```
#include <Servo.h>
Servo servo1;
Servo servo2;
Servo servo3;
Servo servo4;
Servo servo5;
int i=0;


void setup()
{
  servo1.attach(6);
  servo2.attach(10);
  servo3.attach(3);
  servo4.attach(5);
  servo5.attach(9);
}

void loop()
{

  for(int i=0 ; i<=90 ; i++){
    servo1.write(i);
        servo2.write(i);
    servo3.write(i);
    servo4.write(i);
    servo5.write(i);
    delay(15);
  }
  for(int i=90 ; i>=0 ; i--){
    servo1.write(i);
        servo2.write(i);
    servo3.write(i);
    servo4.write(i);
    servo5.write(i);
    delay(15);
  }
}
```