## 线性代数 第6讲

9月29日



第一章第5讲 初等矩阵与可逆矩阵

上一讲要点回顾

初等矩阵

可逆矩阵

高斯-若当消去法计算逆矩阵

# 4

### 映射的线性运算

**定义 1.4.1 (映射的线性运算)** 设  $A, B: \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}^m$  是两个线性映射,  $k \in \mathbb{R}$ ,定义两个新的映射:

$$A + B: \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}^m$$

$$x \mapsto A(x) + B(x),$$

$$kA: \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}^m$$

$$x \mapsto kA(x).$$

$$(1.4.1)$$

称 A + B 为 A 与 B 的和, kA 为数 k 与 A 的数乘.

注意,<u>定义中涉及的运算是陪域  $\mathbb{R}^m$  中的线性运算</u>. 特别地,由于向量之间不能做乘除法,两个映射之间也没有乘除运算.

**命题 1.4.2** 映射 A + B 和 kA 都是线性映射.

证. 根据定义,这里只验证 A+B 的情形:

$$(A + B)(x + x') = A(x + x') + B(x + x') = A(x) + A(x') + B(x) + B(x')$$
  
=  $A(x) + B(x) + A(x') + B(x') = (A + B)(x) + (A + B)(x')$ ,  
 $(A + B)(kx) = A(kx) + B(kx) = kf(x) + k(x) = k(A + B)(x)$ .

其中,  $x, x' \in \mathbb{R}^n, k \in \mathbb{R}$ .

## 矩阵的线性运算

定义 1.4.3 (矩阵的线性运算) 设  $A = \left[a_{ij}\right]_{m \times n}, B = \left[b_{ij}\right]_{m \times n}$  是两个  $m \times n$  矩阵,  $k \in \mathbb{R}$ ,定义

$$A + B = \begin{bmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1n} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & \cdots & a_{mn} \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} b_{11} & \cdots & b_{1n} \\ \vdots & & \vdots \\ b_{m1} & \cdots & b_{mn} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a_{11} + b_{11} & \cdots & a_{1n} + b_{1n} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{m1} + b_{m1} & \cdots & a_{mn} + b_{mn} \end{bmatrix};$$

$$kA = k \begin{bmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1n} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & \cdots & a_{mn} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} ka_{11} & \cdots & ka_{1n} \\ \vdots & & \vdots \\ ka_{m1} & \cdots & ka_{mn} \end{bmatrix}.$$

- 3. 零矩阵:  $A + O_{m \times n} = A$ , 其中  $O_{m \times n}$  是所有元素全为 0 的矩阵, 称为  $m \times n$  **零矩阵**, 简记为 O;
- 4. 负矩阵: 对任意  $A = \begin{bmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1n} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & \cdots & a_{mn} \end{bmatrix}$ , 记  $-A = \begin{bmatrix} -a_{11} & \cdots & -a_{1n} \\ \vdots & & \vdots \\ -a_{m1} & \cdots & -a_{mn} \end{bmatrix}$ , 它满足 A + (-A) = O, 称它为 A 的**负矩阵**;

- 1. 加法结合律: (A+B)+C=A+(B+C);
- 2. 加法交换律: A + B = B + A;
- 5. 单位数: 1A = A;
- 6. 数乘结合律: (kl)A = k(lA);
- 7. 数乘对数的分配律: (k+l)A = kA + lA;
- 8. 数乘对矩阵的分配律: k(A+B) = kA + kB.

设  $\boldsymbol{A}$  和  $\boldsymbol{B}$  的表示矩阵分别为  $l \times m$  矩阵  $A = \begin{bmatrix} \boldsymbol{a}_1 & \cdots & \boldsymbol{a}_m \end{bmatrix}$  和  $m \times n$  矩阵  $B = \begin{bmatrix} \boldsymbol{b}_1 & \cdots & \boldsymbol{b}_n \end{bmatrix}$ ,那么根据定义,线性映射  $\boldsymbol{A} \circ \boldsymbol{B}$  的表示矩阵 C 可以计算出来:

$$\begin{split} C &= \begin{bmatrix} \boldsymbol{A}(\boldsymbol{B}(\boldsymbol{e}_1)) & \boldsymbol{A}(\boldsymbol{B}(\boldsymbol{e}_2)) & \cdots & \boldsymbol{A}(\boldsymbol{B}(\boldsymbol{e}_n)) \end{bmatrix} \\ &= \begin{bmatrix} \boldsymbol{A}(\boldsymbol{b}_1) & \boldsymbol{A}(\boldsymbol{b}_2) & \cdots & \boldsymbol{A}(\boldsymbol{b}_n) \end{bmatrix} \\ &= \begin{bmatrix} A\boldsymbol{b}_1 & A\boldsymbol{b}_2 & \cdots & A\boldsymbol{b}_n \end{bmatrix}. \end{split}$$

这启发我们给出如下对矩阵乘法的定义.

**定义 1.4.12 (矩阵乘法)** 给定  $l \times m$  矩阵 A 和  $m \times n$  矩阵  $B = \begin{bmatrix} \boldsymbol{b}_1 & \cdots & \boldsymbol{b}_n \end{bmatrix}$ ,定义二 者乘积 AB 是如下  $l \times n$  矩阵:

$$AB = A \begin{bmatrix} \boldsymbol{b}_1 & \cdots & \boldsymbol{b}_n \end{bmatrix} := \begin{bmatrix} A\boldsymbol{b}_1 & \cdots & A\boldsymbol{b}_n \end{bmatrix}.$$
 (1.4.5)

$$\mathbf{A} \cdot \mathbf{B} = \begin{bmatrix} \cdots & \cdots & \cdots \\ \mathbf{a}_{i1} & \mathbf{a}_{i2} & \cdots & \mathbf{a}_{is} \\ \vdots & \mathbf{b}_{sj} & \vdots \\ \mathbf{b}_{sj} & \vdots \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \vdots \\ \mathbf{b}_{1j} \\ \vdots \\ \mathbf{b}_{sj} & \vdots \\ \vdots \\ \mathbf{b}_{sj} & \vdots \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \vdots \\ \mathbf{c}_{ij} & \cdots \\ \mathbf{c}_{ij} & \cdots \\ \vdots & \cdots \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \mathbf{c}_{ij} = \mathbf{a}_{i1} \mathbf{b}_{1j} + \mathbf{a}_{i2} \mathbf{b}_{2j} + \cdots + \mathbf{a}_{is} \mathbf{b}_{sj} \\ \vdots & \vdots \\ \mathbf{b}_{sj} & \vdots \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \vdots \\ \mathbf{c}_{ij} & \cdots \\ \vdots & \cdots \end{bmatrix}$$

矩阵乘法满足结合律: A(BC) = (AB)C.

- 不满足交换律:  $AB \neq BA$  如果 AB = BA, 则称  $A \subseteq B$  可交换.
- 不满足消去律: AB = AC ≠> B = C
- 可能有零因子:  $AB = 0 \neq > A = 0$ 或 B = 0,  $A \neq 0 \perp B \neq 0 \neq > AB \neq 0$

## 4

## 矩阵乘法的功能举例

练习 1.4.27 由标准坐标向量  $e_i$  定义  $E_{ij} = e_i e_j^T$ , 它是 (i,j) 元为 1, 其他元素为 0 的矩阵.

- 1. 证明,当  $j \neq k$  时, $E_{ij}E_{kl} = O$ .
- 2. 对任意矩阵 A, 求向量 v 使得 Av 是 A 的第 i 列.
- 3. 对任意矩阵 A, 求向量 v 使得  $v^{T}A$  是 A 的第 i 行.
- 4. 对任意矩阵 A, 证明,  $e_i^T A e_j$  为 A 的 (i, j) 元.
- 5. 对  $e_k \in \mathbb{R}^m$  证明,  $\sum_{k=1}^m e_k e_k^{\mathrm{T}} = I_m$ .
- 6. (阅读) 计算矩阵乘积 AB 的 (i,j) 元的另一种方法: 设 A 有 m 列, B 有 m 行, 则

$$\boldsymbol{e}_i^{\mathrm{T}} A B \boldsymbol{e}_j = \boldsymbol{e}_i^{\mathrm{T}} A I_m B \boldsymbol{e}_j = \boldsymbol{e}_i^{\mathrm{T}} A (\sum_{k=1}^m \boldsymbol{e}_k \boldsymbol{e}_k^{\mathrm{T}}) B \boldsymbol{e}_j = \sum_{k=1}^m (\boldsymbol{e}_i^{\mathrm{T}} A \boldsymbol{e}_k) (\boldsymbol{e}_k^{\mathrm{T}} B \boldsymbol{e}_j).$$

定义 1.4.7 (转置) 定义  $m \times n$  矩阵 A 的转置:

定义1.4.9(对称矩阵): $A = A^{T}$  $A^{\mathrm{T}} = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & \cdots & a_{mn} \end{bmatrix}^{\mathrm{T}} = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{21} & \cdots & a_{m1} \\ a_{12} & a_{22} & \cdots & a_{m2} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{1n} & a_{2n} & \cdots & a_{mn} \end{bmatrix}, \qquad \mathbf{反对称矩阵}: \mathbf{A} = -\mathbf{A}^{\mathrm{T}}$   $= \begin{bmatrix} \mathbf{a}_{11} & a_{21} & \cdots & a_{m2} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{1n} & a_{2n} & \cdots & a_{mn} \end{bmatrix}, \qquad \mathbf{D}$   $= \begin{bmatrix} \mathbf{a}_{11} & \cdots & \mathbf{a}_{n1} \end{bmatrix}^{\mathrm{T}} = \begin{bmatrix} \mathbf{a}_{11}^{\mathrm{T}} \\ \vdots \\ \mathbf{a}_{1n}^{\mathrm{T}} \end{bmatrix}.$ 

即,  $A^{T}$  是由对调 A 的行和列得到的  $n \times m$  矩阵.

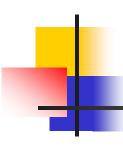
### 转置矩阵的运算性质

$$(A^{\mathsf{T}})^{\mathsf{T}} = A, (A+B)^{\mathsf{T}} = A^{\mathsf{T}} + B^{\mathsf{T}}, (\lambda A)^{\mathsf{T}} = \lambda A^{\mathsf{T}}, \qquad (AB)^{\mathsf{T}} = B^{\mathsf{T}}A^{\mathsf{T}}$$

设
$$B = \begin{bmatrix} \boldsymbol{b}_1 & \cdots & \boldsymbol{b}_n \end{bmatrix}$$
,则

$$(AB)^{\mathrm{T}} = \begin{bmatrix} A\boldsymbol{b}_1 & \cdots & A\boldsymbol{b}_n \end{bmatrix}^{\mathrm{T}} = \begin{bmatrix} (A\boldsymbol{b}_1)^{\mathrm{T}} \\ \vdots \\ (A\boldsymbol{b}_n)^{\mathrm{T}} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \boldsymbol{b}_1^{\mathrm{T}}A^{\mathrm{T}} \\ \vdots \\ \boldsymbol{b}_n^{\mathrm{T}}A^{\mathrm{T}} \end{bmatrix} = B^{\mathrm{T}}A^{\mathrm{T}}.$$

练习 1.4.20 设 A, B 是同阶对称矩阵. 求证: AB 是对称矩阵当且仅当 AB = BA.

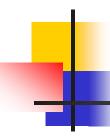


### 矩阵的乘幂运算与性质

• AA 有意义当且仅当 A 为方阵.  $A^k = \underbrace{A \cdots A}_k, k = 1, 2, \cdots, n$ .

- 若 f(x) 是 x 的 n 次多项式:  $f(x) = a_n x^n + a_{n-1} x^{n-1} + \cdots + a_1 x + a_0$ ,
- 对于方阵 A 可以定义:  $f(A) = a_n A^n + a_{n-1} A^{n-1} + \cdots + a_1 A + a_0 I_n$ ,

$$\boldsymbol{A} = \begin{bmatrix} \lambda & 1 & 0 \\ 0 & \lambda & 1 \\ 0 & 0 & \lambda \end{bmatrix}, \; \; \boldsymbol{\sharp} \boldsymbol{A}^{k}, \; \boldsymbol{k} = 1, 2, \dots, \boldsymbol{n}.$$



## 矩阵的行列初等变换的运算实现

$$\begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \\ & & 1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 5 & 6 & 7 & 8 \\ 9 & 10 & 11 & 12 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \\ & & 1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 5 & 6 & 7 & 8 \\ 9 & 10 & 11 & 12 \end{bmatrix} \qquad \begin{bmatrix} 1 \\ -5 & 1 \\ 0 & & 1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 5 & 6 & 7 & 8 \\ 9 & 10 & 11 & 12 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 5 & 6 & 7 & 8 \\ 9 & 10 & 11 & 12 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 1 & -3 \\ & 1 \\ & & 1 \end{bmatrix} \qquad \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 5 & 6 & 7 & 8 \\ 9 & 10 & 11 & 12 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 5 & 6 & 7 & 8 \\ 9 & 10 & 11 & 12 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

定义 1.5.1 (初等矩阵) 对恒同矩阵  $I_n$  做一次初等变换,得到的矩阵统称为初等矩阵:

1. 对换行变换: 把  $I_n$  的第 i,j 行位置互换,得到**对换矩阵** 

2. 倍乘行变换: 第 i 行乘非零常数 k, 得到**倍乘矩阵** 

$$E_{ii;k} = \begin{bmatrix} \ddots & & & & \\ & 1 & & & \\ & & k & & \\ & & & 1 & \\ & & & \ddots \end{bmatrix} \quad ;$$

3. 倍加行变换: 把第 i 行的 k 倍加到第 j 行上, 得到**倍加矩阵** 

- **命题 1.5.2** 1. 若矩阵  $I_m$  经过某一初等行变换得到矩阵 T,则任意  $m \times n$  矩阵 A 经过相同初等行变换得到矩阵 TA.
- 2. 若矩阵  $I_n$  经过某一初等列变换得到矩阵 T,则任意  $m \times n$  矩阵 A 经过相同初等列变换得到矩阵 AT.

## 初等变换的矩阵实现

定义 1.3.3 (初等变换) 对方程组施加的如下三类变换的每一类都称为方程组的初等变 换:

1. 对换变换: 互换两个方程的位置;

2. **倍乘变换**: 把某个方程两边同乘一个非零常数 k;

3. **倍加变换**: 把某个方程的 k 倍加到另一个方程上.

求下列方程组的通解:
$$\begin{cases} x_1 + x_2 + x_3 + x_4 + x_5 = 1\\ 3x_1 + 2x_2 + x_3 + x_4 - 3x_5 = 0\\ 5x_1 + 4x_2 + 3x_3 + 3x_4 - x_5 = 2 \end{cases}$$

## 可逆矩阵

- 在解方程 ax = b 的时候,如果  $a \neq 0$ ,等式两边同乘以  $a^{-1}$ ,得  $x = a^{-1}b$ .
- 线性方程组 AX = b, 能否在一定条件下引进  $A^{-1}$  的概念, 使得解为  $X = A^{-1}b$ ?
- 由  $a^{-1}a = 1$  到  $A^{-1}A = AA^{-1} = I$ .

定义1.5.3(逆矩阵)设A是n阶方阵,如果存在n方阵B,使得 $AB = BA = I_n$ ,则称A是可逆矩阵或非奇异矩阵,并称B是A的逆(矩阵)。

A的逆矩阵唯一,表示为 $A^{-1}$ 

不可逆的矩阵称为奇异矩阵。



定义1.5.3(逆矩阵)设A是n阶方阵,如果存在n方阵B,使得 $AB = BA = I_n$ ,则称A是可逆矩阵或非奇异矩阵,并称B是A的逆(矩阵)。

定理 若矩阵 A 可逆,则 A 的逆矩阵唯一.

证明 设 B, C 都是矩阵 A 的逆矩阵, 则有

$$BA = AC = I$$

$$B = BI = B(AC) = (BA)C = IC = C.$$

• 矩阵 A 的如果可逆, 其唯一的逆矩阵记为 $A^{-1}$ , 故有  $A^{-1}A = AA^{-1} = I$ .

旋转变换 
$$\begin{bmatrix} \cos\theta & -\sin\theta \\ \sin\theta & \cos\theta \end{bmatrix}^{-1} = \begin{bmatrix} \cos(-\theta) & -\sin(-\theta) \\ \sin(-\theta) & \cos(-\theta) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \cos\theta & \sin\theta \\ -\sin\theta & \cos\theta \end{bmatrix}$$

反射变换 
$$\begin{bmatrix} \cos 2\theta & \sin 2\theta \\ \sin 2\theta & -\cos 2\theta \end{bmatrix}^{-1} = \begin{bmatrix} \cos 2\theta & \sin 2\theta \\ \sin 2\theta & -\cos 2\theta \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}^{-1} = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}$$

对换变换
$$\begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}^{-1} = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} k & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}^{-1} = \begin{bmatrix} 1/k & 0 \\ k & 1 \end{bmatrix}$$

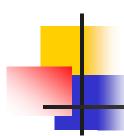
$$\begin{bmatrix} 1 & 0 \\ -k & 1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 \\ k & 1 \end{bmatrix}^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ -k & 1 \end{bmatrix}$$

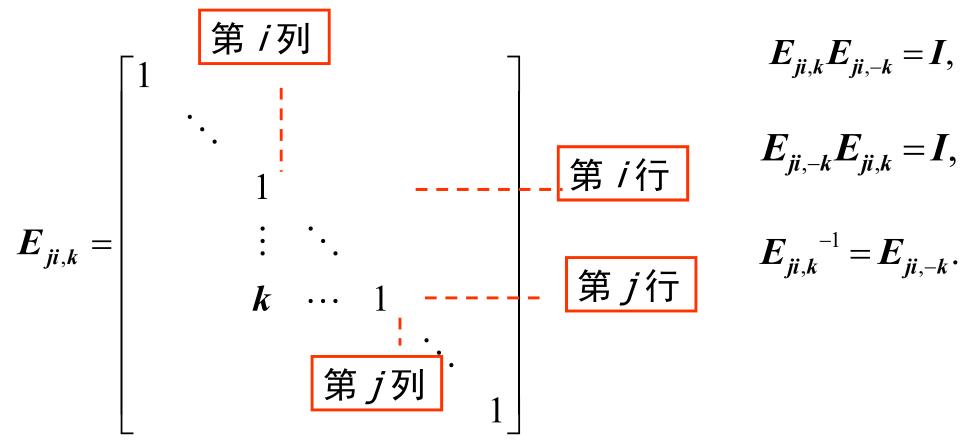
**命题 1.5.4** 初等矩阵可逆,且 
$$P_{ij}^{-1} = P_{ij}, E_{ii;k}^{-1} = E_{ii;k^{-1}}, E_{ji;k}^{-1} = E_{ji;-k}$$
.

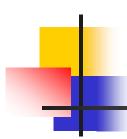
**命题 1.5.5** 对角矩阵 D 可逆当且仅当对角元素都不为零,且 D 可逆时有

$$D^{-1} = \begin{bmatrix} d_1 & & \\ & \ddots & \\ & & d_n \end{bmatrix}^{-1} = \begin{bmatrix} d_1^{-1} & & \\ & \ddots & \\ & & d_n^{-1} \end{bmatrix}.$$



## 命题1.5.4 初等矩阵可逆且逆还是初等矩阵:





练习 
$$1.5.7$$
 求  $A=$   $a_1$   $a_2$   $a_{n-1}$ 

的逆矩阵,其中  $a_i \neq 0$ .



## 逆矩阵与解线性方程组

考虑线性方程组 
$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \cdots + a_{1n}x_n = b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \cdots + a_{2n}x_n = b_2 \\ \cdots \\ a_{n1}x_1 + a_{n2}x_2 + \cdots + a_{nn}x_n = b_n \end{cases}$$

$$A = (a_{ij})_{n \times n}, X = (x_1, x_2, \dots, x_n)^T, b = (b_1, b_2, \dots, b_n)^T$$

写成矩阵形式 AX = b.

$$AX = b \Rightarrow A^{-1}AX = A^{-1}b \Rightarrow X = A^{-1}b$$

● 因为矩阵乘法不满足交换律,所以对于同阶方阵 A 与  $B_A$  若 A 可逆,一般 $A^{-1}B \neq BA^{-1}$  即,左除和右除不等价

例如,设
$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}$$
, $\mathbf{B} = \begin{bmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$ ,则

$$\boldsymbol{A}^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ -1 & 1 \end{bmatrix}, \boldsymbol{A}^{-1}\boldsymbol{B} = \begin{bmatrix} 2 & 0 \\ -2 & 1 \end{bmatrix}, \boldsymbol{B}\boldsymbol{A}^{-1} = \begin{bmatrix} 2 & 0 \\ -1 & 1 \end{bmatrix}.$$



## 逆矩阵的几个性质

命题1.5.6 若矩阵A, B可逆

(1) 
$$A^{-1}$$
可逆,且 $\left(A^{-1}\right)^{-1} = A$ 

$$(2) \quad (AB)^{-1} = B^{-1}A^{-1}$$

(3) 
$$A^T \cap \mathcal{U}$$
,  $\mathbb{L}(A^T)^{-1} = (A^{-1})^T$ ,  $\mathcal{U} \to A^{-T}$ 

$$(2') \quad (A_1 A_2 \cdots A_k)^{-1} = A_k^{-1} \cdots A_2^{-1} A_1^{-1}$$

定理 1.5.7 设  $A \in n$  阶方阵, 以下叙述等价:

- 1. A 可逆;
- 2. 任取 n 维向量  $\boldsymbol{b}$ ,方程组  $A\boldsymbol{x} = \boldsymbol{b}$  的解唯一,且  $\boldsymbol{x} = A^{-1}\boldsymbol{b}$ ;
- 3. 齐次方程组 Ax = 0 只有零解;
- 4. A 对应的阶梯形矩阵有 n 个主元;
- 5. A 对应的行简化阶梯形矩阵一定是  $I_n$ ;
- 6. A 是有限个初等矩阵的乘积.

记系数矩阵为 A, 对  $\begin{bmatrix} A & I_2 \end{bmatrix}$  消元:

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 0 \\ 2 & 4 & 0 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow{\text{倍加变换}} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & -2 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow{\text{倍乘变换}} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & \frac{1}{2} \end{bmatrix}$$

$$\xrightarrow{\text{倍加变换}} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 2 & -\frac{1}{2} \\ 0 & 1 & -1 & \frac{1}{2} \end{bmatrix}.$$

因此 
$$A$$
 可逆,且  $A^{-1} = \begin{bmatrix} 2 & -\frac{1}{2} \\ -1 & \frac{1}{2} \end{bmatrix}$ .

那么  $A^{-1}$  的列向量组有什么实际含义? 由  $AA^{-1} = I_2$  可得,

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 \\ -1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix}, \quad \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -\frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix}.$$



## 求逆矩阵的初等变换法 (Gauss-Jordan消去法)

可逆方阵 A 可仅经过一系列行初等变换化为单位阵.

$$P_s \cdots P_1 A = I, \qquad P_s \cdots P_1 I = A^{-1}$$

所以完全相同的变换可以把 I 化为  $A^{-1}$ .  $A^{-1}[A,I] = [I,A^{-1}]$ 

构造一个分块矩阵: 
$$[A,I]$$
  $\longrightarrow$   $I,A^{-1}$ 



Gauss-Jordan消去法求A的逆矩阵 
$$A = \begin{bmatrix} 0 & 2 & -1 \\ 1 & 1 & 2 \\ -1 & -1 \end{bmatrix}$$
.

先将 A 化为阶梯形矩阵, 再化为单位阵:

$$[A, I] = \begin{bmatrix} 0 & 2 & -1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 2 & 0 & 1 & 0 \\ -1 & -1 & -1 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 1 & 2 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & -1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

$$\rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & | & -1/2 & | & -3/2 & | & -5/2 \\ 0 & 1 & 0 & | & 1/2 & | & 1/2 & | & 1/2 \\ 0 & 0 & 1 & | & 0 & | & 1 & | & 1 \end{bmatrix}, \quad \mathbf{A}^{-1} = \frac{1}{2} \begin{bmatrix} -1 & -3 & -5 \\ 1 & 1 & 1 \\ 0 & 2 & 2 \end{bmatrix}$$

$$A^{-1} = \frac{1}{2} \begin{vmatrix} -1 & -3 & -5 \\ 1 & 1 & 1 \\ 0 & 2 & 2 \end{vmatrix}$$

设 
$$A = \begin{vmatrix} 1 & 1 & 2 \\ 0 & 2 & -1 \\ -1 & 1 & -3 \end{vmatrix}$$
, 试判断  $A$  是否可逆.

练习 1.5.8 求下列矩阵方程的解: 
$$\begin{bmatrix} 2 & 2 & 3 \\ 1 & -1 & 0 \\ -1 & 2 & 1 \end{bmatrix} X = \begin{bmatrix} 4 & -1 \\ 2 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}.$$

## 作业 (9月29日)

练习1.6

1(1,2,5), 2(1,2,4), 3,4,6(1,2,4,7,8)

10月4日提交