

# Chapitre 1: Matrices

Mohamed Essaied Hamrita  
IHEC, Université de Sousse

Février 2021

## Notations et vocabulaires

**Définition:** Une **matrice** d'ordre  $(n, p)$  est un tableau de valeurs réelles formé de  $n$  lignes et  $p$  colonnes.

$$M = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1j} & \dots & a_{1p} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2j} & \dots & a_{2p} \\ \vdots & \vdots & & \vdots & & \vdots \\ a_{i1} & a_{i2} & \dots & a_{ij} & \dots & a_{ip} \\ \vdots & \vdots & & \vdots & & \vdots \\ \vdots & \vdots & & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nj} & \dots & a_{np} \end{pmatrix} \quad \leftarrow i^{\text{ième}} \text{ ligne}$$

$\uparrow$   
 $j^{\text{jème}} \text{ colonne}$

La notation abrégée est:

$$M = (a_{ij})_{\substack{i=1,2,\dots,n \\ j=1,2,\dots,p}}$$

le premier indice désignera le numéro de la ligne et le deuxième indice celui de la colonne.

### Cas particuliers

On appelle matrice **ligne** ou **vecteur ligne** la matrice d'ordre  $(1, p)$

$$V = (a_1 \ a_2 \ \dots \ a_p).$$

On appelle matrice **colonne** ou **vecteur colonne** la matrice d'ordre  $(n, 1)$

$$V = \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ \vdots \\ a_n \end{pmatrix}$$

On appelle matrice **carrée** d'ordre  $n$  la matrice d'ordre  $(n, n)$ .

Parmi les matrices carrées, on distingue:

**Les matrices diagonales** vérifiant  $a_{ij} = 0$  si  $i \neq j$ .

$$\begin{pmatrix} a_{11} & 0 & \dots & 0 \\ 0 & a_{22} & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & 0 \\ 0 & \dots & 0 & a_{nn} \end{pmatrix}$$

**La matrice identité** définit par

$$a_{ij} = \begin{cases} 1 & \text{si } i = j \\ 0 & \text{si } i \neq j \end{cases}$$

**Les matrices triangulaires supérieures**, vérifiant  $a_{ij} = 0$  si  $i > j$ .

$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ 0 & a_{22} & \ddots & a_{2n} \\ \vdots & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & \dots & 0 & a_{nn} \end{pmatrix}$$

**Les matrices triangulaires inférieures** vérifiant  $a_{ij} = 0$  si  $i < j$ .

**Les matrices symétriques** vérifiant  $a_{ij} = a_{ji}$  pour tout  $i$  et  $j$ . Par exemple:

$$A = \begin{pmatrix} -1 & 2 & 4 \\ 2 & 3 & 0 \\ 4 & 0 & 3 \end{pmatrix}$$

est une matrice symétrique.

**La matrice nulle** est la matrice dont tous les coefficients sont nuls.

On appelle **matrice transposée** de  $A(n, p)$ , la matrice  $B(p, n)$  vérifiant  $b_{ij} = a_{ji}$ . On note la transposée d'une matrice  $A$  par  $A'$  ou  $A^t$ .

$$A = \begin{pmatrix} -2 & 1 & 0 \\ 2 & 3 & -1 \\ 1 & 0 & -3 \end{pmatrix} \qquad A' = \begin{pmatrix} -2 & 2 & 1 \\ 1 & 3 & 0 \\ 0 & -1 & -3 \end{pmatrix}$$

Remarque:  $A$  est une matrice symétrique si  $A=A'$ .

On dit que  $A$  est **antisymétrique** si  $A' = -A$ .

$$A = \begin{pmatrix} 0 & -3 \\ 3 & 0 \end{pmatrix} \text{ est une matrice antisymétrique}$$

# Opérations sur les matrices

## Addition

Deux matrices  $A$  et  $B$  sont égales si elles ont les mêmes coefficients:

$$A = B \iff a_{ij} = b_{ij}, \forall i, j.$$

La somme de deux matrices  $A(n, p)$  et  $B(n, p)$  est la matrice  $C(n, p)$  définie par:  $c_{ij} = a_{ij} + b_{ij}$ . On note  $C = A + B$ .

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & -4 \\ -3 & 5 & 0 \end{pmatrix} \qquad B = \begin{pmatrix} 3 & 5 & 2 \\ 2 & -1 & 3 \end{pmatrix}$$

$$C = A + B = \begin{pmatrix} 2+3 & 1+5 & -4+2 \\ -3+2 & 5+(-1) & 0+3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5 & 6 & -2 \\ -1 & 4 & 3 \end{pmatrix}$$

**Propriétés:** Soient  $A$ ,  $B$  et  $C$  trois matrices d'ordre  $(n, p)$ .

- $A + B = B + A$ .

# Opérations sur les matrices

## Addition

Deux matrices  $A$  et  $B$  sont égales si elles ont les mêmes coefficients:

$$A = B \iff a_{ij} = b_{ij}, \forall i, j.$$

La somme de deux matrices  $A(n, p)$  et  $B(n, p)$  est la matrice  $C(n, p)$  définie par:  $c_{ij} = a_{ij} + b_{ij}$ . On note  $C = A + B$ .

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & -4 \\ -3 & 5 & 0 \end{pmatrix} \qquad B = \begin{pmatrix} 3 & 5 & 2 \\ 2 & -1 & 3 \end{pmatrix}$$

$$C = A + B = \begin{pmatrix} 2+3 & 1+5 & -4+2 \\ -3+2 & 5+(-1) & 0+3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5 & 6 & -2 \\ -1 & 4 & 3 \end{pmatrix}$$

**Propriétés:** Soient  $A$ ,  $B$  et  $C$  trois matrices d'ordre  $(n, p)$ .

- $A + B = B + A$ .
- $(A + B) + C = A + (B + C)$ .



# Opérations sur les matrices

## Addition

Deux matrices  $A$  et  $B$  sont égales si elles ont les mêmes coefficients:

$$A = B \iff a_{ij} = b_{ij}, \forall i, j.$$

La somme de deux matrices  $A(n, p)$  et  $B(n, p)$  est la matrice  $C(n, p)$  définie par:  $c_{ij} = a_{ij} + b_{ij}$ . On note  $C = A + B$ .

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & -4 \\ -3 & 5 & 0 \end{pmatrix} \qquad B = \begin{pmatrix} 3 & 5 & 2 \\ 2 & -1 & 3 \end{pmatrix}$$

$$C = A + B = \begin{pmatrix} 2+3 & 1+5 & -4+2 \\ -3+2 & 5+(-1) & 0+3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5 & 6 & -2 \\ -1 & 4 & 3 \end{pmatrix}$$

**Propriétés:** Soient  $A$ ,  $B$  et  $C$  trois matrices d'ordre  $(n, p)$ .

- $A + B = B + A$ .
- $(A + B) + C = A + (B + C)$ .
- $(A + B)' = A' + B'$ .

## Multiplication

Le produit d'une matrice  $A(n, p)$  par un scalaire  $\alpha$  est la matrice  $C(n, p)$  définie par:  $c_{ij} = \alpha a_{ij}$ . On note  $C = \alpha A$ .

### Propriétés:

- $(\alpha + \beta)A = \alpha A + \beta A \quad \forall \alpha, \beta \in \mathbb{R}$ .

## Multiplication

Le produit d'une matrice  $A(n, p)$  par un scalaire  $\alpha$  est la matrice  $C(n, p)$  définie par:  $c_{ij} = \alpha a_{ij}$ . On note  $C = \alpha A$ .

### Propriétés:

- $(\alpha + \beta)A = \alpha A + \beta A \quad \forall \alpha, \beta \in \mathbb{R}$ .
- $\alpha(A + B) = \alpha A + \alpha B$ .

$$-2 \times \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ 2 & 0 \\ 1 & -4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2 & 4 \\ -4 & 0 \\ -2 & 8 \end{pmatrix}$$

## Produit de deux matrices

Soient  $A(n, p)$  et  $B(p, m)$  deux matrices. Le produit de  $A$  et  $B$ , noté  $A \times B$  est la matrice  $C(n, m)$  définie par:

$$c_{ij} = \sum_{k=1}^p a_{ik} b_{kj}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 2 & -1 \\ -1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & -3 & 1 \\ -2 & 2 & 0 \end{pmatrix} =$$

$$\begin{pmatrix} 1 \times 2 + 3 \times (-2) & 1 \times (-3) + 3 \times 2 & 1 \times 1 + 3 \times 0 \\ 2 \times 2 + (-1) \times (-2) & 2 \times (-3) + (-1) \times 2 & 2 \times 1 + (-1) \times 0 \\ -1 \times 2 + 2 \times (-2) & -1 \times (-3) + 2 \times 2 & -1 \times 1 + 2 \times 0 \end{pmatrix} =$$

$$\begin{pmatrix} -4 & 3 & 1 \\ 6 & -8 & 2 \\ -6 & 7 & -1 \end{pmatrix}$$

**Remarque:** On ne peut effectuer la multiplication de deux matrices  $A$  et  $B$  que si le nombre de colonnes de la matrice  $A$  est égal au nombre de lignes de la matrice  $B$ .

En général  $A \times B \neq B \times A$ . Si  $A \times B = B \times A$ , on dit que  $A$  et  $B$  **commutent**.

**Propriétés:**

- $(A \times B) \times C = A \times (B \times C)$

**Remarque:** On ne peut effectuer la multiplication de deux matrices  $A$  et  $B$  que si le nombre de colonnes de la matrice  $A$  est égal au nombre de lignes de la matrice  $B$ .

En général  $A \times B \neq B \times A$ . Si  $A \times B = B \times A$ , on dit que  $A$  et  $B$  **commutent**.

**Propriétés:**

- $(A \times B) \times C = A \times (B \times C)$
- $A \times (B + C) = (A \times B) + (A \times C)$

**Remarque:** On ne peut effectuer la multiplication de deux matrices  $A$  et  $B$  que si le nombre de colonnes de la matrice  $A$  est égal au nombre de lignes de la matrice  $B$ .

En général  $A \times B \neq B \times A$ . Si  $A \times B = B \times A$ , on dit que  $A$  et  $B$  **commutent**.

**Propriétés:**

- $(A \times B) \times C = A \times (B \times C)$
- $A \times (B + C) = (A \times B) + (A \times C)$
- $(A \times B)' = B' \times A'$

**Remarque:** On ne peut effectuer la multiplication de deux matrices  $A$  et  $B$  que si le nombre de colonnes de la matrice  $A$  est égal au nombre de lignes de la matrice  $B$ .

En général  $A \times B \neq B \times A$ . Si  $A \times B = B \times A$ , on dit que  $A$  et  $B$  **commutent**.

### Propriétés:

- $(A \times B) \times C = A \times (B \times C)$
- $A \times (B + C) = (A \times B) + (A \times C)$
- $(A \times B)' = B' \times A'$
- Si  $A$  est une matrice carrée d'ordre  $n$ ,  $A \times I_n = I_n \times A = A$ ,  $I_n$  est la matrice identité d'ordre  $n$ .



## Exercice

Calculer les produits suivants:

$$a_1 = (1, -2, 3) \begin{pmatrix} 6 \\ 1 \\ -3 \end{pmatrix}; a_2 = (-2, 0, 3, -1) \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -3 \\ 4 \end{pmatrix}$$

$$A = \begin{pmatrix} 3 & 1 & 5 \\ 2 & 7 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 & 0 \\ 3 & 0 & 1 & 8 \\ 0 & 5 & 3 & 4 \end{pmatrix}$$

## Exercice

Calculer les produits suivants:

$$a_1 = (1, -2, 3) \begin{pmatrix} 6 \\ 1 \\ -3 \end{pmatrix}; a_2 = (-2, 0, 3, -1) \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -3 \\ 4 \end{pmatrix}$$

$$A = \begin{pmatrix} 3 & 1 & 5 \\ 2 & 7 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 & 0 \\ 3 & 0 & 1 & 8 \\ 0 & 5 & 3 & 4 \end{pmatrix}$$

$$a_1 = 1 \times 6 + (-2) \times 1 + 3 \times (-3) = -5.$$

$$a_2 = (-2) \times 1 + 0 \times 1 + 3 \times (-3) + (-1) \times 4 = -15.$$

$$A = \begin{pmatrix} 9 & 28 & 19 & 28 \\ 25 & 2 & 9 & 56 \end{pmatrix}.$$

## Puissance d'une matrice

Soit  $A$  une matrice carrée d'ordre  $n$ . On définit les puissances de  $A$  par:

$$A^k = \underbrace{A \times A \times \cdots \times A}_{k \text{ fois}}, \forall k \in \mathbb{N}^* \text{ et } A^0 = I_n.$$

$$A = \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ 2 & 3 \end{pmatrix}; \quad A^2 = \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ 2 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ 2 & 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -3 & -8 \\ 8 & 5 \end{pmatrix}$$

Si  $A^2 = A$ , alors on dit que  $A$  est **idempotente**.

## Puissance d'une matrice

Soit  $A$  une matrice carrée d'ordre  $n$ . On définit les puissances de  $A$  par:

$$A^k = \underbrace{A \times A \times \cdots \times A}_{k \text{ fois}}, \quad \forall k \in \mathbb{N}^* \text{ et } A^0 = I_n.$$

$$A = \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ 2 & 3 \end{pmatrix}; \quad A^2 = \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ 2 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ 2 & 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -3 & -8 \\ 8 & 5 \end{pmatrix}$$

Si  $A^2 = A$ , alors on dit que  $A$  est **idempotente**.

## Formule de Newton

Soient  $A$  et  $B$  deux matrices carrées d'ordre  $n$ . Si les matrices  $A$  et  $B$  commutent ( $AB = BA$ ), alors

$$(A + B)^n = \sum_{k=0}^n C_n^k A^k B^{n-k} = \sum_{k=0}^n C_n^k A^{n-k} B^k$$

## Remarques

Soient  $A$  et  $B$  deux matrices carrées d'ordre  $n$ .

- $(A + B)^2 = (A + B)(A + B) = A^2 + AB + BA + B^2$ . L'égalité  $(A + B)^2 = A^2 + 2AB + B^2$  ne se produira que dans le cas où  $A$  et  $B$  commutent.

## Remarques

Soient  $A$  et  $B$  deux matrices carrées d'ordre  $n$ .

- $(A + B)^2 = (A + B)(A + B) = A^2 + AB + BA + B^2$ . L'égalité  $(A + B)^2 = A^2 + 2AB + B^2$  ne se produira que dans le cas où  $A$  et  $B$  commutent.
- De même  $(A - B)(A + B) = A^2 - BA + AB - B^2$ .

## Remarques

Soient  $A$  et  $B$  deux matrices carrées d'ordre  $n$ .

- $(A + B)^2 = (A + B)(A + B) = A^2 + AB + BA + B^2$ . L'égalité  $(A + B)^2 = A^2 + 2AB + B^2$  ne se produira que dans le cas où  $A$  et  $B$  commutent.
- De même  $(A - B)(A + B) = A^2 - BA + AB - B^2$ .

## Remarques

Soient  $A$  et  $B$  deux matrices carrées d'ordre  $n$ .

- $(A + B)^2 = (A + B)(A + B) = A^2 + AB + BA + B^2$ . L'égalité  $(A + B)^2 = A^2 + 2AB + B^2$  ne se produira que dans le cas où  $A$  et  $B$  commutent.
- De même  $(A - B)(A + B) = A^2 - BA + AB - B^2$ .

## Exercice

Soient  $A$  et  $B$  deux matrices carrées d'ordre 2 définies par:

$$A = \begin{pmatrix} 4 & -2 \\ 2 & -1 \end{pmatrix}; \quad B = \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 2 & 6 \end{pmatrix}$$

Calculer  $(A - B)(A + B)$  et  $A^2 - B^2$ .



## Solution

$$A-B = \begin{pmatrix} 3 & -5 \\ 0 & -7 \end{pmatrix} \text{ et } A+B = \begin{pmatrix} 5 & 1 \\ 4 & 5 \end{pmatrix}.$$

$$(A-B)(A+B) = \begin{pmatrix} 3 & -5 \\ 0 & -7 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 5 & 1 \\ 4 & 5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -5 & -22 \\ -28 & -35 \end{pmatrix}$$

$$A^2 = \begin{pmatrix} 4 & -2 \\ 2 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 4 & -2 \\ 2 & -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 12 & -6 \\ 6 & -3 \end{pmatrix}$$

$$B^2 = \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 2 & 6 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 2 & 6 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 7 & 21 \\ 14 & 42 \end{pmatrix}$$

$$\text{D'où } A^2 - B^2 = \begin{pmatrix} 12 & -6 \\ 6 & -3 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 7 & 21 \\ 14 & 42 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5 & -27 \\ -8 & -45 \end{pmatrix}$$

## Exercice

Soit la matrice  $J$  définie par  $J = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$

- 1 Calculer  $J^2$  et trouver une relation entre  $J^2$  et  $I_3$ . En déduire  $J^n$  pour tout  $n \in \mathbb{N}^*$ .

## Exercice

Soit la matrice  $J$  définie par  $J = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$

- ① Calculer  $J^2$  et trouver une relation entre  $J^2$  et  $I_3$ . En déduire  $J^n$  pour tout  $n \in \mathbb{N}^*$ .
- ② Soit  $A = I_3 + J$ . Trouver une relation entre  $A$  et  $A^2$ . En déduire  $A^n$  pour tout  $n \in \mathbb{N}^*$ .

## Exercice

Soit la matrice  $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ .

En appliquant la formule de Binôme, déterminer  $A^n$ .

## Solution

Il est à remarquer que  $A = I_3 + J$ , avec  $J = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$ .

Donc  $A^n = \sum_{k=0}^n C_n^k J^k I_3^{n-k}$ . On peut vérifier que

$$J^k = \begin{cases} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} & \text{si } k = 2, \\ 0_3 & \text{si } k > 2 \end{cases}$$

Donc,

$$\begin{aligned} A^n &= C_n^0 J^0 I_3^n + C_n^1 J^1 I_3^{n-1} + C_n^2 J^2 I_3^{n-2} \\ &= 1 \times I_3 \times I_3 + n \times J \times I_3 + \frac{n(n-1)}{2} \times J^2 \times I_3 \\ &= \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} + n \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} + \frac{n(n-1)}{2} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} 1 & n & \frac{n(n-1)}{2} \\ 0 & 1 & n \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

# Inverse d'une matrice

## Définition

Une matrice carrée d'ordre  $n$  est dite inversible s'il existe une matrice carrée  $B$  d'ordre  $n$  telle que  $AB = BA = I_n$ . On note  $B = A^{-1}$ . La matrice  $B = A^{-1}$  s'appelle la matrice inverse de  $A$ .

## Exemple

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 3 \end{pmatrix}; \quad B = \begin{pmatrix} 3 & -2 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}; \quad AB = BA = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = I_2$$

La matrice  $A$  est inversible et  $A^{-1} = B$ .

## Théorème

- Si deux matrices carrées d'ordre  $n$   $A$  et  $B$  sont inversibles alors la matrice  $AB$  est inversible et  $(AB)^{-1} = B^{-1}A^{-1}$ .

# Inverse d'une matrice

## Définition

Une matrice carrée d'ordre  $n$  est dite inversible s'il existe une matrice carrée  $B$  d'ordre  $n$  telle que  $AB = BA = I_n$ . On note  $B = A^{-1}$ . La matrice  $B = A^{-1}$  s'appelle la matrice inverse de  $A$ .

## Exemple

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 3 \end{pmatrix}; \quad B = \begin{pmatrix} 3 & -2 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}; \quad AB = BA = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = I_2$$

La matrice  $A$  est inversible et  $A^{-1} = B$ .

## Théorème

- Si deux matrices carrées d'ordre  $n$   $A$  et  $B$  sont inversibles alors la matrice  $AB$  est inversible et  $(AB)^{-1} = B^{-1}A^{-1}$ .
- En particulier  $(A^n)^{-1} = (A^{-1})^n$ .

# Calcul de l'inverse d'une matrice

## Inverse d'une matrice d'ordre 2.

Soit  $A$  la matrice d'ordre 2 définie par:

$$A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$$

L'inverse de  $A$  est donnée par:

$$A^{-1} = \frac{1}{ad - bc} \begin{pmatrix} d & -b \\ -c & a \end{pmatrix}$$

## Exemple

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 3 \end{pmatrix}; \quad A^{-1} = \frac{1}{3-2} \begin{pmatrix} 3 & -2 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 & -2 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}$$



# Calcul de l'inverse: Méthode de Gauss-Jordan

Dans ce paragraphe, on exposera une méthode de calcul de l'inverse d'une matrice, dite méthode de Gauss-Jordan. Cette méthode consiste à transformer la matrice  $A$  en  $I_n$  et  $I_n$  en  $A^{-1}$ .

$$\left[ A \mid I_n \right] \longrightarrow \left[ I_n \mid A^{-1} \right]$$

Cette méthode consiste à effectuer un certain nombre d'**actions élémentaires** pour aboutir à ce résultat.

## Opérations élémentaires

- On peut échanger deux lignes quelconques  $L_i$  et  $L_k$ . On écrira  $L_i \longleftrightarrow L_k$ .

# Calcul de l'inverse: Méthode de Gauss-Jordan

Dans ce paragraphe, on exposera une méthode de calcul de l'inverse d'une matrice, dite méthode de Gauss-Jordan. Cette méthode consiste à transformer la matrice  $A$  en  $I_n$  et  $I_n$  en  $A^{-1}$ .

$$\left[ A \mid I_n \right] \longrightarrow \left[ I_n \mid A^{-1} \right]$$

Cette méthode consiste à effectuer un certain nombre d'**actions élémentaires** pour aboutir à ce résultat.

## Opérations élémentaires

- On peut échanger deux lignes quelconques  $L_i$  et  $L_k$ . On écrira  $L_i \longleftrightarrow L_k$ .
- On peut remplacer une ligne quelconque  $L_i$  par l'un de ses multiples non nuls. On notera  $L_i \longleftrightarrow \alpha L_i$  ( $\alpha \neq 0$ ).

# Calcul de l'inverse: Méthode de Gauss-Jordan

Dans ce paragraphe, on exposera une méthode de calcul de l'inverse d'une matrice, dite méthode de Gauss-Jordan. Cette méthode consiste à transformer la matrice  $A$  en  $I_n$  et  $I_n$  en  $A^{-1}$ .

$$\left[ A \mid I_n \right] \longrightarrow \left[ I_n \mid A^{-1} \right]$$

Cette méthode consiste à effectuer un certain nombre d'**actions élémentaires** pour aboutir à ce résultat.

## Opérations élémentaires

- On peut échanger deux lignes quelconques  $L_i$  et  $L_k$ . On écrira  $L_i \longleftrightarrow L_k$ .
- On peut remplacer une ligne quelconque  $L_i$  par l'un de ses multiples non nuls. On notera  $L_i \longleftrightarrow \alpha L_i$  ( $\alpha \neq 0$ ).
- On peut remplacer une ligne quelconque par la somme d'un multiple (non nul) de cette ligne et d'une combinaison finie des autres lignes.

$$L_i \longleftrightarrow \alpha L_i + \sum \beta_k L_k$$

## Exemple

Soit

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 3 \end{pmatrix}$$

Effectuons des opérations élémentaires pour atteindre la transformation suivante:

$$\left[ \begin{array}{cc|cc} 1 & 2 & 1 & 0 \\ 1 & 3 & 0 & 1 \end{array} \right] \longrightarrow \left[ \begin{array}{cc|c} 1 & 0 & A^{-1} \\ 0 & 1 & \end{array} \right]$$

- $a_{11} = 1$ , donc la première ligne reste inchangée ( $L_1 \leftarrow L_1$ ).

## Exemple

Soit

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 3 \end{pmatrix}$$

Effectuons des opérations élémentaires pour atteindre la transformation suivante:

$$\left[ \begin{array}{cc|cc} 1 & 2 & 1 & 0 \\ 1 & 3 & 0 & 1 \end{array} \right] \longrightarrow \left[ \begin{array}{cc|c} 1 & 0 & A^{-1} \\ 0 & 1 & \end{array} \right]$$

- $a_{11} = 1$ , donc la première ligne reste inchangée ( $L_1 \leftarrow L_1$ ).
- Afin de rendre  $a_{21} = 0$ , on peut effectuer l'opération élémentaire suivante:  $L_2 \leftarrow L_2 - L_1$ .

## Exemple

Soit

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 3 \end{pmatrix}$$

Effectuons des opérations élémentaires pour atteindre la transformation suivante:

$$\left[ \begin{array}{cc|cc} 1 & 2 & 1 & 0 \\ 1 & 3 & 0 & 1 \end{array} \right] \longrightarrow \left[ \begin{array}{cc|c} 1 & 0 & A^{-1} \\ 0 & 1 & \end{array} \right]$$

- $a_{11} = 1$ , donc la première ligne reste inchangée ( $L_1 \leftarrow L_1$ ).
- Afin de rendre  $a_{21} = 0$ , on peut effectuer l'opération élémentaire suivante:  $L_2 \leftarrow L_2 - L_1$ .

## Exemple

Soit

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 3 \end{pmatrix}$$

Effectuons des opérations élémentaires pour atteindre la transformation suivante:

$$\left[ \begin{array}{cc|cc} 1 & 2 & 1 & 0 \\ 1 & 3 & 0 & 1 \end{array} \right] \longrightarrow \left[ \begin{array}{cc|cc} 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & A^{-1} & \end{array} \right]$$

- $a_{11} = 1$ , donc la première ligne reste inchangée ( $L_1 \leftarrow L_1$ ).
- Afin de rendre  $a_{21} = 0$ , on peut effectuer l'opération élémentaire suivante:  $L_2 \leftarrow L_2 - L_1$ .

Après ces deux opérations élémentaires, on aura:

$$\left[ \begin{array}{cc|cc} 1 & 2 & 1 & 0 \\ 1 & 3 & 0 & 1 \end{array} \right] \longrightarrow \left[ \begin{array}{cc|cc} 1 & 2 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 1 \end{array} \right]$$

## Exemple

Il reste une opération afin de rendre  $a_{12} = 0$ . Pour ce faire, on procède comme suit  $L_1 \leftarrow L_1 - 2 \times L_2$ . D'où, on obtient

$$\left[ \begin{array}{cc|cc} 1 & 2 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 1 \end{array} \right] \longrightarrow \left[ \begin{array}{cc|cc} 1 & 0 & 3 & -2 \\ 0 & 1 & -1 & 1 \end{array} \right]$$

Donc,

$$A^{-1} = \begin{pmatrix} 3 & -2 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}$$



- Dans la première opération,  $a_{11}$  est appelé premier **pivot**.

## Remarques

- Dans la première opération,  $a_{11}$  est appelé premier **pivot**.
- D'une manière générale, la méthode de Gauss-Jordan, appelée aussi Pivot de Gauss, est décrite comme suit:

## Remarques

- Dans la première opération,  $a_{11}$  est appelé premier **pivot**.
- D'une manière générale, la méthode de Gauss-Jordan, appelée aussi Pivot de Gauss, est décrite comme suit:

① Si  $a_{11} \neq 0$ , alors  $a_{11}$  est le premier pivot et  $L_1 \leftarrow \frac{1}{a_{11}} L_1$ .

# Remarques

- Dans la première opération,  $a_{11}$  est appelé premier **pivot**.
- D'une manière générale, la méthode de Gauss-Jordan, appelée aussi Pivot de Gauss, est décrite comme suit:

- ① Si  $a_{11} \neq 0$ , alors  $a_{11}$  est le premier pivot et  $L_1 \leftarrow \frac{1}{a_{11}} L_1$ .
- ② On effectue les opérations élémentaires suivantes:  $L_k \leftarrow L_k - \frac{a_{k1}}{a_{11}} L_1$   
pour  $k = 2, \dots, n$ .

# Remarques

- Dans la première opération,  $a_{11}$  est appelé premier **pivot**.
- D'une manière générale, la méthode de Gauss-Jordan, appelée aussi Pivot de Gauss, est décrite comme suit:

- ① Si  $a_{11} \neq 0$ , alors  $a_{11}$  est le premier pivot et  $L_1 \leftarrow \frac{1}{a_{11}} L_1$ .
- ② On effectue les opérations élémentaires suivantes:  $L_k \leftarrow L_k - \frac{a_{k1}}{a_{11}} L_1$   
pour  $k = 2, \dots, n$ .
- ③ Si  $a_{11} = 0$ , on intervertit 2 lignes pour ramener un coefficient différent de 0 en haut à gauche.

# Remarques

- Dans la première opération,  $a_{11}$  est appelé premier **pivot**.
- D'une manière générale, la méthode de Gauss-Jordan, appelée aussi Pivot de Gauss, est décrite comme suit:

- ① Si  $a_{11} \neq 0$ , alors  $a_{11}$  est le premier pivot et  $L_1 \leftarrow \frac{1}{a_{11}} L_1$ .
- ② On effectue les opérations élémentaires suivantes:  $L_k \leftarrow L_k - \frac{a_{k1}}{a_{11}} L_1$   
pour  $k = 2, \dots, n$ .
- ③ Si  $a_{11} = 0$ , on intervertit 2 lignes pour ramener un coefficient différent de 0 en haut à gauche.
- ④ On répète 1, 2, 3 pour la nouvelle matrice mais en prenant un deuxième pivot  $a_{22}$  de la nouvelle matrice et  $a_{k2}$  au lieu de  $a_{k1}$  et ainsi de suite en prenant comme pivot  $a_{pp}$  toujours de la dernière matrice et en remplaçant  $a_{k2}$  par  $a_{kp}$ .

## Exemple

Déterminons, par la méthode de Gauss-Jordan, l'inverse de la matrice  $A$  définie par

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & -4 \\ 3 & 3 & -5 \\ 4 & 5 & -2 \end{pmatrix}$$

1<sup>ère</sup> itération:  $k = 1$ , Pivot<sub>1</sub>:  $a_{11} = 2$ .

$$\left[ \begin{array}{ccc|ccc} 2 & 1 & -4 & 1 & 0 & 0 \\ 3 & 3 & -5 & 0 & 1 & 0 \\ 4 & 5 & -2 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right] \longrightarrow \begin{array}{l} L_1 \leftarrow \frac{1}{2}L_1 \\ L_2 \leftarrow L_2 - \frac{3}{2}L_1 \\ L_3 \leftarrow L_3 - \frac{4}{2}L_1 \end{array} \left[ \begin{array}{ccc|ccc} 1 & \frac{1}{2} & -2 & \frac{1}{2} & 0 & 0 \\ 0 & \frac{3}{2} & 1 & -\frac{3}{2} & 1 & 0 \\ 0 & 3 & 6 & -2 & 0 & 1 \end{array} \right]$$

## Exemple

2<sup>ième</sup> itération:  $k = 2$ , Pivot<sub>2</sub>:  $a_{22} = 2$ .

$$\left[ \begin{array}{ccc|ccc} 1 & \frac{1}{2} & -2 & \frac{1}{2} & 0 & 0 \\ 0 & \frac{3}{2} & -2 & -\frac{3}{2} & 1 & 0 \\ 0 & 3 & 6 & -2 & 0 & 1 \end{array} \right] \longrightarrow$$
$$\begin{array}{l} L_1 \leftarrow L_1 - \frac{1/2}{3/2} L_2 \\ L_2 \leftarrow \frac{1}{3/2} L_2 \\ L_3 \leftarrow L_3 - \frac{3}{3/2} L_2 \end{array} \left[ \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & -\frac{7}{3} & 1 & -\frac{1}{3} & 0 \\ 0 & 1 & \frac{2}{3} & -1 & \frac{2}{3} & 0 \\ 0 & 0 & 4 & 1 & -2 & 1 \end{array} \right]$$



## Exemple

3<sup>ième</sup> itération:  $k = 3$ , Pivot<sub>3</sub>:  $a_{33} = 4$ .

$$\left[ \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & -\frac{7}{3} & 1 & -\frac{1}{3} & 0 \\ 0 & 1 & \frac{2}{3} & -1 & \frac{2}{3} & 0 \\ 0 & 0 & 4 & 1 & -2 & 1 \end{array} \right] \longrightarrow$$

$$\begin{array}{l} L_1 \leftarrow L_1 - \frac{-7/3}{4} L_3 \\ L_2 \leftarrow L_2 - \frac{2/3}{4} L_3 \\ L_3 \leftarrow \frac{1}{4} L_3 \end{array} \left[ \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & \frac{19}{12} & -\frac{3}{2} & \frac{7}{12} \\ 0 & 1 & 0 & -\frac{7}{6} & 1 & -\frac{1}{6} \\ 0 & 0 & 1 & \frac{1}{4} & -\frac{1}{2} & \frac{1}{4} \end{array} \right]$$

Ainsi,

$$A^{-1} = \begin{pmatrix} \frac{19}{12} & -\frac{3}{2} & \frac{7}{12} \\ -\frac{7}{6} & 1 & -\frac{1}{6} \\ \frac{1}{4} & -\frac{1}{2} & \frac{1}{4} \end{pmatrix}$$

## Exercice

Déterminer, par la méthode de Gauss-Jordan, l'inverse de la matrice  $A$  définie par

$$A = \begin{pmatrix} -2 & -\frac{1}{2} & 1 & \frac{1}{2} \\ 1 & \frac{1}{2} & 0 & -\frac{1}{2} \\ -8 & -1 & 2 & 2 \\ 3 & \frac{1}{2} & -1 & -\frac{1}{2} \end{pmatrix}$$

1<sup>ère</sup> itération:  $k = 1$ , Pivot<sub>1</sub>:  $a_{11} = -2$ .

$$\left[ \begin{array}{cccc} -2 & -\frac{1}{2} & 1 & \frac{1}{2} \\ 1 & \frac{1}{2} & 0 & -\frac{1}{2} \\ -8 & -1 & 2 & 2 \\ 3 & \frac{1}{2} & -1 & -\frac{1}{2} \end{array} \right] \longrightarrow \begin{array}{l} L_1 \leftarrow -\frac{1}{2}L_1 \\ L_2 \leftarrow L_2 - \frac{1}{2}L_1 \\ L_3 \leftarrow L_3 - 4L_1 \\ L_4 \leftarrow L_4 + \frac{3}{2}L_1 \end{array} \left[ \begin{array}{cccc|cccc} 1 & \frac{1}{4} & -\frac{1}{2} & -\frac{1}{4} & -\frac{1}{2} & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \frac{1}{4} & \frac{1}{2} & -\frac{1}{4} & \frac{1}{2} & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 0 & -4 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -\frac{1}{4} & \frac{1}{2} & \frac{1}{4} & \frac{3}{2} & 0 & 0 & 0 \end{array} \right]$$

## Exercice

2<sup>ième</sup> itération:  $k = 2$ , Pivot<sub>2</sub>:  $a_{22} = \frac{1}{4}$ .

$$\longrightarrow \begin{array}{l} L_1 \leftarrow L_1 - L_2 \\ L_2 \leftarrow 4L_2 \\ L_3 \leftarrow L_3 - 4L_2 \\ L_4 \leftarrow L_4 + L_2 \end{array} \left[ \begin{array}{cccc|cccc} 1 & 0 & -1 & -0 & -1 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 2 & -1 & 2 & 4 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -4 & 1 & -6 & -4 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 2 & 1 & 0 & 1 \end{array} \right]$$

3<sup>ième</sup> itération:  $k = 3$ , Pivot<sub>3</sub>:  $a_{33} = -4$ .

$$\longrightarrow \begin{array}{l} L_1 \leftarrow L_1 - \frac{1}{4}L_3 \\ L_2 \leftarrow L_2 + \frac{1}{2}L_3 \\ L_3 \leftarrow -\frac{1}{4}L_3 \\ L_4 \leftarrow L_4 + \frac{1}{4}L_3 \end{array} \left[ \begin{array}{cccc|cccc} 1 & 0 & 0 & -\frac{1}{4} & \frac{1}{2} & 0 & -\frac{1}{4} & 0 \\ 0 & 1 & 0 & -\frac{1}{2} & -1 & 2 & \frac{1}{2} & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -\frac{1}{4} & \frac{3}{2} & 1 & -\frac{1}{4} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \frac{1}{4} & \frac{1}{2} & 0 & \frac{1}{4} & 1 \end{array} \right]$$

## Exercice

4<sup>ième</sup> itération:  $k = 4$ ,  $\text{Pivot}_4: a_{44} = \frac{1}{4}$ .

$$\longrightarrow \begin{array}{l} L_1 \leftarrow L_1 + L_4 \\ L_2 \leftarrow L_2 + 2L_4 \\ L_3 \leftarrow L_3 + L_4 \\ L_4 \leftarrow 4L_4 \end{array} \left[ \begin{array}{cccc|cccc} 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 2 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 2 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 2 & 0 & 1 & 4 \end{array} \right]$$

Ainsi,

$$A^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 2 & 1 & 2 \\ 2 & 1 & 0 & 1 \\ 2 & 0 & 1 & 4 \end{pmatrix}$$