

选看：QR分解知识回顾与几何理解

选看：QR分解知识回顾与几何理解

Householder反射性质的几何证明

对于任意向量 v (非零)，先归一化为 $u = v/\|v\|$ 后求 $H = I - 2uu^T$ ，还是直接用 $H = I - 2\frac{vv^T}{v^Tv}$ 求 H ，结果相同？

Householder 矩阵性质的证明

性质 (1) H 为 Hermite 矩阵，即 $H^H = H$

性质 (2) H 为酉矩阵，即 $H^H H = H H^H = I$

性质 (3) H 为对合矩阵，即 $H^2 = I$

性质 (4) H 为自逆矩阵，即 $H^{-1} = H$

性质 (5) H 的特征值为 1 ($n-1$ 重) 和 -1 (单重)

性质 (6) $\tilde{H} = \begin{pmatrix} I_r & O^T \\ O & H \end{pmatrix}$ 仍是 Householder 矩阵

矩阵乘法性质： $\begin{pmatrix} I_r & O \\ O & H \end{pmatrix} \begin{pmatrix} A & B \\ O & C \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} A & B \\ O & HC \end{pmatrix}$ ，这是 QR 分解可以对子矩阵操作的前提

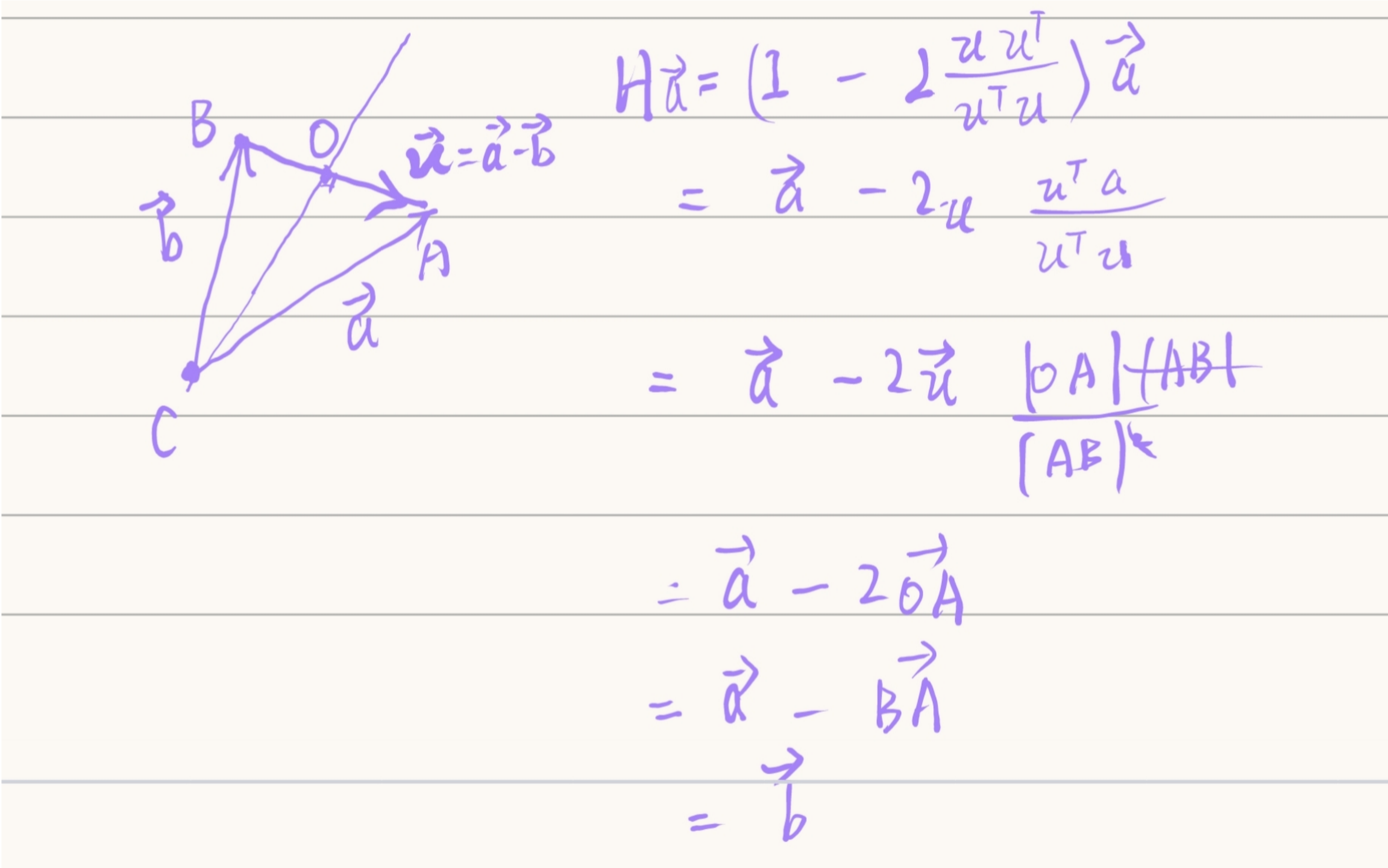
Q 矩阵的性质： $Q = H_1 H_2 \dots H_p$

证明：为什么若干 Householder 矩阵的乘积是正交矩阵？

正交矩阵的定义和性质：

QR 分解的流程 (基于 Householder 变换)

Householder反射性质的几何证明



考虑欧几里得空间中的三个点 C, A, B 。

- 设点 C 为原点。
- 将向量 \vec{CA} 记作 a 。
- 将向量 \vec{CB} 记作 b 。

我们证明 Householder 变换能够将 a 反射到 b 的前提是 $\|a\| = \|b\|$ ，即 $CA = CB$ 。
在这种情况下，三角形 CAB 是一个以 C 为顶点的等腰三角形。

Householder 向量定义为 $u = a - b = \vec{CA} - \vec{CB} = \vec{BA}$ 。
(这个向量是从点 B 指向点 A 的，其长度为 BA 。)

作辅助线与投影：

1. 在线段 AB 上作一条通过原点 C 的垂线。
2. 设垂足为 O 。
3. 由于 $\triangle CAB$ 是等腰三角形 ($CA = CB$)， CO 是底边 AB 上的高。因此，点 O 也是线段 AB 的中点，且 $CO \perp AB$ 。
4. 向量 \vec{CO} 是与 $u = \vec{BA}$ 正交的分量。

Householder **变换的几何解释与修正的投影描述：**

Householder 矩阵定义为 $H = I - 2\frac{uu^T}{u^Tu}$ 。我们目标是证明 $Ha = b$ 。
 $Ha = a - 2\frac{u(u^Ta)}{u^Tu}$

我们关注项 $\frac{u(u^Ta)}{u^Tu}$ ，这是向量 a 在向量 u 方向上的投影向量 P_ua 。
现在，我们用线段长度来精确计算 u^Ta 和 u^Tu 。

1. **计算 u^Tu ：**
 $u^Tu = \|u\|^2$ 。
在我们的几何构造中， $u = \vec{BA}$ 。所以， $u^Tu = (BA)^2$ 。
2. **计算 u^Ta ：**
 $u^Ta = \vec{BA} \cdot \vec{CA}$ 。
根据点积的几何定义， $\vec{BA} \cdot \vec{CA} = \|\vec{BA}\| \|\vec{CA}\| \cos(\angle CBA \text{ 的外角})$ 。
或者更直接地，我们可以将 \vec{CA} 在 \vec{BA} 方向上的投影理解为 \vec{OA} 。
在你的几何图中，**点 O 是垂足**。
所以，向量 $a = \vec{CA}$ 在向量 $u = \vec{BA}$ 方向上的投影长度是 OA 。
因为 \vec{BA} 和 \vec{OA} 方向一致，所以 $u^Ta = \vec{BA} \cdot \vec{CA} = (BA) \cdot (OA)$ 。
所以， $u^Ta = BA \cdot OA$ 。
3. **计算投影向量 P_ua ：**
 $P_ua = \frac{u(u^Ta)}{u^Tu} = \frac{\vec{BA}(BA \cdot OA)}{(BA)^2} = \frac{OA}{BA} \vec{BA}$ 。
由于 \vec{BA} 是从 B 到 A 的向量，其长度是 BA 。
向量 $\frac{OA}{BA} \vec{BA}$ 表示一个与 \vec{BA} 同方向，长度为 $\frac{OA}{BA} \cdot BA = OA$ 的向量。
这个向量就是 \vec{OA} 。
所以， $P_ua = \vec{OA}$ 。

代回 Householder 变换：

$Ha = a - 2P_ua$

$Ha = \vec{CA} - 2\vec{OA}$

向量代数运算完成证明：

由于点 O 是线段 AB 的中点，且 \vec{OA} 和 \vec{BA} 方向相同，所以 $\vec{BA} = 2\vec{OA}$ 。
将 $2\vec{OA}$ 替换为 \vec{BA} ：
 $Ha = \vec{CA} - \vec{BA}$

根据向量减法的法则：
 $\vec{CA} - \vec{BA} = \vec{CA} + (-\vec{BA}) = \vec{CA} + \vec{AB}$

根据向量加法的三角形法则：
 $\vec{CA} + \vec{AB} = \vec{CB}$

而 \vec{CB} 正是向量 b 。

因此， $Ha = b$ 。

对于任意向量 v （非零），先归一化为 $u = v/\|v\|$ 后求 $H = I - 2uu^T$ ，还是直接用 $H = I - 2\frac{vv^T}{v^Tv}$ 求 H ，结果相同？

证明：
我们设任意非零向量为 v 。其模长为 $\|v\|$ 。
归一化后的单位向量为 $u = \frac{v}{\|v\|}$ 。

方法一：先归一化，再求 H
按照这种方法，Householder 矩阵 H_u 的定义是基于单位向量 u ：
 $H_u = I - 2uu^T$

现在，我们将 $u = \frac{v}{\|v\|}$ 代入这个表达式：
 $H_u = I - 2\left(\frac{v}{\|v\|}\right)\left(\frac{v}{\|v\|}\right)^T$
 $H_u = I - 2\frac{vv^T}{\|v\|^2}$

因为对于实数向量， $\|v\|^2 = v^Tv$ 。
所以：
 $H_u = I - 2\frac{vv^T}{v^Tv}$

方法二：直接用 v 求 H
按照这种方法，Householder 矩阵 H_v 的定义是基于任意非零向量 v ：
 $H_v = I - 2\frac{vv^T}{v^Tv}$

比较两种方法：
我们看到 $H_u = I - 2\frac{vv^T}{v^Tv}$ 和 $H_v = I - 2\frac{vv^T}{v^Tv}$ 。
因此， $H_u = H_v$ 。

结论：
对于任意非零向量 v ，先归一化后求 Householder 矩阵，还是直接用其原始形式求 Householder 矩阵，结果是完全相同的。这是因为分母上的 $\|v\|^2$ (即 $v^T v$) 恰好抵消了分子中 vv^T 的标量因子 $\|v\|^2$ 。
实际计算中，通常使用 $H = I - 2\frac{vv^T}{v^T v}$ ，因为这样可以避免先计算平方根来归一化向量 v ，从而提高效率并减少数值误差。

Householder 矩阵性质的证明

3.2 矩阵的QR分解

Householder 矩阵 H 具有下列性质：

- (1) H 为 Hermite 矩阵，即有 $H^H = H$
- (2) H 为酉矩阵，即有 $H^H H = HH^H = I$
- (3) H 为对合矩阵，即有 $H^2 = I$
- (4) H 为自逆矩阵，即有 $H^{-1} = H$
- (5) H 的特征值为 1 ($n-1$ 重) 和 -1 (单重)
- (6) $\tilde{H} \equiv \begin{pmatrix} I_r & O^T \\ O & H \end{pmatrix}$ 仍是 Householder 矩阵

预备说明：
我们将使用 Householder 矩阵的简化形式进行证明，即假设 Householder 向量 u 已经归一化为单位向量。
此时 Householder 矩阵 H 的定义为：
 $H = I - 2uu^T$
其中 u 是一个列向量，且 $\|u\| = 1$ ，即 $u^T u = 1$ 。

关于实数矩阵的符号约定：
Householder 变换在实数和复数域都适用。对于实数矩阵，其所有元素都是实数，因此：

- 复共轭操作没有作用，即 $a^* = a$ 。
- 共轭转置 A^H 等同于普通转置 A^T 。
鉴于PPT例子是实数矩阵，我们将在证明中使用 H^T 来表示转置，并强调其在实数域中的等价性。

3.2 矩阵的QR分解



Householder 变换是将向量 $x \in F^n$ 变换为关于“与单位向量 $u \in F^n$ 正交的 $n-1$ 维子空间”对称的向量 $y \in F^n$ 的镜像变换。 $(F = R \text{ or } C)$

定义3.2.1 设 $u \in C^n$ 为单位列向量，称矩阵

$$H = I - 2uu^H$$

为Householder 矩阵（初等反射矩阵），对应的变换为Householder 变换（初等反射变换）

性质 (1) H 为 Hermite 矩阵，即 $H^H = H$

证明：

我们使用 H^T 来代替 H^H 进行证明，这对于实数 Householder 矩阵是等价的。

目标是证明 $H^T = H$ 。

$$H^T = (I - 2uu^T)^T$$

根据转置的性质 $(A - B)^T = A^T - B^T$ 和 $(AB)^T = B^T A^T$ ：

$$H^T = I^T - (2uu^T)^T$$

$$H^T = I - 2(uu^T)^T$$

$$H^T = I - 2(u^T)^T u^T$$

$$H^T = I - 2uu^T$$

所以， $H^T = H$ 。

对于实数矩阵，这等价于 $H^H = H$ 。因此， H 是 Hermite 矩阵（对于实数矩阵，Hermite 矩阵就是对称矩阵）。

性质 (2) H 为酉矩阵，即 $H^H H = H H^H = I$

证明：

由于我们已经证明了 $H^H = H$ （对于实数矩阵，即 $H^T = H$ ），所以我们只需要证明 $HH = I$ （或者 $H^T H = I$ 或 $HH^T = I$ ）即可。

目标是证明 $HH = I$ 。

$$HH = (I - 2uu^T)(I - 2uu^T)$$

展开乘积：

$$HH = I \cdot I - I \cdot (2uu^T) - (2uu^T) \cdot I + (2uu^T)(2uu^T)$$

$$HH = I - 2uu^T - 2uu^T + 4(uu^T)(uu^T)$$

$$HH = I - 4uu^T + 4u(u^T u)u^T$$

现在，利用 Householder 向量 u 是单位向量的条件： $u^T u = 1$ 。

$$HH = I - 4uu^T + 4u(1)u^T$$

$$HH = I - 4uu^T + 4uu^T$$

$$HH = I$$

所以， $HH = I$ 。结合性质 (1) $H^H = H$ ，这自然意味着 $H^H H = HH^H = I$ 。
因此， H 是酉矩阵（对于实数矩阵，酉矩阵就是正交矩阵）。

性质 (3) H 为对合矩阵，即 $H^2 = I$

证明：

这个性质直接从性质 (2) 的证明中得出。

在证明性质 (2) 时，我们直接计算了 $HH = H^2$ 并得到了 $H^2 = I$ 。

因此， H 是对合矩阵。

性质 (4) H 为自逆矩阵，即 $H^{-1} = H$

证明：

从性质 (3) 我们知道 $H^2 = I$ 。

我们将等式两边同时乘以 H^{-1} ：

$$H^{-1}(H^2) = H^{-1}I$$

$$H^{-1}HH = H^{-1}$$

$$IH = H^{-1}$$

$$H = H^{-1}$$

因此， H 是自逆矩阵。

性质 (5) H 的特征值为 1 ($n - 1$ 重) 和 -1 (单重)

证明思路 (非严格代数证明，侧重几何理解)：

1. 特征值 -1 ：

我们知道 Householder 变换的目的是将一个向量 x 反射到 $y = se_1$ 的形式。而 $H = I - 2P_u$ 可以理解为：

$$Hx = x - 2(x \text{ 在 } u \text{ 上的投影})。$$

如果 x 与 Householder 向量 u 平行（即 $x = cu$ for some scalar $c \neq 0$ ），那么 x 在 u 上的投影就是它本身 x 。

$$\text{所以, } Hx = x - 2x = -x。$$

$$\text{即 } H(cu) = -(cu)。$$

这意味着 u 是特征值 -1 对应的特征向量。

由于 u 是一个非零向量，所以 -1 至少是一个单重特征值。

2. 特征值 1：

如果 x 与 Householder 向量 u 正交，那么 x 在 u 上的投影为 0。

$$\text{所以, } Hx = x - 2(0) = x。$$

$$\text{即 } Hx = x。$$

这意味着任何与 u 正交的向量都是特征值 1 对应的特征向量。

Householder 向量 u 所在的向量空间是 1 维的。与 u 正交的向量组成的子空间（即 u 的正交补空间 u^\perp ）的维度是 $n - 1$ (如果矩阵是 $n \times n$ 的)。

这个 $n - 1$ 维空间中的所有向量都是特征值 1 对应的特征向量。

因此，1 是 $n - 1$ 重特征值。

总结： Householder 矩阵 H 将与 u 平行的向量翻转方向（乘以 -1 ），而将与 u 正交的所有向量保持不变（乘以 1）。所以特征值是 1 (在 u^\perp 空间中) 和 -1 (在 u 的方向上)。

性质 (6) $\tilde{H} = \begin{pmatrix} I_r & O^T \\ O & H \end{pmatrix}$ 仍是 Householder 矩阵

证明：

这个性质 (6) 是在 Householder QR 分解迭代过程中使用的关键构造，它描述了如何将一个作用于子空间的 Householder 矩阵嵌入到更大的矩阵中。

假设 H 是一个 $k \times k$ 的 Householder 矩阵，由 $u \in \mathbb{R}^k$ (单位向量) 构造得到： $H = I_k - 2uu^T$ 。

我们构造一个更大的矩阵 \tilde{H} 如下：

$$\tilde{H} = \begin{pmatrix} I_r & O \\ O & H \end{pmatrix}$$

其中 I_r 是 $r \times r$ 的单位矩阵， O 代表适当维度的零矩阵。

\tilde{H} 是一个 $(r + k) \times (r + k)$ 的矩阵。

要证明 \tilde{H} 仍然是 Householder 矩阵，我们需要找到一个合适的 Householder 向量 \tilde{u} ，使得 $\tilde{H} = I_{r+k} - 2\tilde{u}\tilde{u}^T$ 。

构造 \tilde{u} 如下：

$$\tilde{u} = \begin{pmatrix} \mathbf{0}_r \\ u \end{pmatrix}$$

其中 $\mathbf{0}_r$ 是 r 维的零向量。

首先，检查 \tilde{u} 是否是单位向量：

$$\tilde{u}^T \tilde{u} = (\mathbf{0}_r^T \quad u^T) \begin{pmatrix} \mathbf{0}_r \\ u \end{pmatrix} = \mathbf{0}_r^T \mathbf{0}_r + u^T u = 0 + 1 = 1。$$

所以 \tilde{u} 是一个单位向量。

现在，我们计算 $I_{r+k} - 2\tilde{u}\tilde{u}^T$ ：

$$\begin{aligned} I_{r+k} - 2\tilde{u}\tilde{u}^T &= \begin{pmatrix} I_r & O \\ O & I_k \end{pmatrix} - 2 \begin{pmatrix} \mathbf{0}_r \\ u \end{pmatrix} (\mathbf{0}_r^T \quad u^T) \\ &= \begin{pmatrix} I_r & O \\ O & I_k \end{pmatrix} - 2 \begin{pmatrix} \mathbf{0}_r \mathbf{0}_r^T & \mathbf{0}_r u^T \\ u \mathbf{0}_r^T & uu^T \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} I_r & O \\ O & I_k \end{pmatrix} - 2 \begin{pmatrix} O & O \\ O & uu^T \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} I_r - 2O & O - 2O \\ O - 2O & I_k - 2uu^T \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} I_r & O \\ O & I_k - 2uu^T \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} I_r & O \\ O & H \end{pmatrix} \end{aligned}$$

这正是 \tilde{H} 。

因此， \tilde{H} 仍然是一个 Householder 矩阵。

矩阵乘法性质： $\begin{pmatrix} I_r & O \\ O & H \end{pmatrix} \begin{pmatrix} A & B \\ O & C \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} A & B \\ O & HC \end{pmatrix}$ ，这是 QR 分解可以对子矩阵操作的前提

证明：

设 $\tilde{H} = \begin{pmatrix} I_r & O \\ O & H \end{pmatrix}$ 和 $M = \begin{pmatrix} A & B \\ O & C \end{pmatrix}$ 。

这里：

- I_r 是 $r \times r$ 单位矩阵。
- O 代表适当维度的零矩阵。
- H 是一个 Householder 矩阵，维度与 C 匹配。
- A, B, C 是原始矩阵的分块。

我们执行矩阵乘法：

$$\tilde{H}M = \begin{pmatrix} I_r & O \\ O & H \end{pmatrix} \begin{pmatrix} A & B \\ O & C \end{pmatrix}$$

根据分块矩阵乘法的规则，结果矩阵的每个块由对应分块的乘积和求和得到：

- 左上角块：** $I_r A + O \cdot O = A$
- 右上角块：** $I_r B + OC = B$
- 左下角块：** $OA + HO = O$
- 右下角块：** $OB + HC = HC$

将这些结果组合起来，得到：

$$\tilde{H}M = \begin{pmatrix} A & B \\ O & HC \end{pmatrix}$$

结论：

这个矩阵乘法性质完美地解释了为什么 Householder QR 分解可以对子矩阵进行操作而不影响已经处理过的部分。

当我们将一个 Householder 矩阵 H 嵌入到 \tilde{H} 中，作用于一个已经部分上三角化的矩阵 M (即 M 的左下角是零矩阵 O) 时：

- 左上角的 I_r 确保了已经形成的 A (上三角部分) 保持不变。
- 右上角的 O 确保了 B 部分只受 I_r 影响，即 B 保持不变。
- 左下角的 O 确保了 O 仍然是 O ，即已经清零的下三角部分保持为零。
- 只有右下角的子矩阵 C 受到 H 的作用，变为 HC 。

这正是 Householder QR 分解迭代过程的精髓：每一步只处理一个未被清零的子矩阵的第一列，使其变为零，而不会破坏之前步骤已经获得的零元素。

Q 矩阵的性质： $Q = H_1 H_2 \dots H_p$

a) Q 是一个 Householder 矩阵吗？

答案：不，一般情况下 Q 不是一个 Householder 矩阵。

- Householder 矩阵的定义：** 一个 Householder 矩阵 H 具有形式 $I - 2uu^T$ ，它代表一个简单的反射操作（沿一个超平面反射）。

- **Q 的性质：** $Q = H_1 H_2 \dots H_p$ 是**多个 Householder 矩阵的乘积**。
 - 如果 $p = 1$ (只需要一步 Householder 变换), 那么 $Q = H_1$, 此时 Q 是一个 Householder 矩阵。
 - 如果 $p > 1$, 那么 Q 是多个反射的组合。多个反射的组合通常不再是一个简单的反射。它通常是一个更复杂的**旋转** (如果反射次数是偶数) 或者**旋转加反射** (如果反射次数是奇数) 。

例如：
例子中 $Q = H_1 H_2$ 。 H_1 是一个反射, H_2 是另一个反射。它们的乘积是一个更复杂的正交变换, 通常是一个旋转 (因为两次反射) 。它不再满足 $I - 2uu^T$ 的简单形式。

b) Q 一定可逆吗？

答案：是的，Q 矩阵一定可逆。

- **Householder 矩阵的性质：** 我们在前面的证明中已经看到, 每个 Householder 矩阵 H_i 都是**可逆的**, 并且它还是**自逆的** ($H_i^{-1} = H_i$)。
- **矩阵乘积的逆：** 如果多个矩阵都是可逆的, 那么它们的乘积也是可逆的。
 $(H_1 H_2 \dots H_p)^{-1} = H_p^{-1} \dots H_2^{-1} H_1^{-1}$ 。
由于每个 H_i 都是可逆的, 所以它们的乘积 Q 必然是可逆的。

c) 如何求 Q 的逆？

答案： Q^{-1} **可以通过 Householder 矩阵的逆来求得, 且由于 Householder 矩阵的特殊性质, 它非常简单。**

我们有 $Q = H_1 H_2 \dots H_p$ 。
那么 $Q^{-1} = (H_1 H_2 \dots H_p)^{-1}$ 。

根据矩阵乘积的逆的性质：
 $Q^{-1} = H_p^{-1} H_{p-1}^{-1} \dots H_2^{-1} H_1^{-1}$

由于每个 Householder 矩阵 H_i 都是**自逆的** (即 $H_i^{-1} = H_i$) ：
 $Q^{-1} = H_p H_{p-1} \dots H_2 H_1$

结论： Q **的逆矩阵就是所有 Householder 矩阵以相反的顺序相乘**。
对于实数矩阵, Householder 矩阵还是对称的 ($H_i^T = H_i$), 所以 $H_i^{-1} = H_i^T = H_i$ 。
因此 $Q^{-1} = H_p^T H_{p-1}^T \dots H_1^T = (H_1 H_2 \dots H_p)^T = Q^T$ 。
这再次确认了 Q 是一个**正交矩阵**的性质 ($Q^{-1} = Q^T$)。

当然可以! 这是一个非常重要的性质, 也是 QR 分解中 Q 矩阵的关键所在。

证明：为什么若干 Householder 矩阵的乘积是正交矩阵？

前提：

- Householder 矩阵 H_k 是正交矩阵。
 - 我们已经在性质 (2) 中证明了, 对于实数矩阵, $H_k^T H_k = I$ 且 $H_k H_k^T = I$ 。

证明：
设 Q 是 p 个 Householder 矩阵的乘积：
 $Q = H_1 H_2 \dots H_p$

要证明 Q 是正交矩阵, 我们需要证明 $Q^T Q = I$ 。

首先, 计算 Q^T ：
 $Q^T = (H_1 H_2 \dots H_p)^T$
根据矩阵乘积转置的性质 $(AB)^T = B^T A^T$ (即转置的顺序是逆序的) ：
 $Q^T = H_p^T H_{p-1}^T \dots H_2^T H_1^T$

现在, 计算 $Q^T Q$ ：
 $Q^T Q = (H_p^T H_{p-1}^T \dots H_2^T H_1^T)(H_1 H_2 \dots H_p)$

由于 Householder 矩阵 H_k 是正交矩阵, 所以 $H_k^T H_k = I$ 。
我们从中间向外逐步简化这个乘积：

$$\begin{aligned} Q^T Q &= H_p^T H_{p-1}^T \dots H_2^T (H_1^T H_1) H_2 \dots H_p \\ Q^T Q &= H_p^T H_{p-1}^T \dots H_2^T (I) H_2 \dots H_p \\ Q^T Q &= H_p^T H_{p-1}^T \dots (H_2^T H_2) \dots H_p \\ Q^T Q &= H_p^T H_{p-1}^T \dots (I) \dots H_p \end{aligned}$$

重复这个过程, 直到所有的 $H_k^T H_k$ 都变为 I ：
 $Q^T Q = H_p^T (H_{p-1}^T H_{p-1}) \dots H_p$ (这里漏写了一些项, 展开更清晰)

$$\begin{aligned} Q^T Q &= H_p^T H_{p-1}^T \dots H_2^T H_1^T H_1 H_2 \dots H_p \\ Q^T Q &= H_p^T H_{p-1}^T \dots H_2^T (I) H_2 \dots H_p \\ Q^T Q &= H_p^T H_{p-1}^T \dots (H_2^T H_2) \dots H_p \\ Q^T Q &= H_p^T H_{p-1}^T \dots (I) \dots H_p \\ Q^T Q &= H_p^T (H_{p-1}^T H_{p-1}) H_p \\ Q^T Q &= H_p^T (I) H_p \\ Q^T Q &= H_p^T H_p \\ Q^T Q &= I \end{aligned}$$

结论：

由于 $Q^T Q = I$ ，因此 Q 是一个正交矩阵。

核心原理：

这个证明的关键在于：

- Householder 矩阵本身是正交矩阵。（性质 2）
- 两个或多个正交矩阵的乘积仍然是正交矩阵。这是一个更一般的定理，而上述证明就是这个定理的一个具体应用。

所以，QR 分解得到的 Q 矩阵必然是正交矩阵，这正是我们所期望的，因为它使得 QR 分解在数值计算中具有优越的稳定性。

正交矩阵的定义和性质：

一个 $m \times m$ 的方阵 Q 被称为**正交矩阵**，如果它满足以下任何一个等价条件：

- $Q^T Q = I$ (这通常是正式的定义)。
- $Q Q^T = I$ (与第一个条件等价)。
- $Q^{-1} = Q^T$ (逆矩阵等于转置)。
- Q 的**列向量是标准正交基**：它们都是单位向量，并且相互正交。
- Q 的**行向量是标准正交基**：它们都是单位向量，并且相互正交。

你的观察正是第 (5) 条性质。

为什么 $Q^T Q = I$ 蕴含行向量是标准正交基？

让我们来简单推导一下。

设 $Q = \begin{pmatrix} \mathbf{q}_1^T \\ \mathbf{q}_2^T \\ \vdots \\ \mathbf{q}_m^T \end{pmatrix}$ ，其中 \mathbf{q}_i^T 是 Q 的第 i 行向量。

那么 $Q^T = (\mathbf{q}_1 \quad \mathbf{q}_2 \quad \dots \quad \mathbf{q}_m)$ 。

计算 $Q Q^T$ ：

$$Q Q^T = \begin{pmatrix} \mathbf{q}_1^T \\ \mathbf{q}_2^T \\ \vdots \\ \mathbf{q}_m^T \end{pmatrix} (\mathbf{q}_1 \quad \mathbf{q}_2 \quad \dots \quad \mathbf{q}_m) = \begin{pmatrix} \mathbf{q}_1^T \mathbf{q}_1 & \mathbf{q}_1^T \mathbf{q}_2 & \dots & \mathbf{q}_1^T \mathbf{q}_m \\ \mathbf{q}_2^T \mathbf{q}_1 & \mathbf{q}_2^T \mathbf{q}_2 & \dots & \mathbf{q}_2^T \mathbf{q}_m \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \mathbf{q}_m^T \mathbf{q}_1 & \mathbf{q}_m^T \mathbf{q}_2 & \dots & \mathbf{q}_m^T \mathbf{q}_m \end{pmatrix}$$

如果 $Q Q^T = I = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 1 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & 1 \end{pmatrix}$ ，那么：

- 对角线上的元素 $\mathbf{q}_i^T \mathbf{q}_i = 1$ 。由于 $\mathbf{q}_i^T \mathbf{q}_i = \|\mathbf{q}_i\|^2$ ，这意味着 $\|\mathbf{q}_i\|^2 = 1$ ，所以 $\|\mathbf{q}_i\| = 1$ (行向量是单位向量)。
- 非对角线上的元素 $\mathbf{q}_i^T \mathbf{q}_j = 0$ (当 $i \neq j$ 时)。这意味着行向量 \mathbf{q}_i 和 \mathbf{q}_j 的内积为 0，所以它们相互正交。

所以，一个矩阵是正交矩阵，当且仅当它的行向量（或列向量）构成一个标准正交基。

QR 分解的流程 (基于 Householder 变换)

QR 分解的目标是将任意一个 $m \times n$ 矩阵 A 分解为 $A = QR$ 的形式，其中 Q 是一个 $m \times m$ 的正交矩阵， R 是一个 $m \times n$ 的上三角矩阵。Householder 变换提供了一种高效且数值稳定的方法来实现这一分解。

核心思想：通过一系列 Householder 反射，逐步将矩阵 A 转化为上三角矩阵 R 。

关键任务：构造一系列 Householder 矩阵 $H_p \dots H_2 H_1$ (其中 $p = \min(m-1, n)$)，使得 $H_p \dots H_2 H_1 A = R$ 。

步骤分解：

1. 第一步：处理矩阵 A 的第一列

- 首先，我们关注矩阵 A 的第一列向量 \mathbf{a}_1 。
- 我们的目标是找到一个 Householder 矩阵 H_1 ，使得 $H_1 \mathbf{a}_1$ 成为一个除了第一个元素外，其他所有元素都为零的向量 $\tilde{\mathbf{a}}_1 = (\pm \|\mathbf{a}_1\|, 0, \dots, 0)^T$ 。
- 由于 Householder 变换是一种反射，它保持向量的模长不变，因此 $\tilde{\mathbf{a}}_1$ 的模长必须等于 \mathbf{a}_1 的模长。为了数值稳定性，通常选择 $\tilde{\mathbf{a}}_1$ 的第一个非零元素的符号与 \mathbf{a}_1 的第一个元素符号相反（如果 \mathbf{a}_1 的第一个元素为零，则任意选择）。
- 有了 \mathbf{a}_1 和目标向量 $\tilde{\mathbf{a}}_1$ ，我们就可以构造 Householder 向量 $v_1 = \mathbf{a}_1 - \tilde{\mathbf{a}}_1$ 。
- 使用 v_1 (或其归一化形式 u_1)，我们便能构建出第一个 Householder 矩阵 $H_1 = I - 2 \frac{v_1 v_1^T}{v_1^T v_1}$ 。
- 将 H_1 作用于 A ： $H_1 A = H_1 (\mathbf{a}_1 \quad \mathbf{a}_2 \quad \dots) = (H_1 \mathbf{a}_1 \quad H_1 \mathbf{a}_2 \quad \dots) = (\tilde{\mathbf{a}}_1 \quad H_1 \mathbf{a}_2 \quad \dots)$ 。
- 此时， $H_1 A$ 的第一列已经成功地被清零（除了第一个元素）。

2. 迭代处理子矩阵：

- 在第一步之后，矩阵 A 已经部分上三角化，其形式为 $\begin{pmatrix} \tilde{\mathbf{a}}_{1,1} & \mathbf{b}^T \\ \mathbf{0} & A' \end{pmatrix}$ ，其中 A' 是一个 $(m-1) \times (n-1)$ 的子矩阵。

- 接下来，我们利用 Householder QR 分解的关键性质：一个嵌入式 Householder 矩阵 $\tilde{H}_k = \begin{pmatrix} I_r & O \\ O & H_k \end{pmatrix}$ 作用于分块矩阵 $\begin{pmatrix} A_{top} & B_{top} \\ O & C_{bottom} \end{pmatrix}$ 时，结果是 $\begin{pmatrix} A_{top} & B_{top} \\ O & H_k C_{bottom} \end{pmatrix}$ 。
 - 这意味着我们可以在不影响已经清零的第一列的情况下，将 Householder 变换应用于子矩阵 A' 。
 - 我们将对 A' 的第一列重复上述构造 Householder 矩阵的过程，得到 H'_2 。然后构造一个更大的嵌入式 Householder 矩阵 $H_2 = \begin{pmatrix} 1 & O \\ O & H'_2 \end{pmatrix}$ (对于 3×3 矩阵的第二步，这里的 I_r 是 1)。
 - $H_2(H_1 A)$ 将在不影响第一列的基础上，清零第二列的下半部分。
3. **最终得到上三角矩阵 R ：**
- 重复上述迭代过程 $\min(m-1, n)$ 次，每一步构造一个 Householder 矩阵 H_k (嵌入到更大的单位矩阵中)，并将其左乘到当前矩阵上。
 - 最终，我们将得到一个上三角矩阵 $R = H_p \dots H_2 H_1 A$ 。

构造正交矩阵 Q ：

1. 我们得到的关系是 $(H_p \dots H_2 H_1) A = R$ 。
2. 为了得到标准形式 $A = QR$ ，我们需要将 Householder 矩阵的乘积移到 R 的右边。
3. 定义 $Q_{prod} = H_p \dots H_2 H_1$ 。
4. 那么 $A = Q_{prod}^{-1} R$ 。
5. 由于每个 Householder 矩阵 H_i 都具有**自逆性质** ($H_i^{-1} = H_i$)，因此 $Q_{prod}^{-1} = H_1^{-1} H_2^{-1} \dots H_p^{-1} = H_1 H_2 \dots H_p$ 。
6. 我们将 $Q = H_1 H_2 \dots H_p$ 定义为最终的正交矩阵。
7. 因此，我们成功地将 A 分解为 $A = QR$ 。

这个过程高效、稳定，是数值线性代数中 QR 分解的基石。