CMOSTEK

CMT2219B FIFO和包格式使用指南V1.0

概要

本文介绍了 CMT2219B 的 FIFO,包格式,以及中断系统的工作原理。在介绍配置寄存器的内容的时候,会跟 RFPDK 上可输入的参数对应起来,方便用户进行配置。

本文档涵盖的产品型号如下表所示。

表 1. 本文档涵盖的产品型号

产品型号	工作频率	调制方式	主要功能	配置方式	封装
CMT2219B	127 - 1020MHz	(G)FSK/OOK	接收机	寄存器	QFN16

阅读此文档之前,建议阅读《AN161-CMT2219B 快速上手指南》以了解 CMT2219B 的基本使用方式。

目录

1.	FIFO 工作原理	3
	1.1 FIFO 相关的寄存器	3
	1.2 FIFO 的工作模式	4
	1.3 FIFO 的中断时序	5
	1.4 FIFO 的使用方式	5
2.	包格式介绍	7
	2.1 数据模式配置	, 7
	2.2 Preamble 配置	8
	2.3 Sync Word 配置	
	2.4 数据包总体配置	
	2.5 Node ID 配置	13
	2.6 FEC 配置	
	2.7 CRC 配置	
	2.8 编解码配置	20
3.	GPIO 和中断	22
	3.1 GPIO 的配置	22
	3.2 中断的配置和映射	22
4.	附录	27
	4.1 附录 1 Sample code FIFO 读写操作代码示例	27
	4.2 附录 2 Sample code GPIO 输出中断配置函数示例	27
5.	文档变更记录	29
6	联系方式	30

1. FIFO 工作原理

1.1 FIFO 相关的寄存器

对应的 RFPDK 的界面和参数:



图 1. FIFO 的 RFPDK 界面

表 2. FIFO 相关参数

寄存器比特 RFPDK 参数	寄存器比特
Data Mode	DATA_MODE <1:0>
RFPDK 不显示,由用户在应用程序中灵活配置	FIFO_TH <6:0>

寄存器的内容和解释可看下表。

表 3.位于配置区的寄存器:

寄存器名	位数	R/W	比特名	功能说明
CUS_PKT1 (0x38)	0	RW	DATA_MODE <1:0>	决定数据处理模式: 0: Direct 模式 (默认) 1: NA 2: Packet 模式 3: NA
CUS_PKT29 (0x54)	6:0	RW	FIFO_TH <6:0>	FIFO 的填入阈值,单位是 byte,当未读数据超过 这个阈值时,RX_FIFO_TH_FLG 就会置 1,当 FIFO_MERGE_EN = 0 时,有效范围是 1 到 31 当 FIFO_MERGE_EN = 1 时,有效范围是 1 到 63

表 4.	位于控制区	1	的寄存器
7C T.			

寄存器名	位数	R/W	比特名	功能说明
CUS FIFO CTL	4	RW	FIFO_AUTO_CLR_DIS	0: 进入 RX 前自动清零 FIFO, 1: 不自 动清零
(0x69)	1	RW	FIFO_MERGE_EN	0: FIFO 的大小是 32-byte,1: FIFO 的 大小是 64-byte

表 5.位于控制区 2 的寄存器

寄存器名	位数	R/W	比特名	功能说明
CUS_FIFO_CLR (0x6C)	1	W	FIFO_CLR_RX	0: 无效, 1: 清零 FIFO。 用户将这个比特设成 1 之后, 无需将它再设 回 0, 这个比特在内部会自动设回为 0。
	6	R	指示 FIFO 非空的中断标志位。 RX_FIFO_FULL_FLG 0: 无效 1: 有效	
CUS_FIFO_FLAG	5	R	RX_FIFO_NMTY_FLG	指示 FIFO 未读内容超过 FIFO TH 的中断。 0: 无效 1: 有效
(0x6E)	4	R	RX_FIFO_TH_FLG	指示 FIFO 填满的中断。 0: 无效 1: 有效
	3	R	RX_FIFO_OVF_FLG	指示 FIFO 溢出的中断。 0: 无效 1: 有效

注意:

这些中断标志位的极性会受 INT_POLAR 控制,即当 INT_POLAR = 1 时,它们都是 0 有效,1 无效。

在这些寄存器中,某些与 FIFO 无关的比特,在这里被忽略掉,不做介绍。

1.2 FIFO 的工作模式

CMT2219B 的 FIFO 可以设置为 32-byte 或者 64-byte。

通常我们会建议,在 STBY 状态下将 FIFO 的工作模式进行预配置,然后才开始 RX 的工作。只要是配置 区和控制区 1 的寄存器,在 SLEEP 状态都是可以保存内容的,因此,除非要改变工作模式,否则配置一次就够了。

FIFO 的预配置

1. 将 DATA_MODE <1:0>设置成 2, 即将数据处理模式设置成 Packet 模式。

- 2. 设置 FIFO MERGE EN,选择想要的 FIFO 大小。
- 3. 如果用户希望每次进入 RX 的时候 FIFO 自动清零,就将 FIFO_AUTO_CLR_DIS 设置成 0, 否则设置成 1 然后进行手动清零。

FIFO 读操作代码示例详见附录 1。

1.3 FIFO 的中断时序

在这里先给出 FIFO 工作时的中断时序示意图,用户可以参考一下方便理解。

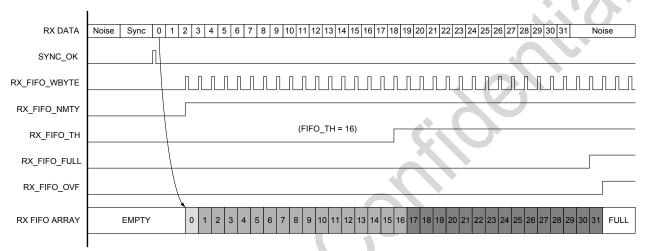


图 2. CMT2219B RX FIFO 中断时序示意图

1.4 FIFO 的使用方式

当 FIFO 配置好之后,就可以开始使用。下面介绍几种经典的应用场景。要完成接收的整个流程还需要配置和控制其它东西,这些在其它 AN 有所介绍,在这里我们只会介绍与 FIFO 相关的内容。

FIFO 使用比较直接,每次进入 RX 之前先清零一下,进入 RX 如果有数据接收(成功检测到 Sync Word)就开始填入,MCU 可以结合中断,实现下面这几种操作,收完之后就可以不用管,下次接收之前发送 FIFO CLR RX 清零一下就可以了。

- 1. 检测 RX_FIFO_FULL 中断,一旦有效表示 FIFO 已经被填满,就可以开始读取,这样适合数据包长度刚好等于 FIFO 深度,并且用户要在接收完整数据包之后,才读取 FIFO 的情况。
- 2. 检测 RX_FIFO_TH 中断,一旦有效表示 FIFO 已经被填入预设的数据长度,就可以开始读取,这样适合数据包长度不等于 FIFO 深度,并且用户要做接收完整数据包之后,才读取 FIFO 的情况。
- 3. 检测 RX_FIFO_NMTY 中断,一旦有效即立即进行读取,直到该中断无效,又再次等待中断有效时再读取,这样可以实现边收边读,适合数据包长度大于 FIFO 深度的情况,也适合小于和等于的情况。
- 4. 检测 RX FIFO WBYTE 中断,一旦有效即立即进行读取,这样可以实现写一个 byte,读一个 byte 的有规

律操作,前提是 SPI 速度要比接受数据的速度要快。

如果要实现连续不间断的接收,建议使用上面第 4 种操作,这时需要 SPI 的读取速度足够快,至少要比 FIFO 写入一个 byte 的速度快 1.5 倍。例如,如果数据率是 10KHz,接收一个 byte 的时间大概是 800 us,SPI 读取一个 byte 的速度要快 1.5 倍,耗时最多就是 534us。SPI 读取一个 byte 是 8 个 SCL 时钟周期,但是加上前后的时间开销,我们可以按照 10 个 SCL 时钟周期算,那么每个周期就是 53.4us,换算过来 SCL 的时钟频率就是 18.7 kHz 左右,可以粗略认为,SCL 的速率是数据率的 2 倍。

Page 6/30 www.cmostek.com

2. 包格式介绍

CMT2219B 采用了比较典型,比较灵活的包格式,结构图如下:

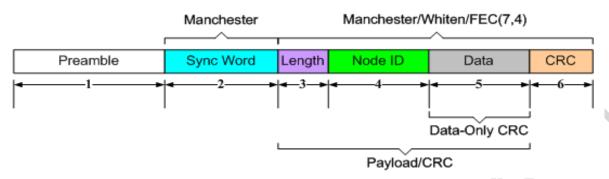


图 3. packet 结构框图

包格式包含了六个可选部分,此结构可满足市场上绝大多数单 Field 结构的需求,不兼容多 Field 结构。包格式可配置的内容都集中放在了"基带区"。下面将结合这些寄存器,解释如何配置的各个部分。

2.1 数据模式配置

数据模式(Data Mode)指的外部 MCU 通过什么模式来输入发射数据或获取接收数据。

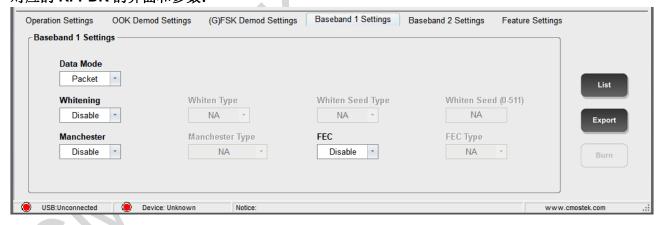


图 4. 数据模式的 RFPDK 界面

表 6. 数据模式相关参数

寄存器比特 RFPDK 参数	寄存器比特
Data Mode	DATA_MODE <1:0>

表 7.位于配置区的寄存器:

寄存器名	位数	R/W	比特名	功能说明
CUS_PKT1 (0x38)	1:0	RW	DATA_MODE<1:0>	选择接收和发射的数据模式: 0: Direct 模式 (默认) 1: NA 2: Packet 模式 3: NA

数据模式的区别在于:

- Direct –直通模式,仅支持 preamble 和 sync 检测,FIFO 不工作。
- Packet –包格式模式,支持所有包格式配置,FIFO工作。

2.2 Preamble 配置

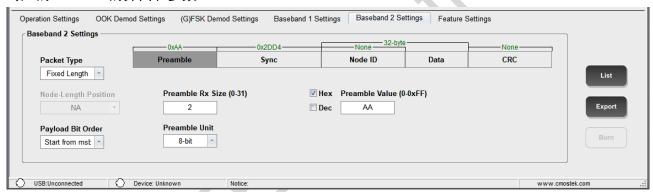


图 5. Preamble 的 RFPDK 界面

表 8. Preamble 的相关参数

寄存器比特 RFPDK 参数	寄存器比特
Preamble Rx Size	RX_PREAM_SIZE<4:0>
Preamble Unit	PREAM_LENG_UNIT
Preamble Value	PREAM_VALUE<7:0>

表 9.位于配置区的寄存器:

寄存器名	位数	R/W	比特名	功能说明
CUS_PKT1		DW		RX 模式 Preamble 的长度,可配置为 0-31 个
(0x38)	7:3	RW		单位长度,0 表示不检测 Preamble,1 表示检

寄存器名	位数	R/W	比特名	功能说明
				测 1 个长度单位的 Preamble,如此类推。
				Preamble 的长度单位:
	2	RW	PREAM_LENG_UNIT	0: 单位为 8bits
				1: 单位为 4 bits
0110 51/74				Preamble 的值:
CUS_PKT4	7:0	RW	PREAM_VALUE<7:0>	当 PREAM_LEN_UNIT =0 时 8bit 有效,
(0x3B)				当 PREAM_LEN_UNIT =1 时只有<3:0>有效

Preamble 检测成功会有 PREAM_OK 中断产生。另外 Preamble 检测在整个接收阶段会一直进行,建议用户只在有需要的时候去检测这个中断。

2.3 Sync Word 配置

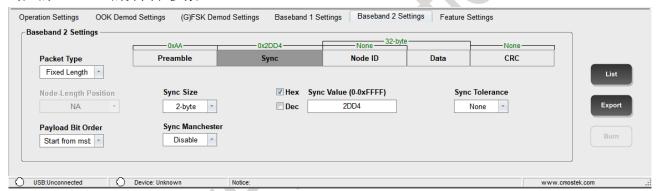


图 6. Sync Word 的 RFPDK 界面

表 10. Sync Word 的相关参数

寄存器比特 RFPDK 参数	寄存器比特
Sync Size	SYNC_SIZE<2:0>
Sync Value	SYNC_VALUE<63:0>
Sync Tolerance	SYNC_TOL<2:0>
Sync Manchester	SYNC_MAN_EN

表 11.位于配置区的寄存器:

寄存器名	位数	R/W	比特名	功能说明
CUS_PKT5	6.4	RW	SYNC TOL<2:0>	RX 模式对 Sync Word 检测的容错比特数:
(0x3C)	6:4	KVV		0:不允许有错

寄存器名	位数	R/W	比特名	功能说明
				1:允许 1bit 接收错误
				2:允许 2bits 接收错误
				3:允许 3bits 接收错误
				4:允许 4bits 接收错误
				5:允许 5bits 接收错误
				6:允许 6bits 接收错误
				7:允许 7bits 接收错误
				Sync Word 长度:
				0: 1 byte
				1: 2 bytes
				2: 3 bytes
	3:1	RW	SYNC_SIZE<2:0>	3: 4 bytes
				4: 5 bytes
				5: 6 bytes
				6: 7 bytes
				7: 8bytes
				Sync Word 的曼切斯特编解码使能:
	1:0	RW	SYNC_MAN_EN	0: 不使能
				1: 使能
CUS_PKT6	7:0	RW	SYNC_VALUE<7:0>	Sync Word 的值,根据不同的 SYNC_SIZE 设
(0x3D)			_	置来填入不同的寄存器,请看下表。
CUS_PKT7	7:0	RW	SYNC_VALUE<15:8>	
(0x3E)				
CUS_PKT8	7:0	RW	SYNC_VALUE<23:16>	
(0x3F)				
CUS_PKT9	7:0	RW	SYNC_VALUE<31:24>	
(0x40)			_	
CUS_PKT10	7:0	RW	SYNC_VALUE<39:32>	
(0x41)				
CUS_PKT11	7:0	RW	SYNC_VALUE<47:40>	
(0x42)				
CUS_PKT12	7:0	RW	SYNC_VALUE<55:48>	
(0x43)				
CUS_PKT13	7:0	RW	SYNC_VALUE<63:56>	
(0x44)				

	SYNC_VALUE							
SYNC_SIZE	<63:56>	<55:48>	<47:40>	<39:32>	<31:24>	<23:16>	<15:8>	<7:0>
0	√							

		SYNC_VALUE						
1	√	√						
2	√	√	√					
3	√	√	√	√				
4	√	√	√	√	√			
5	√	√	√	√	√	√		
6	√	√	√	√	√	√	√	
7	√	√	√	√	√	√	~	1

表中打勾的地方表示要填入的寄存器。举例说明,如果 SYNC_SIZE 设置为 1,即长度为 2 个 byte,同步字的值为 0x5678,那么用户就将这个值填入 SYNC_VALUE<63:56>和 SYNC_VALUE<55:48>两个寄存器,msb 对应的是第 63 位,lsb 对应的是第 48 位,即将 0x56 填入 SYNC_VALUE<63:56>,0x78 填入 SYNC VALUE<55:48>。

另外,有些应用需要整个数据包都是进行曼切斯特编码的,而大部分应用仅需要对 Payload 进行编码,所以给 Sync Word 的部分单独做一个曼切斯特编码使能位。

2.4 数据包总体配置

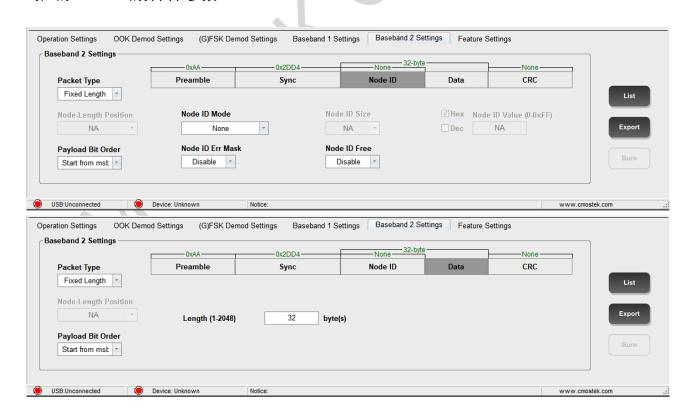


图 7. 数据包的 RFPDK 界面

表 12. 数据包的相关参数

寄存器比特 RFPDK 参数	寄存器比特
Packet Type	PKT_TYPE
根据各个参数综合计算出来,具体方法下文有介绍	PAYLOAD_LENG<10:0>
Node-Length Position	NODE_LENG_POS_SEL
Payload Bit Order	PAYLOAD_BIT_ORDER
RFPDK 中无输入,在应用中灵活使用,下文有介绍	AUTO_ACK_EN

表 13.位于配置区的寄存器:

寄存器名	位数	R/W	比特名	功能说明
	6:4	RW	PAYLOAD_LENG<10:8>	11-bit Payload 长度的<10:8>位。 在 PKT_TYPE 设置为定长包时,可配置的内容为 0-2047,指 1-2048 个 bytes。在 PKT_TYPE 设置为可变包时,只有<7:0>有效,可配置长度是 1-256 个 bytes。
CUS_PKT14 (0x45)	2	RW	NODE_LENG_POS_SEL	在可变包中, Node ID 和 Length Byte 的位置 关系 0: Node ID 在 length Byte 之前 1: Node ID 在 length Byte 之后
	1	RW	PAYLOAD_BIT_ORDER	0: 先对 payload+CRC 每个 byte MSB 进行编解码 1: 先对 payload+CRC 每个 byte LSB 进行编解码
	0	RW	PKT_TYPE	包长类型 0: 固定包长 1: 可变包长
CUS_PKT15 (0x46)	7:0	RW	PAYLOAD_LENG<7:0>	12-bit Payload 长度的 <7 : 0> 位 说明同上。

下面详细解释一下 PAYLOAD_BIT_ORDER 的含义。

PAYLOAD_BIT_ORDER = 1 表示发送时把 Payload 和 CRC 的每个 byte 自身从 LSB 到 MSB 的顺序发送 或进行 Manchester/Whiten 编码。另一方面,接收时须把解码后的 Payload 和 CRC 的每个 byte 自身的 MSB 和 LSB 顺序调换,再进行 CRC 解码。如果 RX 和 TX 的配置是一样的,那么用户是看不见这个过程的;如果使用我们的 RX 产品和别人的 TX 产品对接,那么就需要用户理解这个过程并进行合适的配置。

PAYLOAD_BIT_ORDER = 0 表示无此操作。

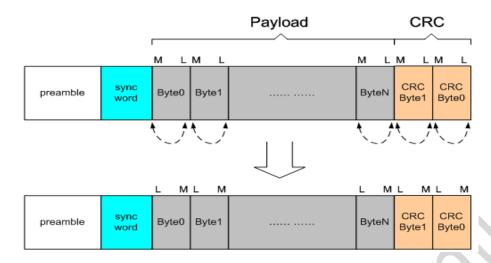


图 8. PAYLOAD_BIT_ORDER 操作

2.5 Node ID 配置

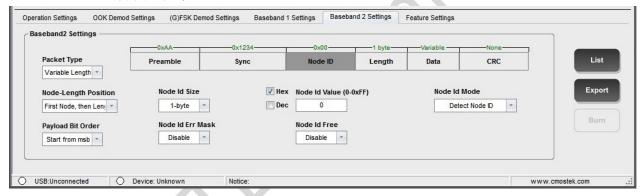


图 9. Node ID 的 RFPDK 界面

表 14. Node ID 的相关参数

寄存器比特 RFPDK 参数	寄存器比特
Node Id Size	NODE_SIZE<1:0>
Node Id Mode	NODE_DET_MODE<1:0>
Node Id Value	NODE_VALUE<31:0>
Node Id Err Mask	NODE_ERR_MASK
Node Id Free	NODE_FREE_EN

表 15.位于配置区的寄存器:

寄存器名	位数	R/W	比特名	功能说明
	5	RW	NODE_FREE_EN	在 RX 模式下, 让 Node ID 检测电路独立出来的使能位。 0: 不使能 1: 使能
	3	RW	NODE_ERR_MASK	Node ID 检测错误,会输出 PKT_ERR 中断,同时可同步复位解码电路,该比特控制是否进行同步复位。 0: 允许同步复位 1: 不同步复位
CUS_PKT16 (0x47)	2	RW	NODE_SIZE<1:0>	Node ID 的长度: 0: 1 byte 1: 2 bytes 2: 3 bytes 3: 4 bytes
	1	RW	NODE_DET_MODE<1:0>	Node ID 的检测模式: 0: 不检测 1: TX 模式发送 NODE_VALUE 的内容; RX 模式仅识别 NODE_VALUE 的内容 2: TX 模式发送 NODE_VALUE 的内容; RX 模式仅识别 NODE_VALUE 的内容和全 0 3: TX 模式发送 NODE_VALUE 的内容; RX 模式仅识别 NODE_VALUE 的内容, 全 0 和全 1
CUS_PKT17 (0x48)	7:0	RW	NODE_VALUE<7:0>	32-bit Node ID 的值
CUS_PKT18 (0x49)	7:0	RW	NODE_VALUE<15:8>	
CUS_PKT19 (0x4A)	7:0	RW	NODE_VALUE<23:16>	
CUS_PKT20 (0x4B)	7:0	RW	NODE_VALUE<31:24>	

	NODE_VALUE				
NODE_SIZE	<31:24>	<23:16>	<15:8>	<7:0>	
0	√				
1	√	√			
2	√	√	√		
3	√	√	√	√	

表中打勾的地方表示要填入的寄存器。举例说明,如果 NODE_SIZE 设置为 1,即长度为 2 个 byte,值为

0x5678, 那么用户就将这个值填入 SYNC_VALUE<31:24>和 SYNC_VALUE<23:16>两个寄存器, msb 对应的 是第 31 位, lsb 对应的是第 16 位, 即将 0x56 填入 SYNC_VALUE<31:24>, 0x78 填入 SYNC_VALUE<23:16>。

下面介绍一下,在不同的 PKT_TYPE 下,要怎样设置 PAYLOAD_LENG 和 NODE_SIZE,怎样确定 Payload 里面的 DATA 的长度,怎样解释 Length Byte 的含义。用户可以根据需要,下列表格中查找自己需要的理解的部分:

固定包格式:



图 10. 固定长度包格式

参数配置

Payload 结构:

Node ID + Data, 其中 Node ID 可以不存在, TX 和 RX 配置完全一样。

举例:

PAYLOAD_LENG<10:0> = 11

NODE_SIZE<1:0> = 2

那么 Payload 的总长度是 11 + 1 = 12, Node ID 的长度是 2 + 1 = 3, 所以, Data 的长度是 12 - 3 = 8 个 byte。

假如 Node ID 不存在,那么 Data 的长度就是 12。

可变包格式:

情况一: Node ID 不存在



图 11. 可变长度包格式,Node ID 不存在

参数配置 Payload 结构: Length Byte + Data Length Byte 内容含义: 表示随后 Data 的长度,与 TX 配置对应。

情况二: Node ID 存在,且 NODE_POSITION = 0(Node ID 在 Length Byte 之前)



图 12. 可变长度包格式,Node ID 存在,Node ID 在 Length Byte 之前

RX 模式
Payload 结构:
Node ID + Length Byte + Data
Length Byte 内容含义:
表示随后 Data 的长度,与 TX 配置对应。

情况三: Node ID 存在, 且 NODE_POSITION = 1 (Node ID 在 Length Byte 之后)

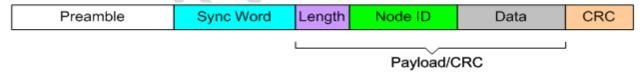


图 13. 可变长度包格式,Node ID 存在,Node ID 在 Length Byte 之后

参数配置 Payload 结构: Length Byte + Node ID + Data Length Byte 内容含义: 表示随后 Node ID + Data 的长度,与 TX 配置对应。

2.6 FEC 配置

对应的 RFPDK 的界面和参数:

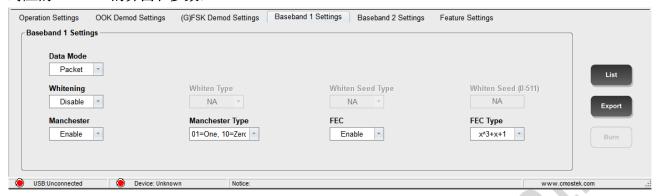


图 14.FEC 的 RFPDK 界面

表 16. FEC 的相关参数

寄存器比特	· RFPDK 参数	寄存器比特
FEC		FEC_EN
FEC_Type		FEC_TYPE

表 17.位于配置区的寄存器:

寄存器名	位数	R/W	比特名	功能说明
				FEC(7,4)编解码的多项式选择:
	7	RW	FEC_TYPE	0: 多项式为 x^3+x+1
CUS_PKT21				1: 多项式为 x^3+x^2+1
(0x4C)				FEC(7,4)编解码的使能:
	6	RW	FEC_EN	0: 不使能
				1: 使能

FEC 的主要作用是可以纠正一个包里面的一个错误数据,因此从现象来看,可以减低误包率。

2.7 CRC 配置

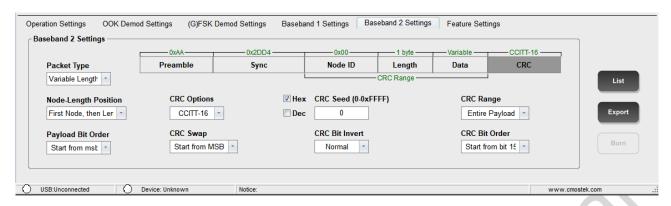


图 15. CRC 的 RFPDK 界面

表 18. CRC 的相关参数

寄存器比特 RFPDK 参数	寄存器比特
Crc Options	CRC_TYPE<1:0>
Crc Seed	CRC_SEED<15:0>
Crc Options 为 None 时,CRC_EN = 0,否则 CRC_EN =1	CRC_EN
Crc Range	CRC_RANGE
Crc Swap	CRC_BYTE_SWAP
Crc Bit Inv	CRC_BIT_INV
Crc Bit Order	CRC_BIT_ORDER

表 19.位于配置区的寄存器:

寄存器名	位数	R/W	比特名	功能说明
	5	RW	CRC_BYTE_SWAP	CRC 的收发顺序:0: 先收发高字节1: 先收发低字节
	4	RW	CRC_BIT_INV	CRC 码是否取反: 0:CRC code 不取反 1:CRC code 逐位取反
CUS_PKT21 (0x4C)	3	RW	CRC_RANGE	CRC 的计算范围: 0: 整个 payload 1: 仅为 data
	2:1	RW	CRC_TYPE<1:0>	CRC 多项式类型: 0:CCITT-16 1:IBM-16 2:ITU-16(相当于倒序 CCITT-16) 3: NA
	0	RW	CRC_EN	CRC 使能 0: 不使能

寄存器名	位数	R/W	比特名 功能说明	
				1: 使能
CUS_PKT22 (0x4D)	7:0	RW	CRC_SEED<7:0>	CRC 多项式的初始值
CUS_PKT23 (0x4E)	7:0	RW	CRC_SEED<15:8>	
CUS_PKT24 (0x4F)	7	RW	CRC_BIT_ORDER	CRC 大小端顺序配置: 0: CRC bytes 按 bit15 到 bit0 顺序收发 1: CRC bytes 按 bit 0 到 bit 15 顺序收发

下面详细解释一下 CRC 的几项配置的原理。

CRC_RANGE

这个功能就是指定 CRC 的编解码校验对象,可以是整个 Payload,也可以只是 Data 部分。

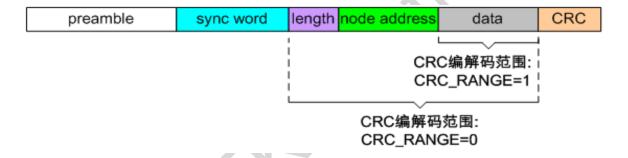


图 16. CRC 编码范围

CRC_BIT_INV

这个功能就是将 CRC 的每一位都进行逻辑取反,原来是 0 就变成 1,原来是 1 就变成 0。



图 179.CRC_BIT_INV

CRC_BYTE_SWAP

这个功能就是将两个 Byte 的位置倒过来,但是不改变每个 Byte 里面的 Bit 的顺序。

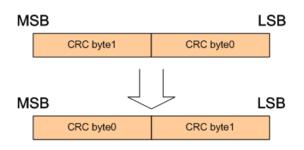


图 18.CRC_BYTE_SWAP

CRC_BIT_ORDER

这个功能就是将整个 CRC 部分的高地位顺序倒过来,如果两个 BYTE 的位置调换了,就会按照调换后的的高低位顺序来倒置。

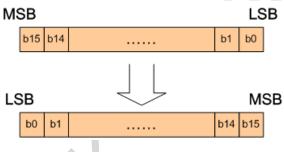


图 19.CRC_BIT_ORDER

2.8 编解码配置

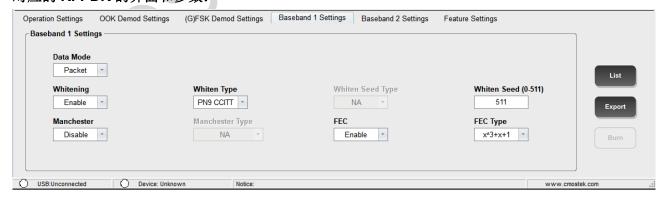


图 20.编解码的 RFPDK 界面

表 20. 编解码的相关参数

寄存器比特 RFPDK 参数	寄存器比特
Whitening	WHITEN_EN
Whiten Type	WHITEN_TYPE<1:0>
Whiten Seed Type	WHITEN_SEED_TYPE
Whiten Seed	WHITEN_SEED<8:0>
Manchester	MANCH_EN
Manchester Type	MANCH_TYPE

表 21.位于配置区的寄存器:

寄存器名	位数	R/W	比特名	功能说明
	6	RW	WHITEN_SEED<8>	白化编解码多项式的种子的第 8 位。 当白化编解码的方式为 PN9 时,种子取全 9bits;为 PN7 时,种子取低 7bits。
	5	RW	WHITEN_SEED_TYPE	白化编解码多项式为 PN7 时的种子类型: 0:按 A7139 的方式计算 PN7 seed 1: PN7 seed 为 whiten_seed 定义的值
CUS_PKT24 (0x4F)	4:3	RW	WHITEN_TYPE<1:0>	自化编解码的方式: 0: PN9 CCITT 编解码 1: PN9 IBM 编解码 2: PN7 编解码 3: 无效
(0.000)	2	RW	WHITEN_EN	白化编解码的使能: 0: 无 whiten 编解码 1: 有 whiten 编解码
	1	RW	MANCH_TYPE	曼切斯特编解码的方式: 0: 01 表示 1; 10 表示 0 1: 10 表示 1; 01 表示 0
	0	RW	MANCH_EN	曼切斯特编解码的使能:0: 不使能1: 使能
CUS_PKT25 (0x50)	7:0	RW	WHITEN_SEED<7:0>	白化编解码多项式的种子的 7:0 位。

3. GPIO 和中断

CMT2219B 有 3 个 GPIO,每个 GPIO 都可以配置成不同的输入或者输出; CMT2219B 有 2 个中断口,可以配置到不同的 GPIO 输出,下面逐一介绍。

3.1 GPIO 的配置

下面是跟 GPIO 配置相关的寄存器,在配置区 1 里:

寄存器名 位数 R/W 比特名 功能说明 GPIO3 的选项: 0: CLKO 5:4 RW GPIO3_SEL<1:0> 1: DOUT 2: INT2 3: DCLK GPIO2 的选项: 0: INT1 CUS_IO_SEL 3:2 RW 1: INT2 GPIO2_SEL<1:0> (0x65)2: DOUT 3: DCLK GPIO1 的选项: 0: DOUT GPIO1 SEL<1:0> 1: INT1 RW 1:0 2: INT2

表 22. GPIO 相关寄存器

3.2 中断的配置和映射

CMT2219B 有两个中断口,分别是 INT1 和 INT2,可以分配到不同的 GPIO 上。下面是中断相关的寄存器

3: DCLK

	文 25.1王即1 区 T							
寄存器名	位数	R/W	比特名	功能说明				
CUS_INT1_CTL (0x66)	5	RW	INT_POLAR	中断输出极性选择: 0:0无效,1有效 0:0有效,1无效				
	4:0	RW	INT1_SEL<4:0>	INT1 的映射选项,请参考下面的中断映射表。				
CUS_INT2_CTL (0x67)	4:0	RW	INT2_SEL<4:0>	INT2 的映射选项,请参考下面的中断映射表。				
CUS_INT_EN (0x68)	7	RW	SL_TMO_EN	睡眠超时中断使能 0: 不使能 1: 使能				

表 23.控制区 1

寄存器名	位数	R/W	比特名	功能说明
				接收超时中断使能
	6	RW	RX_TMO_EN	0: 不使能
				1: 使能
				Preamble 检测成功中断使能
	4	RW	PREAM_OK_EN	0: 不使能
				1: 使能
				Sync Word 检测成功中断使能
	3	RW	SYNC_OK_EN	0: 不使能
				1: 使能
				Node ID 检测成功中断使能
	2	RW	NODE_OK_EN	0: 不使能
				1: 使能
				CRC 检测成功中断使能
	1	RW	CRC_OK_EN	0: 不使能
				1: 使能
			RW PKT_DONE_EN	Packet 接收完成(不管对错)中断使能
	0	RW		0: 不使能
				1: 使能
	5	RW	SL_TMO_FLG	SL_TMO 中断标志
	4	RW	RX_TMO_FLG	RX_TMO 中断标志
				SL_TMO 中断清零
CUS_INT_CLR1	1	RW	SL_TMO_CLR	0: 无动作
(0x6A)				1: 清零
				RX_TMO 中断清零
	0	RW	RX_TMO_CLR	0: 无动作
				1: 清零

表 24.控制区 2

寄存器名	位数	R/W	比特名	功能说明
				LBD 有效(成功检测到低电压)中断清零
	5	RW	LBD_CLR	0: 无动作
				1: 清零
				PREAM_OK 中断清零
	4	RW	PREAM_OK_CLR	0: 无动作
CHE INT CLDS				1: 清零
CUS_INT_CLR2 (0x6B)	3	RW	SYNC_OK_CLR	SYNC_OK 中断清零
(UXOB)				0: 无动作
				1: 清零
		RW	NODE_OK_CLR	NODE_OK 中断清零
				0: 无动作
				1: 清零
	1	RW	CRC_OK_CLR	CRC_OK 中断清零

寄存器名	位数	R/W	比特名	功能说明		
				0: 无动作		
				1: 清零		
				PKT_DONE 中断清零		
	0	RW	PKT_DONE_CLR	0: 无动作		
				1: 清零		
	7	RW	LBD_FLG	LBD 有效(成功检测到低电压)中断标志		
	6	RW	COL_ERR_FLG	COL_ERR 中断标志		
	5	RW	PKT_ERR_FLG	PKT_ERR 中断标志		
CUS_INT_FLAG	4	RW	PREAM_OK_FLG	PREAM_OK 中断标志		
(0x6D)	3	RW	SYNC_OK_FLG	SYNC_OK 中断标志		
	2	RW	NODE_OK_FLG	NODE_OK 中断标志		
	1	RW	CRC_OK_FLG	CRC_OK 中断标志		
	0	RW	PKT_OK_FLG	PKT_OK 中断标志		

下面给出中断映射表,INT1 和 INT2 的映射是一样的,下面以 INT1 为例说明:

表 25.CMT2219B 中断映射表

名称	INT1_SEL	描述	清除方式
RX_ACTIVE	00000	指示准备进入 RX 和已经进入 RX 的中断,在 PLL 校正和	Auto
		RX 状态下为 1, 其余时候为 0。	
RSSI_VLD	00010	指示 RSSI 是否有效的中断	Auto
PREAM_OK	00011	指示成功收到 Preamble 的中断	by MCU
SYNC_OK	00100	指示成功收到 Sync Word 的中断	by MCU
NODE_OK	00101	指示成功收到 Node ID 的中断	by MCU
CRC_OK	00110	指示成功收到并通过 CRC 校验的中断	by MCU
PKT_OK	00111	指示完整收到一个数据包的中断	by MCU
SL_TMO	01000	指示 SLEEP 计数器超时的中断	by MCU
RX_TMO	01001	指示 RX 计数器超时的中断	by MCU
RX_FIFO_NMTY	01011	指示 RX FIFO 非空的中断	Auto
RX_FIFO_TH	01100	指示 RX FIFO 未读内容超过 FIFO TH 的中断	Auto
RX_FIFO_FULL	01101	指示 RX FIFO 填满的中断	Auto
RX_FIFO_WBYTE	01110	指示 RX FIFO 每写入一个 BYTE 的中断,是脉冲	Auto
RX_FIFO_OVF	01111	指示 RX FIFO 溢出的中断	Auto
STATE_IS_STBY	10011	指示当前状态是 STBY 的中断	Auto
STATE_IS_FS	10100	指示当前状态是 RFS 或 TFS 的中断	Auto
STATE_IS_RX	10101	指示当前状态是 RX 的中断	Auto
LBD	10111	指示低电压检测有效(VDD 低于设置的 TH)的中断	Auto
PKT_DONE	11001	指示当前的数据包已经接收完成,会有下面4种情况:	by MCU
		1. 完整地接收到整个数据包	
		2. 曼切斯特解码错误,解码电路自动重启	
		3. NODE ID 接收错误,解码电路自动重启	

名称	INT1_SEL		描述		
		4.	发现信号冲突,解码电路不自动重启,等待 MCU 处理		

中断默认是 1 有效,但是可以通过将 INT_POLAR 这个寄存器比特设置成 1,使所有中断都变成 0 有效。下面还是以 INT1 为例,画出了所有中断源的控制和选择图。对于控制和映射来说,INT1 和 INT2 也是一样的。

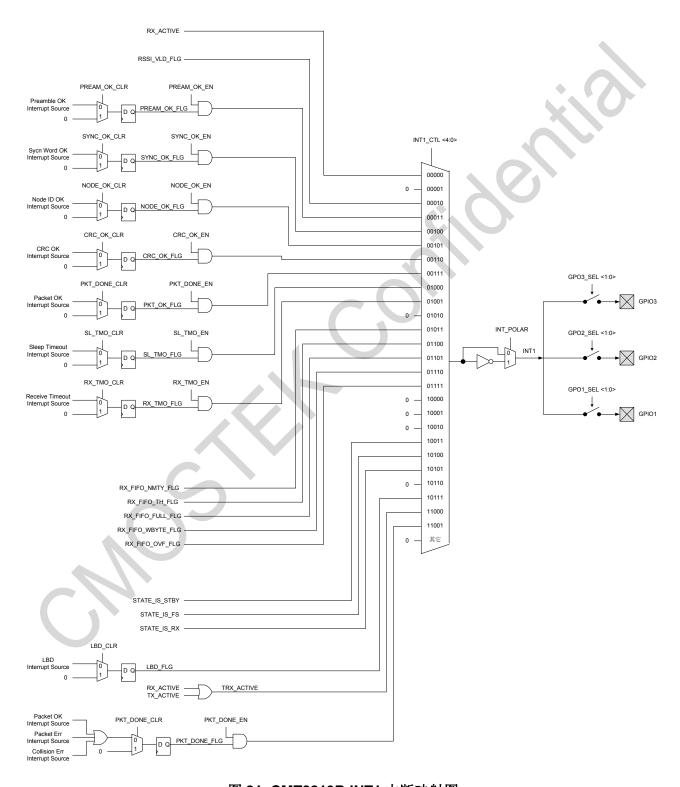


图 21. CMT2219B INT1 中断映射图

对于那些需要让 MCU 清零的中断源来说,每一个都配有一个 EN 使能和一个 CLR 清除比特,除了 LBD 有点特殊,它没有 EN 比特。例如,SYNC_OK 的中断源只有在 SYNC_OK_EN 这个比特设为 1 时才会产生,当这个中断产生后,只有将 SYNC_OK_CLR 设置为 1 就会将它清零。当设置 CLR 比特的时候,MCU 只需要将它设为 1 就可以了,随后不需要将它设置回 0,因为在芯片内部这个 CLR 比特在对应的中断清零之后,也会会自动清零。

PKT_OK 和 PKT_DONE 两个中断有本质区别,PKT_OK 是 PKT_DONE 的其中一种情况,即包已经完整地接收完成了。但是在实际应用中,在成功检测到 SYNC WORD 之后,会有 3 种意外情况发生:

- 1. 如果包里面有 NODE ID, 有可能会发生 NODE ID 检测出错。这时 PKT_ERR_FLG 标志位会置起, 芯片会停止接收包, 并自动重启解码器, 等待下一个 SYNC WORD 来临。这种情况下, PKT OK 是不会产生的。
- 2. 如果使能了曼切斯特解码,有可能会发生解码出错。这时 PKT_ERR_FLG 标志位会置起,芯片会停止接收包,自动重启解码器,等待下一个 SYNC WORD 来临。这种情况下,PKT_OK 是不会产生的。
- 3. 如果使能了信号冲突检测(后面有介绍具体用法),有可能会发现有信号冲突,会导致后面接收的包的内容 出错。这时 COL_ERR_FLG 标志位会置起,同时芯片会继续接收包直到完成,解码器不会自动重启。这种 情况下,PKT_OK 还是会产生的,但是收到的数据是错的。

无论是发生哪一种情况,都需要告诉外部的 MCU,否则 MCU 会一直等待中断,会发生与芯片交互失败的情况。所以,我们就给出中断信号 PKT_DONE = PKT_OK | PKT_ERR_FLG | COL_ERR_FLG,即无论哪一种情况发生,都会通知 MCU。MCU 在收到这个中断后,就可以查询相关的 3 个标志位,得知究竟发生了什么事,再进行后续处理。

另外一种处理方式,就是 MCU 可以只等待 PKT_OK,再检查 CRC(如果有)的标志位,但是要注意与 SYNC_OK 中断的配合。例如,第一个包出现解码出错,解码器立即重新再接收下一个包,对于 MCU 来说,会出现连续出现两次 SYNC_OK 中断的情况,如果 MCU 没有处理好,就会以为第二个 SYNC_OK 中断是 PKT_OK 中断,就会处理错误。

总之,使用编解码中断,会碰到比较多变的情况,不同的用户的理解不一样,建议应用程序尽量简单,但要将稳定性排在第一位,最好自带超时机制。如果发生 MCU 与芯片交互失败(失联),就会出现死机状况了。

CMT2219B GPIO 输出中断配置代码示例详见附录 2。

4. 附录

4.1 附录 1 Sample code FIFO 读写操作代码示例

Sample code FIFO 读取使能操作子函数

```
/*| *******************************
* @name
        Cmt2219B EnableReadFifo
* @desc Enable SPI to read the FIFO.
 ***********
void Cmt2219B EnableReadFifo(void)
{
  u8 tmp = Cmt2219B ReadReg(CMT2219B CUS FIFO CTL);
  tmp &= ~CMT2219B MASK SPI FIFO RD WR SEL;
  tmp &= ~CMT2219B MASK FIFO RX TX SEL;
  Cmt2219B WriteReg(CMT2219B CUS FIFO CTL, tmp)
}
* @name Cmt2219B EnableWriteFifo
* @desc Enable SPI to write the FIFO.
* **********************
void Cmt2219B EnableWriteFifo(void)
  u8 tmp = Cmt2219B ReadReg(CMT2219B CUS FIFO CTL);
  tmp |= CMT2219B MASK SPI FIFO RD WR SEL;
  tmp |= CMT2219B MASK FIFO RX TX SEL;
  Cmt2219B WriteReg(CMT2219B CUS FIFO CTL, tmp);
```

4.2 附录 2 Sample code GPIO 输出中断配置函数示例

```
void RF_Config(void)
{
#ifdef ENABLE_ANTENNA_SWITCH
    /* If you enable antenna switch, GPIO1/GPIO2 will output RX_ACTIVE/TX_ACTIVE,
    and it can't output INT1/INT2 via GPIO1/GPIO2 */
    Cmt2219B_EnableAntennaSwitch(0);
#else
```

```
/* Config GPIOs */
   Cmt2219B ConfigGpio(
      CMT2219B GPI01 SEL INT1 | /* INT1 > GPI01 */
      CMT2219B GPI02 SEL INT2 | /* INT2 > GPI02 */
      CMT2219B GPIO3 SEL DOUT /*DOUT>GPIO3*/
      );
   /* Config interrupt */
   Cmt2219B ConfigInterrupt(
      CMT2219B INT SEL TX DONE, /* Config INT1 */
      CMT2219B INT SEL PKT OK /* Config INT2 */
      );
#endif
   /* Enable interrupt */
   Cmt2219B EnableInterrupt(
      CMT2219B MASK TX DONE EN |
      CMT2219B MASK PREAM OK EN |
      CMT2219B MASK SYNC OK EN |
      CMT2219B MASK NODE OK EN
      CMT2219B MASK CRC OK EN
      CMT2219B_MASK_PKT_DONE_EN
      );
   Cmt2219B EnableLfosc(FALSE);
   /* Use a single 64-byte FIFO for either Tx or Rx */
   //Cmt2219B EnableFifoMerge(TRUE);
   //Cmt2219B SetFifoThreshold(16);
   /* Go to sleep for configuration to take effect */
   Cmt2219B GoSleep();
```

5. 文档变更记录

表 26.文档变更记录表

版本号	章节	变更描述	日期
1.0	所有	初始版本发布	2017-11-21

6. 联系方式

无锡泽太微电子有限公司深圳分公司

中国广东省深圳市南山区前海路鸿海大厦 203 室

sales@cmostek.com

邮编: 518000

销售:

电话: +86 - 755 - 83235017 传真: +86 - 755 - 82761326

技术支持: support@cmostek.com

网址: www.cmostek.com



The information furnished by CMOSTEK is believed to be accurate and reliable. However, no responsibility is assumed for inaccuracies and specifications within this document are subject to change without notice. The material contained herein is the exclusive property of CMOSTEK and shall not be distributed, reproduced, or disclosed in whole or in part without prior written permission of CMOSTEK. CMOSTEK products are not authorized for use as critical components in life support devices or systems without express written approval of CMOSTEK. The CMOSTEK logo is a registered trademark of CMOSTEK Microelectronics Co., Ltd. All other names are the property of their respective owners.