

## 2.2 矩阵变换

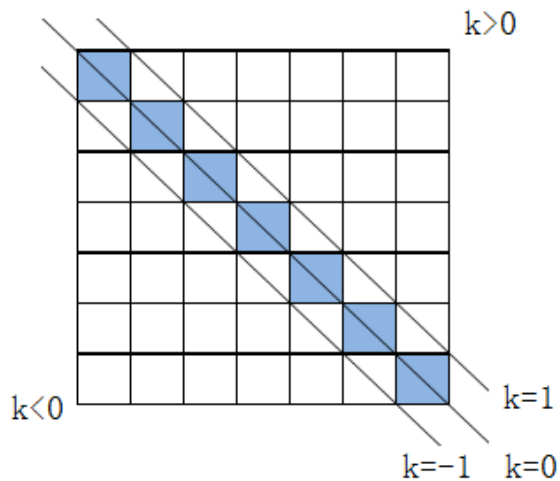
- 对角阵
- 三角阵
- 矩阵的转置
- 矩阵的旋转
- 矩阵的翻转
- 矩阵求逆

# 1. 对角阵

- 对角阵：只有对角线上有非零元素的矩阵。
- 数量矩阵：对角线上的元素相等的对角矩阵。
- 单位矩阵：对角线上的元素都为1的对角矩阵。

## (1) 提取矩阵的对角线元素

- ▣  $\text{diag}(A)$ : 提取矩阵A主对角线元素，产生一个列向量。
- ▣  $\text{diag}(A, k)$ : 提取矩阵A第k条对角线的元素，产生一个列向量。



**矩阵的对角线：**与主对角线平行，往上为第1条、第2条、一直到第n条对角线，往下为第-1条、-2条、一直到-n条对角线。主对角线为第0条对角线。

## (2) 构造对角阵

- ❑  $\text{diag}(V)$ : 以向量  $V$  为主对角线元素, 产生对角矩阵。
- ❑  $\text{diag}(V, k)$ : 以向量  $V$  为第  $k$  条对角线元素, 产生对角矩阵。

例1 先建立 $5 \times 5$ 矩阵A，然后将A的第一行元素乘以1，第二行乘以2， $\dots$ ，第五行乘以5。

```
>> A=[7, 0, 1, 0, 5;3, 5, 7, 4, 1;4, 0, 3, 0, 2;1, 1, 9, 2, 3;1, 8, 5, 2, 9]
```

```
A =
```

```
    7     0     1     0     5
    3     5     7     4     1
    4     0     3     0     2
    1     1     9     2     3
    1     8     5     2     9
```

```
>> D=diag(1:5);
```

```
>> D*A
```

```
ans =
```

```
    7     0     1     0     5
    6    10    14     8     2
   12     0     9     0     6
    4     4    36     8    12
    5    40    25    10    45
```

用一个对角阵左乘一个矩阵时，相当于用对角阵对角线的第1个元素乘以该矩阵的第一行，用对角阵对角线的第2个元素乘以该矩阵的第二行， $\dots$ ，依此类推。





要将A的各列元素分别乘以对角阵的对角线元素，如何实现？

```
>> A=[7, 0, 1, 0, 5;3, 5, 7, 4, 1;4, 0, 3, 0, 2;1, 1, 9, 2, 3;1, 8, 5, 2, 9]
```

```
A =
```

7	0	1	0	5
3	5	7	4	1
4	0	3	0	2
1	1	9	2	3
1	8	5	2	9

```
>> D=diag(1:5);
```

```
>> A*D
```

```
ans =
```

7	0	3	0	25
3	10	21	16	5
4	0	9	0	10
1	2	27	8	15
1	16	15	8	45

要将A的各列元素分别乘以  
对角阵的对角线元素，可以  
用一个对角阵右乘矩阵A。

## 2. 三角阵

- 上三角阵：矩阵的对角线以下的元素全为零的矩阵。
- 下三角阵：对角线以上的元素全为零的矩阵。

## (1) 上三角矩阵

- ▣ `triu(A)`: 提取矩阵A的主对角线及以上的元素。
- ▣ `triu(A, k)`: 提取矩阵A的第k条对角线及以上的元素。

```
>> triu(ones(4), -1)
```

```
ans =
```

```
1     1     1     1
1     1     1     1
0     1     1     1
0     0     1     1
```



## (2) 下三角矩阵

在MATLAB中，提取矩阵A的下三角矩阵的函数是`tril`，其用法与`triu`函数完全相同。

### 3. 矩阵的转置

- ❑ 转置运算符是小数点后面接单引号（.<sup>'</sup>）。
- ❑ 共轭转置，其运算符是单引号（'），它在转置的基础上还要取每个数的复共轭。

```
>> A=[1,3;3+4i,1-2i]
A =
    1.0000 + 0.0000i    3.0000 + 0.0000i
    3.0000 + 4.0000i    1.0000 - 2.0000i
>> A.'
ans =
    1.0000 + 0.0000i    3.0000 + 4.0000i
    3.0000 + 0.0000i    1.0000 - 2.0000i
>> A'
ans =
    1.0000 + 0.0000i    3.0000 - 4.0000i
    3.0000 + 0.0000i    1.0000 + 2.0000i
```

- 矩阵的转置：把源矩阵的第一行变成目标矩阵的第一列，第二行变成第二列，…，依此类推。
- 如果矩阵的元素是实数，那么转置和共轭转置的结果是一样的。

## 4. 矩阵的旋转

`rot90(A, k)`: 将矩阵A逆时针方向旋转 $90^\circ$ 的k倍, 当k为1时可省略。

```
>> A=[1, 3, 2;-3, 2, 1;4, 1, 2]
```

```
A =
```

```
     1     3     2
    -3     2     1
     4     1     2
```

```
>> rot90(A)
```

```
ans =
```

```
     2     1     2
     3     2     1
     1    -3     4
```

```
>> rot90(A, 2)
```

```
ans =
```

```
     2     1     4
     1     2    -3
     2     3     1
```

## 5. 矩阵的翻转

对矩阵实施左右翻转是将原矩阵的第一列和最后一列调换，第二列和倒数第二列调换， $\dots$ ，依此类推。

- ❑ `fliplr(A)`：对矩阵A实施左右翻转
- ❑ `flipud(A)`：对矩阵A实施上下翻转。

例2 验证魔方阵的主对角线、副对角线元素之和相等。

```
>> A=magic(5);  
>> D1=diag(A);  
>> sum(D1)  
ans =  
    65  
  
>> B=flipud(A);  
>> D2=diag(B);  
>> sum(D2)  
ans =  
    65
```

- 对矩阵A实施上下翻转得到矩阵B，这样A的副对角线就移到了B的主对角线
- 5阶魔方阵的主对角线、副对角线元素之和相等，都为65。



## 6. 矩阵的求逆

- 对于一个方阵A，如果存在一个与其同阶的方阵B，使得 $AB=BA=I$ （I为单位矩阵），则称B为A的逆矩阵，当然，A也是B的逆矩阵。
- `inv(A)`：求方阵A的逆矩阵。



例3 用求逆矩阵的方法解线性方程组。

$$\begin{cases} x + 2y + 3z = 5 \\ x + 4y + 9z = -2 \\ x + 8y + 27z = 6 \end{cases}$$

在线性方程组 $Ax=b$ 两边各左乘 $A^{-1}$ ，得 $x=A^{-1}b$ 。

```
>> A=[1, 2, 3; 1, 4, 9; 1, 8, 27];  
>> b=[5; -2; 6];  
>> x=inv(A)*b  
x =  
    23.0000  
   -14.5000  
     3.6667  
>> x=A\b  
x =  
    23.0000  
   -14.5000  
     3.6667
```