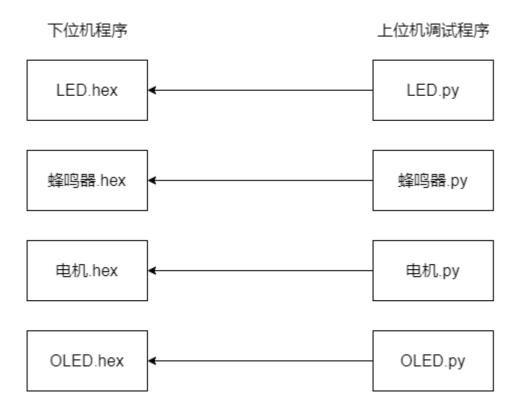
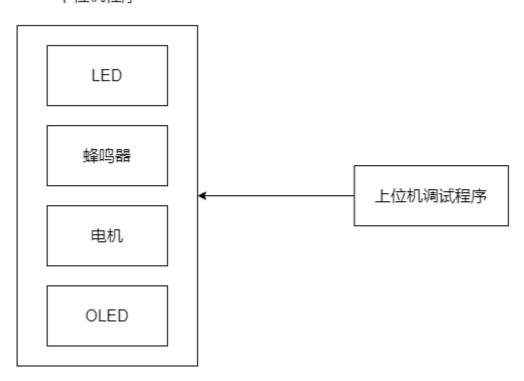
问题

目前需要通过烧录多个程序,通过多套代码来驱动控制板。



我们更希望的是下位机一个文件就可以,然后调试代码也是一套就行

下位机程序



思考

单一功能的下位机程序,只能接收有限的指令,不能通过指令来区分到底是让谁干活,或者说只能让固定的部件干活。

要解决这个问题,只需要上位机和下位机沟通好,到底怎么干活就行。沟通的话术就是我们俗称的协议。

大家按照统一的协议规定,去干具体的活就行。

协议制定分析

功能	原始协议	现有协议
LED	0x01(开),0x02(关),0x03(切换)	0x01 + 0x01(开),0x02(关),0x03(切换)
蜂鸣器	0x01(开),0x02(关),0x03(切换)	0x02 + 0x01(开),0x02(关),0x03(切换)
电机	0xb8 0x0b(pwm值)	0x03 + 0xb8 0x0b(pwm值)
OLED	0x69 0x74 0x63 0x61 0x73 0x74(显 示的内容)	0x04 + 0x69 0x74 0x63 0x61 0x73 0x74(显 示的内容)

!!!note

通过一个唯一的标记值取标定指令,后续根据实际操作来控制

控制代码实现

基本代码实现

```
import serial
3
4 def test_led():
5
      # 字节数据
      data = bytearray([0x01, 0x02])
6
7
       ser.write(data)
8
9
10 def test_buzzer():
      # 字节数据
11
12
       data = bytearray([0x02, 0x02])
13
      ser.write(data)
14
15
16 def test_motor():
17
       # 字节数据 pwm 3000
18
       data = bytearray([0x03, 0xb8, 0x0b])
19
       ser.write(data)
20
21
22 def test_oled():
23
       # 字节数据 itcast
```

```
data = bytearray([0x04, 0x69, 0x74, 0x63, 0x61, 0x73, 0x74])
24
25
        ser.write(data)
26
27
28 if __name__ == '__main__':
29
      ser = serial.Serial(port='/dev/ttyUSBO', baudrate=115200)
30
     test_led()
31
32
      test_buzzer()
      test_motor()
33
34
      test_oled()
```

异常

程序在运行过程中,发生了未知的事件,影响到了程序的正常运行。

异常是一种事件 异常会影响到程序正常运行。

格式如下:

```
1 try:
2 代码
3 except:
4 出现异常后的逻辑
```

```
1 | a = 10
2 | b = 0
3 | c = a/b
4 | print(c)
```

!!!warning

执行以上代码就会出现错误。

```
出现了ZeroDivisionError异常
出现异常会造成程序停止
```

GUI实现



布局拆分



整个窗体可以分为一个水平布局,包含两个部分。

下位机控制			
L D控制	电机控制		
打开LED			
关闭LED			
开关LED	发送		
蛇鸣器控制 OLED控制			
打开蜂鸣器			
关闭蜂鸣器			
开关蜂鸣器	发送		

第一个部分,又可以分为一个垂直布局,包含连个部分



第二个部分,又可以分为一个垂直布局,包含连个部分

按照这种方式依次类推,就可以更细化的布局。

布局的原则就是由外向内。

分组控件

Qt中 QGroupBox 是一个分组控件,可以帮助我们将一个布局包括在一起。



QGroupBox 包含了title和内部的布局两个部分.

```
1 group = QGroupBox('我是title')
2 layout = QVBoxLayout(group)
```

完整代码实现

```
1 from PyQt5.QtWidgets import *
2
   from PyQt5.QtGui import *
   from PyQt5.QtCore import *
   import sys
4
6
   import serial
7
   import struct
8
9
10
   class MyWindow(QWidget):
11
12
        def __init__(self):
13
            super(MyWindow, self).__init__()
14
            self.__init_ui()
15
16
17
            count = 0
18
            while count < 10:
19
               count += 1
20
                try:
                    self.ser = serial.Serial(port='/dev/ttyUSBO',
21
    baudrate=115200)
22
                    # 如果出错了,后面的代码就不执行了
23
                    # 能到达这个位置说明,链接成功
24
                    break
25
                except Exception as e:
26
                    print(e)
27
28
        def __init_ui(self):
            self.setWindowTitle('下位机控制')
29
30
31
            layout = QHBoxLayout()
32
            self.setLayout(layout)
33
34
            first_layout = QVBoxLayout()
            second_layout = QVBoxLayout()
35
36
```

```
37
            layout.addLayout(first_layout)
38
            layout.addLayout(second_layout)
39
40
            self.__init_first(first_layout)
41
            self.__init_second(second_layout)
42
43
        def __init_first(self, layout):
44
            led_group = QGroupBox('LED控制')
            layout.addWidget(led_group)
45
46
            led_layout = QVBoxLayout(led_group)
            self.__init_led_layout(led_layout)
47
48
49
            buzzer_group = QGroupBox('蜂鸣器控制')
50
            layout.addwidget(buzzer_group)
51
            buzzer_layout = QVBoxLayout(buzzer_group)
            self.__init_buzzer_layout(buzzer_layout)
52
53
54
        def __init_led_layout(self, layout):
55
            btn_open = QPushButton('打开LED')
56
            btn_close = QPushButton('美闭LED')
            btn_toggle = QPushButton('开关LED')
57
58
59
            layout.addWidget(btn_open)
60
            layout.addwidget(btn_close)
61
            layout.addwidget(btn_toggle)
62
63
            btn_open.clicked.connect(self.led_open)
64
            btn_close.clicked.connect(self.led_close)
65
            btn_toggle.clicked.connect(self.led_toggle)
66
67
        def __init_buzzer_layout(self, layout):
            btn_open = QPushButton('打开蜂鸣器')
68
69
            btn_close = QPushButton('关闭蜂鸣器')
70
            btn_toggle = QPushButton('开关蜂鸣器')
71
72
            layout.addWidget(btn_open)
73
            layout.addWidget(btn_close)
            layout.addwidget(btn_toggle)
74
75
76
            btn_open.clicked.connect(self.buzzer_open)
77
            btn_close.clicked.connect(self.buzzer_close)
78
            btn_toggle.clicked.connect(self.buzzer_toggle)
79
80
        def __init_second(self, layout):
            motor_group = QGroupBox('电机控制')
81
82
            layout.addwidget(motor_group)
83
            motor_layout = QVBoxLayout(motor_group)
84
            self.__init_motor_layout(motor_layout)
85
86
            oled_group = QGroupBox('OLED控制')
87
            layout.addWidget(oled_group)
            oled_layout = QVBoxLayout(oled_group)
88
89
            self.__init_oled_layout(oled_layout)
90
91
        def __init_motor_layout(self, layout):
92
            self.__le_motor = QLineEdit()
93
            btn = QPushButton("发送")
94
```

```
95
             layout.addwidget(self.__le_motor)
 96
              layout.addwidget(btn)
 97
 98
              btn.clicked.connect(self.motor_spin)
 99
100
         def __init_oled_layout(self, layout):
101
             self.__le_oled = QLineEdit()
102
             btn = QPushButton("发送")
103
104
             layout.addwidget(self.__le_oled)
             layout.addwidget(btn)
105
106
107
             btn.clicked.connect(self.oled_show)
108
109
         def led_open(self):
             # 字节数据
110
             data = bytearray([0x01, 0x01])
111
112
             self.ser.write(data)
113
114
         def led_close(self):
             # 字节数据
115
             data = bytearray([0x01, 0x02])
116
117
             self.ser.write(data)
118
119
         def led_toggle(self):
120
             # 字节数据
121
             data = bytearray([0x01, 0x03])
             self.ser.write(data)
122
123
124
         def buzzer_open(self):
125
             # 字节数据
126
             data = bytearray([0x02, 0x01])
127
             self.ser.write(data)
128
129
         def buzzer_close(self):
130
             # 字节数据
             data = bytearray([0x02, 0x02])
131
             self.ser.write(data)
132
133
134
         def buzzer_toggle(self):
             # 字节数据
135
136
             data = bytearray([0x02, 0x03])
137
             self.ser.write(data)
138
139
         def motor_spin(self):
             text = self.__le_motor.text()
140
141
             pwm = int(text)
142
             pack = struct.pack('h', pwm)
             data = bytearray([0x03, pack[0], pack[1]])
143
144
             self.ser.write(data)
145
146
         def oled_show(self):
147
             text = self.__le_oled.text()
148
             data = bytearray([0x04])
149
             data.extend(text.encode())
150
             self.ser.write(data)
151
152
```

```
153     if __name__ == '__main__':
          app = QApplication(sys.argv)
155
156          window = MyWindow()
157          window.show()
158
159          sys.exit(app.exec_())
```