<DIP LAB4>

21611591 김난희

LAB 4-1 & 4-2: Implement imfilter

→ matlab source code

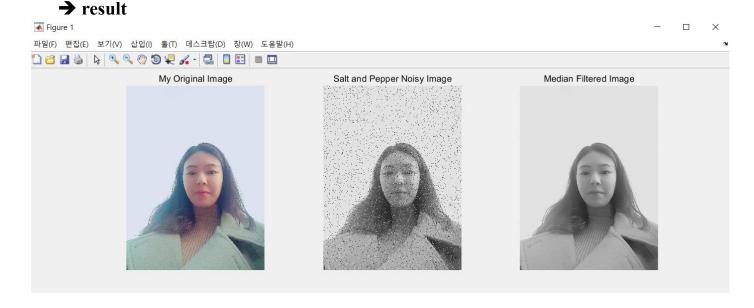
```
%% Lab 4-2 Implement imfilter
% original image
my img=imread('myimg.jpg');
figure; subplot(1,4,1); imshow(my img); title('Original Image');
% Lab 4-1
% Add Gaussian noise
n=randn(size(my img))*20;
noised Img=uint8(double(my img)+n);
lst=find(noised Img<0); noised Img(lst)=0;</pre>
lst=find(noised Img>255); noised Img(lst)=255;
subplot(1,4,2); imshow(noised Img); title('Noisy Image');
% zero padding
[row col,dim] = size(my img); % dim : rgb
pad Img = zeros(row,col,dim);
pad size=10; %padding size
for k=1:dim
   for i=1+(pad size/2):row+(pad size/2)
       for j=1+(pad size/2):col+(pad size/2)
          pad Img(i,j,k) = my img(i-(pad size/2),j-(pad size/2),k);
      end
   end
end
% averaging filter
w=ones(5,5)/25;
% result of Lab4-1
Ir=imfilter(noised Img, w, 'same', 'replicate');
subplot(1,4,3); imshow(Ir); title('built-in Averaged Image');
% filtering
filtered Img = zeros(row,col,dim);
for k=1:dim
   for i=1:row
       for j=1:col
```

LAB 4-3: Conduct median filter

→ matlab source code

```
% Lab 4-3 : conduct median filter
% original image
my_img=imread('myimg.jpg');
subplot(1,3,1); imshow(my_img); title('My Original Image');
% salt & pepper
ig=rgb2gray(my_img);
noised_Img = imnoise(ig,'salt & pepper');
subplot(1,3,2); imshow(noised_Img); title('Salt and Pepper Noisy Image');
% median filtering
img med = medfilt2(noised Img);
```

subplot(1,3,3); imshow(img med); title('Median Filtered Image');



→ discussions

원본 이미지에 salt & pepper noise를 입혀서 필터링 후 각각의 결과를 비교해보았다. 비교할 이미지는 총 3가지 결과이다. built-in function을 사용한 imfilter('replicate')와 median filter, 그리고 내가 만든 filter이다. imfilter와 median를 사용한 경우에는 머리 카락 주변의 잔머리부분까지 깔끔하게 필터링 되어 나타났다. 내가 만든 필터는 그 부분에서 조금 부족한 결과를 나타냈다. 하지만, 원본 이미지와 비교했을 시에는 거의 차이가 나지 않았다. 두 built-in 필터는 원본 이미지에 대해 좀 더 색감과 잔머리 부분 등 깔끔하게 나타냈다. 스마트폰 내의 필터를 씌운 카메라 어플 기능과 비슷한 느낌이었다.