - 1 by 1
                  hom_mat2d_identity (HomMat2D)
                 nom_mat2d_rotate (HomMat2D, Angle[I], 0, 0, HomMat2D)
hom_mat2d_rotate (HomMat2D, Angle[I], Column[I], HomMat2D)
affine_trans_contour_xld (ModelContours, TransContours, HomMat2D)
dev_set_color ('green')
dev_display (TransContours)
81
82
83
```

hom_mat2d_tentity (RectificationHomMat2D), RefRow-Row[I], RefColumn-Column[I], RectificationHomMat2D)
hom_mat2d_rotate (RectificationHomMat2D, -Angle[I], RefRow, RefColumn, RectificationHomMat2D)
affine_trans_image (Image, RectifiedImage, RectificationHomMat2D, 'constant', 'false')

```
97
                          * 校正后的图片,即可做字符识别,流程同上。
                         rgbl_to_gray(RectifiedImage, GrayImage)
gen_rectangle1 (ROI_0, 208.567, 319.5, 351.927, 804.193)
reduce_domain(GrayImage, ROI_0, ImageReduced)
threshold (ImageReduced, Regions, 127, 255)
  98
   99
 100
 101
                         threshold (ImageReduced, Regions, 127, 255)
connection(Regions, ConnectedRegions)
select_shape (ConnectedRegions, SelectedRegions, 'area', 'and', 890.68, 5000)
sort_region(SelectedRegions, SortedRegions, 'first_point', 'true', 'column')
read_ocr_class_mlp('C:/Program Files/MVTec/HALCON-18.11-Progress/ocr/Industrial_NoRej.omc',OCRHandle)
invert_image(ImageReduced, ImageInvert)
do_ocr_multi_class_mlp(SortedRegions, ImageInvert, OCRHandle, Class, Confidence)
dow_dinalys/(Tmage)
102
103
104
105
106
107
                          dev_display(Image)
count_obj(SelectedRegions,Number)
108
109
110
                          for index:=0 to Number-1 by 1
disp_message(WindowHandle1, Class[index], 'window', 12, 12+index*40, 'red', 'true')
113
114
                          endfor
                 endfor
116
117
                        dev_display (TransContours)
118
                        stop()
119
120 endfor
```