

LINEA	FUNCIÓN	Inputs - General	Outputs	Funciones que la usan	Descripción - Modificaciones
135	MIX_Regulation_DO	reg_mode (USINT)		MIX_control_100ms	Se utiliza para ajustar la posición del mezclador de gases en función de la desviación actual de un valor objetivo. Esto se hace mediante el cálculo de un tiempo de pulso que determina cuánto y en qué dirección debe moverse el mezclador para corregir la desviación
251	SetMaxFlowRateTecJet	Opciones de TECJET TEC_MAX_FLOW__PARREFIND TEC_2_MAX_FLOW__PARREFIND			Establece la tasa máxima de flujo de
289	MIX_ControlDeviation			MIX_control_100ms	se encarga de monitorear y controlar la desviación máxima permitida en el sistema de mezcla de gas se utiliza para asegurar que la desviación entre la presión del receptor y el punto de ajuste no exceda ciertos límites predefinidos. Modifica, Parámetros de la estructura MIX_protection_CTRLDEV: State, LastState, StateTimer, Limit, p_dev, dp_lim,
467	MIX_PositionDeviation	AO_FUNC[TIOA_AO_MIX_GASMIXER_SETPOINT]Assigned AI_I_FUNC[TIOA_AI_I_MIX_GASMIXER_POS]Assigned		MIX_control_100ms	Se encarga de monitorear y controlar la desviación de posición de un mezclador de gas en el sistema. La función utiliza una máquina de estados con tres estados principales: COLD, HOT y TRIP.
543	Mixer_Control_Release	input value: MIX.LambdaVoltageFilteredValue	Actualización de estados: HOT, COLD, TRIP	MIX_control_1000ms	Evaluar las condiciones para el control activo del mezclador Estructura de protección: MIX.MixerControlRelease, MIX_protection trip limit: MIX_ACCEPTED_MAX_TO_START_CONTROL (release active mixer control, raw value) trip delay: MIX_DELAY_FOR_STARTING:LAMBDA_CONTROL (Evalua la condición si se tiene control lambda) Cycle time: 1000ms Stop condition: none
638	Mixer_Control_Release_Timeout	input value: MIX.MixerControlRelease.State			Supervisión del tiempo de espera para el control activo del mezclador Estructura de protección: MIX.MixerControlRelease, MIX_protection trip delay: MIX_TIMEOUT_FOR_STARTING:LAMBDA_CONTROL Cycle time: 1000ms Stop condition: 5015600
5285	MIX_StepperMotorControl	MixerIndex			