

PF.1

$$Ax = b, \quad A = \begin{bmatrix} 4 & 2 & 1 \\ 3 & 10 & 3 \\ 1 & 1 & 5 \end{bmatrix}, \quad b = \begin{bmatrix} 2 \\ 4 \\ 3 \end{bmatrix}$$

a) Jacobiho metoda

Matice A je diagonálně dominantní ($|4| > |2| + |1|$,
 $|10| > |3| + |3|$, $|5| > |1| + |1|$, viz poznámky)



Jacobiho metoda konverguje ✓

Zopakujme postup:

- zvolíme počáteční odhad řešení x^0

- nový odhad řešení určíme pomocí předpisu:

$$x_i^{k+1} = \frac{1}{a_{ii}} \left(b_i - \sum_{j=1, j \neq i}^n a_{ij} x_j^k \right) \quad (*)$$

číslo iterace (pointing to $k+1$)

index prvku ve vektoru x^{k+1} (pointing to i)

$x^k \dots$ odhad řešení z předchozí iterace (pointing to x_j^k)

V našem případě:

$$x^0 = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} \quad (\text{dle zadání})$$

1. iterace:

$$x_1^1 = \frac{1}{4} (2 - 2 \cdot 1 - 1 \cdot 1) = -\frac{1}{4} = -0,25$$

$$x_2^1 = \frac{1}{10} (4 - 3 \cdot 1 - 3 \cdot 1) = -\frac{1}{5} = -0,2$$

$$x_3^1 = \frac{1}{5} (3 - 1 \cdot 1 - 1 \cdot 1) = \frac{1}{5} = 0,2$$

$$\Rightarrow x^1 = \begin{bmatrix} -0,25 \\ -0,2 \\ 0,2 \end{bmatrix}$$

minodiagonální prvky A

diagonální prvek A

odpovídající prvek vekt. b

odpovídající prvky vektoru řešení z předchozí iterace

$$2. \text{ iterace : } \left. \begin{aligned} x_1^2 &= \frac{1}{4}(2 + 0,2 \cdot 2 - 0,2 \cdot 1) = 0,55 \\ x_2^2 &= \frac{1}{10}(4 + 0,25 \cdot 3 - 0,2 \cdot 3) = 0,415 \\ x_3^2 &= \frac{1}{5}(3 + 0,25 \cdot 1 + 0,2 \cdot 1) = 0,69 \end{aligned} \right\} \Rightarrow x^2 = \begin{bmatrix} 0,55 \\ 0,415 \\ 0,69 \end{bmatrix}$$

$$3. \text{ iterace : } \left. \begin{aligned} x_1^3 &= \frac{1}{4}(2 - \cancel{0,55} \cdot 0,415 \cdot 2 - 0,69 \cdot 1) = 0,12 \\ x_2^3 &= \frac{1}{10}(4 - 0,55 \cdot 3 - 0,69 \cdot 3) = 0,028 \\ x_3^3 &= \frac{1}{5}(3 - 0,55 \cdot 1 - 0,415 \cdot 1) = 0,407 \end{aligned} \right\} \Rightarrow x^3 = \begin{bmatrix} 0,12 \\ 0,028 \\ 0,407 \end{bmatrix}$$

Pozn. Vzorac (*) neznamená nic jiného, než že v každé iteraci postupně procházíme jednotlivé rovnice soustavy a vyjádříme diagonální prvky x , minodiagonální nahradíme hodnotami z předchozí iterace; tzn:

V $k+1$. iteraci :

$$\begin{aligned} &\overset{\text{neznáme}}{4 \overset{k+1}{x_1}} + 2 \overset{\text{známe}}{x_2^k} + 1 \overset{\text{známe}}{x_3^k} = 2 \Rightarrow x_1^{k+1} = \frac{1}{4}(2 - 2 \cdot x_2^k - 1 \cdot x_3^k) \\ &3 x_1^k + 10 \overset{k+1}{x_2} + 3 x_3^k = 4 \Rightarrow x_2^{k+1} = \dots \\ &1 x_1^k + 1 x_2^k + 5 \overset{k+1}{x_3} = 3 \Rightarrow x_3^{k+1} = \dots \end{aligned}$$

b) Gaussova - Seidelova metoda

A diagonálně dominantní \Rightarrow G.-S. metoda konverguje

$$x_i^{k+1} = \frac{1}{a_{i,i}} \left(b_i - \sum_{j=1}^{i-1} a_{i,j} \overset{\text{známe z aktuální iterace}}{x_j^{k+1}} - \sum_{j=i+1}^n a_{i,j} \overset{\text{známe z předchozí iterace}}{x_j^k} \right)$$

$$x^0 = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

- při výpočtu x_i^{k+1} můžeme využít již spočtené prvky $x_1^{k+1}, \dots, x_{i-1}^{k+1}$

$$1. \text{ iterace : } \left. \begin{aligned} x_1^1 &= \frac{1}{4}(2 - 2 \cdot 1 - 1 \cdot 1) = -0,25 \\ x_2^1 &= \frac{1}{10}(4 - 3 \cdot (-0,25) - 3 \cdot 1) = 0,175 \\ x_3^1 &= \frac{1}{5}(3 - 1 \cdot (-0,25) - 1 \cdot 0,175) = 0,615 \end{aligned} \right\} \Rightarrow x^1 = \begin{bmatrix} -0,25 \\ 0,175 \\ 0,615 \end{bmatrix}$$

$$\begin{aligned}
 2. \text{ iteration: } & \left. \begin{aligned} x_1^2 &= \frac{1}{4}(2 - 2 \cdot 0,175 - 1 \cdot 0,615) = 0,2587 \\ x_2^2 &= \frac{1}{10}(4 - 3 \cdot 0,2587 - 3 \cdot 0,615) = 0,1379 \\ x_3^2 &= \frac{1}{5}(3 - 1 \cdot 0,2587 - 1 \cdot 0,1379) = 0,5207 \end{aligned} \right\} \Rightarrow x^2 = \begin{bmatrix} 0,2587 \\ 0,1379 \\ 0,5207 \end{bmatrix}
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 3. \text{ iteration } & \left. \begin{aligned} x_1^3 &= \frac{1}{4}(2 - 2 \cdot 0,1379 - 1 \cdot 0,5207) = 0,3009 \\ x_2^3 &= \frac{1}{10}(4 - 3 \cdot 0,3009 - 3 \cdot 0,5207) = 0,1535 \\ x_3^3 &= \frac{1}{5}(3 - 1 \cdot 0,3009 - 1 \cdot 0,1535) = 0,5091 \end{aligned} \right\} \Rightarrow x^3 = \begin{bmatrix} 0,3009 \\ 0,1535 \\ 0,5091 \end{bmatrix}
 \end{aligned}$$

$$c) \quad x = A \setminus b \Rightarrow x = \begin{bmatrix} 0,2930 \\ 0,1592 \\ 0,5096 \end{bmatrix}$$

$$\|e_{\text{Jacobi}}\| = \left\| \begin{bmatrix} 0,12 \\ 0,028 \\ 0,407 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 0,2930 \\ 0,1592 \\ 0,5096 \end{bmatrix} \right\| = \cancel{0,2346} \quad 0,2401$$

$$\|e_{\text{G-S}}\| = \left\| \cancel{\begin{bmatrix} 0,12 \\ 0,028 \\ 0,407 \end{bmatrix}} - \begin{bmatrix} 0,3009 \\ 0,1535 \\ 0,5091 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 0,2930 \\ 0,1592 \\ 0,5096 \end{bmatrix} \right\| = 0,0098$$

$$\|r_{\text{Jacobi}}\| = \left\| \begin{bmatrix} 2 \\ 4 \\ 3 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 4 & 2 & 1 \\ 3 & 10 & 3 \\ 1 & 1 & 5 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0,12 \\ 0,028 \\ 0,407 \end{bmatrix} \right\| = \cancel{0,8776} \quad 2,5219$$

$$\|r_{\text{G-S}}\| = \left\| \begin{bmatrix} 2 \\ 4 \\ 3 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 4 & 2 & 1 \\ 3 & 10 & 3 \\ 1 & 1 & 5 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0,3009 \\ 0,1535 \\ 0,5091 \end{bmatrix} \right\| = 0,0402$$