

Concurrent systems modelling

TCTI-V2CSM1-16

Les 1, introductie

Vandaag



- → Over de cursus.
- Opzet van de cursus.
- Concurrency.
- Problemen met concurrency.

Waar gaat deze cursus over?



- Software Architectuur
- Parallel Programmeren

Software Architectuur (Modelling)



- Modellen
- Mooi werk + goed salaris

Parallel Programmeren



- Gelijktijdige deelprogrammas
- Overzichtelijk
- Krachtig
- Valkuilen





Een systeem uitdenken voor je gaat programmeren.



Leerdoel van TCTI-V2CSM1-16.



Het ontwerpen van embedded systemen waarin verschillende taken tegelijk dienen te worden uitgevoerd en waarvoor real time eisen bestaan.

Embedded systems



Systemen die een processor gebruiken, maar waarvan de primaire functie niet die van een standaard computer is.

 B.v. een fietscomputer is een embedded systeem; het bevat een processor die niet is bedoeld als tekstverwerker of spreadsheet.

Real time systems.



Systemen waarin de tijd waarop de uitvoer wordt geproduceerd van essentieel belang is. Uitvoer die te laat of te vroeg komt is incorrect, ook al is de geleverde data correct.

- Hard harde deadline voor de tijd
 - Reageren op overschrijding temperatuur in chemische fabriek.
- Soft tijd mag afwijken maar het is niet wenselijk.
 - Videoplayer. Als het beeld hapert is dat niet leuk, maar het is geen ramp.

Concurrent systems



Systemen die meer dan een taak gelijktijdig (concurrent) uitvoeren.

 Een videospeler toont videobeelden en verwerkt tegelijk de knoppen die een gebruiker indrukt. Bovendien worden op de achtergrond videobeelden ontvangen via het netwerk en in een buffer geplaatst.

Realtime concurrent embedded system





Agenda



- Over de cursus.
- Opzet van de cursus (loop even langs canvas).
- Concurrency.
- Problemen met concurrency.

Belangrijk



 Eerst oefenopdrachten tijdens het college en de huiswerkopdracht maken.

Daarna pas aan je ontwerpdocument met de nieuwe deelopdracht toevoegen en uploaden.

- Wat je upload wordt beoordeeld
- •Kan het zijn dat een docent aanpassingen vereist.
- Voldoende beoordeelde deelopdrachten behouden ook na aanpassing het originele cijfer.
- •Onvoldoende beoordeelde deelopdrachten vereisen altijd aanpassing. Na voldoende aanpassing kan het cijfer ervoor **maximaal een 5.5** worden.





- Lange feedback cycli
- Quid pro quo

Studiemateriaal



Studiemateriaal

- Design Like a Robot!.zip
- Reader TCTI-V2CSM1-16.pdf
- •Al het genoemde in het programma op Canvas (voornamelijk sheets)

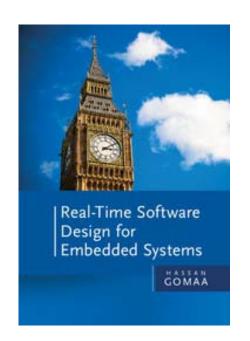




Hassan Gomaa (2016), Real-Time Software Design for Embedded Systems. Cambridge Press, May 2016.

ISBN: 9781107041097

Online te lezen op www.mediatheek.hu.nl.





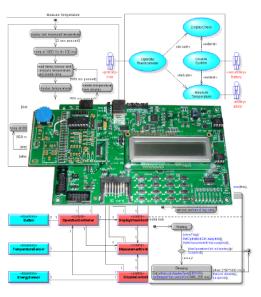


Wensink en Van Ooijen (2013). *Reader real-time* system programming. Hogeschool Utrecht, februari 2013.



Realtime System Programming

Technische Informatica



Instituut voor Informatie- en Communicatie Technologie
M.Wensink / W.v.Ooijen, cursus 2012-2013

Agenda



- Over de cursus.
- Opzet van de cursus.
- Concurrency.
- Problemen met concurrency.

Concurrent systems.



Systemen die meer dan een taak gelijktijdig (concurrent) uitvoeren.

 Een videospeler toont videobeelden en verwerkt tegelijk de knoppen die een gebruiker indrukt. Bovendien worden op de achtergrond videobeelden ontvangen via het netwerk en in een buffer geplaatst.

Waarom concurrency?



- Helder concept. In werkelijk gebeuren ook dingen tegelijk.
- Helpt om deadlines te halen in realtime systemen.
- Als er meerdere kernen kan je die allemaal gebruiken.

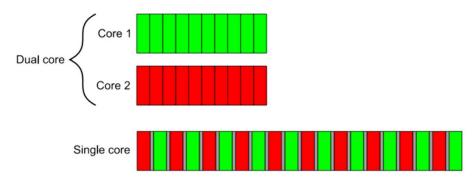




Concurrency:

Meer dan één taak tegelijkertijd uitvoeren

- Meerdere processors/cores
- Task switching



Anthony Williams (2012), C++ Concurrency in Action - Practical Multithreading. Manning, 2012, p.3.

Hoe concurrency?



Linux: processen.

C++: threads

RTOS: taken

HU-RTOS (taal C++) geschreven door W. van Ooijen.

- Een RTOS bevat een scheduler die verschillende taken kan schedulen.
- In een RTOS dienen taken verschillende prioriteiten te kunnen hebben.





Real-Time Embedded Application Real-Time Operating System Computer Hardware

Scheduling



- Preëmptive scheduling.
 - De scheduler bepaalt wanneer een taak zijn beurt moet afstaan aan de volgende taak.
- Coöperative scheduling.
 - De taak staat zelf zijn beurt af en dan kan de volgende taak verder.



Scheduling

Task running



Buffering: Producer Consumer.



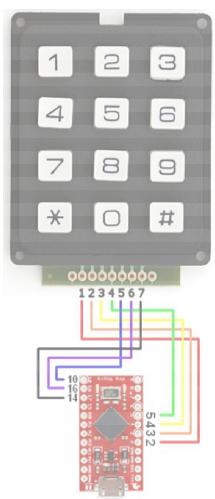


- Twee taken kunnen verschillende snelheid hebben.
- Om te zorgen dat de ene taak niet op de ander hoeft te wachten is een buffer nodig.
- Bij het afwassen is het bordenrekje de buffer.

Producers en consumers in embedded systemen.

U

- Bijvoorbeeld toetsenbordtaak en verwerktaak.
- De gebruiker toetst sneller dan er verwerkt kan worden.
- Er is nu een buffer nodig de de toetsaanslagen onthoudt tot de verwerktaak ze kan verwerken.



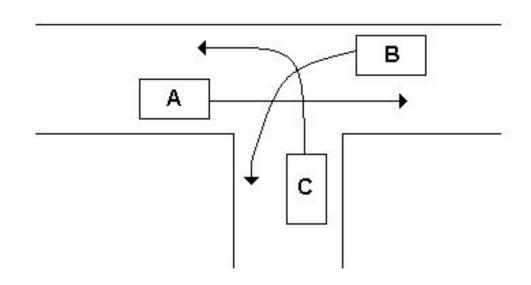
Agenda



- Over de cursus.
- Opzet van de cursus.
- Concurrency.
- Problemen met concurrency.

Problemen met concurrency (deadlock)





Wie gaat eerst?

Problemen met concurrency (livelock)



Sommige taken komen niet aan de beurt:

- ☐ Taken met hoge prioriteit gebruiken alle processortijd.
- ☐ Bij coöperative scheduling: een lang durende taak staat de beurt niet af.



Problemen met concurrency (race condition)

Verschillende taken bewerken dezelfde gegevens.

Deze gegevens kunnen corrupt raken.

(bijvoorbeeld twee personen boeken dezelfde hotelkamer)

Demo threads

```
#include <iostream>
                                                                           Called from
#include <string>
                                                                              thread
#include <thread>
void call_from_thread(std::string threadname) {
   for (int i = 0; i <= 100; i++) { std::cout << threadname; }</pre>
}
int main() {
   std::thread t1(call_from_thread, "a");
   std::thread t2(call from thread, "b");
                                                                    Lauch 3 concurrent
   std::thread t3(call_from_thread, "c");
                                                                          threads
   t1.join();
   t2.join();
   t3.join();
   std::cout << std::endl;</pre>
                                                            Called when all
   return 0;
                                                             threads have
                                                               finished
```

Demo threads



Demo race condition

```
#include <iostream>
#include <thread>

using namespace std;

int teller = 0;

const int AANTAL = 100000;

void telop() {
   for (int i = 0; i < AANTAL; i++) {
        teller++;
    }
}</pre>
```



```
int main(int argc, char **argv) {
   thread t1(telop);
   thread t2(telop);
   thread t3(telop);
   thread t4(telop);
   t1.join();
   t2.join();
   t3.join();
   t4.join();
   cout << "'\nteller = " << teller;</pre>
   cout << " (" << 4 * AANTAL << " expected)";</pre>
   cout << endl;</pre>
   return 0;
```

Demo race condition



Demo mutex

```
#include <iostream>
#include <thread>
#include <mutex>
using namespace std;
int teller = 0;
const int AANTAL = 100000;
mutex mtx;
void telop() {
  for (int i = 0; i < AANTAL; i++) {</pre>
    mtx.lock();
    teller++;
    mtx.unlock();
```



```
int main(int argc, char **argv) {
  thread t1(telop);
  thread t2(telop);
  thread t3(telop);
  thread t4(telop);
  t1.join();
  t2.join();
  t3.join();
  t4.join();
  cout << "\nteller = " << teller</pre>
  cout << " (" << 4 * AANTAL << " expected)"</pre>
  cout << endl;</pre>
  return 0;
```

Demo mutex



Demo deadlock

```
int teller1 = 0;
int teller2 = 0;

const int AANTAL = 100000;

mutex mtx_teller1;
mutex mtx_teller2;

void doe_iets_12() {
   for (int i = 0; i < AANTAL; i++) {
        mtx_teller1.lock();
        mtx_teller2.lock();
        teller2 = teller1+1;
        teller1 = teller2;
        mtx_teller1.unlock();
        mtx_teller2.unlock();
        fty definition of the second content of the second
```



```
void doe iets 21() {
  for (int i = 0; i < AANTAL; i++) {
         mtx teller2.lock();
         mtx teller1.lock();
         teller2 = teller1+1;
         teller1 = teller2;
         mtx_teller2.unlock();
         mtx teller1.unlock();
int main(int argc, char **argv) {
  thread t1(doe iets 12);
  thread t2(doe_iets_21);
  t1.join();
  t2.join();
  cout << "we are lucky if we have not crashed" <<</pre>
teller
  cout << endl;</pre>
  return 0;
```

 38^{36}

Opdracht: Dansend ASCII - poppetje

Thread1: cout asci-popje op basis toestandsvariabelen voor wenkbrauwen, ogen, neus, mond en lichaam:
if(workbrauw==boos){cout << "\\ /":\oleo{cout << "\\ /":\oleo{cout

```
if(wenkbrauw==boos){cout << "\\ /";}else{cout<< "w w";}
if(ogen==gesloten){cout << "- -";}else{cout<< "O O";}</pre>
```

- Thread2: verandert periodiek ogen-toestandsvariabele (knipperen).
 If(ogen==dicht){ogen=open;}else{ogen=dicht;}
- Thread3: verandert periodiek wenkbrouwen-toestandsvariabele. Bijvoorbeeld: If(wenkbrauw==boos){wenkbrauw=neutraal;}else{wenkbrauw=boos;}
- Thread4: verandert periodiek die van de mond (praten), maar is ook afhankelijk van de toestand van de wenkbrauwen.
 If(wenkbrauw==boos){mond=boos;}else{..kies wat anders voor mond}
- Thread5: ,, ,, van het lichaam.
- Bescherm toegang tot de toestandsvariabelen (zowel lezen als schrijven) elk met een eigen mutex.
- Tip: gebruik visual studio of visual code. Kies: "Console Application project".



Nabespreking

Samenvatting huilen voorkomen met parallel programmeren



- Gebruik synchronisatiemechanismen (zoals mutex) voor toegang tot gedeelde bronnen. [om races te voorkomen]
- Bij gebruik van mutexen lock ze altijd in dezelfde volgorde.
 [om deadlocks te voorkomen]
- Lock gesharede resources zo kort mogelijk [om livelocks te voorkomen].
 - (NB: dat laatste geldt dus zowel voor cooperative als voor preemptive multitasking)

Terugblik.



RTOS

Concurrent Tasks

Scheduler

Realtime systems

Task switching

Preëmptive multitasking vs Coöperative multitasking

Deadlock