

فصل سوم

ساختار ریزپردازنده و دستورالعمل‌های ۸۸/۸۰۸۶

سرفصل مطالب

در این فصل ساختار **CPU** در ریزپردازنده های ۸۰۸۶ و ۸۰۸۸ و نیز مجموعه دستورالعمل های آنها را بررسی می کنیم. موضوعات اصلی مطرح شونده در این فصل عبارتند از:

1. ساختار **CPU** های ۸۰۸۶ و ۸۰۸۸
2. حافظه ی قسمت بندی شده (Segmented)
3. مدهای آدرس دهی

دستورالعمل ها (مطالعه توسط دانشجو)

1. دستورالعمل های انتقال داده
2. دستورالعمل های رشته ای (String)
3. دستورالعمل های منطقی
4. دستورالعمل های ریاضی
5. دستورات انتقال کنترل برنامه
6. دستورالعمل های کنترل پردازنده

مقدمه

• در هنگام مطالعه ی ریزپردازنده‌ها دو ملاحظه اساسی باید در نظر گرفته شود:

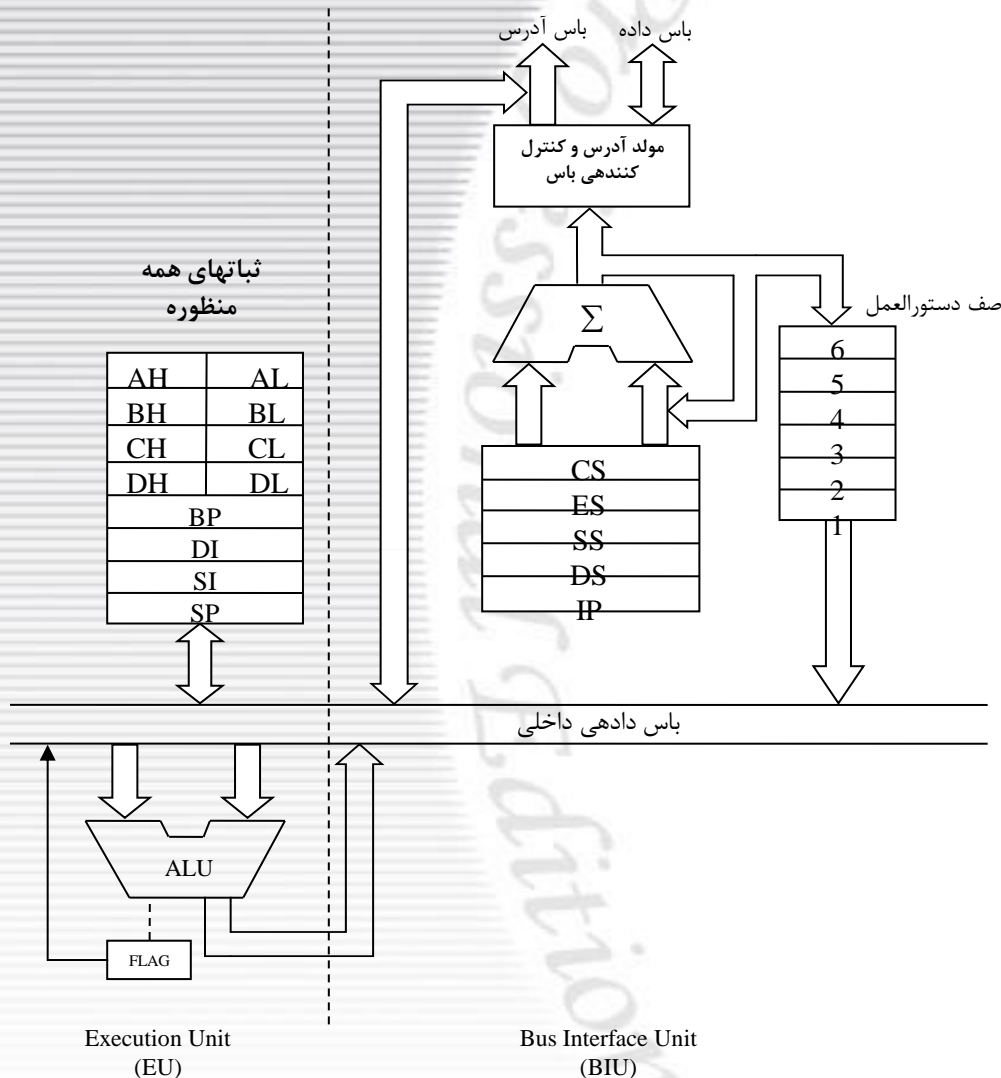
• ساختار CPU، شامل معماری داخلی متشکل از ثبات‌ها و پرچم‌های داخلی و نیز مجموعه دستورالعمل‌های شناخته شده و قابل اجرا در آن ریزپردازنده است.

• مدارات واسط الکتریکی که شامل باس‌های داده، آدرس و کنترل، مدار بازنشانی، مولد پالس ساعت و ... است.

ساختار CPU های ۸۸ / ۸۰۸۶

- در یک ریزپردازنده وظیفه CPU تولید کردن همه سیگنال‌های زمان‌بندی سیستم و همزمان‌سازی انتقال داده بین حافظه، دستگاه‌های ورودی/خروجی و خود CPU است.
- ریزپردازنده همه این عملیات را از طریق ساختاری با سه باس انجام می‌دهد.
- ریزپردازنده عملکرد نرم‌افزاری نیز دارد.
- ریزپردازنده باید دستورات برنامه را که از حافظه واکشی می‌شود، شناسایی، دیکود و اجرا کند.
- اجرای دستورات به یک واحد محاسباتی برای انجام عملیات ریاضی و منطقی نیاز دارد که آنرا ALU نامیدیم.

ساختار CPU در ۸۸ / ۸۰۸۶



اجزاء CPU:

• واحد BIU

• واحد EU

شکل ۱

ساختار CPU های ۸۰۸۶ / ۸۸

• وظایف واحد BIU:

- تولید آدرس‌های فیزیکی
- گذاشتن آنها روی باس آدرس
- تولید سیگنال‌های کنترلی
- انتقال دستورالعمل‌ها به درون ریزپردازنده
- گذاشتن دستورالعمل‌ها در صف دستورالعمل
- بازنشانی (ریست کردن) صف دستورالعمل در صورت لزوم

ثباتهای همه منظوره

AH	AL
BH	BL
CH	CL
DH	DL
BP	
DI	
SI	
SP	

باس داده

باس آدرس

مولد آدرس و کنترل
کننده‌ی باس

Σ

CS
ES
SS
DS
IP

صف دستورالعمل

6
5
4
3
2
1

بازنشانی (ریست کردن) صف دستورالعمل در صورت لزوم

باس داده‌ی داخلی

ALU

FLAG

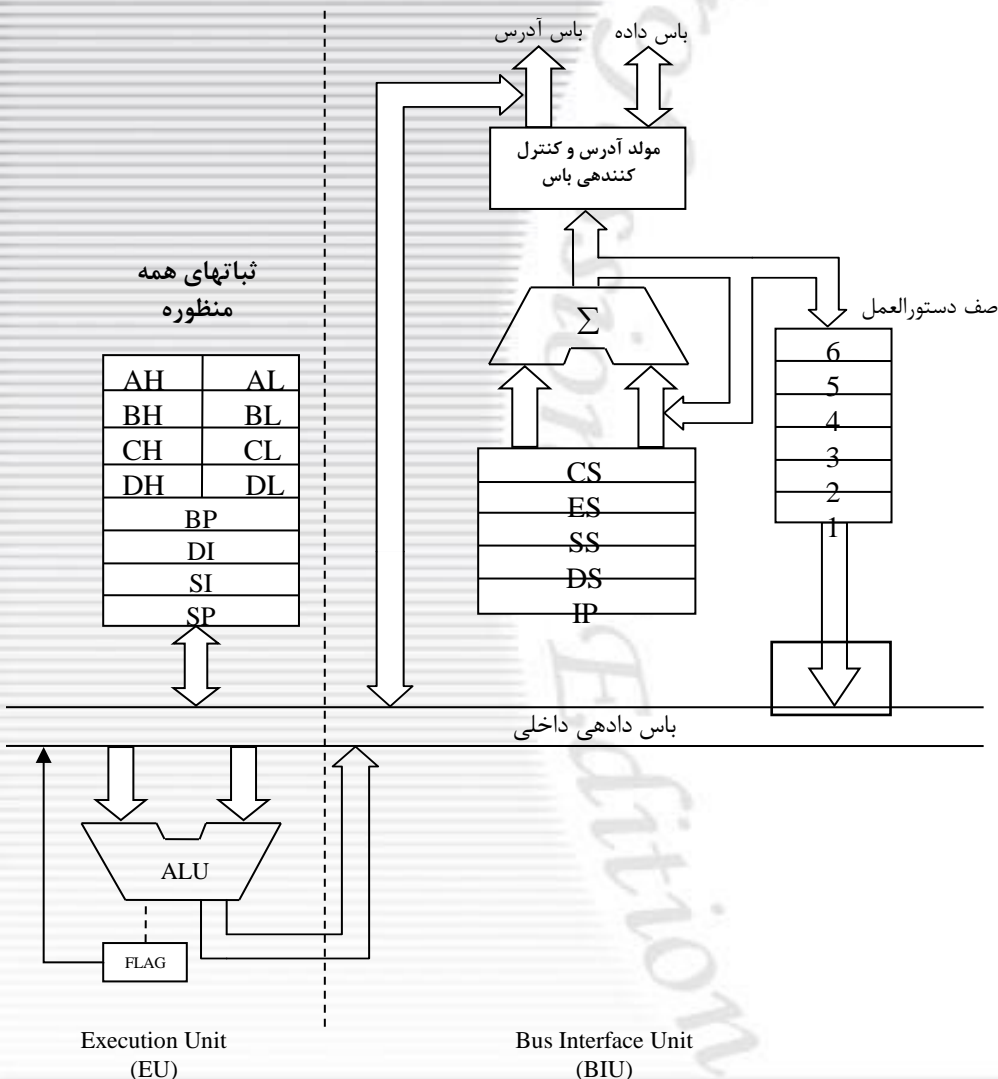
Execution Unit
(EU)

Bus Interface Unit
(BIU)

ساختار CPU های ۸۰۸۶ / ۸۸

• وظایف واحد EU:

- کد دستورالعمل‌های برنامه و نیز داده‌ها را از BIU دریافت می‌کند
- دستورات را اجرا می‌کند
- نتایج را در ثبات‌های عمومی ذخیره می‌کند
- با برگرداندن این نتایج به واحد BIU، می‌توان آن را در مکان‌های حافظه یا پورت‌های خروجی نوشت.
- واحد EU هیچ ارتباطی با باس‌های سیستم ندارد و همه داده‌ها را از طریق BIU دریافت می‌کند یا می‌فرستد.
- با اجرای دستورالعمل‌ها پرچم‌ها را متاثر یا از وضعیت پرچم‌ها در اجرای دستورات شرطی استفاده می‌کند.



ساختار CPU های ۸۰۸۶ / ۸۸

- تفاوت موجود بین ریزپردازنده‌های ۸۰۸۶ و ۸۰۸۸ در واحد BIU است:
- در ۸۰۸۸ عرض باس داده BIU، هشت بیتی و در ۸۰۸۶ این باس ۱۶ بیتی است.
- صف دستورالعمل در ۸۰۸۸ به جای شش بایت، چهار بایتی است.

واکشی و اجرای دستورالعمل

اجرا	واکشی	اجرا	واکشی	اجرا	واکشی	
------	-------	------	-------	------	-------	--

زمان →

(الف)

BIU

واکشی	واکشی	واکشی	واکشی	واکشی	واکشی	خواندن داده	واکشی*	واکشی*	واکشی*	واکشی	واکشی	
-------	-------	-------	-------	-------	-------	-------------	--------	--------	--------	-------	-------	--

EU

اجرا	انتظار	اجرا ⁺	اجرا	اجرا	اجرا	انتظار	اجرا	اجرا	اجرا ⁺ *	انتظار	اجرا	
------	--------	-------------------	------	------	------	--------	------	------	---------------------	--------	------	--

*: این بایت‌ها دور ریخته می‌شوند.

⁺: این دستور درخواست داده‌ای را دارد که در صف موجود نیست.

⁺*: دستور پرش اتفاق افتاده است.

(ب)

واکشی و اجرای دستورالعمل

دو حالت وجود دارند که واحد EU را به مد انتظار می‌برند:

- اولین حالت زمانی اتفاق می‌افتد که دستور اجراشونده نیاز به دسترسی به یک خانه‌ی حافظه برنامه دارد که در صف موجود نیست.

- حالت دوم زمانی اتفاق می‌افتد که EU بخواهد یک دستور پرش (jump) را اجرا کند. در این حالت کنترل برنامه به یک آدرس جدید که در ترتیب قبلی قرار ندارد، منتقل می‌شود.

یک حالت وجود دارد که باعث می‌شود واکشی دستورات در BIU به تعویق افتد و آن زمانی است که یک دستور کند در EU اجرا می‌شود.

- مثل دستور AAM که به ۸۳ پالس کلاک نیاز دارد تا کامل شود. بعد از واکشی دستور، صف کاملاً پر می‌شود و لذا در حین اجرای این دستور عملیات واکشی به حالت تعویق در می‌آید.

ثبات‌های ۸۰۸۶

برنامه نویس ۸۸/۸۰۸۶ باید با ثبات‌های متنوع به کار رفته در واحدهای BIU و EU آشنا باشد.
این ثبات‌ها در چند گروه قرار داده شده‌اند.

نام ثبات	نام کلی	بایت کم ارزش	بایت پر ارزش	نام گروه
Accumulator	AX	AL	AH	گروه داده
Base	BX	BL	BH	
Count	CX	CL	CH	
Data	DX	DL	DH	
Stack pointer	-	SP		گروه اشاره گر و اندیس
Base pointer	-	BP		
Source index	-	SI		
Destination index	-	DI		
Instruction pointer	-	IP		

ثبات‌های ۸۰۸۶

گروه سگمنت	ES CS DS SS	- - - -	Extra Code Data Stack
پرچم کنترل و وضعیت	FLAGS H FLAGS L	-	Status and Control flags

ثبات‌های ۸۰۸۶

- گروه "ثبات‌های داده" شامل ثبات‌های AX (آکومولاتور)، BX، CX و DX است که همگی ۱۶ بیتی هستند.
- هر کدام از این ثبات‌ها به عنوان یک بایت یا یک کلمه قابل دسترسی هستند.
- BX به همه ۱۶ بیت ثبات اشاره می‌کند در حالیکه BH فقط به هشت بیتِ پرارزشِ ثبات BX اشاره دارد.
- ثبات‌های داده برای ذخیره موقتی نتایجی به کار می‌رود که متعاقبا در دستورات بعدی به کار گرفته می‌شوند.

•

ثبات‌های ۸۰۸۶

- گروه "ثبات‌های اشاره‌گر شامل SP، BP و IP" همگی ثبات‌های ۱۶ بیتی هستند (نمی‌توان به هشت بیت پرارزش یا کم ارزش آنها به تنهایی دسترسی داشت).

- عملکرد ثبات IP اشاره کردن به دستورالعمل بعدی است که BIU باید واکنشی کند.

- ثبات IP از نظر سخت‌افزاری بخشی از BIU است و بر خلاف دیگر ثبات‌های اشاره‌گر، تحت کنترل مستقیم برنامه نویس نیست.

- ثبات‌های SP و BP برای اشاره به پشته استفاده می‌شوند.

- معمولاً SP برای اشاره به بخشی از پشته که برای ذخیره آدرس بازگشت از زیرروال‌ها و وقفه‌ها در نظر گرفته شده بکار می‌رود.

- BP برای به اشاره بخشی از پشته که برای ذخیره داده بکار می‌رود استفاده می‌شود. مثل ذخیره محتوای ثبات‌ها در بخش داده پشته، بلافاصله بعد از ورود به زیرروال یا روال وقفه و بازیابی آنها قبل از خروج از زیرروال یا وقفه.

ثبات‌های ۸۰۸۶

• گروه "ثبات‌های اندیس **SI** و **DI**" همگی ثبات‌های ۱۶ بیتی هستند (نمی‌توان به هشت بیت پرارزش یا کم‌ارزش آنها به تنهایی دسترسی داشت).

• این ثبات‌ها برای اشاره کردن به خانه‌های حافظه به کار گرفته می‌شوند.

• دستور **MOV AH, [SI]** به صورت "بایستی که آدرس آن در ثبات **SI** قرار دارد را به ثبات **AH** منتقل کن" تفسیر می‌شود. بنابراین **SI** به خانه‌ی حافظه‌ی مطلوب اشاره می‌کند.

• علامت **[]** در دو طرف **SI** بیانگر آدرس‌دهی غیر مستقیم است یعنی محتوای خانه حافظه‌ای که **SI** به آن اشاره می‌کند و نه خود **SI**.

ثبات‌های ۸۰۸۶

مثال : اگر محتوای ثبات SI برابر با 1000H باشد، بعد از اینکه دستور MOV AH,[SI] اجرا شد، محتوای ثبات AH چقدر خواهد بود؟

1004H	BD
1003H	4F
1002H	17
1001H	3A
1000H	26

حل: با توجه به شکل، چون محتوای آدرس 1000H از حافظه، مقدار 26H است، محتوای ثبات AH مقدار 26H خواهد بود.

← SI

مثال: بعد از اینکه دستور MOV AX, [SI] اجرا شود، محتوای ثبات AX چقدر خواهد بود؟

حل: مقدار 3A26H

۸۸/۸۰۸۶ همواره کلمات را به گونه‌ای در حافظه ذخیره می‌کند که بایت پرارزش در آدرس پرارزش‌تر کلمات حافظه قرار گیرد.

ثبات پرچم‌ها

• جدول زیر چگونگی تعریف بیت‌ها برای ثبات ۱۶ بیتی پرچم را نشان می‌دهد.

• شش بیت از این ثبات شاخص‌های وضعیت هستند که ویژگی‌های نتیجه آخرین محاسبات ریاضی و منطقی انجام شده را بیان می‌کند:

Flags H								Flags L							
X	X	X	X	OF	DF	IF	TF	SF	ZF	X	AF	X	PF	X	CF

بیت	نام پرچم	
0	CF	پرچم Carry : اگر بر بیت پر ارزش نتیجه، Carry یا Borrow اتفاق افتد، این پرچم 1 شده و در غیر اینصورت 0 خواهد بود.
2	PF	پرچم Parity : این پرچم 1 می شود اگر تعداد بیت‌های 1 در هشت بیت مرتبه پایین نتیجه، زوج باشد. در غیر اینصورت 0 می شود.
4	AF	اگر از چهار بیت کم ارزش AL ، Carry یا Borrow اتفاق افتد، مقدار این پرچم برابر 1 و گرنه 0 می شود.
6	ZF	پرچم Zero : اگر نتیجه صفر باشد، این پرچم 1 و گرنه 0 می شود
7	SF	پرچم Sign : این پرچم مقدار پرارزش ترین بیت نتیجه را می گیرد. (بیت علامت)
8	TF	پرچم Single-step : وقتی این پرچم 1 باشد، بعد از اجرای دستورالعمل بعدی، یک وقفه single-step اتفاق می افتد. با به وجود آمدن وقفه ی single-step ، این بیت 0 می شود
9	IF	پرچم Interrupt-enable : وقتی این پرچم 1 شود، وقفه های قابل mask شدن باعث می شوند که CPU ، کنترل برنامه را به مکان بردار وقفه منتقل کند.
10	DF	پرچم Direction : 1 بودن این پرچم، موجب می گردد که دستورات رشته ای به طور خودکار ثبات اندیس مربوطه را کاهش دهند، اگر 0 باشد، افزایش خودکار صورت می گیرد.
11	OF	پرچم Overflow : اگر نتیجه محاسبات علامت دار انجام شده قابل قرار گرفتن در تعداد بیت‌های عملوند مقصد نباشد (سرریز رخ دهد)، این پرچم 1 می شود.

پرچم ها



پرچم ها بعد از اجرای دستور **ADD AL, 1** با فرض **AL=7FH**

AL = 80H	7FH + 1 = 80H
CF = 0	در اثر عملیات جمع، بیت Carry به وجود نیامده است
PF = 0	عدد 80H تعداد فردی از بیت 1 دارد.
AF = 1	یک بیت Carry از بیت 3 به بیت 4 وارد شده است.
ZF = 0	نتیجه صفر نیست.
SF = 1	مقدار بیت هفتم، 1 است.
OF = 1	با فرض علامتدار بودن محتوای AL ، با اضافه کردن 1 به 7FH ، محتوا از محدوده یک عدد 8 بیتی مثبت خارج می شود و اصولاً یک عدد منفی می شود.

پرچم‌ها

- برنامه نویس می‌تواند سه تا از بیت‌های پرچم را مستقیماً مقداردهی کند و با آنها عملکرد ریزپردازنده را کنترل کند. این پرچم‌ها **TF**، **IF** و **DF** هستند.
- مقدار 1 در پرچم **TF**، عملکرد پردازنده را در مد تک‌گامی (**single step**) قرار می‌دهد.
- این مد برای عیب‌یابی برنامه‌ها بسیار مفید است.
- در اینصورت کنترل برنامه بعد از اجرای هر دستورالعمل، به مکان خاصی از حافظه که برنامه نویس قبلاً آدرس آن را مشخص کرده است منتقل می‌شود.
- معمولاً برنامه‌ای برای نمایش دادن همه ثبات‌ها و بیت‌های **CPU** در آن مکان ذخیره شده است.
- بدین ترتیب بعد از اجرای هر دستور برنامه‌نویس می‌تواند مقادیر ثبات‌ها و پرچم‌ها را بررسی کند.

پرچم ها

• هنگامی که بیت پرچم **IF** (پرچم وقفه) مقدار 1 داشته باشد، خط ورودی مربوط به وقفه‌های خارجی (INTR) فعال می‌شود.

• پرچم **DF** با دستورات "انتقال بلوکی" (که انتقال رشته ای "String" نیز نامیده می‌شوند) به کار می‌رود.

• هنگامی که پرچم **DF** در وضعیت 1 قرار دارد، اشاره گر حافظه بلوکی به صورت خودکار کاهش می‌یابد و اگر در وضعیت 0 باشد افزایش می‌یابد.

MOVSB	:	$(ES(0)+DI) \leftarrow (DS(0)+SI)$
	:	Increment or decrement SI
	:	Increment or decrement DI

ثبات‌های سگمنت

- آخرین گروه از ثبات‌ها، گروه ثبات‌های "Segment" است.
- واحد BIU این ثبات‌ها را به کار می‌گیرد تا خروجی آدرس حافظه‌ای که CPU در هنگام کار با حافظه مشخص کرده است، را تعیین کند.
- قبل از بررسی بیشتر این واحد، ابتدا چگونگی تقسیم‌بندی حافظه به بخش‌های مختلف را بررسی می‌کنیم.

حافظه قسمت بندی شده

- اگرچه ۸۰۸۶ یک ریزپردازنده ۱۶ بیتی است (عرض باس داده آن ۱۶ بیتی است)، حافظه آن همچنان به صورت بایتی در نظر گرفته می شود. این مسئله چند مزیت دارد:
- اول اینکه پردازنده می تواند بر روی بایت ها یا کلمه ها کار کند.
- این ویژگی خصوصا هنگام کار با وسایل I/O جانبی مثل چاپگر، مودم و ... که همگی با داده های ۷ یا ۸ بیتی در قالب کدهای ASCII کار می کنند، مهم می شود.
- دوم اینکه بسیاری از دستورات ۸۰۸۶ و ۸۰۸۸، تک بایتی هستند. دیگر دستورات ممکن است بین دو تا هفت بایت را اشغال کنند.
- توانایی دسترسی تک بایتی، کنترل دستوراتی که تعداد فردی از بایت ها را اشغال می کنند را آسان می سازد.

حافظه‌ی قسمت بندی شده

بایت 1048575
بایت 1048574
بایت 3
بایت 2
بایت 1
بایت 0

کلمه 524287

۸۰۸۶۰ دارای ۲۰ خط آدرس است و توانایی آدرس دهی 1MB مکان حافظه متفاوت را دارد.

۸۰۸۶۰ با خواندن همزمان یک بایت با آدرس فرد و بایت دیگری با آدرس زوج، یک داده‌ی ۱۶بیتی را از حافظه می‌خواند.

• به همین دلیل حافظه‌ی ۸۰۸۶، به دو بانک داده با آدرس‌های زوج و فرد تقسیم شده است.

کلمه 1

• ۸۰۸۶ سیگنال‌هایی را از طریق باس کنترل فراهم می‌کند که در واحد حافظه دیکود می‌شود و تعیین می‌کنند که یک بایت یا یک کلمه از حافظه باید خوانده شود.

کلمه 0

ثبات‌های سگمنت

- درون فضای حافظه ۱ مگابایتی ۸۸/۸۰۸۶، چهار بلوک ۶۴ کیلوبایتی به اسامی **سگمنت‌های** **کد**، **داده**، **پشته** و **اضافی** تعریف شده‌اند. CPU هرکدام از این **سگمنت‌ها** را به گونه‌ای متفاوت به کار می‌برد.

- کاربرد سگمنت‌ها:

- **سگمنت کد** دستورات برنامه را در خود نگه می‌دارد.

- **سگمنت داده**، داده‌های برنامه را در خود نگه می‌دارد.

- **سگمنت اضافی** در واقع یک سگمنت داده اضافی است که اغلب برای داده‌های اشتراکی به کار می‌روند.

- **سگمنت پشته** برای ذخیره کردن وقفه‌ها و آدرس‌های بازگشت از زیر روتین‌ها به کار می‌رود.

ثبات‌های سگمنت

• چهار ثبات سگمنت به نام های CS، DS، ES و SS برای اشاره کردن به مکان صفر (آدرس پایه) هر کدام از بلوک های فوق بکار می‌روند.

• چون این ثبات‌ها ۱۶ بیتی هستند ولی آدرس های حافظه ۲۰ بیتی، واحد BIU چهار مقدار منطقی ۰ به بیت‌های کم ارزش این ثبات ضمیمه می‌کند که این کار مقدار عدد این ثبات را در ۱۶ ضرب می‌کند.

• بعنوان مثال ثبات CS حاوی B3FFH است ولی معادل آدرس B3FF0H در نظر گرفته می‌شود: CS(0)

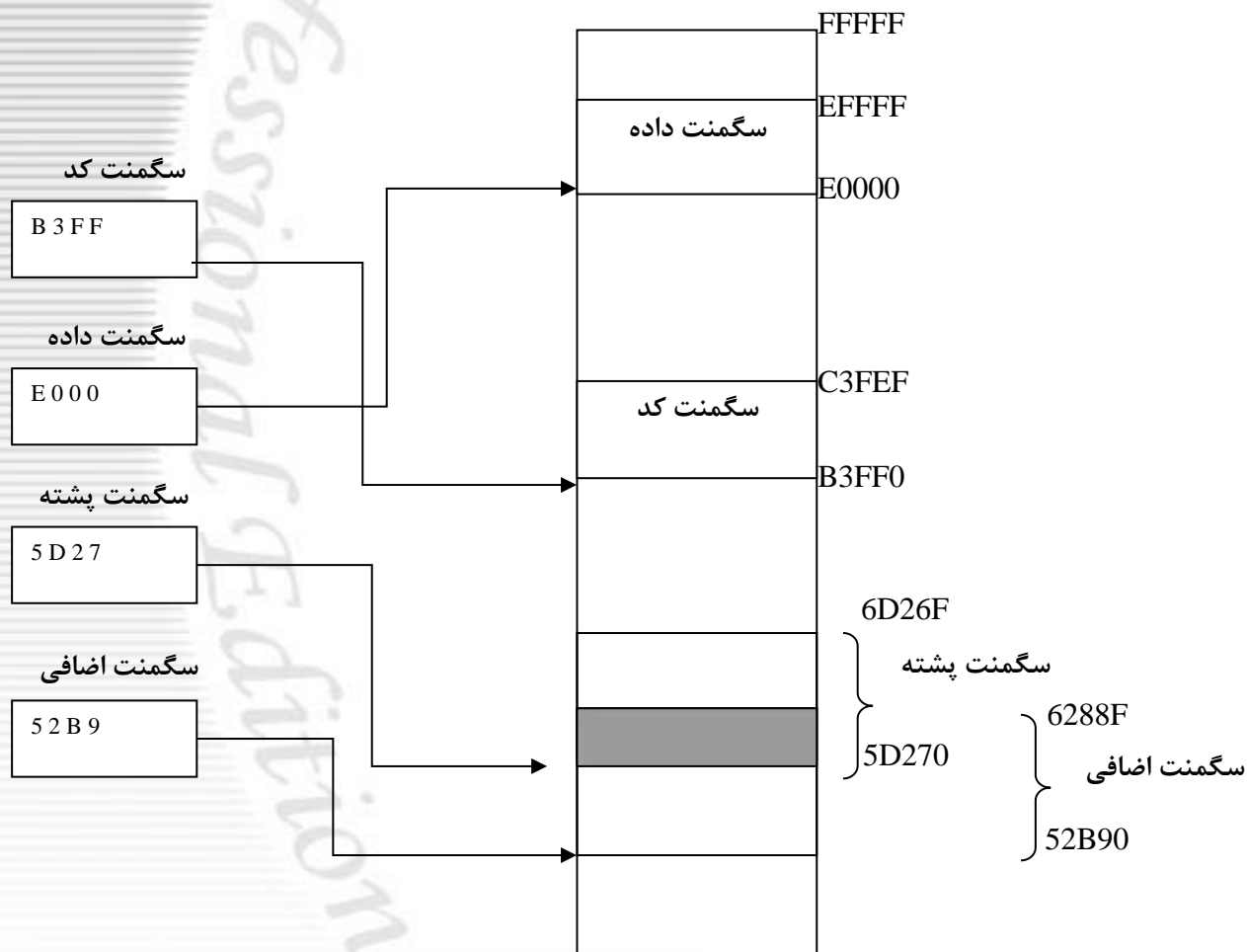
• نکته مهم این است که آدرس شروع هر سگمنت اختیاری نیست و باید عددی بخش پذیر بر ۱۶ باشد یعنی آنکه چهار بیت کم ارزش آدرس باید ۰ باشد.

• لازم نیست که همه چهار سگمنت جدای از هم تعریف شوند. مثلاً در شکل اسلاید بعد سگمنت‌های پشته و اضافی، هم‌پوشانی دارند.

• حتی همه سگمنت‌ها هم می‌توانند هم‌پوشانی داشته باشند.

ثبات‌های سگمنت

مثالی از آدرس پایه بلوک‌های ۶۴ کیلو بایتی و محدوده‌های آنها که توسط ثبات‌های سگمنت مشخص شده‌اند.



ثباتهای سگمنت

مثال: اگر محتوای ثبات DS برابر با E000H باشد، آدرس شروع و پایان سگمنت داده را بیابید ؟

حل: آدرس شروع با افزودن چهار مقدار 0 به انتهای ثبات DS حاصل می شود و برابر است با E0000H. آدرس انتها با جمع کردن عدد FFFFH (که معادل ۶۴ کیلوبایت است) به آدرس شروع حاصل می شود EFFFFH.

مکان‌هایی از حافظه که در یکی از سگمنت‌های جاری قرار نمی‌گیرند، قابل استفاده ۸۸/۸۰۸۶ نیستند، تا زمانی که یکی از ثبات‌های سگمنت آن مکان را شامل شوند.

در هر لحظه، تنها ۲۵۶ کیلوبایت (چهار بلوک ۶۴ کیلوبایتی) از حافظه ۱ مگابایتی قابل استفاده است.

محتوای ثبات‌های سگمنت تنها از طریق نرم افزار تعیین می‌شوند و بنابراین دستوراتی که این ثباتها را مقداردهی می‌کنند در اولین بخش هر برنامه ی ۸۸/۸۰۸۶ قرار می‌گیرند.

آدرس های فیزیکی و منطقی

- چون حجم هر سگمنت ۶۴ کیلوبایت است، محدوده آدرس های آن از 0000H تا FFFFH است.
- یک آدرس درون سگمنت را یک آدرس منطقی یا افست گویند. مثلاً آدرس منطقی 0005H درون سگمنت کد، نشان داده شده در شکل قبل واقعاً مربوط به آدرس B3FF0H+0005H است. این آدرس واقعی را آدرس فیزیکی گویند.
- طول آدرس فیزیکی ۲۰ بیت است و مربوط به آدرس واقعی است که واحد BIU بر خطوط باس آدرس قرار می دهد. آدرس منطقی یک افست از آدرس صفر که مربوط به ابتدای یک سگمنت است را نشان می دهد.

مثال: آدرس فیزیکی مربوط به آدرس منطقی D470H در سگمنت اضافی و نیز آدرس 2D90H در سگمنت پشته را محاسبه کنید.

حل:

برای سگمنت پشته آدرس پایه 52B90H است لذا آدرس فیزیکی مطلوب $52B90H + D470H = 60000H$ است.

آدرس پایه ی سگمنت پشته، 5D270H است، پس آدرس فیزیکی خواسته شده $5D270H + 2D90H = 60000H$ است.

آدرس های فیزیکی و منطقی

• آدرس های منطقی متفاوت ممکن است به آدرس های فیزیکی یکسانی نگاشته شوند.

• این مساله می تواند بسیار دردسرساز باشد، چون ممکن است بعنوان مثال، داده های برنامه بر روی داده های پشته که آدرس های بازگشت از زیربرنامه ها است نوشته شود و کل برنامه مختل شود.

• اگر مقدار ثبات $IP=1000H$ باشد، دستور بعدی از کجای حافظه واکشی می شود؟

• تمام دستوراتی که به حافظه مراجعه می کنند، یک ثبات سگمنت پیش فرض دارند.

• واکشی دستور فقط از سگمنت کد انجام می شود که آدرس منطقی آن را ثبات IP تعیین می کند.



• به طور مشابه ثبات SP به عنوان اشاره گر پیش فرض برای سگمنت پشته به کار می رود.

ثبات‌های سگمنت پیش فرض و جایگزین

آدرس منطقی	سگمنتهای جایگزین	سگمنت پیش فرض	نوع رجوع به حافظه
IP	ندارد	CS	واکشی دستورالعمل
SP	ندارد	SS	عملیات پشته
آدرس موثر	CS, ES, SS	DS	داده عمومی
SI	CS, ES, SS	DS	منبع رشته
DI	ندارد	ES	مقصد رشته
آدرس موثر	CS, ES, SS	DS	BX بعنوان اشاره گر
آدرس موثر	CS, ES, DS	SS	BP بعنوان اشاره گر

• جدول فوق در واحد BIU برنامه ریزی شده است.

• مثلاً اگر ثبات‌های IP=1000H و CS=B3FFH باشند، آدرس فیزیکی ساخته شده در BIU برابر است با

$$B3FF0H + 1000H = B4FF0H$$

آدرس موثر

- آدرس‌های موثر به ترتیب زیر قابل تولید هستند:

آدرس موثر					
مُد آدرس دهی	آدرس موثر				
مد آدرس دهی	جابجایی		ثبات پایه		ثبات شاخص
ثباتی غیر مستقیم	ندارد ندارد	+	BP یا BX ندارد	+	ندارد DI یا SI
شاخص دار	۱۲۸- تا ۱۲۷+	+	ندارد	+	DI یا SI
آدرس پایه	۱۲۸- تا ۱۲۷+	+	BP یا BX	+	ندارد
آدرس پایه و شاخص دار	ندارد	+	BP یا BX	+	DI یا SI
آدرس پایه و شاخص دار به همراه جابجایی	۱۲۸- تا ۱۲۷+	+	BP یا BX	+	DI یا SI

آدرس های فیزیکی و منطقی

مثال: اگر مقدار ثابت $BP = 2C30H$ باشد، در اجرای دستورالعمل $MOV [BP], AL$ کدام آدرس فیزیکی حافظه به کار می رود؟ می دانیم که $SS=5D27H$.

حل: جدول اسلاید قبل بیان می کند که در اجرای چنین دستوری سگمنت پشته به کار می رود.

آدرس فیزیکی به کار رفته برابر است با $5D270H + 2C30H = 5FEA0H$.

- امکان تغییر دادن تعریف سگمنت نشان داده شده در جدول اسلاید قبل وجود دارد.

- مثلاً ثابت BP را می توان به عنوان اشاره گر به سگمنت های kd ، داده و اضافی نیز به کار برد. در حالیکه واکشی دستور تنها از سگمنت kd امکان پذیر است

تعریف مکان های حافظه

اگر بخواهیم یک کلمه از حافظه را برچسب دهیم از عملگر **DB** استفاده می کنیم.

DATA SEGMENT
MEMBDS DB 50H

این دنباله مقدار 50H را در محلی از حافظه با برچسب MEMBDS اختصاص می دهد.

• اگر بخواهیم یک کلمه از حافظه را برچسب دهیم از عملگر **DW** استفاده می کنیم.

• مثال:

MEMWDS DW 1234H

- عملگر **DD** برای تعریف یک کلمه دوتایی (۳۲ بیتی) به کار می رود.
- عملگر **DQ** برای تعریف کلمه چهارتایی (هشت بیتی)
- عملگر **DT**، ده بایت را تعریف می کند.
- تعریف آرایه ای از داده ها بدون مقدار اولیه به صورت **100 DUP ?** است.

• دستور آخر ۱۰۰ بایت داده متوالی را در حافظه رزرو می کند. برای مقداردهی همه ۱۰۰ بایت آرایه به مقدار اولیه ی 0 از دستور **100 DUP(0)** استفاده می کنیم.

• دستور **DB "THIS IS A MESSAGE"** باعث می شود که اسمبلر ۱۷ بایت متوالی از حافظه را رزرو کند و مقدار کد اسکی کاراکترهای قرار گرفته بین دو علامت "" را در آن بخش از حافظه قرار دهد.

مدهای آدرس دهی

- همان گونه که قبلا عنوان شد، دستورالعمل‌های کامپیوتری از یک کد عملیاتی (op-code) به همراه هیچ، یک یا دو عملوند تشکیل شده‌اند.
- op-code عملیاتی که باید اجرا شود را تعیین می‌کند و عملوندها منبع و مقصد داده‌هایی هستند که این عملیات بر روی آنها اجرا می‌شود.
- عملوندها می‌توانند یکی از ثبات‌های CPU، یکی از مکان‌های حافظه در یکی از سگمنت‌ها یا یک پورت I/O باشند.
- روش‌های متفاوتی که یک ریزپردازنده آدرس این عملوندها را تعیین می‌کند، مدهای آدرس‌دهی نامیده می‌شوند. جدول اسلاید بعدی، نه روش متفاوت آدرس‌دهی که برای ۸۶/۸۰/۸۸ موجود است را نشان می‌دهد.
- در مثال‌های بعدی فرض شده است، MEMBDS به مکان 1000H درون سگمنت داده اشاره می‌کند.
- برای تمیز دادن بایت از کلمه از BYTE PTR و WORD PTR استفاده شده است.

مد آدرس دهی بلا فصل

- مقدار جابجایی که در بعضی دستورات استفاده شده است به عنوان یک عدد باینری مکمل دو، به ثبات پایه یا اشاره گر اضافه می شود.
- دستوراتی که مد آدرس دهی بلا فصل را به کار می گیرند، داده مورد استفاده شان را به عنوان بخشی از خود دستورالعمل دریافت می کنند.
- این مد حالت خاصی است که در آن داده (که جزء خود دستورالعمل است) به جای ذخیره شدن در سگمنت داده در سگمنت کد قرار می گیرد.
- برای دستور `MOV AX, 1000H` بخش داده دستورالعمل، فوراً بعد از `op-code` این دستور که `B8` است قرار می گیرد.
- مد آدرس دهی بلا فصل بیشتر برای مقداردهی اولیه به ثباتها و خانه های حافظه به کار می رود.
- یک محدودیت موجود آن است که ثباتهای سگمنت را نمی توان بدین طریق مقداردهی کرد.

مد آدرس دهی ثباتی

- برخی از دستورات مستقیماً بر روی مقادیر داده های موجود در ثباتهای CPU کار می کنند یا داده ها را بین ثبات ها جابجا می کنند.

- دستور `MOV DX, CX` یک کپی از محتوای ثبات `CX` را به `DX` منتقل می کند.

- `INC BH` یک واحد به محتوای ثبات `BH` می افزاید.

- مد آدرس دهی ثبات می تواند با مد بلا فصل ترکیب شود و یک مقدار عددی را در ثبات سگمنت بارگذاری کند.
مثلاً:

`MOV AX, 8010H`

`MOV DS, AX`

مد آدرس دهی مستقیم

- در مد آدرس دهی مستقیم، آدرس مکان حافظه، مستقیماً به عنوان بخشی از دستورالعمل قرار می گیرد.

- در اغلب موارد برچسب هایی به این آدرس ها داده می شود تا برنامه نویس مستقیماً با مقادیر عددی درگیر نباشد.

- دستور `MOV AH, [MEMBDS]` چنین تفسیری دارد: "محتوای مکان حافظه `MEMBDS` را در ثبات `AH` ذخیره کن".

توصیف	عملیات سمبولیک	سگمنت مربوطه	عبارت یادآور	کد شیء (Object Code)	مد آدرس دهی
منبـع داده درون دستورالعمل است	$AH \leftarrow 10H; AL \leftarrow 00$	کد	MOV AX, 1000H	B8 00 10	بلا فصل
منبـع و مقصد داده، ثباتهای CPU است.	$DX \leftarrow CX$	درون CPU	MOV DX, CX	8B D1	ثبات
آدرس حافظه درون دستورالعمل است.	$AH \leftarrow [1000H]$	داده	MOV AH, [MEMBDS]	8A 26 00 10	مستقیم
آدرس حافظه در یک ثبات شاخص یا اشاره-گر قرار دارد.	$AL \leftarrow [SI]; AH \leftarrow [SI+1]$ $IP \leftarrow [DI+1:DI]$ $[BP] \leftarrow [BP]+1$ $[BX+1:BX] \leftarrow [BX+1:BX]-1$	داده داده پشته داده	MOV AX, [SI] JMP [DI] INC BYTE PTR[BP] DEC WORD PTR[BX]	8B 04 FF 25 FE 46 00 FF 0F	غیر مستقیم ثباتی
آدرس حافظه مجموع ثبات شاخص و یک جابجایی درون دستورالعمل است.	$AL \leftarrow [SI+6]; AH \leftarrow [SI+7]$ $IP \leftarrow [DI+7:DI+6]$	داده داده	MOV AX, [SI+6] JMP [DI+6]	8B 44 06 FF 65 06	شاخص دار
آدرس حافظه مجموع ثباتهای پایه (BP) یا (BX) و یک جابجایی درون دستورالعمل است.	$AL \leftarrow [BP+2]; AH \leftarrow [BP+3]$ $IP \leftarrow [BX+3:BX+2]$	پشته داده	MOV AX, [BP+2] JMP [BX+2]	8B 46 02 FF 67 02	آدرس پایه
آدرس پایه و شاخص دار	$AL \leftarrow [BX+SI]$ $AH \leftarrow [BX+SI+1]$	داده	MOV AX, [BX+SI]	8B 00	
	$[BP+DI+1:BP+DI] \leftarrow [BP+DI+1:BP+DI]-1$	داده	JMP [BX+DI]	FF 21 FE 02 FF 0B	
		پشته	INC BYTE PTR[BP+SI]		
		پشته	DEC WORD PTR[BP+DI]		
آدرس پایه و شاخص دار به همراه جابجایی	$AL \leftarrow [BX+SI+5]$ $AH \leftarrow [BX+SI+6]$	داده	MOV AX, [BX+SI+5]	8B 40 05	
	$IP \leftarrow [BX+DI+6:BX+DI+5]$	داده	JMP [BX+DI+5]	FF 61 05	
	$[BP+SI+5] \leftarrow [BP+SI+5]+1$	پشته	INC BYTE PTR[BP+SI+5]	FE 42 05	
	$[BP+DI+6:BP+DI+5] \leftarrow [BP+DI+6:BP+DI+5]-1$	پشته	DEC WORD PTR[BP+DI+5]	FF 4B 05	
آدرس حافظه‌ی میدا، ثبات SI درون سگمنت داده است، آدرس حافظه‌ی مقصد	$[ES:DI] \leftarrow [DS:SI]$ اگر $DF=0$ سپس: $SI \leftarrow SI+1; DI \leftarrow DI+1$	داده، اضافی	MOVSB	A4	رشته

مد آدرس دهی غیر مستقیم

- مد آدرس دهی مستقیم برای دسترسی های غیر متداول به حافظه مناسب است ولی زمانی که یک مکان حافظه بارها نوشته یا خوانده می شود، استفاده از این روش راندمان برنامه را کاهش می دهد چون یک آدرس دو بایتی باید مرتبا واکشی شود.
- مد آدرس دهی غیر مستقیم این مشکل را حل می کند. در این روش آدرس حافظه در یک ثبات اشاره گر یا اندیس (SI، BP، BX و یا DI) قرار می گیرد.
- جدول اسلاید بعدی ترکیبات متنوع ممکن را نشان می هد.

مدهای آدرس دهی

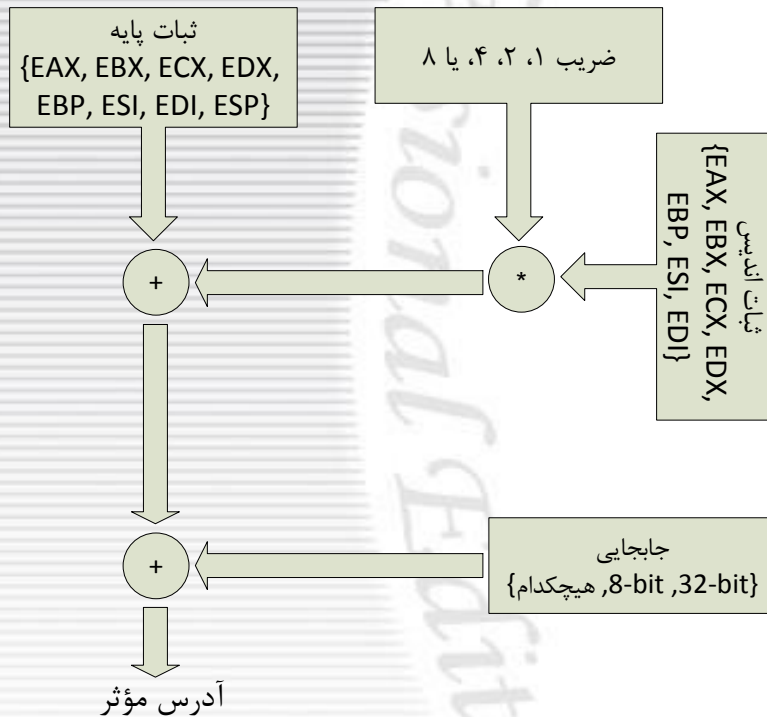
آدرس موثر					
مد آدرس دهی	جابجایی		ثبات پایه		ثبات شاخص
ثباتی غیر مستقیم	ندارد ندارد	+	BP یا BX ندارد	+	ندارد DI یا SI
شاخص دار	۱۲۸- تا ۱۲۷+	+	ندارد	+	DI یا SI
آدرس پایه	۱۲۸- تا ۱۲۷+	+	BP یا BX	+	ندارد
آدرس پایه و شاخص دار	ندارد	+	BP یا BX	+	DI یا SI
آدرس پایه و شاخص دار به همراه جابجایی	۱۲۸- تا ۱۲۷+	+	BP یا BX	+	DI یا SI

تولید آدرس مؤثر در پنتیوم



مثال:

MOV EAX, [EBX + ECX * 4 + 6]



مدهای آدرس دهی

- به طور کلی می توان جابجایی را به یک ثبات پایه اضافه کرد و نتیجه را به یک ثبات شاخص اضافه نمود.
- این حالت یک مد تجملی است که مد "آدرس پایه و شاخص دار به همراه جابجایی" نامیده می شود.
- در این میان مدهای اقتصادی تری وجود دارد که تنها یکی از ثباتهای شاخص یا پایه را با یا بدون جابجایی به کار می گیرند.
- آدرس بدست آمده را معمولا **آدرس موثر** می نامند.
- مقدار جابجایی به یک بایت محدود می شود و این محدودیت باعث می شود که آدرس موثر بتواند از ۱۲۷+ بایت تا ۱۲۸- بایت نسبت به آدرس موجود در اشاره گر پایه جابه جا شود.

مدهای آدرس دهی

- گاهی عملوند مد آدرس دهی غیر مستقیم به صورت `MOV AX, TABLE[SI]` دیده می شود.
- `TABLE` برچسبی است که به یک مکان حافظه داده شده است (احتمالا آدرس پایه یک جدول داده).
- این دستور را می توان به صورت `MOV AX, [TABLE+SI]` نوشت.
- به هر حال قالب اول بیان می کند که `SI` به عنوان شاخصی درون جدول `TABLE` به کار رفته است.
- بنابراین اگر `SI=5` باشد، پنجمین عنصر جدول به کار گرفته می شود. اکثر اسمبلر ها هر دو قالب دستور را می پذیرند.

مدهای آدرس دهی

مثال : مدآدرس دهی را برای هر کدام از دستورات زیر تعیین کنید.

```
MOV AH, 47H  
MOV AH, [BP+2]  
MOV AH, [BP+SI]  
MOV AH, [XRAY]  
MOV AH, TEMP[BX]
```

XRAY و TEMP دو مکان حافظه را تعیین می کنند.



مدهای آدرس دهی

- دو شبه عملگر `BYTE PTR` و `WORD PTR` به کمک اسمبلر می آیند تا تعیین کنند که دسترسی به یک بایت یا یک کلمه از حافظه مورد نیاز است.
- مثلاً دستور `INC [BP]` را به این دو صورت می توان تفسیر کرد که "یک کلمه از حافظه" یا "یک بایت از حافظه" را که `BP` بدان اشاره می کند "یک واحد افزایش بده".
- هنگامی که دستور دو عملوند را تعیین می کند، عملوند ثباتی نوع دسترسی به بایت یا کلمه را تعیین می کند. مثلاً دستور `MOV AX, [BP]` چنین تفسیر میشود که "محتوای کلمه ای از حافظه که ثبات `BP` بدان اشاره می کند را در `AX` کپی کن"، چون `AX` یک ثبات دو بایتی است.
- سگمنت پیش فرض برای تمامی مدهای آدرس دهی غیر مستقیم، وقتی که ثبات `BP` به کار رفته است، سگمنت پشته است و هنگامی که ثبات `SI`، `BX` یا `DI` به کار رفته باشد، سگمنت داده است.

مد آدرس دهی رشته ای

- در کامپیوتر، رشته دنباله ای از بایت ها یا کلمات ذخیره شده در حافظه است.

- پردازشگرهای واژه، متن را به صورت رشته های طولانی از کاراکترهای ASCII ذخیره می کنند.

- یک جدول داده مثال دیگری از رشته است.

- به خاطر اهمیت رشته ها، ۸۸/۸۰۸۶ چندین دستورالعمل برای کنترل کردن رشته هایی از کاراکترها دارد.

این دستورات مدهای آدرس دهی ویژه ای برای خود دارند و از DS:SI برای اشاره کردن به منبع رشته و ES:DI برای اشاره کردن به رشته ی مقصد استفاده می کنند.

MOVSB بایت داده مبدا را به مقصد منتقل می کند. نکته اینکه SI و DI به صورت خودکار با توجه به مقدار DF کاهش یا افزایش می یابند. دستورات رشته ای در ادامه به تفصیل بررسی می شوند.



تغییر ثباتهای سگمنت پیش فرض

- هر دستورالعملی که به حافظه دست می یابد، از یک ثبات سگمنت ویژه استفاده می کند تا آدرس موثر را از آدرس منطقی محاسبه کند.
- اختصاصات پیش فرض ارائه شده برای بعضی از انواع مراجعات حافظه قابل لغو شدن و تغییر یافتن است.
- جدول اسلاید بعدی مثال هایی از به کار بردن پیشوند قبل از دستورالعمل ها برای لغو کردن سگمنت پیش فرض را نشان می دهد.
- در هر بار عملیات لغو کردن سگمنت پیش فرض، تنها برای همان دستور اعمال می شود و در صورت لزوم برای دستورات بعدی باید تکرار شود.
- یک کاربرد نوعی برای لغو کردن سگمنت پیش فرض، به وجود آوردن امکان ذخیره شدن داده در سگمنت کد است.
- مثال:

```
CODE SEGMENT  
COUNT DB 0FFH  
MOV AL,CS:COUNT
```

تغییر ثباتهای سگمنت پیش فرض

- متغیر **COUNT** در سگمنت کد تعریف شده است و لذا در دستور **MOV** لازم است از پیشوند **CS:** استفاده کنیم تا سگمنت پیش فرض برای داده که **DS** است لغو و با **CS** جایگزین شود.
- بعضی از برنامه های اسمبلر آنقدر زیرک هستند که این مساله را تشخیص دهند
- در چنین برنامه هایی چون متغیر **COUNT** با استفاده از عملگر **DB** در سگمنت کد تعریف شده است، به طور خودکار در هنگام استفاده تصحیح سگمنت انجام می شود.
- استفاده از پیشوند **CS:** در چنین برنامه هایی آسیبی به برنامه نمی رساند.

تغییر ثباتهای سگمنت پیش فرض

مثالهای برنامه نویسی

op-code	عملوند	کد شیء	عبارت یادآور	سگمنت مربوطه	عملیات سمبولیک	توصیف
	CS:	2E A1 00 10 2E 89 4E 00	MOV AX, CS:MEMWCS ^[1] MOV CS:[BP], CX	کد کد	AX←CS:[1001H:1000H] CS:[BP] ←CX	سگمنت پیش فرض برای مبدا یا مقصد حافظه لغو شده و یکی از سگمنت های کد، داده، پشته یا اضافی به جای آن قرار گرفته است.
	ES:	26 A1 00 10 26 89 4E 00	MOV AX, ES:MEMWES MOV ES:[BP], CX	اضافی اضافی	AX←ES:[1001H:1000H] ES:[BP] ←CX	
	DS:	3E 89 4E 00	MOV DS:[BP], CX	داده	DS:[BP] ←CX	
	SS:	36 A1 00 10 36 89 0F	MOV AX, SS:MEMWSS MOV SS:[BP], CX	پشته پشته	AX←SS:[1001H:1000H] SS:[BP] ←CX	

[1] اسمبلر به طور خودکار عملیات لغو کردن سگمنت پیش فرض را انجام می دهد اگر این کلمات حافظه قبلا در سگمنت مناسب تعریف شده باشند. در این جا فرض شده است هر کدام از کلمات در آدرس 1000H از سگمنت مربوطه تعریف شده اند.

تغییر ثباتهای سگمنت پیش فرض

مثال: عملیات اجرا شونده در برنامه ی زیر را تشریح کنید.

```
MOV CX, CS;  
MOV DS, CX;  
MOV AL, COUNT;
```

حل: دو دستور اول محتوای DS را با CS برابر می کنند.

آخرین دستور ثبات AL را با محتوای COUNT در سگمنت داده مقداردهی می کند.

از آنجا که $DS = CS$ است، متغیر COUNT از آدرس فیزیکی مربوط به فضای برنامه خوانده می شود و نیازی به عملیات لغو سگمنت پیش فرض نیست.

دستورات انتقال داده

- اگر تمامی op-code ها را با مدهای مختلف آدرس دهی ترکیب کنیم، بیش از ۳۰۰۰ دستورالعمل متفاوت به وجود می آیند.
- دستورالعمل های گروه انتقال داده که در اینجا بررسی می شوند، برای CPU امکان برقراری ارتباط با دنیای خارج را فراهم می آورند.
- دیگر کاربرد این دستورات، انتقال داده بین ثباتهای CPU و حافظه ی سیستم است.

دستور MOV

- عملوندهای این دستور همواره در قالب "منبع، مقصد MOV" قرار دارد.

- داده انتقالی می تواند یک بایت یا یک کلمه باشد.

- اگر چه ثباتهای ایندکس، اشاره گر و سگمنت فقط به صورت کلمه ای قابل دستیابی هستند. در این دستور نمی توان منبع و مقصد را هر دو از مکان های حافظه انتخاب کرد.

- این گروه از دستورات عمل ها، پرچم های وضعیت را تغییر نمی دهند.

- برای دستور MOV ترکیب های بسیاری ممکن می باشد. مثلا:

```
MOV AX, [BX]
MOV AX,[BX+4]
MOV AX,[SI]
MOV AX,[SI-6]
MOV AX,[BP+SI]
MOV AX,[BP+SI+3EH]
```

این ها همگی دستورات انتقال از حافظه به ثبات هستند که در قالب های متنوعی از مدهای آدرس دهی غیر مستقیم ارائه شده اند.

مد آدرس دهی	کد شیء	عبارت یادآور	سگمنت مربوطه	عملیات سمبولیک
مبدأ، مقصد MOV	8B C3	MOV AX, BX	درون CPU	$AX \leftarrow BX$
	8A E3	MOV AH, BL	درون CPU	$AH \leftarrow BL$
	A1 00 10	MOV AX, MEMWDS	داده	$AL \leftarrow [1000H]$ $AH \leftarrow [1001H]$
	A0 02 10	MOV AL, MEMBDS	داده	$AL \leftarrow [1002H]$
	89 1E 00 10	MOV MEMWDS, BX	داده	$[1000H] \leftarrow BL$ $[1001H] \leftarrow BH$
	88 1E 02 10	MOV MEMBDS, BL	داده	$[1002H] \leftarrow BL$
	C7 06 00 10 34 12	MOV MEMWDS, 1234H	داده	$[1000H] \leftarrow 34H$ $[1001H] \leftarrow 12H$
	C6 06 02 10 34	MOV MEMBDS, 34H	داده	$[1002H] \leftarrow 34H$
	B0 10	MOV AL, 10H	کد	$AL \leftarrow 10H$
	B8 00 10	MOV AX, 1000H	کد	$AL \leftarrow 00H, AH \leftarrow 10H$
	8E D8	MOV DS, AX	درون CPU	$DS \leftarrow AX$
	8C C2	MOV DX, ES	درون CPU	$DX \leftarrow ES$
	8E 06 00 10	MOV ES, MEMWDS	داده	$ES \leftarrow [1001H:1000H]$
	8C 0E 00 10	MOV MEMWDS, CS	داده	$[1001H:1000H] \leftarrow CS$

دستور MOV

• فرض بر آن است که MEMWDS به کلمه ای از حافظه در آدرس 1000H و MEMBDS به بایتی در آدرس 1002H از سگمنت داده اشاره می کنند.

مثال : فرض کنید مکانی از حافظه به نام COUNT به طول یک بایت، تعداد دفعاتی که عملیات خاصی انجام می شود را در خود نگه می دارد. برنامه ای بنویسید که CH را با مقدار 00H و CL را با محتوای COUNT پر کند.

حل:

```
MOV CH, 00H  
MOV CL, COUNT
```

مقدار 0 را به ثبات CH منتقل کن
محتوای COUNT را به ثبات CL منتقل کن؛

دستورات انتقال داده ی خاص

- دستورات انتقال داده ی دیگری نیز وجود دارند که از عبارت MOV استفاده نمی کنند.
- دستور XCHG محتوای دو ثبات یا یک ثبات و یک خانه ی حافظه را با هم عوض می کند و معادل عملکرد سه دستور MOV است.
- هشت بیت کم ارزش پرچم را می توان در ثبات AH ذخیره کرد یا اینکه از آن بارگذاری کرد:

LAHF

SAHF

دستورات انتقال داده ی خاص

- دستورات IN و OUT برای تبادل داده ها با دنیای خارج هستند.
- با این دو دستور یک بایت یا کلمه می تواند وارد یا خارج شود ولی باید حتما از آکومولاتور بگذرد.
- برای عملیات I/O هشت بیتی ثبات AL به کار می رود.
- آدرس وسایل I/O که آدرس پورت نامیده می شود، می تواند در محدوده ی 0000H تا FFFFH قرار گیرد و بنابراین تا ۶۵۵۳۶ پورت I/O متفاوت امکان پذیر است.
- آدرس پورت به دو روش قابل تعیین است:
 - در مد مستقیم آدرس در خود دستور قرار می گیرد که در محدوده ی 0 تا 255 است (یک بایت).
 - در مد غیر مستقیم ثبات DX آدرس ۱۶ بیتی پورت را نگه می دارد و امکان دسترسی به همه ی ۶۵۵۳۶ پورت وجود دارد.

توصیف	عملیات سمبولیک	سگمنت مربوطه	عبارت یادآور	کد شیء	عملوند	op-code
محتوای کلمه یا بایت مبدا را با مقصد جابجا می کند. بیت های پرچم تغییری نمی یابند.		درون CPU درون CPU داده	XCHG AX, BX XCHG AL, BH XCHG [SI], DX	93 86 C7 87 14	مبدا، مقصد	XCHG
بایت کم ارزش پرچم را در AH کپی می کند.	AH ← Flags1	درون CPU	LAHF	9F		LAHF
AH را در بایت کم ارزش پرچم کپی می کند.	Flags1 ← AH	درون CPU	SAHF	9E		SAHF
یک بایت یا کلمه را از پورت های I/O مستقیم با آدرس 0 تا 255 وارد می کند. یک بایت یا کلمه را از پورت های I/O غیر مستقیم با آدرس 0 تا 65535 وارد می کند. آدرس پورت در DX قرار دارد. بیت های پرچم تغییری نمی یابند.	AL ← port 26H AL ← port 26H; AH ← port 27H AL ← port DX AL ← port DX; AH ← port DX+1		IN AL, 26H IN AX, 26H IN AL, DX IN AX, DX	E4 26 E5 26 EC ED	پورت، آکومولاتور	IN
یک بایت یا کلمه را در پورت های I/O مستقیم با آدرس 0 تا 255 می نویسد. یک بایت یا کلمه را در پورت های I/O غیر مستقیم با آدرس 0 تا 65535 می نویسد. آدرس پورت در DX قرار دارد. بیت های پرچم تغییری نمی یابند.	port 26H ← AL port 26H ← AL; port 27H ← AH port DX ← AL port DX ← AL; port DX+1 ← AH		OUT 26H, AL OUT 26H, AX OUT DX, AL OUT DX, AX	E6 26 E7 26 EE EF	پورت، آکومولاتور	OUT
آدرس موثر عملوند مبدا، به عملوند مقصد منتقل می شود. بیت های پرچم تغییری نمی یابند.	BL ← 00; BH ← 10H	داده	LEA BX, MEMBDS	8D 1E 00 10	مبدا، مقصد	LEA
چهار بایت متوالی از حافظه را که آدرس شروع آن در متغیر اشاره گر قرار دارد، به ثبات مقصد و یکی از ثبات های DS یا ES منتقل می کند.	BL←[SI]; BH←[SI+1]; DS←[SI+3:SI+2]	داده	LDS BX, DWORD PTR[SI]	C5 1C	مبدا، مقصد	LES
	BL←[SI]; BH←[SI+1]; ES←[SI+3:SI+2]	داده	LES BX, DWORD PTR[SI]	C4 1C	مبدا، مقصد	
بایت AL را با یک بایت از جدول ۲۵۶ بایتی که آدرس شروع آن BX است و مقدار افسست آن را AL تعیین می کند جایگزین می کند.	AL←[BX+AL]	داده	XLAT	D7		XLAT

دستورات انتقال داده ی خاص

• دستورات IN و OUT هیچ کدام از ثباتهای سگمنت را به کار نمی گیرند.

• در مورد دستورات LDS و LES، مقصد باید یکی از ثبات های CPU باشد.

• مثال: برنامه ای برای ۸۸/۸۰۸۶ بنویسید تا کلمه ی موجود در ثبات BX را در پورت های 8004H و 8005H بنویسد.

حل:

```
MOV DX, 8004H;  
MOV AX, BX;  
OUT DX, AX;
```

دستورات انتقال داده خاص

- تمامی مدهای آدرس دهی غیر مستقیم، نیاز به یک ثبات ایندکس یا اشاره گر برای نگه داری آدرس حافظه دارند.

- این ثبات را می توان با مد آدرس دهی بلا فصل مقدار دهی کرد. مثلا: `MOV BX, 1000H`.

- ولی این کار نیازمند آن است که برنامه نویس آدرس مکان حافظه هدف را بداند که این مساله با هدف به کارگیری زبان برنامه نویسی اسمبلی در تناقض است. تکنیک بهتری برای این کار دستور `LEA` است.

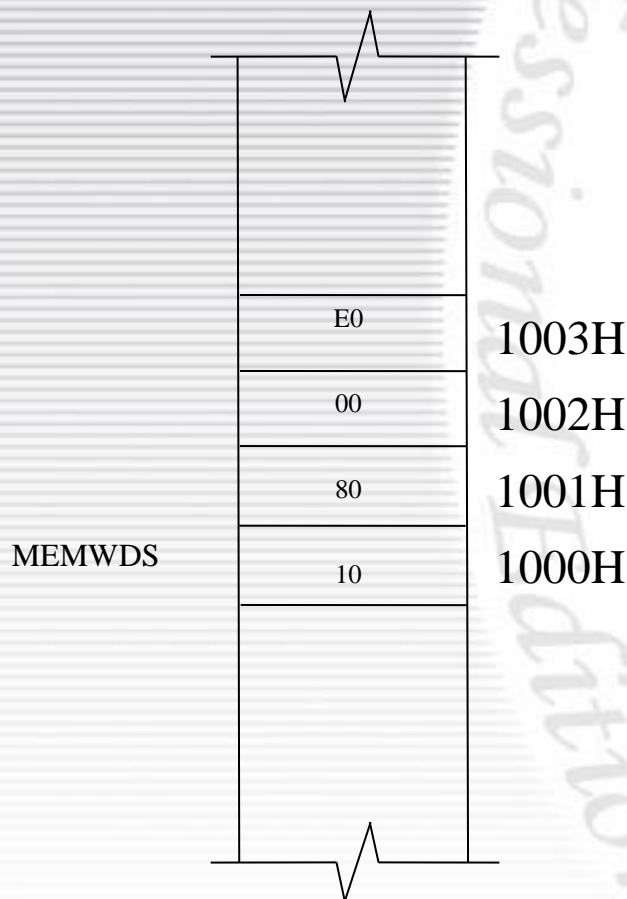
- مثلا فرض کنید به آدرس `1000H` برچسب `MEMBDS` اختصاص داده شده است.

- دستورالعمل `LEA BX, MEMBDS`، ثبات `BX` را با آدرس موثر `MEMBDS` مقداردهی می کند. با این کار دیگر نیازی نیست که برنامه نویس آدرس را بداند، بلکه این اسمبلر است که آدرس موثر را پیدا می کند و در `object code` مربوط به `LEA` قرار می دهد.

- در بعضی از موارد، یک آدرس کاملا جدید (شامل ثبات سگمنت هم می شود) باید تعیین شود. دستورات `LDS` و `LES` به این منظور به کار می روند. این دستورات ثبات ۱۶ بیتی مقصد و ثبات سگمنت `DS` یا `ES` را با محتوای دو کلمه ای عملوند حافظه مقداردهی می کنند.

مثال: فرض کنید MEMWDS یک کلمه ی دوتایی را در سگمنت داده تعریف می کند که آدرس شروع آن 1000H است . بعد از اجرای دنباله دستورات زیر، ثبات BX به چه آدرس فیزیکی اشاره می کند؟

LEA SI, MEMWDS
LDS BX, DWORD PTR[SI]



حل: اولین دستور ثبات SI را با آدرس MEMWDS که 1000H است، مقداردهی می کند.

دستور دوم ثبات های BX و DS با محتوای کلمه ی دوتایی که SI به آن اشاره می کند، مقداردهی می کند. در این مورد $BX = 8010H$ و $DS = E000H$.

از آنجا که به طور پیش فرض ثبات BX به سگمنت داده اشاره می کند، آدرس فیزیکی آن $E000H + 8010H = E8010H$ است. به جای دو دستور بالا می توان نوشت: LDS BX, MEMWDS.

دستورات رشته ای

- قبلاً گفته شد که ۸۸/۸۰۸۶ چندین دستورالعمل برای انتقال بلوک های بزرگ داده یا همان رشته ها دارد. جدول اسلاید دو صفحه بعد دستورات رشته ای، پنج دستورالعمل کار با رشته ها را معرفی می کند.
- برای همه ی این دستورالعمل ها حافظه ی منبع **DS:SI** و حافظه ی مقصد **ES:SI** است. لغو کردن سگمنت پیش فرض تنها قابل اعمال به آدرس منبع است و در مورد مقصد باید همان سگمنت اضافی را به کار برد.
- اشاره گرهای آفست حافظه در این دستورات که **DI** و **SI** هستند، با توجه به وضعیت پرچم **DF**، به طور خودکار یک واحد برای بایت و دو واحد برای کلمه، کاهش یا افزایش می یابند.
- از آنجا که این دستورات ثبات های تخصیص یافته برای تعیین کردن مبدا و مقصد داده به کار می گیرند، عملوند مقصد لازم نیست.

دستورات رشته ای

- دستورات STOS (store string byte or word) و LODS (load string byte or word) یک بایت یا کلمه را از حافظه به آکومولاتور یا بالعکس منتقل می کنند.
- دستور MOVS (move string byte or word) این دو عملیات را با هم ترکیب می کند و یک بایت یا کلمه را از حافظه مبدا به حافظه مقصد منتقل می کند.
- دستورات SCAS (scan string byte or word) و CMPS (compare string byte or word) بایت یا کلمه مقصد را با آکومولاتور (SCAS) یا با حافظه مبدا (CMPS) مقایسه می کنند.
- بعد از اجرای دستور، پرچم ها تغییر می کنند و رابطه مبدا و مقصد را بیان می کنند.
- دستور پرش شرطی را می توان بعد از اجرای این دستورات به کار برد تا تصمیماتی نظیر "پرش کن اگر ثبات AL از بایت حافظه بزرگتر است" یا "پرش کن اگر کلمه حافظه مقصد برابر است با کلمه حافظه ی مبدا" گرفت.

op-code	عملوند	کد شیء	عبارت یادآور	سگمنت مربوطه	عملیات سمبولیک	توصیف
STOSB	ندارد	AA	STOSB	اضافی	$ES:[DI] \leftarrow AL$ اگر $DF=0$ آنگاه: $DI \leftarrow DI+1$ اگر $DF=1$ آنگاه $DI \leftarrow DI-1$	یک بایت یا کلمه را از رجیستر AL یا AX به عنصر رشته ای که آدرس آن در ثبات DI قرار دارد و متعلق به سگمنت اضافی است، منتقل می کند. اگر $DF=0$ باشد، DI یک واحد اضافه می شود و گرنه یکی کاسته می شود. بیت های پرچم تغییری نمی یابند.
STOSW	ندارد	AB	STOSW	اضافی	$ES:[DI] \leftarrow AL, ES:[DI+1] \leftarrow AH$ اگر $DF=0$ آنگاه $DI \leftarrow DI+2$ اگر $DF=1$ آنگاه $DI \leftarrow DI-2$	
STOS	مقصد	AA AB	STOS MEMBES STOS MEMWES	اضافی اضافی	همانند STOSB است اگر $DI = MEMBES$ همانند STOSW است اگر $DI = MEMWES$	
LODSB	-	AC	LODSB	داده	$AL \leftarrow DS:[SI]$ اگر $DF=0$ آنگاه $SI \leftarrow SI+1$ اگر $DF=1$ آنگاه $SI \leftarrow SI-1$	یک بایت یا کلمه را از عنصر رشته ای که آدرس در ثبات SI قرار دارد و متعلق به سگمنت داده است به AL یا AX منتقل می کند. اگر $DF=0$ باشد، ثبات SI یک واحد و در غیر اینصورت کاهش می یابد. بیت های پرچم تغییری نمی یابند.
LODSW	-	AD	LODSW	داده	$AL \leftarrow DS:[SI], AH \leftarrow DS:[SI+1]$ اگر $DF=0$ آنگاه $SI \leftarrow SI+2$ اگر $DF=1$ آنگاه $SI \leftarrow SI-2$	
LODS	مبدا	AC AD	LODS MEMBDS LODS MEMWDS	داده داده	همانند LODSB است اگر $SI = MEMBDS$ همانند LODSW است اگر $SI = MEMWDS$	
MOVS	مبدا، مقصد	A4 A5	MOVS MEMBES, MEMBDS MOVS MEMWES, MEMWDS	داده، اضافی داده، اضافی	همانند MOVSB است اگر $SI = MEMBDS$ و $DI = MEMBES$ باشد. همانند MOVSW است، اگر $SI = MEMWDS$ و $DI = MEMWES$ باشد.	یک بایت یا کلمه را عنصر رشته ای که آدرس آن در SI قرار دارد و متعلق به سگمنت داده است، به عنصر رشته ای که آدرس آن در DI است و متعلق به سگمنت اضافی است، منتقل می کند. اگر $DI=0$ باشد، DI و SI یک واحد افزوده و گرنه کاسته می شوند. بیت های پرچم تغییری نمی یابند.
MOVSB	ندارد	A4	MOVSB	اضافی، داده	$ES:[DI] \leftarrow DS:[SI]$ اگر $DF=0$ آنگاه $DI \leftarrow DI+1, SI \leftarrow SI+1$ اگر $DF=1$ آنگاه $DI \leftarrow DI-1, SI \leftarrow SI-1$	
MOVSW	ندارد	A5	MOVSW	اضافی، داده	$ES:[DI] \leftarrow DS:[SI]; ES:[DI+1] \leftarrow DS:[DI+1]$ اگر $DF=0$ آنگاه $DI \leftarrow DI+2, SI \leftarrow SI+2$ اگر $DF=1$ آنگاه $DI \leftarrow DI-2, SI \leftarrow SI-2$	
SCASB	-	AE	SCASB	اضافی	به روزرسانی بایت پرچم: $AL-ES:[DI]$ اگر $DF=0$ آنگاه: $DI \leftarrow DI+1$ اگر $DF=1$ آنگاه $DI \leftarrow DI-1$	بایت یا کلمه ی موجود در عنصر رشته ای به آدرس DI متعلق به سگمنت اضافی، را از AL یا AX کم می کند. بیت های پرچم تغییر می یابند و ارتباط عملوند مبدا و مقصد را بیان می کنند. اگر $DF=0$ باشد، DI یک واحد افزوده و در غیر اینصورت کاسته می شود.

	به روزرسانی بایت پرچم AX- ES:[DI+1:DI]; اگر DF=0 آنگاه: DI←DI+2 اگر DF=1 آنگاه DI←DI-2	اضافی	SCASW	AF	–	SCASW
	همانند SCASB اگر DI = MEMBES باشد. همانند SCASW اگر DI = MEMWES باشد.	اضافی اضافی	SCAS MEMBES SCAS MEMWES	AE AF	مقصد	SCAS
بایت یا کلمه رشته مقصد، به آدرس DI در سگمنت اضافی را از بایت یا کلمه رشته مبدا، به آدرس SI در سگمنت داده کم می کند. بیت‌های پرچم تغییر می یابند و ارتباط عملوند مبدا و مقصد را بیان میکنند. افزایش یا کاهش DI و SI با توجه به مقدار DF انجام میشود.	به روزرسانی بایت پرچم DS:[SI]- ES:[DI]; اگر DF=0 آنگاه SI←SI+1 , DI←DI+1. اگر DF=1 آنگاه SI←SI-1 , DI←DI-1	داده، اضافی	CMPSB	A6	–	CMPSB
	DS:[SI+1:SI]-ES:[DI+1:DI]; به روزرسانی بایت پرچم. اگر DF=0 آنگاه SI←SI+2 , DI←DI+2. اگر DF=1 آنگاه SI←SI-2 , DI←DI-2	داده، اضافی	CMPSW	A7	–	CMPSW
	همانند CMPSB اگر SI=MEMBDS و DI=MEMBES. همانند CMPSW اگر SI=MEMWDS و DI=MEMWES	داده، اضافی داده، اضافی	CMPS MEMBES, MEMBDS CMPS MEMWES, MEMWDS	A6 A7	مبدا، مقصد	CMPS

- در این جدول، و در مواردی که عملوند های مبدا یا مقصد وجود دارند، این عملوندها باید عنصر رشته را به صورت یک بایت یا کلمه تعیین کنند. اختصاص دادن چنین عملوند هایی فقط برنامه را واضح تر می کند ولی کد شیء نهایی ایجاد شونده تغییری نسبت به حالت بدون عملوند ندارد.

پیشوند تکرار

- ممکن است بپرسید که دستورات رشته ای معرفی شده چگونه می توانند بر بلوک های بزرگ داده اعمال شوند. تا کنون همه دستورات بر روی یک بایت یا کلمه عمل می کنند. پیشوند تکرار REP برای این منظور به کار گرفته می شود.
- استفاده از REP قبل از دستورات STOS یا MOVS باعث می شود که این دستورات به تعداد محتوای ثبات CX تکرار شوند.
- با مقداردهی ثبات CX به اندازه ی تعداد بایت ها یا کلماتی که باید منتقل شوند، یک دستور رشته ای به همراه پیشوند REP، می تواند حداکثر 65536 بایت را جابجا کند.

پیشوند تکرار

مثال: یک برنامه ی 88/8086 بنویسید که ۱۰۰۰ خانه ی حافظه در سگمنت اضافی را با داده ی 20H پر کند. آدرس شروع بلوک داده در BLOCK قرار دارد.

حل:

```
MOV AL, 20H ;  
LEA DI, BLOCK ;  
MOV CX, 03E7H ;  
REP STOSB ;
```

آخرین دستور ۱۰۰۰ بار تکرار می شود. در این برنامه فرض $DF=0$ در نظر گرفته شده است.

پیشوند تکرار

قالب های دیگری از پیشوند REP برای به کارگیری با دستورات SCAS و CMPS در نظر گرفته شده اند. این قالب ها عبارتند از:

REPE/REPZ (repeat while equal or zero)

REPNE/REPNZ (repeat while not equal or not zero)

این دو قالب اجازه می دهند که دستورات رشته ای تا زمانی که شرط برابری یا نابرابری برقرار است تکرار شوند.

این قالب دستورات در هنگام کار با جداول مراجعه یا بررسی یکسان بودن دو رشته حائز اهمیت خواهند بود.

توصیف	عملیات سمبولیک	سگمنت مربوطه	عبارت یادآور	کد شیء	عملوند	op-code
دستور رشته ای آورده شده بعد از REP آنقدر تکرار می شود که CX صفر شود.	تکرار تا CX=0 شود; CX←CX-1; STOSB; تکرار تا CX=0 شود; CX←CX-1; STOSW; تکرار تا CX=0 شود; CX←CX-1; MOVSB; تکرار تا CX=0 شود; CX←CX-1; MOVSW;	اضافی اضافی داده، اضافی داده، اضافی	REP STOSB REP STOSW REP MOVSB REP MOVSW	F3 AA F3 AB F3 A4 F3 A5		REP
دستور رشته ای را تا زمانی که شروط ZF=1 و CX≠0 برقرار باشند، تکرار می کند. کاهش CX بایت پرچم را تغییر نمی دهد.	SCASB; CX←CX-1 تکرار اگر ZF=1 و CX≠0 مانند بالا برای SCASW مانند بالا برای CMPSB مانند بالا برای CMPSW	اضافی اضافی داده، اضافی داده، اضافی	REPZ SCASB REPZ SCASW REPZ CMPSB REPZ CMPSW	F3 AE F3 AF F3 A6 F3 A7		REPE/REPZ
دستور رشته ای را تا زمانی که شروط ZF=0 و CX≠0 برقرار باشند، تکرار می کند. کاهش CX بایت پرچم را تغییر نمی دهد.	SCASB; CX←CX-1 تکرار اگر ZF=0 و CX≠0 مانند بالا برای SCASW مانند بالا برای CMPSB مانند بالا برای CMPSW	اضافی اضافی داده، اضافی داده، اضافی	REPNE SCASB REPNE SCASW REPNE CMPSB REPNE CMPSW	F2 AE F2 AF F2 A6 F2 A7		REPNE/REPZ

دستورات منطقی

- دستورات منطقی به گروهی از دستورات که **توابع منطقی بولی** را اجرا می کنند اطلاق می شود.
- این توابع شامل XOR, NOT, OR, AND و دستورات شیفت و چرخش می گردند.
- این دستورات همگی در واحد ALU انجام می شوند و معمولاً بر روی همه ی پرچم ها تاثیر می گذارند.

مثال: محتوای ثبات AL و وضعیت پرچم ها را بعد از اجرای دستورات زیر تعیین کنید.

```
MOV AL, 6DH;  
MOV BH, 40H;  
AND AL, BH;
```

حل: محتوای دو ثبات به صورت باینری چنین خواهند بود:

$$\begin{array}{r} 01101101 \text{ (AL)} \\ \underline{01000000 \text{ (BH)}} \\ 01000000 = 40H \text{ (AL)} \end{array}$$

وضعیت بیت های پرچم بعد از اجرای دستورات چنین خواهد شد:

CF = 0	با اجرای دستور AND، بیت CF ریست می شود؛
PF = 0	40H تعداد فردی 1 دارد؛
AF = X	AF تعریف نشده است؛
ZF = 0	نتیجه غیر صفر است؛
SF = 0	بیت هفتم در وضعیت ریست است؛
OF = 0	با اجرای دستور AND، بیت OF ریست می شود؛

توابع منطقی

• می توان با دستور AND بیت های خاصی از عملوند مقصد را مقداردهی 0 کرد.

• برای این کار کافیت بیت های مطلوب را در عملوند مبدا صفر قرار داد.

• دیگر کاربرد AND در نظر گرفتن عملوند مبدا به عنوان یک ماسک برای آزمودن بیت های خاصی از عملوند مقصد است.

• در مثال قبل همه بیت ها به جز بیت ششم صفر شده اند، لذا اگر این بیت 0 باشد، نتیجه نیز 0 و در غیر اینصورت نتیجه غیر صفر خواهد بود. بدین ترتیب می توان مقدار هر بیت را بررسی کرد.

• دنباله ی دستورات زیر کنترل برنامه را به شرط صفر بودن بیت ششم ثبات AL، به مکان START منتقل می کند (با فرض اینکه BH=40H).

AND AL, BH
JZ START

توابع منطقی

- استفاده از دستور AND موجب خراب شدن الگوی بیتی عملوند مقصد می شود چون محتوای عملوند مقصد تغییر می کند. دستور TEST همان عملکرد را دارد ولی عملوند های مبدا یا مقصد را تغییر نمی دهد.

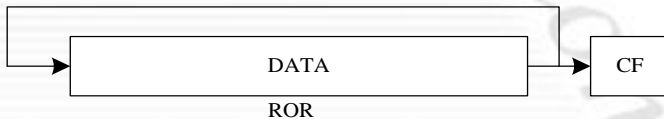
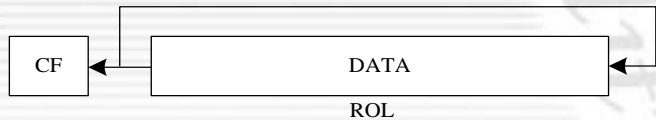
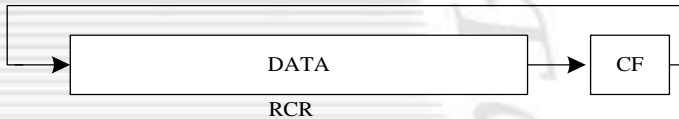
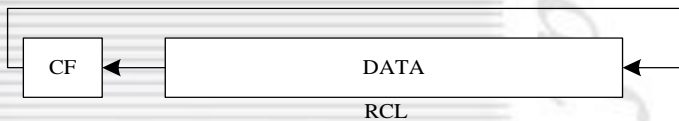
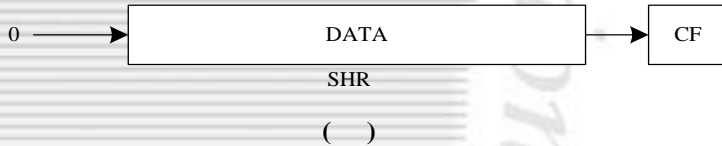
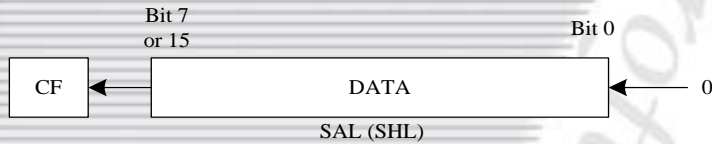
TEST AL, 40H
JZ START

- دستور OR را می توان برای مقداردهی 1 به بیت های عملوند مقصد به کار گرفت.
- به عنوان مثال دستور OR AL, 80H بیت هفتم از ثبات AL را مقدار 1 می دهد، بدون اینکه دیگر بیت ها تغییری یابند.
- به طور مشابه دستور XOR برای مکمل کردن بیت ها قابل استفاده است.
- مثلاً دستور XOR AL, 80H بیت هفتم AL را مکمل می کند و باقی بیت ها بدون تغییر می مانند.

op-code	عملوند	کد شیء	عبارت یادآور	سگمنت مربوطه	عملیات سمبولیک	توصیف
NOT	مقصد	F7 D3 F6 14	NOT BX NOT BYTE PTR[SI]	درون CPU داده	$BX \leftarrow BX !$ $[SI] \leftarrow [SI] !$	همه بیت های کلمه یا بایت عملوند را مکمل می کند. بایت پرچم تغییر نمی کند.
AND	مبدأ، مقصد	23 CA 22 3C 25 00 80	AND CX, DX AND BH, BYTE PTR[SI] AND AX, 8000H	درون CPU داده کد	$CX \leftarrow CX . DX$ $BH \leftarrow BH . [SI]$ $AX \leftarrow AX . 8000H$	بیت به بیت عملوند مبدأ را با مقصد AND می کند و در مقصد ذخیره می کند. بیت های پرچم تغییر می یابند (AF تعریف نشده است).
OR	مبدأ، مقصد	0B CA 0A 3C 0D 00 80	OR CX, DX OR BH, BYTE PTR[SI] OR AX, 8000H	درون CPU داده کد	$CX \leftarrow CX + DX$ $BH \leftarrow BH + [SI]$ $AX \leftarrow AX + 8000H$	همانند قبلی است، با این تفاوت که عملیات OR را انجام می دهد.
XOR	مبدأ، مقصد	33 CA 32 3C 35 00 80	XOR CX, DX XOR BH, BYTE PTR[SI] XOR AX, 8000H	درون CPU داده کد	8000H	همانند قبلی است، با این تفاوت که عملیات XOR را انجام می دهد.
TEST	مبدأ، مقصد	85 D1 84 3C A9 00 80	TEST CX, DX TEST BH, BYTE PTR[SI] TEST AX, 8000H	درون CPU داده کد	تغییر پرچم: $CX . DX$ تغییر پرچم: $BH . [SI]$ تغییر پرچم: $AX . 8000H$	همانند دستور AND است ولی عملوند ها بدون تغییر می یابند (نتیجه ذخیره نمی شود).

- لازم به ذکر است تمامی مدهای آدرس دهی قابل استفاده هستند. با اجرای هر یک از دستورات AND، OR، XOR یا TEST، پرچم های CF و OF ریست می شوند.

دستورات شیفت و چرخش



• چندین دستور شیفت و چرخش وجود دارند.

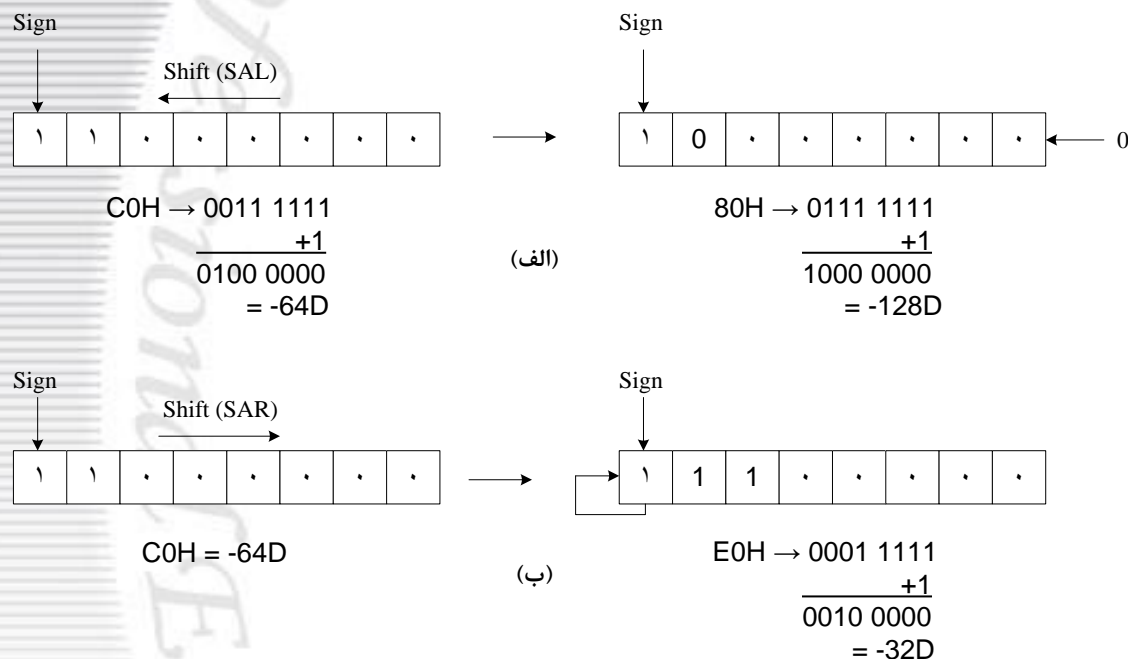
• داده ای که چرخش می یابد، می تواند یک ثبات ۸ یا ۱۶ بیتی CPU یا یکی از مکان های حافظه باشد.

دستورات شیفت و چرخش

- تفاوت اصلی دستور شیفت و چرخش در این است که بیت های شیفت داده شده از انتهای ثبات بیرون می افتند در حالیکه بیت های چرخش یافته از دیگر انتهای ثبات مجددا به ثبات وارد می شوند.
- دستورات شیفت در دو گروه "ریاضی" و "منطقی" قرار می گیرند.
- شیفت های ریاضی (SAR, SAL) چنان عمل می کنند که بیت علامت عدد (بیت ۷ یا ۱۵) در حین شیفت تغییر نکند.

• شکل تاثیر دستورات SAL و SAR را بر بایت داده C0H نشان می دهد.

• از این شکل چنین برمی آید که دستور SAL (با حفظ علامت) داده را در ۲ ضرب و SAR بر ۲ تقسیم می کند. در صورتیکه عدد شیفت داده شده قابل نمایش در ۸ بیت یا ۱۶ بیت نباشد، پرچم OF مقدار 1 خواهد گرفت.



• دستورات شیفت و چرخش را می توان تا ۲۵۵ بار تکرار کرد. این کار با مقداردهی ثابت CL به اندازه ی تعداد دفعات مطلوب انجام می شود. مثلا برای انجام پنج بار عملیات شیفت چپ بر ثابت DX از میان Carry، دستورات زیر به کار می رود:

```
MOV CL, 5
RCL DX, CL
```

op-code	عملوند	کد شیء	عبارت یادآور	سگمنت مربوطه	عملیات سمبولیک	توصیف
SAL/S HL	تعداد، مقصد	D1 E0 D3 E0	SAL AX, 1 SAL AX, CL	درون CPU درون CPU		کلمه یا بایت عملوند را یک بار یا به تعداد CL بار به چپ یا راست شیفت می دهد. بیت های پرچم تغییر می یابند (AF تعریف نشده است). برای شیفت های تک بیتی در صورتی که علامت عدد تغییر یابد، پرچم OF مقدار 1 می یابد.
SAR SHR	تعداد، مقصد تعداد، مقصد	D0 F8 D2 F8 D1 2C D2 2C	SAR AL, 1 SAR AL, CL SHR WORD PTR[SI], 1 SHR BYTE PTR[SI], 1	درون CPU درون CPU داده داده		
RCL	تعداد، مقصد	D1 D3 D3 D3	RCL BX, 1 RCL BX, CL	درون CPU درون CPU		کلمه یا بایت عملوند را یک بار یا به تعداد CL بار به چپ یا راست می چرخاند. فقط پرچم های CF و OF تاثیر می یابند. در مورد چرخش های تک بیتی در صورتی که علامت عدد عوض شود، پرچم OF مقدار 1 می یابد.
RCR	تعداد، مقصد	D0 DB D2 DB	RCR BL, 1 RCR BL, CL	درون CPU درون CPU		
ROL	تعداد، مقصد	D1 04 D2 04	ROL WORD PTR[SI], 1 ROL BYTE PTR[SI], 1	داده داده		
ROR	تعداد، مقصد	D1 0E 00 10 D2 0E 04 10	ROR MEMWDS, 1 ROR MEMBDS, CL	داده داده		

مثال: محتوای ثبات های AX، BX و CX را بعد از اجرای دستورات زیر تعیین کنید.

```
MOV CL, 3
MOV AX, 7FH
MOV BX, 0505H
ROL AX, CL
AND AH, BH
OR BL, AL
```

حل: نتیجه اجرای دستورات مرحله به مرحله در جدول زیر آورده شده است.

CX	BX	AX		
??03	????	????	CL,3	MOV
??03	????	007F	AX, 7FH	MOV
??03	0505	007F	BX, 0505H	MOV
??03	0505	03F8	AX, CL	ROL
??03	0505	01F8	AH, BH	AND
??03	05FD	01F8	BL, AL	OR

دستورات ریاضی

دستورات ریاضی توانایی های محاسباتی ریزپردازنده را ارائه می کنند.

بر خلاف پردازنده های ۸ بیتی اولیه، دستورات ریاضی ۸۸/۸۰۸۶ محدود به جمع و تفریق اعداد ۸ بیتی درون آکومولاتور نیستند.

۸۸/۸۰۸۶ می تواند اعداد ۸ یا ۱۶ بیتی را در هر کدام از ثباتهای همه منظوره ی CPU جمع یا تفریق کند.

۸۸/۸۰۸۶ ثباتهای تخصیص یافته ای برای عملیات ضرب و تقسیم با علامت یا بدون علامت دارد.

دستورات جمع و تفریق

عملوند های مقصد و مبدا می توانند ثبات و ثبات، ثبات و حافظه، حافظه و ثبات، داده ی بلا فصل و ثبات، یا داده بلا فصل و حافظه باشند.

دو قالب از دستورات جمع و تفریق وجود دارند. یکی قالب **carry** را شامل می شود و دیگری نمی شود.

توانایی شامل کردن **carry** اجازه ی کنترل کردن اعداد با دقت مضاعف را ممکن می سازد.

به عنوان مثال فرض کنید می خواهیم یک عدد ۳۲ بیتی در ثباتهای **BX:AX** را به ثباتهای **DX:CX** اضافه کنیم و نتیجه را در **DX:CX** ذخیره کنیم. عملیات جمع به صورت زیر خواهد بود:

$$\begin{array}{r} \text{BX} \quad \text{AX} \\ + \text{DX} \quad \text{CX} \\ \hline \text{DX} \quad \text{CX} \end{array}$$

دستورات جمع و تفریق

- اگرچه دستور جمع ۳۲ بیتی وجود ندارد، این مساله با به کارگیری دستور ADC (جمع با carry) به سادگی حل می شود:

ADD CX, AX	$CX \leftarrow CX + AX$
ADC DX, BX	$DX \leftarrow DX + BX + CF$

- اولین دستور، جمع معمولی است که carry را شامل نمی شود. اگر این عملیات جمع پرچم CF را مقدار 1 دهد، دستور دوم آن را به حاصل جمع DX و BX می افزاید.
- دستورات SUB (subtract) و SBB (subtract with borrow) نیز به طریق مشابه عمل می کنند. در این حالت CF بیانگر وضعیت borrow در عملیات تفریق اول است.
- برای افزودن یا کاستن یک واحد از اشاره گرهای حافظه یا متغیرهای شمارنده، دستورات INC (increment) و DEC (decrement) را باید به کار برد.
- برای این دستورات می توان محتوای یک مکان حافظه را به عنوان عملوند مقصد قرار داد.
- دستور NEG (negate) مکمل ۲ عملوند مقصد را تشکیل می دهد و در نتیجه این کار بیت علامت عدد تغییر می یابد. این کار با کم کردن عملوند از 0 انجام می شود.

op-code	عملوند	کد شیء	عبارت یادآور	سگمنت مربوطه	عملیات سمبولیک	توصیف
ADD	مبدأ، مقصد	03 F2 00 2F 81 C7 00 80 81 06 00 10 00 80	ADD SI, DX ADD BYTE PTR[BX], CH ADD DI, 8000H ADD MEMWDS, 8000H	درون CPU داده درون CPU داده	SI← SI+DX [BX] ← [BX] + CH DI← DI+8000H [1001H:1000H]←[1001H:1 000H]+8000H	بایت یا کلمه ی مقصد را با مجموع عملوندهای مبدأ و مقصد جایگزین می کند. همه ی پرچم ها به هنگام می شوند.
ADC	مبدأ، مقصد	13 F2 10 2F 81 D7 00 80 81 16 00 10 00 80	ADC SI, DX ADC BYTE PTR[BX], CH ADC DI, 8000H ADC MEMWDS, 8000H	درون CPU داده درون CPU داده	SI← SI+DX+CF [BX] ← [BX]+CH+CF DI← DI+8000H+CF [1001H:1000H]←[1001H:1 000H]+8000H+CF	بایت یا کلمه ی مقصد را با مجموع عملوندهای مبدأ و مقصد و Carry جایگزین می کند. همه ی پرچم ها به هنگام می شوند.
SUB	مبدأ، مقصد	2B F2 28 2F 81 EF 00 80 81 2E 00 10 00 80	SUB SI, DX SUB BYTE PTR[BX], CH SUB DI, 8000H SUB MEMWDS, 8000H	درون CPU داده درون CPU داده	SI← SI-DX [BX] ← [BX]-CH DI← DI-8000H [1001H:1000H]←[1001H:1 000H]-8000H	بایت یا کلمه ی مقصد را با تفاضل عملوندهای مبدأ و مقصد جایگزین می کند. همه ی پرچم ها به هنگام می شوند.
SBB	مبدأ، مقصد	1B F2 18 2F 81 DF 00 80 81 1E 00 10 00 80	SBB SI, DX SBB BYTE PTR[BX], CH SBB DI, 8000H SBB MEMEWDS, 8000H	درون CPU داده درون CPU داده	SI← SI-DX-CF [BX] ← [BX]-CH-CF DI← DI-8000H-CF [1001H:1000H]←[1001H:1 000H]-8000H-CF	بایت یا کلمه ی مقصد را با تفاضل عملوندهای مبدأ و مقصد و Carry جایگزین می کند. همه ی پرچم ها به هنگام می شوند.
INC	مقصد	FE C3 FF 05 FE 06 04 10	INC BL INC WORD PTR[DI] INC MEMBDS	درون CPU داده داده	BL←BL+1 [DI+1:DI]←[DI+1:DI]+1 [1004H] ← [1004H]+1	یک واحد به بایت یا کلمه ی مقصد اضافه می کند. همه ی پرچم ها به جز CF به هنگام می شوند.
DEC	مقصد	FE CB FF 0D FE 0E 04 10	DEC BL DEC WORD PTR[DI] DEC MEMBDS	درون CPU داده داده	BL←BL-1 [DI+1:DI]←[DI+1:DI]-1 [1004H] ← [1004H]-1	یک واحد از بایت یا کلمه ی مقصد می کاهد. همه ی پرچم ها به جز CF به هنگام می شوند.
NEG	مقصد	F6 DB F7 1D F6 1E 04 10	NEG BL NEG WORD PTR[DI] NEG MEMBDS	درون CPU داده داده	BL←0-BL [DI+1:DI]←0-[DI+1:DI] [1004H] ← 0-[1004H]	مکمل ۲ بایت یا کلمه ی مقصد را محاسبه می کند. همه ی پرچم ها به هنگام می شوند. (CF=1 به جز وقتی که عملوند صفر است)
CMP	مبدأ، مقصد	3A C4 39 0D 81 3E 00 10 00 80 81 FF 00 80	CMP AL, AH CMP [DI], CX CMP MEMWDS, 8000H CMP DI, 8000H	درون CPU داده داده درون CPU	تغییر پرچم AL-AH; تغییر پرچم [DI+1:DI]-CX; تغییر پرچم [1001H:1000H]- 8000H تغییر پرچم DI-8000H;	عملوند مبدأ را از مقصد کم می کند و پرچم ها به هنگام می شوند تا رابطه ی این دو را نشان دهند. عملوند ها بدون تغییر باقی می مانند.

• دستورات جمع و تفریق

- در جدول اسلاید قبلی فرض شده MEMWDS به یک کلمه از حافظه، با آدرس شروع 1000H درون سگمنت داده و MEMBDS به یک بایت از سگمنت داده در آدرس 1004H اشاره می کند.
- برای دستورات INC، DEC و NEG نمی توان از مد آدرس دهی بلا فصل استفاده کرد.
- - دستور CMP (compare) برای تعیین کردن اندازه ی نسبی دو عملوند مناسب است. به طور معمول با یک دستور پرش شرطی مثل "پرش کن اگر برابر باشند" دنبال می شود.

دستورات جمع و تفریق

مثال: مقدار ثبات AL و نیز وضعیت پرچم ها را بعد از اجرای دستورات زیر تعیین کنید.

```
MOV AL, 5  
NEG AL
```

حل: $AL \leftarrow 00H - 05H = FBH = -5 D$ وضعیت پرچم ها چنین خواهد بود:

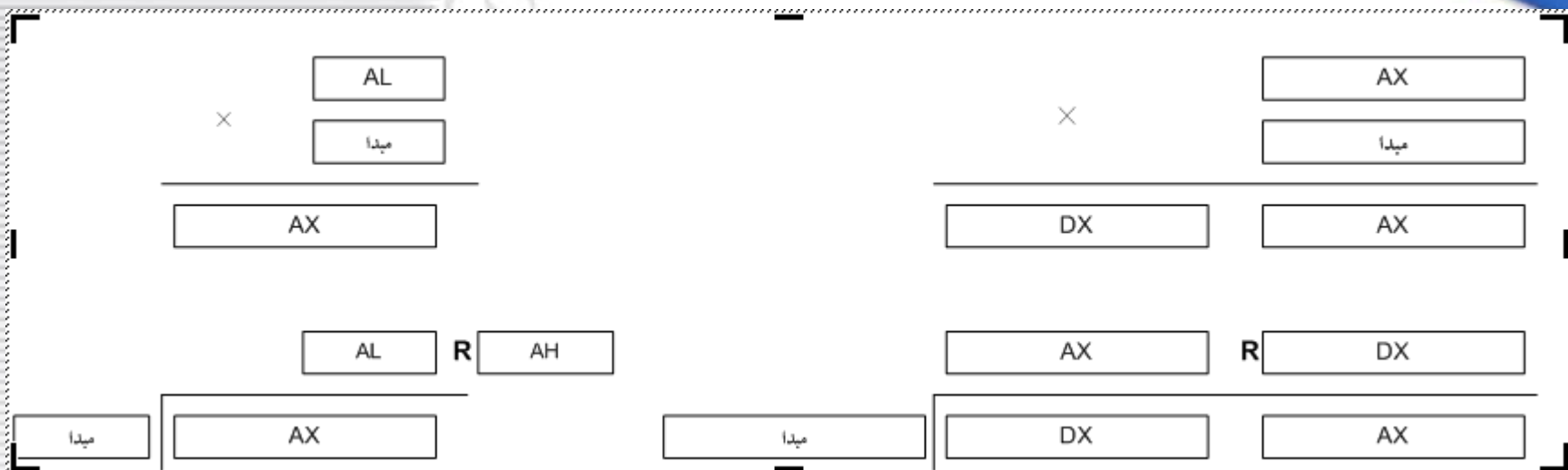
NEG پرچم CF را ست می کند به جز وقتی عملوند 0 است؛ $CF = 1$
FBH تعداد فردی 1 دارد؛ $PF = 0$
یک borrow از بیت 4 اتفاق افتاده است؛ $AF = 1$
نتیجه صفر نیست؛ $ZF = 0$
مقدار بیت هفتم 1 است؛ $SF = 1$
سرریز رخ نداده است؛ $OF = 0$

دستورات ضرب و تقسیم

آنچنان که در جدول دیده می شود، عملیات ضرب و تقسیم را می توان بر اعداد با علامت یا بدون علامت انجام داد.

عملوند مبدا می تواند یکی از ثباتهای **CPU** یا یک مکان حافظه باشد ولی عملوند مقصد باید **AX** (و **DX** برای نتایج ۳۲ بیتی) باشد.

op-code	عملوند	کد شیء	عبارت یادآور	سگمنت مربوطه	عملیات سمبولیک	توصیف
MUL	مبدا	F6 E3 F7 E1 F6 27 F7 26 00 10	MUL BL MUL CX MUL BYTE PTR[BX] MUL MEMWDS	درون CPU درون CPU داده داده	$AX \leftarrow AL * BL$ $DX:AX \leftarrow AX * CX$ $AX \leftarrow AL * [BX]$ $DX:AX \leftarrow AX * [1001H:1000H]$	حاصل ضرب بدون علامت عملوند مبدا در آکومولاتور را در AX ذخیره می‌کند. اگر نتیجه ضرب دو کلمه ای باشد، در $DX:AX$ ذخیره می‌شود. اگر در ضرب بایتی، نتیجه دو بایتی یا در ضرب کلمه ای نتیجه دو کلمه ای شود، CF و OF مقدار 1 و در غیر اینصورت 0 می‌گیرند. باقی بیت‌های پرچم تعریف نشده‌اند.
IMUL	مبدا	F6 EB F7 E9 F6 2F F7 2E 00 10	IMUL BL IMUL CX IMUL BYTE PTR[BX] IMUL MEMWDS	درون CPU درون CPU داده داده	$AX \leftarrow AL * BL$ $DX:AX \leftarrow AX * CX$ $AX \leftarrow AL * [BX]$ $DX:AX \leftarrow AX * [1001H:1000H]$	همانند دستور MUL است، با این تفاوت که اعداد با علامت را می‌توان به کار گرفت. اگر حاصل ضرب را نتوان در ثبات مرتبه ی پایین نتیجه نمایش داد، CF و OF مقدار 1 و گرنه مقدار 0 خواهند گرفت. علامت عدد به ثبات مرتبه ی بالا گسترده می‌شود. دیگر پرچم‌ها تاثیری نمی‌یابند.
DIV	مبدا	F6 F3 F7 F1 F6 37 F7 36 00 10	DIV BL DIV CX DIV BYTE PTR[BX] DIV MEMWDS	درون CPU درون CPU داده داده	$AL \leftarrow AX / BL$ $AX \leftarrow DX:AX / CX$ $AL \leftarrow AX / [BX]$ $AX \leftarrow DX:AX / [1001H:1000H]$	عملیات تقسیم بدون علامت AX (برای مقسوم علیه تک بایتی) و $DX:AX$ (برای مقسوم علیه یک کلمه ای) بر مقسوم علیه را انجام می‌دهد و در مورد تک بایتی نتیجه را در AL و باقیمانده را در AH ذخیره می‌کند، برای یک کلمه ای، نتیجه در AX و باقیمانده را در DX ذخیره می‌کند. اگر خارج قسمت بیشتر از ظرفیت ثبات مقصد شود، یک وقفه ی نوع 0 تولید می‌شود. همه ی پرچم‌ها تعریف نشده‌اند.
IDIV	مبدا	F6 FB F7 F9 F6 3F F7 3E 00 10	IDIV BL IDIV CX IDIV BYTE PTR[BX] IDIV MEMWDS	درون CPU درون CPU داده داده	$AL \leftarrow AX / BL$ $AX \leftarrow DX:AX / CX$ $AL \leftarrow AX / [BX]$ $AX \leftarrow DX:AX / [1001H:1000H]$	همانند DIV است با این تفاوت که تقسیم با علامت هم می‌توان انجام داد.



مثال : برنامه ای بنویسید که دو عدد ۸ بیتی را از پورت های A0H و B0H وارد کند و نتیجه حاصل ضرب آن دو را در پورت ۱۶ بیتی 7080H قرار دهد.

حل:

```
IN      AL, 0A0H;  
MOV     BL, AL;  
IN      AL, 0B0H;  
MUL     BL;  
MOV     DX, 7080H;  
OUT     DX, AX;
```

عملیات تقسیم را می توان بر روی یک کلمه در AX یا یک کلمه ی دوتایی در DX:AX انجام داد. مقسوم علیه می تواند یکی از مکان های حافظه یا ثباتهای CPU، ۸ یا ۱۶ بیتی باشد. باقیمانده ی تقسیم در ثبات AH یا DX قرار می گیرد.

مثال: برنامه ای بنویسید که کلمه ای را از پورت I/O غیر مستقیم با آدرس 8000H وارد کند و بر 500 دسیمال تقسیم کند. نتیجه را وقتی داده ی ورودی 56723 است تعیین کنید.

حل: برنامه ی مطلوب چنین است:

```
MOV DX, 8000H
MOV BX, 01F4H
IN AX, DX
DIV BX
```

ثبات DX آدرس پورت را نگه می دارد؛
ثبات BX مقسوم علیه را نگه می دارد (500D)؛

وارد کردن کلمه ی ورودی؛

خارج قسمت در AX و باقیمانده در DX قرار می گیرد؛

• برای ورودی 56723 نتایج عبارتند از:

$$AX = \text{INT} (56723/500) = 113 = 71H$$

$$DX = \text{MOD} (56723/500) = 223 = 00DFH.$$

- مشکل خاصی در هنگام انجام تقسیم بر مقسوم علیه های کوچک ممکن است اتفاق افتد. در این موارد ممکن است خارج قسمت از محدوده ی قابل نمایش ثبات تخصیص یافته اش فراتر رود. به عنوان مثال نتیجه ی تقسیم 65000 بر 2 قابل ذخیره شدن در AL نیست. در این موارد به طور خودکار یک وقفه ی نرم افزاری "تقسیم بر صفر" از طرف ۸۸/۸۰۸۶ اتفاق می افتد. کنترل برنامه به آدرسی از حافظه که در مکان های 00000H-00003H ذخیره شده است، منتقل می شود. وقفه های نرم افزاری در ادامه بررسی می شوند.

- دستورات ضرب و تقسیم صحیح مشابه حالت بدون علامت هستند با این تفاوت که پرارزش ترین بیت بیانگر علامت عدد است. برای تقسیم صحیح بایتی، خارج قسمت محدود به 128- تا 127 و تقسیم صحیح کلمه ای محدود به 32768- تا 32767 است.

- دستورات IDIV و IMUL اغلب با دستورات:

CBW : convert byte to word

CWD : convert word to double word

- بکار می روند.

دستورات تنظیمات حسابی

- گاهی داده ای که با آن سر و کار داریم در قالب ASCII یا BCD کد شده است.
- قالب BCD از چهار بیت برای نمایش ارقام دهدهی 0-9 استفاده می کند و لذا اعداد A تا F نادرست محسوب می شوند.
- بدین ترتیب یک بایت می تواند دو رقم دهدهی را در خود نگه دارد که آن را دسیمال بسته بندی شده گویند.
- به عنوان مثال عدد 1001 1001 (99H) بزرگترین عدد تک بایتی است که در قالب دسیمال بسته بندی شده قابل نمایش است.
- یک عدد دهدهی را نیز می توان به فرم یک رقم به ازای هر بایت، گشود. مثلاً 00001001 (09H) بیانگر عدد دسیمال 9 است که از فرم بسته بندی خارج شده است.
- یک عدد ASCII مشابه یک عدد دسیمال باز شده است از این نظر که هر بایت می تواند تنها یک رقم را در خود نگه دارد.
- برای تبدیل یک رقم ASCII به دسیمال کافیست عدد 30H را از آن کم کنیم.
- مثلاً عدد 9 در قالب ASCII برابر است با 39H. کم کردن 30H از 39H به 09H منتج خواهد شد که همان قالب باز شده ی عدد دهدهی 9 است.

- نتیجه ی عملیات جمع $AL = 7 + 5 = 0CH$ است که از نظر باینری صحیح و به لحاظ BCD نامعتبر می باشد. در قالب BCD نتیجه ی معتبر 12 است.
- خوشبختانه چندین دستور تنظیم حسابی وجود دارند که می توان آنها را بلافاصله قبل یا بعد از دستور حسابی به کار برد و به نتایج معتبری در قالب BCD دست یافت.
- در مثال قبلی اگر بعد از دستور $ADD AL, BL$ ، دستور DAA (decimal adjust for addition) اجرا شود، نتیجه به گونه ای صحیح می شود که $AL = 12H$ شود.
- دستور DAS (decimal adjust for subtraction) عملیات مشابهی را بعد از تفریق دو عدد ددهی انجام می دهد.

• برای تبدیل نتایج جمع یا تفریق دهمی به قالب ASCII از دستورات زیر استفاده می کنیم. این دستورات را فقط باید با اعداد دهمی باز شده به کار گرفت:

- AAA (ASCII adjust for addition)
- AAS (ASCII adjust for subtraction)

• دستورات AAA و AAS نتایج را واقعا به قالب ASCII تبدیل نمی کنند. ولی به هرحال نتیجه ی موجود در AL (یا AH اگر carry یا borrow اتفاق افتد) یک عدد دهمی باز شده معتبر خواهد بود. با افزودن عدد 30H به آن، به قالب ASCII تبدیل می شود. به عنوان مثال به برنامه ی جمع دهمی زیر توجه کنید:

```
MOV    AH, 0      ; AH = 0 مطمئن شویم
MOV    AL, 7      ; اولین عدد
MOV    BL, 5      ; دومین عدد
ADD    AL, BL      ; AX = 000CH
AAA                      ; AX = 0102
ADD    AX, 3030H   ; AX = 3132H
```

اکنون نتیجه ی موجود در AX در قالب ASCII کد شده است و بیانگر نتیجه ی دهمی معتبری برابر با 12 است.

op-code	عملوند	کد شیء	عبارت یادآور	سگمنت مربوطه	عملیات سمبولیک	توصیف
DAA	-	27	DAA	درون CPU	اگر $AF=1$ یا $AL.0F>9$ آنگاه $AL \leftarrow AL+6$; $AF \leftarrow 1$ اگر $AL>9F$ یا $CF=1$ آنگاه $AL \leftarrow AL+60H$; $CF \leftarrow 1$	AL را به یک جفت رقم ددهی بسته بندی شده ی معتبر تنظیم می کند و به دنبال عملیات جمع دو عدد دسیمال بسته بندی شده یا باز شده معتبر می آید. همه ی پرچم ها جز OF (تعریف نشده) تغییر می یابند.
DAS	-	2F	DAS	درون CPU	اگر $AF=1$ یا $AL.0F>9$ آنگاه $AL \leftarrow AL-6$; $AF \leftarrow 1$ اگر $AL>9F$ یا $CF=1$ آنگاه $AL \leftarrow AL-60H$; $CF \leftarrow 1$	AL را به یک جفت رقم ددهی بسته بندی شده ی معتبر تنظیم می کند و به دنبال عملیات تفریق دو عدد دسیمال بسته بندی شده یا باز شده معتبر می آید. همه ی پرچم ها جز OF (تعریف نشده) تغییر می یابند.
AAA	-	37	AAA	درون CPU	اگر $AF=1$ یا $AL.0F>9$ آنگاه $AL \leftarrow AL+6$; $AH \leftarrow AH+1$; $AF \leftarrow 1$; $CF \leftarrow AF$; $AL \leftarrow AL.0F$	AL را به یک عدد ددهی باز شده تنظیم می کند و به دنبال جمع دو عدد ددهی باز شده ی معتبر می آید. نصف بیت مرتبه ی بالای AL صفر و یک واحد به AH می افزاید. همه ی پرچم ها جز AF و CF تعریف نشده اند.
AAS	-	3F	AAS	درون CPU	اگر $AF=1$ یا $AL.0F>9$ آنگاه 6 ; $AH \leftarrow AH-1$; $AF \leftarrow 1$; $CF \leftarrow AF$; $AL \leftarrow AL.0F$	AL را به یک عدد ددهی باز شده تنظیم می کند و به دنبال تفریق دو عدد ددهی باز شده ی معتبر می آید. نصف بیت مرتبه ی بالای AL صفر و یک واحد از AH می کاهد. همه ی پرچم ها جز AF و CF تعریف نشده اند.
AAM	-	D4 0A	AAM	درون CPU	$AH \leftarrow AL/0AH$ $AL \leftarrow remainder$	به دنبال ضرب دو عدد ددهی باز شده ی معتبر می آید. نتیجه ی موجود در AL را به دو رقم باینری باز شده ی معتبر در AL و AH تبدیل می کند. همه ی پرچم ها جز PF, SF و ZF تعریف نشده اند.
AAD	-	D5 0A	AAD	درون CPU	$AL \leftarrow (AH*0AH) + AL$ $AH \leftarrow 0$	قبل از تقسیم AX بر عملوند ددهی باز شده ی تک رقمی، عدد دورقمی ددهی باز شده ی موجود در AX را به یک عدد باینری در AL و 0 در AH تبدیل می کند. خارج قسمت تولید شده بعد از عملیات تقسیم یک عدد ددهی باز شده ی معتبر در AL و باقیمانده در AH است. همه ی پرچم ها جز PF, SF و ZF تعریف نشده اند.
CBW	-	98	CBW	درون CPU	اگر $AL<80H$ آنگاه $AH \leftarrow 0$ اگر $AL>7F$ آنگاه $AH \leftarrow FFH$	قبل از تقسیم AX بر عملوند بایتی، بیت علامت مقسوم در AL را به AH گسترش می دهد و لذا AL به یک کلمه ی علامت دار معتبر در AX تبدیل می شود. هیچ کدام از پرچم ها تغییری نمی یابند.

دستورات تنظیمات حسابی

• در هنگام ضرب دو عدد دسیمال باز شده، تقریباً همیشه نتیجه ی بدست آمده به لحاظ BCD نامعتبر هستند. مثلاً اگر $AL = 06H$ و $CL = 09H$ باشد، دستور MUL CL نتیجه ی $36H$ را در AL باقی گذارد که از نظر باینری معتبر و به لحاظ BCD نامعتبر است.

• دستور AAM (ASCII adjust for multiplication) نتیجه بدست آمده را به دو عدد دهدهی باز شده معتبر در AL و AH تبدیل می کند. این ارقام را می توان به راحتی به کد ASCII معادل تبدیل کرد.

دستورات تنظیمات حسابی

مثال: برنامه ای بنویسید که دو رقم ASCII موجود در CH و CL را در هم ضرب کند و نتیجه را به ASCII در AH و AL قرار دهد. محتوای AX را بیابید اگر $CX = 3639H$.

حل: برنامه ی مربوطه چنین است:

```
AND    CX, 0F0FH;    CX=0609H
MOV     AL, CH
AND     CX, 0F0FH;    CX = 0609H
MUL     CL;
AAM
ADD     AX, 3030H;
```

نتیجه را به دو رقم دهدهی باز شده تبدیل می کند $AX = 0504H$;
به کد ASCII معادل تبدیل می کند $AX = 3534H$

دستورات تنظیمات حسابی

- دستور AAM را می توان به عنوان حالت خاصی از دستور DIV در نظر گرفت، چون AL را بر 10 تقسیم می کند، خارج قسمت را در AH و باقیمانده را در AL قرار می دهد.

- هنگام تقسیم یک عدد دهدهی باز شده دو رقمی در AX، بر یک عدد دهدهی باز شده، دستور AAD (ASCII adjust for division) باید قبل از تقسیم اجرا شود. این عملیات AX را به یک عدد باینری در AL و 0 در AH تبدیل می کند (بزرگترین عدد دسیمال دو رقمی 99H است که قابل نمایش به صورت تک بایتی 63H است و لذا AH صفر خواهد شد). سپس نتیجه ی تقسیم دو عدد دهدهی باز شده است که خارج قسمت در AL و باقیمانده در AH قرار دارد.

به عنوان مثال اگر $AX = 0607H$ و $CL = 09H$ باشد، AX را می توان بر CL تقسیم کرد با دستورات زیر:

AAD	AX به 0043H معادل 67D تبدیل می شود؛
DIV CL	AL = 07 و AH = 04 ;

دستورات تنظیمات حسابی

- در هنگام اجرای تقسیم با علامت، ممکن است دستورات CBW و CWD مورد نیاز باشند.
- مثلاً اگر بخواهیم دو بایت با علامت را بر هم تقسیم کنیم، مشکلی رخ می دهد. IDIV نیاز دارد که یکی از ارقام در AX باشد (یک ثبات ۱۶ بیتی).
- دستورالعمل CBW این مشکل را با تبدیل کردن بایت موجود در AL به یک کلمه در AX حل می کند.
- این کار با گسترش بیت علامت از AL به AH انجام می شود. بنابراین بعد از دستور CBW عدد FBH(-5) به FFFBH در AX تبدیل می شود.
- CWD عملیات مشابهی را انجام می دهد، وقتی که می خواهیم دو کلمه ی ۱۶ بیتی را تقسیم کنیم. بعد از اجرای CWD، کلمه ی علامت دار موجود در AX، به یک دو کلمه ای علامت دار در DX:AX تبدیل می شود.

دستورات انتقال کنترل

- کامپیوتر با برنامه ی ذخیره شده در حافظه، مرتباً دنباله "واکشی دستورالعملی که آدرس آن را IP تعیین می کند، افزایش IP و اجرای دستورالعمل" را تکرار می کند.
- در واقع برنامه به گونه ای ترتیبی اجرا می شود. گاهی لازم است کنترل برنامه به مکانی منتقل شود که دستورالعمل بعدی نیست.
- مجموعه دستوراتی که لازم است چندین بار اجرا شوند، گروهی از دستورات که در برنامه به اشتراک گذاشته شده اند (زیر برنامه ها)، انتقال های شرطی بر اساس وضعیت پرچم ها و وقفه های نرم افزاری مثال هایی از چنین برنامه هایی هستند.
- در ادامه دستوراتی را که کنترل برنامه را از حالت ترتیبی خارج می کنند بررسی می کنیم.

دستورات پرش غیر مشروط

• سه دستور اول غير مشروط هستند بدین معنی که عملیات پرش بدون توجه به وضعیت پرچم های پردازنده انجام می شود. این قالب پرش برای مواردی که لازم است گروهی از دستورات تکرار شوند به کار می رود.

• به عنوان مثال حلقه برنامه زیر را در نظر بگیرید.

آدرس	کد تولید شده	پرچسب	op-code	عملوند	توضیحات
0000	B3 04		MOV	BL, 04H	مقسوم علیه در BL قرار می گیرد.
0002	E5 06	REPEAT:	IN	AX, 06H	داده ی کلمه ای وارد می شود.
0004	F6 F3		DIV	BL	تقسیم بر 4
0006	E7 9A		OUT	9AH, AX	نتیجه در خروجی قرار می گیرد
0008	E9 F7 FF		JMP	REPEAT	سیکل تکرار می شود.
000B					

دستورات پرش غیر مشروط

- این برنامه مکرراً داده پورت 6 و 7 را بر 4 تقسیم می کند و نتیجه را در پورت 9AH قرار می دهد.
- دستور **JMP REPEAT** کنترل برنامه را به دستور خواندن از ورودی منتقل می کند.
- **REPEAT** برچسبی است که به یک خانه از حافظه داده شده است. این خانه اولین بایت دستور **IN AX, 06H** را در خود نگه می دارد.
- در این مورد **REPEAT** بیانگر آدرس **0002H** است و در این آدرس **E5** ذخیره شده است. عملوند **06H** در مکان **0003H** قرار دارد.
- قالب مستقیم دستور پرش نزدیک را **پرش نسبی** نیز می گویند، زیرا کنترل برنامه به آدرس جدیدی نسبت به مقداری که در **IP** قرار دارد منتقل می شود. دو بایتی که بعد از کد عملیاتی **JMP** قرار می گیرند به محتوای **IP** افزوده می شوند تا آدرس هدف را تشکیل دهند.

دستورات پرش غیر مشروط

- اسمبلر دو بایت F7 و FF را به عنوان آدرس هدف REPEAT در نظر گرفته است در حالیکه آدرس شروع دستور 06H, IN AX, در واقع 0002H است. همان طور که گفته شد این مقدار باید به محتوای IP افزوده شود تا آدرس صحیح بدست آید. بعد از واکشی دستور پرش، محتوای ثبات IP برابر است با 000BH. با افزودن مقدار FFF7H به آن خواهیم داشت:

$$\begin{array}{r} 000B \quad H \\ + FFF7 \quad H \\ \hline 1 \quad 0002 \quad H \end{array}$$

- با صرفنظر کردن از بیت carry حاصل جمع همان آدرس شروع دستورالعمل مطلوب است. عدد FFF7 در واقع همان 9- دهمی است که بیانگر تعداد یابت هایی است که برنامه باید به عقب برگردد تا به ابتدای دستور مطلوب برسد.
- وقتی هدف در فاصله ی 127+ تا 128- بایستی از محتوای IP قرار گیرد، با بکارگیری پرش کوتاه، می توان یک بایت در کد شیء تولید شده صرفه جویی کرد.

دستورات پرش غیر مشروط

آدرس	کد تولید شده	برچسب	op-code	عملوند	توضیحات
0000	B3 04		MOV	BL, 04H	مقسوم علیه در BL قرار می گیرد.
0002	E5 06	REPEAT:	IN	AX, 06H	داده ی کلمه ای وارد می شود.
0004	F6 F3		DIV	BL	تقسیم بر 4
0006	E7 9A		OUT	9AH, AX	نتیجه در خروجی قرار می گیرد
0008	EB F8		JMP SHORT	REPEAT	سیکل تکرار می شود.
000A					

یک مثال برای پرش کوتاه

دستورات پرش غیر مشروط

- با توجه به اینکه در پرش کوتاه، یک بایت کمتر به کار می رود لذا روش مناسب تری است.
- در صورتیکه پرش به کار رفته در فاصله ی $+127$ تا -128 بایتی IP باشد، اسمبلر به طور خودکار آن را به پرش کوتاه تبدیل می کند.
- لذا استفاده از SHORT اختیاری است ولی بهتر است که آن را به کار گیرید چون ممکن است در بعضی از موارد که پرش کوتاه نیز امکان پذیر است اسمبلر پرش نزدیک را به کار گیرد.
- این مساله در مواردی که اسمبلر هنوز برچسب هدف را ندیده است و طبیعتاً بدترین حالت را در نظر می گیرد اتفاق می افتد.

مثال های برنامه نویسی

op-code	عملوند	عبارت یادآور	سگمنت مربوطه	عملیات سمبولیک	توصیف
JMP	هدف نزدیک	JMP MEMN JMP [MEMWDS] JMP [BX] JMP AX	کد داده داده درون CPU	$IP \leftarrow MEMN$ $IP \leftarrow [MEMWDS+1:MEMWDS]$ $IP \leftarrow [BX+1:BX]$ $IP \leftarrow AX$	کنترل برنامه را مکان هدف (نزدیک) درون سگمنت منتقل می کند. مد آدرس دهی می تواند مستقیم، غیر مستقیم حافظه ای یا ثباتی باشد.
JMP SHORT	هدف	JMP SHORT MEMS	کد	$IP \leftarrow MEMS$	کنترل برنامه را به مکان هدف (کوتاه) منتقل می کند. برای این دستور قالب غیر مستقیم وجود ندارد.
JMP	هدف دور	JMP FAR PTR MEMF JMP [MEMWWDS] JMP DWORD PTR[BX]	کد داده داده	$IP \leftarrow 0003H; CS \leftarrow 9ED3H$ $IP \leftarrow [1006H:1005H];$ $CS \leftarrow [1008H:1007H]$ $IP \leftarrow [BX+1:BX];$ $CS \leftarrow [BX+3:BX+2]$	کنترل برنامه را به مکان هدف دور، خارج از سگمنت منتقل می کند.
Jcond	هدف کوتاه	JNC MEMS	کد	$IP \leftarrow MEMS$ اگر $CF=0$ آنگاه	اگر شرط برقرار باشد، کنترل را به آدرس هدف کوتاه منتقل می کند. همهی پرش های شرطی به هدف های کوتاه نیاز دارند.
JCXZ	هدف کوتاه	JCXZ MEMS	کد	اگر $CX=0$ آنگاه $IP \leftarrow MEMS$	اگر $CX=0$ باشد، کنترل را به آدرس هدف کوتاه منتقل می کند.

دستورات پرش غیر مشروط

در جدول و در تمام مواردی که با علامت -- -- مشخص شده اند، مقداری که به جای آن قرار می گیرد، یک افست مکمل ۲ بین مکان حافظه ی نزدیک MEMN و دستوری است که بلافاصله بعد از دستور CALL آمده است.

مثلا اگر CALL به اندازه ۱۲ مکان حافظه جلو تر است، این مقدار آفست 000CH خواهد بود و اگر ۱۲ مکان حافظه عقب تر باشد، FFF4H خواهد بود.

در این جدول فرض شده است MEMN به یک مکان حافظه ی نزدیک درون سگمنت اشاره می کند.

- MEMWDS به یک کلمه از حافظه درون سگمنت داده که آدرس شروع آن 1000H است، اشاره می کند. استفاده از [] اختیاری است چون MEMWDS یک کلمه را تعریف می کند نه یک مکان که بتوان به آن پرش کرد.

دستورات پرش غیر مشروط

• **MEMS** به یک مکان حافظه ی کوتاه اشاره می کند (در فاصله ی +127 تا -128- بایتی از دستوری که بلافاصله بعد از دستور JMP قرار دارد). اگر MEMS بوسیله ی اسمبلر شناخته شده باشد، استفاده از عملگر SHORT اختیاری است.

• **MEMF** به یک مکان حافظه ی دور اشاره می کند 9ED3H:0003H.

• **MEMWWDS** به یک کلمه ی دوتایی در سگمنت داده، به آدرس شروع 1005H اشاره می کند.

دستورات پرش غیر مشروط

- امتیاز اصلی استفاده از دستور پرش نسبی در آن است که برنامه ی ایجاد شده در هر کجای سگمنت کد قابل بارگذاری و اجرا است.
- تغییر دادن مکان برنامه ی نوشته، همه آدرس ها را به یک مقدار ثابت تغییر می دهد و لذا موقعیت نسبی مکانی که پرش به آنجا باید انجام شود، تغییری نمی یابد.
- این امکان وجود دارد که کنترل را به آدرس هدف در یک سگمنت کد جدید منتقل کرد. این نوع را پرش دور گویند.
- مجددا قالب های مستقیم و غیر مستقیم امکان پذیر است ولی هیچ کدام نسبی نیستند.
- قالب مستقیم به عملگر اسمبلری FAR PTR نیاز دارد تا برچسب داده شده را در یک سگمنت کد جدید تعیین کند.
- قالب های غیرمستقیم به دو کلمه نیاز دارند تا محتوای جدید CS و IP را تخصیص دهند.

دستورات پرش شرطی

دستورات پرش شرطی بر اساس شرایط پرچم های وضعیت یک پرش کوتاه انجام می دهند.

این دستورات معمولاً بعد از دستورات محاسباتی می آیند و کنترل برنامه را با توجه به نتایج بدست آمده منتقل می کنند.

شرایط		عبارت یادآور
عملیات با علامت		
بزرگتر/نه کوچکتر نه مساوی	$((SF \text{ xor } OF) + ZF) = 0$	JG/JNLE
بزرگتر یا مساوی/نه کوچکتر	$(SF \text{ xor } OF) = 0$	JGE/JNL
کوچکتر/نه بزرگتر نه مساوی	$(SF \text{ xor } OF) = 1$	JL/JNGE
کوچکتر یا مساوی/نه بزرگتر	$((SF \text{ xor } OF) + ZF) = 1$	JLE/JNG
سرریز $OF=1$		JO
علامت $SF=1$		JS
عدم سرریز $OF=0$		JNO
مکمل علامت $SF=0$		JNS

شرایط		عبارت یادآور
عملیات بدون علامت		
بالاتر / نه پایین تر نه مساوی	$(CF \text{ xor } ZF)=0$	JA/JNBE
بالاتر یا مساوی / نه پایین تر $CF=0$		JAE/JNB
پایین تر / نه بالاتر نه مساوی $CF=1$		JB/JNAE
پایین تر یا مساوی / نه بالاتر	$(CF \text{ xor } ZF)=1$	JBE/JNA

عبارت یادآور	شرایط
	هر دو عملیات
JC	Carry (CF=1)
JE/JZ	مساوی/ صفر ZF=1
JP/JPE	توازن/ توازن زوج (PF=1)
JNC	NOT Carry (CF=0)
JNE/JNZ	نه مساوی/ نه صفر (ZF=0)
JNP/JPO	مکمل توازن / توازن فرد (PF=0)

دستورات پرش شرطی

مثال: عملیات برنامه ی زیر را توضیح دهید.

```
MOV BL, 47H  
IN AL, 36H  
CMP AL, BL  
JE MATCH  
JA BIG  
JMP SMALL
```

حل: این برنامه یک بایت داده را از پورت ورودی 36H می خواند و آن را با 47H مقایسه می کند. اگر برابر بودند به مکان MATCH پرش می کند. در صورتیکه داده ی ورودی از 47H بیشتر باشد، پرشی به آدرس BIG صورت می گیرد و اگر هیچ کدام از دو شرط برقرار نبود به مکان SMALL پرش می کند. نکته اینکه MATCH، BIG و SMALL باید در فاصله ی +127 تا -128 بایتی از دستور پرش شرطی قرار داشته باشند.

دستورات پرش شرطی

- دستور JCXZ یک پرش شرطی ویژه است که وضعیت پرچم ها را بررسی نمی کند.
- این دستور محتوای CX را می آزماید و اگر 0 باشد کنترل را به آدرس هدف منتقل می کند.
- کاربرد آن در دستورات حلقه ای است.
- دستورات شرطی از جمله ی مهم ترین دستورات ریزپردازنده ای هستند که به سیستم کامپیوتری اجازه می دهند بر اساس شرایط برنامه تصمیم گیری کند.

دستورات حلقه

- یکی از مسائل معمول در برنامه نویسی، برپا کردن مجموعه ای از دستورات است که باید چندین بار اجرا شوند.
- یکی از ثباتهای CPU با شمارنده حلقه بارگذاری می شود و در انتهای هر بار اجرای حلقه یک واحد از آن کاسته می شود.
- دستور JNZ در انتهای حلقه، کنترل برنامه را به ابتدای حلقه منتقل می کند اگر شمارنده صفر نباشد.
- دستورات حلقه ای ۸۸/۸۰۸۶ دقیقاً برای انجام این عملیات طراحی شده اند.
- عملیات کاستن از شمارنده حلقه و پرش به ابتدای حلقه را در یک دستور انجام می دهد.
- اسلاید صفحه بعد دستورات حلقه سه قالب ممکن را نشان می دهد.

مثال های برنامه نویسی

op-code	عملوند	کد شیء	عبارت یادآور	سگمنت مربوطه	عملیات سمبولیک	توصیف
LOOP	هدف کوتاه	E2 --	LOOP MEMS	کد	$CX \leftarrow CX - 1$ اگر $CX \neq 0$ آنگاه $IP \leftarrow MEMS$	یک واحد از CX می کاهد و اگر $CX \neq 0$ کنترل برنامه را به هدف کوتاه منتقل می کند.
LOOPE / LOOPZ	هدف کوتاه	E1 --	LOOPZ MEMS	کد	$CX \leftarrow CX - 1$ اگر $(ZF=1).$ ($CX \neq 0$) آنگاه $IP \leftarrow MEMS$	یک واحد از CX می کاهد و اگر $CX \neq 0$ و آخرین دستور تاثیر گذار بر پرچم ها نتیجه ی 0 داشته ($ZF=1$)، کنترل برنامه را به هدف کوتاه منتقل می کند.
LOOPNE / LOOPNZ	هدف کوتاه	E0 --	LOOPNZ MEMS	کد	$CX \leftarrow CX - 1$ اگر $(ZF=0).$ ($CX \neq 0$) آنگاه $IP \leftarrow MEMS$	یک واحد از CX می کاهد و اگر $CX \neq 0$ و آخرین دستور تاثیر گذار بر پرچم ها نتیجه ی غیر صفر داشته ($ZF=0$)، کنترل برنامه را به هدف کوتاه منتقل می کند

- در این جدول فرض شده است که MEMS به یک مکان حافظه ی کوتاه در فاصله ی +127 تا -128 بایتی از دستورالعملی که بلافاصله بعد از دستور پرش قرار گرفته اشاره می کند.

دستورات حلقه

مثال: با استفاده از دستورات حلقه، برنامه ای بنویسید که ۲۵۶ بایت داده را از یک جدول که آدرس شروع آن در TABLE قرار دارد خوانده و در پورت خروجی A0H قرار دهد.

حل:

LEA SI, TABLE	؛ SI را با آدرس پایه ی TABLE بارگذاری می کند
MOV CX, 0100H	؛
AGAIN: LODSB	؛ بایت داده در AL قرار گرفته، SI افزایش می یابد.
OUT 0A0H, AL	؛ بایت داده در خروجی قرار می گیرد
LOOP AGAIN	؛ در این برنامه DF=0 فرض شده است.

در این برنامه DF=0 فرض شده است.

دستورات حلقه

- مثال قبل نشان می دهد که دستورات رشته ای و حلقه در حقیقت هر کدام دو عملیات را انجام می دهند.
- دستور LODSB معادل دستورات `MOV AL, [SI]` و `INC SI` است.
- دستور `LOOP AGAIN` هم معادل `DEC CX` و `JNZ AGAIN` است.
- دستورات `LOOPE` یا `LOOPZ` (تکرار حلقه به شرط تساوی یا صفر بودن) و `LOOPNE` یا `LOOPNZ` (تکرار حلقه به شرط عدم تساوی یا صفر نبودن)، پرچم های `CX` و `ZF` را می آزمایند.
- مثلاً در دستور `LOOPE` (تکرار حلقه مادامی که تساوی برقرار است) اگر `CX ≠ 0` و `ZF = 1` باشد حلقه تکرار می شود.
- دستور `LOOPNE` (تکرار حلقه مادامی که تساوی برقرار نیست) نیز به طریق مشابه عمل می کند. این دو قالب برای مقایسه کردن دو رشته یا جستجو کردن محتوای یکی از ثباتهای `CPU` در یک جدول داده مناسب است.
- همه ی قالب های دستورات حلقه ای تکرار می شوند تا زمانیکه `CX = 0` شود. اگر مقدار اولیه ی `CX = 0` باشد، حلقه 65536 بار تکرار خواهد شد.

دستورات PUSH و POP

- دستورات Push و Pop واقعا از نوع دستورات انتقال کنترل برنامه نیستند، ولی آنها فضای پشته از حافظه را به کار می گیرند که لازم است قبل از مطالعه ی وقفه های نرم افزاری و دستورات CALL و RET، مورد بررسی قرار گیرند.
- یادآوری می شود که حافظه پشته یک سگمنت ۶۴ کیلوبایتی از حافظه است که آدرس پایه ی آن را ثبات سگمنت SS تعیین می کند. دو ثبات CPU معمولا به این مکان اشاره می کنند. این دو ثبات SP و BP هستند.
- حافظه پشته یک سگمنت داده جدید نیست ولی پردازنده از آن برای ذخیره ی داده های موقتی استفاده می کند. آنچه پشته را منحصر به فرد می کند، ویژگی LIFO بودن است. وارد شدن داده به پشته از طریق دستور "مبدا" PUSH انجام می شود. دستور "مقصد" POP آخرین داده ی وارد شده به پشته را می خواند.

دستورات PUSH و POP

- شکل موجود در اسلایدهای در چند اسلاید بعد سگمنت پشته را نشان می دهد به همراه ثبات SP که در حال حاضر به بالای پشته (1000H) اشاره می کند. فرض کنید دستور PUSH CX اتفاق افتد. دو واحد از SP کاسته می شود و CL و CH در پشته ذخیره می شوند. اکنون آدرس جدیدی که بالای پشته را تعیین می کند SP' (0FFEh) است. همان گونه که دیده می شود آدرس بالای پشته در اثر دستورات متوالی PUSH، به سمت پایین رشد می کند. بعد از اجرای دستور PUSH بعدی، بالای پشته در آدرس 0FFCh (SP'') است.

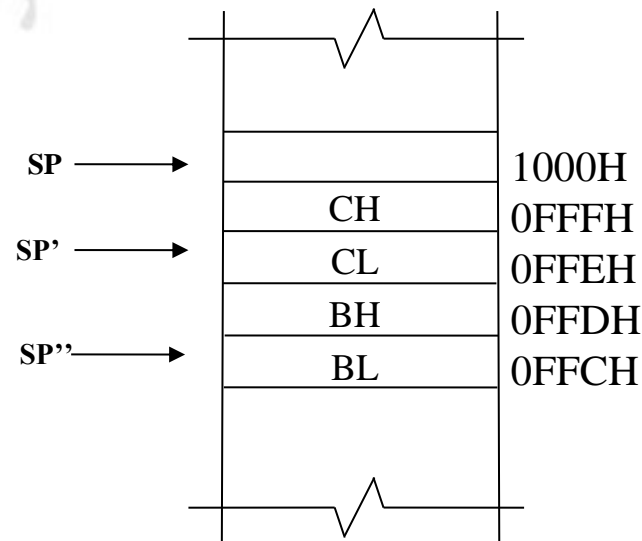
- حال که محتوای دو ثبات BX و CX به درستی در پشته ذخیره شد، می توان از این دو ثبات برای اهداف دیگری بهره جست. اگر بخواهیم محتوای قبلی این ثباتها را بازیابی کنیم، از دستور POP استفاده می کنیم ولی باید این نکته را در نظر داشته باشیم که ابتدا محتوای BX و سپس CX بازیابی می شود.

دستورات PUSH و POP

- برپایه ی مشاهدات قبلی می توان یک قانون کلی برای استفاده از پشته ارائه کرد. ترتیب بازیابی ثباتها از پشته برعکس ترتیب قرار گرفتن آنها باید انجام می شود. در مثال عنوان شده دستور **POP BX** محتوای آدرس های **0FFCH** و **0FFDH** را می خواند و در **BL** و **BH** قرار می دهد. اکنون محتوای ثبات **CX** در بالای پشته است و اجرای یک دستور **POP** آن را می خواند و در **CX** قرار می دهد.

- قبل از استفاده از پشته، لازم است ثبات **SP** مقدار دهی اولیه شود. انجام این کار با یک دستور **MOV** و مد آدرس دهی بلافصل مثل **MOV SP, 1000H** انجام می شود بالای پشته را در مکان **1000H** از سگمنت پشته قرار می دهد. از آنجا که پشته معمولاً به سمت پایین رشد می کند، **SP** را در یک مکان با آدرس بزرگ مقدار دهی می کنند تا پشته بتواند براحتی بزرگ شود.

دستورات PUSH و POP



- موقعیت پشته در حافظه به خصوص وقتی که سگمنت های داده ، کد و پشته بر یکدیگر هم پوشانی دارند، بسیار مهم است. اگر مراقب نباشید، محتوای پشته ممکن است بر روی داده های برنامه و یا حتی خود برنامه نوشته شود. عیب یابی چنین برنامه ای مشکل است چون دیگر برنامه ای باقی نمانده است.

مثال های برنامه نویسی						
op-code	عملوند	کد شیء	عبارت یادآور	سگمنت مربوطه	عملیات سمبولیک	توصیف
PUSH	مبدا	51 1E FF 75 02	PUSH CX PUSH DS PUSH [DI+2]	پشته پشته پشته، داده	$SP \leftarrow SP-2; [SP+1] \leftarrow CH; [SP] \leftarrow CL;$ $SP \leftarrow SP-2; [SP+1:SP] \leftarrow DS;$ $SP \leftarrow SP-2; [SP+1] \leftarrow [DI+3]; [SP]$ $\leftarrow [DI+2];$	دو واحد از SP می کاهد و کلمه ی عملوند مبدا را به بالای پشته که اکنون SP بدان اشاره می کند، منتقل می کند.
POP	مقصد	59 1F 8F 45 02	POP DX POP DS POP [DI+2]	پشته پشته پشته، داده	$CL \leftarrow [SP]; CH \leftarrow [SP+1]; SP \leftarrow SP+2;$ $DS \leftarrow [SP+1:SP]; SP \leftarrow SP+2;$ $[DI+3] \leftarrow [SP+1]; [DI+2] \leftarrow [SP];$ $SP \leftarrow SP+2;$	کلمه ی بالای پشته را که SP بدان اشاره می کند، به عملوند مقصد منتقل می کند. دو واحد به SP می افزاید.
PUSHF	ندارد	9C	PUSHF	پشته	$SP \leftarrow SP-2; [SP+1:SP] \leftarrow flags$	کلمه ی ۱۶ بیتی پرچم را در بالای پشته قرار می دهد.
POPF	ندارد	9D	POPF	پشته	$flags \leftarrow [SP+1:SP]; SP \leftarrow SP+2$	کلمه ی بالای پشته را به ثبات پرچم منتقل می کند.

- در انتها ذکر این نکته ضروری است که دستورات **PUSHF** و **POPF** به پردازنده اجازه می دهند که محتوای پرچم های وضعیت را در پشته ذخیره و بازیابی کند. این امکان در بکارگیری وقفه ها و زیر روتین ها بسیار مفید است چون وضعیت ثباتها و پرچم های **CPU** ذخیره می شود و بعد از بازگشت از زیربرنامه مجدداً بازیابی می شود.

دستورات Call و Return

- دستورات CALL و RET به برنامه نویس اجازه می دهند گروهی از دستورات را به عنوان یک زیربرنامه یا زیر روال به کار گیرد و در بخش های مختلف برنامه ی اصلی فراخوانی کند. به عنوان مثال دستورات زیر یک تاخیر کوتاه ایجاد می کنند:

DELAY PROC NEAR ; یک زیرروال نزدیک تعریف می کند

PUSH AX; AX را در پشته ذخیره می کند

MOV AX, 0000; شمارنده را برای یک سیکل ۶۵۵۳۶ تاایی مقداردهی می کند

REPEAT: DEC AX; از مقدار شمارنده یکی می کاهد

JNZ REPEAT; ۶۵۵۳۶ بار فرآیند را تکرار می کند

POP AX; مقدار قبلی AX را بازیابی می کند

RET; به برنامه ی اصلی برمی گردد

DELAY ENDP;

دستورات Call و Return

- اولین خط برنامه، گروه دستورات را به عنوان یک زیربرنامه ی نزدیک تعریف می کند (نزدیک بودن به معنی قرار داشتن درون سگمنت است) و نام آن را **DELAY** قرار می دهد. این زیربرنامه با تکرار دستورات **DEC AX** و **JNZ REPEAT** به تعداد ۶۵۵۳۶ بار، زمان صرف می کند. این عملیات در یک سیستم با پالس ساعت 5MHz به ۲۵۰ میلی ثانیه زمان نیاز دارد. به محض انجام این عملیات، مقدار قبلی **AX** بازیابی می شود و کنترل برنامه از طریق دستور **RET** به مکان قبلی اش بازمی گردد. آخرین سطر برنامه به اسمبلر می گوید که اینجا انتهای زیربرنامه است.

- زیربرنامه ی **DELAY** توسط هر برنامه ای که به ۲۵۰ میلی ثانیه زمان تاخیر نیاز دارد قابل فراخوانی است. به عنوان مثال فرستادن داده به یک دستگاه کند که نمی تواند به سرعت ریزپردازنده داده را بپذیرد نیازمند ایجاد تاخیر در برنامه ی ریزپردازنده است. فراخوانی زیربرنامه در برنامه ی اصلی می تواند به صورت زیر باشد:

برنامه اصلی

CALL DELAY

ادامه ی برنامه ی اصلی

.

مثال های برنامه نویسی

op-code	عملوند	کد شیء	عبارت یادآور	سگمت ت مربوطه	عملیات سمبولیک	توصیف
Call	هدف نزدیک	E8 -- --	CALL MEMN	کد	$SP \leftarrow SP-2; [SP+1:SP] \leftarrow IP;$ $IP \leftarrow MEMN;$	IP در بالای پشته قرار می گیرد و کنترل برنامه به آدرس هدف نزدیک درون سگمت منتقل می شود.
		FF 16 00 10	CALL [MEMWDS]	داده	$SP \leftarrow SP-2; [SP+1:SP] \leftarrow IP;$ $IP \leftarrow [1001H:1000H]$	
		FF 15	CALL [DI]	داده	$SP \leftarrow SP-2; [SP+1:SP] \leftarrow IP;$ $IP \leftarrow [DI+1:DI]$	
		FF D7	CALL DI	درون CPU	$SP \leftarrow SP-2; [SP+1:SP] \leftarrow IP;$ $IP \leftarrow DI$	
CALL	هدف دور	9A 00 10 D3 09	CALL FAR PTR[MEMF]	کد	$SP \leftarrow SP-2; [SP+1:SP] \leftarrow CS;$ $CS \leftarrow 09D3H; SP \leftarrow SP-2;$ $[SP+1:SP] \leftarrow IP; IP \leftarrow 1000H$	CS و IP در بالای پشته قرار می گیرند و کنترل برنامه به آدرس هدف دور در سگمت جدید منتقل می شود.
		FF 1E 00 10	CALL [MEMWDS]	داده	همانند بالا به جز اینکه: $CS \leftarrow [1003H:1002H];$ $IP \leftarrow [1001H:1000H]$	
		FF 1D	CALL DWORD PTR[DI]	داده	همانند بالا به جز اینکه: $CS \leftarrow [DI+3:DI+2];$ $IP \leftarrow [DI+1:DI]$	
RET	(نزدیک) n	C3	RET	پشته	$IP \leftarrow [SP+1:SP]; SP \leftarrow SP+2$	کلمه ی بالای پشته خوانده شده و در IP قرار می گیرد و کنترل برنامه به این آدرس جدید منتقل می شود. به طور معمول دستور RET برای بازگشت از زیربرنامه ها به کار می رود. در صورت وجود n مقدار آن به SP افزوده می شود.
		C2 08 00	RET 8	پشته	$IP \leftarrow [SP+1:SP]; SP \leftarrow SP+2+8$	
RET	(دور) n	CB	RET	پشته	$IP \leftarrow [SP+1:SP]; SP \leftarrow SP+2;$ $CS \leftarrow [SP+1:SP]; SP \leftarrow SP+2$	همانند قبل به جز اینکه دو کلمه ی بالای پشته به IP و CS منتقل می شوند و کنترل برنامه را به آدرس دور منتقل می کنند.
		CA 08 00	RET 8	پشته	$IP \leftarrow [SP+1:SP]; SP \leftarrow SP+2;$ $CS \leftarrow [SP+1:SP]; SP \leftarrow SP+2+8$	

دستورات Call و Return

-در سطر اول جدول، مقداری که به جای -- -- قرار می گیرد، یک افسست مکمل ۲ بین مکان حافظه ی نزدیک MEMN و دستوری است که بلافاصله بعد از دستور CALL آمده است. مثلا اگر CALL به اندازه ی ۱۲ مکان حافظه جلوتر است، این مقدار افسست 000CH خواهد بود و اگر ۱۲ مکان حافظه عقب تر باشد، FFF4H خواهد بود.

-مقدار MEMN به یک مکان حافظه ی نزدیک (درون سگمنت) اشاره می کند.
MEMWDS به کلمه ای با آدرس شروع 1000H در سگمنت داده اشاره می کند. علامت [] اختیاری است چون MEMWDS یک کلمه را تعریف می کند و نه یک مکان که بتوان به آن پرش کرد.

-عبارت FAR PTR بین می کند که MEMF در سگمنت کد متفاوتی واقع است. در این مورد فرض شده است که به مکان 09D3H:1000H اشاره می کند.

-MEMWWDS به دو کلمه با آدرس شروع 1000H در سگمنت داده اشاره می کند. علامت [] اختیاری است چون MEMWWDS دو کلمه را تعریف می کند و نه یک مکان که بتوان به آن پرش کرد.

- برای هر دو نوع بازگشت دور و نزدیک یک عبارت یادآور به کار می رود. اسمبلر با توجه به چگونگی تعریف زیربرنامه (دور یا نزدیک) کد مناسب را تولید می کند.

دستورات Call و Return

- دستور CALL شبیه دستور پرش غیر مشروط است ولی با این تفاوت که مقدار ثبات IP (که اکنون به دستور بعد از CALL اشاره می کند) در پشته ذخیره می شود. سپس کنترل برنامه به DELAY (در اینجا) منتقل می شود.
- بعد از اجرای زیربرنامه ی DELAY لازم است یک دستور RET در انتهای زیربرنامه وجود داشته باشد. این دستور محتوای بالای پشته را در IP قرار می دهد و لذا کنترل برنامه به دستوری که بعد از CALL بود منتقل می شود.
- جدول قبل قالب های مختلف دستورات CALL و RET را توصیف می کند. دستوری که مورد بحث قرار گرفت، به CALL نزدیک معروف است زیرا زیربرنامه در همان سگمنت کد فعلی است. این امکان هم وجود دارد که یک دستور CALL دور در سگمنت کد متفاوتی انجام دهیم.
- تفاوت CALL دور در این است که مقدار ثبات CS هم علاوه بر IP در پشته ذخیره می شود. به همین دلیل هنگام بازگشت از این زیر برنامه باید دستور RET دور را اجرا کرد تا علاوه بر IP مقدار CS هم از پشته بازیابی شود. تشخیص نوع دستور RET بر عهده ی اسمبلر است که با توجه چگونگی تعریف زیربرنامه (دور یا نزدیک) انجام می دهد.

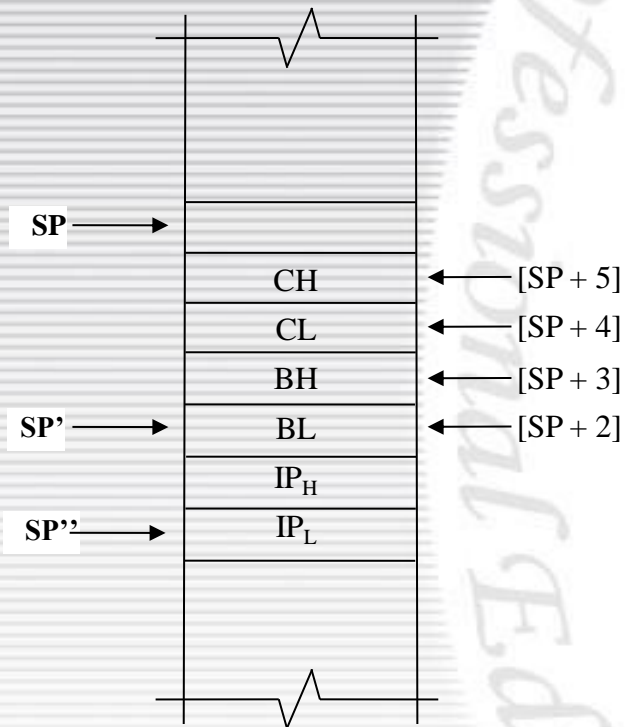
دستورات Call و Return

- تشخیص نوع دستور RET بر عهده ی اسمبلر است که با توجه چگونگی تعریف زیربرنامه (دور یا نزدیک) انجام می دهد.

- دستور CALL نزدیک همانند دستورات پرش نزدیک می توانند مستقیم یا غیرمستقیم باشد. قالب های مستقیم نسبی هستند و به زیربرنامه اجازه می دهند که در فاصله ی $+32767$ تا -32768 بایتی از آدرس موجود در IP قرار گیرند. قالب کوتاه وجود ندارد. قالب غیرمستقیم آدرس دقیق را در یک مکان حافظه یا ثبات CPU تعیین می کنند. دستور CALL دور به عملگر FAR PTR نیاز دارد تا به اسمبلر اعلام کند که زیربرنامه در سگمنت دیگری قرار دارد. قالب های غیرمستقیم به دو کلمه برای تعیین مقادیر جدید CS و IP نیاز دارند. همچنان که در جدول مشخص است دستورات RET می توانند یک مقدار *pop* اختیاری نیز داشته باشند. این امکان اجازه می دهد که ارسال داده به زیربرنامه به جای ثباتهای CPU از طریق پشته باشد. به عنوان مثال:

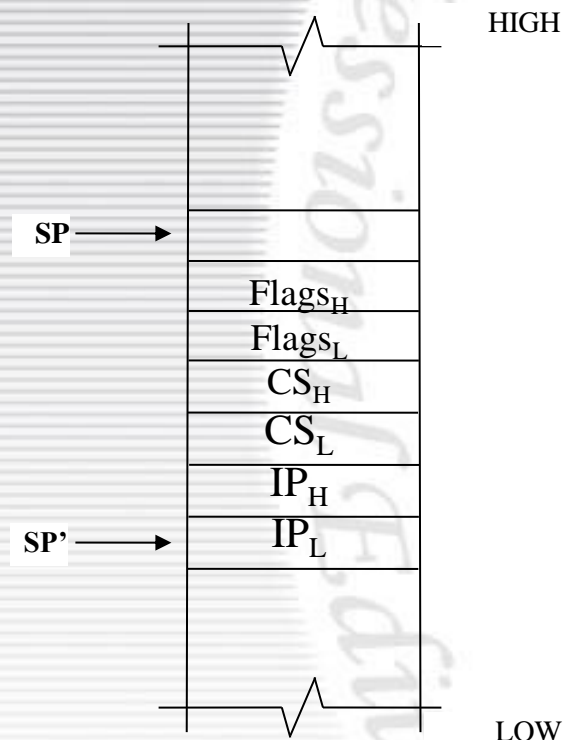
```
PUSH CX
PUSH BX
CALL SUB
SUB:
.
.
.
RET 4
```

دستورات Call و Return



• برنامه ی اصلی چهار بایت (ثباتهای CX و DX) را قبل از فراخوانی زیربرنامه در پشته قرار می دهد. این داده ها بعداً در زیر برنامه با استفاده از ثبات BP و اشاره به مکان های SP+2 تا SP+5 (شکل روبرو) قابل دستیابی هستند. بعد از اجرای زیربرنامه که داده های موجود در پشته بی اهمیت هستند، دستور RET 4 مقادیر قبلی IP را بازیابی کرده و موقعیت بالای پشته را در وضعیت SP' قرار می دهد؛ مقدار ۴ نیز به آن افزوده می شود و نهایتاً آن را وضعیت SP قرار می دهد و لذا اثر داده ها در پشته از بین می رود.

وقفه های نرم افزاری

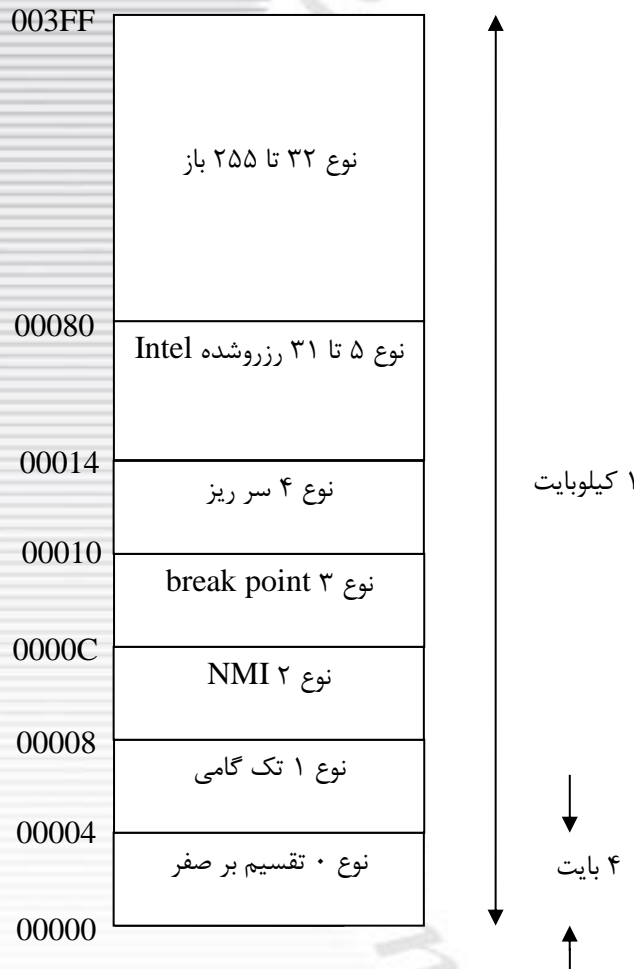


وقفه یک درخواست است که به CPU داده می شود تا برنامه ی فعلی خود را به تعویق اندازد و کنترل برنامه را به برنامه ی جدیدی که روتین اجرای وقفه (ISR) نامیده می شود منتقل کند.

درخواست وقفه می تواند سخت افزاری یا نرم افزاری باشد. برای ۸۸/۸۰۸۶ اعمال سطح منطقی ۱ به پایه ی $INTR$ یا NMI از خطوط ورودی، درخواست وقفه می کند.

وقفه های سخت افزاری در بخش های بعدی بررسی می گردند

وقفه های نرم افزاری



• وقفه های نرم افزاری با دستور "INT" شروع می شوند.

• پردازنده در اجرای این دستور محتوای IP و CS و پرچم های پردازنده را در پشته قرار میدهد.

• مقادیر جدید IP و CS از جدول پرش وقفه که در آدرس مطلق 00000 تا 003FFH قرار دارد، خوانده میشود.

• این یک کیلوبایت ۲۵۶ نوع وقفه سخت افزاری متفاوت را ممکن می سازد که در شکل روبرو نشان داده شده است.

وقفه های نرم افزاری

- اگر دستور INT 23H اجرا شود، پردازنده 23 را در 4 ضرب کرده و آدرس مربوط به این وقفه را در جدول پرش وقفه پیدا می کند.
$$00100011 * 4 = 10001100 = 0008CH$$
- ثباتهای IP و CS با کلمه دوتایی موجود در آدرس 0008CH تا 0008FH (CS) در آدرس پرارزش و IP در آدرس کم ارزش) مقداردهی میشوند.
- در واقع INT 23H یک CALL دور به مکانی از حافظه که آدرس آن در دو کلمه به آدرس شروع 0008CH قرار دارد انجام می دهد.
- وقتی روتین سرویس وقفه تمام شد، دستور IRET باید اجرا شود.
- این دستور شبیه دستور بازگشت از زیربرنامه است ولی علاوه بر CS و IP پرچم ها را نیز از پشته فراخوانی می کند.
- برنامه اصلی با دستوری که بلافاصله بعد از دستور INT 23H قرار دارد دنبال می شود.

مثال های برنامه نویسی						
op-code	عملوند	کد شیء	عبارت یادآور	سگمنت مربوطه	عملیات سمبولیک	توصیف
INT	نوع	CD 23	INT 23H	پشته و جدول پرش وقفه در آدرس 00000 تا 003FFH	$SP \leftarrow SP-2; [SP+1:SP] \leftarrow flags;$ $IF \leftarrow 0; TF \leftarrow 0; SP \leftarrow SP-2;$ $[SP+1:SP] \leftarrow CS;$ $CS \leftarrow [0008FH:0008EH]; SP \leftarrow SP-2;$ $[SP+1:SP] \leftarrow IP;$ $IP \leftarrow [0008DH:0008CH]$	محتوای ثباتهای IP، CS و پرچم را در پشته ذخیره کرده و کنترل را به آدرس دوری که در مکان حافظه به آدرس شروع "نوع ۴" ذخیره شده، منتقل می کند.
INTO	ندارد	CE	INTO	پشته و جدول پرش وقفه در آدرس 00000 تا 003FFH	اگر OF=1 آنگاه $SP \leftarrow SP-2; [SP+1:SP] \leftarrow flags;$ $IF \leftarrow 0; TF \leftarrow 0; SP \leftarrow SP-2;$ $[SP+1:SP] \leftarrow CS;$ $CS \leftarrow [00013H:00012H]; SP \leftarrow SP-2;$ $[SP+1:SP] \leftarrow IP;$ $IP \leftarrow [00011H:00010H]$	اگر سرریز رخ داده باشد (OF=1) آنگاه یک وقفه نوع ۴ اجرا میشود.
IRET	ندارد	CF	IRET	پشته	$IP \leftarrow [SP+1:SP]; SP \leftarrow SP+2;$ $CS \leftarrow [SP+1:SP]; SP \leftarrow SP+2;$ $flags \leftarrow [SP+1:SP]; SP \leftarrow SP+2$	کنترل برنامه را به مکانی که وقفه در آنجا اتفاق افتاده است، برمیگرداند. ثباتهای IP، CS و پرچم را از پشته بازیابی میکند. IRET معمولاً برای خروج از هر زیربرنامه وقفه ای (سخت افزاری یا نرم افزاری) به کار میرود.

وقفه های نرم افزاری

- از آنجا که یک وقفه ی سخت افزاری نیز می تواند INT 23H را تولید کند، یکی از کاربردهای وقفه های نرم افزاری **عیب یابی روتین سرویس وقفه** بدون نیاز به ایجاد وقفه به صورت سخت افزاری است.
- همان طور که در شکل قبل دیده می شود، بعضی از مکان های جدول پرش وقفه برای کاربردهای خاص رزرو شده اند.
- به عنوان مثال وقتی عملیات تقسیم بر صفر اتفاق می افتد، دو کلمه ی موجود در آدرس 00000H-00003H به عنوان تعیین کننده آدرس روتین پاسخ دهی به وقفه به کار می رود.
- به طور مشابه اگر $TF=1$ شود، کنترل برنامه بعد از اجرای هر یک از دستورات برنامه ی اصلی، به آدرسی که در مکان 00004H-00007H تعیین شده است منتقل می شود.

وقفه های نرم افزاری

• دستور INTO (interrupt on overflow) از این نظر خاص است که برای تعیین نوع، نیازی به آوردن شماره ی وقفه نیست. بعد از اجرای یک عملیات ریاضی با علامت، اجرای دستور INTO در صورتیکه سرریز رخ داده باشد وقفه ی نوع 4 ایجاد می کند.

• نکته اینکه اجرای دستور وقفه (نرم افزاری یا سخت افزاری) پرچم های IF و TF را مقدار 0 می دهد.

• این کار مطمئن می سازد که روتین اجرای وقفه در مد تک گامی نیست و نیز وقفه های خارجی (قابل پوشش) بر پایه INTR را غیرفعال می کند.

• ولی وقفه های غیر قابل پوشش بر پایه ی NMI و نیز وقفه های نرم افزاری همچنان پذیرفته می شوند.

• اجرای دستور IRET پرچم ها را به وضعیت قبل از وقفه برمی گرداند. بنابراین نیازی نیست در مورد مقادیر IF و TF قبل از وقفه نگران بود.

دستورات کنترل پردازنده

دستورات کنترل پروسسور آخرین گروه دستوراتی هستند که عملکرد پردازنده را کنترل می کنند و شاخص های وضعیت را مقداردهی می کنند.

پرچم های توازن (CF)، جهت (DF) و وقفه (IF) را هر کدام می توان مقداردهی 0 یا 1 کرد.

پرچم CF را می توان مکمل کرد.

به باقی پرچم های وضعیت (PF، AF، ZF و OF) نمی توان از طریق دستورات کنترلی ویژه دسترسی داشت.

op-code	عملوند	کد شیء	عبارت یادآور	سگمنت مربوطه	عملیات سمبولیک	توصیف
STC	ندارد	F9	STC	درون CPU	$CF \leftarrow 1$	مقدار پرچم Carry را 1 می کند.
CLC	ندارد	F8	CLC	درون CPU	$CF \leftarrow 0$	مقدار پرچم Carry را 0 می کند.
CMC	ندارد	F5	CMC	درون CPU		Carrrt را مکمل می کند.
STD	ندارد	FD	STD	درون CPU	$DF \leftarrow 1$	پرچم جهت را 1 می کند.
CLD	ندارد	FC	CLD	درون CPU	$DF \leftarrow 0$	پرچم جهت را 0 می کند.
STI	ندارد	FB	STI	درون CPU	$IF \leftarrow 1$	پرچم وقفه را 1 می کند.
CLI	ندارد	FA	CLI	درون CPU	$IF \leftarrow 0$	پرچم وقفه را 0 می کند.
HLT	ندارد	F4	HLT	درون CPU	ندارد	توقف
WAIT	ندارد	9B	WAIT	درون CPU	ندارد	به وضعیت انتظار می رود اگر $TEST \neq 1$
LOCK	دستور	F0 A1 00 10	LOCK MOV AX, MEMWDS	داده	ندارد	در حالیکه دستور بعد از LOCK انجام میشود، خروجی خط LOCK! را برابر 0 قرار میدهد. این کار معمولاً برای جلوگیری از دسترسی coprocessor به باس در حین اجرای دستورات خاص است.
NOP	ندارد	90	NOP	داده	ندارد	عدم اجرای عملیات
ESC	میداء، شماره	DE 0E 00 10	ESC 31H, MEMWDS	داده	Data Bus ← [MEMWDS]	محتوای عملوند مبدا حافظه را بر باس داده قرار میدهد و یک NOP اجرا میکند. عملوند اول یک دستور escape ویژه را تعیین میکند که coprocessor باید انجام دهد.

دستورات کنترل پردازنده

- پرچم های DF، IF و TF در حقیقت بیت های کنترل پردازنده هستند نه شاخص های وضعیت.
- پرچم DF با گروه دستورات رشته ای به کار می رود تا تعیین کند ثبات های اشاره گر باید کاسته شوند یا افزایش یابند.
- دستورات STD و CLD برای مقدار دهی این پرچم به کار گرفته می شوند.
- دستورات STI(set interrupt enable flag) و CLI(clear interrupt enable flag) برای فعال یا غیرفعال کردن وقفه های قابل استتار بر روی خط ورودی INTR به کار می روند. 0
- قرار دادن این بیت، همه ی وقفه ها را بر پورت INTR غیرفعال کرده و در واقع این ورودی را مستتر می کند.

دستورات کنترل پردازنده

- بیت TF (trap flag) وقتی 1 شود، بعد از اجرای هر دستور یک وقفه ایجاد می شود.

- دستورالعملی برای مقدار دهی به این پرچم وجود ندارد ولی به عنوان مثال گروه دستورات زیر برای مقداردهی به این پرچم قابل استفاده است.

PUSHF	پرچم ها را در پشته کپی می کند;
MOV BP, SP	BP به بالای پشته اشاره می کند;
OR BYTE PTR[BP+1], 01H	بیت صفرم که همان TF است را مقدار 1 می دهد;
POPF	پرچم ها را بازیابی می کند;

- دستور HALT پردازنده را متوقف می کند و آن را به حلقه ی بیکار وارد می کند.

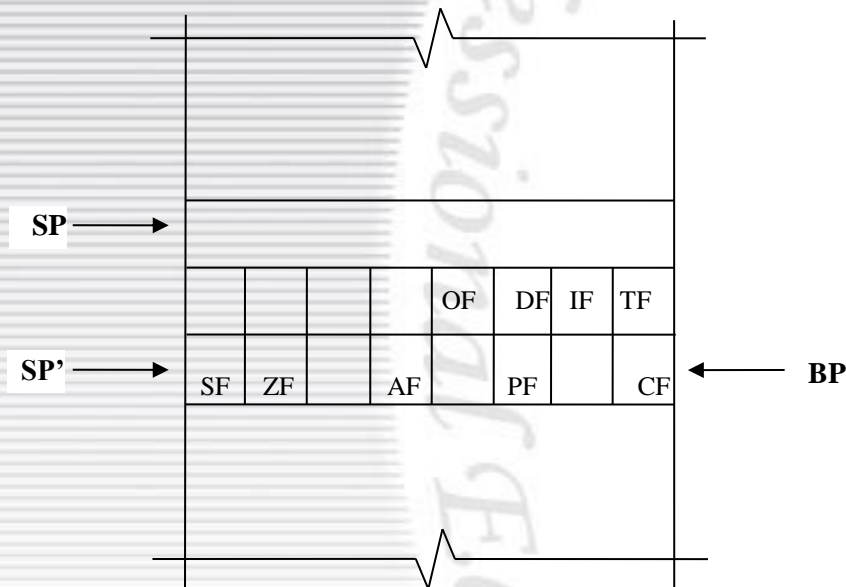
- بعد از متوقف شدن پردازنده با اعمال ریست یا وقفه ی سخت افزاری مجددا شروع به کار می کند.

- به همین دلیل استفاده از HALT در انتهای برنامه ایده خوبی نیست چون راه اندازی مجدد کامپیوتر ممکن است برنامه را پاک کند.

دستورات کنترل پردازنده

- سه دستور کنترل پردازنده برای کار با coprocessor های ویژه در نظر گرفته شده اند.
- دستور **WAIT** برای سنکرون کردن ۸۸/۸۰۸۶ با ۸۰۸۷ (پردازنده داده های عددی) از طریق سیگنال ورودی **TEST** به کار می رود.
- وقتی ۸۰۸۷ در حال انجام کاری است و نمی تواند داده یا دستور جدیدی را از ۸۸/۸۰۸۶ دریافت کند، این ورودی را در وضعیت **High** قرار می دهد.
- با قرار دادن دستور **WAIT** قبل از هر دستوری که نیاز به دریافت داده از ۸۰۸۷ دارد، ۸۸/۸۰۸۶ مطمئن می شود که داده بین این دو پردازنده گم نخواهد شد.
- وقتی لازم است مطمئن شویم هیچ پردازنده دیگری کنترل باس سیستم را در دست ندارد، از دستور **LOCK** استفاده می کنیم.
- تاثیر **LOCK** فقط برای یک دستور بعدی است.
- این دستور مانع از آن می شود که coprocessor به یک مکان حافظه که ۸۸/۸۰۸۶ می خواهد دست یابد، دسترسی داشته باشد یا تغییری در آن ایجاد کند.

دستورات کنترل پردازنده



دستور ESC (escape) به عنوان پیشوندی برای دستورات coprocessor به کار می رود.

۸۸/۸۰۸۶ عملوند مبدا را بر باس داده قرار می دهد ولی هیچ عمل دیگری انجام نمی دهد.

coprocessor که دائما محتوای باس داده را بررسی می کند، با پیشوند ESC فعال می شود، دو عملوند را می خواند و شروع به اجرای دستور می کند.

چگونگی قرار گرفتن ثبات پرچم ها در پشته

مسائل

- ۱- کدامیک از آدرس‌های زیر می‌توانند به عنوان آدرس پایه یک سگمنت از حافظه برای ثبات‌های سگمنت باشند؟
الف- FFFFFH ب- C0FF0H ج- 90055H د- 10040H
- ۲- آدرس منطقی مناسب برای حافظه پشته درحالی که آدرس فیزیکی، 8B3F8H باشد، چیست؟ فرض کنید که SS=5C00H.
- ۳- اگر CS=143A و IP=32B4 باشند، آدرس منطقی و فیزیکی و محدوده ی بالا و پایین قطعه کد را مشخص کنید.
- ۴- مزیت حالت آدرس‌دهی غیرمستقیم ثباتی نسبت به حالت آدرس‌دهی مستقیم چیست؟
- ۵- عبارت یادآوری را بنویسید که کلمه‌ای که ثبات SI با جابه‌جایی 33H به آن اشاره می‌کند را به ثبات CX منتقل کند.
- ۶- تحت چه شرایطی دستورالعمل REPNE CMPSB کنترل برنامه را به دستورالعمل بعدی منتقل می‌کند؟ (دو شرط)
- ۷- زیر روالی بنویسید که یک بایت داده را از درگاه I/O به شماره 9200H وارد کرده و بیت ۵ آن را تست کند .
اگر این بیت 1 بود، عدد 21H را در همین درگاه بنویسد.
- ۸- بعد از اجرای دستورات زیر محتوای ثبات BL چه مقداری خواهد بود؟

```
MOV BL, 0B2H
MOV CL, 2
SAR BL, CL
```

مسائل

۹- محتوای ثبات AL را بعد از اجرای دستورات زیر تعیین کنید.

```
MOV AL, 3EH
MOV CH, 0A0H
ADD CH, 16H
ADD AL, CH
NEG AL
INC AL
```

۱۰- پنج دستورالعملی را که می‌توان برای انتقال کنترل برنامه به مکان جدیدی خارج از ترتیب به کار برد، را نام ببرید.

۱۱- کدام دستورالعمل ۸۸/۸۰۸۶ معادل مجموعه‌ی چهار دستور زیر است؟

```
PUSH BX
PUSH AX
POP BX
POP AX
```

۱۲- برنامه‌ی زیر برای مقایسه دو رشته‌ی ذخیره شده در حافظه نوشته شده است. حداقل دو عیب در این برنامه وجود دارد. آن‌ها را بیابید.

```
LEA SI, STRING1
LEA DI, STRING2
CLD
MOV CX, NO_OF_BYTES
REPNE SCASB
JNZ ERROR
JMP OK
```


مسائل

۱۳- محتوای ثبات‌های AL و BL و پرچم‌ها را در انتهای برنامه زیر مشخص نمائید.

```
MOV BL, 0C2H
MOV CL, 3
SAR BL, CL
MOV AL, 4AH
MOV CH, 0B9H
ADD AL, CH
NEG AL
DEC AL
SBB AL, 3EH
XOR BL, BL
MOV [SI], BL
```

۱۴- دنباله‌ای از دستورات را بنویسید که به ترتیب محتوای BX را با AX و SI را با DI معاوضه کنند.

۱۵- یک زیربرنامه‌ی دور بنویسید که ۵ کلمه موجود در حافظه‌ی CS:DATA1 به بعد را در ثبات‌های AX، BX، CX، DX و SI کپی کند.

۱۶- دنباله‌ای از دستورات را بنویسید که مقدار 90H را در یک بخش 100H بایتی از حافظه داده با عنوان LIST جستجو کند.

۱۷- دنباله‌ی کوتاهی از دستورات را بنویسید که مقدار 00H را در 155H بایت حافظه در مکان DATA که در سگمنت اضافی قرار دارد، بنویسد. برای سادگی این کار لازم است از دستور LOOP استفاده کنید.

۱۸- زیرروال نزدیکی بنویسید که محتوای ثبات CX را به توان ۳ رسانده و در CX ذخیره کند. این برنامه نباید محتوای هیچ ثبات دیگری به جز CX را تغییر دهد.

مسائل

19- توضیح دهید که برنامه زیر چه کاری را انجام می‌دهد:
توجه: فراخوانی روتین PRINT_DL کاراکتر با کد اسکی که در ثبات DL است را چاپ می‌کند.

```
L00: MOV CX, 16  
L01: RCL AX, 1  
L02: ADC DL, 30H  
L03: CALL PRINT_DL  
L04: LOOP L01
```

20- تفاوت بین دو دستور LEA BX, NUMBDS و MOV BX, NUMBDS را توضیح دهید.

21- نتیجه اجرای دستورات زیر بر روی مقدار AX را بگویید:

```
L00: JMP L04  
L01: MOV AX, 1  
L02: CLC  
L03: JMP L08  
L04: LAHF  
L05: XOR AH, 1  
L06: SAHF  
L07: XOR AX, AX  
L08: JC L01
```

مراجع

John Uffenbeck, "The 8086/8088 Family: Design, Programming and Interfacing, Prentice Hall International, Ch. 1, pp. 1-27, 1987.