Zero-Shot Recognition

Progressive Ensemble Networks for Zero-Shot Recognition

Ye, Meng, and Yuhong Guo. "Progressive ensemble networks for zero-shot recognition." Proceedings of the IEEE/CVF Conference on Computer Vision and Pattern Recognition. 2019.

CONTENTS

- 01 What is Zero-shot learning?
- O2 Simple architecture of Zero-shot recognition
- O3 Different Zero-shot recognition settings
- O4 Progressive Ensemble Networks for Zero-Shot Recognition



01 What is Zero-shot learning?

What is Zero-shot learning?

- 기계 학습에서 훈련 중 학습되지 않은 클래스를 테스트 때 예측하는 것

What is Zero-shot recognition?

- 이미지 classification에서, 학습되지 않은 클래스에 대한 이미지를 테스트 때 분류하는 것

01 What is Zero-shot learning?

Training (Seen class) Side-Information Classification • 호랑이 호랑이 현존하는 가장 큰 고양이 종 주황색-갈색 털에 어두운 세로 줄무늬 Test (Unseen class) Classification Side-Information • 호랑이 얼룩말 • 얼룩말 : 검고 흰 얼룩무늬가 있는 말 • 고양이

01 What is Zero-shot learning?

Why do we need Zero-shot recognition?

세상의 모든 물체를 분류하기 위해서는, 몇 개의 class가 필요할까?

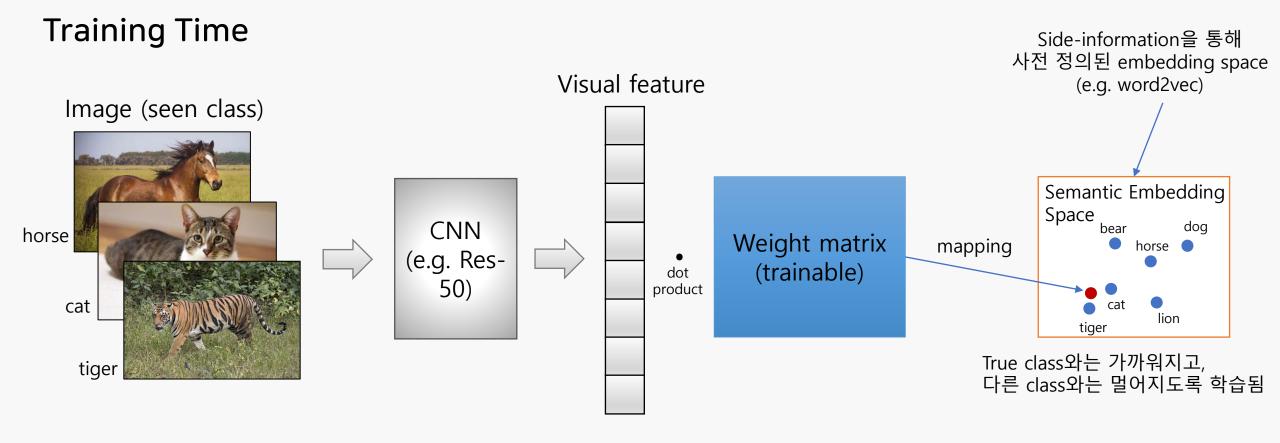
- ImageNet: 14,197,122 images, 21,841 categories
- Open Images: 59,000,000 images, nearly 20,000 categories

모든 클래스에 대한 이미지를 사람이 annotation 하는 것은 불가능함

→ 처음 보는 물체를 식별할 수 있는 능력이 필요

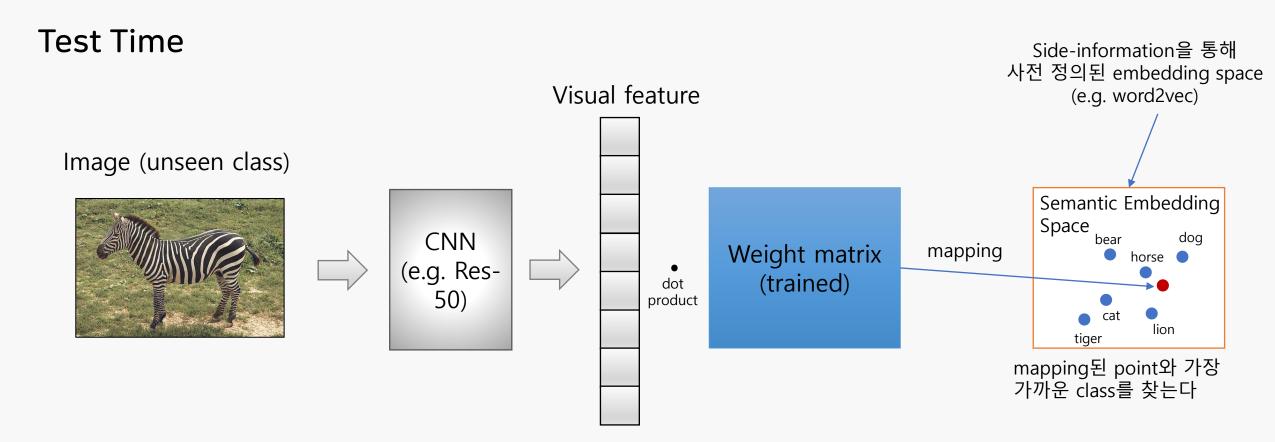
02 Simple architecture of Zero-shot recognition

Simple architecture of Zero-shot recognition



02 Simple architecture of Zero-shot recognition

Simple architecture of Zero-shot recognition



03 Different Zero-shot recognition settings

Progressive Ensemble Networks for Zero-Shot Recognition

- : Generalized + Transductive setting
- Classical vs. Generalized setting
 - Classical unseen 데이터를 분류할 때, unseen 클래스에 확률만을 고려함
 - Generalized

unseen 데이터를 분류할 때, seen + unseen 클래스 모두에 대한 확률을 고려함 unseen 클래스 이미지가 입력되었을 때 모델이 seen 클래스로 더 잘 분류하는 경향이 있음 → classification 성능 저하

03 Different Zero-shot recognition settings

Progressive Ensemble Networks for Zero-Shot Recognition

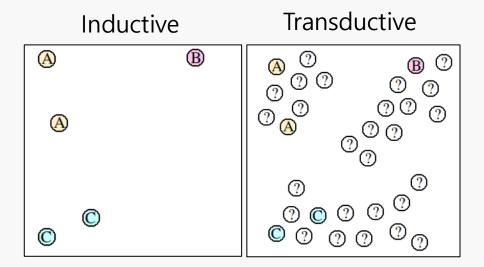
- : Generalized + Transductive setting
- Inductive vs. Transductive setting
 - Inductive

seen 클래스의 데이터로만 모델을 학습시킴

- → 잘 학습된 모델은 unseen 클래스 데이터도 잘 처리할거라 기대함
- Transductive

모델 학습 때 unseen 클래스의 데이터도 활용함 (unseen 데이터의 true class는 주어지지 않음)

→ seen 데이터와 unseen 데이터의 관계를 추가로 학습함

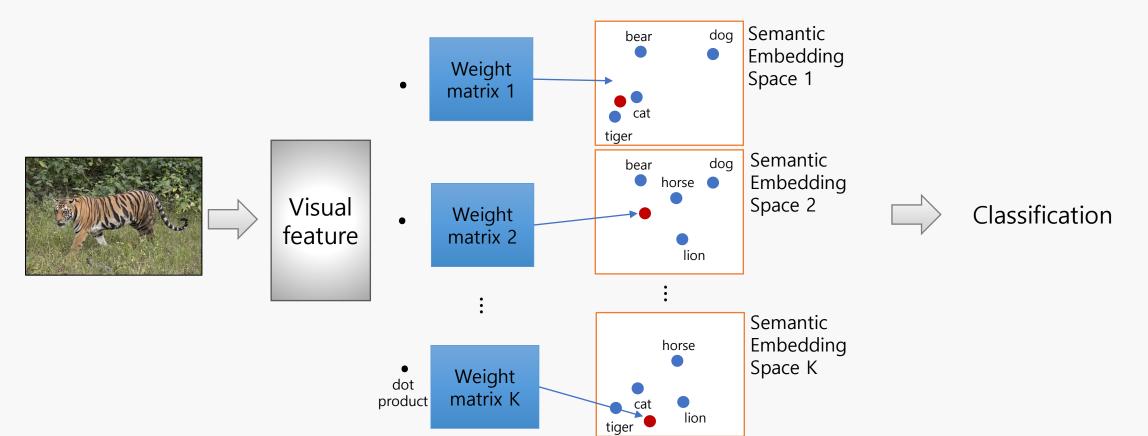


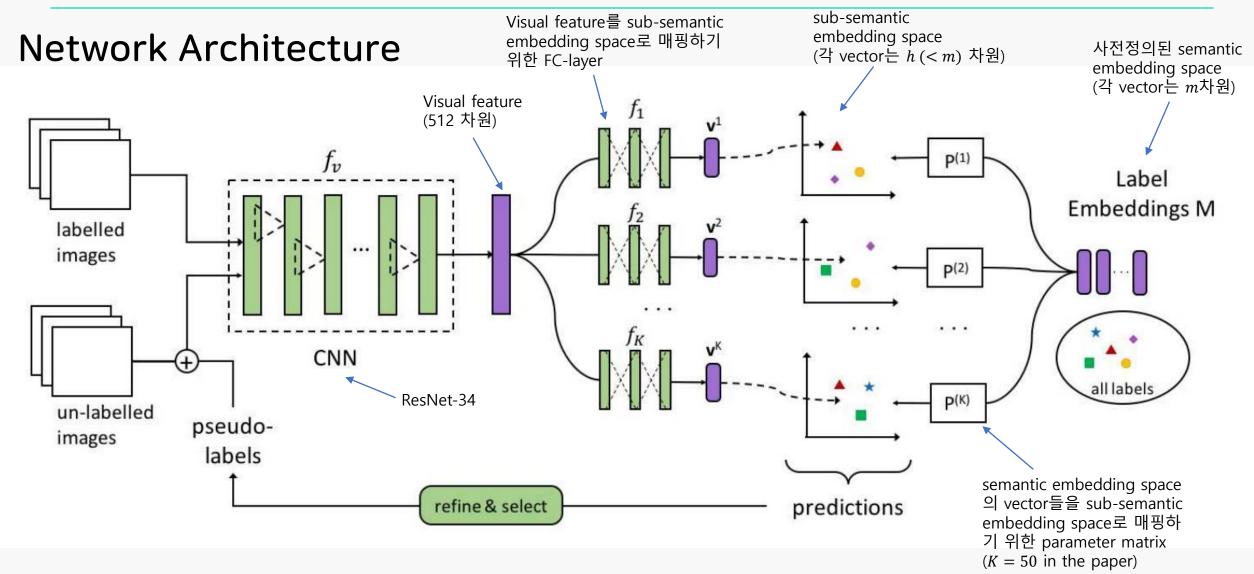
Progressive Ensemble Networks for Zero-Shot Recognition

- Training 과정에서 seen 클래스의 데이터와 unseen 클래스의 데이터를 모두 사용함 (=transductive) 이 때 unseen 클래스의 데이터는 점진적으로(progressive) training 데이터에 통합됨
 - → 모델이 training 데이터에 overfitting 되는 것을 방지함
- class 예측에 여러 개의 classifier를 ensemble 방식으로 사용함
 - → 모델의 robustness 증가

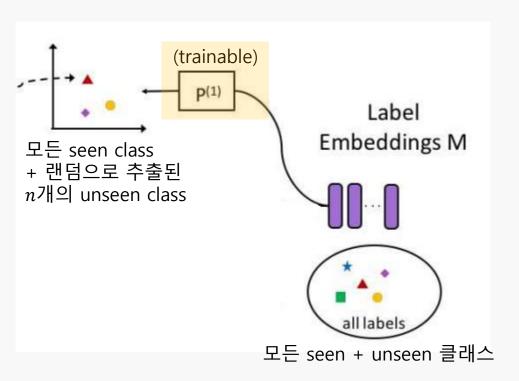
Ensemble 방식을 사용하는 이유는?

- Visual feature와 semantic embedding space 사이의 domain 차이가 큼
 - → 하나의 mapping 만으로는 두 영역의 연관성을 충분히 학습할 수 없다

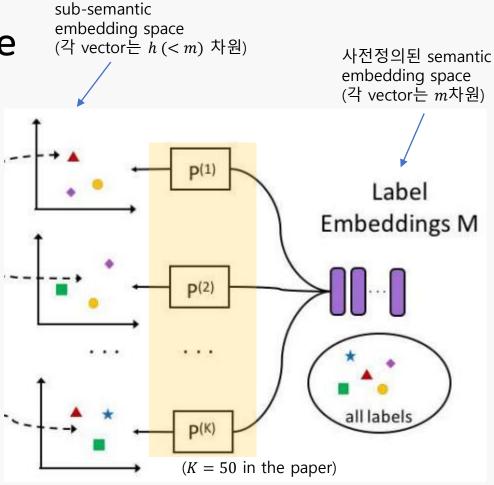




Training Sub-semantic embedding space



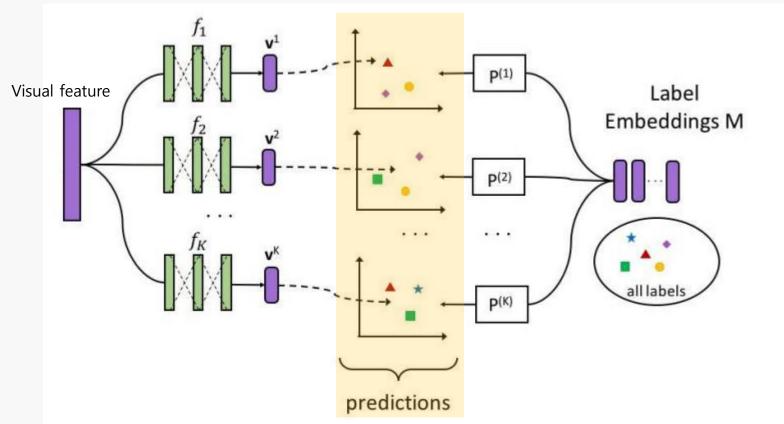
사전 정의된 semantic embedding space에서의 seen class와 unseen class 간의 유사도가 클 수록, sub-semantic embedding space 에서의 해당 클래스 간의 유사도가 커지도록 훈련됨



Training FC-layer Visual feature를 sub-semantic embedding space로 매핑하기 위한 FC-layer Visual feature labelled ... images CNN un-labelled (trainable) images

계산된 semantic vector (\mathbf{v}^k)와 sub-semantic embedding space 내의 true class vector의 유사도(내적)는 커지도록, 나머지 vector와의 유사도는 작아지도록 훈련됨

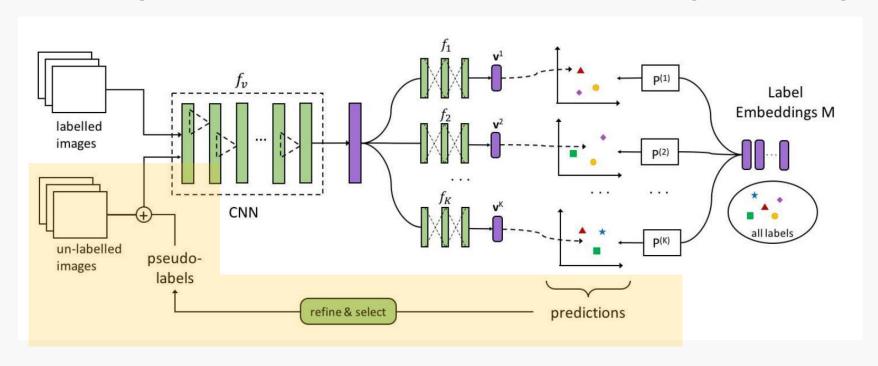
Prediction



K 개 sub-semantic embedding space 각각에서 \mathbf{v}^k 와 가장 가까운 class를 선택한다.

→ 가장 많이 선택된 class를 최종 예측 class로 선택한다.

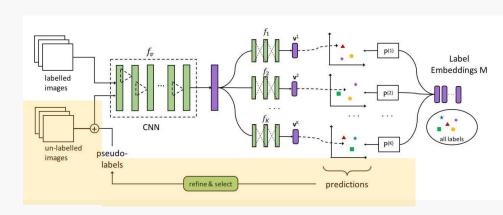
Using unseen(unlabeled) data during training



unseen 데이터를 training에 사용하기 위해, unseen 데이터에 pseudo-class를 추가하여 training 데이터에 추가한다. 증강된 training 데이터를 사용하여 네트워크를 다시 최적화한다.

Using unseen(unlabeled) data during training

Unseen class (K개 sub-semantic embedding space 모두에서) Unseen **0.2** 0.1 x_1 data $Score(x_i, c_i) =$ 0.1 0.5 0.3 χ_2 x_i 에 의해 예측된 class가 c_i 인 수 0.1 0.2 χ_3 c_i 가 포함된 sub semantic embedding space 수 0.5 0.1 0.2 χ_{4}



- 1. 각 unseen class마다 score를 기준으로 top N개의 unseen 데이터를 뽑는다.
- 2. 뽑힌 데이터 쌍 (x_i, c_j) 을 training 데이터에 추가한다. $(c_j \vdash x_i)$ 에 대한 pseudo-class)
- 3. 증강된 training 데이터로 네트워크를 학습시킨다.
- 4. 추가된 데이터를 제거하고, 1번부터 다시 반복한다.

THANK YOU -

경청해주셔서 감사합니다.