

2013-2014 学年第二学期期末考试 A 卷

一、填空与单项选择题(32 分, 每题 4 分, 共 8 题)

1. 行列式 $\begin{vmatrix} a & b & b & b \\ b & a & b & b \\ b & b & a & b \\ 1 & 2 & 3 & 4 \end{vmatrix}$ 的第四行元素的代数余子式之和 $A_{41} + A_{42} + A_{43} + A_{44} = \underline{\hspace{2cm}}$.

2. 设 $\alpha_1 = (1, 1, 0)^T$, $\alpha_2 = (1, 0, 1)^T$, $\alpha_3 = (0, 1, 1)^T$ 为 \mathbb{R}^3 的一组基, 则向量 $b = (2, 0, 0)^T$ 在这组基下的坐标为 $\underline{\hspace{2cm}}$.

3. 设二次型 $f(x_1, x_2, x_3) = x_1^2 + 2x_1x_2 + 2x_2x_3$, 则其正惯性指数为 $\underline{\hspace{2cm}}$.

4. 设 n 阶方阵 $A = \begin{pmatrix} 1 & a & \cdots & a \\ a & 1 & \cdots & a \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a & a & \cdots & 1 \end{pmatrix}$, 如果齐次线性方程组 $Ax = 0$ 的基础解系中只有一个

向量, 则常数 $a = \underline{\hspace{2cm}}$.

5. 设 $A = \begin{pmatrix} 2 & 3 & 4 \\ 6 & t & 2 \\ 4 & 6 & 3 \end{pmatrix}$, $B = \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 0 \end{pmatrix} (2 \ 3 \ 4)$, 且 $r(A + AB) = 2$ 则 $t = ()$

(A)7

(B)8

(C)9

(D)10

6. 设 $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 3 \end{pmatrix}$, $B = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 3 & 1 \end{pmatrix}$, 则 $(AB)^{-1} = \underline{\hspace{2cm}}$.

7. 已知 n 阶方阵 A 与 B 相似, 则下列说法正确的是()

(A) 存在正交矩阵 P , 满足 $P^{-1}AP = B$;

(B) A 与 B 具有相同的特征值和特征向量;

(C) A 与 B 均相似于一个对角矩阵;

(D) 对于任意的常数 k , 矩阵 $A - kE$ 与 $B - kE$ 相似.

8. 设 A 为 $m \times n$ 矩阵, $Ax=0$ 是非齐次线性方程组的导出组, 则()

《线性代数 B》历年题 学解

- (A) 若齐次线性方程组 $Ax=0$ 仅有零解, 则 $Ax=b$ 有唯一解;
(B) 若齐次线性方程组 $Ax=0$ 有非零解, 则 $Ax=b$ 有无穷多解;
(C) 若非齐次线性方程组 $Ax=b$ 有无穷多解, 则 $Ax=0$ 仅有零解;
(D) 若非齐次线性方程组 $Ax=b$ 有无穷多解, 则 $Ax=0$ 有非零解.

二、(10 分) 解矩阵方程: 设 $A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ -1 & 1 & 1 \\ -1 & 0 & -1 \end{pmatrix}$, $B = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 2 & 0 \\ 5 & -3 \end{pmatrix}$, $X = AX + B$, 求 X .

三、(12 分) 已知向量组 $\alpha_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$, $\alpha_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$, $\alpha_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 5 \end{pmatrix}$ 不能由向量组 $\beta_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$, $\beta_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}$, $\beta_3 = \begin{pmatrix} 3 \\ 4 \\ a \end{pmatrix}$ 线

性表示. (1) 求 a 的值; (2) 将 $\beta_1, \beta_2, \beta_3$ 用 $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3$ 线性表示..

学解 《线性代数B》历年题

四、(12分) 求 λ 为何值时, 线性方程组
$$\begin{cases} x_1 + x_3 = \lambda \\ 4x_1 + x_2 + 2x_3 = \lambda + 2 \\ 6x_1 + x_2 + 4x_3 = 2\lambda + 3 \end{cases}$$
 有解, 并求出解的一般形式.

五、(12分)

求一个正交变换 $x = Py$, 把二次型 $f = 4x_1^2 - 3x_2^2 + 4x_1x_2 - 4x_1x_3 + 8x_2x_3$ 化为标准形, 并写出标准形.

《线性代数B》历年题 学解

六、(12分) 设 V 为所有二阶对称方阵按照通常矩阵的加法和数乘运算构成的线性空间, 在 V 上

定义如下变换: 对任意 $A \in V$, $T(A) = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} A \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$.

(1) 证明: T 是 V 上的一个线性变换;

(2) 求变换 T 在基 $A_1 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$, $A_2 = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$, $A_3 = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$ 下的矩阵.

七、证明题(10分, 每题5分, 共2题)

1. 设 $A_{4 \times 4}$, $\alpha_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 9 \\ 9 \\ 9 \end{pmatrix}$, $\alpha_2 = \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$, $\alpha_3 = \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ 是线性方程组 $Ax = b$ 的3个解, 证明: $A^* = 0$

2. 已知 α, β 是两个相互正交的 n 维列向量, 证明: 矩阵 $E + \alpha\beta^T$ 可逆.

2013-2014 学年第二学期期末考试 A 卷参考答案

《线性代数 B》历年题 学解

一、填空题(15 分, 每题 3 分, 共 5 题)

1. 【正解】 $(a-b)^3$

$$\text{【学解】 } A_{41} + A_{42} + A_{43} + A_{44} = \begin{vmatrix} a & b & b & b \\ b & a & b & b \\ b & b & a & b \\ 1 & 1 & 1 & 1 \end{vmatrix} = (a-b)^3$$

【考点延伸】《考试宝典》【知识点 1-3 总览】知识点 2 行列式的展开

2. 【正解】 $(1, 1, -1)$

【学解】 $a+b=2, a+c=0, b+c=0$ 解得 $a=1, b=1, c=-1$

【考点延伸】《考试宝典》【知识点 10-15 重要题型】题型 4 向量坐标与坐标变换

3. 【正解】2

【学解】正惯性指数

【考点延伸】《考试宝典》【知识点 22】二次型

4. 【正解】 $-\frac{1}{n-1}$

$$\text{【学解】 } \begin{vmatrix} 1 & a & \cdots & a & a \\ a & 1 & \cdots & a & a \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ a & a & \cdots & 1 & a \\ a & a & \cdots & a & 1 \end{vmatrix} = [1 + (n-1)a](1-a)^{n-1},$$

$a=1, r(A)=1$, 有 $n-1$ 个解, 故而 $a = -\frac{1}{n-1}$

【考点延伸】《考试宝典》【知识点 16】齐次线性方程组

5. 【正解】C

【学解】 $r(A+AB) = r(A(B+E))$ 而 $B+E$ 可逆 $\Rightarrow r(A)=2, |A|=0 \Rightarrow t=9$

【考点延伸】《考试宝典》【知识点 4-9 重要题型】题型 6 矩阵的秩

6、【正解】 $\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \frac{1}{2} & 0 \\ 0 & -\frac{3}{2} & \frac{1}{3} \end{pmatrix}$

【学解】 $AB = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 3 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 9 & 3 \end{pmatrix}$

【考点延伸】《考试宝典》【知识点 4-9 重要题型】题型 6 矩阵的秩

7、【正解】D

【学解】 n 阶方阵 A 与 B 相似不一定可对角化，有相同特征值但特征向量不一定相同，不是对称

矩阵不一定可以正交对角化，D 选项 $B = PAP^{-1}, B - kE = P(A - kE)P^{-1}$

【考点延伸】《考试宝典》【知识点 19-24 重要题型】题型 5 相似矩阵

8、【正解】D

【学解】AB 选项可能无解

【考点延伸】《考试宝典》【知识点 16-18 重要题型】题型 2 非齐次线性方程组的解

二、(10 分)

【正解】已知 $X = AX + B \Rightarrow (I - A)X = B \Rightarrow X = (I - A)^{-1}B$

$$(I - A)^{-1} = \begin{pmatrix} 0 & \frac{2}{3} & \frac{1}{3} \\ -1 & \frac{2}{3} & \frac{1}{3} \\ 0 & -\frac{1}{3} & \frac{1}{3} \end{pmatrix}, X = (I - A)^{-1}B = \begin{pmatrix} 0 & \frac{2}{3} & \frac{1}{3} \\ -1 & \frac{2}{3} & \frac{1}{3} \\ 0 & -\frac{1}{3} & \frac{1}{3} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 2 & 0 \\ 5 & -3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 & -1 \\ 2 & 0 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}$$

【考点延伸】《考试宝典》【知识点 4-9 重要题型】题型 1 矩阵的运算与矩阵行列式的计算

三、(10 分)

【正解】(1) $\begin{pmatrix} 1 & 1 & 3 \\ 1 & 2 & 4 \\ 1 & 3 & a \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 1 & 3 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & a-4 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & a-5 \end{pmatrix}$, 所以 $a=5$

$$(2) \begin{cases} a+c=1 \\ b+3c=1 \\ a+b+5c=1 \end{cases}, \text{ 所以 } a=2, b=4, c=-1, \text{ 所以 } \beta_1=2\alpha_1+4\alpha_2-\alpha_3$$

$$\begin{cases} a+c=1 \\ b+3c=2 \\ a+b+5c=3 \end{cases}, \text{ 所以 } a=1, b=2, c=0, \text{ 所以 } \beta_2=\alpha_1+2\alpha_2$$

$$\begin{cases} a+c=3 \\ b+3c=4 \\ a+b+5c=5 \end{cases}, \text{ 所以 } a=5, b=10, c=-2, \text{ 所以 } \beta_3=5\alpha_1+10\alpha_2-2\alpha_3$$

【考点延伸】《考试宝典》【知识点 19】特征值与特征向量

四、(12 分)

$$\text{【正解】} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & \vdots & \lambda \\ 4 & 1 & 2 & \vdots & \lambda+2 \\ 6 & 1 & 4 & \vdots & 2\lambda+3 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & \vdots & \lambda \\ 0 & 1 & -2 & \vdots & -3\lambda+2 \\ 0 & 0 & 0 & \vdots & 1-\lambda \end{pmatrix}$$

线性方程组有解, 则 $\lambda=1$, 取 x_3 为自由元, 即
$$\begin{cases} x_1 = -x_3 + 1 \\ x_2 = 2x_3 - 1 \\ x_3 = x_3 \end{cases}$$

所以解的一般形式为
$$x = k \begin{bmatrix} -1 \\ 2 \\ 1 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{bmatrix}$$

【考点延伸】《考试宝典》【知识点 16-18 重要题型】题型 2 非齐次线性方程组的解

五、(12 分)

【正解】二次型矩阵 $A = \begin{bmatrix} 0 & 2 & -2 \\ 2 & 4 & 4 \\ -2 & 4 & -3 \end{bmatrix}$,

$$\lambda I - A = \begin{bmatrix} \lambda & -2 & 2 \\ -2 & \lambda-4 & -4 \\ 2 & -4 & \lambda+3 \end{bmatrix} = (\lambda-1)(\lambda-6)(\lambda+6) = 0$$

对特征值 $\lambda=1$
$$I - A = \begin{bmatrix} 1 & -2 & 2 \\ -2 & -3 & -4 \\ 2 & -4 & 4 \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} 1 & -2 & 2 \\ 0 & -7 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

有基础解系 $\xi_1 = (-2, 0, 1)^T$

$$\text{对特征值 } \lambda = 6 \quad 6I - A = \begin{bmatrix} 6 & -2 & 2 \\ -2 & 2 & -4 \\ 2 & -4 & 9 \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} -1 & 0 & \frac{9}{2} \\ 0 & -2 & 5 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

有基础解系 $\xi_2 = (1, 5, 2)^T$

$$\text{对特征值 } \lambda = -6 \quad -6I - A = \begin{bmatrix} -6 & -2 & 2 \\ -2 & -10 & -4 \\ 2 & -4 & -3 \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

有基础解系 $\xi_3 = (1, -1, 2)^T$

$$\text{单位正交化, 矩阵 } P = \begin{pmatrix} -\frac{2}{\sqrt{5}} & \frac{1}{\sqrt{30}} & \frac{1}{\sqrt{6}} \\ 0 & \frac{5}{\sqrt{30}} & -\frac{1}{\sqrt{6}} \\ \frac{1}{\sqrt{5}} & \frac{2}{\sqrt{30}} & \frac{2}{\sqrt{6}} \end{pmatrix}$$

标准形: $f = y_1^2 + 6y_2^2 - 6y_3^2$

【考点延伸】《考试宝典》【知识点 19-24 重要题型】题型 6 二次型的标准化

六、(12分)

【正解】(1) $\forall X = \begin{pmatrix} x_1 & x_2 \\ x_3 & x_4 \end{pmatrix}, Y = \begin{pmatrix} y_1 & y_2 \\ y_3 & y_4 \end{pmatrix} \in V$

$$T(X) = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} X \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 & x_2 \\ x_3 & x_4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1 & x_1 + x_2 \\ x_1 + x_3 & x_1 + x_2 + x_3 + x_4 \end{pmatrix}$$

$$T(Y) = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} Y \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1 & y_2 \\ y_3 & y_4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} y_1 & y_1 + y_2 \\ y_1 + y_3 & y_1 + y_2 + y_3 + y_4 \end{pmatrix}$$

$$T(X+Y) = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} (X+Y) \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} x_1 + y_1 & x_1 + x_2 + y_1 + y_2 \\ x_1 + x_3 + y_1 + y_3 & x_1 + x_2 + x_3 + x_4 + y_1 + y_2 + y_3 + y_4 \end{pmatrix}$$

满足 $T(X+Y) = T(X) + T(Y)$

$$T(kX) = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} X \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} kx_1 & kx_2 \\ kx_3 & kx_4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} kx_1 & kx_1+kx_2 \\ kx_1+kx_3 & k(x_1+x_2+x_3+x_4) \end{pmatrix} = kT(X)$$

满足 $T(kX) = kT(X)$, 所以 T 是 V 上的一个线性变换

$$(2) T(A_1) = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} A_1 \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} = [A_1, A_2, A_3] \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

$$T(A_2) = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} A_2 \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} = [A_1, A_2, A_3] \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 2 \end{bmatrix}$$

$$T(A_3) = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} A_3 \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = [A_1, A_2, A_3] \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$$

所以 T 在 A_1, A_2, A_3 下的矩阵为 $\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 1 \end{bmatrix}$

【考点延伸】线性变换;

七、(12分)

1、【证明】已知 $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3$ 是线性方程组 $Ax=b$ 的 3 个解,

$$\text{即 } A\alpha_1=b, A\alpha_2=b, A\alpha_3=b$$

则 $\alpha_1-\alpha_2, \alpha_1-\alpha_3$ 是 $Ax=0$ 的解, 且线性无关,

$$\dim N(A) = 4 - r(A) \geq 2, r(A) \leq 2 < 3, \text{ 可得 } A^* = 0$$

【考点延伸】齐次线性方程组的解

2、【正解】(1) 当 $\alpha^T \beta = 0$ 时, 称 α, β^T 是正交向量, $\alpha\beta^T X = \lambda X$

$$\alpha\beta^T \alpha\beta^T X = 0 = \lambda^2 X,$$

则 $\lambda=0$, 所以 $E + \alpha\beta^T$ 的特征值为 1,

则 $E + \alpha\beta^T$ 可逆得证

学解 《线性代数B》历年题

【考点延伸】《考试宝典》【知识点 19-24 重要题型】题型 7 正交矩阵的性质和证明

$$(2) \text{ 由(1)可知 } 3E - A = \begin{pmatrix} 2 & 2 & 2 \\ 2 & 2 & 2 \\ 2 & 2 & 2 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \therefore (3E - A)X = 0 \text{ 的一个基础解系为 } \begin{cases} \zeta_1 = \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \\ \zeta_2 = \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix} \end{cases}$$

$$-3E - A = \begin{pmatrix} -4 & 2 & 2 \\ 2 & -4 & 2 \\ 2 & 2 & -4 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, (-3E - A)X = 0 \text{ 的一个基础解系为 } \zeta_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\therefore P = \begin{pmatrix} -\frac{1}{\sqrt{2}} & -\frac{1}{\sqrt{6}} & \frac{1}{\sqrt{3}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & -\frac{1}{\sqrt{6}} & \frac{1}{\sqrt{3}} \\ 0 & \frac{2}{\sqrt{6}} & \frac{1}{\sqrt{3}} \end{pmatrix}$$

【考点延伸】《考试宝典》【知识点 22】二次型