Robust and Sparse Head Pose Estimation without Face Localization

Menti : 김수정, 한경탁

Industry Mentor : Julius Sumantri

Academic Mentor: 이상철 교수님, 홍성은 교수님





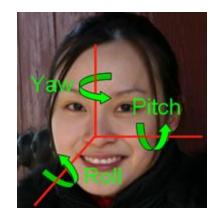
목치

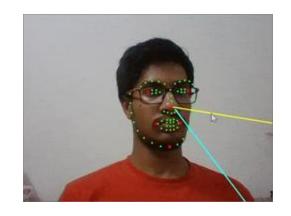
- 프로젝트 개요
- 프로젝트 목표
- 프로젝트 진행 과정
 - Base model, 실험, 데이터
 - 마스크 데이터 생성
 - 다양한 모델 훈련 및 정량/정성적 실험 결과 비교
 - 성능 고도화를 위한 방법 분석 및 구현 각 모델 별 성능 비교
- 개선 사항 및 최종 프로젝트 보고

프로젝트 개요

Head Pose Estimation:

- 사람의 머리 자세를 추정하는 것은 얼굴 분석에 있어 중요한 부분이며 다양한 분야에서 활용할수 있는 응용 분야가 많은 중요한 문제.
- 대표적 응용 분야로는 운전자보조, 가상 현실(augmented reality), HCI 등.
- Yaw, pitch, and roll 예측

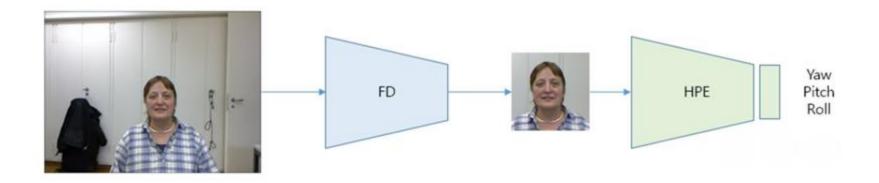




프로젝트 개요

연구의 필요성:

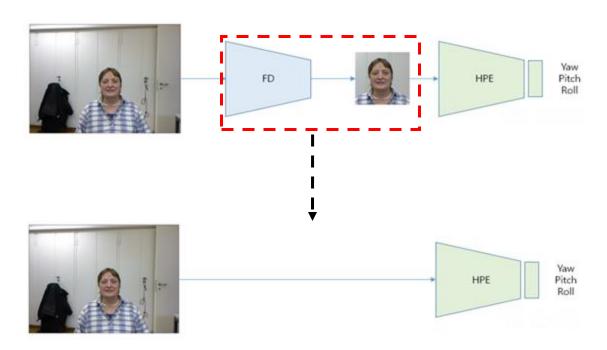
- 최신의 HPE는 sparse input 이미지에서 좋은 성능을 내지 못하며 Face Detection (FD)분야에 많은 dependency가 있다.
- 대부분의 방법론들은 FD 와 Head Pose Estimation (HPE)를 수행하는 2단계로 진행이 된다.
- 마스크 와 같은 face occlusion 발생시 성능 하락이 많이 발생과 함께 필요성 급증.



프로젝트 목표

1단계 목표: Sparse 이미지에서 FD없이 HPE 가능한 end-to-end 모델 개발

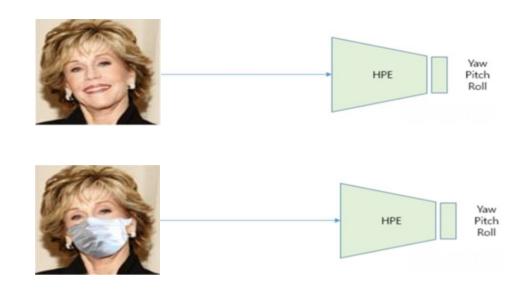
• FD 포함한 네트워크와 비슷한 성능 유지



프로젝트 목표

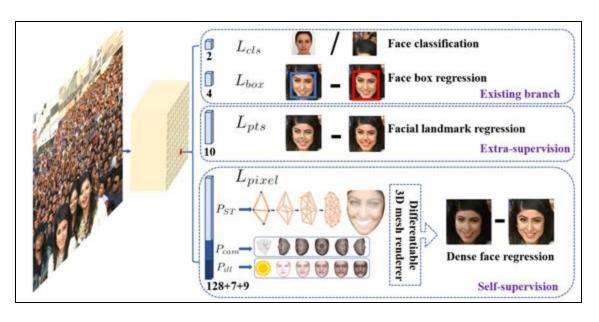
2단계 목표: Face occlusion (mask)에 강인한 HPE 개발.

Masked HPE 성능 ~ Non-masked HPE 성능



프로젝트 진행 과정: Based model

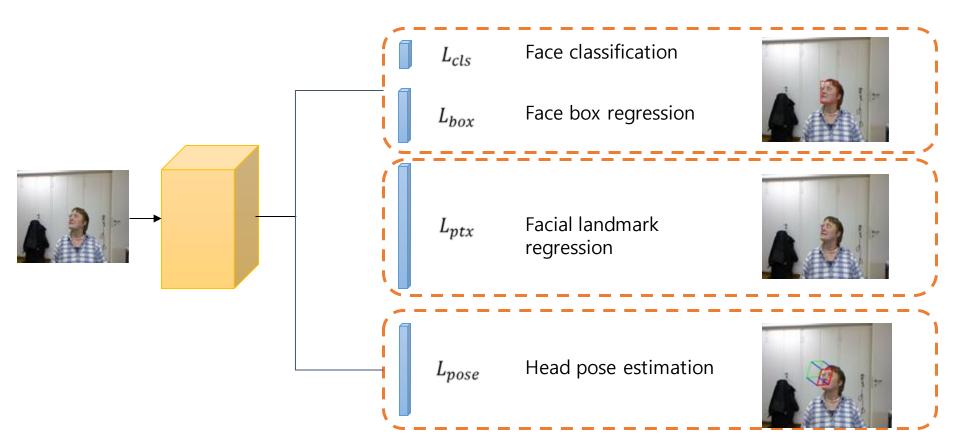
Based model: Retina-face



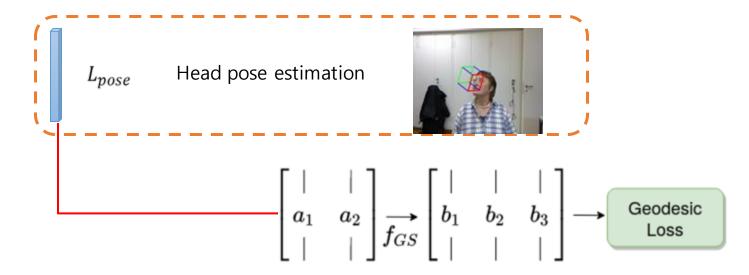
Single stage 기반 face detection 모 델

- 1. Face Detection 수행
- 2. Bounding Box 수행
- 3. Landmark 수행.
- 4. Dense face regression 수행

프로젝트 진행 과정 : Architecture



프로젝트 진행 과정 : Architecture



> Backbone

- Backbone: Mobilenet, ResNet50
- **Pre-processing**을 통한 Training 데이터 ground truth 생성 *i.e.,* face detection, bbox, landmark + 기존 HPE label.
- Newly training backbone, pyramid, context module, each head.

프로젝트 진행 과정: 데이터 세트

데이터 구성 및 실험 구성.

• BIWI – sparse

- 개수: 15667

- 훈련 : 70% 검증: 30%

AFLW2000 – head centralized

- 개수 : 2000

- 100% 검증 데이터

300W_LP

- 개수: 61,225

- AFW: 5,207, IBUG: 1,786, LFPW 16,556, LFPW 37,676





AFLW

BIWI



300W_LP

프로젝트 진행 과정: Based model 테스트

Model	BIWI	AFLW 2000	
BIWI로 학습 전	30.92	47.56	
BIWI로 학습 후	1.46	17.98	

BIWI - 70% Train, 30% Test

프로젝트 진행 과정: Based model

검증 데이터 셋 - AFLW 2000



프로젝트 진행 과정: Based model

검증 데이터 셋 - BIWI (30%)

학습 전

학습 후

학습 전

학습 후



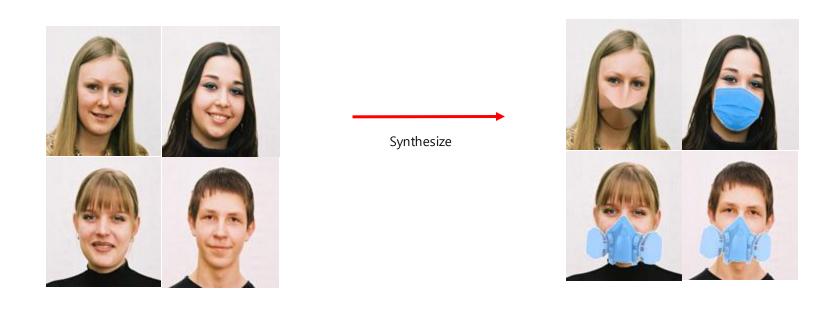
프로젝트 진행 과정 : Based model

검증 데이터 셋 - BIWI (30%)

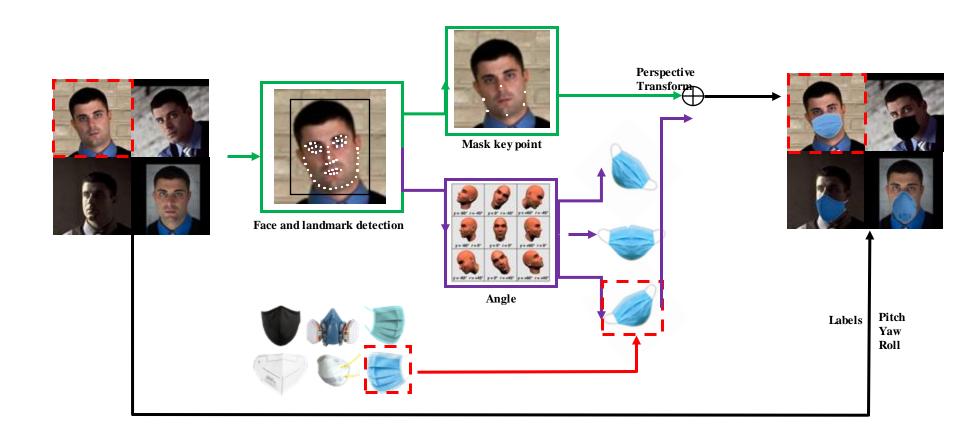




프로젝트 진행 과정: 마스크 데이터 생성



프로젝트 진행 과정: 마스크 데이터 생성



프로젝트 진행 과정 : 마스크 데이터 생성

ALFW2000: 1509 300W LP: 36483 EA BIWI: 11514 FA



image00134 surgical green.jpg







Image00151 N95.



image00161





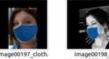




image00183_KN95.

















HELEN 13653802 1

HELEN 13653802 1

11 cloth.jpg

HELEN 13789611 1

2 N95.jpg

HELEN 13789611 1

7 N95 Jpg













12 gas jpg

HELEN 13789611 1

3 surgical blue.lpg

HELEN 13970241 1

0 inpaint.ipg























surgical_blue.png







surgical green.png

frame 00049 rgb

surgical blue.png

frame_00054_rgb

Inpaint.png



























프로젝트 진행 과정 : 마스크 데이터 활용 모델 훈련 / 검증

모델 학습: - masked data에 대한 robustness 한 모델을 만들기 위해

• BIWI + 300W_LP 활용 모델 학습.

AFLW masked)

- -> Multi-task에서 pose loss trade off tunning [0.2 ~ 0.8]
- -> 훈련된 모델 활용 모델 검증 (BIWI | BIWI_masked | 300W_LP_masked | AFLW |

- BIWI + 300W_LP + masked 데이터 활용 모델 학습
 - -> Multi-task에서 pose loss trade off tunning [0.2 ~ 0.8] 및 Hyper parameter tunning.
 - -> 훈련된 모델 활용 모델 검증 (BIWI | BIWI_masked | AFLW | AFLW_masked)

Model1 - Train: BIWI, 300W_LP

Dataset	YAW	PITCH	ROLL	MAE
BIWI	7.50	5.34	4.78	5.87
BIWI_masked	13.95	16.74	8.64	13.11
300W_LP	-	-	-	-
300W_LP_masked	38.30	35.34	8.26	27.30
AFLW2000	27.50	32.22	13.39	24.37
AFLW2000_masked	23.10	28.45	12.55	21.37

- 300W_LP- train 사용.

Model1 - 학습 결과 BIWI 시각화

face detection









head pose estimation









GT









Model1 - 학습 결과 BIWI_masked 시각화

face detection









head pose estimation









GT





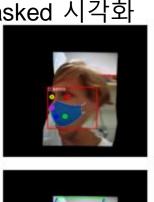




Model1 - 학습 결과 300W_LP_masked 시각화

head pose estimation GT

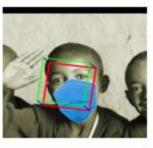
face detection

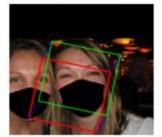


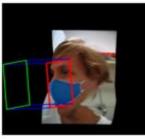
















Model1 - 학습 결과 AFLW2000 시각화

face detection head pose estimation GT

Model1 - 학습 결과 AFLW2000_masked 시각화

face detection head pose estimation GT

Model2 - Train: BIWI, BIWI_masked, 300W_LP, 300W_LP_masked

Dataset	YAW	PITCH	ROLL	MAE
BIWI	5.58	3.93	4.46	4.66
BIWI_masked	5.41	4.74	3.39	4.51
300W_LP	-	-	-	-
300W_LP_masked	-	-	-	-
AFLW2000	27.45	28.52	14.73	23.57
AFLW2000_masked	21.26	22.48	10.84	18.19

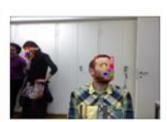
300W_LP_train 사용. 300W_LP_masked-train 사용

Model2 - 학습 결과 BIWI 시각화

face detection









head pose estimation







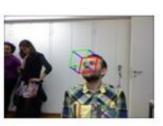


GT









Model2 - 학습 결과 BIWI_masked 시각화

face detection









head pose estimation









GT









Mariano 하스 거기 MELIMOSOO 시기하

Model2 - 학습 결고	박 AFLW2000 시	각화	
face detection			
head pose estimation			
GT			

Model2 - 학습 결과 AFLW2000_masked 시각화

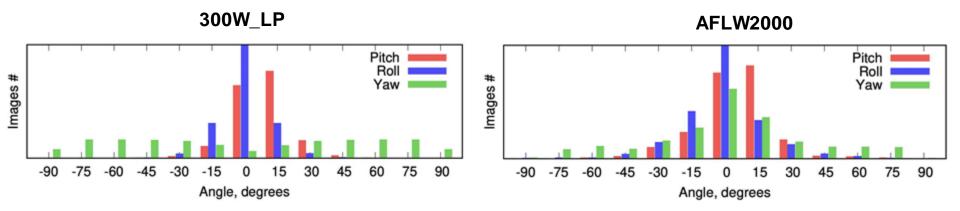
face detection head pose estimation GT

프로젝트 진행 과정 : 성능 고도화를 위한 분석

Public 데이터세트에서 angles bias가 존재 [그림 1, 그림 2]

다양한 [Yaw, Pitch, Roll] 분포를 가진 데이터에서는 낮은 성능을 보이며 AFLW와 같은 데이터에서도 낮은 성능.

- 문제점 1 훈련 데이터의 분포상 다양한 각도를 학습하기 어려운 단점이 있음.
- 문제점 2 기존에는 데이터 flipping 으로 다양성을 주려는 노력이 있었음. [yaw -> -yaw 등]
- 문제점 3 Rotation을 HPE에 적용시 ground truth 라벨 자체를 수정해야하는 문제점이 있음.

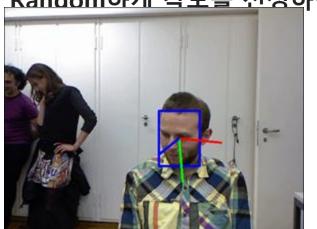


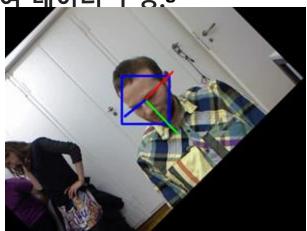
프로젝트 진행 과정 : 방법론 탐색 및 구현

Head Pose Estimation에서 다양한 각도의 **rotation**을 활용한 **augmentation 논문 탐색**.

Sheka et al. 제안한 특정 각도로 이미지가 rotation시 변하는 [yaw,pitch, roll]을 계산 하는 방법을 제안하며 해당 데이터를 활용 모델 검증한 논문을 구현.

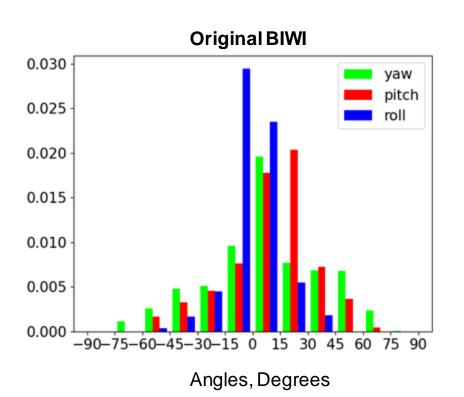
Random하쀠각도를 선정하여 데이터 中생 gree

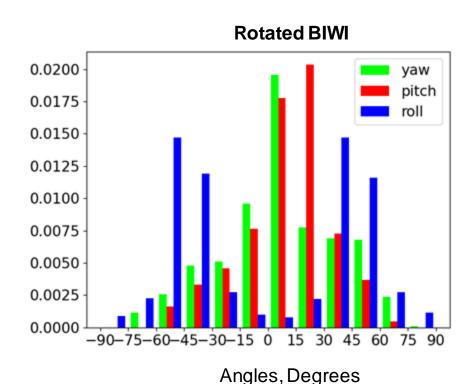






프로젝트 진행 과정: Rotation 적용



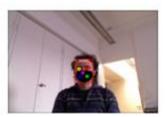


Model3 - Train: BIWI, BIWI_rotated

Dataset	YAW	PITCH	ROLL	MAE
BIWI	5.43	4.17	3.74	4.45
BIWI_masked	4.45	2.97	2.90	3.44
300W_LP	-	-	-	-
300W_LP_masked	-	-	-	-
AFLW2000	23.82	12.70	13.95	16.82
AFLW2000_masked	20.24	13.08	10.22	14.51

Model3 - 학습 결과 BIWI_masked 시각화

face detection









head pose estimation









GT

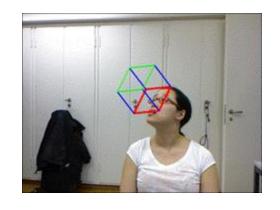


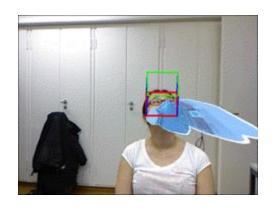






Model3 - 학습 결과 BIWI_masked 시각화





프로젝트 진행 과정 : 성능 비교

각 모델 별 성능 비교

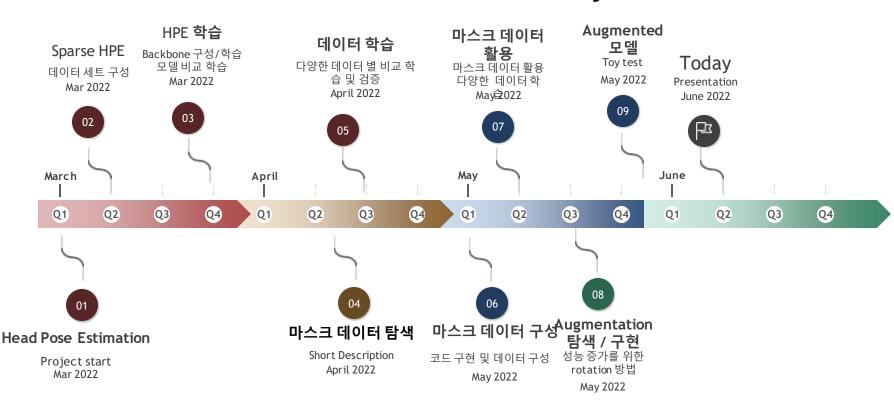
Model	Dataset	YAW	PITCH	ROLL	MAE
Model1	BIWI	7.50	5.34	4.78	5.87
	BIWI_masked	13.95	16.74	8.64	13.11
Model2	BIWI	5.58	3.93	4.46	4.66
	BIWI_masked	5.41	4.74	3.39	4.51
Model3	BIWI	5.43	4.17	3.74	4.45 (-1.45)
	BIWI_masked	4.45	2.97	2.90	3.44 (-9.67)

프로젝트 진행 과정 : 성능 비교

각 모델 별 성능 비교

Model	Dataset	YAW	PITCH	ROLL	MAE
Model1	AFLW2000	27.50	32.22	13.39	24.37
	AFLW2000_masked	23.10	28.45	12.55	21.37
Model2	AFLW2000	27.45	28.52	14.73	23.57
	AFLW2000_masked	21.26	22.48	10.84	18.19
Model3	AFLW2000	23.82	12.70	13.95	16.82 (-7.55)
	AFLW2000_masked	20.24	13.08	10.22	14.51(-6.86)

프로젝트 : history



프로젝트: 목표 달성 및 향후 방향

- Single stage Head Pose Estimation의 성능 개선 (MAE <= 4.5) 4.45 달성
- Occlusion 상황에서의 성능 고도화 (MAE <= 5.0) 3.45 달성
- HPE 마스크 관련 IEIE 대한전자공학회 하계학술대회 논문 게재



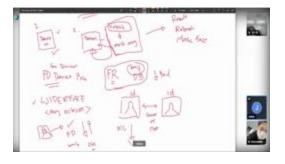
- 향후 프로젝트
 - Single stage Head Pose Estimation의 성능 고도화 ex) AFLW2000, AFLW2000_masked.
 - rotation [-45,45] 에서 더 큰 각도 변화 적용, 데이터 구성 및 training 시 augmentation 단계로

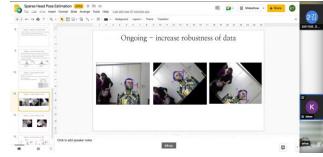
발전.

- 훈련 모델 real-time 테스트 및 robustness 테스트 (다양한 각도 및 마스크 etc).
- 프로젝트 진도에 따라서 신규 논문 구상 (Toward Sparse Head Pose Estimation without face

프로젝트 보조 설명 : 멘토와의 정기 회의

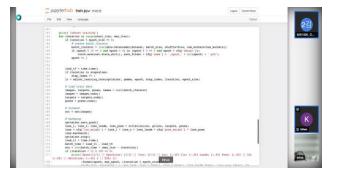












프로젝트 보조 설명 : 플랫폼 사용 실적







image00134 surgical_green.jpg



image00136_N95.





image00159_empty. ipg



image00161 surgical blue.jpg

image00183 KN95.

image00198

surgical blue.jpg



image00174 surgical_green.jpg surgical green.jpg



image00190 surgical.jpg

image00203 gas.jpg

image00214 empty.

jog



image00197 cloth. jpg



Image00207 N95.





surgical.jpg



image00216 surgical blue.jpg

프로젝트 보조 설명 : 플랫폼 사용 실적



```
if args.resume epoch > 0:
196
             start iter + args.resume epoch * epoch size
         alse:
5 110
             start iter = 0
199
200
         for iteration is range(start iter, max_iter):
             if iteration % epoch size - 0:
                batch iterator = iter(torch.utils.data.DataLoader(
                                       dataset-pose dataset,
                                        batch size * batch size,
295
                                       shufflestree.
                                       num workers+() )[
                 if (epoch 5 10 == 0 and epoch > 0) or (epoch 5 5 == 0 and epoch > cfg['decay1']):
210
                    torch.save(net.state dict(), save folder + 'hpe mobilemet 0.25"+ ' epoch ' = str(epoch) + '.pth'|
299
                 epoch == 1
             if epoch % 10 == 0 and ((iteration % epoch size) + 1) ==1;
                 print("sween update step index seess")
                 step index += 1
            ir = adjust learning rate(optimizer, gamma, epoch, step index, iteration, epoch size)
             # load train data
             images, gt mot, _, = next(batch iterator)
             # bbox, classifications, law regressions,
             images + images.cuda()
             ... hpe = net(images)
             p result = []
             hoe toss = H
             for 1 in range(3):
                trade off = ((1+1) * 0.1) * 0.6
                 pred - hpeutil.compute rotation matrix from ortho6d(hpe[i])
                 tpe loss += trade off * criterion(gt mat.cuda().pred)
```



프로젝트 보조 설명 : 플랫폼 사용 실적

```
In [10]: [python3 train.py --dataset BIWI --batch size 32 --epoch 50 --num workers 1
        Loading Dataset ...
        BIWI 10149
        Save weights at ./weights/BIWI/BIWI__
        /opt/conda/lib/python3.8/site-packages/torch/nn/functional.py:718: UserWarning: Named tensors and all their associate
        d APIs are an experimental feature and subject to change. Please do not use them for anything important until they ar
        e released as stable. (Triggered internally at /pytorch/cl0/core/TensorImpl.h:1156.)
          return torch.max pool2d(input, kernel size, stride, padding, dilation, ceil mode)
        Epoch:1/50 | Epochiter: 100/318 || Iter: 100/15900 || Loc: 0.4238 Cla: 0.6732 Landm: 1.3565 Pose: 0.4357 || LR: 0.00
        100000 || Batchtime: 1.0484 s || ETA: 4:36:05
        Epoch: 1/50 | Epochiter: 200/318 | Iter: 200/15900 | Loc: 0.2013 Cla: 0.4963 Landm: 0.8653 Pose: 0.3771 | LR: 0.00
        100000 || Batchtime: 1.0319 s || ETA: 4:30:02
        Epoch:1/50 || Epochiter: 300/318 || Iter: 300/15900 || Loc: 0.2623 Cla: 0.4502 Landm: 1.1124 Pose: 0.4561 || LR: 0.00
        100000 || Batchtime: 1.0368 s || ETA: 4:29:34
        100% 169/169 [02:49<00:00, 1.00s/[t]
        Epoch:1/50 | BINI Validation Error: [Yaw: 28.2986, Pitch: 7.7107, Roll: 9.6093, MAE: 15.2062]
In [18]: |python3 test.py -m ./weights/BIWI/BIWI Resnet50 Final.pth --dataset BIWI --num workers 1
        Loading pretrained model from ./weights/SIWI/SIWI Resnet50 Final.pth
        remove prefix 'module.'
        Missing keys:0
        Unused checkpoint keys:0
        Used keys: 462
        Finished loading model!
                                                             0/85 [00:00<7, 7it/s]/opt/conda/lib/python3.8/site-package
        s/torch/nn/functional.py:718: UserWarning: Named tensors and all their associated APIs are an experimental feature an
        d subject to change, Please do not use them for anything important until they are released as stable, (Triggered inte
        rnally at /pytorch/c10/core/TensorImpl.h:1156.)
          return torch.max pool2d(input, kernel size, stride, padding, dilation, ceil mode)
        Yaw: 4.2494, Pitch: 3.2705, Roll: 4.5611, MAE: 4.0270
```

```
ing raw = io.inread(ing path)
rgb mean normalise = (123, 117, 104)
ing = img_raw - rgb_mean_normalize
ing = ing / 255.
img = torch.tensor(img).unsqueeze(0).permute(0, 3, 1, 2).float().to(device)
dets, landas, poses - eval single(net, img, cfg)
pose = torch.tensor(poses[0][:1])
pred poses - utils compute suler angles from rotation matrices(pose, use gpu-False) * 180 / op.pi
ing det link = ing raw.copy()
ing hpe = ing_raw.copy()
imp det ldak = get det lande image(imp det ldak, dets[0], landss[0], vis thres-cfg('vis thres'))
ing hpe = get hpe_image(img hpe, dets(0), pred_poses(0):reshape(1, 3):numpy(), vis_thres-cfg('vis_thres'))
fig. ax = plt.subplots(1, 2)
ex[0].imshow(img_det_ldmk); ex[0].set_title('face_detection'); ex[0].exis('eff')
ax[1].imshow(img hpe); ax[1].set_title('head pose estimation'); ax[1].axis('off')
plt.show()
Loading pretrained model from ./weights/BIWI/BIWI Beanet50 Final.pth
remove prefix 'module.'
Missing keys:0
Unused checkpoint keys:0
Used keya:462
Finished loading model!
/opt/conds/lib/python3.8/site-packages/torch/on/functional.py:718: UserWarning: Named tensors and all their associated AFIs are an exp
mental feature and subject to change. Please do not use them for anything important until they are released as stable. (Triggered inte
lly at /pytorch/cl0/core/TensorImpl.h:1156.)
return torch.max_pool2d(input, kernel_mire, stride, pedding, dilation, ceil_mode)
    Face detection
                         head pose estimation
```

프로젝트 보조 설명: 플랫폼 문제점 및 개선사항

• 신규 프로젝트 개설시 shared memory가 낮게 잡혀서 데이터 로더 또는 배치 사이즈 등 조정에 한정적인 문제점이 있다.

Solution : Docker 개설시 shm-size 를 최대로 설정해주면 해결 가능. Ex) shm-size : 128G

● Remote 사용시 가끔 마이크 작동이 안되는 상황이 빈번히 발생.

참조

Berg, Axel, Magnus Oskarsson, and Mark O'Connor. "Deep ordinal regression with label diversity." 2020 25th International Conference on Pattern Recognition (ICPR). IEEE, 2021.

Deng, Jiankang, et al. "Retinaface: Single-shot multi-level face localisation in the wild." *Proceedings of the IEEE/CVF Conference on Computer Vision and Pattern Recognition*. 2020.

Hempel, Thorsten, Ahmed A. Abdelrahman, and Ayoub Al-Hamadi. "6D Rotation Representation For Unconstrained Head Pose Estimation." arXiv preprint arXiv:2202.12555 (2022).

Sheka, Andrey, and Victor Samun. "Rotation Augmentation for Head Pose Estimation Problem." 2021 Ural Symposium on Biomedical Engineering, Radioelectronics and Information Technology (USBEREIT). IEEE, 2021.

경청해 주셔서 감사합니다.

Menti: 김수정, 한경탁



