

#### Überblick



- Elementare Sortierverfahren (letzte Woche)
  - Selectionsort
  - Bubblesort
  - Insertionsort
  - Shellsort
- Mergesort (Montag)
- Quicksort (heute)
- Countingsort

Programmiertechnik++

## Quicksort Historie

- Erfunden von C.A.R. (Tony) Hoare
  - Sortieren von russischen Wörtern für ein maschinelle Übersetzung
  - 1980: Turing Award für Programmiersprachen (Occam)
- Analysiert und um Varianten erweitert von Robert Sedgewick



R. Sedgewick



C.A.R. Hoare

ALGORITHM 64 QUICKSORT

C. A. R. HOARE

Elliott Brothers Ltd., Borehamwood, Hertfordshire, Eng.

procedure quicksort (A,M,N); value M,N;

array A; integer M,N;

comment Quicksort is a very fast and convenient method of sorting an array in the random-access store of a computer. The entire contents of the store may be sorted, since no extra space is required. The average number of comparisons made is 2(M-N) ln (N-M), and the average number of exchanges is one sixth this amount. Suitable refinements of this method will be desirable for its implementation on any actual computer;

begin integer I,J;

quicksort (A, I, N)

Commun. ACM 4(7): 321 (1961)

end

end quicksort

There are two ways of constructing a software design: One way is to make it so simple that there are *obviously* no deficiencies, and the other way is to make it so complicated that there are no *obvious* deficiencies. The first method is far more difficult.

## Vergleich Mergesort und Quicksort



```
template <typename T>
void mergesort(T* a, T* aux, int lo, int hi) {
   if (hi <= lo) return;
   int mid = (hi + lo) / 2;
   mergesort(a, aux, lo, mid);
   mergesort(a, aux, mid + 1, hi);
   merge(a, aux, lo, mid, hi);
}</pre>
```

```
template<typename T>
void quicksort(T a[], int lo, int hi) {
    if (lo < hi) {
        int p = partition(a, lo, hi);
        quicksort(a, lo, p - 1);
        quicksort(a, p + 1, hi);
    }
}</pre>
```

#### mergesort

- sortiere zwei unsortierten Sub-arrays der Länge n/2 (rekursiv)
- merge der zwei sortierten sub-arrays in einen sortierten array (O(n) Operationen)

#### quicksort

**partitioniere** a in zwei subarrays, so dass alle Elemente des linken subarrays kleiner sind als alle Elemente des rechten sub-arrays (O(n) Operationen)

$$a[lo..p-1] \le a[p+1..hi]$$

sortiere die beiden sub-ararys (rekursiv)

#### Programmiertechnik++

## Quicksort Prinzip



#### Idee:

- rekursive Aufteilung (Divide-and-Conquer)
- Vermeidung des Mergevorgangs durch Partition des Arrays in zwei Teile bezüglich eines **Pivot-Elementes** p, wobei

Pivot-Element

- pivot-Element wird an die richtige Stelle getauscht
- links von p sind alle Elemente kleiner-gleich p
- □ rechts von *p* sind größer-gleich *p*
- Sortierung der linken und rechten Teilarrays

```
template<typename T>
void quicksort(T a[], int lo, int hi) {
    if (lo < hi) {
        int p = partition(a, lo, hi);
        quicksort(a, lo, p - 1);
        quicksort(a, p + 1, hi);
    }
}
in-place
in-place</pre>
```

Programmiertechnik++

## QuickSort: Zerlegen (partition) beim QuickSort



**Eingabe:** Array a, linke/rechte Grenze lo, hi

#### Ausgabe:

Neue Pivotposition p Mitte der Zerlegung

a modifiziert, so dass:

```
\forall i \le p: a[i] \le a[p]
\forall j > p: a[j] > a[p]
```

```
template<typename T>
int partition(T a[], int lo, int hi) {
   T pivot = a[lo]; // first element as pivot
    int i = lo + 1;
    int j = hi;
   while (true) {
       while (i <= j && a[i] <= pivot) i++;
       while (i <= j && a[j] > pivot) j--;
       if (i >= j) break;
        swap(a[i], a[j]);
    swap(a[lo], a[j]);
    return j;
```

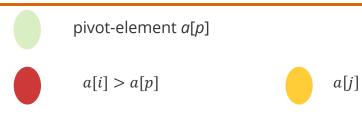
#### QuickSort: Vertauschen von Elementen



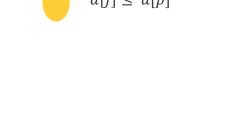
- Auswahl des Pivot-Elements p:
  - Kann beliebig gewählt werden, z.B. das erste Element der zu sortierenden Teilfolge
  - Aber: "Ungünstige" Wahl des Pivotelements führt zu längerer Laufzeit
- Pivot-Element p
  - Folge von links durchsuchen, bis Element gefunden, das größer oder gleich p ist
  - Folge von rechts durchsuchen, bis Element gefunden, das kleiner p ist
- Elemente ggf. tauschen

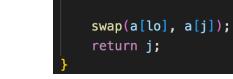
```
template<typename T>
int partition(T a[], int lo, int hi) {
   T pivot = a[lo]; // first element as pivot
   int i = lo + 1;
   int j = hi;
   while (true) {
       while (i <= j && a[i] <= pivot) i++;
       while (i <= j && a[j] > pivot) j--;
        if (i >= j) break;
        swap(a[i], a[j]);
   swap(a[lo], a[j]);
   return j;
```

## Beispielablauf für Partition











template<typename T>

int i = lo + 1:

int j = hi; while (true) {

int partition(T a[], int lo, int hi) {

if (i >= j) break;

swap(a[i], a[j]);

T pivot = a[lo]; // first element as pivot

while (i <= j && a[i] <= pivot) i++;</pre>

← while (i <= j && a[j] > pivot) j--;



Programmiertechnik++

8/30

swap(a[i], a[j])

9 12 1 15 7 3 13 

←15←7← **10** 

Unit 5c – Quicksort

Quicksort	6	2	8	5	10	9	12	1	15	7	3	13	4	11	16	14
Beispiel	1	2	4	5	3	6	12			link		_		11	16	14
	1	2	4	5	3	6	12	Z		ann r J der		er ursio	n	11	16	14
	1	2	4	5	3	6	12	9	10	7	10	13	8	11	16	14
	1	2	3	4	5	6	12	9	15	7	10	13	8	11	16	14
	1	2	3	4	5	6	8	9	11	7	10	12	13	15	16	14
	1	2	3	4	5	6	7	8	11	9	10	12	13	15	16	14
	1	2	3	4	5	6	7	8	10	9	11	12	13	15	16	14
	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	15	16	14
	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	15	16	14
	$\overline{1}$	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15)	16

### Quicksort Korrektheit



#### Induktionsannahme:

Arrays a der Länge < n können sortiert werden.</li>

#### Induktionsanfang: n = 1:

sind immer sortiert

#### Induktionsschritt: $\langle n \rightsquigarrow n \rangle$ :

- Wähle ein beliebiges Pivot-Element
- Verschiebe alle Elemente, die kleiner als das Pivot-Element sind, in ein erstes Teilarray L
- Verschiebe alle Elemente, die größer als das Pivot-Element sind, in ein zweites Teilarray R
- Sortiere beide Teilfelder mit < *n* Elementen nach Induktionsannahme
- Füge die sortierten Teilarrays zusammen: L + Pivot-Element + R

```
template<typename T>
void quicksort(T a[], int lo, int hi) {
   if (lo < hi) {
      int p = partition(a, lo, hi);
      quicksort(a, lo, p - 1);
      quicksort(a, p + 1, hi);
   }
}</pre>
```

Programmiertechnik++

## Quicksort Anschauung

Wahl des Pivot-Elements hier jeweils: *hi* 



E(E)GOXSMP N G O P M(R) X

Quicksort ist ein rekursiver Zerlegungsprozess: Wir teilen eine Datei, indem wir irgendein Element (das Trennelement) an seine Position bringen und dann das Array neu anordnen, sodass kleinere Elemente links vom Trennelement und größere Elemente rechts davon stehen. Dann sortieren wir den linken und den rechten Teil rekursiv. Jede Zeile in diesem Diagramm stellt das Ergebnis der Zerlegung der angezeigten Teildatei nach dem eingekreisten Element dar. Das Endergebnis ist eine vollständig sortierte Datei.

Programmiertechnik++

#### Stabilität



- Ist Quicksort stabil?
  - D.h. relative Reihenfolge gleicher Schlüssel bleibt erhalten
- Im Gegensatz zur MergeSort ist QuickSort durch Vorgehensweise bei Vertauschungen instabil
  - Stabilität ist herstellbar

```
Nein Weiß nicht Kommt drauf an
```

```
template<typename T>
int partition(T a[], int lo, int hi) {
    T pivot = a[lo]; // first element as pivot
    int i = lo + 1;
   int j = hi;
   while (true) {
       while (i <= j && a[i] <= pivot) i++;
       while (i \leftarrow j && a[j] > pivot) j--;
        if (i >= j) break;
        swap(a[i], a[j]);
   swap(a[lo], a[j]);
   return j;
template<typename T>
void quicksort(T a[], int lo, int hi) {
   if (lo < hi) {
        int p = partition(a, lo, hi);
        quicksort(a, lo, p - 1);
        quicksort(a, p + 1, hi);
```

## Analyse Quicksort 1961



Table 1

NUMBER OF ITEMS	MERGE SORT	QUICKSORT
500	2 min 8 sec	1 min 21 sec
1,000	4 min 48 sec	3 min 8 sec
1,500	8 min 15 sec*	5 min 6 sec
2,000	11 min 0 sec*	6 min 47 sec

<sup>\*</sup> These figures were computed by formula, since they cannot be achieved on the 405 owing to limited store size.

sorting N 6-word items with 1-word keys



Elliott 405 magnetic disc (16K words)

## Analyse Quicksort



Laufzeitschätzung

Laptop: 10<sup>8</sup> Vergleiche / Sekunde

Supercomputer: 10<sup>12</sup> Vergleiche / Sekunde

	ins	ertion sort (	N <sup>2</sup> )	mer	gesort (N lo	g N)	quicksort (N log N)						
computer	thousand	million	billion	thousand	million	billion	thousand	million	billion				
home	instant	2.8 hours	317 years	instant	1 second	18 min	instant	0.6 sec	12 min				
super	instant	1 second	1 week	instant	instant	instant	instant	instant	instant				

- Schlussfolgerung 1: Gute Algorithmen sind (immer noch) besser als gute Computer!
- Schlussfolgerung 2: Tolle Algorithmen sind besser als gute Algorithmen!

### Inputvarianten



template<typename T>

int i = lo + 1;

int j = hi;

int partition(T a[], int lo, int hi) {

T pivot = a[lo]; // first element as pivot

- Sortierter Input
- Umgekehrt sortierter Input

```
while (true) {
         Unsortierter Input
                                                                                                while (i <= j && a[i] <= pivot) i++;
         Viele gleiche Werte
                                                                                                while (i \leftarrow j && a[j] > pivot) j--;
                                                                                                if (i >= j) break;
         http://www.sorting-algorithms.com/quick-sort
                                                                                                swap(a[i], a[j]);
                                                     Problemfall:
                                                Hintereinander gleiche
                                                    Pivotelemente
                                                                                            swap(a[lo], a[j]);
                                                                                            return j;
                      Besonders
Besonders günstig
                                                                    Günstig
                      ungünstig
                                                                                         template<typename T>
  Falls erstes Element
                                                                                         void quicksort(T a[], int lo, int hi) {
   als Pivotelement
                                             Viele gleiche Werte
                                                                     Unsortierter Input
                                                                                            if (lo < hi) {
     gewählt wird
                         Umgekehrt
                                                                                                int p = partition(a, lo, hi);
                         sortierter Input
                                                                                                quicksort(a, lo, p - 1);
                                                                                                quicksort(a, p + 1, hi);
                      Sortierter Input
```

#### Aufwand



template<typename T>

int partition(T a[], int lo, int hi) {

T pivot = a[lo]; // first element as pivot

- Best case

```
int i = lo + 1;
         Average case
                                                                                            int j = hi;
                                                                                            while (true) {
         Worst case
                                                                                                while (i <= j && a[i] <= pivot) i++;
                                                                                                while (i <= j && a[j] > pivot) j--;
                                                                                                if (i >= i) break;
                                                                                                swap(a[i], a[j]);
                                                                                            swap(a[lo], a[j]);
                                                                                            return j;
O(n)
                      O(n \log n)
                                            O(n^2)
                                                                       > O(n^2)
                                                                                        template<typename T>
                                                                                        void quicksort(T a[], int lo, int hi) {
                        Best case
                                                                                            if (lo < hi) {
                                                                                                int p = partition(a, lo, hi);
                                             Worst case
                        Average case
                                                                                                quicksort(a, lo, p - 1);
                                                                                                quicksort(a, p + 1, hi);
```

### Quicksort – Worst Case



Werte: A ... O

A B C D E F G H I J K L M N C	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15
A B C D E F G H I J K L M N C															
	A	В	С	D	E	F	G	Н	ı	J	K	L	М	N	0

```
template<typename T>
int partition(T a[], int lo, int hi) {
   T pivot = a[lo]; // first element as pivot
   int i = lo + 1;
   int j = hi;
   while (true) {
       while (i <= j && a[i] <= pivot) i++;
       while (i <= j && a[j] > pivot) j--;
       if (i >= i) break;
       swap(a[i], a[j]);
   swap(a[lo], a[j]);
   return j;
template<typename T>
void quicksort(T a[], int lo, int hi) {
   if (lo < hi) {
       int p = partition(a, lo, hi);
       quicksort(a, lo, p - 1);
       quicksort(a, p + 1, hi);
```

#### lo 10 11 12 13 14 Quicksort initial values G Worst Case Ε F G Н template<typename T> Ε F Н Κ G int partition(T a[], int lo, int hi) { T pivot = a[lo]; // first element as pivot Н Κ G int i = lo + 1; int j = hi;F G Н Κ while (true) { F G Н Κ while (i <= j && a[i] <= pivot) i++; while (i <= j && a[j] > pivot) j--; Н Κ G if (i >= i) break; Κ Н swap(a[i], a[j]); Κ Κ swap(a[lo], a[j]); Κ return j; template<typename T> void quicksort(T a[], int lo, int hi) { if (lo < hi) { int p = partition(a, lo, hi); quicksort(a, lo, p - 1); quicksort(a, p + 1, hi); 14 Н Κ

## Analyse QuickSort worst case



Schlechtester Fall: n<sup>2</sup> (Pivot-element immer an 1./n. Stelle)

$$C_n = n + 1 + (C_1 + C_{n-1})$$
 für  $n \ge 2$ , mit  $C_0 = C_1 = 0$ .

Vergleiche restlichen n-1 Elemente mit Pivot-Element # Vergleiche für

Teilarray der Länge n-1

$$C_n = (n+1) + (n) + (n-1) + \dots + 4 + 3 = \frac{(n+1)(n+2)}{2} - 2 - 1 \approx \frac{n^2}{2}$$

- Tritt bei Wahl des Pivot-Elements ganz links dann auf, wenn die Folge schon sortiert ist (ungünstig aber unwahrscheinlich!)
- Die Wahrscheinlichkeit, dass dieser Fall auftritt, kann durch **zufällige Wahl** eines Elements der Teilfolge und Vertauschen mit dem ganz linken Element vor Partition gesenkt werden.

**Idee:** mische den Array zu Beginn, um zu vermeiden, dass wiederholte Aufrufe von quicksort systematisch den worst case verursachen.

```
template<typename T>
int partition(T a[], int lo, int hi) {
   T pivot = a[lo]; // first element as pivot
    int i = lo + 1:
   int j = hi;
   while (true) {
       while (i <= j && a[i] <= pivot) i++;
       while (i <= j && a[j] > pivot) j--;
       if (i >= i) break;
       swap(a[i], a[j]);
   swap(a[lo], a[j]);
   return j;
template<typename T>
void quicksort(T a[], int lo, int hi) {
   if (lo < hi) {
       int p = partition(a, lo, hi);
       quicksort(a, lo, p - 1);
       quicksort(a, p + 1, hi);
template<typename T>
void quicksort(T a[], int n) {
      shuffle(a, n);
      quicksort(a, 0, n-1);
```

#### Quicksort – Best Case



Werte: A ... O

1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15
Н	A	С	В	F	E	G	D	L	ı	K	j	N	M	0

```
template<typename T>
int partition(T a[], int lo, int hi) {
   T pivot = a[lo]; // first element as pivot
   int i = lo + 1;
   int j = hi;
   while (true) {
       while (i <= j && a[i] <= pivot) i++;
       while (i <= j && a[j] > pivot) j--;
       if (i >= j) break;
       swap(a[i], a[j]);
   swap(a[lo], a[j]);
   return j;
template<typename T>
void quicksort(T a[], int lo, int hi) {
   if (lo < hi) {
       int p = partition(a, lo, hi);
       quicksort(a, lo, p - 1);
       quicksort(a, p + 1, hi);
```

	lo	j	hi	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14
	initi	al val	ues	Н	Α	C	В	F	Ε	G	D	L	I	K	J	Ν	М	0
Quicksort – Best Case																		
Quicksoft Dest case	0	7	14	D	Α	С	В	F	Ε	G	Н	L	1	K	J	Ν	М	0
template <typename t=""></typename>	0	3	6	В	Α	С	D	F	Ε	G	Н	L		K	J	Ν	M	0
<pre>int partition(T a[], int lo, int hi) {    T pivot = a[lo]; // first element as pivot</pre>	0	1	2	Α	В	С	D	F	Е	G	Н	L		K	J	Ν	M	0
int i = lo + 1;	0		0	Α	В	С	D	F	Е	G	Н	L	I	K	J	Ν	M	0
<pre>int j = hi; while (true) {</pre>	2		2	Α	В	С	D	F	Е	G	Н	L		K	J	Ν	M	0
while (i <= j && a[i] <= pivot) i++;	4	5	6	Α	В	С	D	Ε	F	G	Н	L	ı	K	J	Ν	M	0
<pre>while (i &lt;= j &amp;&amp; a[j] &gt; pivot) j; if (i &gt;= j) break;</pre>	4		4	Α	В	С	D	Ε	F	G	Н	L	ı	K	ı	Ν	М	0
<pre>swap(a[i], a[j]);</pre>	6		6	Α	В		D	F	F	G	Н	_	i	K	ı	N	М	0
Swap(a[1], a[]]), 	8	11	14	Δ	R		D	F	F	G	Н	ī	i	K	ı	N		0
<pre>swap(a[lo], a[j]);</pre>	8	9	10	^	В		D	_		0	п.	ı		K	_	N	M	0
return j;		9		^	D		D	-	-	0	- 11	÷	J	1/		IN	IVI	0
}	8		8	А	R		D	E	ŀ	G	Н	- 1	J	K	L	N	IVI	0
template <typename t=""></typename>	10		10	Α	В	C	D	Е	F	G	Н		J	K	L	Ν	M	0
<pre>void quicksort(T a[], int lo, int hi) {</pre>	12	13	14	Α	В	C	D	Е	F	G	Н		J	K	L	М	N	0
<pre>if (lo &lt; hi) {    int p = partition(a, lo, hi);</pre>	12		12	Α	В	C	D	Ε	F	G	Н		J	K	L	М	Ν	0
<pre>quicksort(a, lo, p - 1); quicksort(a, p + 1, hi);</pre>	14		14	Α	В	C	D	Ε	F	G	Н		J	K	L	M	Ν	0
}				Α	В	С	D	Ε	F	G	Н	ı	J	K	L	М	N	0

#### Analyse Best Case



- Jede Zerlegung halbiert den zu durchsuchenden array genau.
- Anzahl der Vergleiche bei einem Array der Größe n

$$C_n = 2C_{\frac{n-1}{2}} + n + 1$$

# Vergleiche für 2 Arrays mit je  $\frac{n-1}{2}$  Elementen + swap

Vergleiche restlichen n-1 Elemente mit Pivot-Element

 Ähnlich zu der Analyse von Mergesort können wir diese rekurrente Formel auflösen

$$C_n \approx n \log_2(n)$$

Programmiertechnik++

## Analyse Average Case



$$C_n = n + 1 + \frac{1}{n} \sum_{1 \le k \le n} (C_{k-1} + C_{n-k}) \text{ für } n \ge 2, \text{ mit } C_0 = C_1 = 0.$$

Vergleiche restlichen n-1 Elemente mit Pivot-Element Pivot-element an Position *k* gleich wahrscheinlich für jedes *k* 

# Vergleiche für 2 Teilarrays für *k* 

Der Term in der Summe lässt sich auflösen

$$C_n = n + 1 + \frac{2}{n} \sum_{1 \le k \le n} C_{k-1}$$

$$nC_n = n(n+1) + 2 \sum_{1 \le k \le n} C_{k-1}$$

$$nC_n - (n-1)C_{n-1} = n(n+1) + 2 \sum_{1 \le k \le n} C_{k-1} - \left(n(n-1) + 2 \sum_{1 \le k \le n-1} C_{k-1}\right)$$

$$nC_n - (n-1)C_{n-1} = 2n + 2C_{n-1}$$

$$nC_n = 2n + (n+1)C_{n-1}$$

Programmiertechnik++

## Analyse Average Case



$$C_n = n + 1 + \frac{1}{n} \sum_{1 \le k \le n} (C_{k-1} + C_{n-k}) \text{ für } n \ge 2, \text{ mit } C_0 = C_1 = 0.$$

Vergleiche restlichen n-1 Elemente mit Pivot-Element Pivot-element an Position *k* gleich wahrscheinlich für jedes *k* 

# Vergleiche für 2 Teilarrays für *k* 

$$nC_n = 2n + (n+1)C_{n-1}$$

$$\frac{C_n}{n+1} = \frac{2}{n+1} + \frac{C_{n-1}}{n}$$

$$= \frac{2}{n+1} + \frac{2}{n} + \frac{C_{n-2}}{n-1}$$

$$= \sum_{1 \le k \le n} \frac{2}{k+1}$$

$$\approx 2 \ln n$$

$$\Rightarrow C_n \approx 2n \ln n$$

Programmiertechnik++

Unit 5c – Quicksort

**Zum Vergleich:** best case  $C_n \approx n \log_2 n$  nur ca. 38% schneller (konstanter Faktor)

# Quicksort Verbesserungen median-of-3

- Wie zuvor: Auf Insertionsort ausweichen bei <</li>
   10 Elementen
- Beste Wahl des Pivotelements: Median
  - Suche aufwändig (Sortieren!)
  - Deshalb: Median aus einem (Random)
     Sample (z.B. der Größe 3)
- Bei vielen gleichen Schlüsselwerten: 3-Wege-Partitionierung
  - Mittlere Partition mit nur gleichen Werten

```
template<typename T>
T medianOfThree(T a[], int lo, int hi) {
    int mid = lo + (hi - lo) / 2;
    if ((a[lo] - a[mid]) * (a[hi] - a[lo]) >= 0)
        return lo:
    else if ((a[mid] - a[lo]) * (a[hi] - a[mid]) >= 0)
        return mid;
   else
        return hi;
template<typename T>
int partition(T a[], int lo, int hi) {
    int medianIndex = medianOfThree(a, lo, hi);
    swap(a[lo], a[medianIndex]); // Place median at first position
   T pivot = a[lo];
    int i = lo + 1;
    int j = hi;
   while (true) {
       while (i <= j && a[i] <= pivot) i++;
       while (i \le j \&\& a[j] > pivot) j--;
       if (i >= j) break;
        swap(a[i], a[j]);
   swap(a[lo], a[j]);
    return j;
```

## Sortierverfahren im Vergleich



Verfahren	Stabilität	In-place	Vergleiche im Mittel
InsertionSort	stabil	Ja	$n^2/4$
ShellSort	instabil	Ja	Je nach Sequenz unterschiedliche Beweise, z.B. n <sup>3/2</sup>
SelectionSort	stabil	Ja	n <sup>2</sup> /2
BubbleSort	stabil	Ja	$n^2/2$
MergeSort	stabil	Nein	$n \log_2 n$
QuickSort	instabil	Ja	ca. 2 <i>n</i> ln <i>n</i> (≈1,38 <i>n</i> log <sub>2</sub> <i>n</i> )

## Sortierung in O(n log n)



**Beispiel**: 3 Werte: a,b,c sollen sortiert werden

Hier: Komplexität = Anzahl Vergleiche

oBdA: Nur unterschiedliche Werte

**Satz:** Kein Vergleichs-basierter Sortieralgorithmus kann garantieren, N Elemente mit weniger als  $\lg(N!) \sim N \lg N$  Vergleichen zu sortieren.

#### **Beweisidee**

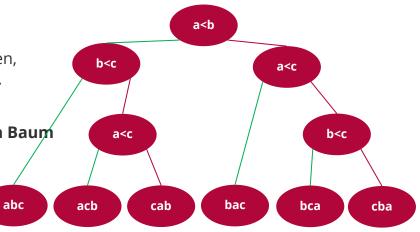
Modelliere Folge der Vergleiche eines Algorithmus als binären Baum

Jedes Blatt entspricht einer Permutation

 $\neg \Rightarrow \text{mindestens } N! \text{ Blätter}$ 

Stirlingformel ab hinreichend großem *N* 

- Höhe des Baums entspricht Anzahl der Vergleiche
  - Gesucht ist also der längste Pfad (=worst case)
- Bestmöglicher Baum: Balanciert mit Höhe h
- Maximale Blatt-Anzahl eines Baums der Höhe h: 2h
- Zusammen:  $N! \le \text{Anzahl Blätter} \le 2^h$
- Beide Seiten logarithmieren:  $\lg(N!) \sim N \lg N \leq h$



Programmiertechnik++

#### Überblick



- Elementare Sortierverfahren
  - Selectionsort
  - Bubblesort
  - Insertionsort
  - Shellsort
- Mergesort
- Quicksort
- Countingsort

Programmiertechnik++

#### Countingsort



- Sortierung in linearer Zeit ist möglich, wenn man Annahmen über die Verteiliung der Werte macht und somit auf vergleiche verzichtet.
- Beispiel: Nur int-Werte im Bereich min..max in einem Array der Länge N

#### Idee:

- Zähle, wie oft jede Zahl vorkommt
- **Laufzeit** *O*(range + *n*)
  - effizient wenn range klein ist.
- Countingsort ist stabil

```
void countingSort(int arr[], int n) {
    int max_val = *std::max_element(arr, arr + n);
    int min val = *std::min element(arr, arr + n);
    int range = max val - min val + 1;
    std::vector<int> count(range), output(n);
    for(int i = 0; i < n; i++)
        count[arr[i] - min val]++;
    for(int i = 1; i < count.size(); i++)</pre>
        count[i] += count[i - 1];
    for(int i = n - 1; i >= 0; i--) {
        output[count[arr[i] - min_val] - 1] = arr[i];
        count[arr[i] - min_val]--;
    for(int i = 0; i < n; i++)
        arr[i] = output[i];
```

#### Überblick



- Elementare Sortierverfahren
  - Selectionsort
  - Bubblesort
  - Insertionsort
  - Shellsort
- Mergesort
- Quicksort
- Countingsort

Programmiertechnik++



Viel Spaß bis zur nächsten Vorlesung!