



LinkIt 7697 for Arduino

環境設定 &gt;

開發指南 ∨

GPIO

UART

ADC

EINT (外部中斷 / External Interrupt)

I2C

SPI

EEPROM

Timer

Flash (索引式儲存空間)

RTC (Real-Time Clock)

[Resources](#) / [LinkIt 7697 for Arduino](#) / [開發指南](#) / [LinkIt 7697 的功能限制](#)

# LinkIt 7697 的功能限制

## ADC 腳位的電氣特性

ADC 腳位的輸入工作電壓為 0V 到 **2.5V**，並且內部為 10K 歐姆的輸入阻抗。若要輸入更高的電壓，需要配置外部的分壓電路將輸入降至 2.5V 以下才能輸入 LinkIt 7697。

## 硬體 SPI 的使用限制

雖然 MT7697 提供硬體 SPI master 的介面 (須透過 LinkIt SDK 操作)，但使用上有以下限制：

1. 僅支援**半雙工**運作模式。也就是說 MT7697 無法在 MISO 腳輸入資料的同時，一併往 MOSI 腳送出資料。
2. 目前驅動程式介面對每筆 SPI 資料傳輸的行為有所限制，必須**接收資料量與傳送資料量**的長度相同。舉例來說，若要在 MOSI 訊號線上發送 4 bytes，則在 MISO 訊號線上也只能收進 4 bytes。

由於上述限制，LinkIt 7697 BSP 內建的 Arduino SPI 函式庫採用以 GPIO 實作的軟體 SPI，來達到與 Arduino SPI 介面一致的相容性。但也因為是軟體 SPI 實作，開發者可依應用需求，自行定義變更其他組的 GPIOs 當作 SPI 介面。修改方式為編輯 `packages/LinkIt/hardware/linkit_rtos/VERSION_NUMBER/libraries/SPI/src/RHSoftwareSPI.h` 檔案，調整第 **36~38** 行的定義，指定為其他腳位編號：

```
36. #define RH_MOSI_PIN (11)      // P11 for MOSI
37. #define RH_MISO_PIN (12)      // P12 for MISO
38. #define RH_CLK_PIN  (13)      // P13 for CLK
```

若要直接使用硬體 SPI 與週邊裝置連接，請使用並參考 [LinkIt API](#) 的相關說明。

Powered by [Atlassian Confluence](#) and the [Scroll Content Management Add-ons](#).

## LinkIt 7697 for Arduino

環境設定 >

開發指南 v

GPIO

UART

ADC

EINT (外部中斷 / External Interrupt)

I2C

SPI

EEPROM

Timer

Flash (索引式儲存空間)

RTC (Real-Time Clock)

Software Serial