



Arduino/Funduino

Einführung

Prof. Dr.-Ing. Peter Hecker, Dipl.-Ing. Paul Frost, 02. Mai 2017

Agenda

- 04. April Kick-Off
- 11. April Projektmanagement
- 18. April Prozessmodelle
- 25. April Versionsverwaltung
 - 02. Mai Einführung Arduino/Funduino
- 09. Mai Entwicklungsumgebungen und Debugging
- 16. Mai Dokumentation und Testing
- 23. Mai Dateieingabe und -ausgabe
- 30. Mai GUI-Erstellung mit Qt
- 06. Juni Exkursionswoche
- 13. Juni Bibliotheken
- 20. Juni Netzwerke
- 27. Juni Projektarbeit
- 04. Juli Projektarbeit
- 11. Juli Vorbereitung der Abgabe





Teil I

Wiederholung

Git als Konsolenapplikation

Sichtbarkeit

Git ist eine Konsolenapplikation und muss nicht zwingend im Programmeordner installiert sein!

Arbeitsverzweichnis

Der Benutzer muss sich in der Konsole im richtigen Arbeitsverzeichnis befinden. (siehe den Befehl cd)

<u>Funktionsweise</u>

- git als Befehl eingeben.
- Anschließend die Optionen





Die wichtigsten Befehle

git init Erstellt ein Repository
git clone Kopiert bzw. klont ein bestehendes Repository
git status Zeigt den Status des aktuellen Zweiges

git add Fügt Dateien für ein Commit hinzu

git commit Speichert den aktuellen Stand

git push Lädt die Commits hoch zu einem Server git pull Lädt die Commits von einem Server runter git checkout Erstellung von und Wechsel zwischen Zweigen

git merge Zusammenführen von Zweigen





Teil II

Arduino/Funduino

Arduino? Funduino?

- Open-Source Elektronik-Plattform
 Funduinos sind Nachbauten von Arduinos
- Können analoge und digitale Signale empfangen
 - Button gedrückt
 - Sensorwerte
 - **-** ...
- Können analoge und digitale Signale ausgeben
 - Steuerung von Sensoren
 - LEDs zum Leuchten bringen
 - ..
- Schnelle Prototypenentwicklung





ANALOG IN





☐ GND

Funduino Mega 2560

Technische Daten

Mikrocontroller ATmega2560

Betriebsspannung 5V

Empf. Eingangsspannung 7-12V

6-20V Grenzen Eingangsspannung

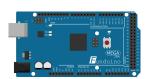
Digitale I/O Pins 54

davon 15 PWM

Analoge Input Pins 16

Max. Strom pro I/O Pin 20 mA Max. Strom pro 3,3V Pin 50 mA

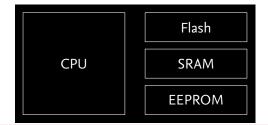
Taktrate 16 MHz





Speicher Mikrocontroller

Speicherart	Größe	Verwendung
Flash Speicher	256 kB	Speicherung des Sketches
		8 kB vom Bootloader verwendet
SRAM	8 kB	Speicherung von Variablen
		Ausschalten entfernt Inhalt
EEPROM	4 kB	Persistenter Speicher
		Inhalt bleibt erhalten







Institut für

Flugführung

Quellen

- Arduino Enwicklungsumgebung (IDE): http://www.arduino.org/downloads
- Arduino Online-IDE¹ https://create.arduino.cc/



¹Nicht alle Funktionen werden von der Online-IDE unterstützt

Programmieren mit einem Arduino

- 1. Entwicklung
 - Programmierung
 - Schaltung erstellen
- 2. Sketch überprüfen
- 3. Sketch auf Arduino/Funduino hochladen
- 4. Sketch testen
- 5. Sketch und Schaltung dokumentieren



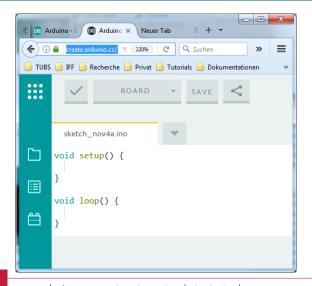


Arduino IDE

```
💿 sketch apr27a | Arduino 1.8.0
                                                     Datei Bearbeiten Sketch Werkzeuge Hilfe
                                                            Ø.
  sketch apr27a §
void setup() {
   // Dieser Teil wird EINMAL zur Initialisierung
      ausgeführt.
void loop() {
   // Dieser Teil wird nach der Initialisierung
      durchgängig WIEDERHOLT.
               Arduino/Genuino Mega or Mega 2560, ATmega2560 (Mega 2560) auf COM6
```



Arduino Online-IDE





IDE-Einstellungen

Boardauswahl

Werkzeuge \rightarrow Board: Arduino Mega 2560

Prozessorauswahl

Werkzeuge \rightarrow Prozessor: ATmega 2560

Portauswahl

Werkzeuge \rightarrow Port: COM (Nr. kann variieren)



Organisation von Arduino-Projekten

- Hauptdatei besitzt den gleichen Namen wie der Projektordner
- Über Tab-Funktion können weitere Dateien angelegt werden
- *.ino Dateien werden der Hauptdatei angehangen
- *.h, *.c und *.cpp Dateien werden separat kompiliert können z. B. über #include "header.h" hinzugefügt werden







Listing 1: code/Arduino05_01_zweiLEDs/Arduino05_01_zweiLEDs.ino

```
void setup() //Wir starten mit dem Setup
  {
2
    pinMode(12, OUTPUT); // Pin 12 ist ein Ausgang.
    pinMode(4, OUTPUT); // Pin 4 ist ein Ausgang.
5
  }
6
  void loop() // Das Hauptprogramm beginnt.
  {
8
    digitalWrite(12, HIGH); // Schalte die LED an Pin12 an.
9
    delay(1000); // Warte 1000 Millisekunden.
10
    digitalWrite(12, LOW); // Schalte die LED an Pin12 aus.
11
    digitalWrite(4, HIGH); // Schalte die LED an Pin4 ein.
12
    delay(1000); // Warte 1000 Millisekunden.
13
    digitalWrite(4, LOW); // Schalte die LED an Pin4 aus.
14
15 }
```



Steckplatine

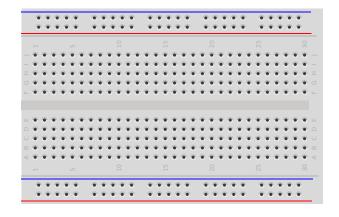


Abbildung 1: Leiterbahnen einer Steckplatine





Steckplatine

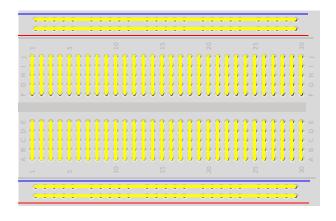


Abbildung 1: Leiterbahnen einer Steckplatine





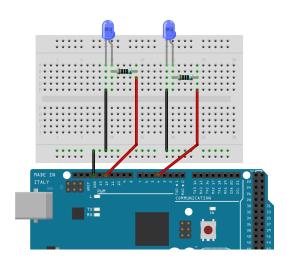
Bauteile:

2 x Widerstand 100 Ω

2 x LED blau



LEDs NIE ohne Widerstand verwenden!





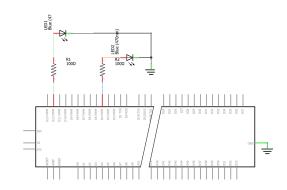
Bauteile:

 $2 \times \text{Widerstand } 100 \Omega$

2 x LED blau



LEDs NIE ohne Widerstand verwenden!





Sketch hochladen

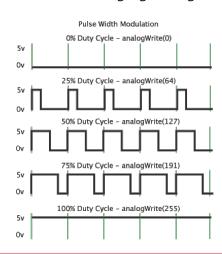
- Über den Bootloader können Sketche direkt auf den Mikrocontroller geladen werden
- Erforderliche Schritte:
 - 1. Funduino per USB anschließen
 - 2. Funduino einrichten (siehe Folie 15)
 - 3. Sketch compilieren
 - 4. Sketch über den Hochladen-Button 🗾 auf den Funduino laden





Wie dimme ich eine LED, wenn ich nur über 5-Volt-Ausgänge verfüge?

- Problem:
 - Ausgabe nur als 5 Volt Highpegel möglich
- → Generierung eines analogen Signals über eine Pulsweitenmodulation
 - Bereich von 0 bis 5 Volt
 - PWM-Frequenz von 500 Hz
 - 255 Schritte







Analoger Ausgang über PWM

Listing 2: code/Arduino05_02_pwm/Arduino05_02_pwm.ino

```
1 int i = 0;
  void setup() //Wir starten mit dem Setup
3
    pinMode(12, OUTPUT); // Pin 12 ist ein Ausgang.
5
6
  void loop() // Das Hauptprogramm beginnt.
  {
8
9
    i++;
    analogWrite(12, i); // 0 bis 5 V ueber PWM
10
    if(i == 255)
11
      i=0:
13
14
    delay(10); //Hauptprogramm wartet 10ms
15
16
```





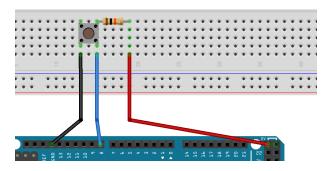
Externer Pull-Up

Das Problem:

Der Eingang ist anfällig für Störsignale.

Die Lösung:

Ein Eingang muss mit einem definierten Potential versehen werden.





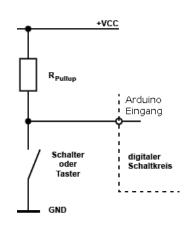
pinMode(pin, INPUT);

Zustand Schalter offen:

Spannung liegt am Eingang an digitalRead(pin) == HIGH

Zustand Schalter geschlossen:

Masse liegt am Eingang an digitalRead(pin) == LOW





Institut für

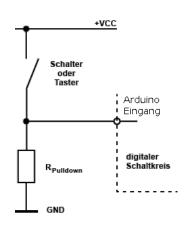
pinMode(pin, INPUT);

Zustand Schalter offen:

Masse liegt am Eingang an digitalRead(pin) == LOW

Zustand Schalter geschlossen:

Spannung liegt am Eingang an digitalRead(pin) == HIGH





Beilspiel

```
Listing
            3:
                         code/Ardui-
no05_03_pullup/Arduino05_03_pullup.ino
```

```
void setup() {
    pinMode(2, INPUT_PULLUP);
3
  void loop() {
    if(digitalRead(2) == LOW)
      // Button wurde gedrueckt
      // das wird ausgefuehrt...
10
```

```
...
```



Quellcode

Listing 4: code/Arduino05_04_serial/Arduino05_04_serial.ino

```
void setup() {
    // Initialisierung der seriellen Schnittstelle
    Serial.begin(9600);
4
5
  void loop() {
    int sensorValue = analogRead(A0);
    // Schreiben des ausgelesenen Werts von Analog-Pin-0
9
    Serial.println(sensorValue);
10
                     // 1 ms warten wegen Stabilitaet
    delay(1);
11
```



Serieller Monitor

Listing 5: code/Arduino05_04_serial/Arduino05_04_serial.ino

```
// Schreiben des ausgelesenen Werts von Analog-Pin-0
Serial.println(sensorValue);
```

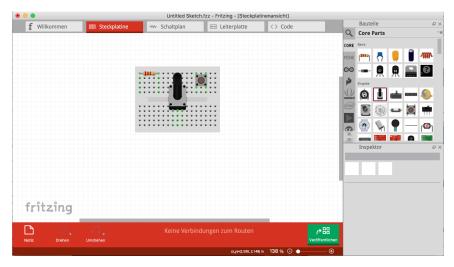
● ● /dev/cu.usbmodem1411 (Arduino/Genuino Uno)		
		Senden
454		
186		
227		
461		
417		
185		
250		
493		
368		
184		
277		
505		
314		
182		
✓ Autoscroll	Kein Zeilenende	9600 Baud





Dokumentation

Fritzing







Wenn ich einen Sensor oder ein anderes Bauteil nutzen möchte:

- Recherche über das Bauteil http://funduino.de/anleitungen
- Lesen der Dokumentation
- Beispiele nutzen

Schritte zum Lösen eines Problems:

- Fehlermeldungen beachten
- 2. https://www.google.de
- http://stackoverflow.com/ mit dem Tag [arduino] nach Lösungen suchen
- 4. Hiwis fragen
- 5. Dozenten fragen





In GitHub können Issues angelegt und Betreuern zugewiesen werden. In der Beschreibung des Issues kann über @GitBenutzer erwähnt werden. Diese erhalten direkt eine E-Mail.

Name	GitHub	Themen
Bastian Riedel	bariedel	Installationen und C++
Peter Pauly	paulypeter	Git und GitHub
Marc Ilic	Marc-K	Arduino-Bauteile
Justus Drögemüller	JustusDroege	Fragen Arduino

Wichtig:

Zunächst die Schritte 1-3 bei der Problemlösung befolgen.





Teil III

Projektarbeit



Einarbeitung Git

Aufgabe 1

- Festigen der git-Kenntnisse
- Hochladen von Bildern in das Repository



Aufgabe 2

- Erstes Arduino-Projekt bearbeiten. Zum Beispiel:
 - Testprojekt
 - Prototyp
 - Teilmodule
- Dokumentation nicht vergessen



Teil C API-Spiralmodell

Aufgabe 3

• Fangen Sie mit der Bearbeitung der Ziele aus Teil A, des von Ihnen definierten Spiralmodells, an.



Dokumentation Projektverlauf/Zeitplan

Aufgabe 4

 Führen Sie die Dokumentation des Projektverlaufs auf der Projektverlauf Seite im Wiki fort.

Aufgabe 5

- Erstellen Sie die Wiki-Seite Zeitplan
- Laden Sie ihren Zeitplan in das Wiki hoch



Fragen?

Gibt es noch Fragen?

