

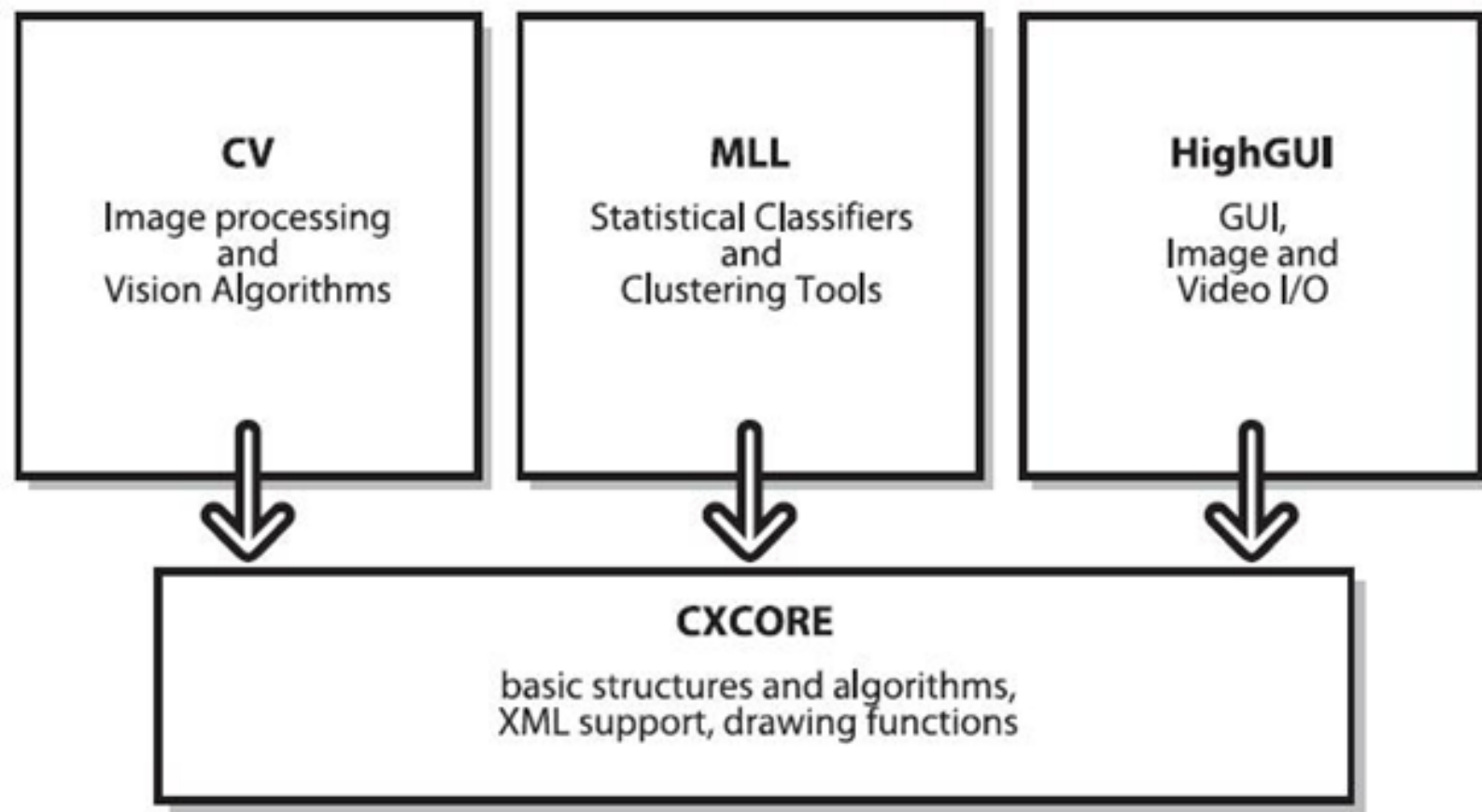
OPENCV

GIỚI THIỆU



- **OpenCV (Open Source Computer Vision)**
 - Giới thiệu bởi Intel
 - Thư viện mã nguồn mở
 - 500 hàm và 2500 thuật toán tối ưu về xử lý ảnh
 - chạy trên nhiều nền tảng khác nhau: Window, Linux, Mac OS, ...
- **Download miễn phí tại địa chỉ**
 - <http://opencv.org/>
 - Tích hợp với các IDE phổ biến: Microsoft Visual Studio hoặc Eclipse CDT
 - Tích hợp với Microsoft Visual Studio:
<https://www.youtube.com/watch?v=v-VgWxkVp2w>

CẤU TRÚC OPENCV



CÁC CẤU TRÚC CƠ BẢN

- **Point, Point2f** - 2D Point
- **Size** - 2D size structure
- **Rect** - 2D rectangle object
- **RotatedRect** - Rect object with angle
- **Mat** - image object

CẤU TRÚC POINT

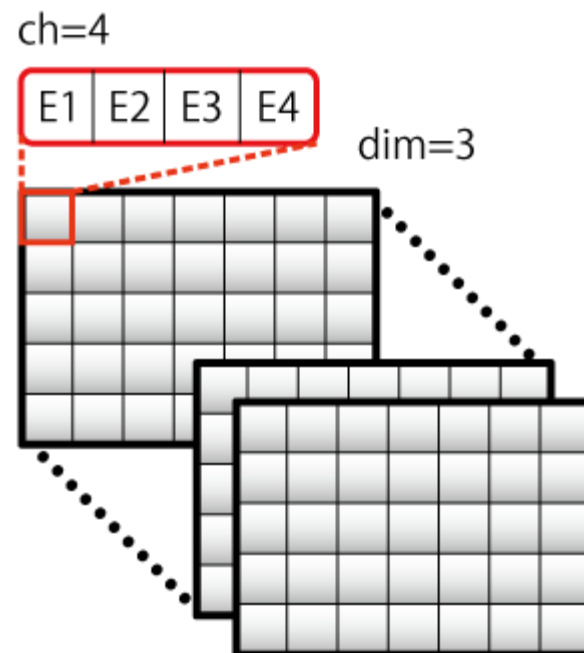
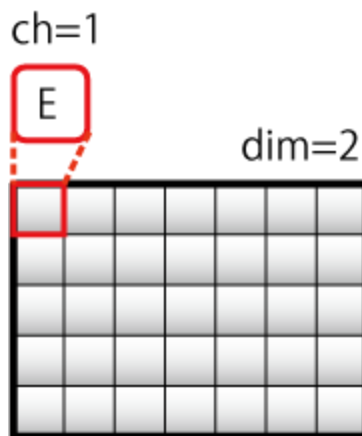
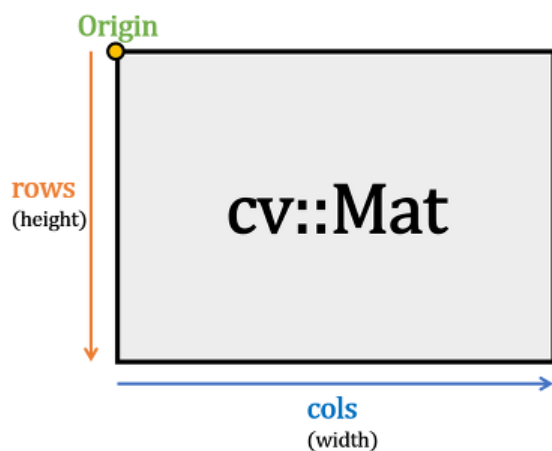
- Một đối tượng mô tả một điểm
 - Có hai thành phần dữ liệu: *int x, y*;
 - Có thành phần hàm
 - `Point.dot(<Point>)` – tích hai điểm
 - `Point.inside(<Rect>)` – kiểm tra một điểm có nằm trong hình chữ nhật hay không
 - Có các toán tử:
 - `+, -, *, +=, -=, *=, ==, !=`

CẤU TRÚC SIZE, RECT

- **SIZE:** Một đối tượng mô tả kích thước
 - Có thành phần dữ liệu: *int width, height;*
 - Có thành phần hàm
 - `Point.area()` - returns (`width * height`)
- **RECT:** Một đối tượng mô tả cấu trúc hình chữ nhật
 - Có thành phần dữ liệu: *int x, y, width, height;*
 - Có thành phần hàm
 - `Point.tl()` – trả về tọa độ điểm trên bên trái
 - `Point.br()` - trả về tọa độ điểm dưới bên phải

CẤU TRÚC cv::Mat

- Đây là cấu trúc cơ bản trong OpenCV thường dùng để lưu trữ ảnh
 - Có các thành phần dữ liệu
 - int rows, cols – chiều dài và chiều rộng ảnh
 - int channels – 1: ảnh mức xám, 3 ảnh màu BGR
 - int depth: CV_<depth>C<num chan>



CẤU TRÚC cv::MAT

- Các phương thức

- `Mat.at<datatype>(row, col)[channel]` – con trỏ trỏ tới vị trí ảnh
- `Mat.channels()` – số kênh trong ảnh
- `Mat.clone()` – sao chép ảnh
- `Mat.create(rows, cols, TYPE)` – cấp phát lại bộ nhớ cho mảng
- `Mat.cross(<Mat>)` – tính tích chéo hai ma trận
- `Mat.depth()` – kiểu dữ liệu của ma trận
- `Mat.dot(<Mat>)` – tích chập hai ma trận
- `Mat(Range(xmin,xmax),Range(ymin,ymax))` – vùng ảnh con của ảnh hiện tại
- `Mat.type()` – trả về kiểu của ma trận

CÁC KIỂU ẢNH

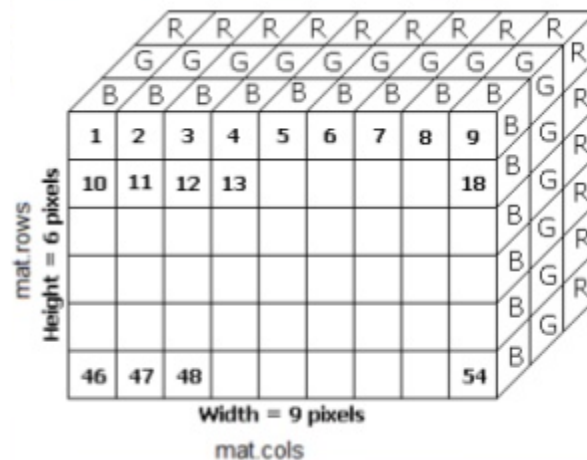
- Biểu diễn các kiểu dữ liệu chứa thông tin ảnh

OpenCV Tag	Representation	OpenCV Value
CV_8U	8 bit unsigned integer	0
CV_8S	8 bit signed integer	1
CV_16U	16 bit unsigned integer	2
CV_16S	16 bit signed integer	3
CV_32S	32 bit signed integer	4
CV_32F	32 bit floating point number	5
CV_64F	64 bit floating point number	6

BIỂU DIỄN ẢNH TRONG OPENCV

- Mỗi ảnh số tương đương với một ma trận các điểm ảnh *cv::Mat*
- Mỗi điểm ảnh bao gồm 3 thành phần RGB
 - Có $255 \times 255 \times 255 \sim 16$ triệu màu

	Cột 0			Cột 1			Cột m		
Hàng 0	0, 0	0, 0	0, 0	0, 1	0, 1	0, 1	0, m	0, m	0, m
Hàng 1	1, 0	1, 0	1, 0	1, 1	1, 1	1, 1	1, m	1, m	1, m
Hàng 2	2, 0	2, 0	2, 0	2, 1	2, 1	2, 1	2, m	2, m	2, m
Hàng n	n, 0	n, 0	n, 0	N, 1	n, 1	n, 1	n, m	n, m	n, m



CHƯƠNG TRÌNH ĐẦU TIÊN

```
#include "stdafx.h"
#include <iostream>
#include <opencv2\highgui\highgui.hpp>
#include <opencv2\core\core.hpp>

using namespace std;
using namespace cv;

int main()
{
    cout<<"Chương trình đầu tiên"<<endl;
    Mat img = imread("vietnam.jpg", CV_LOAD_IMAGE_COLOR);
    namedWindow("Viet Nam", CV_WINDOW_AUTOSIZE);
    imshow("Viet Nam", img);
    waitKey(0);
    return 0;
}
```

- Ví dụ đầu tiên: Đọc và hiển thị một ảnh
- Cú pháp C++
- Khai báo hai thư viện cơ bản
 - Highgui.hpp
 - Core.hpp
- Namespace cv

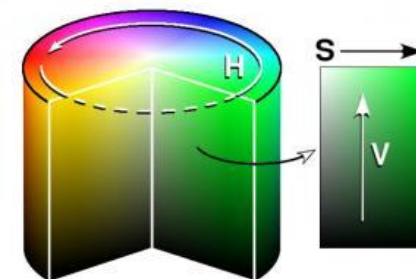
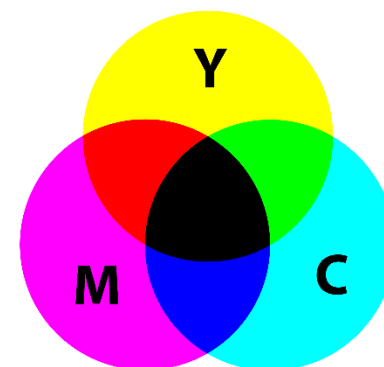
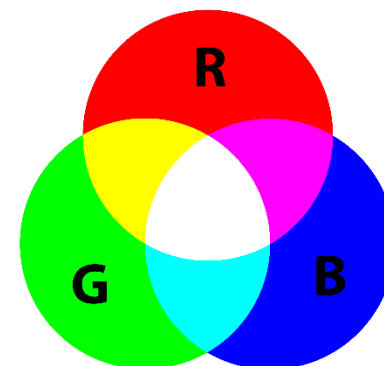


CHUYỂN ĐỔI KHÔNG GIAN MÀU

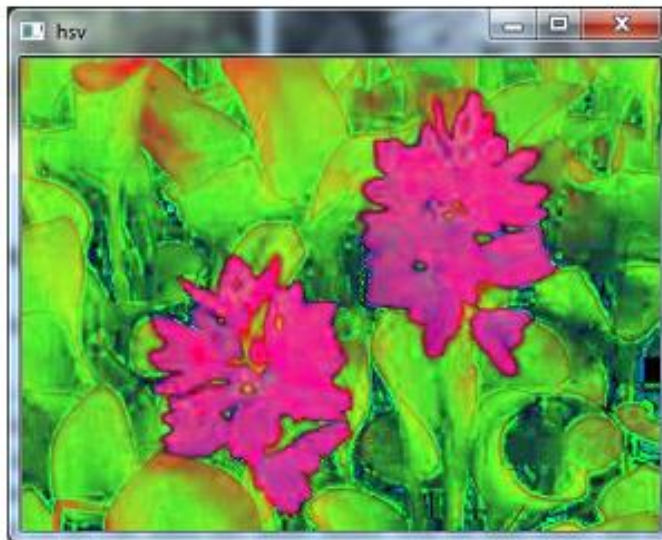
```
#include "stdafx.h"
#include <opencv2/core/core.hpp>
#include <opencv2/imgproc/imgproc.hpp>
#include <opencv2/highgui/highgui.hpp>

using namespace cv;

void main()
{
    Mat src = imread("LucBinh.jpg", CV_LOAD_IMAGE_COLOR);
    Mat gray, hsv, ycrCb;
    cvtColor(src, gray, CV_BGR2GRAY);
    cvtColor(src, hsv, CV_BGR2HSV);
    cvtColor(src, ycrCb, CV_BGR2YCrCb);
    imshow("src", src);
    imshow("gray", gray);
    imshow("hsv", hsv);
    imshow("ycrcb", ycrCb);
    waitKey(0);
}
```



CHUYỂN ĐỔI KHÔNG GIAN MÀU



CHỈNH ĐỘ SÁNG VÀ TƯƠNG PHẢN

```
#include "stdafx.h"
#include <iostream>
#include <opencv2\core\core.hpp>
#include <opencv2\highgui\highgui.hpp>

using namespace std;
using namespace cv;

int main()
{
    cout<<"Chương trình điều chỉnh độ sáng và tương phản"<<endl;
    Mat src = imread("hoa_huong_duong.jpg", 1);
    Mat dst = src.clone();
    double alpha = 2.0;
    int beta = 30;
    for(int i = 0; i < src.rows; i++)
        for(int j = 0; j < src.cols; j++)
            for(int k = 0; k < 3; k++)
                dst.at<Vec3b>(i,j)[k] = saturate_cast<uchar>
                    alpha*(src.at<Vec3b>(i,j)[k] ) + beta);
    imshow("anh goc", src);
    imshow("anh co sau khi chinh do tuong phan va do sang", dst);
    waitKey(0);
    return 0;
}
```

CHỈNH ĐỘ SÁNG VÀ TƯƠNG PHẢN



PHÂN NGƯỠNG ẢNH NHỊ PHÂN

```
// Adaptive Threshold
#include <opencv2\core\core.hpp>
#include <opencv2\highgui\highgui.hpp>
#include <opencv2\imgproc\imgproc.hpp>

#include <iostream>

using namespace std;
using namespace cv;

int main()
{
    cout<<"Nhi phan anh voi nguong dong"<<endl;
    Mat src = imread("Thap_But.jpg", CV_LOAD_IMAGE_GRAYSCALE);
    Mat dst;
    adaptiveThreshold(src, dst, 255, CV_ADAPTIVE_THRESH_MEAN_C,
                     CV_THRESH_BINARY, 35, 5);
    imshow("Anh xam goc", src);
    imshow("Anh nhi phan voi nguong dong", dst);
    waitKey(0);

    return 1;
}
```


PHÂN NGƯỠNG ẢNH NHỊ PHÂN

- **THRESH_BINARY**

$$\text{dst}(x, y) = \begin{cases} \text{maxVal} & \text{if } \text{src}(x, y) > \text{thresh} \\ 0 & \text{otherwise} \end{cases}$$

- **THRESH_BINARY_INV**

$$\text{dst}(x, y) = \begin{cases} 0 & \text{if } \text{src}(x, y) > \text{thresh} \\ \text{maxVal} & \text{otherwise} \end{cases}$$

- **THRESH_TRUNC**

$$\text{dst}(x, y) = \begin{cases} \text{threshold} & \text{if } \text{src}(x, y) > \text{thresh} \\ \text{src}(x, y) & \text{otherwise} \end{cases}$$

- **THRESH_TOZERO**

$$\text{dst}(x, y) = \begin{cases} \text{src}(x, y) & \text{if } \text{src}(x, y) > \text{thresh} \\ 0 & \text{otherwise} \end{cases}$$

- **THRESH_TOZERO_INV**

$$\text{dst}(x, y) = \begin{cases} 0 & \text{if } \text{src}(x, y) > \text{thresh} \\ \text{src}(x, y) & \text{otherwise} \end{cases}$$

PHÂN NGŨƠNG ẢNH NHỊ PHÂN



Ảnh xám



Ảnh nhị phân

TÍNH HISTOGRAM

```
#include <iostream>
#include <opencv2\highgui\highgui.hpp>
#include <opencv2\imgproc\imgproc.hpp>

using namespace std;
using namespace cv;

int main()
{
    std::cout<<"Tim histogram anh mau"<<std::endl;

    Mat src = imread("buoi.jpg");
    vector<Mat> img_rgb;
    Mat img_r, img_g, img_b;
    int w = 400, h = 400;
    int size_hist = 255;
    float range[] = {0, 255};
    const float* hist_range = {range};

    split(src, img_rgb);
    calcHist(&img_rgb[0], 1, 0, Mat(), img_b, 1, &size_hist, &hist_range, true, false);
    calcHist(&img_rgb[1], 1, 0, Mat(), img_g, 1, &size_hist, &hist_range, true, false);
    calcHist(&img_rgb[2], 1, 0, Mat(), img_r, 1, &size_hist, &hist_range, true, false);

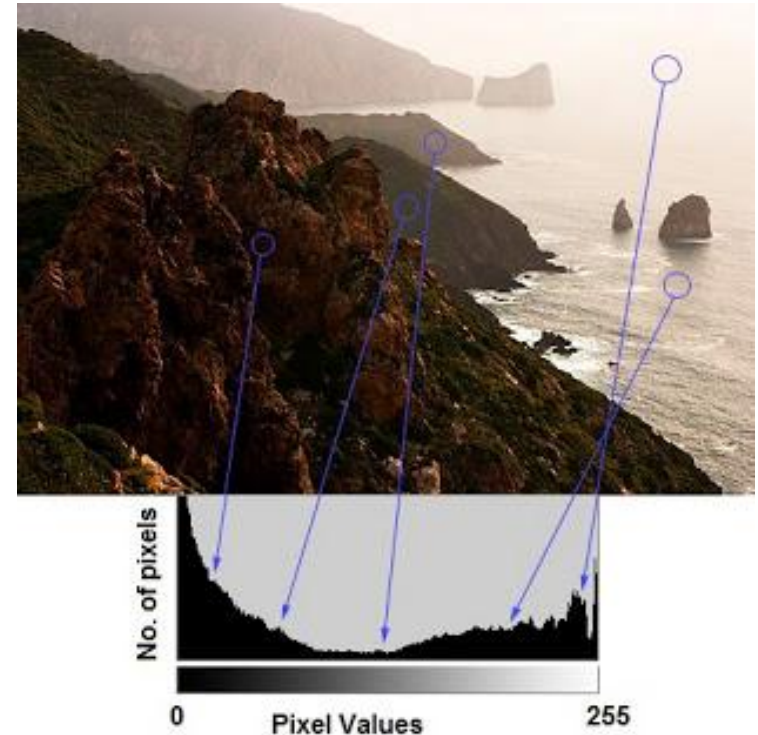
    int bin = cvRound((double)w/size_hist);

    Mat disp_r(w, h, CV_8UC3, Scalar( 255,255,255) );
    Mat disp_g = disp_r.clone();
    Mat disp_b = disp_r.clone();

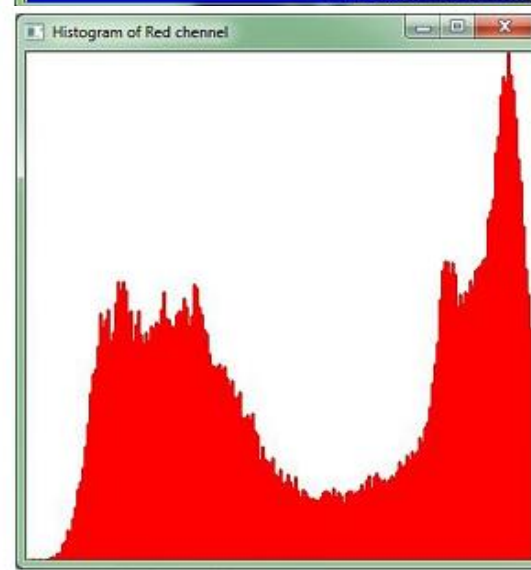
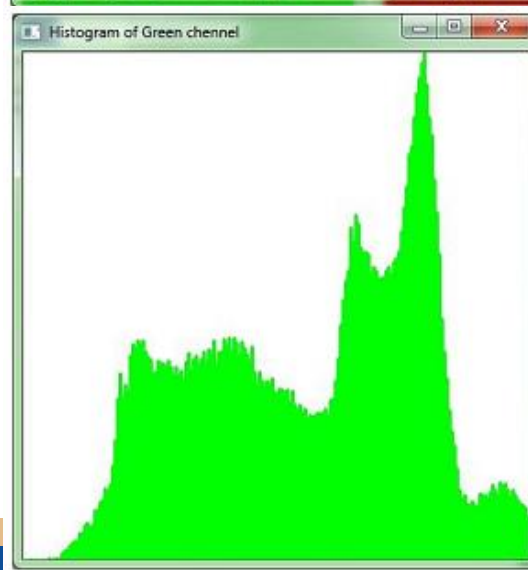
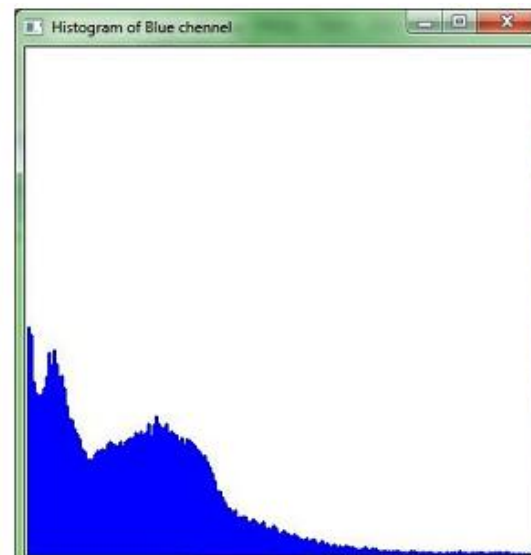
    normalize(img_b, img_r, 0, disp_b.rows, NORM_MINMAX, -1, Mat() );
    normalize(img_g, img_g, 0, disp_g.rows, NORM_MINMAX, -1, Mat() );
    normalize(img_r, img_b, 0, disp_r.rows, NORM_MINMAX, -1, Mat() );

    for( int i = 1; i < 255; i++ )
    {
        line(disp_r, Point(bin*(i), h), Point(bin*(i), h - cvRound(img_r.at<float>(i))),
            Scalar(0, 0, 255), 2, 8, 0 );
        line(disp_g, Point(bin*(i), h), Point(bin*(i), h - cvRound(img_g.at<float>(i))),
            Scalar( 0, 255, 0), 2, 8, 0 );
        line(disp_b, Point( bin*(i), h), Point(bin*(i), h - cvRound(img_b.at<float>(i))),
            Scalar(255, 0, 0), 2, 8, 0 );
    }
    namedWindow("src", 0);
    imshow("src", src);
    imshow("Histogram of Blue channel", disp_b);
    imshow("Histogram of Green channel", disp_g);
    imshow("Histogram of Red channel", disp_r);

    cv::waitKey(0);
    return 1;
}
```



TÍNH HISTOGRAM



CÂN BẰNG HISTOGRAM

```
#include <opencv2\core\core.hpp>
#include <opencv2\highgui\highgui.hpp>
#include <opencv2\imgproc\imgproc.hpp>

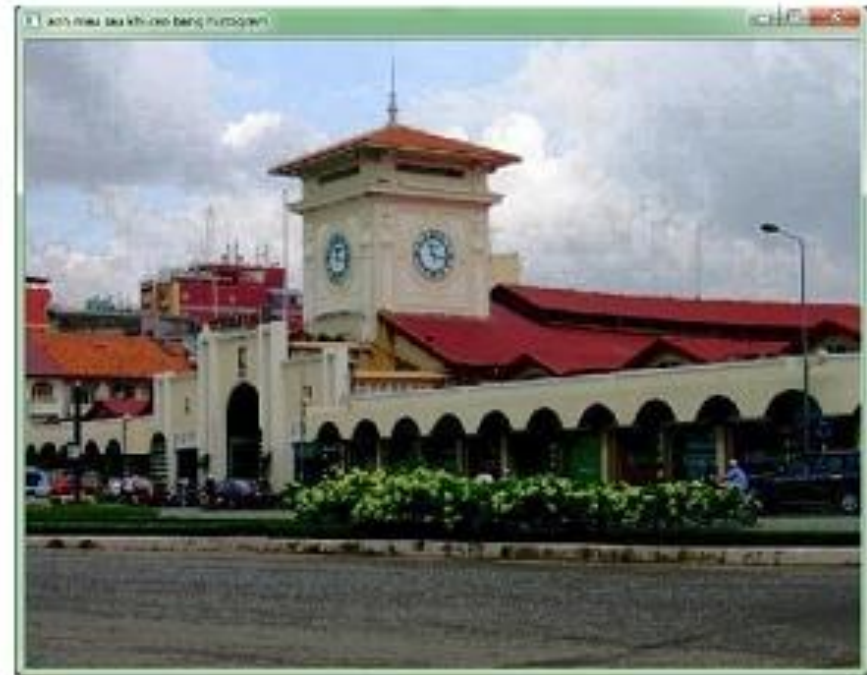
#include <iostream>

using namespace std;
using namespace cv;

int main()
{
    cout<<"Chương trình cân bằng histogram"<<endl;
    Mat src = imread("Cho_Ben_Thanh.jpg", CV_LOAD_IMAGE_COLOR);

    Mat hsv, disp;
    cvtColor(src, hsv, CV_BGR2HSV);
    vector<Mat> hsv_channels;
    // Tách hsv thành 3 kênh màu
    split(hsv, hsv_channels);
    // Cân bằng histogram kênh màu v (value)
    equalizeHist(hsv_channels[2], hsv_channels[2]);
    // Tron ảnh
    merge(hsv_channels, hsv);
    // Chuyển đổi hsv sang rgb để hiển thị
    cvtColor(hsv, disp, CV_HSV2BGR);
    imshow("ảnh màu gốc", src);
    imshow("ảnh màu sau khi cân bằng histogram", disp);
    waitKey(0);
}
```


CÂN BẰNG HISTOGRAM



PHÓNG TO VÀ THU NHỎ

- Biến đổi affine: $p'(x', y') = Mp(x, y)$

$$\begin{bmatrix} x' \\ y' \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \alpha & \delta \\ \gamma & \beta \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} \quad x' = \alpha x + \delta y, y' = \gamma x + \beta y.$$

- Nếu $\gamma=\delta=0 \Rightarrow$ phóng to hoặc thu nhỏ ảnh tùy theo giá trị của α, β
- Phép quay

$$M = \begin{bmatrix} \cos(\theta) & -\sin(\theta) \\ \sin(\theta) & \cos(\theta) \end{bmatrix}$$

- Vừa co giãn vừa quay

$$M = \begin{bmatrix} \alpha \cdot \cos(\theta) & -\sin(\theta) \\ \sin(\theta) & \beta \cdot \cos(\theta) \end{bmatrix}$$

PHÓNG TO VÀ THU NHỎ

```
#include <opencv2\core\core.hpp>
#include <opencv2\highgui\highgui.hpp>
#include <opencv2\imgproc\imgproc.hpp>

using namespace cv;

int main()
{
    Mat src = imread("HoaSen.jpg");
    Mat dst = src.clone();

    double angle = 45.0;
    double scale = 1.5;
    Point2f center(src.cols/2, src.rows/2);

    Mat mat_rot = getRotationMatrix2D(center, angle, scale);
    warpAffine(src, dst, mat_rot, src.size());
    imshow("Anh goc", src);
    imshow("Anh sau phep bien doi", dst);
    waitKey(0);

    return 1;
}
```


PHÓNG TO VÀ THU NHỎ



Scale = 1.5 và angle = 45°

LỌC ẢNH

$$M = \frac{1}{rows * cols} \begin{bmatrix} 1 & 1 & . & . & 1 \\ 1 & 1 & . & . & 1 \\ . & . & . & . & . \\ . & . & . & . & . \\ 1 & 1 & . & . & 1 \end{bmatrix}$$

Lọc Blur

$$\begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & -4 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$

Lọc Laplace

$$\begin{bmatrix} -1 & 0 & +1 \\ -2 & 0 & +2 \\ -1 & 0 & +1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} -1 & -2 & -1 \\ 0 & 0 & 0 \\ +1 & +2 & +1 \end{bmatrix}$$

Lọc Sobel

LỌC ẢNH

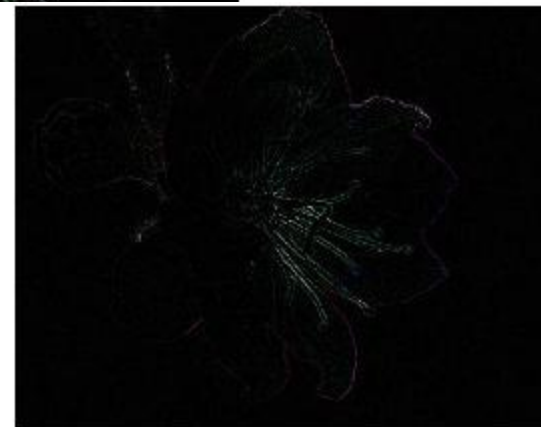


Lọc blur: Làm mịn ảnh



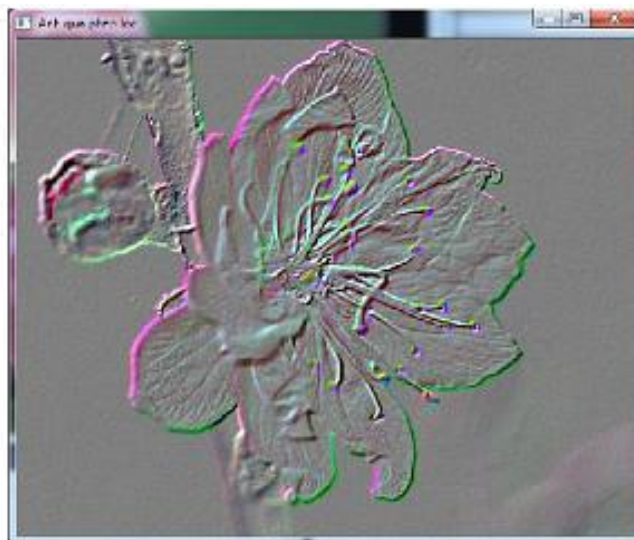
Lọc Sobel: Tách cạnh

Lọc Laplace



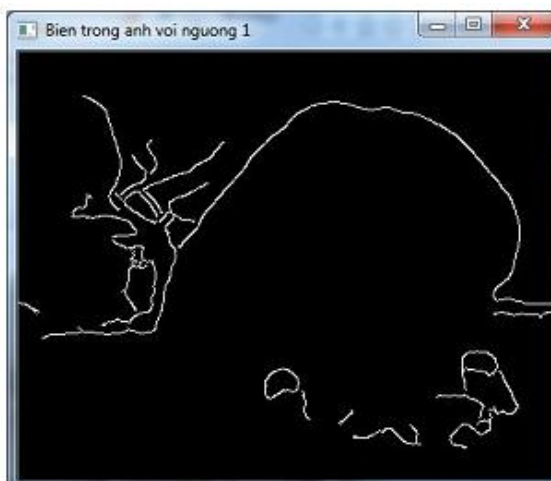
LỌC ẢNH

```
void main()
{
    Mat src = imread("HoaDao.jpg", CV_LOAD_IMAGE_COLOR);
    Mat dst;
    double m[3][3] = {
        -1, -1, 0,
        -1, 0, 1,
        0, 1, 1
    };
    Mat M = cv::Mat(3,3,CV_64F, m, Point(-1,-1), 128.0);
    cv::filter2D(src, dst, src.depth(), M);
    imshow("Anh goc", src);
    imshow("Anh qua phep loc", dst);
    cv::waitKey(0);
}
```



TÌM BIÊN ẢNH

```
void main()
{
    Mat gray = cv::imread("TuoiTho.jpg", CV_LOAD_IMAGE_GRAYSCALE);
    Mat dst1, dst2;
    imshow("Anh xam", gray);
    GaussianBlur(gray, gray, Size(9,9), 2);
    double t1 = 30, t2 = 200;
    Canny(gray, dst1, t1, t2, 3, false);
    t1 = 100; t2 = 120;
    Canny(gray, dst2, t1, t2, 3, false);
    imshow("Bien trong anh voi nguong 1", dst1);
    imshow("Bien trong anh voi nguong 2", dst2);
    waitKey(0);
}
```



Thank You!