令和6年度

卒業研究報告書

題 目

改良型細径空圧羽状筋を用いた カニ模倣型ロボットの開発

Development of Crab-Type Robot Using an Improved
Thin Pneumatic Feathering Muscle

SDGs目標番号: 9

学生氏名 (学籍番号)

濵口紘生(D2030)

指導教員

中西大輔

電子制御工学科