

Введение в технологию МРІ

Эдуард Храмченков

MPI

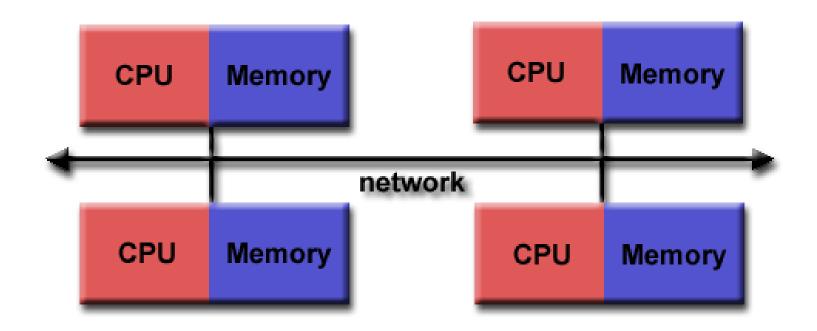
- Message Passing Interface стандарт передачи сообщений между узлами параллельного компьютера
- Наиболее распространённый стандарт параллельного программирования
- Поддерживается практически всеми параллельными системами
- Предназначен, в первую очередь, для систем с распределенной памятью

MPI

- Открытый стандарт с несколькими свободными и коммерческими реализациями
- Наиболее распространённые свободные реализации MPI – OpenMPI и MPICH
- Коммерческие реализации от HP, Intel
- MS-MPI разработка Microsoft для Windows
 HPC Cluster
- Поддержка основных семейств ОС
- Поддержка языков: Fortran, C/C++, Java*(MPJ)



Модель МРІ



Модель МРІ

- Среда выполнения MPI-кода представляется как набор вычислительных узлов
- > Узлы связанны между собой сетью
- MPI-узлами могут быть узлы кластера, процессоры многопроцессорной системы, ядра одного процессора, GPU/MIC, etc.
- Сеть связывающая узлы может иметь различную физическую основу – Ethernet, InfiniBand, процессорная шина, etc.

Модель МРІ

- MPI-программа набор процессов, каждый из которых выполняет один и тот же код
- Процессы распределяются по вычислительным узлам и работают только с локальной памятью узла
- Каждый процесс имеет свой номер и может работать над частью общей задачи
- Процессы обмениваются своими локальными данными через сеть

Структура MPI-приложения

Заголовочный файл МРІ

Начало программы

Последовательный код

Инициализация MPI-контекста

Параллельный код

Завершение МРІ-контекста

Последовательный код

Завершение программы



Компиляция и запуск кода

 Компиляция кода осуществляется при помощи MPI-обертки компилятора для конкретного языка

\$mpicc/mpic++ [опции] file.c/file.cpp

 Запуск МРІ-программы осуществляется с помощью команды

\$mpirun [-n/np <число процессов>] file



Пример 1

- Функция main может содержать стандартные аргументы для их передачи в функцию MPI_Init() (зависит от реализации MPI)
- Запускается п экземпляров программы, каждый из которых выводит сообщение
- Нумерация процессов начинается с 0
- Почти все MPI-функции в качестве возвращаемого значения отдают код успеха/ошибки (MPI_SUCCESS/MPI_ERR_*)

Основные функции МРІ

int MPI_Init (int *argc, char ***argv)

- Первая МРІ-функция вызываемая в программе
- Инициализирует MPI-контекст, до вызова это функции работа с MPI невозможна
- После инициализации MPI-контекста, каждый созданный процесс включается в коммуникатор MPI_COMM_WORLD

Основные функции МРІ

int MPI_Comm_size (MPI_Comm comm, int *size)

 Возвращает в переменную size количество потоков в коммуникаторе comm

int MPI_Comm_rank (MPI_Comm comm, int *rank)

 Возвращает в переменную rank порядковый номер потока в коммуникаторе comm



Основные функции МРІ

int MPI_Finalize()

- Последняя МРІ-функция вызываемая в программе
- Завершает MPI-контекст, освобождает ресурсы и уничтожает коммуникатор MPI_COMM_WORLD
- Количество потоков после вызова функции неопределено

Коммуникаторы MPI

- Специальные объекты, объединяющие процессы в группы
- В рамках коммуникатора происходит обмен сообщениями и данными, редукция данных
- ▶ MPI_COMM_WORLD коммуникатор по умолчанию, он всегда создается при инициализации MPI-контекста
- Почти все MPI-функции принимают коммуникатор как аргумент

Коммуникаторы MPI

- В сложных программах с большим количеством потоков иногда выгодно создать несколько меньших коммуникаторов
- Новые коммуникаторы создаются на базе существующего
- При этом происходит распределение процессов по новым коммуникаторам
- Изначальный коммуникатор при этом не уничтожается



- Базовый вид коммуникации двухточечная (point-to-point, от процесса к процессу)
- Процесс А помещает данные для отправки процессу В в специальный буфер
- После этого буфер с данными передается по коммуникационной сети
- Процесс В должен подтвердить, что принимает это сообщение
- Процесс А получает уведомление о доставке

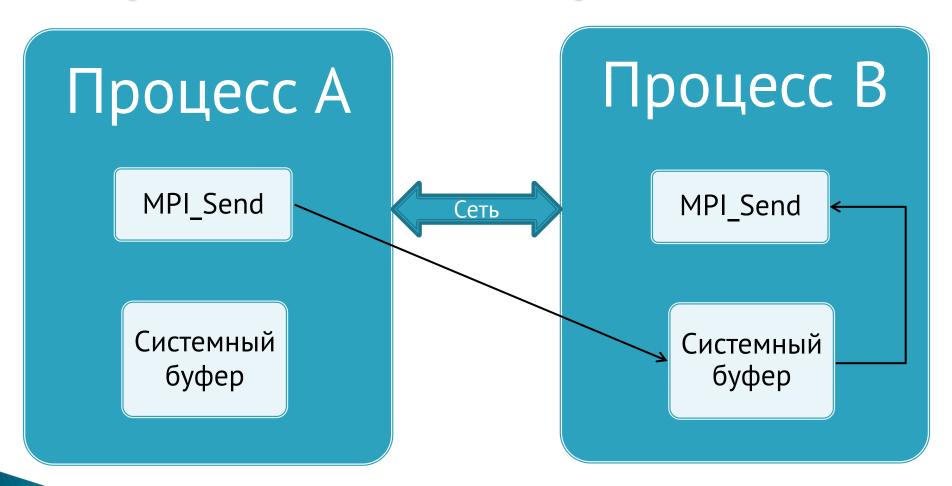


- До тех пор, пока процесс А не получит подтверждения о доставке сообщения, он не может выполнять дальнейшие операции
- Такая передача называется блокирующей (blocking)
- Блокирующая передача может быть синхронной и асинхронной
- После возврата функции отправки, буфер доступен для изменения

```
MPI_Send(
void* data,// //Адрес первого передаваемого элемента int count, //Количество передаваемых элементов MPI_Datatype datatype, //Тип передаваемых элементов int destination, //Номер целевого процесса int tag, //Метка сообщения MPI Comm communicator) //Коммуникатор
```

```
MPI_Recv(
void* data,// //Адрес принимающего буфера
int count, //Количество передаваемых элементов
MPI_Datatype datatype, //Тип передаваемых элементов
int source, //Номер отправляющего процесса
int tag, //Метка сообщения
MPI_Comm communicator, //Коммуникатор
MPI Status* status ) //Статус передачи
```

- В случае, если процесс А посылает процессу В несколько сообщений они помечаются метками, с помощью параметра tag
- Отправленные данные помещаются в системный буфер на целевом узле
- Как только процесс В готов принять эти данные, они передаются из буфера процессу
- Это позволяет передавать и получать сообщения без синхронизации процессов



- Системный буфер зависит от имплементации MPI стандарта, не прописан в самом стандарте
- Управляется библиотекой МРІ и недоступен программисту
- Это конечный ресурс, который может быть быстро исчерпан
- Позволяет повысить производительность
 MPI-приложения за счет асинхронности

Некоторые типы данных MPI

```
//signed char
MPI CHAR
MPI UNSIGNED CHAR
MPI BYTE
                              //char
MPI INT
                              //int
MPI UNSIGNED
MPI LONG
MPI SHORT
MPI UNSIGNED LONG
MPI UNSIGNED SHORT
MPI FLOAT
                              //float
MPI DOUBLE
                              //double
MPI LONG DOUBLE
```

```
//unsigned char
//unsigned int
//signed long int
//signed short int
//unsigned long int
//unsigned short int
//long double
```



Пример 2

• Передача числа между процессами

- Кроме описанных базовых блокирующих асинхронных функций приема/передачи есть функции
 - Блокирующего синхронного приема/передачи
 - Блокирующего буферизованного приема/передачи
 - Неблокирующего синхронного приема/передачи
 - Неблокирующего асинхронного приема/передачи
 - Неблокирующего буферизованного приема/передачи



Коллективная коммуникация

- Возможна коллективная широковещательная коммуникация
- Коммуникация должна охватывать все процессы коммуникатора
- В случае, если не все процессы участвуют в коллективной коммуникации, поведение программы становится неопределенным(UB)
- Программист должен удостовериться, что все процессы участвуют в коммуникации

Коллективная коммуникация

- Существуют несколько типов коллективной коммуникации
 - Синхронизация процессы ждут, пока все участники коммуникатора не достигнут контрольной точки
 - Передача данных широковещательная рассылка, распределение/сбор данных
 - Коллективные вычисления один участник собирает данные от остальных и производит вычисления (сумма, произведение, etc.)

Синхронизация в МРІ

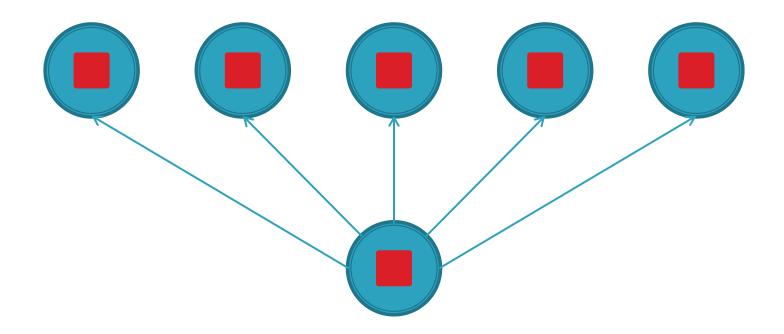
int MPI_Barrier (MPI_Comm comm)

- Специальная функция создающая в точке вызова барьер синхронизации для всех процессов коммуникатора comm
- Функцию вызывает первый достигший этой точки процесс
- Все процессы коммуникатора должны достигать этой точки

Пример 3

- В случае, если не все потоки достигают точки синхронизации, поведение программы становится неопределенным
- В данном случае программа останавливается и не завершается корректным образом

Широковещательная рассылка



Широковещательная рассылка

```
int MPI_Bcast(
void *data, //Адрес первого передаваемого элемента
int count, //Количество передаваемых элементов
MPI_Datatype_datatype_//Тип_передаваемых элементов
```

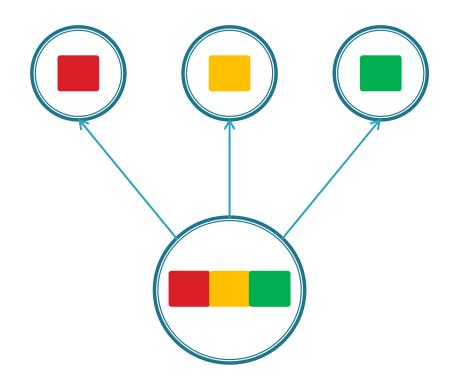
MPI_Datatype datatype, //Тип передаваемых элементов int source, //Номер передающего процесса MPI comm comm) //Коммуникатор

Широковещательная рассылка

- Процесс, указанный в параметре source рассылает всем остальным процессам буфер данных хранящийся в параметре data
- Эту функцию вызывают все процессы коммуникатора
- Принимающие процессоры, после вызова этой функции, получают в свой параметр data значения от рассылающего процесса

Пример 4

 Один из процессов изменяет данные, потом делает рассылку по всем остальным членам коммуникатора



```
int MPI_Scatter (
void *send_data, //Адрес передаваемого буфера
int send_count, //Количество передаваемых элементов
MPI_Datatype send_type, //Тип отправляемых данных
void *recv_data, //Адрес принимающего буфера
int recv_count, //Количество принимаемых элементов
MPI_Datatype recv_type, //Тип принимаемых данных
int root, //Номер передающего процесса
MPI Comm comm ) //Коммуникатор
```

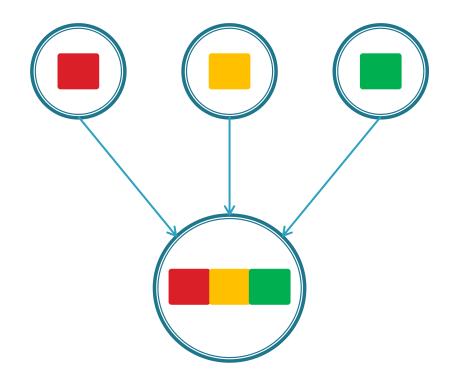
- Суть функции схожа с широковещательной рассылкой
- Отличия в том, что функция распределения данных рассылает не идентичный набор данных, а разные блоки данных для разных процессов
- Размеров блоков определяется параметрами send_count и send_type

```
int MPI_Scatterv (
void *send_data, //Адрес передаваемого буфера
int *send_count, //Массив количества передаваемых элементов
int *displ, //Массив со смещениями передаваемого буфера
MPI_Datatype send_type, //Тип отправляемых данных
void *recv_data, //Адрес принимающего буфера
int recv_count, //Количество принимаемых элементов
MPI_Datatype recv_type, //Тип принимаемых данных
int root, //Номер передающего процесса
MPI Comm comm ) //Коммуникатор
```

Распределение данных

- Размеры массивов send_count и displ должны совпадать с размером коммуникатора comm
- Индекс элемента массивов соответствует порядковому номеру процесса
- Maccub send_count содержит количества отправляемых элементов для каждого из процессов
- Maccub displ содержит смещения относительно начала массива send_data





```
int MPI_Gather (
```

void *send_data, //Адрес передаваемого буфера int send_count, //Количество передаваемых элементов MPI_Datatype send_type, //Тип отправляемых данных void *recv_data, //Адрес принимающего буфера int recv_count, //Количество принимаемых элементов MPI_Datatype recv_type, //Тип принимаемых данных int root, //Номер принимающего процесса MPI_Comm comm) //Коммуникатор

- Синтаксис идентичен функции MPI_Scatter
- Параметр root означает не рассылающий, а принимающий процесс
- Процесс root собирает данные со всех процессов в свой принимающий буфер
- Параметр recv_count отражает количество элементов принимаемых от одного процесса, а не общее количество принимаемых элементов

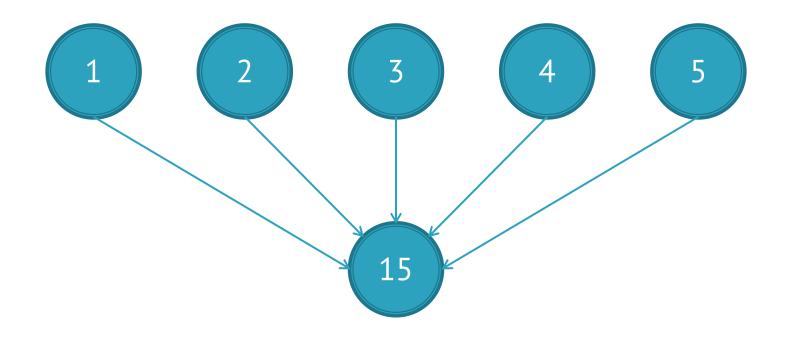
Пример 5

- Распределенный подсчет среднего
- Сначала рассылаем блоки данных для каждого из процессов
- Собираем итоговые локальные средние и считаем конечный результат

```
int MPI_Allgather (
void *send_data, //Адрес передаваемого буфера
int send_count, //Количество передаваемых элементов
MPI_Datatype send_type, //Тип отправляемых данных
void *recv_data, //Адрес принимающего буфера
int recv_count, //Количество принимаемых элементов
MPI_Datatype recv_type, //Тип принимаемых данных
MPI Comm comm ) //Коммуникатор
```

- Данные собираются на всех процессах
- При использовании данной функции, все указатели должны указывать на корректные области памяти

Редукция



Редукция

```
MPI_Reduce(
```

void *operand , //Адрес первого элемента редукции void *result, //Адрес первого элемента результата int count, //Количество элементов редукции MPI_Datatype type, //Тип элементов MPI_Op operator, //Оператор редукции int root, //Процесс получающий результат редукции MPI_Comm comm) //Коммуникатор

Редукция

- Функция принимает массив элементов и производит над ними операцию, определенную параметром operator
- В случае, если каждый из процессов содержит несколько элементов массива, будет произведена поэлементная редукция
- За корректность состояния всех соответствующих массивов отвечает программист

Операторы редукции

```
MPI BAND
                 //Побитовое И
MPI BOR
                 //Побитовое ИЛИ
MPI BXOR
                 //Побитовое исключающее ИЛИ
MPI LAND
                 //Логическое И
MPI LOR
                 //Логическое ИЛИ
MPI LXOR
                 //Логическое исключающее ИЛИ
MPI MAX
                 //Максимум
MPI MAXLOC
                 //Максимум и позиция максимума
MPI MIN
                 //Минимум
MPI MINLOC
                 //Минимум и позиция минимума
MPI PROD
                 //Произведение
MPI SUM
                 //Сумма
```



Пример 6

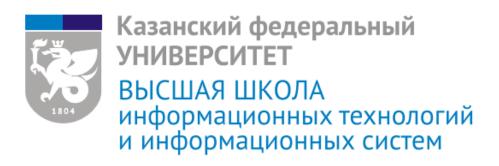
- Подсчет среднего с использованием редукции
- Частичные суммы подсчитываются каждым из процессов
- Затем суммы редуцируются при помощи соответствующей функции

Измерение времени в МРІ

- Функция MPI_Wtime() возвращает количество секунд прошедших от какого-то «момента в прошлом»
- Данный «момент в прошлом»
 <u>гарантированно</u> не изменяется на
 протяжении жизни процесса
- Время локально относительно узла
- Одинаковость времени не гарантирована для разных узлов

Пример 7

Сравнение производительности различных вариантов подсчета среднего



Вопросы

ekhramch@kpfu.ru