# CH 9. 서포트 벡터 머신

## 9-1. 최대 마진 분류기

## 9-1-1. 초평면(Hyperplane)은 무엇인가?

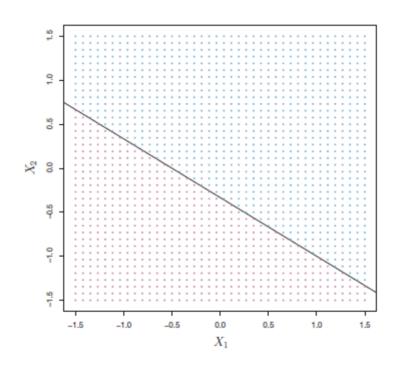
p 차원공간에서 **초평면**은 차원이 p-1인 평평한 아핀(affine) 부분공간이다.

ex) 2차원: 평평한 1차원 부분공간, 선

p차원의 초평면

$$eta_0+eta_1X_1+eta_2X_2+\cdots+eta_pX_p=0$$

초평면은 p차원의 공간을 **두 개의 부분으로 이등분**한다. 어떤 점(샘플)이 초평면의 어느 쪽에 있는지는 위 식의 부호를 계산함으로써 알 수 있다.



## 9-1-2. 분리 초평면(Seperating Hyperplane)을 사용한 분류

$$x_1 = egin{pmatrix} x_{11} \ dots \ x_{1p} \end{pmatrix}, \cdots, x_n = egin{pmatrix} x_{n1} \ dots \ x_{np} \end{pmatrix} y_1, \cdots, y_n \in \{-1, 1\}$$

p차원의 공간에서 n개의 훈련 관측치로 구성되는  $n \times p$  데이터 행렬  ${\bf X}$  가 있다고 가정하자.

모든 훈련 관측치들을 클래스 라벨에 따라 **완벽하게 분리하는 초평면을 구성할 수 있다고 가정**하자.

이 때, 분리 초평면은 다음과 같은 식들을 만족한다.

$$y_i = 1$$
이면,  $\beta_0 + \beta_1 x_1 + \beta_2 x_2 + \dots + \beta_p x_p > 0$ 

$$y_i = -1$$
이면,  $\beta_0 + \beta_1 x_1 + \beta_2 x_2 + \dots + \beta_p x_p < 0$ 

이는 모든  $i=1,\dots,n$  에 대하여  $y_i(\beta_0+\beta_1x_{i1}+\beta_2x_{i2}+\dots+\beta_nx_{in})>0$  을 만족한다.

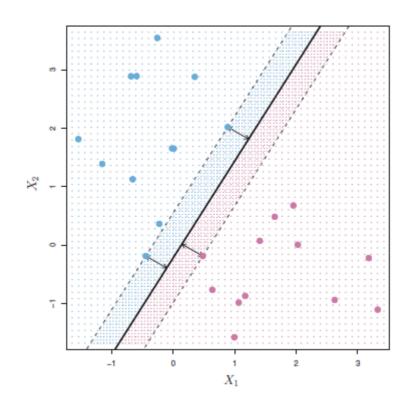
검정 관측치  $x^*$ 는  $f(x^*) = \beta_0 + \beta_1 x_1^* + \beta_2 x_2^* + \cdots + \beta_p x_p^*$ 의 부호를 기반으로 분류되고  $f(x^*)$ 의 크기는 검정 관측치가 초평면으로부터 얼마나 떨어져 있는지를 의미한다.

 $f(x^*)$ 가 0과 가까운 값이면  $x^*$ 가 초평면 근처에 놓여 있으므로  $x^*$ 의 클래스 할당(예측)에 대한 확신이 덜하다.

#### 9-1-3. 최대 마진 분류기

초평면을 사용하여 데이터가 완벽하게 분류될 수 있으면 무한개의 초평면이 존재할 것이다. (약간의 이동과 회전) 그 중 어떤 초평면을 선택할 것이냐가 중요하다.

- -> 훈련 관측치들로부터 가장 멀리 떨어진 분리 초평면인 최대 마진 초평면을 선택
  - 마진: 관측치들 중에서 초평면까지의 가장 짧은 거리
  - 최대 마진 초평면 : 마진이 가장 큰 분리 초평면
  - 평판 (slab) : 최대 마진 초평면으로부터 양 쪽으로 마진만큼 떨어진 초평면 사이의 공간
  - 서포트 벡터 (support vector): 평판의 경계에 놓여진 벡터
    - o 서포트 벡터의 위치에 따라 최대 마진 및 최대 마진 초평면이 결정된다. 즉 최대 마진 초평면은 서포트 벡터에 직접적으로 의존적이다.
    - ㅇ 하지만 마진 밖의 다른 벡터들에게는 전혀 영향을 받지 않는다.
  - 단점: p값이 클 때 (차원이 클 때) 과적합에 이를 수 있다.



## 9-1-4. 최대 마진 분류기의 구성

최대 마진 초평면은 다음 최적화 문제의 해(솔루션)이다.

$$\max_{eta_0,eta_1,\cdots,eta_p} M$$

subject to 
$$\sum\limits_{j=1}^p eta_j^2 = 1$$

$$y_i(eta_0 + eta_1 x_{i1} + eta_2 x_{i2} + \dots + eta_p x_{ip}) \geq M \qquad orall \quad i = 1, \dots, n$$

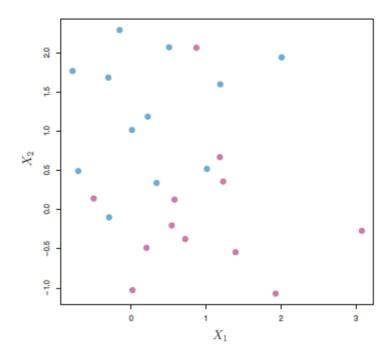
M이 양수이면 각 관측치가 초평면의 올바른 쪽에 있게 되도록 보장한다. (각 관측치가 일부 완충공간(cushion)을 갖고 초평면의 올바른 쪽에 있도록 한다.)

## 9-1-5. 분류 불가능한 경우

만일 앞서서 계속 가정했던

모든 훈련 관측치들을 클래스 라벨에 따라 **완벽하게 분리하는 초평면을 구성할 수 있다고 가정** 조건이 만족되지 않는다면 분리 초평면은 존재할 수 없고 최대 마진 분류기 또한 없다.

이 경우 위의 최적화 문제인 M>0의 해 또한 없다.



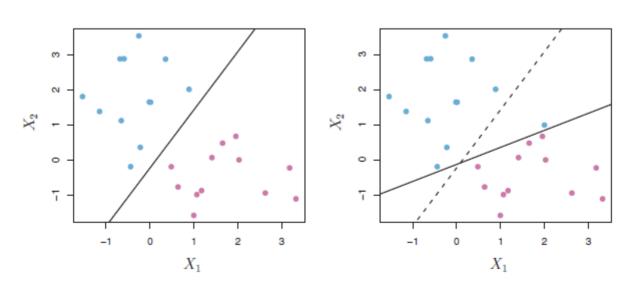
모든 클래스를 *정확하게 (exactly)* 분류할 수 없으므로

소프트 마진(soft margin)을 사용하여 클래스들을 거의(almost) 분류하는 초평면을 사용한다.

서포트 벡터 분류기 (Support Vector Classifier)이다.

# 9-2. 서포트 벡터 분류기

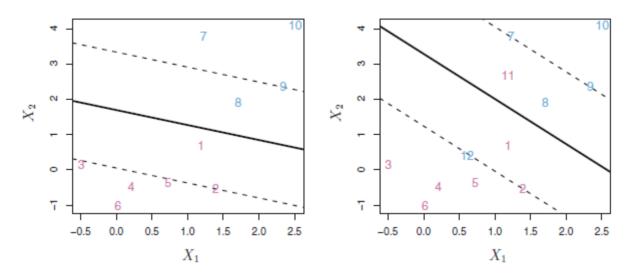
## 9-2-1. 서포트 벡터 분류기의 개요



- 단점: 개별 관측치 (특히 분리 초평면으로부터 가까운 벡터들)에 대해서 민감하다.
  - ㅇ 과적합의 위험도가 높다.

- 1. 개별 관측치에 대해 robust하다.
- 2. *대부분*의 훈련 관측치들을 더 잘 분류한다.

라는 목적을 갖고 초평면에 기반한 새로운 분류기를 생성한다.



- 가능한 한 모든 관측치가 마진의 올바른 쪽에 위치하도록 가장 큰 마진을 찾는다.
- 하지만 일부 관측치들은 마진의 옳지 않은 쪽에 있거나, 심지어 초평면의 올지 않은 쪽에 있을 수 있도록 허용.

### 9-2-2. 서포트 벡터 분류기의 세부 사항

서포트 벡터 분류기는 다음 최적화 문제의 해(솔루션)이다.

$$egin{array}{ll} maximize & M \ eta_0,eta_1,\cdots,eta_p & \end{array}$$

subject to 
$$\sum\limits_{j=1}^p eta_j^2 = 1$$

$$y_i(eta_0 + eta_1 x_{i1} + eta_2 x_{i2} + \dots + eta_p x_{ip}) \geq M(1 - \epsilon_i)$$

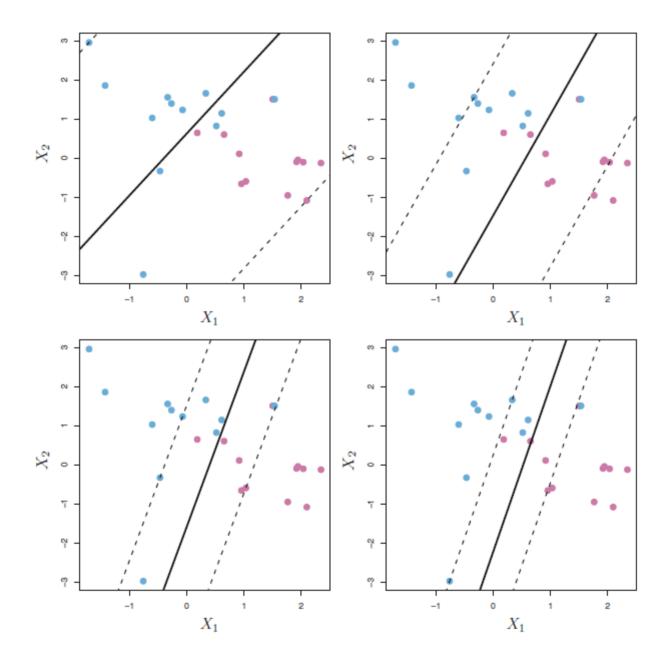
$$\epsilon_i \geq 0$$
,  $\sum\limits_{i=1}^n \epsilon_i \leq C$ 

- $\bullet$  C는 음수가 아닌 하이퍼파라미터
- M은 마진의 폭이고 가능한 한 이 값을 크게 하는 것이 목표
- 슬랙변수 (slack variable) :  $\epsilon_i \qquad \forall i=1,\cdots,n$ 
  - 개별 관측치들이 마진 또는 초평면의 **옳지 않은 쪽에 있도록 허용**해주는 변수
  - $\circ$  i번째 관측치가 **초평면과 마진에 관해** 어디에 위치하는가를 알려줌

이 
$$\left\{egin{array}{lll} ext{rn D의 올바른 쪽에 위치} & if & \epsilon_i=0 \ ext{rn D의 옳지 않은 쪽에 위치} & if & \epsilon_i>0 \ ext{ 초평면의 옳지 않은 쪽에 위치} & if & \epsilon_i>1 \ \end{array}
ight.$$

ullet 하이퍼파라미터 C

- 마진과 초평면에 대해 **허용**될 *위반의 수*와 그 *정도*를 결정
- $\circ$  n개의 관측치에 의해 마진이 위반될 수 있는 양에 대한 n선(budget)
- $\circ$  if C=0 : 마진을 위반할 예산이 없다. o  $\epsilon_1=\cdots=\epsilon_n=0$  o 단순 최대 마진 초평면의 최적화
- $\circ$  if C>0:C개 이하의 관측치들이 초평면의 옳지 않은 쪽에 있을 수 있다. (최대 C개)
  - $\cdots$   $\epsilon_i > 1$ 은 초평면의 옳지 않은 쪽에 위치 &  $\sum\limits_{i=1}^n \epsilon_i \leq C$
- $\circ$   $C \uparrow \to$  마진 위반 허용 정도  $\uparrow \to$  마진 폭  $\uparrow \to$  덜 엄격하게 적합  $\to$  분산  $\downarrow$  편향  $\uparrow$
- $\circ$   $C \downarrow \to$  마진 위반 허용 정도  $\downarrow \to$  마진 폭  $\downarrow \to$  더 엄격하게 적합  $\to$  분산  $\uparrow$  편향  $\downarrow$

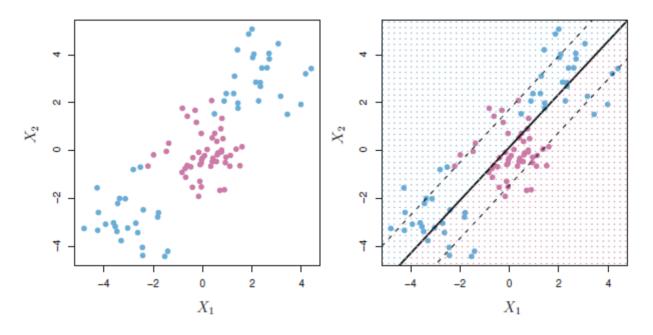


**서포트 벡터 분류기는 마진 상에 놓이거나 마진을 위반하는 관측치들 (서포트 벡터)로부터만 영향을 받는다.** 즉, 엄격하게 마진의 올바른 쪽에 놓인 관측치 (높은 확신을 갖은 관측치)들은 분류기에 영향을 주지 않는다.

- $\cdot$ : 높은 확신을 갖은 관측치들의  $\epsilon_i$  값은 0이고 C에 영향을 주지 않기 때문이다.
- $\therefore$  C가 서포트 벡터 분류기의 bias-variancec trade-off를 제어하는 하이퍼마라미터이다.
- & 초평면으로부터 멀리 떨어진 관측치들에 대해 상당히 robust하다. (민감도가 낮다): 로지스틱 회귀와 관련

## 9-3. 서포트 벡터 머신

#### 9-3-1. 비선형 결정경계를 가진 분류



위와 같이 클래스 경계가 비선형일 때 기존의 서포트 벡터 분류기의 성능은 매우 나쁘다. 이 경우 설명변수들의 2차, 3차 등의 다항식 함수를 사용하여 변수 공간을 확장함으로써 비선형적으로 문제를 해결할 수 있다.

설명변수들의 2차항을 추가했다고 가정하자. 그러면 다음의 최적화 문제에 대한 해가 비선형 분류기이다.

$$\begin{split} & \underset{\beta_0,\beta_{11},\beta_{12},\cdots,\beta_{p1},\beta_{p2},\epsilon_1,\cdots,\epsilon_n}{maximize} & M \\ & \text{subject to } y_i \left(\beta_0 + \sum_{j=1}^p \beta_{j1} x_{ij} + \sum_{j=1}^p \beta_{j2} x_{ij}^2 \right) \geq M(1-\epsilon_i) \\ & y_i (\beta_0 + \beta_1 x_{i1} + \beta_2 x_{i2} + \cdots + \beta_p x_{ip}) \geq M(1-\epsilon_i) \\ & \epsilon_i \geq 0, \sum_{i=1}^n \epsilon_i \leq C, \sum_{j=1}^p \sum_{k=1}^2 \beta_{jk}^2 = 1 \end{split}$$

## 9-3-2. 서포트 벡터 머신

서포트 벡터 머신(SVM): 서포트 벡터 분류기의 확장으로, 커널(kernels)을 사용하여 특정한 방식으로 변수공간을 확장한 결과

서포트 벡터 분류기 문제에 대한 해는 관측치들의 *내적(inner products)*만으로 해결된다.

두 관측치  $x_i, x_{i'}$ 의 내적은 다음과 같다.

$$\langle x_i, x_{i'}
angle = \sum\limits_{i=1}^p x_{ij} x_{i'j}$$

선형 서포트 벡터 분류기는 다음과 같다.

$$f(x) = eta_0 + \sum\limits_{i=1}^n lpha_i raket{x, x_i}$$

여기서 함수 f(x)를 평가하기 위해선 새로운 점 x와 각 훈련 포인트  $x_i$ 사이의 내적을 계산해야 한다. 이 때  $\alpha_i$ 는 서포트 벡터에 대해서만  $\neq 0$  , 서포트 벡터가 아닌 관측치들(확신을 갖은 관측치)에 대해선  $\alpha_i=0$  (그래야만 f(x)가 높은 확신을 갖는 관측치들에 대해 robust함)

서포트 포인트들의 인덱스 모임을 S라 하면

$$f(x) = eta_0 + \sum\limits_{i \in S} lpha_i \left\langle x, x_i 
ight
angle$$

위의 계산보다 더 적은 항의 계산만을 필요로 한다.

앞으로 모든 내적 표현을 다음과 같은 일반화된 형태로 바꾼다.1

 $K(x_i, x_{i'})$ 

- 여기서 K는 커널(kernel)이라고 언급될 어떤 함수이다.
- 커널은 두 관측치들의 유사성 (similarity)을 수량화하는 함수이다.

#### • 선형 커널

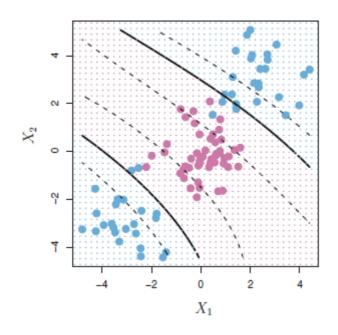
$$\circ$$
  $K(x_i,x_{i'})=\sum\limits_{i=1}^p x_{ij}x_{i'j}$ 

o 피어슨 (Pearson)(표준) 상관을 사용하여 관칙치 쌍의 유사성을 수량화한다.

#### • 다항식 커널

$$ullet K(x_i,x_{i'}) = \left(1 + \sum\limits_{j=1}^p x_{ij}x_{i'j}
ight)^d$$

- $\circ$  차수가 d인 다항식 커널 (d는 양의 정수)
- $\circ$  표준 선형 커널 대신 d>1인 다항식 커널은 사용하면 더 유연한 결정경계가 형성된다.



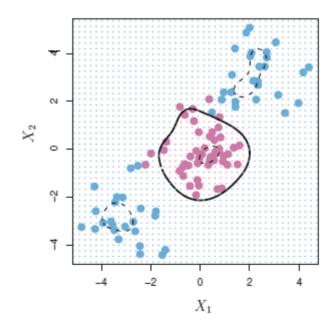
• 방사 커널 (radial kernel)

$$\circ ~~ K(x_i,x_{i'}) = \exp\Biggl(-\gamma \sum\limits_{j=1}^p (x_{ij}-x_{i'j})^2\Biggr)$$

- $\circ$   $\gamma$ 는 양의 상수
- 검정 관측치  $x^* = (x_1^*, \cdots, x_p^*)^T$  가 훈련 관측치  $x_i$ 로부터 유클리드 거리 (Euclidean distance)로 멀리 떨어져 있으면,  $\sum\limits_{j=1}^p (x_{ij}-x_{i'j})^2$  값은 큰 값이 될 것이다.  $\therefore K(x_i,x_{i'}) = \exp\left(-\gamma\sum\limits_{j=1}^p (x_{ij}-x_{i'j})^2\right)$  값은 아

주 작은 값이 된다. 즉,  $x_i$ 가 사실상  $f(x^*)$ 에 아무런 역할을 하지 않을 것임을 의미한다.

- $\circ x^*$ 로부터 멀리 떨어진 관측치는 예측된 클래스 라벨에 아무런 영향을 주지 않는다.
- 주변 관측치들만이 클래스 라벨에 영향을 준다 : 방사 커널은 국소적인 (local) 방식으로 동작한다.
- 높은 확신을 갖는 관측치들에 대해서는 모델이 robust하다.



이와 같이 커널을 사용하는 이유 (장점)

- 원래 변수들의 함수를 이용하여 실제로 변수공간을 확장하지 않고
- ullet  $inom{n}{2}$ 개의 서로 다른 모든 쌍 i,i'에 대해  $K(x_i,x_{i'})$  만 계산하면 된다.