访问并控制模型内部过程,只要想在训练过程当中进行调整,就可以使用回调函数

使用 model.fit()在一个大型数据集上启动数十轮的训练,有点类似于扔一架纸飞机,一开始给它一点推力,之后你便再也无法控制其飞行轨迹或着陆点。如果想要避免不好的结果(并避免浪费纸飞机),更聪明的做法是不用纸飞机,而是用一架无人机,它可以感知其环境,将数据发回给操纵者,并且能够基于当前状态自主航行,可以自我反省并动态地采取行动

训练模型时,很多事情一开始都无法预测。尤其是你不知道需要多少轮才能得到最佳验证损失。前面所有例子都采用这样一种策略:训练足够多的轮次,这时模型已经开始过拟合,<mark>根据这第一次运行来确定训练所需要的正确轮数,然后使用这个最佳轮数从头开始再启动一次新的训练。当然,这种方法很浪费</mark>。

处理这个问题的更好方法是,当观测到验证损失不再改善时就停止训练。这可以使用 Keras 回调函数来实现。回调函数(callback)是在调用 fit 时传入模型的一个对象(即实现特定方法的类实例),它在训练过程中的不同时间点都会被模型调用。它可以访问关于模型状态与性能的所有可用数据,还可以采取行动:中断训练、保存模型、加载一组不同的权重或改变模型的状态。回调函数的一些用法示例如下所示。

- □ 模型检查点 (model checkpointing): 在训练过程中的不同时间点保存模型的当前权重。
- □ 提前终止(early stopping): 如果验证损失不再改善,则中断训练(当然,同时保存在训练过程中得到的最佳模型)。
- □ 在训练过程中动态调节某些参数值:比如优化器的学习率。
- □ 在训练过程中记录训练指标和验证指标,或将模型学到的表示可视化(这些表示也在不断更新): 你熟悉的 Keras 进度条就是一个回调函数!

回调函数举例

(tensor flow. keras. callbacks)

ModelCheckpoint, EarlyStopping, LearningRateScheduler, ReduceLROnPlateau, CSV Logger

In [1]:	M
<pre>import tensorflow as tf</pre>	
In [2]:	H
tfversion	
Out[2]:	
'2.0.0'	
In [5]:	M
from tensorflow.keras import Input, layers, Model, callbacks	

2020/10/17 代码清单7-9 回调函数

In [4]: ▶

```
import numpy as np
```

如果监控的目标指标在设定的轮数内不再改善,可以用 EarlyStopping 回调函数来中断,训练。比如,这个回调函数可以在刚开始过拟合的时候就中断训练,从而避免用更少的轮次重新训练模型。这个回调函数通常与 ModelCheckpoint 结合使用,后者可以在训练过程中持续不断地保存模型(你也可以选择只保存目前的最佳模型,即一轮结束后具有最佳性能的模型)。

```
In [6]:

callabacks_list = [
    callbacks.EarlyStopping(
        monitor='acc',
        patience=1,
    ),
    callbacks.ModelCheckpoint(
        filepath='my_model.h5',
        monitor='val_loss',
        save_best_only=True,
    )
]
```

```
In [7]:
```

early stopping 监控模型的验证精度acc,如果精度在多于一轮的时间(即连续两轮)内不再改善,中断训练 # model checkpoint 在每轮过后保存当前权重,模型保存在my_model中,监控val_loss验证损失 # 如果 val_loss 没有改善,那么不需要覆盖模型文件。这就可以始终保存在训练过程中见到的最佳模型

```
In [ ]:
```

```
model.compile(
    optimizer='rmsprop',
    loss='binary_crossentropy',
    metrics=['acc'] # 监控精度,所以它应该是模型指标的一部分
)
```

```
In [ ]: ▶
```

如果验证损失不再改善,你可以使用这个回调函数来降低学习率。在训练过程中如果出现了损失平台(loss plateau),那么增大或减小学习率都是跳出局部最小值的有效策略。

```
In [ ]:
callabacks_list = [
```

```
callbacks.ReduceLROnPlateau(
        monitor='val_loss',
        factor=0.1,
        patience=10
    )
]
```

In [8]:

```
# reduce lr on plateau 监控模型的验证损失
# 如果验证损失在 10 轮内都没有改善, 那么就触发这个回调函数(在第11轮触发)
# 触发时将学习率除以 10
```

In []: H

```
model.fit(x, y,
    epochs=10,
    batch_size=32,
    callbacks=callbacks_list,
    validation_data=(x_val, y_val)
        # 由于回调函数要监控验证损失和验证精度,所以在调用 fit 时需要传入 validation data (验证
        )
```

自定义损失函数

如果你需要在训练过程中采取特定行动,而这项行动又没有包含在内置回调函数中,那么 可以编写你自己的回调函数。回调函数的实现方式是创建 keras.callbacks.Callback 类的 子类。然后你可以实现下面这些方法(从名称中即可看出这些方法的作用),它们分别在训练过 程中的不同时间点被调用。

```
<── 在每轮开始时被调用
on_epoch_begin
on_epoch_end
          <── 在每轮结束时被调用
<── 在处理每个批量之后被调用
on_batch_end
           <── 在训练开始时被调用
on_train_begin

    ← 在训练结束时被调用

on_train_end
```

这些方法被调用时都有一个 logs 参数,这个参数是一个字典,里面包含前一个批量、前 一个轮次或前一次训练的信息,即训练指标和验证指标等。此外,回调函数还可以访问下列属性。

```
□ self.model: 调用回调函数的模型实例。
```

□ self.validation data: 传入 fit 作为验证数据的值。

它可以在每轮结束后将模型每层的激活保存到硬盘(格式为 Numpy 数组),这个激 活是对验证集的第一个样本计算得到的

2020/10/17 代码清单7-9 回调函数

In [9]:

```
class ActivationLogger(tf.keras.callbacks.Callback):
    def set_model(self, model):
        self.model = model
        layer_output = [layer.output for layer in model.layers]
        self.activations_model = tf.keras.models(model.input, layer_output)

def on_epoch_end(self, epoch, logs=None):
    if self.validation_data is None:
        raise RuntimeError('Requires validation_data.')
    validation_sample = self.validation_data[0][0:1]
    activations = self.activations_model.predict(validation_sample)
    f = open('activations_at_epoch_' + str(epoch) + '.npz', 'w')
    np.savez(f, activations)
    f.close()
```

In []:	M