ElMag - Formelsammlung

S. Reinli

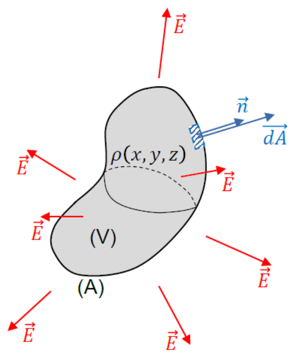
26. September 2016

Inhaltsverzeichnis

1 Elektrostatische Analyse

Die **Elektrostatische Analyse** ist ein Hauptbestandteil des Designs von Hoch- und Mittelspannungsgeräten. Wird unter anderem für die Berechnung der Ersatzkapazität von elektrischen Komponenten und Leitungen verwendet.

1.1 Grundgesetze

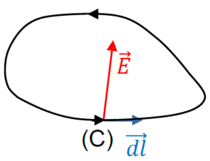


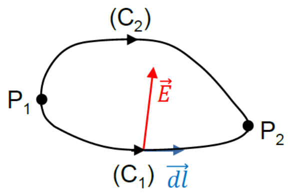
Gausssches Gesetz:

Der Fluss des Vektors $\vec{D} = \varepsilon \cdot \vec{E}$ durch eine geschlossene orientierte Fläche (A) ist gleich der gesamten elektrischen Ladung Q, die von der Fläche (A) umgeben ist:

$$\oiint_{(A)} \vec{D} \cdot d\vec{A} = Q \quad oder \quad \oiint_{(A)} \vec{E} \cdot d\vec{A} = \frac{Q}{\varepsilon}$$

$\vec{D}$ - elektrische Flussdichte
$\vec{E}$ - elektrisches Feld
ε - elektrische Permittivität



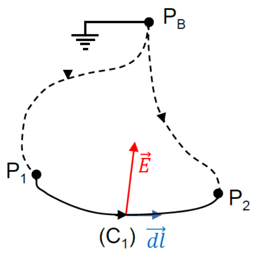


Wirbelfreiheit des elektrostatischen Feldes:

Das Kurvenintegral des elektrostatischen Feldes $\vec{E}$ über jede geschlossene orientierte Kurve (C) ist gleich null:

$$\oint_{(C)} \vec{E} \cdot d\vec{l} = 0$$

$$\oint_{(C)} \vec{E} \cdot d\vec{l} = \underset{(C_1)}{\oint_{P_1}^{P_2}} \vec{E} \cdot d\vec{l} - \underset{(C_2)}{\oint_{P_1}^{P_2}} \vec{E} \cdot d\vec{l} = 0$$



Das elektrische Skalarpotential eines Punktes gegenüber dem Bezugspunkt (P_B):

$$\varphi_{P_1} = \oint_{P_1}^{P_N} \vec{E} \cdot d\vec{l} \quad und \quad \varphi_{P_2} = \oint_{P_2}^{P_N} \vec{E} \cdot d\vec{l}$$

$$U_{P_1P_2} = \varphi_{P_1} - \varphi_{P_2} = \oint_{P_1}^{P_2} \vec{E} \cdot d\vec{l}$$

Poisson-Gleichung

$$\frac{\partial^2\varphi}{\partial x^2} + \frac{\partial^2\varphi}{\partial y^2} + \frac{\partial^2\varphi}{\partial z^2} = -\frac{\rho}{\varepsilon}$$

Laplace-Gleichung

$$\frac{\partial^2\varphi}{\partial x^2} + \frac{\partial^2\varphi}{\partial y^2} + \frac{\partial^2\varphi}{\partial z^2} = 0$$

Randbedingungen

Der geerdete Rand:

$$\varphi = 0$$

Der Rand mit bekannten Potential:

$$\varphi = A,$$

Der Rand der Symmetrie:

$$\frac{\partial\varphi}{\partial n} = 0$$

2 Stationäre Strömungsanalyse

3 Idiotenseite

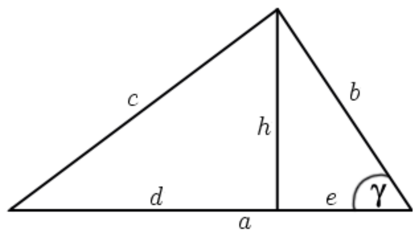
3.1 SI-Vorsätze

Symbol	**Name**	**Wert**	**Binär**	**Symbol**	**Name**	**Wert**
da	Deka	10^1		d	Dezi	10^{-1}
h	Hekto	10^2		c	Centi	10^{-2}
k	Kilo	10^3	$2^{10} = 1024$	m	Mili	10^{-3}
M	Mega	10^6	2^{20}	y, μ	Mikro	10^{-6}
G	Giga	10^9	2^{30}	n	Nano	10^{-9}
T	Tera	10^{12}	2^{40}	p	Piko	10^{-12}
P	Peta	10^{15}	2^{50}	f	Femto	10^{-15}

3.2 Dreiecksformeln

Cosinussatz

$$c^2 = a^2 + b^2 - 2 \cdot a \cdot b \cdot \cos\gamma$$



Sinussatz

$$\frac{a}{\sin\alpha} = \frac{b}{\sin\beta} = \frac{c}{\sin\gamma} = 2r = \frac{u}{\pi}$$

Pythagoras beim Sinus

$$\sin^2(b) + \cos^2(b) = 1 \qquad \tan(b) = \frac{\sin(b)}{\cos(b)}$$

$$\sin\beta = \frac{b}{a} = \frac{\text{Gegenkathete}}{\text{Hypotenuse}} \qquad \tan\beta = \frac{c}{b} = \frac{\text{Gegenkathete}}{\text{Ankathete}}$$

$$\cos\beta = \frac{c}{a} = \frac{\text{Ankathete}}{\text{Hypotenuse}} \qquad \cot\beta = \frac{c}{b} = \frac{\text{Ankathete}}{\text{Gegenkathete}}$$

3.3 Funktionswerte für Winkelargumente

deg	rad	sin	cos	tan
0	0	0	1	0
30	$\frac{\pi}{6}$	$\frac{1}{2}$	$\frac{\sqrt{3}}{2}$	$\frac{\sqrt{3}}{3}$
45	$\frac{\pi}{4}$	$\frac{\sqrt{2}}{2}$	$\frac{\sqrt{2}}{2}$	1
60	$\frac{\pi}{3}$	$\frac{\sqrt{3}}{2}$	$\frac{1}{2}$	$\sqrt{3}$

deg	rad	sin	cos
90	$\frac{\pi}{2}$	1	0
120	$\frac{2\pi}{3}$	$\frac{\sqrt{3}}{2}$	$-\frac{1}{2}$
135	$\frac{3\pi}{4}$	$\frac{\sqrt{2}}{2}$	$-\frac{\sqrt{2}}{2}$
150	$\frac{5\pi}{6}$	$\frac{1}{2}$	$-\frac{\sqrt{3}}{2}$

deg	rad	sin	cos
180	π	0	-1
210	$\frac{7\pi}{6}$	$-\frac{1}{2}$	$-\frac{\sqrt{3}}{2}$
225	$\frac{5\pi}{4}$	$-\frac{\sqrt{2}}{2}$	$-\frac{\sqrt{2}}{2}$
240	$\frac{4\pi}{3}$	$-\frac{\sqrt{3}}{2}$	$-\frac{1}{2}$

deg	rad	sin	cos
270	$\frac{3\pi}{2}$	-1	0
300	$\frac{5\pi}{3}$	$-\frac{\sqrt{3}}{2}$	$\frac{1}{2}$
315	$\frac{7\pi}{4}$	$-\frac{\sqrt{2}}{2}$	$\frac{\sqrt{2}}{2}$
330	$\frac{11\pi}{6}$	$-\frac{1}{2}$	$\frac{\sqrt{3}}{2}$

3.4 Periodizität

$$\cos(a + k \cdot 2\pi) = \cos(a) \qquad \sin(a + k \cdot 2\pi) = \sin(a) \qquad (k \in \mathbb{Z})$$

3.5 Quadrantenbeziehungen

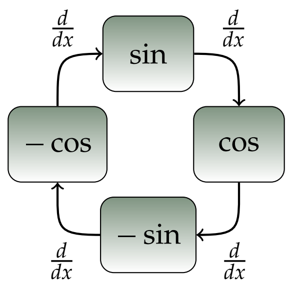
$$\sin(-a) = -\sin(a) \qquad \cos(-a) = \cos(a)$$

$$\sin(\pi - a) = \sin(a) \qquad \cos(\pi - a) = -\cos(a)$$

$$\sin(\pi + a) = -\sin(a) \qquad \cos(\pi + a) = -\cos(a)$$

$$\sin\left(\frac{\pi}{2} - a\right) = \sin\left(\frac{\pi}{2} + a\right) = \cos(a) \qquad \cos\left(\frac{\pi}{2} - a\right) = -\cos\left(\frac{\pi}{2} + a\right) = \sin(a)$$

3.6 Ableitungen



3.7 Additionstheoreme

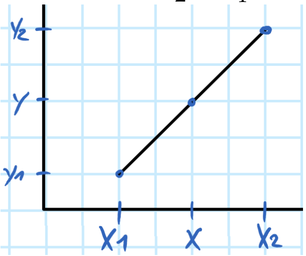
$$\sin(a \pm b) = \sin(a) \cdot \cos(b) \pm \cos(a) \cdot \sin(b)$$
$$\cos(a \pm b) = \cos(a) \cdot \cos(b) \mp \sin(a) \cdot \sin(b)$$
$$\tan(a \pm b) = \frac{\tan(a) \pm \tan(b)}{1 \mp \tan(a) \cdot \tan(b)}$$

3.8 Doppel- und Halbwinkel

$$\sin(2a) = 2\sin(a)\cos(a)$$
$$\cos(2a) = \cos^2(a) - \sin^2(a) = 2\cos^2(a) - 1 = 1 - 2\sin^2(a)$$
$$\cos^2\left(\frac{a}{2}\right) = \frac{1+\cos(a)}{2} \qquad \sin^2\left(\frac{a}{2}\right) = \frac{1-\cos(a)}{2}$$

3.9 Geradengleichung Interpolieren

$$y(x) = y_1 + \frac{y_2 - y_1}{x_2 - x_1}(x - x_1)$$



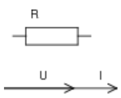
3.10 Grad <-> Rad

$$\alpha_{rad} = \alpha_{grad} \cdot \frac{\pi}{180}$$
$$\alpha_{grad} = \alpha_{rad} \cdot \frac{180}{\pi}$$

3.11 Grundelemente

Ohmscher Widerstand R

u und i können sprunghaft ändern



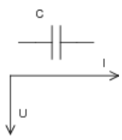
$$u(t) = R \cdot i(t)$$
$$i(t) = \frac{u(t)}{R}$$
$$\underline{Z}_R = R$$

nicht linear: $R_=(u) = \frac{U}{I(u)}, r_D = \frac{dU}{dI}|_{U_0}$

$$P = I^2 \cdot R = \frac{U^2}{R}$$

Kapazitität C

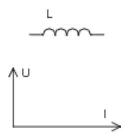
u kann nicht sprunghaft ändern



$$u(t) = \frac{1}{C}\int_0^t i(\tau)d\tau + u(0)$$
$$i(t) = C\frac{du(t)}{dt}$$
$$\underline{Z}_C = \frac{1}{j\omega C} = -\frac{j}{\omega C}$$
$$X_C = -\frac{1}{\omega C} \qquad B_C = \omega C$$
$$Q_C = -U^2 \cdot \omega C = -\frac{I^2}{\omega C}$$
$$W_C = \frac{1}{2}CU_C^2$$

Induktivität L

i kann nicht sprunghaft ändern



$$u(t) = L\frac{di(t)}{dt}$$
$$i(t) = \frac{1}{L}\int_0^t u(\tau)d\tau + i(0)$$
$$\underline{Z}_L = j\omega L$$
$$X_L = \omega L \qquad B_L = -\frac{1}{\omega L}$$
$$Q_L = I^2 \cdot \omega L = \frac{U^2}{\omega L}$$
$$W_L = \frac{1}{2}LI_L^2$$

3.12 Begriffe der Impedanz und Admittanz

Scheinwiderstand		$Z = \frac{U_{eff}}{I_{eff}}$	$= \sqrt{R^2 + X^2}$	Ohm
Komplexer Widerstand	Impedanz	$\underline{Z} = R + jX = Z \cdot e^{j\varphi}$	$= \frac{\underline{U}}{\underline{I}} = \frac{\underline{U} \cdot \underline{U}^*}{\underline{S}^*} == \frac{U^2}{\underline{S}^*} = \frac{\underline{S}}{I^2}$	Ohm
Komplexer Leitwert	Admittanz	$\underline{Y} = G + jB = \frac{1}{\underline{Z}} = \frac{1}{Z}e^{-j\varphi}$	$= \frac{\underline{I}}{\underline{U}}$	Siemens
Wirkwiderstand	Resistanz	$R = \mathrm{Re}(\underline{Z})$	$= Z \cdot cos(\varphi)$	Ohm
Wirkleitwert	Konduktanz	$G = \mathrm{Re}(\underline{Y})$	$\neq \frac{1}{R}$	Siemens
Blindwiderstand	Reaktanz	$X = \mathrm{Im}(\underline{Z})$	$= Z \cdot sin(\varphi)$	Ohm
Blindleitwert	Suszeptanz	$B = \mathrm{Im}(\underline{Y})$	$\neq \frac{1}{X}$	Siemens
Phasenverschiebung		$\varphi = \varphi_u - \varphi_i = \arctan\left(\frac{\mathrm{Im}(\underline{Z})}{\mathrm{Re}(\underline{Z})}\right)$		Radiant