Hachem BENYAHIA 22 mai 2016

# Rapport SY32 - Partie 2 Construction d'un détecteur de visages

#### Ensemble d'entraînement

Pour permettre au détecteur de détecter des visages, il faut d'abord savoir ce qu'est un visage. Il faut donc apprendre à un ou plusieurs classifieurs à reconnaître un visage à partir d'un grand nombre nombre d'observations et leur classes associées. En l'occurrence les deux classes possibles sont **visage** (1 dans l'implémentation) et **non visage** (0 dans l'implémentation).

Les données utilisées pour les visages sont celles du TD2. Plutôt que la version imagée, j'ai pris directement la version matrice qui est également disponible sur le moodle de l'UV. En effet, elle raccourcit (et simplifie) énormément le traitement et l'exécution des images. Dans la suite, j'ai par ailleurs essayé de sauvegarder les variables le plus possible dans des fichiers pour rendre le code plus modulaire et rapide à l'exécution.

On dispose donc initialement des fichiers neg.mat et pos.mat (que j'ai renommés en negatives.mat et positives.mat) qui contiennent respectivement les variables neg (un tableau de 17256 images non visage) et pos (un tableau de 4000 images visage). Les images sont toutes en noir et blanc et en  $24 \times 24$  pixels. Ces 21256 images constituent donc l'ensemble d'entraînement des classifieurs qu'on utilisera par la suite pour déterminer si une image est un visage ou pas. Par la suite, nous appellerons les images représentant un visage **images positives** et les autres **images négatives**.



FIGURE 1 – Une image positive (visage)



FIGURE 2 – Une image négative (non visage)

# Extraction des caractéristiques

Les images en elles-mêmes ne sont pas représentatives de grand-chose, en tant qu'ensemble de pixels. Elle ne sont pas pertinentes pour l'apprentissage des classifieurs. C'est pourquoi on utilisera les **caractéristiques** de l'image plutôt que l'image en tant que telle. J'ai entraîné tous les classifieurs sur la base des vecteurs de **gradient orienté** (HOG, *Histogram of Oriented Gradient*). Pour que les caractéristiques obtenues soient cohérentes d'une image à l'autre de la même classe, j'ai d'abord mis les images en noir et blanc (les images de l'ensemble d'apprentissage étaient déjà en noir et blanc, mais cette opération vaudra aussi pour les images de test comme nous le verrons après). Ensuite il faut normaliser les images pour éviter que leurs valeurs soient trop dispersées (écarts dûs à l'éclairage notamment). La normalisation d'une image au sens où je l'entends est de faire suivre à ses pixels une **loi normale centrée réduite**, c'est-à-dire  $\forall i, j$  indices du pixel p de l'image :

$$p'(i,j) = \frac{p(i,j) - M}{\sigma}$$

où p' est la nouvelle valeur du pixel, M est la moyenne des pixels de l'image, et  $\sigma$  leur écart-type.

Une fois que l'image est normalisée, on peut extraire son vecteur de gradient. Remarquons que comme toutes les images sont de la même taille (ce qui est fait exprès), leurs vecteurs de caractéristiques font tous la même taille. En l'occurrence, des vecteurs de taille  $1 \times 144$  pour des images  $24 \times 24$ .

#### Constitution des observations et des classes

Pour pouvoir appeler les fonctions de **Matlab** qui construisent des **classifieurs** (SVM, Support Vector Machine), il faut leur fournir des observations et le vecteur de classes (prédictions théoriques) associé. Plus formellement, si  $c_i$  est le vecteur de caractéristiques  $1 \times 144$  (décrit précédemment) de l'image i, alors la matrice des observations X sera la concaténation sur i de tous ces vecteurs :

$$X = \begin{bmatrix} c_1 \\ c_2 \\ \vdots \\ c_{n-1} \\ c_n \end{bmatrix}$$

Le vecteur des classes Y vaudra 1 là où les caractéristiques proviennent d'une image de visage, et -1 là où ils proviennent d'une image de non-visage. Plus formellement, si  $n_1$  est le nombre de visages de l'ensemble d'entraı̂nement et  $n_2$  le nombre de non-visages , alors il contiendra  $n_1$  1 et  $n_2$  -1. En supposant donc que les caractéristiques dans X soient ordonnées avec les  $n_1$  vecteurs horizontaux en premiers et ensuite les  $n_2$  autres vecteurs, on aurait un Y avec cette structure :

$$Y = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ \vdots \\ 1 \\ -1 \\ -1 \\ \vdots \\ -1 \\ -1 \end{bmatrix}$$

# Apprentissage des classifieurs

Une fois que ces structures sont mises en place, il suffit d'appeler les fonctions correspondantes de **Matlab** pour apprendre aux classifieurs à reconnaitre les visages. Le code ci-dessous lit les images, les normalise, extrait leurs caractéristiques, constitue la matrice X et le vecteur Y et apprend ces modèles à différents classifieurs :

```
1 load('positives.mat');
2 load('negatives.mat');
3
4 X = [];
5 Y = [];
6
7 positives = {};
8 negatives = {};
9 for i = 1 : size(pos, 3)
10 positives{i} = pos(:, :, i);
11 positives{i} = normalize(positives{i});
```

```
X = [X ; extractHOGFeatures(positives{i})];
14
      Y = [Y ; 1];
15 end
16
for i = 1 : size(neg, 3)
      negatives{i} = neg(:, :, i);
18
      negatives{i} = normalize(negatives{i});
19
      X = [X ; extractHOGFeatures(negatives{i})];
20
      Y = [Y ; -1];
21
22 end
23
svm1 = fitcsvm(X, Y)
25 svm2 = fitensemble(X, Y, 'AdaboostM1', 100, 'Tree')
26 svm3 = fitensemble(X, Y, 'RUSBoost', 500, 'Tree')
27 svm4 = fitensemble(X, Y, 'Subspace', 2000, 'Discriminant');
```

où normalize est la fonction de normalisation suivante :

```
function [M] = normalize(M)

if(size(M, 3) == 3)

M = rgb2gray(M);

end

M = im2double(M);

mean = mean2(M);

std = std2(M);

M = (M - mean) / std;

end

end
```

Finalement, on obtient 4 classifieurs listés dans l'ordre de puissance plus ou moins capables de distinguer une image positive d'une image négative.

## Fenêtre glissante et détection

L'algorithme de détection de visage repose sur un principe simple : il suffit de découper une image en morceaux et d'identifier si celle-ci est une image positive ou négative. En pratique, chaque image est parcourue de la manière suivante par une **fenêtre** :

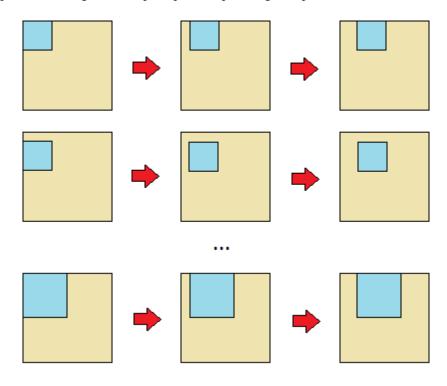


FIGURE 3 – Algorithme de fenêtre glissante : la fenêtre (en bleu) parcourt l'image (en beige)

On démarre avec une taille de fenêtre de  $24 \times 24$  (j'ai fait le choix de la fenêtre carrée car cela simplifie grandement l'implémentation sans nécessairement changer grand-chose au résultat; de plus, les classifieurs ont été entraînés sur des images carrées, il vaut donc mieux leur fournir des images de test carrées pour maximiser leurs chances de faire une bonne prédiction).

La fenêtre est idéalement déplacée d'un seul pixel à chaque itération, mais en pratique cela prendrait énormément de temps, donc le déplacement se fait de plusieurs pixels à chaque fois. Après avoir parcouru toute l'image, la fenêtre augmente de taille et continue son parcours, jusqu'à identifier un visage (détection), auquel cas l'algorithme s'arrête.

Voici le code de l'algorithme décrit ci-dessus :

```
load('svm1.mat'); % les svms crees enregistres dans des fichiers
 load('svm2.mat');
3 load('svm3.mat');
4 load('svm4.mat');
5 load('tests.mat'); % les images de tests
 load('names.mat'); % les noms des images de tests
  jump = 15; % le saut fait a chaque deplacement de la fenetre
  jumpWindow = 20; % l'augmentation de la taille de la fenetre a chaque iteration
for k = 1 : size(tests, 2)
      M = tests\{k\}
12
      data = [];
13
      scores = [];
14
      windowSize = 24; % taille initiale de la fenetre
15
      \max \text{Size} = \min (\text{Size}(M, 1), \text{Size}(M, 2)); % taille maximum de la fenetre
16
17
      while (windowSize < maxSize)</pre>
18
```

```
for i = 1 : jump : (size(M, 1) - windowSize)
19
               for j = 1 : jump : (size(M, 2) - windowSize)
20
                   window = imresize(M(i : (i + windowSize), j : (j + windowSize)), [24 24]);
21
                   window = normalize(window);
                   X = extractHOGFeatures(window);
23
24
                   [label, score] = predict(svm1, X);
25
                     if label == 1
26 %
                          [label, score] = predict(svm2, X);
27 응
                          if label == 1
28 응
29 응
                              [label, score] = predict(svm3, X);
30 응
                              if label == 1
31 응
                                  [label, score] = predict(svm4, X);
32 %
                                  if label == 1
33 응
                                         %return;
34 응
                                  end
35
                              end
36 응
                          end
37 응
                     end
38
                   data = [data ; i j windowSize label]; % les donnees associees a la fenetre
                   scores = [scores ; abs(score(1))]; % le score associe a la fenetre
40
               end
          end
42
43
          windowSize = windowSize + jumpWindow; % augmentation de la fenetre
44
      end
45
      % enregistrement des donnees dans les fichiers
47
      name = char(strcat(names(k), '.txt')); % le nom est au format '0001.jpg.txt'
48
      fid = fopen(name,'wt');
49
      for m = 1 : size(data, 1)
50
           fprintf(fid, '%d\t', data(m, :));
51
           fprintf(fid, '%.2f\t', scores(m));
52
           fprintf(fid, '\n');
53
      end
54
      fclose(fid);
55
56 end
```

A chaque fenêtre, on redimensionne l'image considérée à la taille  $24 \times 24$  (car les classifieurs ont été entrainés sur cette taille) et on la normalise. On extrait ensuite son vecteur de caractéristiques et on utilise les classifieurs pour obtenir une prédiction de la classe de ce vecteur.

J'ai mis en commentaire la plupart des classifieurs pour la même raison que j'ai mis des sauts jump et jumpWindow très supérieurs à 1 pixel : car le temps de calcul est beaucoup trop élevé. En fait, l'exécution de cette algorithme sur les 447 images de test prend déjà plus d'une heure. Si on mettait les saut à 1 pixel, il faudrait compter plusieurs heures. Et encore plus en utilisant la cascade de classifieurs.

Les variables que j'ai chargées sont des variables que j'ai enregistrées *une bonne fois pour toutes* avec la fonction save () de **Matlab**. En effet, comme je l'ai dit en introduction de ce rapport, l'exécution est infiniment plus rapide en chargeant simplement les variables qu'en rééxécutant à chaque fois le code qui les génère.

## Organisation du code

Le repertoire code contient un certains nombre de fichiers .m et .mat. Les fichiers .m sont des fichiers de code et les fichiers .mat sont des fichiers de variables (à utiliser dans un code via la méthode load ()). Voici la liste du contenu de code :

Les fichiers de code :

main.m L'algorithme de la fenêtre glissante. C'est le script principal.

svms.m Le code pour générer les 4 classifieurs.

**normalize.m** La fonction de normalisation d'une image.

tests.m Le fichier qui génère les images de tests et leurs noms.

Les fichiers de variable :

positives.mat Les images d'entraînement positives.

**negatives.mat** Les images d'entraînement négatives.

Pour exécuter le code, il faut d'abord générer les variables que main.m utilise. Il faut donc lancer dans l'ordre : tests.m, svms.m puis main.m.

### Fichiers de log

Les fichiers portent le nom de l'image concaténé à .txt. Par exemple, l'image de test 0001.jpg correspond au fichier 0001.jpg.txt.

Chaque ligne contient 5 colonnes : la coordonnée i (la ligne) du coin supérieur gauche de la fenêtre, la coordonnée j (la colonne) du coin supérieur gauche de la fenêtre, la taille (la hauteur est égale à la largeur) de la fenêtre, la classe prédite par le classifieur, et le score renvoyé par la fonction predict () (la probabilité que la prédiction soit correcte).

Les fichiers ont été généré avec le code ci-dessous :

```
windowSize = 24;
15
      maxSize = min(size(M, 1), size(M, 2));
      while (windowSize < maxSize)</pre>
17
          for i = 1 : jump : (size(M, 1) - windowSize)
               for j = 1 : jump : (size(M, 2) - windowSize)
19
                   window = imresize(M(i : (i + windowSize), j : (j + windowSize)), [24 24]);
20
                   window = normalize(window);
21
                   X = extractHOGFeatures(window);
22
23
                   [label, score] = predict(svm1, X);
24
25
                   data = [data ; i j windowSize label];
26
                   scores = [scores ; abs(score(1))];
27
               end
28
29
          end
30
          windowSize = windowSize + jumpWindow;
31
      end
32
33
      name = char(strcat(names(k), '.txt'));
34
35
      fid = fopen(name,'wt');
      for m = 1 : size(data, 1)
36
          fprintf(fid, '%d\t', data(m, :));
37
          fprintf(fid, '%.2f\t', scores(m));
38
          fprintf(fid, '\n');
39
40
      end
      fclose(fid);
41
42 end
```