

令和6年度

# 卒業研究報告書

題 目

改良型細径空圧羽状筋を用いた  
カニ模倣型ロボットの開発

Development of Crab-Type Robot Using an Improved  
Thin Pneumatic Feathering Mustle

SDGs目標番号: 9

学生氏名（学籍番号）

濱口紘生(D2030)

指導教員

中西大輔

電子制御工学科