

Probabilité & Statistique

Chapitre 3: Lois usuelles

Mohamed Essaied Hamrita



① Lois discrètes

② Lois continues

Loi de Dirac

Loi de Bernoulli

Loi Binômiale

Loi hypergéométrique

Loi géométrique

Loi de Poisson

Loi binômiale négative

2 Lois continues

1 Lois discrètes

Loi de Dirac

Loi de Bernoulli

Loi Binômiale

Loi hypergéométrique

Loi géométrique

Loi de Poisson

Loi binômiale négative

2 Lois continues

Définition

Soit $a \in \mathbb{R}$ un point fixé. On appelle **loi de Dirac**, notée δ_a , la loi de la v.a. certaine X qui est constante, prenant la même valeur a quel que soit le résultat de l'épreuve:

$$X(\omega) = a, \quad \forall \omega \in \omega$$

Ainsi:

$$X(\Omega) = \{a\}, \quad \mathbb{P}(X = a) = P(\Omega) = 1$$

$$F(x) = \begin{cases} 0 & \text{si } x \leq a \\ 1 & \text{si } x > a \end{cases}$$

On obtient comme moments: $\mathbb{E}(X) = a$ et $\mathbb{V}(X) = 0$.

1 Lois discrètes

Loi de Dirac

Loi de Bernoulli

Loi Binômiale

Loi hypergéométrique

Loi géométrique

Loi de Poisson

Loi binômiale négative

2 Lois continues

Définition

Soit $A \in \mathcal{A}$ un événement quelconque ; on appelle v.a. indicatrice de l'événement A , la v.a. définie par $X = \mathbf{1}_A$, c'est-à-dire :

$$X(\omega) = \mathbf{1}_A(\omega) = \begin{cases} 1 & \text{si } \omega \in A \\ 0 & \text{sinon} \end{cases}$$

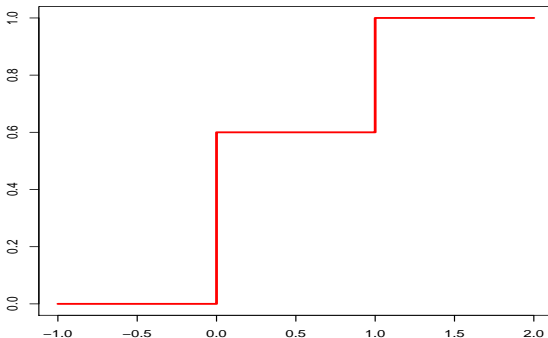
Ainsi $X(\Omega) = \{0, 1\}$ avec: $\mathbb{P}(X = 1) = \mathbb{P}(A)$ et $\mathbb{P}(X = 0) = 1 - \mathbb{P}(A)$.

On dit que X suit une **loi de Bernoulli** de paramètre $p = \mathbb{P}(A)$ et on note $X \sim B(1, p)$.

Les moments de cette loi sont: $\mathbb{E}(X) = \mathbb{P}(A) = p$ et $\mathbb{V}(X) = p(1 - p)$.

La fonction de répartition est définie par

$$F(x) = \begin{cases} 0 & \text{si } x \leq 0 \\ 1 - p & \text{si } 0 < x \leq 1 \\ 1 & \text{si } x > 1 \end{cases}$$



1 Lois discrètes

Loi de Dirac

Loi de Bernoulli

Loi Binômiale

Loi hypergéométrique

Loi géométrique

Loi de Poisson

Loi binômiale négative

2 Lois continues

Loi Binômiale

Définition

Supposons qu'on exécute n épreuves indépendantes, chacune ayant p pour probabilité de succès et $1 - p$ pour probabilité d'échec. La variable aléatoire X qui compte le nombre de succès sur l'ensemble des n épreuves est dite variable aléatoire **binômiale** de paramètres (n, p) . On note $X \sim B(n, p)$.

La loi de probabilité d'une variable aléatoire binômiale de paramètres (n, p) est donnée par

$$\mathbb{P}(X = x) = C_n^x p^x (1 - p)^{n-x}, \quad x = 0, 1, 2, \dots$$

La moyenne et la variance sont données par:

$$\mathbb{E}(X) = np \quad \mathbb{V}(X) = np(1 - p)$$

1 Lois discrètes

Loi de Dirac

Loi de Bernoulli

Loi Binômiale

Loi hypergéométrique

Loi géométrique

Loi de Poisson

Loi binômiale négative

2 Lois continues

Loi hypergéométrique: On tire sans remise un échantillon de n boules d'une urne en contenant N , desquelles A_p sont blanches et $N - A_p$ noires. Désignons par X le nombre de boules blanches tirées. On aura

$$\mathbb{P}(X = x) = \frac{C_{N_p}^x C_{N-N_p}^{n-x}}{C_N^n}; \quad \max\{0, n-(N-N_p)\} \leq x \leq \min\{n, N_p\}.$$

Cette variable est dite variable aléatoire **hypergéométrique** et notée $X \sim \mathcal{H}(N, n, N_p)$.

- $\mathbb{E}(X) = n \frac{N_p}{N}$

Loi hypergéométrique: On tire sans remise un échantillon de n boules d'une urne en contenant N , desquelles N_p sont blanches et $N - N_p$ noires. Désignons par X le nombre de boules blanches tirées. On aura

$$\mathbb{P}(X = x) = \frac{C_{N_p}^x C_{N-N_p}^{n-x}}{C_N^n}; \quad \max\{0, n - (N - N_p)\} \leq x \leq \min\{n, N_p\}.$$

Cette variable est dite variable aléatoire **hypergéométrique** et notée $X \sim \mathcal{H}(N, n, N_p)$.

- $\mathbb{E}(X) = n \frac{N_p}{N}$
- $\mathbb{V}(X) = n \frac{N_p}{N} \frac{N - n}{N - 1} \left(1 - \frac{N_p}{N}\right)$

1 Lois discrètes

Loi de Dirac

Loi de Bernoulli

Loi Binômiale

Loi hypergéométrique

Loi géométrique

Loi de Poisson

Loi binômiale négative

2 Lois continues

Loi géométrique: On exécute une série d'épreuves indépendantes ayant chacune la probabilité p d'être un succès, $0 < p < 1$, jusqu'à obtenir le premier succès. Si X le nombre d'épreuves nécessaires jusqu'à obtenir le premier succès, alors

$$\mathbb{P}(X = x) = (1 - p)^{x-1}p, \quad x = 1, 2, 3, \dots$$

Cette variable est dite variable aléatoire **géométrique (ou de Pascal)** de paramètre p et dénoté $X \sim G(p)$.

Loi géométrique: On exécute une série d'épreuves indépendantes ayant chacune la probabilité p d'être un succès, $0 < p < 1$, jusqu'à obtenir le premier succès. Si X le nombre d'épreuves nécessaires jusqu'à obtenir le premier succès, alors

$$\mathbb{P}(X = x) = (1 - p)^{x-1}p, \quad x = 1, 2, 3, \dots$$

Cette variable est dite variable aléatoire **géométrique (ou de Pascal)** de paramètre p et dénoté $X \sim G(p)$.

La fonction de répartition d'une variable aléatoire $X \sim G(p)$ est

$$F(x) = \begin{cases} 1 - (1-p)^a & \text{si } x \in [a, a+1] \text{ avec } a \in \mathbb{N}^* \\ 0 & \text{sinon} \end{cases}$$

- $\mathbb{E}(X) = \frac{1}{p}$

Loi géométrique: On exécute une série d'épreuves indépendantes ayant chacune la probabilité p d'être un succès, $0 < p < 1$, jusqu'à obtenir le premier succès. Si X le nombre d'épreuves nécessaires jusqu'à obtenir le premier succès, alors

$$\mathbb{P}(X = x) = (1 - p)^{x-1}p, \quad x = 1, 2, 3, \dots$$

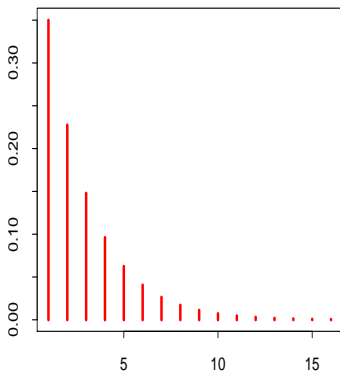
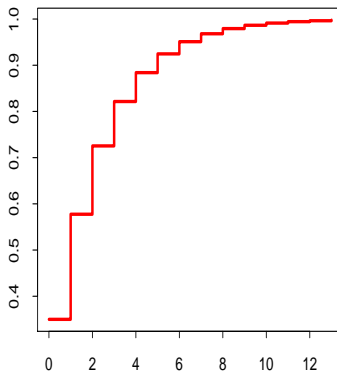
Cette variable est dite variable aléatoire **géométrique (ou de Pascal)** de paramètre p et dénoté $X \sim G(p)$.

La fonction de répartition d'une variable aléatoire $X \sim G(p)$ est

$$F(x) = \begin{cases} 1 - (1-p)^a & \text{si } x \in [a, a+1] \text{ avec } a \in \mathbb{N}^* \\ 0 & \text{sinon} \end{cases}$$

- $\mathbb{E}(X) = \frac{1}{p}$
- $\mathbb{V}(X) = \frac{1-p}{p^2}$

Loi géométrique

Densité de $G(p=0.35)$ F. de répartition $G(p=0.35)$ 

1 Lois discrètes

Loi de Dirac

Loi de Bernoulli

Loi Binômiale

Loi hypergéométrique

Loi géométrique

Loi de Poisson

Loi binômiale négative

2 Lois continues

Loi de Poisson

Définition

Une variable aléatoire X suit une loi de **Poisson** de paramètre $\lambda > 0$ si

$$\mathbb{P}(X = x) = \frac{e^{-\lambda} \lambda^x}{x!}, \quad x = 0, 1, 2, \dots$$

Ceci est dénoté $X \sim \mathcal{P}(\lambda)$ et on a $\mathbb{E}(X) = \mathbb{V}(X) = \lambda$.

Loi de Poisson

Définition

Une variable aléatoire X suit une loi de **Poisson** de paramètre $\lambda > 0$ si

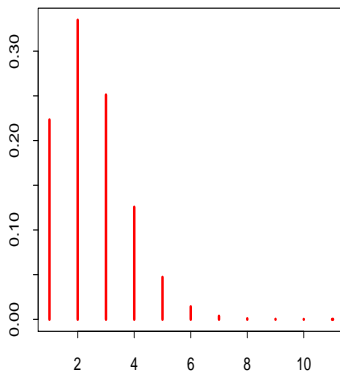
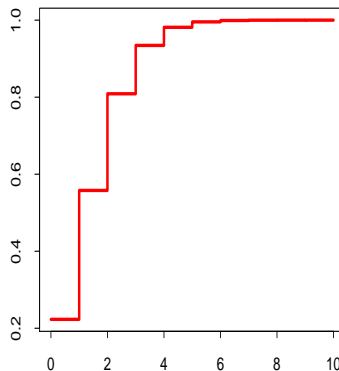
$$\mathbb{P}(X = x) = \frac{e^{-\lambda} \lambda^x}{x!}, \quad x = 0, 1, 2, \dots$$

Ceci est dénoté $X \sim \mathcal{P}(\lambda)$ et on a $\mathbb{E}(X) = \mathbb{V}(X) = \lambda$.

Si deux variables suivent des lois de Poisson et sont **indépendantes**, $X \sim \mathcal{P}(\lambda)$ et $Y \sim \mathcal{P}(\mu)$, alors leur somme suit aussi une loi de Poisson:

$$X + Y \sim \mathcal{P}(\lambda + \mu)$$

Loi de Poisson

Densité de $P(1.5)$ F. de répartition $P(1.5)$ 

1 Lois discrètes

Loi de Dirac

Loi de Bernoulli

Loi Binômiale

Loi hypergéométrique

Loi géométrique

Loi de Poisson

Loi binômiale négative

2 Lois continues

On exécute une série d'épreuves indépendantes ayant chacune une probabilité p de donner un succès, $0 < p < 1$, jusqu'à obtenir un total de r succès. La variable aléatoire X désignant le nombre d'épreuves nécessaires pour atteindre ce résultat suit une loi appelée **loi binômiale négative** de paramètres r et p , notée $X \sim \mathcal{BN}(r, p)$ et de densité de probabilité:

$$\mathbb{P}(X = x) = C_{x-1}^{r-1} p^r (1-p)^{x-r}, \quad x = r, r+1, \dots$$

Définition

On exécute une série d'épreuves indépendantes ayant chacune une probabilité p de donner un succès, $0 < p < 1$, jusqu'à obtenir un total de r succès. La variable aléatoire X désignant le nombre d'épreuves nécessaires pour atteindre ce résultat suit une loi appelée **loi binômiale négative** de paramètres r et p , notée $X \sim \mathcal{BN}(r, p)$ et de densité de probabilité:

$$\mathbb{P}(X = x) = C_{x-1}^{r-1} p^r (1-p)^{x-r}, \quad x = r, r+1, \dots$$

L'espérance et la variance d'une loi binômiale négative sont:

$$\mathbb{E}(X) = \frac{r}{p}; \quad \mathbb{V}(X) = \frac{r(1-p)}{p^2}$$

① Lois discrètes

② Lois continues

Loi uniforme

Loi exponentielle

Loi normale

Loi Gamma

Loi de khi-deux χ^2

Loi Bêta

Loi de Student

Loi de Fisher

1 Lois discrètes

2 Lois continues

Loi uniforme

Loi exponentielle

Loi normale

Loi Gamma

Loi de khi-deux χ^2

Loi Bêta

Loi de Student

Loi de Fisher

Loi uniforme

Définition

Une v.a. X suit une loi **uniforme** continue si sa densité est constante sur un intervalle fini $[a, b]$, étant donc de la forme:

$$f(x) = \begin{cases} \frac{1}{b-a} & \text{si } x \in [a, b] \\ 0 & \text{sinon} \end{cases}$$

On écrit $X \sim \mathcal{U}[a, b]$.

Loi uniforme

Définition

Une v.a. X suit une loi **uniforme** continue si sa densité est constante sur un intervalle fini $[a, b]$, étant donc de la forme:

$$f(x) = \begin{cases} \frac{1}{b-a} & \text{si } x \in [a, b] \\ 0 & \text{sinon} \end{cases}$$

On écrit $X \sim \mathcal{U}[a, b]$.

- $\mathbb{E}(X) = \frac{a+b}{2}$

Loi uniforme

Définition

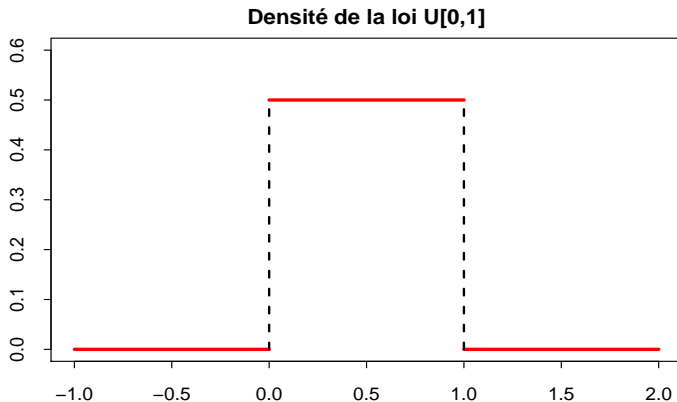
Une v.a. X suit une loi **uniforme** continue si sa densité est constante sur un intervalle fini $[a, b]$, étant donc de la forme:

$$f(x) = \begin{cases} \frac{1}{b-a} & \text{si } x \in [a, b] \\ 0 & \text{sinon} \end{cases}$$

On écrit $X \sim \mathcal{U}[a, b]$.

- $\mathbb{E}(X) = \frac{a+b}{2}$
- $\mathbb{V}(X) = \frac{(b-a)^2}{12}$

Loi uniforme



Loi uniforme

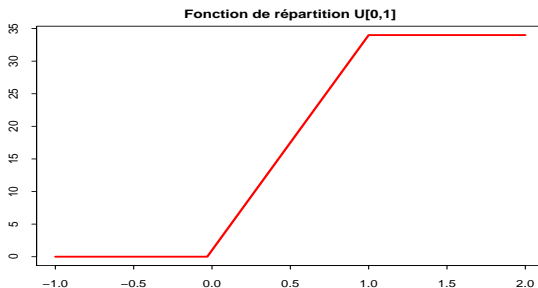
La fonction de répartition est:

$$F(x) = \begin{cases} 0 & \text{si } x < a \\ \frac{x - a}{b - a} & \text{si } x \in [a, b[\\ 1 & \text{si } x \geq b \end{cases}$$

Loi uniforme

La fonction de répartition est:

$$F(x) = \begin{cases} 0 & \text{si } x < a \\ \frac{x - a}{b - a} & \text{si } x \in [a, b[\\ 1 & \text{si } x \geq b \end{cases}$$



1 Lois discrètes

2 Lois continues

Loi uniforme

Loi exponentielle

Loi normale

Loi Gamma

Loi de khi-deux χ^2

Loi Bêta

Loi de Student

Loi de Fisher

Loi exponentielle

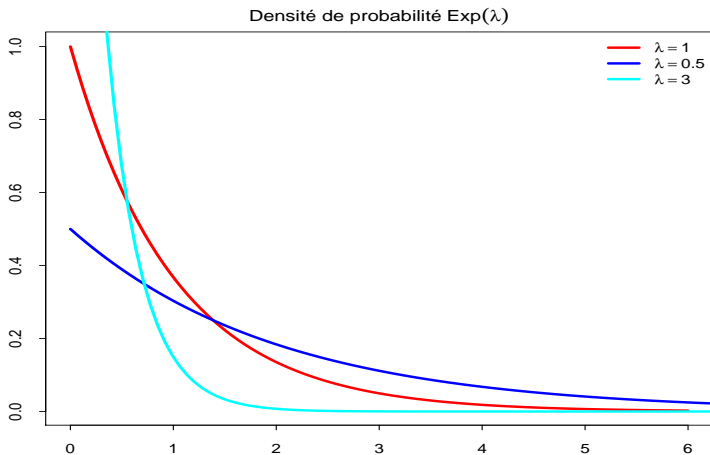
Définition

La **loi exponentielle** de paramètre $\lambda > 0$ est celle d'une variable positive de densité:

$$f(x) = \begin{cases} \lambda e^{-\lambda x} & \text{si } x \geq 0 \\ 0 & \text{sinon} \end{cases}$$

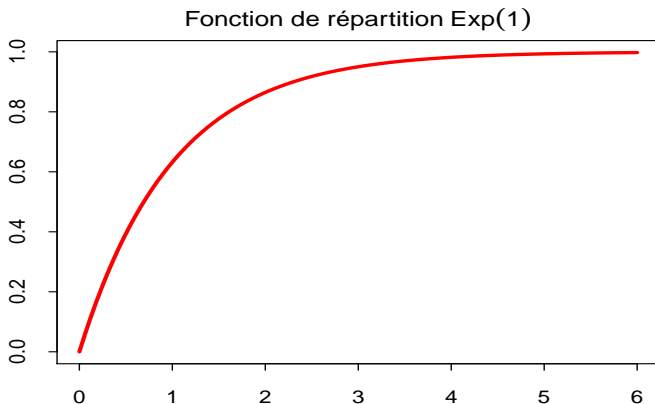
On écrit $X \sim \mathcal{E}(\lambda)$ et on a $\mathbb{E}(X) = \frac{1}{\lambda}$ et $\mathbb{V}(X) = \frac{1}{\lambda^2}$.

Loi exponentielle



Loi exponentielle

La fonction de répartition est: $F(x) = 1 - e^{-\lambda x}$



① Lois discrètes

② Lois continues

Loi uniforme

Loi exponentielle

Loi normale

Loi Gamma

Loi de khi-deux χ^2

Loi Bêta

Loi de Student

Loi de Fisher

Loi normale

La **loi normale** de paramètres m et $\sigma > 0$, notée $X \sim N(m, \sigma)$, est la loi définie par la densité :

$$f(x) = \frac{1}{\sigma\sqrt{2\pi}} \exp\left(-\frac{(x-m)^2}{2\sigma^2}\right), \quad \forall x \in \mathbb{R}$$

L'espérance mathématique et la variance de la loi normale sont:

$$\mathbb{E}(X) = m \text{ et } \mathbb{V}(X) = \sigma^2$$

Loi normale

- On peut constater que $f(2m-x) = f(x)$, ce qui indique que le graphe de f est symétrique par rapport à la droite verticale $x = m$.

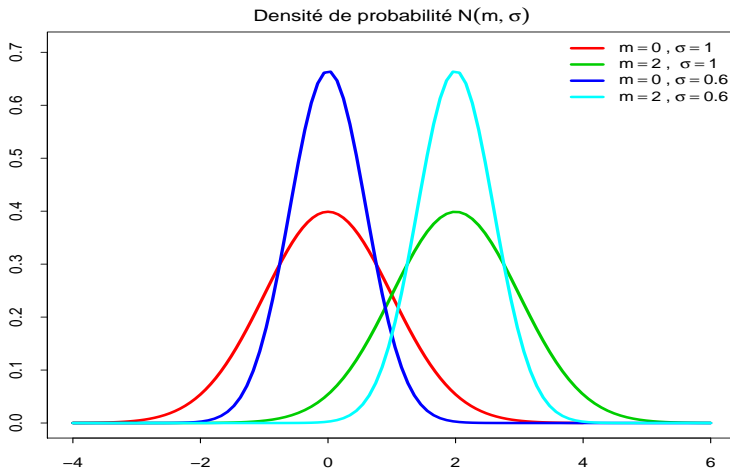
Loi normale

- On peut constater que $f(2m-x) = f(x)$, ce qui indique que le graphe de f est symétrique par rapport à la droite verticale $x = m$.
- L'expression $(x-m)^2$ est minimum pour $x = m$, ce qui va correspondre à un maximum pour f de valeur : $f(m) = \frac{1}{\sigma\sqrt{2\pi}}$.

Loi normale

- On peut constater que $f(2m-x) = f(x)$, ce qui indique que le graphe de f est symétrique par rapport à la droite verticale $x = m$.
- L'expression $(x-m)^2$ est minimum pour $x = m$, ce qui va correspondre à un maximum pour f de valeur : $f(m) = \frac{1}{\sigma\sqrt{2\pi}}$.
- Quand x devient infini, alors $f(x) \rightarrow 0$ donc l'axe des abscisses est asymptote au graphe.

Loi normale



Loi normale standard

Loi normale centrée réduite (loi normale standard):

En faisant le changement de variable $Z = (X-m)/\sigma$, c'est-à-dire en centrant et en réduisant, on obtient une v.a. de loi standard, de moyenne nulle $\mathbb{E}(Z) = 0$ et de variance unité

$\mathbb{V}(Z) = \mathbb{E}(Z^2) = \mathbb{E}(X-m)^2/\sigma^2 = \mathbb{V}(X)/\sigma^2 = 1$, donc de densité:

$$f(z) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \exp\left(-\frac{z^2}{2}\right)$$

La fonction de répartition est définie par:

$$\Phi(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^x \exp\left(-\frac{z^2}{2}\right) dz$$

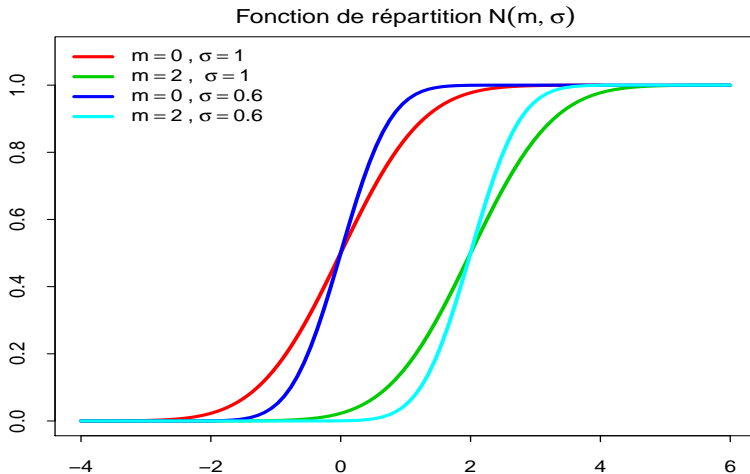
et n'est pas exprimable au moyen d'une fonction usuelle. Les valeurs de $\Phi()$ sont fournies dans les tables statistiques pour $x > 0$.

Loi normale

Pour $x < 0$, on utilise le fait que Φ est une fonction paire,
 $\Phi(z) = \Phi(-z)$, c'est-à-dire que la loi est symétrique par rapport au
 centre de distribution 0, soit : $\mathbb{P}(Z \leq -x) = \mathbb{P}(Z > x) = 1 - \Phi(x)$.
 De cette symétrie découle également la probabilité d'un intervalle centré
 à l'origine:

$$\mathbb{P}(|Z| \leq a) = \mathbb{P}(-a \leq Z \leq a) = \Phi(a) - \Phi(-a) = 2\Phi(a) - 1, \quad a > 0$$

Loi normale



Loi normale

Convolution de lois normales:

La convolution (somme) de deux lois normales **indépendantes** est encore une loi normale: si $X \sim N(m_x, \sigma_x)$ et $Y \sim N(m_y, \sigma_y)$ sont des v.a. indépendantes, alors $(X + Y) \sim N\left(m_x + m_y, \sqrt{\sigma_x^2 + \sigma_y^2}\right)$.

Loi normale

Convolution de lois normales:

La convolution (somme) de deux lois normales **indépendantes** est encore une loi normale: si $X \sim N(m_x, \sigma_x)$ et $Y \sim N(m_y, \sigma_y)$ sont des v.a. indépendantes, alors $(X + Y) \sim N\left(m_x + m_y, \sqrt{\sigma_x^2 + \sigma_y^2}\right)$.

Exercice

Soit X_1, X_2, \dots, X_n une suite de v.a indépendantes de même loi $N(m, \sigma)$.

On note $\bar{X} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n X_i$.

Calculer $\mathbb{E}(\bar{X})$ et $\mathbb{V}(\bar{X})$. En déduire la loi de \bar{X} .

① Lois discrètes

② Lois continues

Loi uniforme

Loi exponentielle

Loi normale

Loi Gamma

Loi de khi-deux χ^2

Loi Bêta

Loi de Student

Loi de Fisher

Définition (Fonction Gamma)

Pour tout nombre réel x tel que $x > 0$, on définit la fonction suivante, appelée **fonction gamma**, et notée par la lettre grecque Γ :

$$\Gamma(x) = \int_0^{+\infty} t^{x-1} e^{-t} dt$$

Définition (Fonction Gamma)

Pour tout nombre réel x tel que $x > 0$, on définit la fonction suivante, appelée **fonction gamma**, et notée par la lettre grecque Γ :

$$\Gamma(x) = \int_0^{+\infty} t^{x-1} e^{-t} dt$$

Proposition

La fonction Γ possède les propriétés suivantes:

- $\Gamma(1) = 1$ et $\Gamma\left(\frac{1}{2}\right) = \sqrt{\pi}$.

Définition (Fonction Gamma)

Pour tout nombre réel x tel que $x > 0$, on définit la fonction suivante, appelée **fonction gamma**, et notée par la lettre grecque Γ :

$$\Gamma(x) = \int_0^{+\infty} t^{x-1} e^{-t} dt$$

Proposition

La fonction Γ possède les propriétés suivantes:

- $\Gamma(1) = 1$ et $\Gamma\left(\frac{1}{2}\right) = \sqrt{\pi}$.
- $\forall x > 0, \Gamma(x+1) = x\Gamma(x)$

Définition (Fonction Gamma)

Pour tout nombre réel x tel que $x > 0$, on définit la fonction suivante, appelée **fonction gamma**, et notée par la lettre grecque Γ :

$$\Gamma(x) = \int_0^{+\infty} t^{x-1} e^{-t} dt$$

Proposition

La fonction Γ possède les propriétés suivantes:

- $\Gamma(1) = 1$ et $\Gamma\left(\frac{1}{2}\right) = \sqrt{\pi}$.
- $\forall x > 0, \Gamma(x+1) = x\Gamma(x)$
- $\forall n \in \mathbb{N}, \Gamma(n+1) = n!$

Fonction Gamma

Calculer $\Gamma(4)$, $\Gamma\left(\frac{5}{2}\right)$.

Fonction Gamma

Calculer $\Gamma(4)$, $\Gamma\left(\frac{5}{2}\right)$.

- $\Gamma(4) = \Gamma(3 + 1) = 3! = 6$.

Fonction Gamma

Calculer $\Gamma(4)$, $\Gamma\left(\frac{5}{2}\right)$.

- $\Gamma(4) = \Gamma(3 + 1) = 3! = 6$.
- $\Gamma\left(\frac{5}{2}\right) = \Gamma\left(\frac{3}{2} + 1\right) = \frac{3}{2}\Gamma\left(\frac{3}{2}\right)$.

$$\text{Or, } \Gamma\left(\frac{3}{2}\right) = \Gamma\left(\frac{1}{2} + 1\right) = \frac{1}{2}\Gamma\left(\frac{1}{2}\right) = \frac{\sqrt{\pi}}{2}.$$

$$\text{D'où } \Gamma\left(\frac{5}{2}\right) = \frac{3\sqrt{\pi}}{4}.$$

Loi de Gamma

Définition (Loi Gamma)

Une variable aléatoire X suit une **loi Gamma** de paramètres α et $\lambda > 0$, notée $X \sim \gamma(\alpha, \lambda)$ si sa fonction de densité de probabilité est:

$$f(x) = \frac{\lambda}{\Gamma(\alpha)} (\lambda x)^{\alpha-1} e^{-\lambda x}; \text{ pour } x > 0$$

$$\mathbb{E}(X) = \alpha/\lambda \text{ et } \mathbb{V}(X) = \alpha/\lambda^2.$$

Loi de Gamma

Définition (Loi Gamma)

Une variable aléatoire X suit une **loi Gamma** de paramètres α et $\lambda > 0$, notée $X \sim \gamma(\alpha, \lambda)$ si sa fonction de densité de probabilité est:

$$f(x) = \frac{\lambda}{\Gamma(\alpha)} (\lambda x)^{\alpha-1} e^{-\lambda x}; \text{ pour } x > 0$$

$$\mathbb{E}(X) = \alpha/\lambda \text{ et } \mathbb{V}(X) = \alpha/\lambda^2.$$

- Si $\alpha = 1$, alors $\gamma(1, \lambda) \sim \mathcal{E}(\lambda)$.

Loi de Gamma

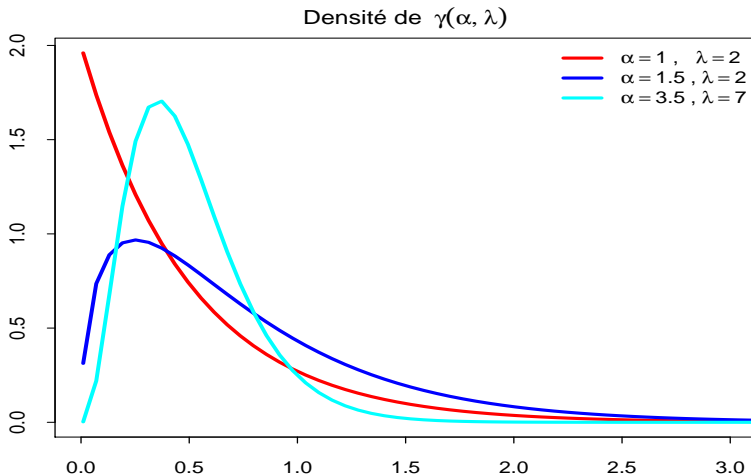
Définition (Loi Gamma)

Une variable aléatoire X suit une **loi Gamma** de paramètres α et $\lambda > 0$, notée $X \sim \gamma(\alpha, \lambda)$ si sa fonction de densité de probabilité est:

$$f(x) = \frac{\lambda}{\Gamma(\alpha)} (\lambda x)^{\alpha-1} e^{-\lambda x}; \text{ pour } x > 0$$

$$\mathbb{E}(X) = \alpha/\lambda \text{ et } \mathbb{V}(X) = \alpha/\lambda^2.$$

- Si $\alpha = 1$, alors $\gamma(1, \lambda) \sim \mathcal{E}(\lambda)$.
- Si $X_i \stackrel{\text{iid}}{\sim} \mathcal{E}(\lambda)$, alors $Y = \sum_{i=1}^n X_i \sim \gamma(\alpha = n, \lambda)$ (**Loi d'Erlang**).



1 Lois discrètes

2 Lois continues

Loi uniforme

Loi exponentielle

Loi normale

Loi Gamma

Loi de khi-deux χ^2

Loi Bêta

Loi de Student

Loi de Fisher

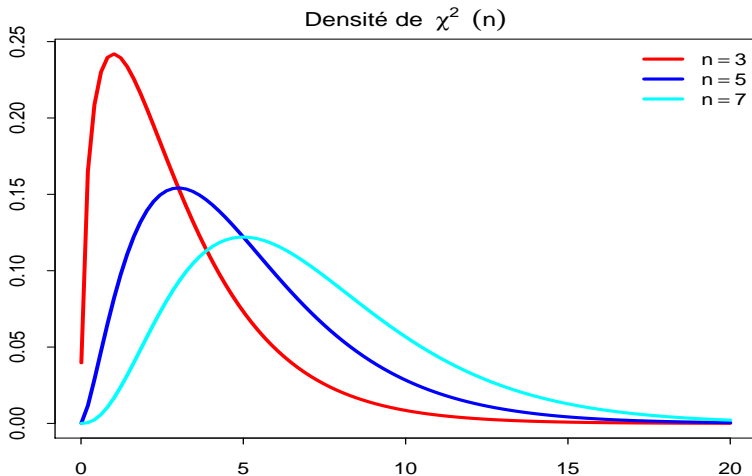
Loi de khi-deux χ^2

Définition

La **loi du khi-deux** à n degrés de liberté, notée $\sim \chi^2(n)$, est la loi $\gamma(n/2, 1/2)$ où n est un entier positif, donc de densité pour $x > 0$:

$$f(x) = \frac{1}{2^{n/2}\Gamma(n/2)} e^{-x/2} x^{n/2-1}$$

$$\mathbb{E}(X) = n \text{ et } \mathbb{V}(X) = 2n.$$



- Si $X_i \stackrel{iid}{\sim} \chi^2(p_i)$, alors $\sum_{i=1}^n X_i \sim \chi^2(N)$ avec $N = \sum p_i$.

- Si $X_i \stackrel{iid}{\sim} \chi^2(p_i)$, alors $\sum_{i=1}^n X_i \sim \chi^2(N)$ avec $N = \sum p_i$.
- Si $X_i \stackrel{iid}{\sim} \mathcal{E}(\lambda)$, alors $2\lambda S_n \sim \chi^2(2n)$ avec $S_n = \sum_{i=1}^n X_i$.

- Si $X_i \stackrel{iid}{\sim} \chi^2(p_i)$, alors $\sum_{i=1}^n X_i \sim \chi^2(N)$ avec $N = \sum p_i$.
- Si $X_i \stackrel{iid}{\sim} \mathcal{E}(\lambda)$, alors $2\lambda S_n \sim \chi^2(2n)$ avec $S_n = \sum_{i=1}^n X_i$.
- Il existe également un lien entre la loi normale et la loi khi-deux;

$$\text{Si } X_i \stackrel{iid}{\sim} N(m, \sigma), \text{ alors } Q_i = \left(\frac{X_i - m}{\sigma} \right)^2 \sim \chi^2(1)$$

$$\text{et } Q = \sum_{i=1}^n X_i^2 \sim \chi^2(n).$$

① Lois discrètes

② Lois continues

Loi uniforme

Loi exponentielle

Loi normale

Loi Gamma

Loi de khi-deux χ^2

Loi Bêta

Loi de Student

Loi de Fisher

Loi Bêta

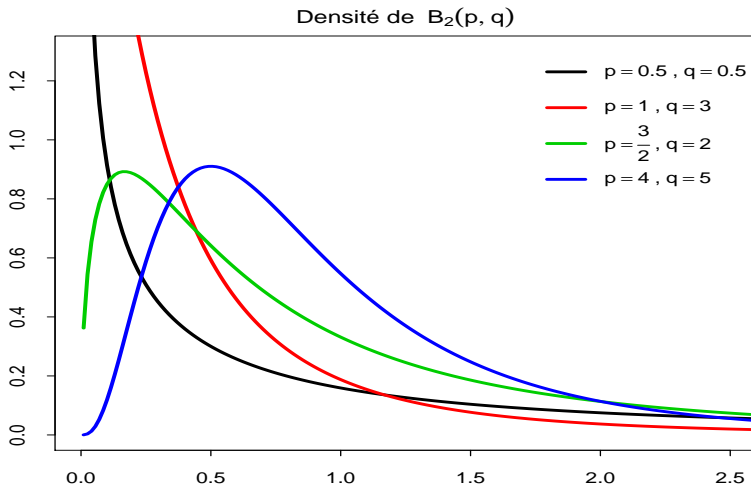
Il existe deux familles de lois bêtas qui se déduisent de la famille des lois gammas.

Définition

Si X et Y sont deux v.a. indépendantes de lois respectives $\gamma(p, 1)$ et $\gamma(q, 1)$, alors la v.a. $Z = X/Y$ suit une **loi bêta de seconde espèce** de paramètres $p > 0$ et $q > 0$, notée $\beta_2(p, q)$, et de densité pour $z > 0$:

$$f(z) = \frac{1}{B(p, q)} \frac{z^{p-1}}{(1+z)^{p+q}}, \quad \text{avec } B(p, q) = \frac{\Gamma(p)\Gamma(q)}{\Gamma(p+q)}$$

$$\text{avec } \mathbb{E}(Z) = \frac{p}{q-1}, \quad q > 1 \quad \text{et} \quad \mathbb{V}(Z) = \frac{p(p+q-1)}{(q-1)^2(q-2)}, \quad q > 2.$$



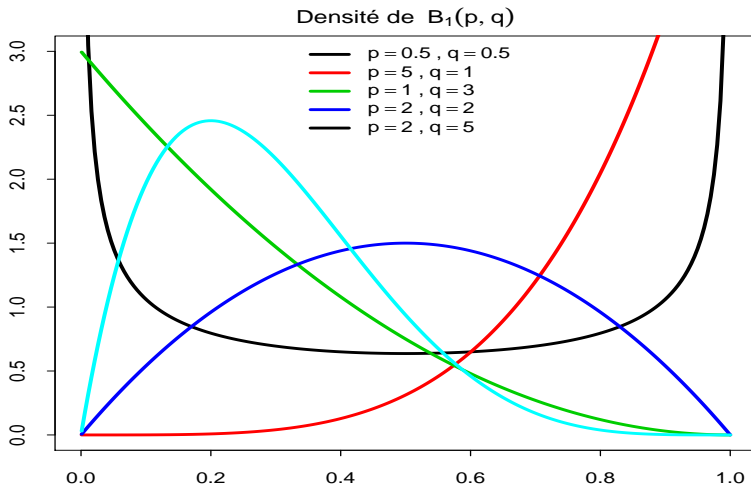
Loi Bêta

Définition

Si X et Y sont deux v.a. indépendantes de lois respectives $\gamma(p, 1)$ et $\gamma(q, 1)$, alors la v.a. $T = \frac{X + Y}{Y} = \frac{Z}{1 + Z}$ suit une **loi bêta de première espèce** de paramètres $p > 0$ et $q > 0$, notée $\beta_1(p, q)$, et de densité pour $t \in [0, 1]$:

$$f(t) = \begin{cases} \frac{1}{B(p, q)} t^{p-1} (1-t)^{q-1}, & \text{si } t \in [0, 1] \\ 0 & \text{sinon} \end{cases}$$

$$\text{avec } \mathbb{E}(T) = \frac{p}{q+1} \text{ et } \mathbb{V}(T) = \frac{pq}{(p+q)^2(p+q+1)}, \quad q > 2.$$



① Lois discrètes

② Lois continues

Loi uniforme

Loi exponentielle

Loi normale

Loi Gamma

Loi de khi-deux χ^2

Loi Bêta

Loi de Student

Loi de Fisher

Loi de Student

Définition

Soit Z une variable aléatoire de loi normale centrée et réduite et soit U une variable indépendante de Z et distribuée suivant la loi du χ^2 à n degrés de liberté. On dit que, la variable

$$T = \frac{Z}{\sqrt{U/n}}$$

suit la loi de **Student** de degrés de liberté n , notée $T \sim T(n)$ et de densité définie par:

$$f(t) = \frac{1}{\sqrt{n\pi}} \frac{\Gamma\left(\frac{n+1}{2}\right)}{\Gamma\left(\frac{n}{2}\right)} \left(1 + \frac{t^2}{n}\right)^{-\frac{n+1}{2}}, \quad n \in \mathbb{N}^*$$

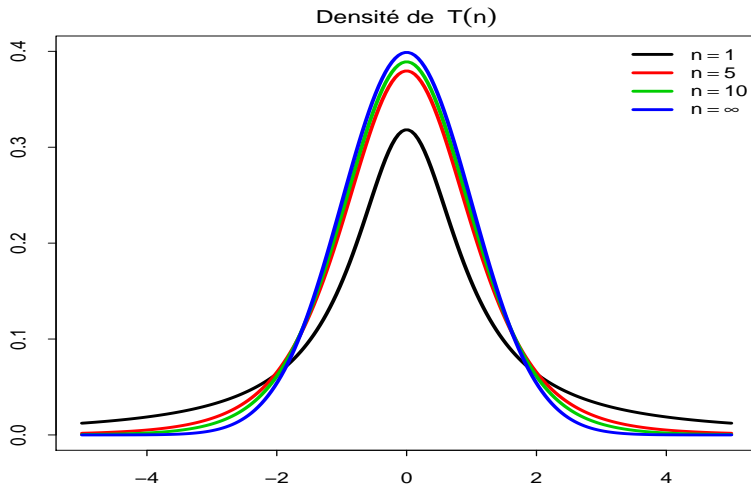
Loi de Student

La densité f associée à la variable T est **symétrique**, centrée en 0 et en forme de cloche.

Son espérance ne peut pas être définie pour $n = 1$, et est nulle pour $n > 1$.

Sa variance est infinie pour $n = 2$ et vaut $\frac{n}{n-2}$ pour $n > 2$.

Lorsque n est grand, la loi de Student peut être approchée par la loi normale centrée réduite.



1 Lois discrètes

2 Lois continues

Loi uniforme

Loi exponentielle

Loi normale

Loi Gamma

Loi de khi-deux χ^2

Loi Beta

Loi de Student

Loi de Fisher

Loi de Fisher

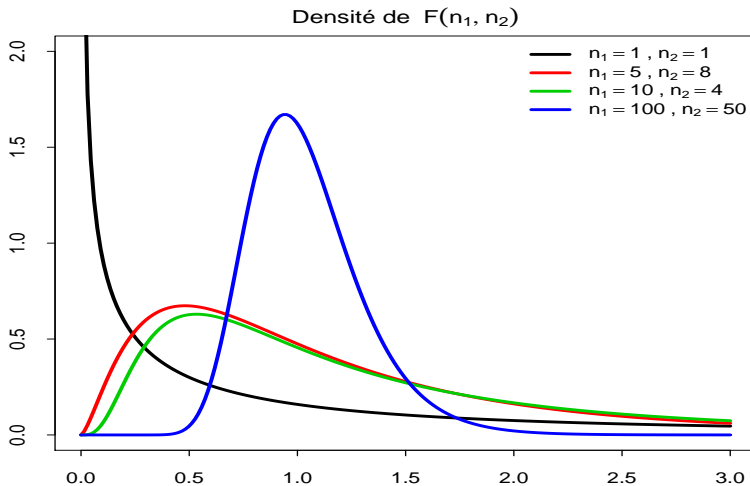
Définition

Une variable aléatoire réelle F est distribuée selon la loi de **Fisher** si elle est construite comme le quotient de deux variables aléatoires indépendantes, U_1 et U_2 , distribuées chacune selon une loi du χ^2 et ajustées pour leurs nombres de degrés de liberté, respectivement n_1 et n_2 :

$$F = \frac{U_1/n_1}{U_2/n_2} \sim F(n_1, n_2)$$

L'espérance, la variance valent respectivement

$$\mathbb{E}(F) = \frac{n_2}{n_2 - 2} \quad \text{pour } n_2 > 2; \quad \mathbb{V}(F) = \frac{2n_2^2(n_1 + n_2 - 2)}{n_1(n_2 - 2)^2(n_2 - 4)}$$



Fin