

# NOTES\_ODE

April 10, 2019

TF2202 Teknik Komputasi - Persamaan Diferensial Biasa  
Fadjar Fathurrahman

```
In [1]: import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt

In [2]: from IPython.display import set_matplotlib_formats
set_matplotlib_formats("svg")
%matplotlib inline

In [3]: import matplotlib
matplotlib.style.use("dark_background")

In [4]: import scipy.integrate
```

Dalam notebook ini akan diberikan implementasi sederhana dari beberapa metode yang dapat digunakan untuk menyelesaikan persamaan diferensial biasa.

Bentuk umum dari persamaan diferensial biasa orde 1 adalah:

$$y' = \frac{dy}{dx} = f(x, y)$$

Solusi dari persamaan ini memiliki satu konstanta sembarang. Konstanta ini dapat ditentukan nilainya jika diberikan nilai  $y$  pada suatu titik, misalnya  $y(a) = \alpha$ .

Persamaan diferensial biasa orde  $n$  dapat dituliskan sebagai:

$$y^{(n)} = \frac{d^n y}{dx^n} = f(x, y, y', \dots, y^{(n-1)})$$

Dengan menggunakan notasi  $y_0 = y, y_1 = y', y_2 = y'', \dots, y_{n-1} = y^{(n-1)}$ , persamaan diferensial biasa orde  $n$  dapat diubah menjadi persamaan diferensial orde satu sebagai berikut:

$$\begin{aligned} y'_0 &= y_1 \\ y'_1 &= y_2 \\ y'_2 &= y_3 \\ &\dots = \dots \\ y'_n &= f(x, y_0, y_1, \dots, y_{n-1}) \end{aligned}$$

# 1 Metode Euler

```
In [38]: def ode_euler(f, xi, xf, y0, N, verbose=False):

    h = (xf - xi)/N

    if verbose:
        print("ode_euler h = %18.10f\n" % (h))

    xsol = xi + np.arange(0,N+1)*h

    # orde dari ODE ditentukan dari jumlah syarat awal yang diberikan
    Ndim = len(y0)

    # array untuk solusi
    ysol = np.zeros((N+1,Ndim))

    # aplikasi syarat awal
    ysol[0,:] = y0[:]

    for i in range(N):
        ysol[i+1,:] = ysol[i,:] + h*f(xsol[i], ysol[i,:])

    return xsol, ysol
```

## 1.0.1 Contoh 1

Cari solusi dari persamaan diferensial:

$$y' + 4y = x^2$$

pada rentang  $x$   $[0, 1]$  dengan syarat awal  $y(0) = 1$ . Bandingkan hasil yang diperoleh dengan solusi analitik:

$$y = \frac{31}{32}e^{-4x} + \frac{1}{4}x^2 - \frac{1}{8}x + \frac{1}{32}$$

Ubah persamaan menjadi bentuk standar  $y' = f(x, y)$

$$y' = x^2 - 4y$$

sehingga  $f(x, y) = x^2 - 4y$

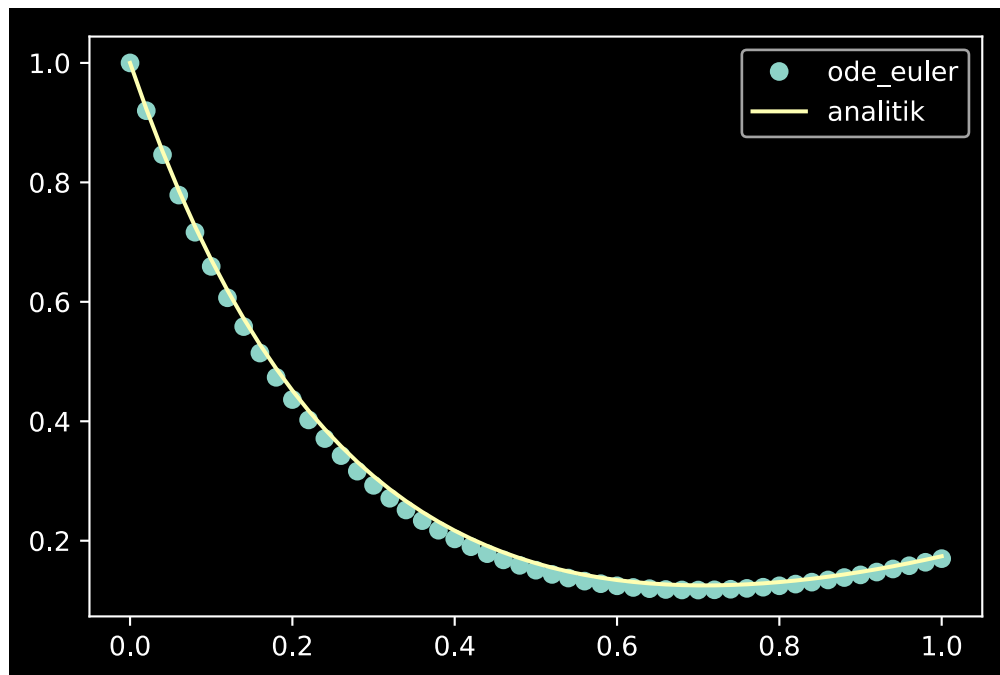
```
In [77]: def my_ode_problem_01(x,y):
    return x**2 - 4*y

xi = 0.0
xf = 1.0
y0 = [1.0] # syarat batas dalam bentuk list
Ninterval = 50
xsol, ysol = ode_euler(my_ode_problem_01, xi, xf, y0, Ninterval, verbose=True)
```

```
ode_euler h = 0.0200000000
```

```
In [79]: def analytic_sol_01(x):  
         return (31.0/32.0)*np.exp(-4*x) + x**2/4 - x/8 + 1.0/32.0
```

```
In [81]: plt.clf()  
         plt.plot(xsol, ysol[:,0], label="ode_euler", marker="o", linewidth=0)  
         plt.plot(xsol, analytic_sol_01(xsol), label="analitik")  
         plt.legend();
```



## 1.0.2 Contoh 2

Selesaikan persamaan diferensial berikut:

$$y'' = -0.1y' - x$$

pada  $x = 0$  sampai dengan 2 dengan syarat awal  $y(0) = 0$  dan  $y'(0) = 1$  dengan menggunakan ukuran langkah  $h = 0.05$ .

Bandingkan dengan solusi analitik:

$$y = 100x - 5x^2 + 990(e^{-0.1x} - 1)$$

```
In [70]: def my_ode_problem_02(x, y):  
         f = np.zeros(2)
```

```

        f[0] = y[1]
        f[1] = -0.1*y[1] - x
        return f

In [71]: def analytic_sol_02(x):
        return 100*x - 5*x**2 + 990*(np.exp(-0.1*x) - 1)

In [72]: xi = 0.0
        xf = 2.0
        y0 = [0.0, 1.0]
        h = 0.05
        Ninterval = int( (xf - xi)/h )
        xsol, ysol = ode_euler(my_ode_problem_02, xi, xf, y0, Ninterval, verbose=True)

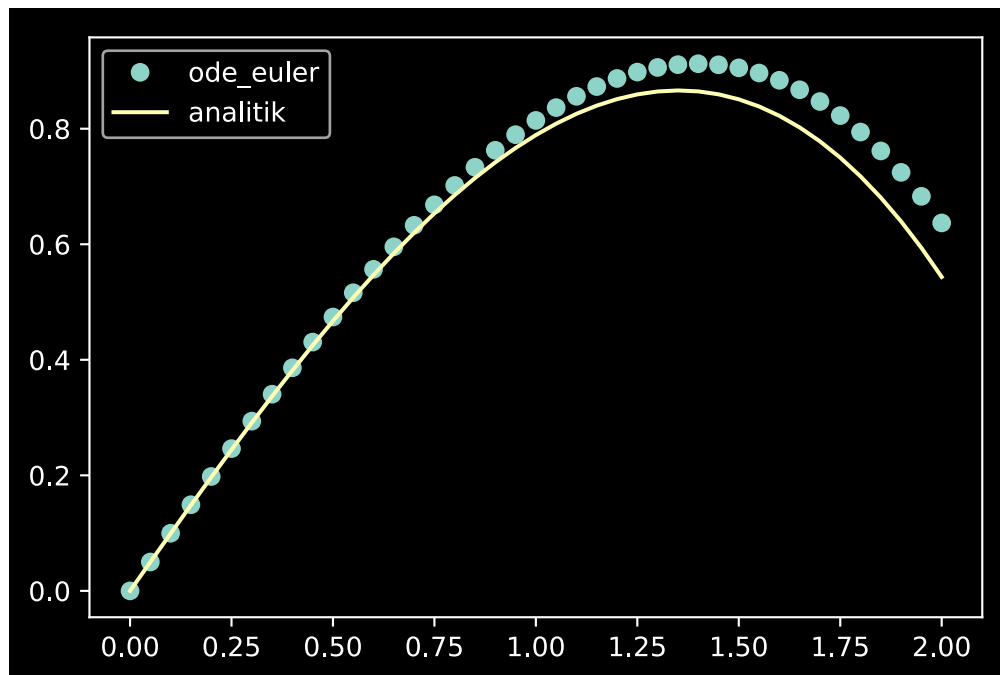
ode_euler h =          0.05000000000

```

```

In [73]: plt.clf()
        plt.plot(xsol, ysol[:,0], label="ode_euler", marker="o", linewidth=0)
        plt.plot(xsol, analytic_sol_02(xsol), label="analitik")
        plt.legend();

```



## 2 Metode Runge-Kutta orde 4

```

In [69]: def ode_RK4(f, xi, xf, y0, N, verbose=False):

```

```

h = (xf - xi)/N

if verbose:
    print("ode_RK4 h = %18.10f\n" % (h))

xsol = xi + np.arange(0,N+1)*h

# orde dari ODE ditentukan dari jumlah syarat awal yang diberikan
Ndim = len(y0)

# array untuk solusi
ysol = np.zeros((N+1,Ndim))

# aplikasi syarat awal
ysol[0,:] = y0[:]

for i in range(N):
    f1 = h*f( xsol[i], ysol[i,:] )
    f2 = h*f( xsol[i] + h/2, ysol[i,:] + f1/2 )
    f3 = h*f( xsol[i] + h/2, ysol[i,:] + f2/2 )
    f4 = h*f( xsol[i] + h, ysol[i,:] + f3 )
    ysol[i+1,:] = ysol[i,:] + (f1 + 2*(f2 + f3) + f4)/6

return xsol, ysol

```

## 2.0.1 Contoh

```

In [74]: xi = 0.0
        xf = 2.0
        y0 = [0.0, 1.0]
        h = 0.05
        Ninterval = int( (xf - xi)/h )
        xsol, ysol = ode_RK4(my_ode_problem_02, xi, xf, y0, Ninterval, verbose=True)

```

```

ode_RK4 h =      0.05000000000

```

```

In [75]: plt.clf()
        plt.plot(xsol, ysol[:,0], label="ode_RK4", marker="o", linewidth=0)
        plt.plot(xsol, analytic_sol_02(xsol), label="analitik")
        plt.legend();

```

