



### دانشکده برق و رباتیک پایان نامه کارشناسی ارشد مهندسی سیستم های قدرت

پخش بار در شبکههای توزیع در حضور منابع تولید پراکنده با در نظر گرفتن مدل بار

نگارنده: صدیقه عسکری

استاد راهنما

دکتر مهدی بانژاد

استاد مشاور

دكتر محمد جعفريان

بهمن۱۳۹۵

### دانشکده: مهندسی برق و رباتیک

گروه: قدرت

پایاننامه کارشناسی ارشد خانم صدیقه عسکری به شماره دانشجویی ۹۳۱۲۰۹۴ تحت عنوان

## پخش بار در شبکههای توزیع در حضور منابع تولید پراکنده با در نظر گرفتن مدل بار

در تاریخ ۱۳۹۵/۱۱/۱۸ توسط کمیته تخصصی زیر جهت اخذ مدرک کارشناسی ارشد در مهندسی برق-کنترل مورد ارزیابی و با درجه ی --- مورد پذیرش قرار گرفت.

امضاء	مرتبه علمی	نام و نام خانوادگی	عضو هیات داوران
	دانشيار	دکتر مهدی بانژاد	استاد راهنما
	استاديار	دکتر یاسر دامچی	استاد ممتحن اول
	دانشیار	دکتر حسین قلی زاده نرم	استاد ممتحن دوم
	استادیار	دکتر امیر حسن نیا خیبری	نماینده شورای تحصیلات تکمیلی

.. تقديم به:

مدر و مادر عززم

که بی دریغ در تام طول دوران تحصیل ہموارہ پشتیان وہمراہم بودند...

# ساسکزاری:

الهی وربی من لی غیرک؟!...

دراینجالازم میدانم صمیانه از اساد را بهایم جناب آقای دکتر بانژاد که من را در تکمیل این پایان نامه را بهایی کردند، تشکر و قدر دانی کنم. به پختین تشکری خاص و ویژه به خاطریمه صبوری هم و نصیحت های ایثان درمدت زمان تکمیل پایان نامه از ایثان دارم.

از جناب اقای دکتر جعفریان مثاور محترمم که را هنایی پای ایثان کاک بزرگی در پیشبر داین پایان نامه داشتند، کال مشکر را دارم.

## تعهدنامه

اینجانب صدیقه عسکری دانشجوی دوره کارشناسی ارشد رشته برق دانشکده برق و رباتیک دانشگاه صنعتی شاهرود نویسنده پایان نامه پخش بار در شبکه های توزیع در حضور منابع تولید پراکنده با در نظر گرفتن مدل بار تحت راهنمائی جناب آقای دکتر مهدی بانژاد متعهد می شوم.

- تحقیقات در این پایان نامه توسط اینجانب انجام شده است و از صحت و اصالت برخوردار است.
  - در استفاده از نتایج پژوهشهای محققان دیگر به مرجع مورد استفاده استناد شده است.
- مطالب مندرج در پایان نامه تاکنون توسط خود یا فرد دیگری برای دریافت هیچ نوع مدرک یا امتیازی در هیچ جا ارائه نشده است.
- کلیه حقوق معنوی این اثر متعلق به دانشگاه صنعتی شاهرود می باشد و مقالات مستخرج با نام « دانشگاه صنعتی شاهرود » و یا « Shahrood University of Technology» به چاپ خواهد رسید.
- حقوق معنوی تمام افرادی که در به دست آمدن نتایح اصلی پایان نامه تأثیرگذار بوده اند در مقالات مستخرج از پایان نامه رعایت می گردد.
  - در کلیه مراحل انجام این پایان نامه ، در مواردی که از موجود زنده ( یا بافتهای آنها ) استفاده شده است ضوابط و اصول اخلاقی رعایت شده است.
  - در کلیه مراحل انجام این پایان نامه، در مواردی که به حوزه اطلاعات شخصی افراد دسترسی یافته یا استفاده شده است اصل رازداری ، ضوابط و اصول اخلاق انسانی رعایت شده است

#### تاريخ

#### امضاي دانشجو

#### مالکیت نتایج و حق نشر

- کلیه حقوق معنوی این اثر و محصولات آن (مقالات مستخرج، کتاب، برنامههای رایانهای، نرمافزارها و تجهیزات ساخته شده است) متعلق به دانشگاه صنعتی شاهرود میباشد. این مطلب باید به نحو مقتضی در تولیدات علمی مربوطه ذکر شود.
  - استفاده از اطلاعات و نتایج موجود در پایاننامه بدون ذکر مرجع مجاز نمی باشد.



یکی از مسائل مهم در مطالعات سیستم قدرت استفاده می شود. حضور منابع تولید پراکنده (DG) و برنامه ریزی و بررسی نحوه عملکرد یک سیستم قدرت استفاده می شود. حضور منابع تولید پراکنده (DG) و ویژگی های شبکه توزیع، باعث شده است که انجام پخش بار این شبکه ها به کمک روشهای مرسوم با چالش روبه رو گردد. از این رو، ضرورت یافتن روشی که علاوه بر موثربودن در این سیستمها، دارای محاسبات ساده و دقیق نیز باشد، احساس می گردد. علاوه بر این، در حالت کلی و به صورت دقیق تر اکثر بارها وابسته به ولتاژ می باشند که معمولاً رفتار وابستگی به ولتاژ بارها در اطراف نقطه کار با توابع نمایی و چند جمله ای تقریب زده می شود. همچنین وجود بارهای نامتعادل، سیستم را نامتعادل می سازد.

در این پایانامه روش پسرو – پیشرو به عنوان یکی از روشهای گسترده و درعینحال دارای حجم محاسبات پایین و دقت مناسب در تحلیل پخش بار سیستمهای توزیع معرفی می گردد. در ادامه تحلیل روش پیشنهادی، اجزای موردنیاز در تحلیل پخش بار سیستم توزیع مدل سازی و پس از آن، منابع تولید پراکنده و انواع مدل بار به سیستم اضافه می شود. الگوریتم موردنظر بر روی سه سیستم تست پیاده سازی شده است. سیستم تست اول یک سیستم ۱۹ باسه سه فاز می باشد که برای بررسی تاثیر منابع تولید پراکنده در نظر گرفته شده است. سیستم تست دوم یک سیستم ۴۳ باسه می باشد و روش موردنظر در حضور بارهای متعادل و نامتعادل بر سیستم اعمال می گردد و در انتها یک سیستم تک فاز ۳۰ باسه برای نمایش عملکرد سیستم در حضور بارهای وابسته به ولتاژ مورد بررسی قرار می گیرد و نتایج ارائه می-گردند. شبیه سازیها در نرمافزار MATLAB انجام گرفته است.

كليواژه: سيستم توزيع- پخش بار- منابع توليد پراكنده- مدل بار- خطوط سه فاز- رگولاتورهای ولتاژ

## فهرست مطالب

و	١-مقدمه
۲	١-١انگيزه تحقيق
	١-٢اهداف تحقيق
	۱–۳مروری بر فصلهای پایاننامه
	۲- مدل سازی اجزاء مختلف سیستم توزیع ازدید پخش بار و مدل سازی بار
٨	٢-١مقدمه
٨	٢-٢سيستم توزيع
۹	٢-٢- خطوط توزيع
	۲–۲–۱ اتبدیل کرون
۱۴	۲-۲-۲ترانسفورماتورهای توزیع
۱۹	۲-۲-۲ مدل توسعه داده شده برای ترانسفورماتور سه فاز
۲۲	۳–۲–۲رگولاتورهای ولتاژ
۲۳	۲-۲-۳-۱مدل ریاضی رگولاتورهای ولتاژ
۲۶	۲-۲-۴مدلسازی بارها در سیستم توزیع
۲۷	۲-۲-۴ انواع مدل بار
٣٠	۲-۲-۴-۲نحوه اتصال بار به شبکه توزیع
٣٣	۲-۲–۵مدل تولیدات پراکنده
٣۴	۲-۲-۵-۱مدلسازی منابع تولید پراکنده برای مطالعات پخش بار
۳۵	۲-۲-۵-۲نحوه محاسبه ماتریس حساسیت
٣۶	۲-۲-۵-۳گامهای موردنیاز برای مدلسازی باس کنترل ولتاژ در الگوریتم پخش بار
٣٩	۳- پخش بار در سیستم های توزیع در حضورمنابع تولید پراکنده و انواع مدل بار
۴٠	١ –٣مقدمه

۴٠	۲-۳مقایسه روشهای تحلیل پخش بار در سیستمهای توزیع
۴١	٣–٣الگوريتم روش پسرو- پيشرو
۴۲	۳-۳-۱مرحله جاروب پسرو
	۳-۳-۲مرحله جاروب پیشرو
۴۸	۴-۳در نظر گرفتن ترانسفورماتور در الگوریتم پخش بار
۵١	۵-۳در نظر گرفتن رگولاتورهای ولتاژ در الگوریتم پخش بار
۵۴	۳-۶در نظر گرفتن تولیدات پراکنده در الگوریتم پخش بار
	۳–۷تأثیر بار در الگوریتم پسرو– پیشرو
	۴- شبیه سازی و تحلیل نتایج
	۴–۱مقدمه
	۴-۲معرفی سیستمهای تست مورد مطالعه
۶۲	۴–۲–۱سیستم ۱۹ باسه توزیع
۶۳	۴–۲–۲سیستم ۳۴ باسه توزیع
۶۳	۲-۲-۳سیستم ۳۰ باسه توزیع
	۴–۳پخش بار در سیستم تست۱(۱–A)
	۴-۴پخش بار در سیستم تست ۱(A-۲)
	۴-۵پخش بار سیستم تست ۱(۳-A)
	۴–۶پخش بار در سیستم تست۲(B-۱)
٧۶	۴-۷پخش بار در سیستم تست۲ (B-۲)
٧٩	۴–۸پخش بار در سیستم تست۲ (B-۳)
٨١	۹–۴پخش بار در سیستم تست۳(C-۱)
۸٣	۵-نتیجه گیری و پیشنهادات
٨٤	۱–۵نتیجه گیری
٨۴	۲-۵ پیشنهادات

٨	ΛΥ	ىراجع	8–ه
٩	ها	ىيەست	۷–د

# فهرست شکل با

شکل( ۲-۱)– دیاگرام تکخطی سیستم قدرت
شکل( ۲-۲)– مدل خط سه فاز در سیستم توزیع
شکل (۲-۳)- مدل خط سه فاز در سیستم توزیع همراه با سیم خنثی
شکل(۲-۴)- مدل یک خط توزیع سه فاز – چهار سیمه
شکل (۲-۵)– مدل یک ترانسفورماتور
شکل( ۲-۲)- مدار معادل یک ترانسفورماتور ستاره — مثلث به همراه جریانها و ولتاژها
شکل(۲-۸)- دیاگرام اتصال ترانسفورماتور ستاره-ستاره زمین شده سه فاز
شکل (۲-۹)- ارتباط بین جریان سیمپیچها و ترمینالهای ترانسفورماتور ستاره — مثلث۲۱
شکل (۲-۱۰)- شماتیک مدل توسعه دادهشده برای ترانسفورماتور ستاره- مثلث سه فاز۲۱
شکل (۲-۱۱)– رگولاتور کاهنده ولتاژ نوع B
شکل (۲-۱۲) – رگولاتور مثلث باز
شکل (۲-۱۳) – بار با اتصال ستاره
شکل (۲-۱۴) – بار با اتصال مثلث
شکل (۲-۱۵)- بارهای توزیعشده پس از انتقال۳۳
شکل (۲-۱۶)– یک فیدر ساده توزیع
شکل (۳-۱)– شماتیک یک فیدر ساده توزیع
شکل( ۳-۲)- مراحل مختلف جاروب پسرو در الگوریتم پسرو- پیشرو
شکل (۳-۳)- مراحل مختلف جاروب پیشرو در الگوریتم پسرو- پیشرو

شکل (۳-۴)– فلوچارت روش پسرو– پیشرو در پخش بار سیستمهای توزیع
شکل (۵-۳)– مدل خط تک فاز با ۴ باس
شکل (۳-۶)– مدل خط سه فاز سیستم توزیع
شکل (۳-۷)– مدل خط سه فاز چهار– سیمه
شکل (۳-۸)– مدل ترانسفورماتور در مرحله پسرو
شکل( ۳-۹)– مدل ترانسفورماتور در مرحله پیشرو
شکل( ۳-۲)- فلوچارت الگوریتم پسرو-پیشرو در حضور ترانسفورماتورهای توزیع ۵۰
شكل( ۳-۱۱)– رگولاتور افزاينده با اتصال ستاره
شكل( ۳-۱۲)– مدل رگولاتور در الگوريتم پسرو — پيشرو
شکل( ۳-۱۳) - فلوچارت الگوریتم پسرو -پیشرو در حضور رگولاتورهای ولتاژ
شکل( ۳-۱۴)-ساختار کلی از حضور منابع تولید پراکنده در سیستم توزیع
شكل( ٣-١٥) – فلوچارت الگوريتم پسرو - پيشرو در حضور منابع توليد پراكنده كنترل ولتاژ ۵۷
شكل (۳-۱۶) - فلوچارت الگوريتم پسرو - پيشرو در حضور بارهاى توان ثابت
شکل( ۳-۱۷)- فلوچارت الگوریتم پسرو – پیشرو در حضور بارهای وابسته به ولتاژ ۵۹
شکل (۱-۴)- فلوچارت پخش بارهای انجام شده در سیستمهای تست
شکل (۲-۴)- شماتیک تکخطی سیستم تست ۱
شکل( ۴-۳)- پروفیل ولتاژ (بر حسب پریونیت) در فازهای مختلف سیستم تست ۱
شکل (۴-۴)- شماتیک سیستم تست ۱ در حضور منبع تولید پراکنده
شکل (۴-۵)- پروفیل ولتاژ در حضور و بدون حضور منبع تولید پراکنده PQ ثابت
شکل( ۴-۶)– پروفیل ولتاژ  (بر حسب پریونیت) در حضور و بدون حضور منبع تولید پراکنده کنتـرل

ولتاژ
شکل(۲۰۴)– مقایسه پروفیل ولتاژ (بر حسب پریونیت) سیستم ۱۹ باسه در حالت بدون حضور منبع
تولید پراکنده و در حضور منبع تولید پراکنده PQوPU
شکل( ۴-۸)- پروفیل ولتاژ (بر حسب پریونیت) در سیستم تسـت۱ در حضـور منبـع تولیـد پراکنـده
کنترل ولتاژ در باس ۱۴
شکل( ۴-۹)- شماتیک ت <i>کخطی</i> سیستم ۳۴ باسه IEEE
شکل( ۴-۱۰)- مدل بارهای توزیعشده برای تبدیل به بارهای متراکم
شکل (۴-۱۱)- پروفیل ولتاژ (بر حسب پریونیت) سیستم تست ۲ با بار متعادل
شکل( ۴-۱۲)- پروفیل ولتاژ (بر حسب پریونیت) سیستم ۳۴ باسه در حضور بارهای متعادل و
نامتعادل
شکل( ۴-۱۳)- یک بار سه فاز ستاره نامتعادل
شکل (۴-۴)- پروفیل ولتاژ (بر حسب پریونیت) در فازهای مختلف سیستم ۳۴ باسه IEEE
۷۸ $c$ ، $b$ ، $a$ ولتارُ فاز $a$ بروفیل ولتارُ فاز $b$ پروفیل ولتارُ فاز $a$ ولتارُ فاز $a$ الف)پروفیل ولتارُ فاز $a$
شکل (۴-۱۵)- پروفیل ولتاژ (بر حسب پریونیت) سیستم ۳۴ باسه در حالات بدون رگولاتور ۷۹
شکل( ۴-۱۶) – شماتیک تکخطی سیستم ۳۰ باسه
شکل( ۴-۱۷)- پروفیل ولتاژ (بر حسب پریونیت) سیستم ۳۰ باسه در حضور بارهای وابسته بـه ولتـاژ
۸۲

# فهرست جدول ا

جدول(۲-۱)- زیر ماتریس های به کاررفته در ماتریس ادمیتانس ترانسفورماتور سه فاز بـرای اتصـالات
رایج
جدول (۲-۲)- رنج ولتاژ برای مبنای ۱۲۰ ولت بر اساس استاندارد ANSIC84.1
جدول (۳-۱)- دستهبندی و مقایسه روشهای مورداستفاده در پخش بار سیستمهای توزیع
جدول (۴-۱)– ولتاژ در فازهای مختلف سیستم تست۱
جدول (۲-۴)– مقایسه نتایج ولتاژ (بر حسب پریونیت) در حضور منبع تولید پراکندهPQ ثابت ۶۸
جدول (۴-۳)– مقایسه نتایج پخش بار سیستم ۱۹ باسه در حضور منبع تولید پراکنده کنترل ولتاژ ۷۰
جدول (۴-۴)– مقایسه نتایج پخش بار باس۱۴از سیستم تست ۱ در حضور منبع تولید پراکنده کنترل
كنترل ولتاژ
جدول (۴-۵)- نتایج حاصل از ی <b>خ</b> ش بار سیستم ۳۴ باسه

. فصل اول

• مصرمہ

#### ۱-۱ انگیزه تحقیق

محاسبات پخش بار از جمله مسائل مهم در بررسی سیستمهای قدرت میباشد که بسیاری از پارامترهای سیستم از جمله ولتاژ خط، جریان خط، توانهای اکتیو و راکتیو و ... را می توان به وسیله آن به دست آورد. روشهای پخش بار زیادی در سیستمهای انتقال ارائه گردیده است. ایس روشها به دلیل ویژگیهای سیستم توزیع از جمله ساختار شعاعی سیستم توزیع، نسبت بالای  $\frac{R}{X}$  و ... در ایس سیستمهای کارآمد نمیباشد و همگرایی مطلوب را ندارد. از طرف دیگر، یک سیستم توزیع به صورت شبکهای از باسها که به خطوط توزیع، ترانسفورماتورها، رگولاتورها و ... متصل شده است، نشان داده می شود. خطوط توزیع ممکن است تک فاز، سه فاز و یا دارای سیم خنثی باشند و هر باس سیستم نیز ممکن است دارای بارهایی متعادل یا نامتعادل باشد. تأثیر برخی از این ویژگیها ممکن است باعث نامتعادلی سیستم گردد [۱]. ازاینرو روشهای به کار برده شده در پخش بار سیستمهای توزیع با روشهای مرسوم سیستم انتقال متفاوت میباشد. یک روش مؤثر و قابل اعتماد برای دستگاههای توزیع باید قادر به حل مساله با چندین هزار گره و چندین سطح ولتاژ باشد [۲]. در ابتدا تحقیقاتی برای تعدیل روش نیـوتن و پخـش بـار سـریع برای سازگاری با شبکههای توزیع به طور واضح در نظر گرفته نمیشوند [۱]. این روشها دارای محاسبات بالا میباشـند و ویژگی- های خاص شبکه توزیع به طور واضح در نظر گرفته نمیشوند [۱].

روش گوس - سایدل نیز یکی دیگر از روشهایی میباشد که برای پخش بار شبکههای توزیع مورد استفاده قرار گرفت، اما این روش نیز به دلیل عدم تعادل بار و ساختار شعاعی شبکه توزیع، رنج گسترده مقاومت و راکتانس برای استفاده در این شبکهها مناسب نبود [۴].

تلاش دیگری که برای تحلیل پخش بار شبکههای توزیع صورت گرفت استفاده از تئوری شبکه

۲

<sup>\</sup> Load Flow

نردبانی بود. تئوری شبکههای نردبانی ازلحاظ محاسباتی بسیار سریع میباشد اما همگرایی مطلوب در بسیاری از شبکهها نخواهد داشت [۵]. سیستمهای توزیع ممکن است به صورت حلقوی ضعیف باشند (شبکههای حلقوی ضعیف، شبکههایی میباشند که دارای حداقل یک حلقه میباشد). در این شبکههای الگوریتمهای پخش باری بر اساس روشهای جبران سازی معرفی شدند. بعد از این روشها، الگوریتمهای الگوریتمهای دیگری که محاسبات سریعتر و دقیق تری داشتند، توسعه یافتند. روش ماتریس امپدانس $(Z_{bus})$  یکی از این روشها می باشد که شبکه به صورت لایه های مختلف در نظر گرفته می شود [۶].

روش مستقیم یکی از روشهای دیگر در پخش بارشبکههای توزیع میباشد، در این روش بارها به صورت امپدانس ثابت مدل می گردند و شبکه توزیع به صورت یک شبکه سلفی - مقاومتی در نظر گرفته می شود سپس ماتریس امپدانس محاسبه می گردد [۷]. با ایجاد تغییراتی این روشها برای تحلیل شبکه های دارای مش نیز قابل استفاده میباشند. حجم بالای محاسبات در این روشها باعث می گردد که در شبکههای توزیع کارآمد نباشند [۸]. یک روش متفاوت دیگر برای تحلیل پخش بار شبکه های توزیع در [۹] ارائه گردیده است که در این روش ابتدا شاخههای خارج از شاخه اصلی مشخص می گردد سپس جریان شاخهها و ولتاژ گرهها محاسبه می گردد که در سیستمهای بزرگ شناسایی گرهها زمان زیادی به طول می انجامد و الگوریتم دارای سرعت بالایی نمی باشد.

در [۱۰] روش دیگری بر مبنای تزریق جریان در سیستم توزیع بیان گردید که به کمک دو ماتریس ولتاژ شینها به عنوان تابعی از جریان شاخهها و امپدانس خطوط در نظر گرفته میشود. این روش از لحاظ محاسباتی ساده میباشد اما همه ویزگیهای سیستم توزیع را پوشش نخواهد داد. روشهای دیگری نیز ارائه گردیدهاند که با استفاده از ماتریس امپدانس میتوان افت ولتاژ در شینها را محاسبه نمود [۱۱].

<sup>\</sup> Ladder

Y Weakly Meshed

روش پسرو- پیشرو یک روش مؤثر در تحلیل پخش بار سیستمهای توزیع میباشد که ایده اصلی این روش توسط برگ بیان گردید و پسازآن توسط شیرمحمدی و همکارانش توسعه داده شد [۱۲]. این روش دارای دو گام اصلی میباشد. گام اول یا جاروب پسرو ا برای تعیین جریانها به کار میرود و گام دوم یا جاروب پیشرو ا با استفاده از جریانهای به دست آمده و امپدانس شاخهها، مقادیر ولتاژ را محاسبه می کند. در سالهای اخیر این روش برای تحلیل سیستمهای سه فاز و سه فاز – چهار سیمه شامل سیم خنثی زمین شده بهبود یافت.

عدم تعادل بارها در سیستمهای قدرت بر روی پارامترهای سیستم تأثیرگذار است. بارهای سیستم قدرت به دو دسته استاتیکی و دینامیکی تقسیم می گردند که در مطالعات پخش بار و برنامهریزی شبکه، مدل استاتیکی بار را در نظر گرفته می شود. بارها می توانند به صورت ستاره یا مثلث به سیستم متصل گردند[۱۳]. در حالت کلی و به صورت دقیق تر اکثر بارها وابسته به ولتاژ می باشند. بارهای موجود در سیستم قدرت رفتارهای متفاوتی را در تغییرات ولتاژ خواهند داشت. برای مثال، مصرف توان اکتیو و راکتیو توسط لامپهای فلوئورسنت تأثیر زیادی بر دامنه ولتاژ خواهند داشت در حالی که کامپیوترهای خانگی حساسیت کمتری به تغییرات ولتاژ خواهند داشت. در روشهای مرسوم رفتار وابستگی به ولتاژ خواهند داشت را در اطراف نقطه کار با توابع چند جملهای و نمایی تقریب می زنند. افزایش میزان بار نیز ناپایداری را افزایش خواهد داد و نتایج پخش بار واقعی بار محدوده پایداری را افزایش خواهد داد و نتایج پخش بار واقعی تری را خواهیم داشت [۱۴].

با افزایش آلودگیهای زیستمحیطی، تغییرات آب و هوا و ایجاد رقابت در صنعت برق، نفوذ و کاربرد منابع تولید پراکنده در سیستمهای قدرت افزایش یافته است. این منابع بیشتر به شبکههای توزیع

<sup>\</sup> Backward

<sup>&</sup>lt;sup>r</sup> Forward

متصل می گردند. وجود منابع تولید پراکنده در سیستمهای توزیع باعث تغییراتی در سیستم می گردد. عملکرد این منابع ممکن است به صورت باسهای کنترل ولتاژ و باسهای PQ ثابت باشد. منابع تولید پراکنده PQ در سیستم به صورت بار منفی در نظر گرفته می شود اما در مدل سازی باسهای PV میبایست مراحل اضافه تری انجام گردد. روش به کار برده شده در پخش بار باید توانایی مدل سازی این باسها را نیز داشته باشد [۱۵].

#### ١-٢ اهداف تحقيق

در این پایاننامه روشی در زمینه پخش بار سه فاز سیستم توزیع ارائه می گردد که دارای اهداف زیر می باشد:

- در نظر گرفتن عدم تعادل در سیستم
  - لحاظ كردن مدل بار
  - در نظر گرفتن منابع تولید پراکنده

#### ۱-۳ مروری بر فصلهای پایاننامه

در فصل دوم در مورد سیستم توزیع، اجزای سیستم توزیع و نحوه مدلسازی آنها در پخش بار صحبت می شود. در فصل سوم انواع روشهای پخش بار در سیستم توزیع معرفی می گردد و روش پسروب پیشرو به عنوان روشی مناسب در تحلیل سیستمهای توزیع مورد بررسی قرار می گیرد. در فصل چهارم نحوه انجام روش پسرو - پیشرو در حضور منابع تولید پراکنده، انواع مدل بار، وجود ترانسفورماتورهای توزیع و رگولاتورهای ولتاژ در سیستم سه فاز توزیع بیان می شود و در هر مرحله فلوچارت الگوریتم رسم

<sup>1</sup> PV bus

Y Negative Load

می گردد. در فصل پنجم روش ارائه شده به منظور بررسی تأثیر حضور منابع تولید پراکنده و انواع مدلهای بار بر روی سه سیستم تست اعمال می گردد و نتایج به دست آمده در هر مرحله تحلیل می شود. در انتها در فصل ششم نتایج جمع بندی و پیشنهادهایی برای ادامه تحقیق ارائه می گردد.

فصل دوم

مرل سازی اجزاء مختلف سیتم توزیع از دید پخش بارومدل سازی

#### ۱-۲ مقدمه

بخش توزیع به عنوان یکی از بخشهای اصلی سیستم قدرت می باشد که از نظر ساختاری تفاوت-هایی با بخش انتقال دارد. این تفاوت باعث شده است که روشهای پخش بار مرسوم در بخش انتقال در قسمت توزیع کارایی لازم را نداشته باشد. در این فصل ابتدا به بررسی سیستم توزیع و اجزای سیستم توزیع پرداخته می شود. سپس از دیدگاه پخش بار اجزاء مختلف سیستم توزیع مدل سازی می گردد. همچنین انواع مدل بار در این فصل بیان می گردد.

#### ۲-۲ سیستم توزیع

سیستم قدرت به طور کلی به سه بخش اصلی به صورت زیر تقسیم می گردد:

- تولید<sup>۱</sup>
- انتقال<sup>۲</sup>
- توزيع<sup>٣</sup>

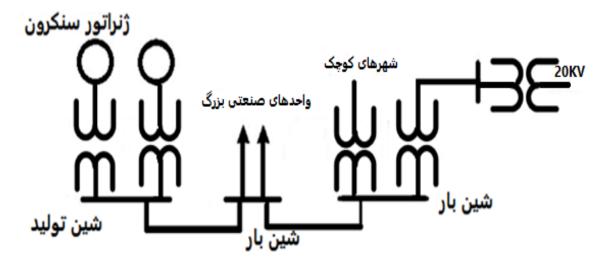
بخش توزیع به عنوان مرحله نهایی تحویل انرژی به بارها محسوب می گردد که شامل خطوط ولتاژ متوسط، پستها و خطوط ولتاژ پایین می شود. این شبکه ها دارای ساختار شعاعی میباشند و انتقال انرژی در آنها در جهت مشخصی میباشد. ولتاژ بخش انتقال در مجاورت بارها و توسط ترانسفورماتورهای کاهنده کاسته می شود و پس از آن به سمت شبکه های فوق توزیع و توزیع می رود. شبکه های توزیع در ایران ۲۰ کیلوولت و ۳۸۰ ولت اجرا می شود. شکل زیر دیا گرام تک خطی سیستم قدرت را نشان می دهد [۱۶].

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup> Generation

<sup>&</sup>lt;sup>r</sup> Transmission

<sup>&</sup>lt;sup>r</sup> Distribution

<sup>\*</sup> Radial



شکل( ۲-۱)- دیاگرام تکخطی سیستم قدرت [۱۶]

اجزای سیستم توزیع به دو دسته کلی تقسیم می گردند:

۱- اجزای تحویل دهنده توان ۱: مثل ترانسفور ماتورها ۲ و رگولاتورهای ۳ ولتاژ که می توان آنها را با ماتریسهای ادمیتانس و امپدانس نشان داد.

۲- اجزا تبدیل کننده توان<sup>†</sup>: این اجزا انرژی الکتریکی را به شکلهای دیگر انرژی تبدیل می کنند. این
 گروه از اجزا شامل منابع تولید پراکنده، بارها و... میباشند. توصیف این اجزا به روش مورد
 استفاده در شبیه سازی بستگی دارد [۱۶].

#### ۲-۲-۱ خطوط توزیع

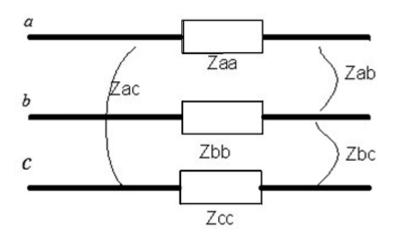
خطوط توزیع سه فاز را می توان با ماتریس امپدانس ۳×۳ شامل امپدانسهای خودی سه فاز a و دری سه فاز c و امپدانس متقابل بین این فازها برای المانهای غیرقطری نمایش داد [۱۷]. شکل زیر، نمایش یک خط انتقال سه فاز همراه با تزویج داخلی بین هادی فازها را نشان می دهد:

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup> Power Delivery Components

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup> Transformators

<sup>&</sup>quot; Regulators

<sup>&</sup>lt;sup>4</sup> Power Conversion Components



شکل( ۲-۲)- مدل خط سه فاز در سیستم توزیع

با توجه به شکل (۲-۲) مدل ماتریس امپدانس برای خط سه فاز به صورت زیر میباشد:

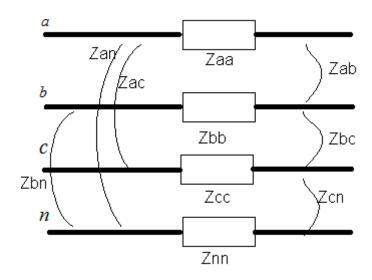
$$Z^{abc} = \begin{bmatrix} Z_{aa} & Z_{ab} & Z_{ac} \\ Z_{ba} & Z_{bb} & Z_{bc} \\ Z_{ca} & Z_{cb} & Z_{cc} \end{bmatrix}$$
(Y-1)

عناصر قطری ماتریس  $Z^{abc}$ ، امپدانسهای خودی خطوط و عناصر غیرقطری امپدانسهای متقابل خطوط میباشند. ماتریس بالا در فرم میباشند. به عنوان مثال،  $Z_{aa}$  امپدانس خودی و  $Z_{ab}$  امپدانس متقابل میباشند. ماتریس بالا در فرم ادمیتانسی به صورت زیر خواهد بود:

$$Y^{abc} = \begin{bmatrix} Y_{aa} & Y_{ab} & Y_{ac} \\ Y_{ba} & Y_{bb} & Y_{bc} \\ Y_{ca} & Y_{cb} & Y_{cc} \end{bmatrix}$$
 (۲-۲)

که  $Y^{abc}$  ماتریس ادمیتانس برای خطوط سه فاز می باشد. مشابه با ماتریس امپدانس عناصر قطری ماتریس  $Y^{abc}$  ماتریس خطوط و عناصر غیرقطری ادمیتانسهای متقابل خطوط میباشند. ماتریس امپدانس خطوط سه فاز بسیار شبیه ماتریس امپدانس خطوط تک فاز است، با این تفاوت که هر المان با یک ماتریس  $Y^{abc}$  ماتریس شده است. در فیدرهای ولتاژ پایین توزیع به طور معمول خطوط

توزیع با ۴ سیم ساخته شدهاند که سیم چهارم سیم خنثی میباشد. مشابه با هادی فاز، سیم خنثی نیز دارای امپدانس خودی و متقابل با دیگر با فازها میباشد. بنابراین لازم است که در مدل ماتریس امپدانس نمایش داده شود. در هر بخش خط که سیم خنثی یا سیم زمین موجود نباشد، سطر و ستون معادل با آن سیم حذف خواهد شد. شکل زیر، نمایش یک خط انتقال سه فاز همراه با تزویج داخلی بین هادی فازها و سیم زمین را نشان میدهد [۱۸]:



شکل (۲-۳)- مدل خط سه فاز در سیستم توزیع همراه با سیم خنثی

رابطه زیر مدل ماتریس امپدانس شامل سیم خنثی را نشان میدهد [۱۸]:

$$Z^{abcn} = \begin{bmatrix} Z_{aa} & Z_{ab} & Z_{ac} & Z_{an} \\ Z_{ba} & Z_{bb} & Z_{bc} & Z_{bn} \\ Z_{ca} & Z_{cb} & Z_{cc} & Z_{cn} \\ Z_{na} & Z_{nb} & Z_{nc} & Z_{nn} \end{bmatrix}$$
 (٣-١)

عناصر قطری ماتریس  $Z^{abcn}$ ، امپدانسهای خودی و عناصر غیرقطری امپدانسهای متقابل خطوط میباشد. سطر و ستون چهارم در ماتریس  $*X^*$  مورد نظر مربوط به سیم خنثی میباشد، که میتوان با

\_

<sup>\</sup> Neutral

تبدیل کرون ۱ به ماتریس ۳×۳ کاهش داد.

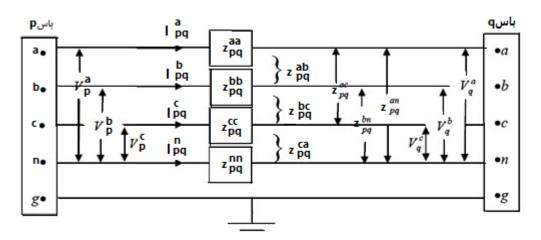
همچنین درحالتی که ساختار شبکه سه فاز – چهار سیمه باشد و نیاز به مدل خطوط ۴سیمه داشته باشیم، برای تبدیل خطوط سه فاز، سطر و ستون مربوط به سیم چهارم صفر خواهد شد و مرتبه ماتریس به صورت رابطه زیر، به ۴×۴ افزایش خواهد یافت [۱۸].

$$Z^{abcn} = \begin{bmatrix} Z_{aa} & Z_{ab} & Z_{ac} & 0 \\ Z_{ba} & Z_{bb} & Z_{bc} & 0 \\ Z_{ca} & Z_{cb} & Z_{cc} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$
 (f-7)

المانهای صفر در ماتریس  $Z^{abcn}$ ، مربوط به سیم چهارم و المانهای غیر صفر امپدانسهای خودی و متقابل فازهای c و c می باشند.

#### **۲−۲−۱** تبدیل کرون

شکل زیر نمایشی از یک خط انتقال سه فاز با چهار رسانا را نشان میدهد که می توان آن را توسط یک ماتریس امپدانس با المانهای خودی و متقابل توصیف نمود. باس ابتدا و انتها را به ترتیب p و p یک ماتریس می کنیم.



\_

<sup>\</sup> Kron 's Transformation

شکل(۲-۴) - مدل یک خط توزیع سه فاز – چهار سیمه [۱۹]

با توجه به شکل (۲-۴) روابط زیر حاصل می شود:

$$\begin{bmatrix} V_p^{\ abc} \\ V_p^{\ n} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} V_q^{\ abc} \\ V_q^{\ n} \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} Z_{pq}^{\ abc} & Z_{pq}^{\ n} \\ Z_{pq}^{\ n} & Z_{pq}^{\ nn} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} I_{pq}^{\ abc} \\ I_{pq}^{\ n} \end{bmatrix}$$

(Δ-Y)

در رابطه بالا:

p ولتاثر فازهای b ه و در باس $^{abc}$ 

p ولتاثر سیم خنثی در باس  $V_p^n$ 

 ${f q}$  ولتاژ فازهای  ${f b}$  ه و در باس  ${f V_q}^{abc}$ 

 $\mathbf{q}$  ولتاثر سیم خنثی در باس  $V_q^{\ n}$ 

 ${f q}$  و p بین باسهای  ${f c}$  ، ${f b}$  ، ${f a}$  و و  ${f Z}_{pq}^{abc}$ 

 ${f q}$  و  ${f p}$  امپدانس خودی سیم خنثی بین باسهای  ${f Z_{pq}}^{nn}$ 

و خطوط فاز کرو امپدانسهای متقابل سیم خنثی و خطوط فاز  $Z_{pq}^{\ \ n}$ 

q و p بین باسهای b ،a و b ،a و b ،a و b ،a و b

q و p و بین باسهای  $I_{na}^{n}$ 

اگر سیم خنثی زمین شود، ولتاژ  $V_q^n$  و  $V_q^n$  با هم برابر خواهند شد در ایـن صـورت در معادلـه بـالا خواهیم داشت:

$$\begin{bmatrix} V_p^{\ abc} - V_q^{\ abc} \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} Z_{pq}^{\ abc} & Z_{pq}^{\ n} \\ Z_{pq}^{\ n} & Z_{pq}^{\ nn} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} I_{pq}^{\ abc} \\ I_{pq}^{\ n} \end{bmatrix}$$

$$Z_{pq}^{\ abc}I_{pq}^{\ abc} + Z_{pq}^{\ n}I_{pq}^{\ n} = V_p^{\ abc} - V_q^{\ abc} \tag{Y-T}$$

$$Z_{pq}{}^{n}I_{pq}{}^{abc} + Z_{pq}{}^{nn}I_{pq}{}^{n} = 0 (A-T)$$

$$I_{pq}{}^{n} = -Z_{pq}{}^{nn-1}Z_{pq}{}^{nT}I_{pq}{}^{abc}$$
 (9-7)

از رابطه (۲-۹) جریان سیم خنثی به دست میآید، با جایگزینی رابطه (۲-۹) در (۷-۲) رابطه کاهش

کرون را خواهیم داشت. در این صورت ماتریس امپدانس بهصورت زیر کاهش خواهد یافت [۱۹]:

$$V_p^{abc} = V_q^{abc} + Z_{pq}^{abc} I_{pq}^{abc}$$

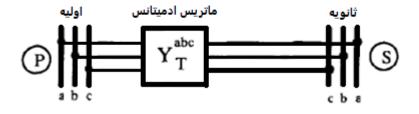
$$(1 \cdot -7)$$

$$Z_{pq}^{abc} = Z_{pq}^{abc} - Z_{pq}^{n} Z_{pq}^{nn-1} Z_{pq}^{nT}$$

$$= \begin{bmatrix} Z_{pq}{}^{aa} & Z_{pq}{}^{ab} & Z_{pq}{}^{ac} \\ Z_{pq}{}^{ba} & Z_{pq}{}^{bb} & Z_{pq}{}^{bc} \\ Z_{pq}{}^{ca} & Z_{pq}{}^{cb} & Z_{pq}{}^{cc} \end{bmatrix}$$
(11-7)

#### ۲–۲–۲ ترانسفورماتورهای توزیع<sup>۱</sup>

ترانسفورماتورها یکی از اجزای مهم در مطالعات پخش بار میباشند. در نظر گرفتن عواملی چون نوع اتصالات، تپ چنجرها و… نقش مهمی در حل مساله پخش بار بازی میکننید. ماتریسهای ادمیتانس  $(Y_T^{abc})$  برای بدستآوردن میدل ترانسفورماتور مورداستفاده قرار میگیرنید. شکل زیر میدل یک ترانسفورماتور را نشان میدهد [۲۰]:

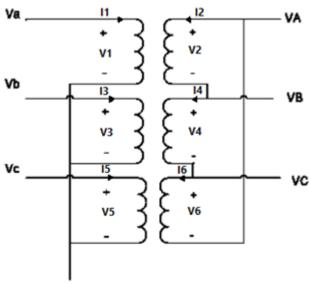


<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>Distriubution Transformer

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup> Tap Changer

شکل (۲-۵) – مدل یک ترانسفورماتور [۲۰]

هدف از مدلسازی، دستیابی به ماتریس ادمیتانس گره برای توصیف ترانسفورماتور میباشد. شکل (۲-۲) یک ترانسفورماتور ستاره – مثلث را نشان میدهد. در این شکل، سیمپیچهای ۱، ۲، ۳ سیمپیچهای اولیه ترانسفورماتور و سیم پیچهای ۴، ۵، ۶ سیمپیچهای ثانویه میباشند.



شکل ( ۲-۷)- مدار معادل یک ترانسفورماتور ستاره – مثلث به همراه جریانها و ولتاژها [۱۶]

رابطه بین ولتاژ و جریان با فرض اینکه ماتریس ادمیتانس اتصال کوتاه اولیه متقارن باشد، به صورت زیر نوشته می شود:

$$\begin{bmatrix} i_1 \\ i_2 \\ i_3 \\ i_4 \\ i_5 \\ i_6 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} y_p & -y_m & y_m' & y_m'' & y_m'' & y_m'' \\ -y_m & y_s & y_m'' & y_m'' & y_m'' & y_m'' \\ y_m'' & y_m'' & y_m'' & -y_m & y_s & y_m'' & y_m'' \\ y_m'' & y_m'' & y_m'' & y_m'' & y_p & -y_m \\ y_m'' & y_m''' & y_m'' & -y_m & y_s \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \\ v_4 \\ v_5 \\ v_6 \end{bmatrix}$$

-های ترانسفورماتور می ولتاژ دو سر سیمپیچهای ترانسفورماتور و  $v_1$  تا  $v_2$  ولتاژ دو سر سیمپیچهای ترانسفورماتور می اشاند و المانهای خودی سمت اولیه و ثانویه ترانسفورماتور می المانهای خودی سمت اولیه و  $v_2$  باشند.

پریمدار ادمیتانسهای متقابل بین سیمپیچهای اولیه و ثانویه میباشند. از طرف دیگر، ولتـاژهـای نقـاط و ولتاژهای شاخهها با ماتریس تلاقی زیر به هم ارتباط دارند:

$$\begin{bmatrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \\ v_4 \\ v_5 \\ v_6 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_a \\ v_b \\ v_c \\ v_A \\ v_B \\ v_C \end{bmatrix}$$

که  $v_a$  تا  $v_a$  ولتاژ دو سر سیمپیچهای ترانسفورماتور (ولتاژ شاخه هـا) و  $v_a$  تا  $v_a$  ولتــاژ نقــاط در ترانسفورماتور میباشند.

به عبارت دیگر:

$$\bar{V}_{branch} = \bar{N}\bar{V}_{node} \tag{1f-f}$$

ماتریس  $\overline{N}$  ماتریس تلاقی نامیده میشود. رابطه بین جریان شاخهها و جریان گره های ترانسفورماتور نیز به صورت زیر میباشد:

$$\bar{I}_{branch} = \bar{N}^T \bar{I}_{node} \tag{10-7}$$

با استفاده از تبدیل کرون و ماتریس تلاقی $\overline{N}$  رابطه زیر حاصل می گردد[۱۶]:

$$Y_{node} = \overline{N}^{T-1} \overline{Y}_{prim} \overline{N}$$
 (19-7)

بنابراین، ماتریس ادمیتانس گره بهصورت زیر خواهد بود:

 $Y_{node}$ 

$$= \begin{bmatrix} y_s & y_m' & y_m' & -(y_m + y_m'') & (y_m + y_m'') & 0 \\ y_m' & y_s & y_m' & | & 0 & -(y_m + y_m'') & -(y_m + y_m'') \\ y_m' & y_m' & y_s & | & -(y_m + y_m'') & 0 & -(y_m + y_m'') \\ ---- & --- & | & ---- & --- & --- \\ -(y_m + y_m'') & 0 & (y_m + y_m'') & 2(y_s - y_m'') & -(y_s - y_m'') \\ (y_m + y_m'') & -(y_m + y_m'') & 0 & | & -(y_s - y_m'') & 2(y_s - y_m'') & -(y_s - y_m'') \\ 0 & (y_m + y_m'') & -(y_m + y_m'') & -(y_s - y_m'') & -(y_s - y_m'') & 2(y_s - y_m'') \end{bmatrix}$$

(1Y-T)

ماتریس ادمیتانس گره در رابطه (۲-۱۷) را میتوان به چهار بخش مطابق رابطه تقسیم کرد:

$$\bar{Y}_{node} = \begin{bmatrix} \bar{Y}_p & \bar{Y}_{ps} \\ \bar{Y}_{sp} & \bar{Y}_s \end{bmatrix} \tag{1A-Y}$$

در رابطه بالا، هر عضو ماتریس، یک ماتریس ۳×۳ می باشد، که با توجه به جدول (۱-۱)، به نوع اتصال بستگی دارد. زیر ماتریسهایی که در جدول مشخصشدهاند، بهصورت زیر تعریف شدهاند:

$$\bar{Y}_{I} = \begin{bmatrix} y_{t} & 0 & 0 \\ 0 & y_{t} & 0 \\ 0 & 0 & y_{t} \end{bmatrix} \qquad \bar{Y}_{II} = \begin{bmatrix} 2y_{t} & -y_{t} & -y_{t} \\ -y_{t} & 2y_{t} & -y_{t} \\ -y_{t} & -y_{t} & 2y_{t} \end{bmatrix}$$

$$\bar{Y}_{III} = \frac{1}{\sqrt{3}} \begin{bmatrix} -y_t & y_t & 0\\ 0 & -y_t & y_t\\ y_t & 0 & -y_t \end{bmatrix}$$
(19-7)

.[۱۶] ادمیتانس نشتی پریونیت ترانسفورماتور در هر فاز می باشد  $y_t$ 

جدول(۲-۱) - زیر ماتریسهای به کاررفته در ماتریس ادمیتانس ترانسفورماتور سه فاز برای اتصالات رایج [۱۶]

نوع اتصال		ادمیتانس خودی		ادميتانس متقابل	
اوليه(p)	ثانویه(s)	$Y_p$	Y <sub>s</sub>	$Y_{ps}$	$Y_{sp}$
$Y_g$	$Y_g$	Y <sub>I</sub>	$Y_I$	$-Y_I$	$-Y_I$
$Y_g$	Y	Y <sub>II</sub>	$Y_{II}$	$-Y_{II}$	$-Y_{II}$
$Y_g$	D	$Y_I$	$Y_{II}$	Y <sub>III</sub>	Y <sub>III</sub> <sup>t</sup>
Y	$Y_g$	Y <sub>II</sub>	$Y_{II}$	$-Y_{II}$	$-Y_{II}$
Y	Y	Y <sub>II</sub>	$Y_{II}$	$-Y_{II}$	$-Y_{II}$
Y	D	Y <sub>II</sub>	$Y_{II}$	Y <sub>III</sub>	$Y_{III}^{t}$
D	$Y_g$	$Y_{II}$	$Y_I$	Y <sub>III</sub> <sup>t</sup>	Y <sub>III</sub>

D	Y	$Y_{II}$	$Y_{II}$	$Y_{III}^{t}$	$Y_{III}$
D	D	Y <sub>II</sub>	Y <sub>II</sub>	$-Y_{II}$	$-Y_{II}$

اگر نسبت تبدیل ترانسفورماتور به صورت  $\alpha$ :  $\beta$  باشد، که  $\alpha$  تعداد دور اولیه و  $\beta$  تعداد دور ثانویه است، ماتریس ادمیتانس به صورت زیر اصلاح می گردد:

- $\alpha^2$  کل آرایههای ماتریس ادمیتانس خودی اولیه تقسیم بر -
- $\beta^2$ کل آرایههای ماتریس ادمیتانس خودی ثانویه تقسیم بر
  - $\alpha \beta$  کل آرایههای ماتریس ادمیتانس متقابل تقسیم بر

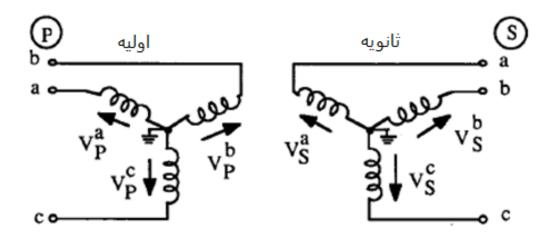
به طور مثال، برای یک ترانسفورماتور ستاره- ستاره که طرف اولیه و ثانویه آن زمین شده است، با استفاده از جدول (۲-۱) داریم:

که  $\overline{Y}^{abc}$  ماتریس ادمیتانس ترانسفورماتور میباشد. اگر نسبت تبدیلهای eta برابر با یک نباشد،

ماتریس ادمیتانس به صورت زیر اصلاح می گردد [۲۰]:

$$\bar{Y}^{abc} = \begin{bmatrix} \frac{y_t}{\alpha^2} & 0 & 0 & \frac{-y_t}{\alpha\beta} & 0 & 0 \\ 0 & \frac{y_t}{\alpha^2} & 0 & | & 0 & \frac{-y_t}{\alpha\beta} & 0 \\ 0 & 0 & \frac{y_t}{\alpha^2} & 0 & 0 & \frac{-y_t}{\alpha\beta} \\ ------ & | & ------ \\ \frac{-y_t}{\alpha\beta} & 0 & 0 & \frac{y_t}{\beta^2} & 0 & 0 \\ 0 & \frac{-y_t}{\alpha\beta} & 0 & | & 0 & \frac{y_t}{\beta^2} & 0 \\ 0 & 0 & \frac{-y_t}{\alpha\beta} & 0 & 0 & 0 & \frac{y_t}{\beta^2} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \bar{Y}_{yg-yg} \end{bmatrix}$$

دیاگرام اتصال ترانسفورماتور ستاره - ستاره (زمین شده) سه فاز در شکل زیر نشان دادهشده است:



شکل(۸-۲) - دیاگرام اتصال ترانسفورماتور ستاره - ستاره زمین شده سه فاز [۲۰]

اگر چه که مدل بالا تمام پارامترهای لازم برای مدلسازی ترانسفورماتور سه فاز را ارائه می کند اما در برخی محاسبات پخش بار، مدل دیگری نیز برای توصیف ترانسفورماتور به کار برده شده است که مدل توسعه داده شده نامیده می شود.

#### مدل توسعه داده شده برای ترانسفورماتور سه فاز 1-Y-Y-Y

ایده اصلی این مدل بر اساس ارتباط بین جریان سیمپیچها و جریان ترمینالها میباشد. برای شروع

مدلسازی به دو جزء اولیه نیاز خواهیم داشت:

۱- امیدانس اتصال کوتاه این هر جفت سیمپیچ

۲- نسبت دور یا نسبت ولتاژ هر جفت سیمپیچ

$$Z_B = \begin{bmatrix} z_a & 0 & 0 \\ 0 & z_b & 0 \\ 0 & 0 & z_c \end{bmatrix} \tag{YY-Y}$$

که عناصر قطری ماتریس  $Z_B$  از رابطه زیر به دست می آید:

$$Z_{Bii} = Z_{SC(1,i+1)} \times Z_{base} \qquad i = 1: m-1$$

m تعداد سیم پیچها می باشد.

گام بعدی تبدیل ماتریس  $Z_B$  به ماتریس ادمیتانس اولیه  $Y_1$  که اتصالات باسها را در سیستم نشان میدهد. ماتریس B ماتریس تلاقی ست که دارای المانهای  $V_1$  و  $V_2$  میباشد. این ماتریس جریان اتصال کوتاه را به جریانهای سیم پیچ اولیه مرتبط می کند.

$$Y_1 = B Z_B^{-1} B^T \tag{(17-7)}$$

N ماتریس تلاقی دیگری که عناصر آن معکوس تعداد دور سیمپیچها میباشد. این ماتریس جریانها را در

.

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup> Short Circuit Impedance

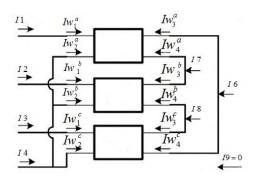
معادله  $Y_1$  به جریانهای واقعی سیمپیچ متصل می کند و نتیجه ماتریس  $Y_W$  خواهد بود.

$$Y_w = NY_1 N^T \tag{Y - Y}$$

ماتریس A ماتریس تلاقی دیگری است که دارای المانهای ۱ و ۰ میباشد و جریانهای سمت اولیه سیمییچ را به جریان ترمینال ها مرتبط میسازد.

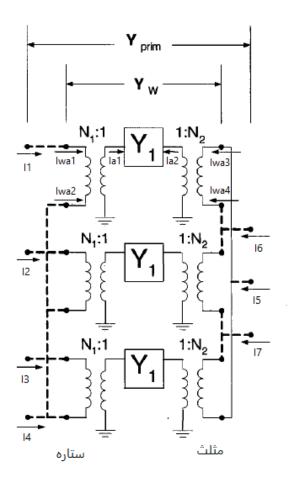
$$Y_{prim} = A N B Z_B^{-1} B^T N^T A^T$$
 (19-1)

شکل زیر نمایشی از ارتباط بین جریان ترمینالها و جریان سیمپیچها در ترانسفورماتور مثلث – ستاره را نشان میدهد [۲۱].



شکل (۲-۹)- ارتباط بین جریان سیمپیچها و ترمینالهای ترانسفورماتور ستاره – مثلث [۲۲]

شماتیک مدل توسعه داده شده برای این ترانسفورماتور بهصورت زیر میباشد:



شکل (۲۰-۱)- شماتیک مدل توسعه دادهشده برای ترانسفورماتور ستاره- مثلث سه فاز [۲۲]

#### ۲-۲-۳رگولاتورهای ولتاژ

حفظ ولتاژ در یک سطح قابل قبول در سیستمهای توزیع ولتاژ پایین، همواره مهم بوده است. رگولاتور ولتاژ یکی از تجهیزاتی است که سطح ولتاژ را در خط توزیع در مقدار از پیش تعیین شدهای ثابت نگه میدارد. تغییر ولتاژ در باس به دلیل نوساناتی است که بارها در توان نامی در سیستم ایجاد میکنند [۲۳]. رگولاتورها سه فاز به سه صورت به سیستم متصل میشوند:

۱- رگولاتورهای ستاره

۲- رگولاتورهای مثلث باز

<sup>\</sup> Regulators

#### ۳- رگولاتورهای مثلث بسته

رگولاتورها شامل اتوترانسفورماتورهایی هستند که میتوانند ولتـاژ را توسـط نسـبت تبـدیل $^{1}$  خـود افزایش یا کاهش دهند. یک رگولاتور ولتاژ به کنترلرها و تجهیزاتی مجهز است که بهطور خودکار تحت شرایط مختلف بار می توانند نسبت تبدیل خود را تغییر دهند. این تجهیزات به نوسانات ولتاژ حساس میباشند؛ به طوری که ولتاژ خروجی را در مقدار تعیین شده ثابت نگه میدارند. رگولاتورهای تک فاز به صورت عمده در سیستمهای تک فاز مورد استفاده قرار می گیرند. در سیستمهای سه فاز توزیع، سه رگولاتور تک فاز می توانند به صورت ستاره زمین شده یا مثلث بسته، مطابق یک بانک رگولاتـور سـه فــاز بسته شوند. روش دیگر اتصال این است که دو رگولاتور به صورت مثلث باز میباشد؛ در این مورد تنها دو فاز از سه فاز ولتاژ کنترل میشوند. رگولاتورهای ولتاژ همچنین در طول فیدر میتوانند بـه صـورت سـری بسته شوند. حداکثر تعداد رگولاتورهایی که میتوانند در روش ستاره متصل گردند توسط تلفات الکتریکی یا حد گرمایی خط محدود می شوند. در فیـدرهای طـولانی تنهـا دو رگولاتـور و در برخـی مـوارد تـا سـه رگولاتور می توانند متصل شوند. یک رگولاتور ولتاژ ستاره شامل مجموعهای از رگولاتورهای تک فاز است که بهصورت سری به سه فاز سیستم متصل می گردند. در رگولاتورهای مثلث باز، دو رگولاتور تک فاز به دو فاز سیستم متصل می گردد. ولتاژهای خروجی، ولتاژهای خط به خط می باشند. ر گولاتور مثلث باز تنها قادر به تعدیل سازی دو سطح از سه سطح ولتاژ میباشد. در رگولاتور مثلث بسته، سه رگولاتور تک فاز به سیستم متصل می گردد و ولتاژ خروجی نیز ولتاژ خط به خط میباشد. در مواقعی که رگولاتورهای مثلث باز یا بسته مورد استفاده قرار می گیرند، ولتاژهای خط به خط باید تبدیل به ولتاژهای خط به زمین گردند. حداکثر تعدیلسازی ولتاژهای رگولاتورهای مثلث بسته یا ستاره ۱۰٪ ولتاژ نامی میباشد. درحالی که برای رگولاتورهای مثلث باز این نسبت (مقدار) ۱۵٪ ولتاژ نامی میباشد. رگولاتورهای ولتاژ، قادر به کنترل ولتاژ

<sup>\</sup> Tap

باسی که در آن قرارگرفته اند و باسهای اطراف میباشند [۲۴].

### 7-7-7 مدل ریاضی رگولاتورهای ولتاژ

رگولاتورهای ولتاژ اتوترانسفورماتورهایی با نسبت تبدیل دستی یا خودکار میباشند. تغییر ولتاژ توسط تغییر نسبت تبدیل به دست می آید و موقعیت تپ توسط مدار کنترل تعیین می شود. دو روش اتصال A و B بر اساس استاندارد A A و B بر اساس استاندارد A و ولتاژ شروع با سرویس میباشد B میباشد B و B بر مقدار ولتاژ بهرهبرداری و ولتاژ شروع با سرویس میباشد B میباشد B میباشد B و ولتاژ بهرهبرداری و ولتاژ شروع با سرویس میباشد B و ولتاژ بهرهبرداری و ولتاژ شروع با سرویس میباشد B میباشد B و ولتاژ بهرهبرداری و ولتاژ شروع با سرویس میباشد B میباشد B و ولتاژ بهرهبرداری و ولتاژ شروع با سرویس میباشد B و ولتاژ شروع با سرویس میباشد و ولتاژ و ولتاژ بهرهبرداری و ولتاژ شروع با سرویس میباشد و ولتاژ و ولتاژ بهرهبرداری و ولتاژ شروع با سرویس میباشد و ولتاژ و ولتاژ و ولتاژ بهرهبرداری و ولتاژ شروع با سرویس میباشد و ولتاژ و ولتاژ و ولتاژ و ولتاژ و ولتاژ شروع با سرویس و ولتاژ و ول

جدول (۲-۲)– رنج ولتاژ برای مبنای ۱۲۰ ولت بر اساس استاندارد [۲۴]ANSIC84.1

	ولتاژ شروع		ولتاژ بهرهبرداری	
	حداكثر	حداقل	حداكثر	حداقل
نوعA	۱۱۴(-٪۵)	۱۲۶(+٪۵)	۱۱۰(-٪۸٫۳)	180(/.4,8)
نوعB	۱۱۰(-٪۸٫۳)	۱۲۷(/۵٫۸)	1.8(-7.11,7)	۱۲۷(/۵٫۸)

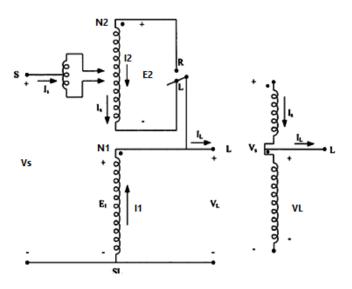
ولتاژ شروع، ولتاژ ابتدای فیدر یا پست و ولتاژ بهرهبرداری، ولتاژ ترمینالهای خط یا ولتاژ مورد استفاده تجهیزات می باشد.

یک رگولاتور کاهنده از نوع B در شکل زیر نمایش داده شده است:

<sup>\</sup> Autotransformers

<sup>&</sup>lt;sup>†</sup> Utilization Voltage

<sup>&</sup>quot; Service Voltage



 $[\Upsilon^{\epsilon}]$  B شکل (۱۱-۲) – رگولاتور کاهنده ولتاژ نوع

در این رگولاتور روابط زیر برقرار میباشد[۲۴]:

$$\begin{split} \frac{E_1}{n_1} &= \frac{E_2}{n_2} \\ V_S &= E_1 + E_2 \ , V_L = E_1 \\ E_2 &= \frac{n_2}{n_1} E_1 = \frac{n_2}{n_1} V_L \\ V_S &= (1 + \frac{n_2}{n_1}) V_L \\ V_S &= a_R V_L \\ \end{split} \qquad \begin{aligned} I_1 &= n_2 I_2 \\ I_1 &= \frac{n_2}{n_1} I_2 = I_S \\ I_1 &= \frac{n_2}{n_1} I_2 = \frac{n_2}{n_1} I_S \\ I_L &= (1 + \frac{n_2}{n_1}) I_S \\ I_L &= a_R I_S \end{aligned}$$

در روابط بالا،  $n_2$  و  $n_1$  به ترتیب تعداد دور سیم پیچ اولیه و ثانویه میباشند که با ولتاژ های  $I_S$  در دو سر سیم پیچ اولیه متناسباند.  $I_S$  ولتاژ منبع و  $I_S$  ولتاژ بار یا ثانویه میباشد. همچنین  $I_S$  منبع یا اولیه و  $I_S$  ولتاژ بار یا ثانویه میباشد. هر نسبت تبدیل میتواند مقدار ولتاژ را  $I_S$  یا  $I_S$  بریونیت تغییر دهد. معادله ضریب تأثیر سیمپیچ را می توان به صورت مقدار ولتاژ را  $I_S$  بریونیت تغییر دهد.

تابعی از نسبت تبدیل ترانسفورماتور بهصورت زیر نوشت [۲۴]:

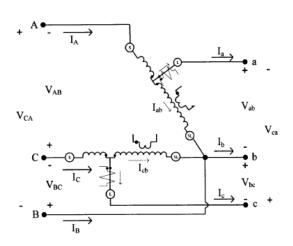
$$a_R = 1 \pm \cdot / \cdot \cdot$$
 ft  $\Delta Tap$  (th-t)

در معادله بالا ضریب مثبت و منفی افزاینده و یا کاهنده بودن رگولاتور را مشخص می کند [۲۴].

جدول(۲-۳): علامت تعیین عملکرد رگولاتور در نوع A و B و B

	نوع A	نوعB
افزاینده	+	_
كاهنده	_	+

رگولاتورهای سه فاز بهصورت مکانیکی کوپل شدهاند و نسبت تبدیل سیمپیچها در یک زمان یکسان تغییر میکنند. این رگولاتورهای فقط به صورت ستاره یا مثلث بسته و باز ساخته میشوند. شکل زیر یک رگولاتور مثلث باز را نشان می دهد [۲۴]:



شکل (۲-۱۲)- رگولاتور مثلث باز [۲۴]

در رگولاتورهای مثلث باز با توجه به شکل (۲-۱۲)، سه نوع اتصال وجود دارد:

 $^{
m CB}$  یک رگولاتور تک فاز بین فازهای  $^{
m AB}$  و یک رگولاتور تک فاز بین فازهای  $^{
m -1}$ 

AC و یک رگولاتور تک فاز بین فازهای BC و یک رگولاتور تک فاز بین فازهای -

۳- یک رگولاتور تک فاز بین فازهای CA و یک رگولاتور تک فاز بین فازهای BA

در هر یک از اتصالهای بالا ولتاژ محاسبه شده ولتاژ خط به خط و جریان محاسبه شده جریان خط میباشد. چندین نکته در اتصال رگولاتورها وجود دارد که در هنگام نصب باید به آنها توجه نمود:

- ۱- مقدار ولتاژ باسی که رگولاتور در آن نصب شده است نباید از مقدار حداکثر و حداقل ولتاژ شبکه تجاوز کند.
- ۲- اگر در باس دارای رگولاتور بار وجود نداشته باشد، ممکن است ولتاژ از حد قابل قبول فراتر شود،
   در این مواقع نیاز است که مقدار ولتاژ را در حد تعریف شده ثابت نگه داشته شود [۲۴].

#### Y-Y-4مدلسازی بارها در سیستم توزیع

اگرچه که برای بسیاری از تجهیزات مثل ترانسفورماتورها، خطوط و ... مدل دقیقی وجود دارد اما برای بارهای الکتریکی مدلی که بتواند رفتار آنها را به صورت دقیق توصیف کند، وجود ندارد. مدل سازی دقیق بار می تواند از عملکرد نادرست سیستم جلوگیری کند. بنابراین حفظ تعادل بین بارهای سیستم و توان خروجی امری ضروری می باشد [۲۵]. بارها در سیستمهای قدرت به دو دسته استاتیکی آ و دینامیکی تقسیم می گردند که برای محاسبات پخش بار مدل استاتیکی آن را در نظر می گیرند. در مدل استاتیکی رفتار گذرای بارها در نظر گرفته نمی شود و به صورت تابعی غیر وابسته به زمان تعریف می-شوند [۲۶].

## 1-7-7 انواع مدل بار

مدل بار را می توان به صورت نمایش ریاضی از روابط بین ولتاژ و توان (راکتیو و اکتیو) یا جریان بار

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup> Static

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup> Dynamic

<sup>&</sup>quot; Transient

<sup>&</sup>lt;sup>†</sup> Independent

بیان نمود. منظور از مدل بار می تواند معادلات آن یا معادلات با مقادیر مشخص از پارامترها باشد. با استفاده از این معادلات، می توان توان یا جریان بار را محاسبه کرد.

دو دسته مرسوم از مدل بارهای استاتیکی استفاده شده در محاسبات پخش بار عبارتاند از:

الف) مدل نمایی<sup>۱</sup>

ب) مدل چندجملهای<sup>۲</sup>

## الف) مدل نمایی

در مدل نمایی توان اکتیو و راکتیو به صورت نماهای مختلفی از ولتاژ تغییر می کنند که به صورت روابط زیر بیان می شوند:

$$P = P_0 \left(\frac{V}{V_0}\right)^{\alpha} \tag{fr-r}$$

$$Q = Q_0 \left(\frac{V}{V_0}\right)^{\beta} \tag{fr-r}$$

P و Q توان اکتیو و راکتیو بار، Q دامنه ولتاژ ترمینال و زیرنویس صفر به معنای مقدار نامی ولتاژ میباشد. مقادیر Q و Q به ترتیب جزء نمایی توان اکتیو و راکتیو میباشند که با اندازه گیری تعیین می گردند و با توجه به نوع بار متفاوت میباشند [7۶].

## ب) مدل چندجملهای

مدل چندجملهای بهعنوان مدل ZIP شناخته می شود که با رابطه زیر نمایش داده می شود:

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup> Exponential

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup> Polynomial

$$P = P_0[p_1(\overline{V})^2 + p_2(\overline{V}) + p_3]$$
 (۲۹-۲)

$$Q=Q_0[q_1(\overline{V})^2+q_2(\overline{V})+q_3] \tag{(4.5)}$$

ثوابت p و p سهم هر جزء را در مقدار ولتاژ نشان میدهند. در این رابطه p توان اکتیو و p توان راکتیو،  $\overline{V}$  برابر  $V/V_0$  میباشد که p ولتاژ و زیر نویس صفر اشاره به مقدار نامی دارد. قیود رابطه بالا بهصورت زیر میباشد p

$$p_1 + p_2 + p_3 = 1$$
 ,  $q_1 + q_2 + q_3 = 1$  (٣١-٢)

وابستگی به ولتاژ این بارها به سه قسمت تقسیم میشود:

اب نا ضریب $V^2$ ، مربوط به بخش امیدانس ثابت Z-1

$$P \approx V^2 \Rightarrow \frac{P}{V^2} = Cons \Rightarrow \frac{I}{V} = Cons$$
 (٣٢-٢)

$$Q \approx V^2 \Rightarrow \frac{Q}{V^2} = \text{Cons} \Rightarrow \frac{I}{V} = \text{Cons}$$
 (TT-T)

۱ -۲ با ضریب V، مربوط به بخش جریان ثابت I

$$P \approx V \qquad \rightarrow \frac{P}{V} = cons \qquad \rightarrow I = cons$$

$$Q \approx V \longrightarrow \frac{Q}{V} = cons \longrightarrow I = cons$$
 ( $^{(\Upsilon \Delta - \Upsilon)}$ )

[78] بدون وابستگی به V، به عنوان بخش توان ثابت P

$$P = P_0$$

$$Q = Q_0 \tag{\text{ry-r}}$$

به طور معمول بارهایی که به سیستم توزیع متصل می گردند و برای الگوریتمهای پخش بار استفاده می گردند، از نوع توان ثابت و یا چند جملهای می باشند. اما در واقع اکثر بارها وابسته با ولتاژ می باشند. در

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup> Constant Impedance

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup> Constant Current

<sup>&</sup>lt;sup>3</sup> Constant Power

نظر گرفتن مدل بار وابسته با ولتاژ، نتایج پخش بار بهتر و واقعی تری را ارائه می کند. اگر قسمت ثابت در روابط مربوط به مدل چندجملهای یا قسمت توان ثابت حذف گردد، می توان روابط مربوط به بار وابسته به ولتاژ را به صورت زیر نوشت [۲۸]:

$$\frac{P(V)}{P_0} = C_Z(\frac{V}{V_0})^2 + C_I(\frac{V}{V_0}) \tag{$\Upsilon\Lambda$-$\Upsilon$}$$

$$\frac{Q(V)}{Q_0} = C'_Z(\frac{V}{V_0})^2 + C'_I(\frac{V}{V_0})$$
 (٣٩-٢)

$$C_Z + C_I = 1$$
,  $C'_Z + C'_I = 1$  (f.-7)

در این حالت تنها یک متغیر وابسته وجود دارد. برای یافتن ثوابت  $C_{Z}'$ ،  $C_{Z}'$  و  $C_{Z}'$  یک تابع بهینه سازی درجه دوم محدب استفاده می شود. تابع هدف حداقل اختلاف داده های تقریبی و داده های اندازه گیری شده برای توان اکتیو به صورت زیر می باشد [۲۸].

Minimize 
$$\sum_{i=1}^{Nv} [C_Z V_i^2 + C_I V_i - P(V_i)]^2$$
 (F1-7)

Subject to

$$C_I + C_Z = 1 \tag{ft-t}$$

تعداد نقاط انتخاب شد برای محدوده ولتاژ و  $(V_i, P(V_i))$  مقادیر اندازه گیری شده (ولتاژ، توان Nv اکتیو) میباشند  $C_I$  و  $C_Z$  متغیرهای نامشخص میباشند که باید محاسبه گردنـد. بـرای تـوان راکتیـو نیـز مشابه روابط بالا نوشته می شود. در بارهای وابسته به ولتاژ، در هر مرحله از محاسبه پخش بار مقدار تـوان اکتیو و راکتیو بار میبایست به روز گردد [۲۸].

## 7-7-7 نحوه اتصال بار به شبکه توزیع

بارهای شبکه توزیع میتوانند به صورت متراکم ٔ یا توزیع شده و یا هر دو باشند. از تکنیک تزریق

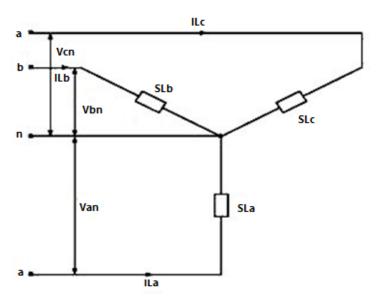
\_

<sup>\</sup> Spot

جریان ۱ در هر فاز می توان برای نمایش بارهای متراکم استفاده نمود [۲۹]. بارهای سه فاز به صورت ستاره و یا مثلث متصل می گردند. برای محاسبه جریان در این بارها نیاز به ولتاژ خط به خنثی است. همچنین بارهای تک فاز در سیستم نیز می توانند بین خط به خنثی و خط به خط متصل گردند.

## - بار با اتصال ستاره

شکل زیر مدل یک بار نامتعادل سه فاز را که به صورت ستاره متصل گردیده است را نشان میدهد. در این مدل، ولتاژ خط به خنثی در هر مرحله تغییر می کند.



شکل (۲-۱۳) - بار با اتصال ستاره [۲۹]

جریان تزریقشده به المین باس برای بارهایی که بهصورت ستاره متصل گردیدهاند و یا بارهای تک فازی که بین خط و سیم خنثی متصل گردیدهاند، به صورت زیر بیان می شود [۲۹]:

\_\_\_\_\_

٣1

$$\begin{bmatrix} I_{a}^{k} \\ I_{b}^{k} \\ I_{c}^{k} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \left( \frac{S_{La}^{k}}{V_{a}^{k}} \right)^{*} \\ \left( \frac{S_{Lb}^{k}}{V_{b}^{k}} \right)^{*} \\ \left( \frac{S_{Lc}^{k}}{V_{c}^{k}} \right)^{*} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{P_{La}^{k} - jQ_{La}^{k}}{V_{a}^{k*}} \\ \frac{P_{La}^{k} - jQ_{La}^{k}}{V_{b}^{k*}} \\ \frac{P_{La}^{k} - jQ_{La}^{k}}{V_{c}^{k*}} \end{bmatrix}$$

$$(677-7)$$

در رابطه بالا:

c و b ،a وان های خاهری بار در المین باس در فازهای  $S^k_{Lc}$   $S^k_{Lb}$  و  $S^k_{La}$ 

و b ،a و اکتیو بار در اامین باس در فازهای  $Q_{Lc}^k$  ، $Q_{Lb}^k$  ، $Q_{La}^k$  و  $P_{Lc}^k$  ، $P_{Lb}^k$  ، $P_{La}^k$ 

c

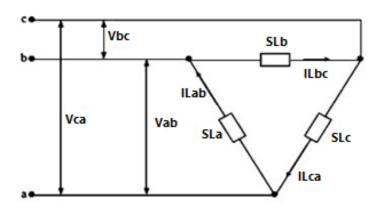
K و عدر باس c و b ،a ولتاژ فازهای :  $V_c^k$  ، $V_b^k$  ، $V_a^k$ 

K و کر باس c و b ،a و فازهای :  $I_c^k J_b^k J_a^k$ 

این بارها میتوانند بهصورت توان ثابت، امپدانس ثابت، جریان ثابت و یا ترکیبی از این مدلها باشند.

#### بار با اتصال مثلث

شکل زیر بار نامتعادلی را که به صورت مثلث متصل گردیده است و تزریقات جریان در k امین باس برای بارهای سه فازی که به مصورت مثلث و تک فازی که بین دو خط متصل گردیدهاند را نشان میدهد. مشابه با بار با اتصال ستاره، در این نوع اتصال نیز بارها میتوانند به صورت توان ثابت، امپدانس ثابت، جریان ثابت و یا ترکیبی از این مدلها باشند [۲۹].



شكل (۲-۱۴) - بار با اتصال مثلث [۲۹]

$$\begin{bmatrix} I_a^k \\ I_b^k \\ I_c^k \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{P_{Lab}^k - jQ_{Lab}^k}{V_a^{k*} - V_b^{k*}} - \frac{P_{Lca}^k - jQ_{Lca}^k}{V_c^{k*} - V_a^{k*}} \\ \frac{P_{Lbc}^k - jQ_{Lbc}^k}{V_b^{k*} - V_c^{k*}} - \frac{P_{Lab}^k - jQ_{Lab}^k}{V_a^{k*} - V_b^{k*}} \\ \frac{P_{Lca}^k - jQ_{Lca}^k}{V_c^{k*} - V_a^{k*}} - \frac{P_{Lbc}^k - jQ_{Lbc}^k}{V_b^{k*} - V_c^{k*}} \end{bmatrix}$$
 
$$(\$ \$ - \$ )$$

c و b ،a توان اکتیو بار در المین باس در فازهای :  $P^k_{Lc}$  ، $P^k_{Lb}$  ،  $P^k_{La}$ 

و b ،a و b ،a و b ،a و المين باس در فازهای  $Q^k_{Lc}$  ، $Q^k_{Lb}$  ، و c

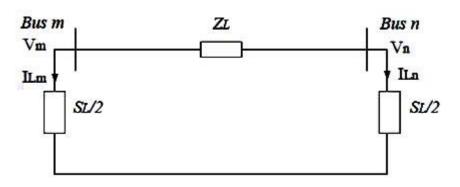
ام k ام در باس c و b ه و b ام خریان فازهای ام c

## - بارهای توزیعشده ٔ

به طور مرسوم فیدرهای توزیع توسط ترانسفورماتورها که در طول خط قرار داده شده اند، بارها را

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup> Distrubted Load

تغذیه می کنند. بارهای توزیع شده در طول خط قرار دارند. اگر بارها را با توجه به تعداد زیاد آنها یکی یکی در نظر گرفته شود، تعداد گرهها افزایش می یابد. برای کاهش معادلات پخش بار، می توان بارها را به باسهای دو طرف خط (m و n) انتقال داد. بعد از انتقال بار، بارهای توزیع شده را می توان به صورت زیر نشان داد [۳۰]:



شکل (۲-۱۵)- بارهای توزیعشده پس از انتقال[۳۰]

 $Z_L$  امپدانس خط و $S_L$  توان ظاهری بار را نشان می دهد.  $V_m$  و  $V_m$  به ترتیب ولتاژ باس های m و  $S_L$  باشد.

## ا مدل تولیدات یراکنده $\Delta - T - T$

منابع تولید پراکنده به صورت مستقیم به شبکه توزیع متصل می گردند. در سالهای اخیر به دلیل مسائل اقتصادی و زیست محیطی علاقه به استفاده از این منابع افزایش یافته است. توسعه این منابع باعث افزایش امنیت در منابع انرژی، کاهش تلفات و هزینه های بهره برداری شده است [۳۱]. در صورتی که این منابع در شرایط نامناسبی اداره شوند، ممکن است باعث تأثیر بر سیستم توزیع شوند. برای مثال تزریق توان واحدهای تولید پراکنده ممکن است باعث افزایش تلفات گردد [۳۲]. از طرف دیگر، حضور منابع تولید پراکنده باعث آزاد شدن ظرفیت خطوط می شوند اما در بعضی نقاط خط ممکن است دارای اضافه

-

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup> Distributed Generation

ولتاژ نیز گردد. با عملکرد این منابع به صورت باس کنترل ولتاژ میتوان ولتاژ باسها را در مقدار تعیین شدهای تنظیم نمود [۳۰]. برای دستیابی به شرایط عملکردی مناسب، واحدهای تولید پراکنده نیاز به کنترل مناسب و سیستمهای مدیریت نیاز به مدل برنامهریزی مناسب دارند [۳۳]. چند نمونه منابع تولید پراکنده که میتوان به آنها اشاره نمود بهصورت زیر میباشند:

- توربینهای بادی<sup>۲</sup>
- سلولهای سوختی<sup>۳</sup>
- سیستمهای فتوولتائیک ٔ
- $^{\rm a}$ موتورهای احتراق داخلی  $^{\rm a}$ 
  - توربینهای گازی<sup>۶</sup>
  - میکروتوربینها<sup>۷</sup> [۱۸].

## 7-7-6 مدلسازی منابع تولید پراکنده برای مطالعات پخش بار

به طور کلی منابع تولید پراکنده، به دو نوع PQ و PV مدل میشوند. تعیین مدل مناسب بـرای ایـن منابع نیاز به شناخت عملکرد آنها در سیستم هست.

## - واحدهای تولید پراکنده PQ

واحدهای تولید پراکنده PQ، دارای توان ثابت میباشند و در الگوریتم پخش بار به صورت یک بار منفی مدل می گردند که توان اکتیو و راکتیو آن برابر است با:

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup> PV

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup> Wind Turbin

<sup>&</sup>lt;sup>3</sup> Fuel Cell

<sup>&</sup>lt;sup>4</sup> Photovoltaic Systems

<sup>&</sup>lt;sup>5</sup> Internal Combustion Engines

<sup>&</sup>lt;sup>6</sup> Gas Turbine

<sup>&</sup>lt;sup>v</sup> Microturbines

$$\begin{cases} P = -P_{DG} \\ Q = -Q_{DG} \end{cases}$$
 (\$\frac{1}{2} \text{T}\$)

که  $P_{DG}$  و توان اکتیو و راکتیو منبع تولید پراکنده میباشد [۱۸].

#### - واحدهای تولید پراکنده PV

منابع تولید پراکنده PV یا کنترل ولتاژ، دارای توان و ولتاژ ثابت و مشخص میباشند. برای وارد کردن واحدهای تولید پراکنده که بهصورت باس PV کنترل میشوند نیاز به مراحل اضافه تری در حل پخش بار میباشد. روشهای مختلفی برای مدل سازی منابع تولید پراکنده کنترل ولتاژ در پخش بار وجود دارد. یکی از این روشها تحلیل ماتریس حساسیت نامیده میشود که نسبت به روشهای دیگر دارای محاسبات بیش تری میباشد اما نتایج دقیق تری در شبیه سازی ها ارائه خواهد داد [۳۵ - ۳۳].

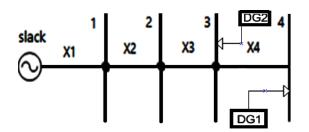
#### ۲-۲-۵-۲ نحوه محاسبه ماتریس حساسیت٬

شکل زیر یک فیدر ساده با ۴ باس را نشان میدهد. با فرض اینکه دو منبع تولید پراکنده PV به باس ۳ و ۴ متصل گردد، آنگاه برای محاسبه ماتریس حساسیت بهصورت زیر عمل می کنیم:

ابعاد ماتریس حساسیت  $n_{PV} \times n_{PV}$  میباشد، که  $n_{PV}$  تعداد گرههای PV میباشد که ولتاژ آنها به مقدار تعیین شده همگرا نشده است. بنابراین در این مثال ماتریس حساسیت  $T \times T$  خواهد بود [ $T \times T$ ].

- عناصر قطری X: مجموع راکتانس شاخههای بین هر گره PV همگرا نشده و گره منبع
- عناصر غیر قطری X: مجموع راکتانس شاخههای مشترک بین دو گره PV همگرا نشده و گره منبع

<sup>\</sup> Sensitivity Matrix



شکل (۲-۱۶) - یک فیدر ساده توزیع

در این صورت خواهیم داشت:

$$X = \begin{bmatrix} x_{11} & x_{12} \\ x_{21} & x_{22} \end{bmatrix}$$

$$X_{11} = X_1 + X_2 + X_3$$

$$x_{22} = X_1 + X_2 + X_3 + X_4$$

$$x_{12} = x_{21} = X_1 + X_2 + X_3 \tag{69-7}$$

که  $X_4$  تا  $X_4$  راکتانس خطوط فیدر و  $X_{11}$  و  $X_{22}$  و  $X_{21}$  عناصر ماتریس حساسیت X می باشند.

# ۲-۲-۵ گامهای موردنیاز برای مدلسازی باس کنترل ولتاژ در الگوریتم پخش بار

۱- اختلاف ولتاژ باس کنترل ولتاژ را از مقدار تعیین شده محاسبه می گردد.

$$\Delta V^{i} = \left| V_{sp}^{i} \right| - \left| V_{cal}^{i} \right| \le 0 \quad ,$$

$$i = 1: n_{PV}$$

$$( YV-Y)$$

i عدم تطابق ولتاژ در گره  $=\Delta V^i$ 

تعداد گرههای PV همگرا نشده = $n_{PV}$ 

i مقدار تعیین شده دامنه ولتاژ باس ${}^{i}$ 

i مقدار محاسبه شده برای دامنه ولتاژ در باس ${}^{i}$ 

۲- اگر عدم تطابق ولتاژ در محدوده معین باشد، ولتاژ گره PV به مقدار تعیین شده همگرا شده است.
 در غیر این صورت، با جبران سازی توان راکتیو تولید شده توسط ژنراتور این باس، ولتاژ در مقدار تعیین شده ثابت می گردد.

میزان توان راکتیو لازم برای جبران سازی از رابطه زیر محاسبه میشود:

$$\Delta V = X. \, \Delta Q \tag{$f_{\Lambda-1}$}$$

PV ماتریس حساسیت راکتانس گرهX

میباشد.  $n_{\mathrm{PV}} \times 1$  بردار تزریق توان راکتیو و سایز آن  $n_{\mathrm{PV}} \times 1$ 

بردار عدم تطابق ولتاژ گرههای PV و سایز آن  $n_{
m PV} imes 1$  میباشد.  $\Delta V$ 

 $^{8}$  اگر  $^{0}$  باشد، ژنراتور باید برای ثابت نمودن ولتاژ در مقدار تعیینشده باید توان راکتیو تولید کند. اگر  $^{0}$  باشد، ژنراتور باید برای ثابت نمودن ولتاژ در مقدار تعیین شده باید توان راکتیو جذب کند، بنابراین رابطه زیر را خواهیم داشت:

$$Q_{new-cal}^{i} = Q_{old}^{i} \pm |\Delta Q^{i}| \qquad i=1:n_{PV}$$
 (49-7)

i مقدار جدید محاسبه شده برای تزریق ژنراتور باس $Q_{new-cal}^i$ 

مقدار محاسبه شده تولید توان راکتیو ژنراتور باس  $\mathrm{i}$  در تکرار قبلی =  $Q_{old}^i$ 

۴- در بعضی از شینهای کنترل ولتاژ محدودیت تزریق و جذب توان راکتیو وجود دارد. بنابراین پس از تعیین مقدار Q میبایست شرط زیر بررسی گردد:

$$Q_{G,min}^{i} \leq Q_{new-cal}^{i} \leq Q_{G,max}^{i}$$
 ( $\Delta \cdot - \Upsilon$ )

i حدود پایین و بالای تولید توان راکتیو ژنراتور باس $=Q_{G,max}^i,Q_{G,min}^i$ 

اگر رابطه (۲-۵۰) برقرار نباشد، مقدار Q تولیدی ژنراتور در حدی که  $Q^i_{new-cal}$  آنها نقـض نمـوده تنظیم و در غیر این صورت در  $Q^i_{new-cal}$  تنظیم میشود. مسئله پخش بار تا رسیدن به همگرایی مطلوب تکرار میشود  $Q^i_{new-cal}$ .

فصل سوم

پخش بار در سیتم بهی توزیع در حضور منابع تولید پراکنده و انواع مدل بار

#### ۲-۱ مقدمه

در این فصل ابتدا مقایسه کوتاهی بین روشهای پیشنهادی پخش بار در سیستم توزیع صورت گرفته است. سپس نحوه انجام الگوریتم پسرو به عنوان روشی مؤثر در پخش بار سیستمهای توزیع توضیح داده میشود. در ادامه، نحوه عملکرد این الگوریتم در شرایط مختلف بررسی میگردد و در هر مرحله برای درک بهتر روند شمار الگوریتم رسم میگردد.

## ۲-۲ مقایسه روشهای تحلیل پخش بار در سیستمهای توزیع

افزایش تقاضای توان و افزایش ولتاژ خط و ... مسائل چالشبرانگیزی برای مهندسین بـرق قـدرت شده است. همچنین ادغام منابع تولید پراکنده در شبکههای توزیع به سرعت در حال افزایش میباشد کـه نقش مؤثری در مدیریت توان راکتیو در سیستم بازی میکند. منابع تولید پراکنده ممکن است تأثیر مهمی بر پروفیل ولتاژ داشته باشند [۳۸]. بنابراین تعیین رفتار سیستم امری ضروری میباشد. تحلیل پخش بار از جمله راهحلهایی میباشد که ممکن است تک فاز یا سه فاز انجام گیرد.

روش نیوتن-رافسون و تعدیل یافتههای آن، روشهای پخش بار سریع در بسیاری از موارد برای تحلیل پخش بار سیستمهای توزیع به کار برده شدند، اما این روشها در سیستمهای توزیع بزرگ زیاد مؤثر واقع نشدند. از طرف دیگر در روش نیوتن- رافسون در هر مرحله نیاز به برزورسانی ماتریس ژاکوبین میباشد که از لحاظ محاسباتی مشکل خواهد بود. همچنین روشهای جبران سازی برای شبکههای حلقوی ضعیف گسترش یافتند، این روش با انتخاب نقطه شکست مناسب شبکه حلقوی را به شعاعی تبدیل می کند و جریان از دو سمت به شبکه تزریق می گردد [۳۹]. جدول زیر یک مقایسهای از روشهای

<sup>\</sup> Newton-Raphson

<sup>&</sup>lt;sup>r</sup> Fast Load Flow

<sup>&</sup>lt;sup>™</sup> Jacobin

مورد استفاده در پخش بار شبکههای توزیع ارائه میدهد:

جدول (۳-۱)- دستهبندی و مقایسه روشهای مورداستفاده در پخش بار سیستمهای توزیع [۱۷]،[۶]

معایب	مزايا	پخش بار در سیستم توزیع
		شعاعى
۲- در سیستمهای بزرگ همگرایی	۱- میزان همگرایی بالایی	نيوتن-رافسون
مطلوب را ندارد.	در فیدرهای دارد.	
۳– نیاز به ماتریس ژاکوبین ویژه		
دارد.		
۱- در شبکههای پیچیده، نیاز به	۱- برای اجرا کردن ساده	الگوريتم ژنتيک (GA)
محاسبات زیاد دارد.	مىباشد.	
۲- دارای همگرایی آهسته میباشد.	۱- سریعتر از "GA می	بهینهسازی اجتماع ذرات
۳- در شبکه پیچیده ناموفق است.	باشد.	PSO <sup>r</sup>
۱- نیاز به روشهای دیگر در تحلیل	۱- حداقل زمان محاسبات را	شبکه عصبی
خود دارد.	دارد.	
۱- برای شبکههای حلقوی ضعیف	۱- به ماتریس ژاکوبین نیاز	روش پیشرو- پسرو
ناموفق مىباشد.	ندارد.	
	۲- دارای حجم محاسبات کم	
	مىباشد.	

## ٣-٣ الگوريتم روش پسرو- پيشرو

در حال حاضر روش مؤثری که در تحلیل پخش بار سیستمهای توزیع شناخته شده است، روش پسرو- پیشرو میباشد. در روش پسرو- پیشرو در حضور بارهای جریان ثابت تنها با یک تکرار به همگرایی

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>Genetic Algoritm

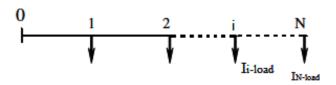
<sup>&</sup>lt;sup>2</sup> Particle Swarm Optimization

لازم خواهیم رسید اما در حضور بارهای دیگر (توان ثابت، امپدانس ثابت و...) به تعداد تکرار بیشتری نیاز میباشد. روش پسرو- پیشرو از دو مرحله تشکیل شده است:

- مرحله جاروب يسرو<sup>۱</sup>
- مرحله جاروب پیشرو<sup>۲</sup>

#### ۳-۳-۱مرحله جاروب پسرو

در مرحله اول یا جاروب پسرو ابتدا یک باس به عنوان باس مرجع با ولتاژ و زاویه مشخص (به طور معمول  $^{\circ}$ ) انتخاب می گردد. با فرض اینکه باسهای دیگر مقدار دامنه ولتاژی برابر با دامنه باس مرجع دارند، مقدار جریان هر باس را محاسبه می گردد. برای محاسبه جریان، از روشی که جریان تجمعی نامیده می شود، استفاده می شود. در واقع جریان تجمعی مسیر هر باس را تا باس مرجع را مشخص می کنید. در روش جریان تجمعی، باسها به دو دسته تقسیم می گردند: باسهای انتهایی و باسهای میانی. جریان در باسهای انتهایی تنها برابر است با مقدار جریان بار متصل به آنها، اما مقدار جریان در باسهای میانی، مساوی است با مجموع مقدار جریان کشیده شده توسط بار متصل به باس میانی و جریان باسهای بعد از این باس تا باس انتهایی می باشد. برای مثال در فیدر ساده زیر که دارای N باس می باشد، N باس انتهایی می باشد.



شکل (۳-۱)- شماتیک یک فیدر ساده توزیع

<sup>1</sup> Backward

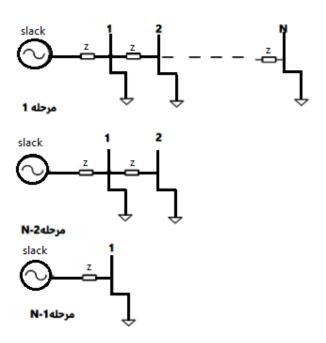
<sup>&</sup>lt;sup>2</sup> Forward

مقدار جریان در این باسها برابر است با:

$$I_N = I_{N-load} \tag{(7-1)}$$

$$I_i = I_{i-load} + \sum_{j+1} I_{j+1} \quad j = i: N$$
 (٣-٢)

که N تعداد باسها میباشد. همچنین  $I_{i-load}$  جریان بـار متصـل بـه بـاس i و  $I_{N-load}$  جریـان بـار متصل به باس i است. شکل زیر نمایشی از مرحله پسرو را نشان میدهد:



شکل( ۲-۳)- مراحل مختلف جاروب پسرو در الگوریتم پسرو- پیشرو

برای تشخیص باسهای انتهایی از ماتریس ادمیتانس شبکه استفاده میشود. در ماتریس ادمیتانس شبکه، سطر مربوط به این باسها تنها دارای دو المان غیر صفر میباشد. در این مرحله باس مرجع شرایطی مشابه با باس های انتهایی خواهد داشت که باید حذف گردد.

# 7-7-7 مرحله جاروب پیشرو

در مرحله دوم یا جاروب پیشرو هدف محاسبه مقدار ولتاژ هر باس با استفاده از امپدانس خط می-باشد. برای مثال، مقدار ولتاژ باس i مساوی است با مقدار ولتاژ باس i-۱ ، منهای مقدار امپدانس خط ضرب در جریان تزریقی باس i میباشد. جریان باس i از مرحله قبل یا جاروب پسرو محاسبه می گردد. به عبارت دیگر:

$$V_i = V_{i-1} - Z_{i-1,i}I_i$$
,  $i = Y: N$  (Y-Y)

در این رابطه:

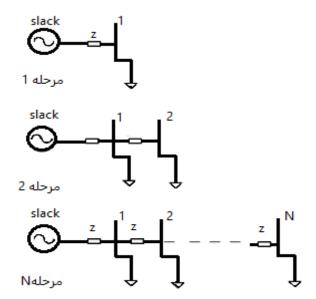
N: تعداد باسها

i- او i و اi و ااثر باس های i و اi و اi و اi و ا

i جریان باس:  $I_i$ 

 $\mathrm{i-i}$ ا مپدانس خط بین باسهای  $\mathrm{i}$  و ا $Z_{i-1,i}$ 

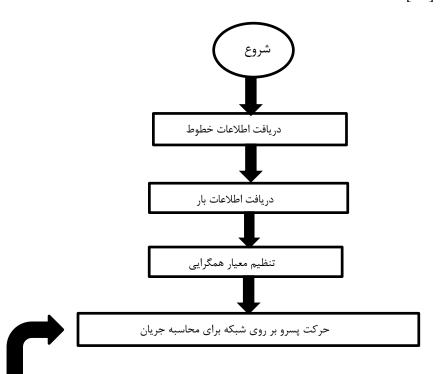
محاسبه ولتاژ تا باس انتهایی یا N ادامه می یابد. سپس شرط همگرایی بررسی می گردد. اگر شرط همگرایی برقرار شود مقادیر ولتاژ همگرا شده و الگوریتم پخش بار پایان می یابد در غیر این صورت بار دیگر مقدار جریان در هر باس با ولتاژهای جدید محاسبه شده، به روز رسانی می گردد و تا رسیدن به همگرایی مراحل بالا تکرار می شود. شکل زیر نمایشی از مرحله پیشرو را نشان می دهد:

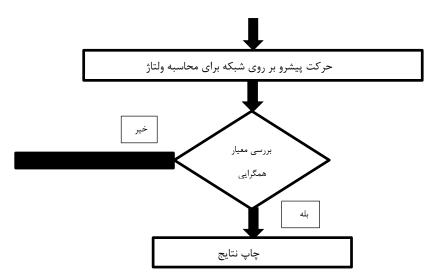


شکل (۳-۳)- مراحل مختلف جاروب پیشرو در الگوریتم پسرو- پیشرو معلل (۳-۳)- مراحل مختلف جاروب پیشرو در الگوریتم پسرو- پیشرو مقدار جریان بهروزرسانی برای هر نوع بار متفاوت میباشد. برای مثال برای بارهای توان ثابت با توان S در هر مرحله جریان با رابطه زیر بروز رسانی میگردد:

$$I_i = (\frac{S_i}{V_i})^*$$

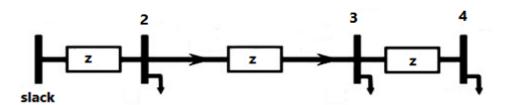
که  $V_i$  مقدار ولتاژ هر باس و  $S_i$  توان بار میباشد. تمامی مراحل انجام ایـن روش در رونـد شـمار زیـر خلاصه شده است [7A]:





شکل (۳-۴)- فلوچارت روش پسرو- پیشرو در پخش بار سیستمهای توزیع [۲۸]

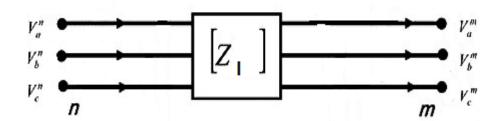
همانطور که در فصلهای قبل توضیح داده شد، یک سیستم توزیع به صورت شبکهای از باسها که به خطوط توزیع، ترانسفورماتورها، رگولاتورها و ... متصل شده است، نشان داده می شود. خطوط توزیع ممکن است تک فاز، سه فاز و یا دارای سیم خنثی باشند. هر باس سیستم نیز ممکن است دارای بارهایی متعادل یا نامتعادل باشد. تأثیر برخی از این ویژگیها ممکن است باعث نامتعادلی سیستم گردد [۱]. برای انجام پخش بار نیاز به استفاده از مدل خط می باشد. مشابه با سیستم متعادل، در شبکههای سه فاز نامتعادل خطوط انتقال، ترانسفورماتورها، رگولاتورها و ... با ماتریسها توصیف می شوند [۲۹]. شکل (۳-۵) به ترتیب یک مدل خط تک فاز با ۴ باس و یک مدل خط سه فاز و شکل (۳-۲) یک مدل خط سه فاز با سیم چهارم را نشان می دهد.



شکل (۵-۳)- مدل خط تک فاز با ۴ باس [۲۹]

امپدانس توصیف خط تک فاز بهصورت زیر خواهد بود:

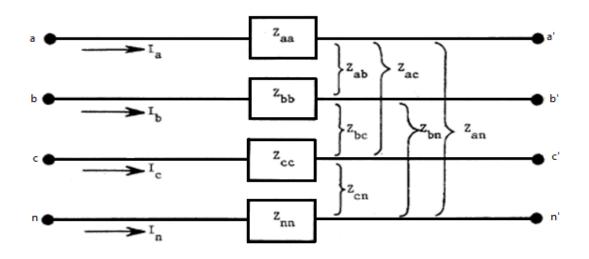
$$Z_l = z$$
 ( $\Delta$ - $\Gamma$ )



شكل (٣-۶) - مدل خط سه فاز سيستم توزيع [٢٩]

$$Z_l = \begin{bmatrix} Z_{aa} & Z_{ab} & Z_{ac} \\ Z_{ba} & Z_{bb} & Z_{bc} \\ Z_{ca} & Z_{cb} & Z_{cc} \end{bmatrix} \tag{5-7}$$

عناصر قطری ماتریس بالا امپدانسهای خودی خط سه فاز و عناصر غیر قطری امپدانسهای متقابل بین خطوط می باشد.



شکل (۳-۷)- مدل خط سه فاز چهار- سیمه [۴۰]

ماتریس امپدانس این خط به صورت زیر نوشته میشود.

$$Z_{l} = \begin{bmatrix} Z_{aa} & Z_{ab} & Z_{ac} & Z_{an} \\ Z_{ba} & Z_{bb} & Z_{bc} & Z_{bn} \\ Z_{ca} & Z_{cb} & Z_{cc} & Z_{cn} \\ Z_{na} & Z_{nb} & Z_{nc} & Z_{nn} \end{bmatrix}$$

$$(Y-T)$$

مشابه با حالت قبل عناصر قطری امپدانسهای خودی خطوط و عناصر غیر قطری امپدانسهای متقابل بین خطوط میباشند. در الگوریتم پسرو-پیشرو، مدل امپدانس خط در مرحله پیشرو مورد استفاده قرار می گیرد.

# ۳-۴ در نظر گرفتن ترانسفورماتور در الگوریتم پخش بار

یکی از موضوعات مهم در الگوریتم پسرو – پیشرو مدلسازی ترانسفورماتورهای توزیع میباشد. در ابتدا برای مدلسازی این تجهیزات روش تزریق جریان به کار گرفته شد، اما این روشها نیاز به استخراج فرمولهایی برای اتصالات مختلف سیمپیچها داشت. روش دیگر ادغام ترانسفورماتورها و بارهای متصل به آنها بهصورت بارهای معادل بود. در این روش شبکه توزیع تنها در یک سطح ولتاژ، بهطور مثال سطح ولتاژ متوسط تحلیل میشد [۴۰].

ترانسفورماتورهای سه فاز را می توان با ادمیتانس گره توصیف نمود. در الگوریتم مورد نظر در مرحله پسرو هدف دستیابی به جریانهای اولیه و ثانویه ترانسفورماتور میباشد. در هر ترانسفورماتور سه فاز رابطه زیر را خواهیم داشت [۴۱]:

$$\begin{bmatrix} I_p \\ I_s \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} Y_{pp} & Y_{ps} \\ Y_{sp} & Y_{ss} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_p \\ V_s \end{bmatrix} \tag{A-T}$$

در رابطه بالا، بردارهای سه فاز  $I_p$  و  $I_p$ ، مقدار جریان تزریقی و ولتاژ خط به خنثی اولیه ترانسفورماتور و  $Y_{ss}$  و  $Y_{sp}$  ،  $Y_{ps}$  ،  $Y_{ps}$  ، مقدار جریان تزریقی و ولتاژ خط به خنثی ثانویه را نشان می دهـد.  $I_s$  مقدار جریان تزریقی و ولتاژ خط به خنثی ثانویه را نشان می دهـد. زیر ماتریسهای ادمیتانس گره ترانسفورماتور می باشند که در فصل قبل توصیف شده اند.

در الگوریتم پسرو - پیشرو، برای کنترل ترانسفورماتور توزیع باید گامهای زیر را طی کنیم:

در گام پسرو هدف یافتن مقدار جریان اولیه ترانسفورماتور است. مقدار ولتاژ و جریان ثانویه ترانسفورماتور مشخص میباشد. بنابراین با استفاده از رابطه زیر مقدار ولتاژ اولیه آن را محاسبه می کنیم.  $V_p = Y_{sp}^{-1}(I_s - Y_{ss}V_s) \tag{9-7}$ 

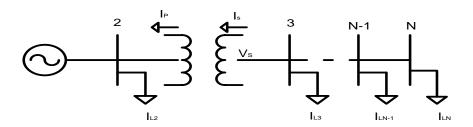
و در نهایت با رابطه زیر مقدار جریان اولیه محاسبه می گردد:

$$I_p = Y_{pp}V_p + Y_{ps}V_s \tag{1.-r}$$

در گام پیشرو هدف یافتن ولتاژ ثانویه ترانسفورماتور است. مقدار ولتاژ و جریان اولیه ترانسفورماتور مشخص میباشد. بنابراین با استفاده از رابطه زیر میتوان مقدار ولتاژ ثانویه را محاسبه نمود:

$$V_{s} = Y_{ns}^{-1} (I_{n} - Y_{nn} V_{n}) \tag{11-7}$$

اگر ترانسفورماتور در شاخههای فرعی سیستم قرار گرفته باشد، در مرحله محاسبه جریان تجمعی می توان به این صورت عمل نمود که ابتدا مقدار جریان تجمعی را بدون در نظر گرفتن شاخه دارای ترانس محاسبه می شود و سپس مقدار جریان  $I_p$  که از رابطه (۳-۱۰) به دست آمده است را به تمامی باسهای قبل از ترانسفورماتور اضافه می شود [۴۰]. شکل زیر نمایشی از ترانس در فیدر رانشان می دهد.

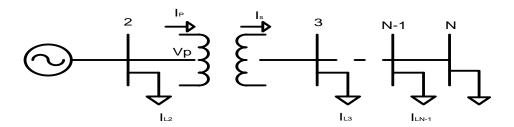


شکل (۳-۸)- مدل ترانسفورماتور در مرحله پسرو

- مرحله پسرو:

$$V_p = Y_{sp}^{-1} ((I_{LN} + \dots + I_{LN-1} + I_3) - Y_{ss} V_s)$$
(17-7)

$$I_p = Y_{pp}V_p + Y_{ps}V_s \tag{17-7}$$

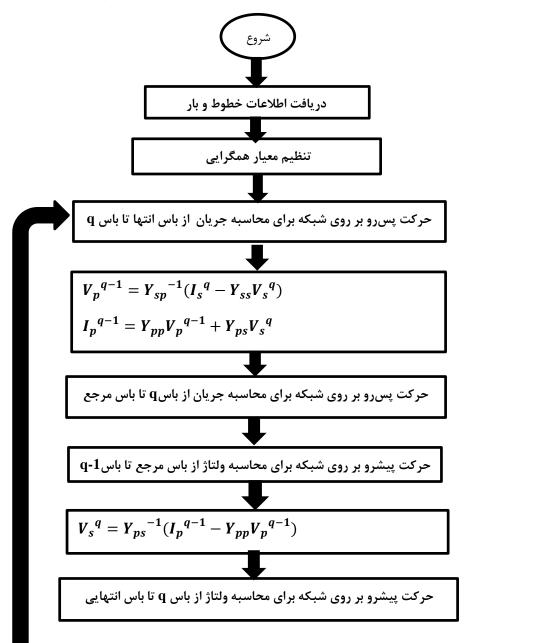


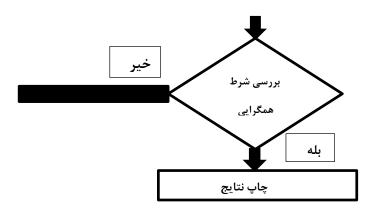
شکل( ۳-۹)- مدل ترانسفورماتور در مرحله پیشرو

- مرحله پیشرو:

$$V_{s} = Y_{ps}^{-1}(I_{p} - Y_{pp}V_{p})$$
 (17-7)

با فرض وجود ترانسفورماتور در بین باس های q-1 و q روند شمار الگوریتم به صورت زیر خواهد بود:





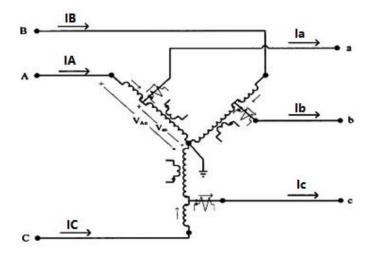
شکل( ۳-۱۰)- فلوچارت الگوریتم پسرو-پیشرو در حضور ترانسفورماتورهای توزیع

## ۳-۵ در نظر گرفتن رگولاتورهای ولتاژ در الگوریتم پخش بار

بارهای نامتعادل موجود در سیستم باعث ایجاد نوساناتی در ولتاژ باس می گردند به همین دلیل از رگولاتورهای ولتاژ برای ثابت نگهداشتن ولتاژ در یک سطح معین استفاده می کنند. با توجه به فصل قبل معادله ضریب تأثیر سیم پیچ به صورت زیر تعریف می شود [۲۴]:

$$a_R = 1 \pm \cdot / \cdot \cdot r \Delta Tap$$
 (14-7)

شکل زیر نحوه اتصال سیمپیچ رگولاتور ستاره را نشان میدهد. این رگولاتور حالت افزاینده را نشان میدهد برای تغییر حالت به کاهنده سوییچ سیمپیج را بهصورت سری متصل میکند.



شکل( ۱۱-۳)- رگولاتور افزاینده با اتصال ستاره [۲۴]

در حالت افزاینده رابطه ولتاژ و جریان در فاز a به صورت زیر میباشد [7۴]:

$$\frac{I_a}{I_A} = a_{Ra} \quad , \quad \frac{V_A}{V_a} = a_{Ra} \tag{10-7}$$

که  $I_A$  و  $I_A$  به ترتیب مقدار جریان و ولتاژ در سمت اولیه و  $I_A$  و  $I_A$  به ترتیب مقدار جریان و ولتاژ در سمت ثانویه رگولاتور میباشند.  $a_{Ra}$  نیز ضریب تاثیر سیمپیچ میباشد. بـرای سـه فـاز  $a_{Ra}$  مـی-تـوان روابط را به صورت ماتریسی مطابق روابط زیر نوشت [۲۴]:

$$\begin{bmatrix} I_a \\ I_b \\ I_C \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a_{Ra} & 0 & 0 \\ 0 & a_{Ra} & 0 \\ 0 & 0 & a_{Ra} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} I_A \\ I_B \\ I_C \end{bmatrix} \tag{19-7}$$

$$\begin{bmatrix} V_{an} \\ V_{bn} \\ V_{cn} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{1}{a_{Ra}} & 0 & 0 \\ 0 & \frac{1}{a_{Ra}} & 0 \\ 0 & 0 & \frac{1}{a_{Ra}} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_{An} \\ V_{Bn} \\ V_{Cn} \end{bmatrix}$$
(1Y-Y)

و که در سمت اولیه رگولاتور b ،a و فازهای اولیه رگولاتور اولیه ر

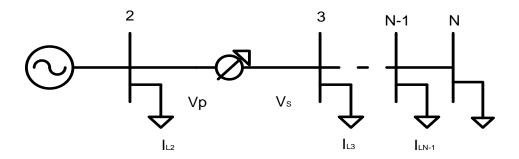
و کو سمت ثانویه رگولاتور b ،a و فازهای  $=I_a$ ،  $I_b$  ، $I_c$ 

و کو سمت اولیه رگولاتور b ،a و اتاژ فازهای  $=V_A$ ،  $V_B$   $V_C$ 

و کولاتور انویه رگولاتور b ،a و و اتاژ فازهای = $V_a$ ،  $V_b$  ، $V_c$ 

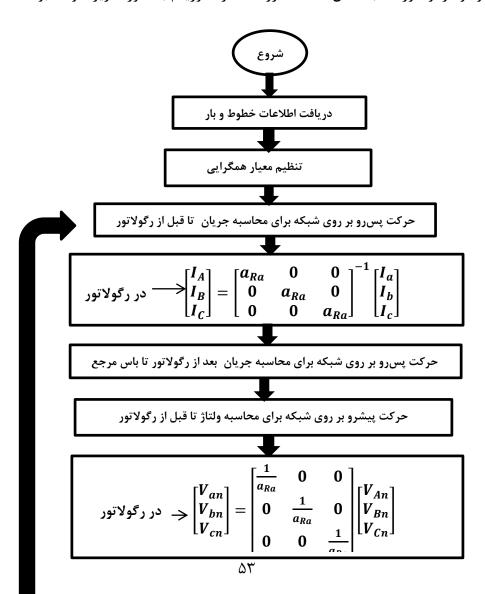
در الگوریتم پسرو – پیشرو در مرحله محاسبه جریان تجمعی در حضور رگولاتور به این صورت عمل میشود که ابتدا مقدار جریان تجمعی باس انتهایی تا قبل از باس دارای رگولاتور را محاسبه میکنیم. سپس جریان باس دارای رگولاتور از رابطه (۳-۱۶) محاسبه میگردد. بار دیگر مقدار جریان تجمعی باس

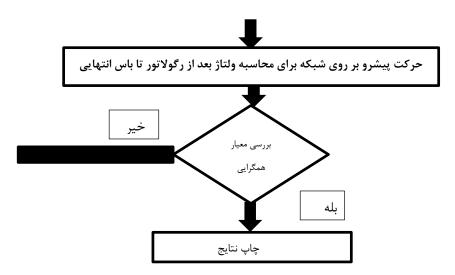
بعد از رگولاتور تا باس مرجع محاسبه می شود. شکل زیر نمایشی از رگولاور در فیدر را نشان میدهد:



شكل( ٣-١٢) - مدل رگولاتور در الگوريتم پسرو – پيشرو

با فرض وجود رگولاتور مشابه شكل (٣-١٢)، روند شمار الگوريتم به صورت زير خواهد بود:



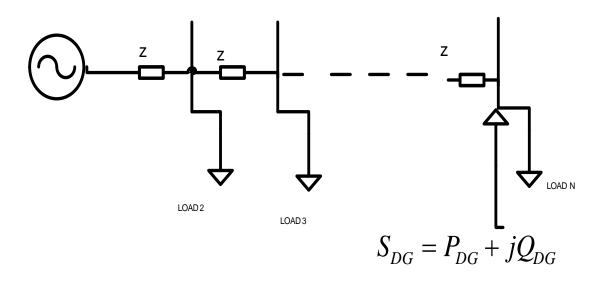


شكل( ۳-۱۳) - فلوچارت الگوريتم پسرو —پيشرو در حضور رگولاتورهای ولتاژ

# ۳-۶ در نظر گرفتن تولیدات پراکنده در الگوریتم پخش بار

تولیدات پراکنده به دو صورت به سیستمهای توزیع متصل می گردند. نوع اول منابع تولید پراکنده PQ ثابت و نوع دوم مدل کنترل ولتاژیا PV ثابت میباشند. در الگوریتم مورد نظر در حضور منابع تولید پراکنده PV، این منابع به صورت بار منفی مدل می شود. اما در حضور منابع تولید پراکنده PV، در هر گام نیاز به محاسبه توان راکتیو تزریقی یا جذب شده توسط DG میباشد، سپس باس PV به باس PQ تبدیل خواهد شد.

برای محاسبه مقدار توان راکتیو تزریقی از روش ماتریس حساسیت استفاده می شود که در فصل قبل نحوه محاسبه آن توضیح داده شد. شکل زیر اتصال منبع تولید پراکنده در سیستم توزیع را نشان می دهد:



شکل( ۳-۱۴)-ساختار کلی از حضور منابع تولید پراکنده در سیستم توزیع

مقدار جریان تزریق شده توسط منبع تولید پراکنده به باس i از رابطه زیر محاسبه می گردد:

$$I_{DG} = (\frac{S_{DG}}{V_i})^*$$

در رابطه بالا،  $S_{DG}$  توان منبع تولید پراکنده،  $V_i$  ولتاژ باس و  $I_{DG}$  جریان منبع تولید پراکنده میباشد. در باسهای کنترل ولتاژ، مقدار ولتاژ و توان اکتیو مشخص میباشد. برای باسی که دارای منبع تولید پراکنده میباشد مقدار ولتاژی معین قرار داده میشود. بنابراین برای محاسبات پخش بار، پس از اینکه پخش بار همگرا گردید، مقدار اختلاف ولتاژ، باس کنترل ولتاژ از مقدار تعیین شده محاسبه می گردد. در صورت برقرار نبودن معیار همگرایی، با استفاده از ماتریس حساسیت مقدار توان تزریقی منبع را محاسبه می گردد. میشود. مقدار توان راکتیو محاسبه شده به باس تزریق می شود و بار دیگر مسال پخش بار حل می گردد.

در بعضی از باسهای کنترل ولتاژ محدودیت تزریق و جذب توان راکتیو وجود دارد. پس در این مرحله در صورت وجود محدودیت، مقدار توان راکتیو محاسبه شده را مقایسه میشود. اگر مقدار توان

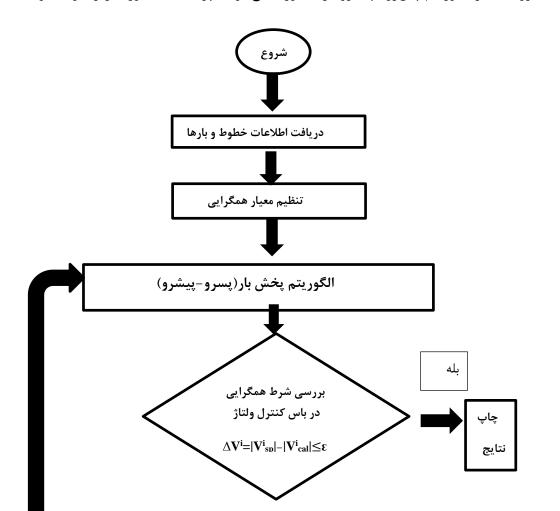
حداکثر تولیدی در باس کنترل ولتاژ را با  $Q^c$  محداکثر توان راکتیو قابل جذب در باس کنترل ولتاژ را با  $Q^c$  و مقدار توان راکتیو محاسبه شده را با  $Q^c$  نشان داده شود در ایان صورت، اگر  $Q^c$  کوچاک تر از  $Q^c$  و مقدار توان راکتیو محاسبه شده در محدوده و بزرگ تر از  $Q^c$  باشد، به این معنی است که مقادر توان راکتیو محاسبه شده در محدود قابل قبول قرار دارد و توان منبع برابر با مقدار توان محاسبه شده خواهد بود. در صورتی که مقادر توان راکتیو محاسبه شده از حداکثر مقدار توان باس تجاوز کند مقدار توان منبع برابر با  $Q^c$  خواهد بود و در حالتی که مقدار توان راکتیو محاسبه شده از مینیم مقدار توان باس کمتر باشد، مقدار توان منبع برابر با  $Q^c$  خواهد بود و در روابط زیر خلاصه شده است:

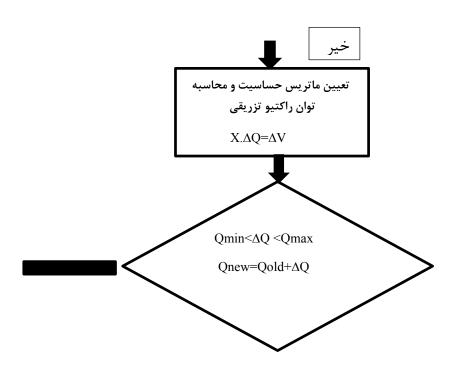
$$Q_{min} \le Q^c \le Q_{max} \qquad Q^{DG} = Q^c \tag{19-7}$$

$$Q^c \ge Q_{max} \qquad Q^{DG} = Q_{max} \tag{(Y--r)}$$

$$Q_{min} \ge Q^{c} \qquad Q^{DG} = Q_{min} \tag{17-7}$$

روند شمار الگوریتم پسرو- پیشرو در حضور منابع تولید پراکنده به صورت زیر خواهد بود:





شكل( ٣-١٥) - فلوچارت الگوريتم پسرو - پيشرو در حضور منابع توليد پراكنده كنترل ولتاژ

# ۳–۷ تأثیر بار در الگوریتم پسرو– پیشرو

مدلسازی بار به دلیل بهرهبرداری مناسب از سیستم قدرت اهمیت زیادی در مطالعات پخش بار دارد. در پخش بار سیستم توزیع مدلهای استاتیکی بار استفاده می شود. بارهای امپدانس ثابت، جریان ثابت، توان ثابت و یا ترکیبی از این بارها (ZIP)، مدلهای بار معمول استفاده شده در الگوریتمهای پخش بار می باشند. در مرحله پسرو برای محاسبه جریان بارهای ZIP روابط زیر را خواهیم داشت:

$$I_i = I$$
 ابرای بارهای جریان ثابت با جریان ۱- برای بارهای جریان ثابت با

$$I_i = \frac{V}{Z}$$
 :S برای بارهای توان ثابت با توان -۲

$$I_i = (rac{S}{V})^*$$
 نرای بارهای امپدانس ثابت با امپدانس تابت -۳

در صورت در نظر گرفتن ویژگی وابستگی بار به ولتاژ در الگوریتم پسرو- پیشرو در هر مرحله علاوه

بر جریان مقدار توان نیز باید بهروزرسانی گردد. برای مثال در بارهای ذکر شده در بخش (۲-۲-۴) فصل قبل پس از محاسبه ولتاژ، مقدار توان اکتیو و راکتیو از روابط زیر بروز رسانی می شود [۲۸].

$$\frac{P(V)}{P_0} = C_Z(\frac{V}{V_0})^2 + C_I(\frac{V}{V_0})$$
(۲۲-۳)

$$\frac{Q(V)}{Q_0} = C_Z' (\frac{V}{V_0})^2 + C_I' (\frac{V}{V_0})$$
 (YY-Y)

$$C_Z + C_I = 1$$
  $C_{Z'} + C_{I'} = 1$   $(\Upsilon^{F-T})$ 

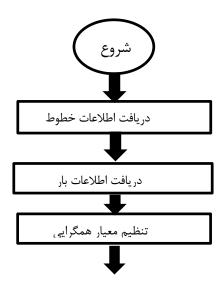
ضرایب C' و C' ثابت میباشند که می توان برای محاسبه آنها از یک تابع بهینه درجه دوم محدب ساده استفاده کرد $[7\Lambda]$ :

Minimaize 
$$f(C_Z) = \sum_{i=1}^{N_V} (C_Z(V_i^2 - V_i) - P(V_i) + V_i)^2$$
 (Ya-r)

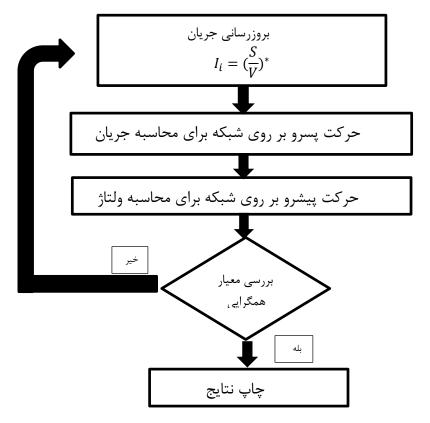
با به کار بردن شرایط ٔKKT، از تابع f برحسب  $\mathcal{C}_Z$ ، مشتق گرفته و مساوی صفر قرار داده می شود.

$$C_Z = \frac{\sum_{i=1}^{N_v} ({V_i}^2 - V_i)(P(V_i) - V_i)}{\sum_{i=1}^{N_v} ({V_i}^2 - V_i)^2}$$
 (79-7)

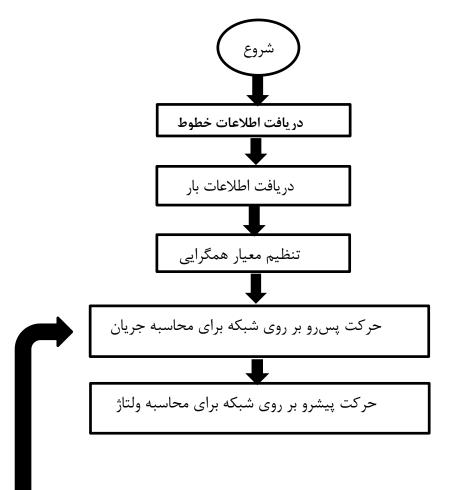
فلوچارت الگوریتم پسرو - پیشرو حضور بارهای تـوان ثابـت و وابسـته بـه ولتـاژ در شـکل (۳-۱۷) و (۱۸-۳) نشان داده شده است.

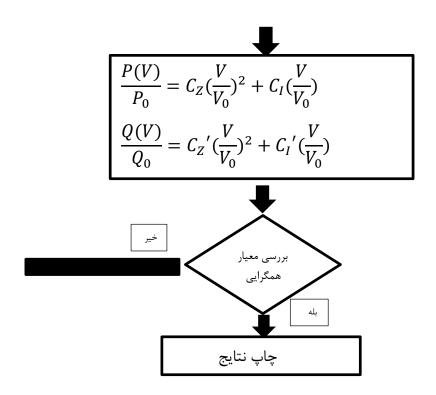


<sup>&</sup>lt;sup>\\</sup> Karush –Kuhn–Tucker Conditions



شکل (۳-۱۶) - فلوچارت الگوریتم پسرو – پیشرو در حضور بارهای توان ثابت





شكل( ۳-۱۷)- فلوچارت الگوريتم پسرو – پيشرو در حضور بارهای وابسته به ولتاژ

فصل حہارم

.. سبه سازی و تحکیل نیایج سبه

### ۱-۴ مقدمه

در این فصل سه سیستم تست برای بررسی عملکرد الگوریتم پسرو – پیشرو انتخاب گردید است. در سیستم تست اول به مقایسه نتایج در حضور و عدم حضور منابع تولید پراکنده پرداخته میشود و در سیستم تست دوم وجود انواع مدلهای مختلف بار بررسی میگردد. در انتها یک سیستم تست تک فاز ساده نیز برای تحلیل پخش بار سیستم توزیع در حضور بارهای وابسته به ولتاژ نیز بررسی میگردد.

### ۲-۴ معرفی سیستمهای تست مورد مطالعه

از میان روشهای ذکرشده در فصل قبل روش پسرو- پیشرو بهعنوان روشی قابلاعتماد و مؤثر در سیستم سیستمهای توزیع انتخاب شد. از طرف دیگر، در تحلیل پخش بار وجود مدلهای مختلف بار در سیستم به عنوان یکی از عوامل نامتعادلی سیستم و تأثیر منابع پراکنده از جمله مواردی بودند که میبایست در تحلیل سیستم لحاظ گردند.

### ۲-۲-۴ سیستم ۱۹ باسه توزیع

این سیستم دارای ۱۹ باس و تمامی خطوط سه فاز است. همه باسها دارای بار میباشند. بارها از نوع معمول توان ثابت انتخاب شدهاند. در بارهای توان ثابت جریان در باس i، در هر تکرار توسط رابطه زیر بهروزرسانی می گردند:

$$I_i = (\frac{S_i}{V_i})^*$$

که  $V_i$  به ترتیب توان بار و ولتاژ باس میباشند. این سیستم به منظور بررسی تأثیر انواع منابع تولید یراکنده انتخاب گردید است. در این سیستم موارد زیر لحاظ می گردد:

۱- پخش بار بدون حضور منابع تولید پراکنده

۲- پخش بار در حضور منابع تولید پراکنده از نوع PQ ثابت

۳- پخش بار در حضور منابع تولید پراکنده کنترل ولتاژیا PV ثابت

در مورد دوم برای نمایش بهتر تأثیر این مد عملکردی از دو نوع منبع با توان متفاوت ۲۰کیلـووات و ۱۲۰ کیلووات استفاده شده است. در هر مرحله برای مقایسه بهتر نمودار پروفیل ولتاژ رسم گردیده است.

### ۲-۲-۴ سیستم ۳۴ باسه توزیع

این سیستم دارای ۳۴ باس میباشد. شاخه اصلی این سیستم دارای خطوط سه فاز است در حالی که خطوط فرعی تک فاز میباشند. این سیستم به منظور بررسی تأثیر بارهای مختلف در تحلیل پخش بار انتخاب شده است. هر دو نوع بار متعادل و نامتعادل با اتصال ستاره و مثلث در باسهای این سیستم وجود دارد. وجود این دو نوع بار باعث ایجاد نوسانات زیادی در سیستم می شود. در این سیستم موارد زیر لحاظ می گردد:

۱- پخش بار در حضور بارهای متعادل

۲- پخش بار در حضور بارهای متعادل و نامتعادل

۳- تأثیر وجود رگولاتور در سیستم

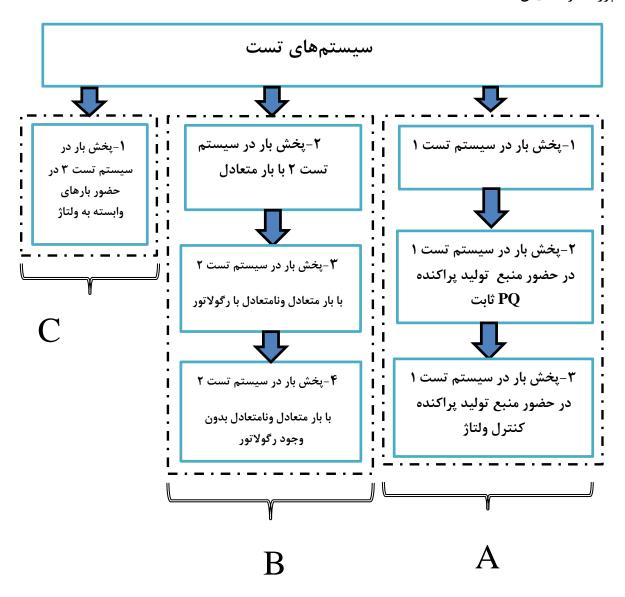
از طرف دیگر در باس ۲۱ این سیستم افزایش ولتاژ شدیدی رخ خواهد داد که برای متعادل نمودن آن از ترانسفورماتور استفاده شده است.

### ۲-۲-۳سیستم ۳۰ باسه توزیع

این سیستم دارای ۳۰ باس میباشد که باس یک بهعنوان باس مرجع در نظر گرفته میشود. تـوان میباشد. مگاوات و ولتاژ مبنا در این سیستم ۱۱ کیلوولت میباشد. تمامی بـاسهـا دارای بـار مـیباشـند. شبیهسازی در این سیستم در حضور بارهای وابسته به ولتاژ انجام میگـردد. نمـودار پروفیـل ولتـاژ بـرای

نمایش عملکرد این سیستم رسم گردیده است.

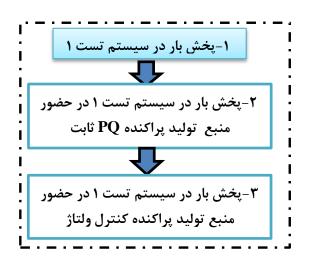
روند شمار زیر خلاصهای از شبیه سازی های انجام شده در این فصل را نشان می دهد. در این فلوچارت شبیه سازی می داده با نماد C و B ، A و B نشان داده شده است. در هر مرحله، شبیه سازی مورد نظر یر نگ تر C نمایش داده شده است.



شکل (۱-۴) – فلوچارت پخش بارهای انجام شده در سیستمهای تست

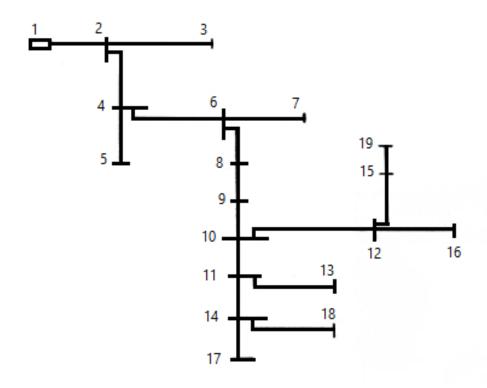
\_

<sup>\</sup> Highlight



### (A-1)یخش بار در سیستم تست(A-1)

در این قسمت شبیه سازی مرحله A-1 را نشان میدهد و روش پخش بار پسرو - پیشرو بر روی سیستم تست A-1 نشان داده شده سیست می در داده شده سیست می در سیست داده سیست می در داده شده سیست و در سیست می در داده سیست و در سیست می در داده سیست می در داده سیست می در داده سیست و در داده سیست و در سیست می در داده سیست و در سیست در داده سیست و در سیست و در سیست در داده سیست در سیست د



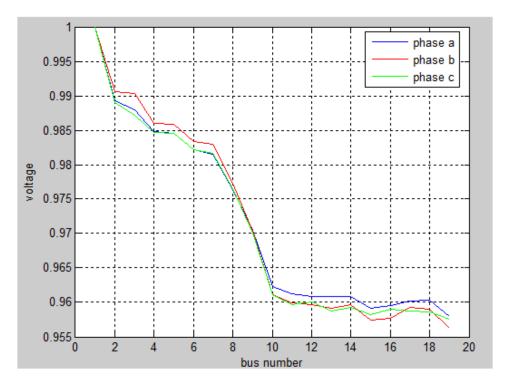
شکل (۲-۴) - شماتیک تکخطی سیستم تست ۱

الگوریتم پخش بار بر روی سیستم تست ۱ با معیار همگرایی اختلاف ولتاژها در یک تکرار نسبت بـه ۶۵

تکرار قبل در ۵ مرحله همگرا می گردد.

$$\Delta v = v_i - v_{i-1} \tag{Y-f}$$

که  $\Delta v$  اختلاف ولتاژها،  $v_i$  مقدار ولتاژ در مرحله i و i ولتاژ در مرحله i میباشد. شکل  $v_i$  ولتاژ سه فاز  $v_i$  و  $v_i$  را نشان می دهد.



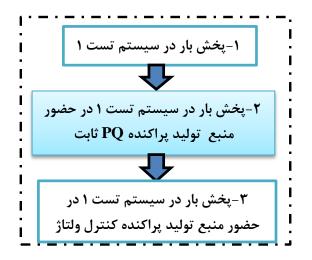
شکل( ۴-۳)- پروفیل ولتاژ (بر حسب پریونیت) در فازهای مختلف سیستم تست ۱

در یک نگاه کلی، ولتاژ در طول شاخه اصلی فیدر کاهش مییابد. از باس ۶ تا انتها مقدار ولتاژ به دلیل زیاد شدن شاخههای فرعی کاهش بیشتری داشته است. جدول زیر شامل مقادیر ولتاژ را در فازهای مختلف سیستم میباشد.

جدول (۱-۴)- ولتاژ در فازهای مختلف سیستم تست ۱

شماره باس	Phase a	Phase b	Phase c
1	1/•••	1/•••	1/•••
٢	•/٩٨٩•	٠/٩٩٠۵	٠/٩٨٩٣

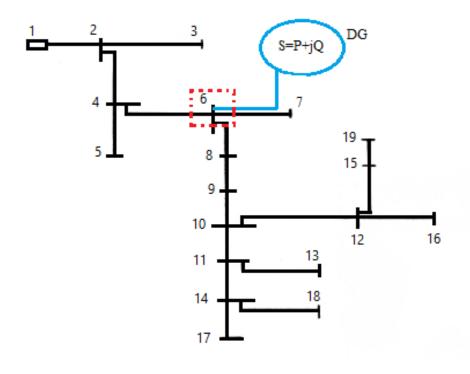
٣	•/٩٨٧٢	٠/٩٩٠٣	•/9.8
۴	·/9,\۴Y	٠/٩٨۶٠	•/9,44
۵	-/914	٠/٩٨۵٩	۰/٩٨۴۵
۶	·/9AY1	٠/٩٨٣۴	·/9AY1
γ	+/9A1Y	٠/٩٨٣٠	٠/٩٨١۵
٨	·/9V8A	٠/٩٧٧٣	·/9V۶۴
٩	+/9V+1	٠/٩٧٠٣	·/9V·۴
1 •	·/9817	٠/٩۶١١	•/9877
11	+/9A9Y	٠/٩۶٠٠	٠/٩۶۶٣
١٢	./98	·/969Y	٠/٩۶٠٩
١٣	٠/٩۵٨٨	-/9691	٠/٩۶٠٩
14	٠/٩۵٩٣	•/9698	٠/٩۶٠٩
۱۵	٠/٩۵٨٢	·/9av۴	٠/٩۵٩١
18	·/9691	·/96YY	•/9۵9۵
١٧	٠/٩۵٨٨	٠/٩۵٩٣	٠/٩۵٩۵
١٨	+/9AXY	٠/٩۵٩٠	٠/٩۶٠٣
19	·/9av۶	٠/٩۵۶٣	٠/٩۵٨۵



(A-Y)۱ پخش بار در سیستم تست ++

در این قسمت شبیه سازی قسمت A-Y را نشان می دهد و روش پخش بار پسـرو A-Y پیشـرو بـر روی

سیستم تست ۱ در حضور منبع تولید پراکنده PQ ثابت پیادهسازی می گردد. بـرای بررسـی تـأثیر منـابع تولید پراکنده PQ ثابت در شبکه موردنظر یک منبع ۲۰ کیلوواتی با ضریب قدرت ۲/۸۹ پس فاز در باس و اضافه می شود. و ۱۲۰ کیلووات با ضریب قدرت ۲۸۹ پس فاز اضافه می شود. شکل زیر نمایشی از اتصال منبع تولید پراکنده را به سیستم نشان می دهد:



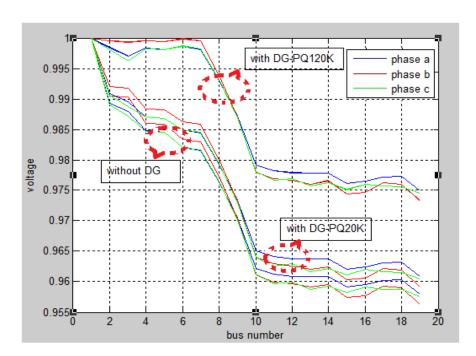
شکل (۴-۴)- شماتیک سیستم تست ۱ در حضور منبع تولید پراکنده [۴۲]

جدول زیر مقایسه مقدار ولتاژ باس ۶ را در حضور و بدون حضور منبع تولید پراکنده PQ ثابت نشان میدهد:

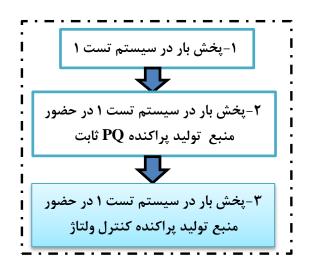
جدول (۲-۴)- مقایسه نتایج ولتاژ (بر حسب پریونیت) در حضور منبع تولید پراکنده PQ ثابت

مقدار ولتاژ برحسب پريونيت	فاز pu)a)	فاز (pu)b	فاز (pu)c)
بدون حضور منبع توليد پراكنده	٠/٩٨٢١	٠/٩٨٣۴	٠/٩٨٢١
در حضور منبع ۲۰ کیلوواتی	٠/٩٨۴٩	·/9A۶۲	٠/٩٨۴٩
در حضور منبع ۱۲۰کیلوواتی	·/99AY	•/٩٩٩٩	•/٩٨٨٧

در محاسبات پخش بار این دو منبع را بهصورت بار منفی مدل می کنیم. همان طور که مشاهده می شود مقدار ولتاژ در حضور منبع افزایش یافته است و پروفیل ولتاژ بهبود یافته است. نمودار زیر مقایسه پروفیل ولتاژ سیستم تست ۱ را در صورت وجود و عدم وجود دو منبع ذکرشده را نشان می دهد:



شکل (۴-۵)- پروفیل ولتاژ در حضور و بدون حضور منبع تولید پراکنده PQ ثابت



(A-T)ا یخش بار سیستم تست  $\Delta-T$ 

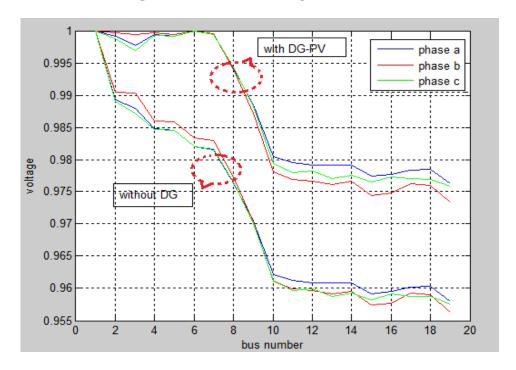
در این قسمت شبیه سازی قسمت A-T را نشان می دهد و روش پخش بار پسرو A پیشرو را بـر روی

سیستم تست ۱ در حضور منبع تولید پراکنده PV ثابت پیاده سازی می شود. در این مرحله منبع تولید پراکنده ۱۲۰ کیلووات را در باس ۶ را به منبع کنترل ولتاژ تبدیل می شود. توان اکتیو مشابه حالت قبل می باشد. مقدار ولتاژ را در ۱ پریونیت ثابت می گردد. برای باس کنترل ولتاژ در این مثال محدودیتی در نظر گرفته نشده است. جدول زیر مقدار ولتاژ باس ۶ را در حالت کنترل ولتاژ نشان می دهد:

جدول (۲-۴)- مقایسه نتایج پخش بار سیستم ۱۹ باسه در حضور منبع تولید پراکنده کنترل ولتاژ

مقدار ولتاژ برحسب پريونيت	a فاز	bغاز	فاز C
بدون حضور منبع توليد پراكنده	٠/٩٨٢١	٠/٩٨٣۴	۰/۹۸۲۱
در حضور منبع کنترل ولتاژ	•/٩٩٩٩	١	•/٩٩٩٩

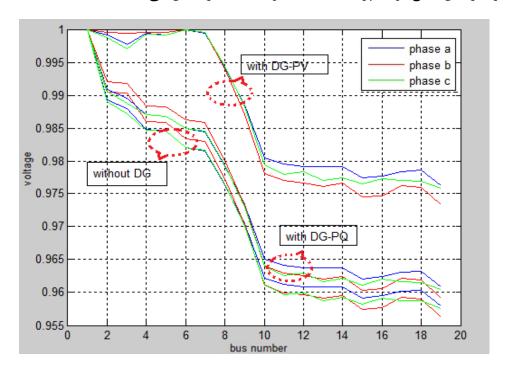
همان طور که در جدول بالا مشاهده می شود، مقدار ولتاژ فازها به حدود یک پریونیت ثابت شده است. شکل زیر یروفیل ولتاژ سیستم را در حضور منابع تولید یراکنده PV نشان می دهد:



شکل( ۴-۶)- پروفیل ولتاژ (بر حسب پریونیت) در حضور و بدون حضور منبع تولید پراکنده کنترل ولتاژ

<sup>\</sup> PV

با توجه به شکل بالا، پروفیل ولتاژ در حضور منبع تولید پراکنده PV بهبود یافته است. شکل زیـر مقایسه دیگری را بین منبع تولید پراکند PQ ثابت و PV ثابت را نشان میدهد.



شکل(۴-۷)– مقایسه پروفیل ولتاژ (بر حسب پریونیت) سیستم ۱۹ باسه در حالت بدون حضور منبع تولید پراکنده و PVوPQ

با مقایسه پروفیل ولتاژ در حالتی که منبع تولید پراکند PQ در سیستم حضور دارد و حالتی که منبع تولید پراکنده به PV مدل می شود مشاهده می گردد که مقدار ولتاژ باسها در حضور منبع تولید پراکنده PV افزایش بیشتری یافته است. منبع تولید پراکنده ۱۲۰ کیلوواتی کنترل ولتاژ در سیستم تست براکنده PV افزایش بیشتری یافته است. منبع تولید پراکنده PV کیلوواتی کنترل ولتاژ در باس ۶ قرار دادیم اما به طور کلی منابع تولید پراکنده PQ، به طور معمول درباسهای ابتدایی متصل می گردند در حالی که منابع تولید پراکنده PV دلیل افت ولتاژ در باسهای انتهایی متصل می گردد.

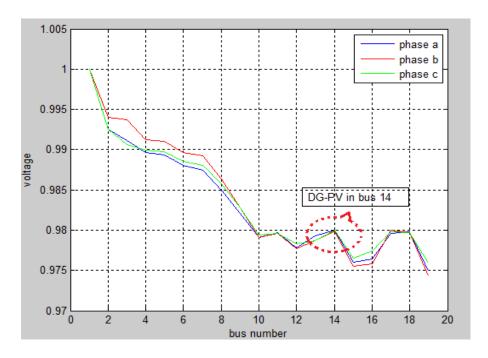
برای عملکرد بهتر سیستم منبع ۲۰ کیلووات کنترل ولتاژ را برای تثبیت ولتاژ در ۰/۹۸ پریونیت در

باس ۱۴ قرار داده می شود.

جدول (۴-۴)- مقایسه نتایج پخش بار باس۱۱از سیستم تست ۱ در حضور منبع تولید پراکنده کنترل ولتاژ

مقدار ولتاژ برحسب پريونيت	aغاز	bjفاز	فاز c
بدون حضور منبع توليد پراكنده	•/٩۶•٩	•/9698	٠/٩۵٩٣
در حضور منبع کنترل ولتاژ	٠/٩٨٠٠	•/٩٨••	•/٩٨••

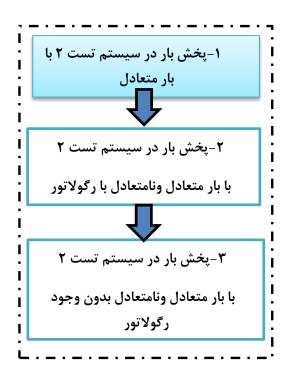
پروفیل ولتاژ در حضور منبع تولید پراکنده PV در باس ۱۴ به صورت زیر خواهد بود:



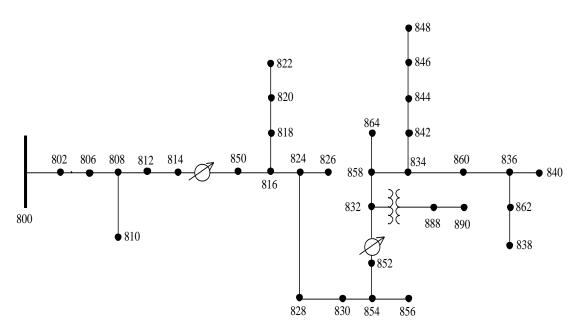
شکل( ۴-۸)- پروفیل ولتاژ (بر حسب پریونیت) در سیستم تست۱ در حضور منبع تولید پراکنده کنترل ولتاژ در باس ۱۴

با توجه به شکل بالا مقدار ولتاژ در فازهای مختلف باس ۱۴ به ۰/۹۸ رسیده است. از طرف دیگر، باس ۱۸ شاخه فرعی باس ۱۴ میباشد و نزدیک به این باس است، همانطور که مشاهده میشود مقدار ولتاژ این باس نیز به میزان زیادی افزایش خواهد یافت در حالی که بهطور مثال مقدار ولتاژ باس ۱۶ اختلاف بیشتری نسبت به باس ۱۴ خواهد داشت.

## (B-1)۲ پخش بار در سیستم تست+6



سیستم تست دوم سیستم ۳۴ باسه IEEE می باشد. شماتیک تکخطی این سیستم در شکل (۴-۸) نشان داده شده است.

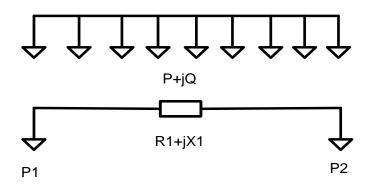


شکل ( ۹-۴) - شماتیک تکخطی سیستم ۳۴ باسه IEEE شکل ( ۹-۴)

دو نوع اتصال بار در این سیستم وجود دارد: ۱- بارهای متعادل ستاره و مثلث ۲- بارهای توزیعشده

بارهای توزیعشده در طول خط حضور دارند. اگر هر یک از این بارها به تنهایی در نظر گرفته شود تعداد باسهای سیستم زیاد خواهد شد. رابطه زیر نحوه تبدیل بارهای توزیعشده را به بارهای متراکم نشان میدهد.

شکل زیر نمایشی از بارهای توزیعشده و متراکم را نشان می دهد:



شکل( ۲۰-۴)– مدل بارهای توزیعشده برای تبدیل به بارهای متراکم [۲۷]

با توجه به شکل بارهای توزیعشده را می توان به صورت روابط زیر نوشت:

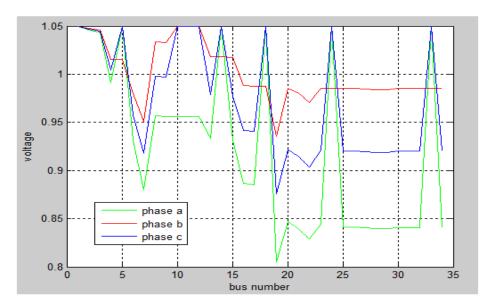
$$P_1 = (1-\eta)(P+jQ)$$
 ,  $P_2 = \eta(P+jQ)$  (Y-4)

$$\eta = \frac{{V_1}^2}{(V_2 + V_1)} \left[ V_1 L n \frac{V_1}{V_2} + (V_2 + V_1) \right], 0 < \eta < 1$$
 (f-f)

 $\eta$  توان اکتیو و Q توان راکتیو بار می باشد.  $\eta$  و  $V_1$  و لتاژ باسهای اطراف خط میباشند.  $\eta$  مقیدار تاثیر بار میباشد. با فرض اینکه  $\eta$   $V_1 \cong V_2 \cong \eta$  تقریباً برابر با  $v_1 \in V_2 \cong V_1$  تقریباً برابر با فرض اینکه  $v_2 \cong v_1 \cong v_2 \cong v_2 \cong v_1$  توزیع در انتها و نیمی دیگر در قسمت اولی قرار دارد [۲۱].

ابتدا تنها در حضور بارهای متعادل سیستم شبیهسازی می گردد. شکل زیر پروفیل ولتاژ سیستم را





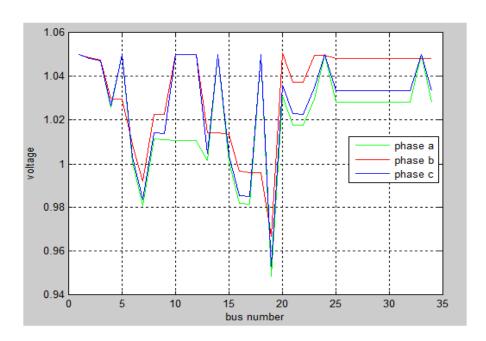
شکل (۱۱-۴)- پروفیل ولتاژ (بر حسب پریونیت) سیستم تست ۲ با بار متعادل

بارهای متعادل در این سیستم به صورت ستاره و مثلث در باسهای ۱۶، ۲۲، ۲۷، ۲۹، ۳۰ و ۳۳ قرار گرفتهاند. وجود باسهایی دارای ولتاژ مساوی با ولتاژ مرجع در فازهای مختلف به دلیل تک فاز بودن خطوط در شاخههای فرعی سیستم میباشد. بنابراین نمی توان ولتاژ سه فاز را نمی توان بر روی هم رسم خطوط در شکل بالا به منظور ایجاد دید کلی تر از باسهای سیستم رسم گردیده است.

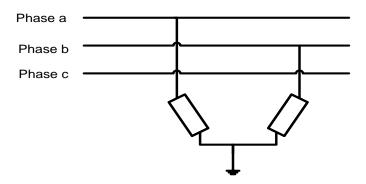
# ۱-پخش بار در سیستم تست ۲ با بار متعادل ۲-پخش بار در سیستم تست ۲ با بار متعادل ونامتعادل با رگولاتور ۳-پخش بار در سیستم تست ۲

# $\cdot$ - $\cdot$ - $\cdot$ ار در سیستم تست (B-T) کخش بار در سیستم تست Y-F



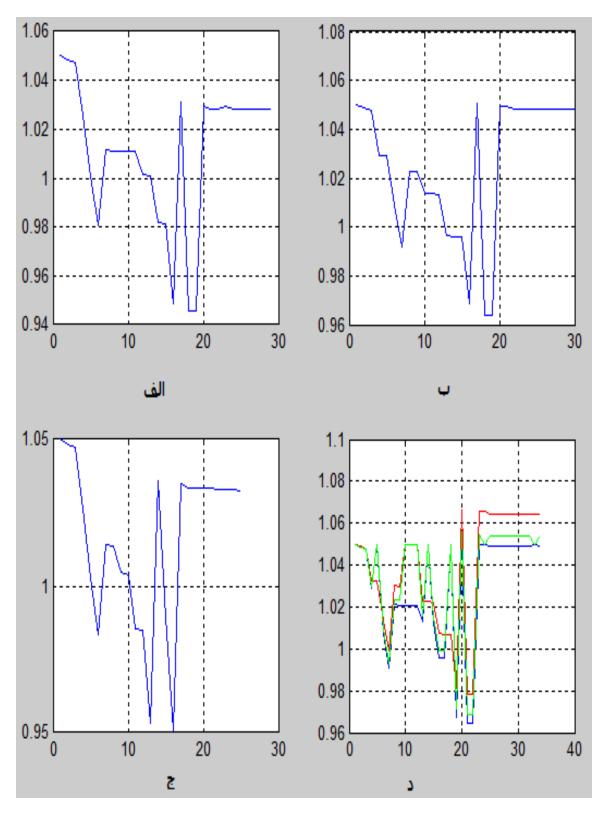


شکل ( ۴-۱۲)- پروفیل ولتاژ (بر حسب پریونیت) سیستم m۴ باسه در حضور بارهای متعادل و نامتعادل بارهای نامتعادل به صورت ستاره و یا مثلث در برخی از باس متصل گردیداند. شکل زیر نمونه ای از یک بار نامتعادل را نشان می دهد که مقدار بار در فاز c صفر می باشد.

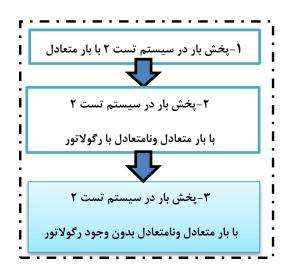


شکل( ۴-۱۳)- یک بار سه فاز ستاره نامتعادل

برای نمایش واقعی تر از مقدار ولتاژ در باسها، پروفیل ولتاژ هر یک از فازها در شکلهای زیر نمایش داده شده است.

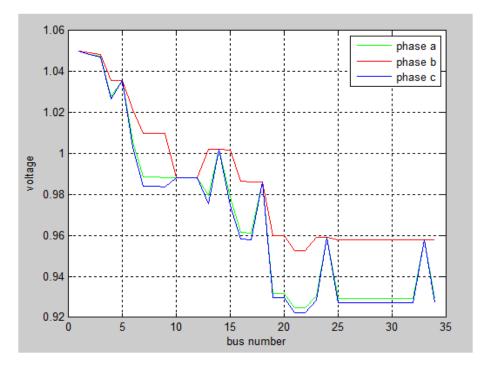


aشکل (۴-۴)– پروفیل ولتاژ (بر حسب پریونیت) در فازهای مختلف سیستم ۳۴ باسه IEEE الف)پروفیل ولتاژ فاز c، b،d چاپروفیل ولتاژ فاز c د) پروفیل ولتاژ فاز d جاپروفیل ولتاژ ولتاژ فاز d جاپروفیل ولتاژ ولتاژ



## (B-T) پخش بار در سیستم تست $\Lambda-F$

در سیستم ۳۴ باسه مورد نظر، یک رگولاتور بین باسهای 4 و 5 در مقدار مرجع میباشد. در ایس قرار دارد. وظیفه این دو رگولاتور ثابت نگهداشتن ولتاژ باسهای 4 و 5 در مقدار مرجع میباشد. در ایس قسمت نیز با توجه به روابط ارائه شده در فصل سوم به منظور شبیه سازی تأثیر رگولاتور، در مرحله محاسبه جریان تجمعی میبایست در صورت وجود رگولاتور مقدار جریان را به صورت جداگانه محاسبه و به سایر باسهای متصل به آن اضافه نمود. شکل زیر نمایش سیستم در حالت بدون رگولاتور میباشد.



شکل (۴-۱۵)- پروفیل ولتاژ (بر حسب پریونیت) سیستم ۳۴ باسه در حالات بدون رگولاتور

با توجه به شکل بالا، مقدار ولتاژ در باسهای  $\Lambda$  و ۲۰ روند کاهشی داشته است. جدول (۴-۵)- نتایج حاصل از پخش بار سیستم ۳۴ باسه

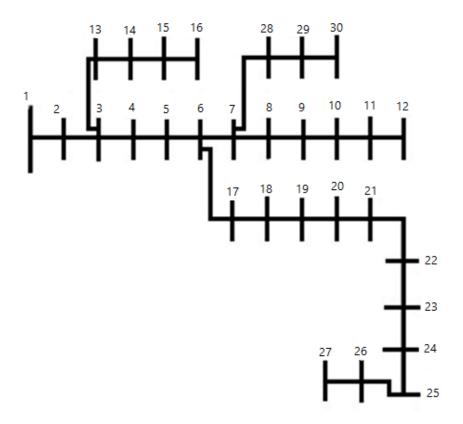
فاز	bفاز	aفاز	شماره باس	شماره باس IEEE
1/.0	1/.0	1/00	١	۸.,
1/.444	1/• 47	1/.47	۲	۸٠٢
1/.477	1/.449	1/.441	٣	۸.9
1/. 499	1/. ۲90	1/.707	۴	۸۰۸
	1/. 490		۵	۸١.
1/	1/	1/9	۶	٨١٢
٠/٩ <b>٨</b> ٣۶	٠/٩٩٢٠	•/91.9	٧	114
1/.141	1/.777	1/.11	٨	۸۵٠
1/.184	1/.770	1/•11•	٩	119
		1/.1.9	١.	۸۱۸
		1/0109	11	۸۲.
		1/0109	17	۸۲۲
1/49	1/.14	1/19	14	۸۲۴
	1/.14		14	A7 9
1/٣9	1/.184	1/	10	٨٢٨
1/9109	19990	٠/٩٨٢٠	19	۸۳۰
1000	19991	1/9110	١٧	104
	٠/٩٩۶١		١٨	ND 9
1/9081	٠/٩۶٨۵	1/9410	19	۸۵۲
1/. 49	1/.0.1	1/. ~ 1	۲.	۸۳۲
•/9A9 <i>9</i>	19941	1/9409	۲۱	۸۸۸
190.0	./994.	19401	77	۸٩٠
1/. 447	1/.497	1/. ۲۹۷	74	۸۵۸
	1/.497		74	۸۶۴
1/. ٣٣۴	1/0414	1/. 7 / 7	۲۵	۸۳۴
1/. 444	1/.414	1/. 7 / 7	79	۸۴۲
1/. ٣٣۴	1/.47	1/. 490	77	۸۴۴
1/. 444	1/.47	1/. 7 / 7	۲۸	۸۴۶
1/. ٣٣1	1/.47	1/. ۲۸۲	79	۸۴۸
1/. ٣٣1	1/.444	1/. ۲ ۸ ۳	٣.	۸۶.
1/. ٣٣1	1/.444	1/. 7 \ 7	٣١	۸٣۶
1/. 474	1/.444	1/.777	٣٢	۸۶۲
	1/.474		٣٣	۸۳۸
		1/. 7.7.7	74	۸۴۰

خانههای رنگی جدول نشان دهنده تک فاز بودن خط در شاخههای فرعی می باشد.



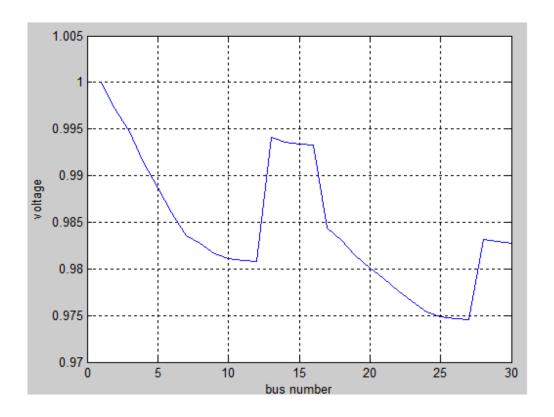
### (C-1)۳ پخش بار در سیستم تست 9-4

همان طور که در فصلهای قبل توضیح داده شده اکثر بارها وابسته به ولتاژ میباشند. در نظرگرفتن این ویژگی، باعث می شود که نتایج پخش بار به واقعیت نزدیک تر گردد. سیستم تست در نظر گرفته شده برای این بخش یک سیستم ۳۰ باسه میباشد. شماتیک تکخطی این سیستم درشکل زیر نشان داده شده است:



شکل( ۴-۱۶) - شماتیک تکخطی سیستم ۳۰ باسه [۴۴]

همان طور که در بخش ۳-۷ فصل قبل توضیح داده شد، تفاوت الگوریتم تحلیل پخش بار در صورت وجود بارهای وابسته به ولتاژ و عدم حضور این بارها در این است که در هر مرحله میبایست علاوه بر جریان، مقدار توان اکتیو و راکتیو بروز گردد. در این بخش شبیهسازی در حضور مدل بار وابسته به ولتاژ، انجام میگیرد. شکل زیر پروفیل ولتاژ سیستم را نشان میدهد:



شکل( ۴-۱۷)- پروفیل ولتاژ (بر حسب پریونیت) سیستم ۳۰ باسه در حضور بارهای وابسته به ولتاژ

همانطور که در شماتیک تکخطی مشاهده می شود که در باسهای ۱ تا ۱۲ به دلیل افت ولتاژ در خط، ولتاژ روند کاهشی در بر دارد. باسهای ۱۳ تا ۱۶ شاخه فرعی باس ۳ می باشند که نسبت به باسهای قبل مقدار ولتاژ بیشتری خواهند داشت. به همین ترتیب در باسهای ۱۶ تا ۲۷ به عنوان شاخه فرعی باس ۶ افت ولتاژ خواهیم داشت اما در باسهای ۲۸ تا ۳۰ به دلیل نزدیکی به باس ۷ مقدار ولتاژ بیشتری

نسبت به باسهای قبل خواهند داشت. مقدار پیک ولتاژ در باسهای ۱۳ تا ۱۵ به دلیل نزدیکی به باس مرجع میباشد.

فصل پنجم مینی کمیری و تحکیل نتایج منی کمیری

### ۵-۱ نتیجه گیری

مسائل و مشکلات مربوط به شبکههای توزیع نسبت به شبکههای انتقال متفاوت و درعین حال منحصر به فرد است. این امر به خاطر ساختار شعاعی، تعدد و پراکندگی بارهای متصل به شبکه ولتاژ پایین، دوری از منابع تولید و گستردگی شبکه توزیع میباشد. به همین دلیل روشهای پخش بار در شبکههای توزیع متفاوت از روشهای پخش بار که برای شبکههای انتقال به کار میرود، میباشد. در شبکههای توزیع مسائلی از قبیل عدمتعادل، مدل بار و وجود واحدهای تولید پراکنده نقشی اساسی در تعیین ولتاژ باسها و توان عبوری از خطوط ایفا میکنند. تاکنون روشهای زیادی برای انجام پخش بار در شبکههای توزیع ارائه شده است. در بعضی از این روشها مدل سازی واحدهای تولید پراکنده مدنظر قرار گرفته است و بعضی از روشها برای شبکههای نامتعادل توسعه داده شدهاند. بنابراین ارائهی روشی که گرفته است و بعضی از روشها برای شبکههای نامتعادل توسعه داده شدهاند. بنابراین ارائهی روشی که همهی مسائل مذکور را به طور همزمان پوشش دهد کمتر موردتوجه قرار گرفته است.

در این پایاننامه با توسعه ی روش پسرو – پیشرو که به طور متداول برای پخش بار شبکه های توزیع به کار می رود، روشی ارائه شده است که می تواند به طور همزمان عدم تعادل شبکه توزیع (پخش بار سه فاز)، وجود واحدهای تولید پراکنده در شبکه (در هر دو مود عملکرد کنترل توان راکتیو و کنترل ولتاژ) و مدل های مختلف بار را در نظر گرفته و یک تحلیل جامع از وضعیت استاتیک شبکه توزیع ارائه دهد.

## ۵-۲ پیشنهادات

۱- استفاده از روش ماتریس حساسیت در مدلسازی منابع تولید پراکنده کنترل ولتاژ در سیستمهای بزرگتر دارای محاسبات زیادی خواهد بود. لذا روشی که بتواند بهطور ساده تر و در عین حال دقیق به مدلسازی این منابع بپردازد، یکی از اهداف بهبود الگوریتم پسرو – پیشرو میباشد.

- ۲- الگوریتم پسرو پیشرو در حضور بارهای نامتعادل که نوسانات زیادی به سیستم وارد میسازند بسیار پیچیده خواهد شد. درنظر گرفتن محدودیتهایی که علاوه بر حفظ دقت نتایج، محاسبات را کاهش دهد از جمله روشهای بهبود این الگوریتم میباشد.
- ۳- اگر شبکه توزیع کاملا شعاعی نباشد، الگوریتم پسرو پیشرو پاسخگو نمیباشد بنابراین می-بایست در روش موردنظر در حضور این شبکهها تغییراتی حاصل گردد.
- ۴- خطوط شبکههای سه فاز مورد مطالعه در این پایاننامه، شبکهای دارای سه سیم میباشد. این
   روش همچنین میتواند بر روی شبکههایی با ۴ سیم پیادهسازی گردد.

مراجع

- 1. Giridhar, M.S. and S. Sivanagaraju, *Analysis Of Three Phase Unbalanced Radial Distribution Networks With Interval Arithmetic*. Joint International Conference on Power System Technology and IEEE Power India Conference, 2008 p. 1-6.
- 2. Costa, V.M.d., N. Martins, and J.L.R. Pereira, *Developments in the Newton–Raphson Power Flow Formulation Based on Current Injections*. IEEE Trans. on Power Systems, 1999. 14.
- 3. Rajicic, D. and A. Bose, *A modification to the fast decoupled power flow for networks with high R/X ratios*. IEEE Transactions on Power Systems, 1988. 3: p. 743-746.
- 4. Ou, T.C. and W.M. Lin, *A novel Z-matrix algorithm for distribution power flow solution*. IEEE Bucharest PowerTech, 2009: p. 1-8.
- 5. Kersting, W.H., A Method to Teach the Design and Operation of a Distribution System. IEEE Transactions on Power Apparatus and Systems, 1984. PAS-103: p. 1945-1952.
- 6. Ivic, D., et al "Weakly meshed distribution networks with distributed generation power flow analysis using improved impedance matrix based algorithm.

  International Symposium on Industrial Electronics (INDEL), 2016: p. 1-6.
- 7. Goswami, S.K. and S. K. Basu, *Direct solution of distribution systems*. IEE Proceedings C Generation, Transmission and Distribution, 1991: ۱۳۸.p. 78-88.
- 8. Chiang, H., A decoupled load flow method for distribution power networks: algorithms, analysis and convergence study. International Journal of Electrical Power & Energy Systems, 1991. 13(3): p. 130-138.
- 9. Ghosh, S. and D. Das, *Method for load-flow solution of radial distribution networks*. IEE Proceedings Generation, Transmission and Distribution, 1999. 146: p. 641-648.
- 10. P. A. N. Garcia, J. L. R. Pereira, S. Carneiro, V. M. da Costa and N. Martins, Three-phase power flow calculations using the current injection method. *IEEE Transactions on Power Systems*, 2000. 15: p. 508-514.
- 11. Teng, J., *A direct approach for distribution system load flow solutions*. IEEE Transactions on Power Delivery, 2003. 18: p. 882-887.

- 12. Shirmohammadi, D., et al., *A compensation-based power flow method for weakly meshed distribution and transmission networks.* in IEEE Transactions on Power Systems, 1988. 3: p. 753-762.
- 13. Bathini, V., R. Nagaraja, and K. Parthasarathy, *A generalized three phase power flow program for electrical power and distribution system analysis*. International Conference on Electrical, Electronics, Signals, Communication and Optimization (EESCO), 2015: p. 1-6.
- 14. Eminoglu, U. and M.H. Hocaoglu, *A new power flow method for radial distribution systems including voltage dependent load models*. Electric Power Systems Research, 2005. 76: p. 106-114.
- 15. Ackermann, T., G. Andersson, and L. Sder, *Distributed generation: a definition*. Electric power systems research, 2001. 57: p. 195-204.

- 17. Martinez, J.A. and J. Mahseredjian, *Load flow calculations in distribution systems* with distributed resources. A review. IEEE Power and Energy Society General Meeting, San Diego, 2011: p. 1-8.
- 18. Mashhour, E. and S.M. Moghaddas-Tafreshi, *Three-phase backward/forward power flow solution considering three-phase distribution transformers*. IEEE International Conference on Industrial Technology, 2009: p. 1-5.
- Ciric, R.M., A.P. Feltrin, and L.F. Ochoa, *Power flow in four-wire distribution networks-general approach*. IEEE Transactions on Power Systems, 2003. 18: p. 1283-1290.
- 20. Chen, T.H., et al., *Three-phase cogenerator and transformer models for distribution system analysis*. IEEE Transactions on Power Delivery, 1991. 6: p. 1671-1681.
- 21. Dugan, R.C. and S. Santoso, *An example of 3-phase transformer modeling for distribution system analysis.* IEEE PES Transmission and Distribution Conference and Exposition 2003. 3: p. 1028-1032
- 22. Alam, M.J.E., K.M. Muttaqi, and D. Sutanto, A Three-Phase Power Flow Approach for Integrated 3-Wire MV and 4-Wire Multigrounded LV Networks With Rooftop

- Solar PV. IEEE Transactions on Power Systems, 2013. 28: p. 1728-1737.
- 23. Watson. J.D, N.R. Watson, and B. Das, *Effectiveness of power electronic voltage regulators in the distribution network*. IET Generation, Transmission & Distribution, 2016. 10: p. 3816-3823.
- 24. Gallego, L.A. and A. Padilha-Feltrin, *Voltage regulator modeling for the three-phase power flow in distribution networks*. IEEE/PES Transmission and Distribution Conference and Exposition, 200: Ap. 1-6.
- 25. Louie, K.W. and J.R. Marti, *A method to improve the performance of conventional static load models.* IEEE Transactions on Power Systems, 2005. 20: p. 507-508.
- 26. Palm, S. and P. Schegner, *Static and transient load models taking account voltage and frequency dependence*. Power Systems Computation Conference (PSCC), 2016: p. 1-7.
- 27. Kumar, K.V. and M.P. Selvan, *A Simplified Approach for Load Flow Analysis of Radial Distribution Network*. International Journal of Computer, Information, and Systems Science, and Engineering, 2008. 2: p. 271-282.
- 28. Marti, J.R., H. Ahmadi, and L. Bashualdo, *Linear Power-Flow Formulation Based on a Voltage-Dependent Load Model*. IEEE Transactions on Power Delivery, 2013. 28: p. 1682-1690.
- 29. Segura, S., L.C.P.D. Silva, and R. Romero, *Generalised single-equation load flow method for unbalanced distribution systems*. IET Generation, Transmission & Distribution, 2011. 5: p. 347-355.
- 30. Abapour, S., K. Zare, and B. Mohammadi-Ivatloo, *Dynamic planning of distributed generation units in active distribution network*. IET Generation, Transmission & Distribution, 2015. 9: p. 1455-1463.
- 31. Singh, R.K. and S.K. Goswami, *Optimum allocation of distributed generations based on nodal pricing for profit, loss reduction, and voltage improvement including voltage rise issue.* International Journal of Electrical Power & Energy Systems, 2010. 32(6): p. 637-644.
- 32. Elsaiah, S., M. Benidris, and J. Mitra, *A three-phase power flow solution method for unbalanced distribution networks*. North American Power Symposium, 2011: p. 1-8.

- 33. Hadjsaid, N., J.F. Canard, and F. Dumas, *Dispersed generation impact on distribution networks*. IEEE Computer Applications in Power, 1999. 12: p. 22-28.
- 34. Cheng, C., et al., Calculation method and analysis of power flow for distribution network with distributed generation. 5th International Conference on Electric Utility Deregulation and Restructuring and Power Technologies (DRPT), 2015: p. 2020-2024.
- 35. Jagtap, K.M. and D.K. Khatod, *Loss allocation in radial distribution networks with various distributed generation and load models.* 173-186, 2016. 75.
- 38. Zhao, J., et al., Unbalanced three-phase continuation power flow for distribution networks with distributed generation. IEEE Power & Energy Society General Meeting, 2015: p. 1-5.
- 39. Balamurugan, K. and D. Srinivasan, *Review of power flow studies on distribution network with distributed generation*. IEEE Ninth International Conference on Power Electronics and Drive Systems, 2011: p. 411-417.
- 40. Alinjak, T., I. Pavić, and M. Stojkov, *Improvement of backward/forward sweep power flow method by using modified breadth-first search strategy*. IET Generation, Transmission & Distribution, 2017. 11: p. 102-109.
- 41. Mamdouh, A. and M. Karar, *Implementation of three-phase transformer model in radial load-flow analysis*. Ain Shams Engineering Journal, 2013. 4(1): p. 65-73.
- 42. R. Ranjan, B. Venkatesh, A. Chaturvedi, D. Das, Electric Power Components And Systems ,2004. 32.
- 43. Radial Test Feeders-IEEE Distribution System Analysis Subcommittee, available at:www.ewh.ieee.org/soc/pes/dsacom/testfeeders.html.Nov 2016.

پيوست با

## پیوست A:

## اطلاعات شبکه تست ۱: شبکه ۱۹ باسه

جدول زیر مقدار توان ظاهری بار هر باس (Sc ·Sb ·Sa)، طول خط (L)، نوع ماتریس امپدانس خطوط (Type-z) و باسهای مبدا (bus1) و مقصد (bus2) را مشخص می کند.

جدول (پ-۱)-اطلاعات شبکه تست ۱ (شبکه ۱۹ باسه)

bı	us1 bus2	Type	-z I	_	Sa	Sb	Sc
1		2	1	3	10.38+5.01i	5.19+2.52i	
10.38+5.0							
_	2 2	3	1	5	11.01+5.34i	5.19+2.52i	
9.72+4.71							
_	3 2	4	1	1.5	4.05+1.95i	5.67+2.76i	
6.48+3.15							
	1 4	5	1	1.5	6.48+3.15i	5.19+2.52i	
4.53+2.19							
	5 4	6	1	1	4.20+2.04i	3.09+1.5i	
2.91+1.41							
6	5 6	7	1	2	9.72+4.71i	8.1+3.93i	
8.1+3.93i							
7	7 6	8	1	2.5	7.44+3.60i	5.34+2.58i	
3.39+1.65							
8	8	9	1	3	12.3+5.97i	14.91+7.23i	
13.29+6.4							
S	9	10	1	5	3.39+1.65i	4.20+2.04i	
2.58+1.26	5i						
1	10	11	1	1.5	7.44+3.60i	7.44+3.60i	
11.01+5.3							
1	10	12	1	1.5	9.72+4.71i	8.1+3.93i	
8.1+3.93							
1	12 11	13	1	5	4.38+2.13i	5.34+2.58i	
6.48+3.15	ōi						
1	13 11	14	1	1	3.09+1.50i	3.09+1.5i	
4.05+1.95	5i						
1	4 12	15	1	5	4.38+2.13i	4.86+2.34i	
6.96+3.36	5i						
1	5 12	16	1	6	7.77+3.78i	10.38+5.01i	
7.77+3.78	Bi						
1	6 14	17	1	3.5	6.48+3.15i	4.86+2.34i	

4.86+2.34i						
17	14	18	1	4	5.34+2.58i	5.34+2.58i
5.52+2.67i						
18	15	19	1	4	8.76+4.23i	10.05+4.86i
7.14+3.45i						

ماتریس امپدانس خطوط به صورت زیر خواهد بود:

#### Configuration :

15609+67155i	5203+22385i	5203+22385i
5203+22385i	15609+67155i	5203+22385i
5203+22385i	5203+22385i	15609+67155i

### پيوستB:

#### اطلاعات شبکه تست ۱: شبکه ۳۴ باسه

اطلاعات شبکه ۳۴ باسه شامل طول خطوط (Length)، نوع ماتریس خطوط (Config)، گره مبدا (Node A) و گره مقصد (Node B) در جدول زیر نمایش داده شد است:

جدول (پ-۲)-اطلاعات شبکه تست ۲ (شبکه ۳۴ باسه)

Node A	Node B	Length(ft.)	Config.
800	802	2580	300
802	806	1730	300
806	808	32230	300
808	810	5804	303
808	812	37500	300
812	814	29730	300
814	850	10	301
816	818	1710	302
816	824	10210	301
818	820	48150	302
820	822	13740	302
824	826	3030	303
824	828	840	301
828	830	20440	301

830	854	520	301
832	858	4900	301
832	888	0	XFM-1
834	860	2020	301
834	842	280	301
836	840	860	301
836	862	280	301
842	844	1350	301
844	846	3640	301
846	848	530	301
850	816	310	301
852	832	10	301
854	856	23330	303
854	852	36830	301
858	864	1620	303
858	834	5830	301
860	836	2680	301
862	838	4860	304
888	890	10560	300

شکل خطوط در سیستم ۳۴ باسه به صورت زیر میباشد. بعضی از خطوط سیستم تک فاز و برخی سه فاز میباشند:

جدول (پ-۳)- اطلاعات خطوط شبکه تست ۲

BACN	300
BACN	301
A N	302
ΒN	303
ΒN	304

اطلاعات مربوط به بارهای متراکم و بارهای توزیع شده در جدولهای (پ+) و (پ-۵) خلاصه شده است:

جدول (پ-۴)- اطلاعات بارهای متراکم شبکه تست ۲

Node	Load	Ph-1	Ph-1	Ph-2	Ph-2	Ph-3	Ph-4
	Model	Kw	kVAr	Kw	kVAr	Kw	kVAr

860	Y-PQ	20	16	20	16	20	16
840	Y-I	9	7	9	7	9	7
844	Y-Z	135	105	135	105	135	105
848	D-PQ	20	16	20	16	20	16
890	D-I	150	75	150	75	150	75
830	D-Z	10	5	10	5	25	10

جدول (پ-۵)- اطلاعات بارهای توزیع شده شبکه تست ۲

Node	Node	Load	Ph-1	Ph-1	Ph-2	Ph-2	Ph-3	Ph-3
A	В	Model	kW	kVAr	kW	kVAr	kW	kVAr
802	806	Y-PQ	0	0	30	15	25	14
808	810	Y-I	0	0	16	8	0	0
818	820	Y-Z	34	17	0	0	0	0
820	822	Y-PQ	135	70	0	0	0	0
816	824	D-I	0	0	5	2	0	0
824	826	Y-I	0	0	40	20	0	0
824	828	Y-PQ	0	0	0	0	4	2
828	830	Y-PQ	7	3	0	0	0	0
854	856	Y-PQ	0	0	4	2	0	0
832	858	D-Z	7	3	2	1	6	3
858	864	Y-PQ	2	1	0	0	0	0
858	834	D-PQ	4	2	15	8	13	7
834	860	D-Z	16	8	20	10	110	55
860	836	D-PQ	30	15	10	6	42	22
836	840	D-I	18	9	22	11	0	0
862	838	Y-PQ	0	0	28	14	0	0
842	844	Y-PQ	9	5	0	0	0	0
844	846	Y-PQ	0	0	25	12	20	11
846	848	Y-PQ	0	0	23	11	0	0

ماتریسهای امپدانس در خطوط مختلف سیستم ۳۴ باسه به صورت زیر میباشند. این ماتریسها متقارن میباشند و عناصر متقارن در ماتریس نشان داده نشده است.

Configuration 300:

1.3368 1.3343 0.2101 0.5779 0.2130 0.5015 1.3238 1.3569 0.2066 0.4591 1.3294 1.3471

Configuration 301:

1.9300 1.4115 0.2327 0.6442 0.2359 0.5691 1.9157 1.4281 0.2288 0.5238 1.9219 1.4209

Configuration 302:

Configuration 303:

Configuration 304:

0.0000 0.0000 0.0000 0.0000 0.0000 0.0000 1.9217 1.4212 0.0000 0.0000 0.0000 0.00

پیوستC:

#### اطلاعات شبکه تست ۳: شبکه ۳۰ باسه

جدول زیر اطلاعات سیستم تست ۳ (شبکه ۳۰ باسه) شامل باس مبدا (Bus1) باس مقصد (Bus2)، میدانس خط (Z)، توانهای اکتیو و راکتیو ((Q, P)) را نشان میدهد:

جدول (پ-۶) – اطلاعات شبکه تست

Bus1	Bus2	Z	P	Q
1	2	0.0967+0.0397i	0.0042	0.0026
2	3	0.0886+0.0364i	0	0
3	4	0.1359+0.0377i	0.0042	0.0026
4	5	0.1236+0.0343i	0.0042	0.0026
5	6	0.1236+0.0343i	0	0
6	7	0.2598+0.0446i	0	0
7	8	0.1732+0.0298i	0.0042	0.0026

8	9	0.2598+0.0446i	0.0042	0.0026
9	10	0.1732+0.0298i	0.0041	0.0025
10	11	0.1083+0.0186i	-0.0064	-0.0028
11	12	0.0866+0.0149i	0.0025	0.0015
3	13	0.1299+0.0223i	0.0011	0.0007
13	14	0.1732+0.0298i	0.0011	0.0007
14	15	0.0866+0.0149i	0.0011	0.0007
15	16	0.0433+0.0074i	0.0002	0.0001
6	17	0.1483+0.0412i	0.0044	0.0027
17	18	0.1359+0.0377i	0.0044	0.0027
18	19	0.1718+0.0391i	0.0044	0.0027
19	20	0.1562+0.0355i	0.0044	0.0027
20	21	0.1562+0.0355i	-0.0241	-0.0066
21	22	0.1562+0.0355i	0.0044	0.0027
22	23	0.2165+0.0372i	0.0044	0.0027
23	24	0.2598+0.0446i	0.0044	0.0027
24	25	0.1732+0.0298i	0.0044	0.0027
25	26	0.1083+0.0186i	-0.0136	-0.0031
26	27	0.0866+0.0149i	0.0026	0.0016
7	28	0.1299+0.0223i	0.0017	0.0011
28	29	0.1299+0.0223i	0.0017	0.0011
29	30	0.1299+0.0223i	0.0017	0.0011

#### Abstract

Power flow is one of the major issues in the steady state system analysis which is used for planning operations and evaluation of the performance of a power system. In the presence of distributed generation (DG) sources and with respect to the characteristics of a distribution network, it is not feasible to use conventional power flow methods. Hence, it is necessary to find an effective method with simple and accurate calculation is sensible. Generally, of the loads considered to be constant power. However, some of them are voltage dependent load that are approximated by exponential functions and polynomials. Moreover, existence of unbalanced loads, makes the system to be unbalanced. The imbalance increases with load increasing.

In this thesis, the backward-forward approach is used as one of the most widespread methods with low computational complexity and proper accuracy in flow analysis of distribution systems. The proposed approach consists of two main steps. In the first step (the backward step), current calculations is started from the end of the system to the reference point and. In the second step (the forward step) the voltage calculations is started from the reference point to the end of the system. The approaches repeated until the suitable convergence is attained. In the power flow computations the required components in flow analysis of distribution systems will be modeled. In the equations of the power flow the load models and unbalanced loads as well as DG sources are considered. The proposed algorithm is implemented on three standard test systems and all simulations are performed in MATLAB. The simulation results show that the proposed algorithm is fully capable to perform power flow considering load models, unbalanced loads and DG resources.

Keywords: Distribution system, power flow, Distributed generation, Load models, Three phase lines, Voltage regulators



# Faculity of Electrical Engineering and Robotic M.Sc. Thesis in electrical Power Systems Engineering

## Load Flow in Distribution Networks in the Presence of Distributed Generation Considering Load Model

By: Sedigheh Askari

**Supervisor:** 

Dr.Mahdi Banejad

**Advisor:** 

**Dr.Mohammad Jafarian** 

January 2017