


[Resources](#) / [LinkIt 7697 for Arduino](#) / [開發指南](#) / [LinkIt 7697 腳位的初始狀態](#)

LinkIt 7697 腳位的初始狀態

下表列出了 LinkIt 7697 每隻腳位的開機初始電位狀態 (高電位為 H、低電位為 L) 及相關說明。

- **Pin #**：表示該腳位在開發板上的絲印編號。
- **GPIO #**：表示該腳位在開發板腳位圖和 datasheet 裡所標示的 GPIO 編號。
- **Resetting**：表示按下 LinkIt 7697 **RST** 鍵時的腳位狀態。
- **Bootloader default**：開機完成後，在 Arduino APP 執行前的腳位狀態。

| Pin # | GPIO # | Resetting | Bootloader default | 說明 |
|-------|--------|-----------|--------------------|--|
| P0 | 2 | H | H | Resetting 過程中，該腳位會被 CP2102N 拉高。 開機完成後，bootloader 將之設定為 UART 模式，因此也會處於高電位。 |
| P1 | 3 | L | H | 開機完成後，bootloader 將之設定為 UART 模式，因此處於高電位。 |
| P2 | 0 | L | L* | *將 Arduino BSP 的 bootloader 版本更新至 v0.8.1 後的狀態。 |
| P3 | 39 | L | L | |
| P4 | 34 | H | L | Resetting 過程中的高電位狀態為晶片本身的預設行為。 |
| P5 | 33 | H | L | Resetting 過程中的高電位狀態為晶片本身的預設行為。 |
| P6 | 37 | L | H | 開機完成後，bootloader 會先將之設定為 UART 模式 (後再轉為 GPIO 模式)，因此處於高電位。 |
| P7 | 36 | L | L | |

LinkIt 7697 for Arduino

環境設定 >

開發指南 v

GPIO

UART

ADC

EINT (外部中斷 / External Interrupt)

I2C

SPI

EEPROM

Timer

Flash (索引式儲存空間)

RTC (Real-Time Clock)

Software Serial





LinkIt 7697 for Arduino

環境設定



開發指南



GPIO

UART

ADC

EINT (外部中斷 / External Interrupt)

I2C

SPI

EEPROM

Timer

Flash (索引式儲存空間)

RTC (Real-Time Clock)

Software Serial

| | | | | |
|-----|----|---|---|--|
| P8 | 27 | H | H | 開發板本身自帶 I ² C 的 pull-up 電路。 |
| P9 | 28 | H | H | 開發板本身自帶 I ² C 的 pull-up 電路。 |
| P10 | 32 | L | L | |
| P11 | 29 | L | L | |
| P12 | 30 | L | L | |
| P13 | 31 | L | L | |
| P14 | 57 | L | L | |
| P15 | 58 | L | L | |
| P16 | 59 | L | L | |
| P17 | 60 | L | L | |

[< LRemote 控制元件 API](#)
[LinkIt 7697 供電說明 >](#)

 Powered by [Atlassian Confluence](#) and the [Scroll Content Management Add-ons](#).
