1、实验目的

加深对深度优先、广度优先、代价一致搜索、A*搜索等搜索算法的理解,能独立实现这些算法完成 Pacman中的任务。

2、实验介绍

Pac-Man (吃豆人) 是1980推出的迷宫动作视频游戏,加州大学伯克利分校借鉴该游戏开发了开源的人工智能实验项目Pacman,通过编写Al策略引导Agent (智能体) 走出迷宫,项目地址: https://inst.eecs.berkeley.edu/~cs188/fa23/projects/proj1/。

该实验项目要求编写吃豆人搜索策略解决:找到一个指定位置的豆子、到达四个角落、吃掉所有豆子三大类问题。

2.1 Python安装

整个项目使用python3开发,支持Python3.6及以上版本,可运行在Windows和Linux操作系统,实验一可以任选自己熟悉的Windows或者Linux完成。

实验室电脑Windows系统已经安装了Python,打开命令行窗口输入Python即可进入到的交互界面,同时会输出Python版本信息,版本信息会因安装版本不同。Linux发行版通常自带Python,可以直接使用。

```
I:\>python
Python 3.8.10 (tags/v3.8.10:3d8993a, May 3 2021, 11:48:03) [MSC v.1928 64 bit (AMD64)] on win32
Type "help", "copyright", "credits" or "license" for more information.
>>>
>>>
>>>
>>>
>>>
>>>
>>>
>>>
```

如果使用的Windows环境没有安装Python,可参考以下方式安装:

- 1. 下载对应版本安装包https://www.python.org/downloads/
- 2. 按照官方的python安装指引: 4.1.1安装步骤安装,再按照4.6节配置环境变量path。

Python开发IDE可以使用Pycharm或 VS Code,具体使用可查看对应官方教程。Python基础需自主学习,课程后续实验继续使用Python完成。主要学习python安装、基本的数据类型(list,dict,tuple)、函数、类、包的导入等基础,可参考Python官方教程中文版。

2.2 Pacman运行

下载实验代码<u>search.zip</u>,解压后,在命令行中进入到search目录,运行 python pacman.py 命令,进入交互式的吃豆人游戏,通过方向键可以控制Agent移动躲避ghost,吃完所有的豆子就是胜利,结束后会在控制台输出以下信息。

I:\search>python pacman.py -l tinyMaze -p SearchAgent -a fn=tinyMazeSearch

[SearchAgent] using function tinyMazeSearch

[SearchAgent] using problem type PositionSearchProblem

Path found with total cost of 8 in 0.0 seconds

Search nodes expanded: 0

Pacman emerges victorious! Score: 502

Average Score: 502.0 Scores: 502.0 Win Rate: 1/1 (1.00)

Record: Win

I:\search>

本实验只在非交互式模式下让智能体自动完成任务,无需方向键控制。如果运行过程中长时间卡住可按 ctrl+c或者点击右上角的关闭按钮结束。

Pacman项目实现的功能比较多,不同的任务用了不同的迷宫和不同的Agent。Agent的实现在 searchAgents.py文件中,最简单的Agent叫做GoWestAgent,该Agent只能一路向西移动,不能转 弯,只有在最简单的测试迷宫上能吃到豆子,只作为测试用。GoWestAgent在testMaze和tinyMaze上的测试:

1. 无转弯的简单迷宫testMaze, GoWestAgent一路向西能吃到豆子。

python pacman.py --layout testMaze --pacman GoWestAgent

2. 有转弯的迷宫tinyMaze, GoWestAgent将吃不到豆子一直运行,通过CTRL-c来终止。

python pacman.py --layout tinyMaze --pacman GoWestAgent

python pacman.py 命令后面可以跟选项,每个选项的含义和取值可通过运行 python pacman.py -h 查看。主要的选项说明如下:

- --layout,简写为-l,指定加载目录layouts/下的迷宫。
- --pacman, 简写为-p, 指定agent类型, 默认是KeyboardAgent即通过键盘方向控制的智能体。
- --zoom, 简写为-z, 图形窗口的大小, 默认是1, 比1大则是放大, 比1小则是缩小。
- --agentArgs,简写为-a,传递给agent的args取值,字符串的形式,如果有多个取值以逗号分隔,比如"opt1=val1,opt2,opt3=val3"。

2.3 search框架代码文件说明

pacman search项目有如下文件:

```
(base) $ ~/search »tree -F -L 1 --dirsfirst ./
  - layouts/
  - test_cases/
  autograder.py
  - eightpuzzle.py
  game.py
  ghostAgents.py
  grading.py

    graphicsDisplay.py

  graphicsUtils.py
  keyboardAgents.py
  - layout.py
  pacmanAgents.py
  pacman.py
  projectParams.py
  searchAgents.py
  search.py
  searchTestClasses.py
  testClasses.py
  testParser.py
  – textDisplay.py
  - util.py
  VERSION
2 directories, 20 files
```

完成实验只需要修改search.py和searchAgents.py两个文件,其他文件无需修改,需要补充代码的地方以注释 *** YOUR CODE HERE *** 或 util.raiseNotDefined() 做了提示。

需要阅读的几个文件如下:

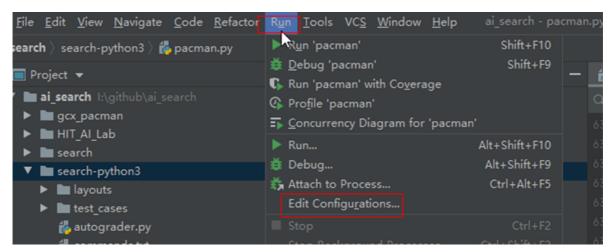
文件名	功能
pacman.py	吃豆人游戏的主程序
game.py	吃豆人游戏的运行逻辑
util.py	搜索策略可以用到的数据结构

项目使用Tkinter包作为GUI开发框架,游戏交互逻辑实现较复杂,不需做了解。autograder等测试相关的文件如有兴趣可以自行了解。

2.4、pacman代码阅读

刚接手一个新的项目代码,比较快速的熟悉方式是先通过说明文件或者调试器找到函数的入口,再通过调试器单步调试查看代码的运行过程,边调试边阅读源代码。Pacman项目的入口代码是pacman.py中的runGames()。

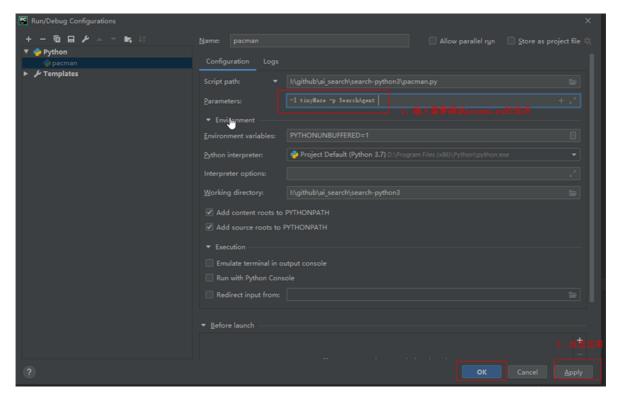
python自带调试工具pdb,类似c语言的gdb,操作比较类似。这里介绍下pycharm中可视化调试 pacman(<u>debugging with pycharm</u>)。先打开pacman.py,先点击Run工具栏中的Run pacman,运行结束之后按下图操作打开项目的配置编辑界面。



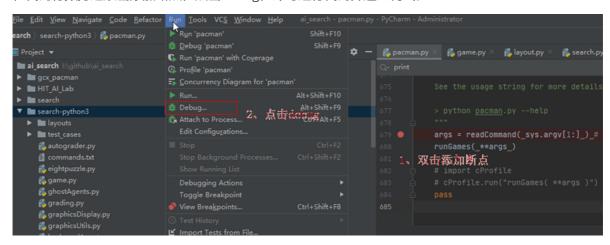
弹出如下界面,输入要调试的选项,比如要测试:

python pacman.py -1 mediumMaze -p SearchAgent

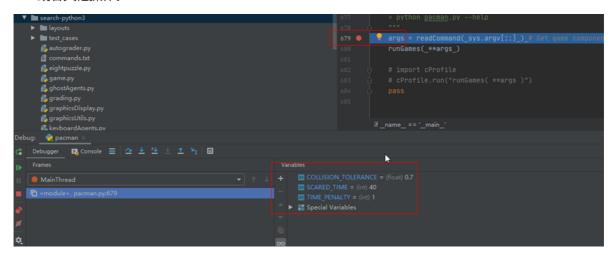
则在Parameters框中输入-1 mediumMaze -p SearchAgent , 点击应用 , 再点击ok即完成配置。



在代码行数旁边双击添加断点,点击debug,即可运行代码并进入调试。



会自动在第一个断点处停止,并显示当前的变量信息,然后根据需要可以单步调试step over或step into或者其他操作。



对于要解决的问题1,使用深度优先搜索算法找到特定位置的豆子的,测试命令是:

python pacman.py -1 tinyMaze -p SearchAgent

pacman类型是SearchAgent,迷宫是tinyMaze,代码的主要运行逻辑是: readCommand->ClassicGameRules->rules.newGame->game.run,即解析参数、定义游戏规则、创建游戏、运行游戏。如下图所示代码,SearchAgent默认使用depthFirstSearch算法,解决的问题是PositionSearchProblem,PositionSearchProblem问题继承自抽象类search.SearchProblem。

```
Class SearchAgent(Agent):

"""

This very general search agent finds a path using a supplied search algorithm for a supplied search problem, then returns actions to follow that path.

As a default, this agent runs DFS on a PositionSearchProblem to find location (1,1)

Options for fn include:

depthFirstSearch or dfs
breadthFirstSearch or bfs

Note: You should NOT change any code in SearchAgent
"""

def __init__(self, fn='depthFirstSearch', prob='PositionSearchProblem', heuristic='nullHeuristic'):

# Warning: some advanced Pytnon magic is employed below to find the right functions and problems
```

3、实验具体内容

3.1 找到一个特定位置的豆子: 问题1-4

首先,运行以下命令测试Python环境和SearchAgent是不是正常工作。

python pacman.py -1 tinyMaze -p SearchAgent -a fn=tinyMazeSearch

这条命令的意思是用 tinyMazeSearch 算法在tinyMaze迷宫中找到特定位置的豆子。命令中fn是function的简写即搜索算法,只能传入search.py文件中定义的函数,提供了bfs、dfs、astar、ucs四个缩写。正常情况会弹出游戏界面,游戏结束后会输出运行情况,游戏分数Score无需关注。

I:\search>python pacman.py -l tinyMaze -p SearchAgent -a fn=tinyMazeSearch [SearchAgent] using function tinyMazeSearch

[SearchAgent] using problem type PositionSearchProblem

Path found with total cost of 8 in 0.0 seconds

Search nodes expanded: 0

Pacman emerges victorious! Score: 502

Average Score: 502.0 Scores: 502.0 Win Rate: 1/1 (1.00)

Record: Win

I:\search>

tinyMazeSearch默认已实现,该搜索算法只能在tinyMaze迷宫中成功找到豆子。接下来需要完成指定的搜索算法帮助吃豆人规划路线。

3.1.1 问题1: 应用深度优先搜索找到一个特定的位置的豆

找到一个特定位置的豆子是路径规划问题,初始状态、动作、目标函数定义如下:

Pathing

- States: (x,y) locations
- Actions: North, South, East, West
- Transition model (getting the next state):
 Update location only
- Goal test: Is (x,y)=END?

相关实现在 searchAgents.py/PositionSearchProblem 中,请阅读对应代码。对于PositionSearchProblem ,大家只需要实现对应的搜索算法函数即可。对于问题1,实现深度优先算法 searcy.py/depthFirstSearch ,运行以下测试命令,如果实现正确都能顺利通过:

```
python pacman.py -1 tinyMaze -p SearchAgent
python pacman.py -1 mediumMaze -p SearchAgent
python pacman.py -1 bigMaze -z .5 -p SearchAgent
```

弹出的游戏界面中,对于已经搜索过的状态,迷宫上将显示一个叠加物(overlay),并显示出访问的顺序(红色由深到浅)。以上3个测试都通过并不代表完全正确,需再运行以下自动化测试,-q选项是指定对应的问题。

python autograder.py -q q1

若没有实现对应算法或者实现出错,执行之后会有错误提示。下图是未实现depthFirstSearch时的错误信息,会提示FAIL以及出错的原因。

I:\search>python autograder.py -q q1 Starting on 3-27 at 17:06:16

Question q1

========

*** Method not implemented: depthFirstSearch at line 90 of I:\search\search.py
*** FAIL: Terminated with a string exception.

Question q1: 0/3

Finished at 17:06:16

Total: 0/3

Your grades are NOT yet registered. To register your grades, make sure to follow your instructor's guidelines to receive credit on your project.

I:\search>

如果运行python autograder.py出现以下错误,是因为python版本不兼容的问题。可以在grading.py中import html,再将294行的cgi.escape用html.escape代替。

```
Traceback (most recent call last):
    File "D:\code\AI_2022\ref-search-python3\autograder.py", line 355, in <module>
        evaluate(options.generateSolutions, options.testRoot, moduleDict,
    File "D:\code\AI_2022\ref-search-python3\autograder.py", line 311, in evaluate
        grades.grade(sys.modules[__name__], bonusPic = projectParams.BONUS_PIC)
    File "D:\code\AI_2022\ref-search-python3\grading.py", line 81, in grade
        self.addExceptionMessage(q, inst, traceback)
    File "D:\code\AI_2022\ref-search-python3\grading.py", line 149, in addExceptionMessage
        self.fail('FAIL: Exception raised: %s' % inst)
    File "D:\code\AI_2022\ref-search-python3\grading.py", line 272, in fail
        self.addMessage(message, raw)
    File "D:\code\AI_2022\ref-search-python3\grading.py", line 294, in addMessage
        message = cgi.escape(message)

AttributeError: module 'cgi' has no attribute 'escape'
```

参考来源: https://stackoverflow.com/questions/62470666/getting-this-error-with-py2-7-as-well-as-with-py3-7)

如果结果出错,可以使用print或者pdb单步进行调试:

- 1. 在适当的位置使用print输出观测信息,比如查看depthFirstSearch函数的节点扩展过程,与参考结果做对比。
- 2. 使用pycharm或者命令行pdb的单步调试,结合出错信息,查看变量的中间状态。

如果实现正确,每个测试用例会显示PASS,并显示得分。

```
(base) $ ~/search »python autograder.py -q q1
Starting on 3-27 at 17:08:07
Question q1
*** PASS: test_cases/q1/graph_backtrack.test
        solution: ['1:A->C', '0:C->G']
expanded_states: ['A', 'D', 'C']
*** solution:
*** expanded_s
*** PASS: test_cases/q1/graph_bfs_vs_dfs.test
        solution: ['2:A->D', expanded_states: ['A', 'D']
*** solution:
                                               '0:D->G'1
***
*** PASS: test_cases/q1/graph_infinite.test
        solution: ['0:A->B', '1:B->C', '1:C->G'] expanded_states: ['A', 'B', 'C']
*** solution:
***
*** PASS: test_cases/q1/graph_manypaths.test
        solution: ['2:A->B2', '0:B2->C', '0:C->D', '2:D->E2', '0:E2->F', '0:F->G'] expanded_states: ['A', 'B2', 'C', 'D', 'E2', 'F']
*** solution:
***
*** PASS: test_cases/q1/pacman_1.test
***
     pacman layout:
solution length: 130
                                  mediumMaze
***
                                   146
***
      nodes expanded:
### Question q1: 3/3 ###
Finished at 17:08:07
Provisional grades
=================
Ouestion al: 3/3
Total: 3/3
Your grades are NOT yet registered. To register your grades, make sure
to follow your instructor's guidelines to receive credit on your project.
(base) $ ~/search »
```

depthFirstSearch 返回的是一个从初始状态到目标状态的操作(actions)序列,即移动的方向序列,具体取值可以参考 searcy.py/tinyMazeSearch 函数的返回结果,每一步的actions从SearchProblem.getSuccessors 获取,所有操作必须合法(不能翻墙)。

说明:

- 1. 从 util.py 中选择合适的数据结构实现,否则无法兼容autograder测试将不通过。
- 2. 搜索算法不只是到了目标节点就返回,还需返回到目标节点的路径。对于 PositionSearchProblem ,目标节点goal是固定的(1,1)。

3. 压入到open表的数据可以自定义,可以是tuple、list或者两者的嵌套等,除了状态本身,还可以附加其他信息。

3.1.2 问题2: 应用广度优先搜索找到一个特定的位置的豆

实现广度优先搜索算法 searcy.py/breadthFirstSearch , 并分别通过以下测试:

```
python pacman.py -1 mediumMaze -p SearchAgent -a fn=bfs python pacman.py -1 bigMaze -p SearchAgent -a fn=bfs -z .5 python autograder.py -q q2
```

如果已经正确实现了深度优先搜索,广度优先搜索的实现则很容易。实际上,深搜(DFS)、广搜(BFS)、代价一致搜索(UCS)、A*搜索可以用一个通用的图搜索框架实现。以上四个问题可以用通用的图搜索算法实现,伪代码如下图,reached对应closed表,frontier对应open表,不同的搜索方法仅仅在于open表内元素的排序不同。

```
function GRAPH-SEARCH(problem, frontier) return a solution or failure
reached ← an empty set
frontier← INSERT(MAKE-NODE(INITIAL-STATE[problem]), frontier)
while not IS-EMPTY(frontier) do
node ← POP(frontier)
if problem.IS-GOAL(node.STATE) then return node
end if
if node.STATE is not in reached then
add node.STATE in reached
for each child-node in EXPAND(problem, node) do
frontier ← INSERT(child-node, frontier)
end for
end if
end while
return failure
```

3.1.3 问题3: 应用代价一致搜索找到一个特定的位置的豆

深搜和广搜中,默认每一步的代价都是1。现在考虑更复杂一点的情况,通过修改代价函数 costFn,使得每一步的代价并不相同,Pacman从而可以发现不同路径。例如,有ghost的区域,增加每步的代价,而在食物丰富的区域减少每步的代价,一个理性的Pacman应该相应地调整它的行为,躲开ghost吃到更多的食物。实现代价一致搜索算法 searcy.py/uniformCostSearch,并分别通过以下测试:

```
python pacman.py -1 mediumMaze -p SearchAgent -a fn=ucs
python pacman.py -1 mediumDottedMaze -p StayEastSearchAgent
python pacman.py -1 mediumScaryMaze -p StayWestSearchAgent
python autograder.py -q q3
```

3.1.4 问题4: 应用A* 算法找到一个特定的位置的豆

实现A*搜索算法 searcy.py/aStarSearch,利用曼哈顿距离作为启发函数,并分别通过以下测试:

python pacman.py -1 bigMaze -z .5 -p SearchAgent -a fn=astar,heuristic=manhattanHeuristic python autograder.py -q q4

3.2 找到所有的角落:问题5-6

在角落迷宫的四个角上面有四个豆,该搜索问题要求找到一条访问所有四个角落的最短的路径。

3.2.1 问题5: 基于BFS的角落问题

相比于问题1-4,问题5-6的状态空间不同,需要先完成 searchagents.py/CornersProblem 类,相比于 PositionSearchProblem ,要初始状态、后继函数、目标函数都不同。新的状态只包含吃豆人的位置和角落的状态,使其能够表示角落是否被访问过。实现CornersProblem之后分别进行以下测试:

python pacman.py -1 tinyCorners -p SearchAgent -a fn=bfs,prob=CornersProblem python pacman.py -1 mediumCorners -p SearchAgent -a fn=bfs,prob=CornersProblem python autograder.py -q q5

说明:

- 1. 状态的定义只需包含必要的信息,Agent位置和4个角落的状态,数据类型不限。
- 2. 后继函数getSuccessors中, 子节点的cost都是1。

3.2.2 问题6: 基于A*的角落问题

在问题5完成的CornersProblem基础上,使用A*算法,构建合适的启发函数,找到一条访问迷宫所有四个角落的最短路径。实现 searchAgents.py/cornersHeuristic 函数,并通过以下测试:

python pacman.py -1 mediumCorners -p AStarCornersAgent -z 0.5 python autograder.py -q q6

其中AStarCornersAgent等同于以下选项

-p SearchAgent -a fn=aStarSearch,prob=CornersProblem,heuristic=cornersHeuristic

不同的启发函数扩展的节点不一样得分也会不一样,要求启发函数是非平凡非负一致的,一致性即单调性,平凡的启发函数是处处为0,非平凡的启发函数会返回非0值。autograder.py会跟根据扩展的节点数给分,标准如下。

Number of nodes expanded	Grade
more than 2000	0/3
at most 2000	1/3
at most 1600	2/3
at most 1200	3/3

3.3 吃掉所有的豆子:问题7-8

3.3.1 问题7: 吃掉所有的豆子 (FoodSearchProblem)

构造恰当的启发式函数, 利用 A* 算法, 以尽可能少的步数吃掉迷宫中存在的所有豆子。

FoodSearchProblem已经实现好了不需修改,问题的解定义为一条收集到世界中所有食物的路径。如果你已经正确地完成了前面的搜索算法,不需要改代码,使用null heuristic 的A*(等价于代价一致算法)将很快求得testSearch问题的最优解,可用以下命令测试:

python pacman.py -1 testSearch -p AStarFoodSearchAgent

根据自己定义的启发函数修改 searchAgents.py/foodHeuristic 函数,用以下命令测试:

```
python pacman.py -1 trickySearch -p AStarFoodSearchAgent python autograder.py -q q7
```

不同的启发函数扩展的节点会不一样,要求启发函数是非平凡非负一致的,autograder.py会跟根据扩展的节点数给分,标准如下。

Number of nodes expanded	Grade
more than 15000	1/4
at most 15000	2/4
at most 12000	3/4
at most 9000	4/4 (full credit; medium)
at most 7000	5/4 (optional extra credit; hard)

3.3.2 问题8: 次最优搜索

有的时候,即使使用 A* 加上好的启发函数,找到吃掉所有豆子的最优路径也比较耗时。定义一个优先吃最近的豆子函数是提高搜索速度的一个好的办法。在本节中,使用

searchAgents.py/ClosestDotSearchAgent进行次最优搜索,ClosestDotSearchAgent总是贪心地吃掉最近的豆子。但关键函数 findPathToClosestDot 需要补充实现,该函数搜索到最近豆的路径。完成 findPathToClosestDot 之前先实现 AnyFoodSearchProblem.isGoalState()函数,再使用合适的搜索算法来求解问题,解会非常短。

实现之后用以下命令测试:

```
python pacman.py -l bigSearch -p ClosestDotSearchAgent -z .5 python autograder.py -q q8
```

4、实验报告与提交说明

代码只需要提交修改后的search.py、searchAgents.py文件,报告内容见模板。