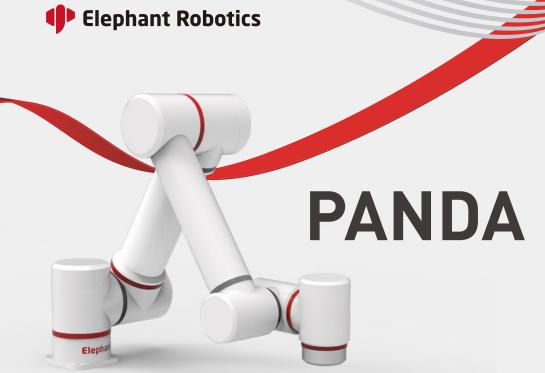
for Panda



### **CONTROLLER**

Size (L×W×H)	545mm×285mm×433mm	
Weight	25kg	
Power supply	AC 110-240V, 50-60Hz	
IP classification	IP40	
Certificate	CE certificate	
Interface and openness	SDK(Python, C++,JAVA),API,ROS	
I/O ports	Digital Input:16	
	Digital Ouput:16	
I/O power supply	24V 2A	
Communication	TCP/IP	

#### **ROBOT**

Robot version	Panda 3	Panda 5
Payload	3kg	5kg
Reach	550mm	850mm
Degrees of freedom	6	
Working range	±360°	±360°
Axis maximum speed	J1/J2/J3: 180°/sec J4/J5/J6: 208°/sec	J1/J2/J3: 150°/sec J4/J5/J6: 208°/sec
Tool speed	1m/sec	1m/sec
Weight	17kg	24.5kg
Position repeatability	±0.05mm	
Dimensions robot base	123mm×123mm	
Programming mode	Graphical programming	
IP classification	IP54	
Power consumption	160W	260W
Materials	Aluminium alloy,Rubber	
Operating temperature range	0-50°C	
Collaboration operation	Test in accordance with: EN ISO 13849-1PLd, EN ISO 10218-1: 2011-Clause 5.4.3	
Noise	<70dB	
Robot mounting	Any angle	
Relative humidity	5%-95%	

### **TEACH PENDANT**

Size (L×W×H)	255mm×230mm×90mm	
Weight	1.8kg	
Screen resolution	1024×768	
IP classification	IP20	
Screen size	10.4"	



Technical Parameters





# 控制柜

尺寸(长×宽×高)	545mm×285mm×433mm
重量	25kg
供电	AC 110-240V, 50-60Hz
IP等级	IP40
认证标准	CE认证
接口与开放性	SDK(Python, C++,JAVA),API,ROS
I/0端口	数字量输入: 16个
	数字量输出: 16个
I/0电源	24V 2A
通信方式	TCP/IP

# 机械臂

机器人型号	Panda 3	Panda 5	
有效负载	3kg	5kg	
工作范围	550mm	850mm	
自由度	6	6	
关节范围	±360°	±360°	
关节最大速度	J1/J2/J3: 180°/sec J4/J5/J6: 208°/sec	J1/J2/J3: 150°/sec J4/J5/J6: 208°/sec	
工具端速度	1m/sec	1m/sec	
重量	17kg	24.5kg	
重复定位精度	±0.05mm		
底座安装面积	123mm×123mm		
编程方式	图形化编程		
IP等级	IP54		
功耗	160W	260W	
材质	铝合金,橡胶		
工作温度范围	0-50°C		
协作操作	基于以下标准进行测试: EN ISO 13849-1PLd, EN ISO 10218-1: 2011第5.4.3条		
噪声	<70dB		
机器人安装方式	任意角度		
工作环境湿度	5%-95%		

### 示教器

尺寸(长×宽×高)	255mm×230mm×90mm
重量	1.8kg
屏幕分辨率	1024×768
IP等级	IP20
触摸屏/显示屏尺寸	10.4"