

Math-Net.Ru

All Russian mathematical portal

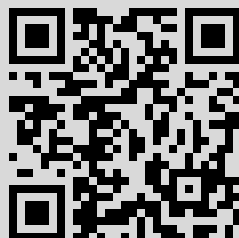
Yu. E. Nesterov, A method of solving a convex programming problem with convergence rate $O(\frac{1}{k^2})$, *Dokl. Akad. Nauk SSSR*, 1983, Volume 269, Number 3, 543–547

Use of the all-Russian mathematical portal Math-Net.Ru implies that you have read and agreed to these terms of use
<http://www.mathnet.ru/eng/agreement>

Download details:

IP: 220.246.124.251

November 16, 2021, 05:51:39



Ю.Е. НЕСТЕРОВ

МЕТОД РЕШЕНИЯ ЗАДАЧИ ВЫПУКЛОГО ПРОГРАММИРОВАНИЯ СО СКОРОСТЬЮ СХОДИМОСТИ $O\left(\frac{1}{k^2}\right)$

(Представлено академиком Л.В. Канторовичем 9 VII 1982)

1. В статье предлагается метод решения задачи выпуклого программирования в гильбертовом пространстве E . В отличие от большинства методов выпуклого программирования, предлагавшихся ранее, этот метод строит минимизирующую последовательность точек $\{x_k\}_{k=0}^{\infty}$, которая не является релаксационной. Эта особенность позволяет свести к минимуму вычислительные затраты на каждом шаге. В то же время для такого метода удастся получить неулучшаемую на рассматриваемом классе задач оценку скорости сходимости (см. [1]).

2. Рассмотрим сначала задачу безусловной минимизации выпуклой функции $f(x)$. Мы будем предполагать, что функция $f(x)$ принадлежит классу $C^{1,1}(E)$, т.е. что существует константа $L > 0$, для которой при всех $x, y \in E$ выполняется неравенство

$$(1) \quad \|f'(x) - f'(y)\| \leq L\|x - y\|.$$

Из неравенства (1) следует, что при всех $x, y \in E$

$$(2) \quad f(y) \leq f(x) + \langle f'(x), y - x \rangle + 0,5L\|y - x\|^2.$$

Для решения задачи $\min\{f(x) \mid x \in E\}$ с непустым множеством минимумов X^* предлагается следующий метод.

0) Выбираем точку $y_0 \in E$. Полагаем

$$(3) \quad k=0, \quad a_0=1, \quad x_{-1}=y_0, \quad \alpha_{-1}=\|y_0 - z\|/\|f'(y_0) - f'(z)\|,$$

где z — любая точка из E , $z \neq y_0$, $f'(z) \neq f'(y_0)$.

1) k -я Итерация.

а) Вычисляем наименьший номер $i \geq 0$, для которого выполняется неравенство

$$(4) \quad f(y_k) - f(y_k - 2^{-i}\alpha_{k-1}f'(y_k)) \geq 2^{-i-1}\alpha_{k-1}\|f'(y_k)\|^2.$$

б) Полагаем

$$\alpha_k = 2^{-i}\alpha_{k-1}, \quad x_k = y_k - \alpha_k f'(y_k),$$

$$(5) \quad a_{k+1} = (1 + \sqrt{4a_k^2 + 1})/2,$$

$$y_{k+1} = x_k + (a_k - 1)(x_k - x_{k-1})/a_{k+1}.$$

Способ прерывания одномерного поиска (4) аналогичен способу, предложенному в [2]. Разница лишь в том, что в (4) дробление шага на k -й итерации производится, начиная с α_{k-1} (а не с единицы, как в [2]). В силу этого (см. доказательство теоремы 1) при построении методом (3)–(5) последовательности $\{x_k\}_{k=0}^{\infty}$ будет сделано не более $O(\log_2 L)$ таких дроблений. Пересчет точек y_k в (5) осуществляется с помощью "овражного" шага. Отметим также, что метод (3)–(5) не обеспечивает монотонное убывание функции $f(x)$ на последовательностях $\{x_k\}_{k=0}^{\infty}$, $\{y_k\}_{k=0}^{\infty}$.

Теорема 1. Пусть выпуклая функция $f(x) \in C^{1,1}(E)$ и $X^* \neq \emptyset$. Если последовательность $\{x_k\}_{k=0}^{\infty}$ построена методом (3)–(5), то:

1) для любого $k \geq 0$

$$(6) \quad f(x_k) - f^* \leq C/(k+2)^2,$$

где $C = 4L \|y_0 - x^*\|^2$, $f^* = f(x^*)$, $x^* \in X^*$;

2) для достижения точности ϵ по функционалу необходимо:

а) вычислить градиент целевой функции не более $NG = \lceil \sqrt{C/\epsilon} \rceil$ раз,

б) вычислить значение целевой функции не более $NF = 2NG + \lceil \log_2(2L\alpha_{-1}) \rceil + 1$ раз.

Здесь и далее $\lceil (\cdot) \rceil$ — целая часть числа (\cdot) .

Доказательство. Пусть $y_k(\alpha) = y_k - \alpha f'(y_k)$. Из неравенства (2) получаем $f(y_k) - f(y_k(\alpha)) \geq 0,5\alpha(2 - \alpha L) \|f'(y_k)\|^2$. Следовательно, как только $2^{-i}\alpha_{k-1}$ станет меньше, чем L^{-1} , неравенство (4) выполнится и в дальнейшем α_k уменьшаться не будут. Таким образом, $\alpha_k \geq 0,5L^{-1}$ для всех $k \geq 0$.

Обозначим $p_k = (a_k - 1)(x_{k-1} - x_k)$. Тогда $p_{k+1} - x_{k+1} = p_k - x_k + a_{k+1}\alpha_{k+1}f'(y_{k+1})$. Следовательно, $\|p_{k+1} - x_{k+1} + x^*\|^2 = \|p_k - x_k + x^*\|^2 + 2(a_{k+1} - 1)\alpha_{k+1}\langle f'(y_{k+1}), p_k \rangle + 2a_{k+1}\alpha_{k+1}\langle f'(y_{k+1}), x^* - y_{k+1} \rangle + a_{k+1}^2\alpha_{k+1}^2 \times \|f'(y_{k+1})\|^2$.

Пользуясь неравенством (4) и выпуклостью функции $f(x)$, получаем

$$\begin{aligned} \langle f'(y_{k+1}), y_{k+1} - x^* \rangle &\geq f(x_{k+1}) - f^* + 0,5\alpha_{k+1} \|f'(y_{k+1})\|^2, \\ 0,5\alpha_{k+1} \|f'(y_{k+1})\|^2 &\leq f(y_{k+1}) - f(x_{k+1}) \leq f(x_k) - f(x_{k+1}) - \\ &- a_{k+1}^{-1} \langle f'(y_{k+1}), p_k \rangle. \end{aligned}$$

Подставим эти два неравенства в предыдущее равенство:

$$\begin{aligned} \|p_{k+1} - x_{k+1} + x^*\|^2 - \|p_k - x_k + x^*\|^2 &\leq 2(a_{k+1} - 1)\alpha_{k+1}\langle f'(y_{k+1}), p_k \rangle - \\ &- 2a_{k+1}\alpha_{k+1}(f(x_{k+1}) - f^*) + (a_{k+1}^2 - a_{k+1})\alpha_{k+1}^2 \|f'(y_{k+1})\|^2 \leq \\ &\leq -2a_{k+1}\alpha_{k+1}(f(x_{k+1}) - f^*) + 2(a_{k+1}^2 - a_{k+1})\alpha_{k+1}(f(x_k) - f(x_{k+1})) = \\ &= 2\alpha_{k+1}a_k^2(f(x_k) - f^*) - 2\alpha_{k+1}a_{k+1}^2(f(x_{k+1}) - f^*) \leq 2\alpha_k a_k^2(f(x_k) - f^*) - \\ &- 2\alpha_{k+1}a_{k+1}^2(f(x_{k+1}) - f^*). \end{aligned}$$

Таким образом,

$$\begin{aligned} 2\alpha_{k+1}a_{k+1}^2(f(x_{k+1}) - f^*) &\leq 2\alpha_{k+1}a_{k+1}^2(f(x_{k+1}) - f^*) + \\ &+ \|p_{k+1} - x_{k+1} + x^*\|^2 \leq 2\alpha_k a_k^2(f(x_k) - f^*) + \|p_k - x_k + x^*\|^2 \leq \\ &\leq 2\alpha_0 a_0^2(f(x_0) - f^*) + \|p_0 - x_0 + x^*\|^2 \leq \|y_0 - x^*\|^2. \end{aligned}$$

Осталось заметить, что $a_{k+1} \geq a_k + 0,5 \geq 1 + 0,5(k+1)$.

Из оценки скорости сходимости (6) следует, что число итераций, необходимое методу (3)–(5) для достижения точности ϵ , не будет больше, чем $\lceil \sqrt{C/\epsilon} \rceil - 1$. При этом на каждой итерации будет вычисляться один градиент и по крайней мере два значения целевой функции. Заметим, однако, что каждому дополнительному вычислению значения целевой функции соответствует уменьшение величины α_k вдвое. Поэтому общее число таких вычислений не превзойдет $\lceil \log_2(2L\alpha_{-1}) \rceil + 1$. Теорема доказана.

Если для градиента целевой функции известна константа Липшица L , то в методе (3)–(5) можно положить $\alpha_k \equiv L^{-1}$ при любом $k \geq 0$. В этом случае неравенство (4) будет заведомо выполнено и поэтому утверждения теоремы 1 останутся верными при $C = 2L \|y_0 - x^*\|^2$, $NG = \lceil \|y_0 - x^*\| \sqrt{2L/\epsilon} \rceil - 1$ и $NF = 0$.

В заключение этого раздела покажем, как можно модифицировать метод (3)–(5) для решения задачи минимизации сильно выпуклой функции.

Предположим, что для функции $f(x)$ при всех $x \in E$ выполняется неравенство $f(x) - f^* \geq 0,5m \|x - x^*\|^2$, где $m > 0$, и пусть константа m нам известна.

Введем в метод (3)–(5) следующее правило прерывания:

в) Останавливаемся, если

$$(7) \quad k \geq 2\sqrt{2/(m\alpha_k)} - 2.$$

Пусть прерывание произошло на N -м шаге. Так как в методе (3)–(5) $\alpha_k \geq 0,5L^{-1}$, то $N \leq \lfloor 4\sqrt{L/m} \rfloor - 1$. В то же время

$$f(x_N) - f^* \leq \frac{2\|y_0 - x^*\|^2}{\alpha_N(N+2)^2} \leq 0,25m\|y_0 - x^*\|^2 \leq 0,5(f(y_0) - f^*).$$

После того как получена точка x_N , необходимо обновить метод и опять начать счет методом (3)–(5), (7) из точки x_N как из начальной и т.д.

В результате получаем, что за каждые $\lfloor 4\sqrt{L/m} \rfloor - 1$ итераций невязка по функции убывает вдвое. Таким образом, метод (3)–(5) с обновлением (7) является неувлучшаемым (с точностью до безразмерной константы) среди методов первого порядка на классе сильно выпуклых функций из $C^{1,1}(E)$ (см. [1]).

3. Рассмотрим следующую экстремальную задачу:

$$(8) \quad \min\{F(\bar{f}(x)) \mid x \in Q\},$$

где Q – выпуклое замкнутое множество из E , $F(u)$, $u \in R^m$, – выпуклая на всем R^m положительно-однородная степени единица функция, $\bar{f}(x) = (f_1(x), f_2(x), \dots, f_m(x))$ – вектор выпуклых непрерывно дифференцируемых на E функций. Множество X^* решений задачи (8) всегда предполагается непустым. Кроме того, мы всегда будем предполагать, что система функций $\{F(\cdot), \bar{f}(\cdot)\}$ обладает следующим свойством:

(*) Если существует вектор $\lambda \in \partial F(0)$ такой, что $\lambda^{(k)} < 0$, то $f_k(x)$ – линейная функция.

Через $\partial F(0)$ в (*) обозначен субдифференциал функции $F(u)$ в нуле.

Как известно, для выпуклых положительно-однородных степени единица функций справедливо тождество $F(u) \equiv \max\{\langle \lambda, u \rangle \mid \lambda \in \partial F(0)\}$. Поэтому из предположения (*) следует выпуклость функции $F(\bar{f}(x))$ на всем E .

Задачу (8) можно записать в минимаксной форме:

$$(9) \quad \min\{\max\{\langle \lambda, \bar{f}(x) \rangle \mid \lambda \in \partial F(0)\} \mid x \in Q\}.$$

Можно показать, что из непустоты множества X^* и предположения (*) следует существование у задачи (9) седловой точки (λ^*, x^*) . Поэтому множество седловых точек задачи (9) представимо в виде $\Omega^* = \Lambda^* \times X^*$, где $\Lambda^* = \text{Arg max}\{\Psi(\lambda) \mid \lambda \in \partial F(0)\}$, $\Psi(\lambda) = \min\{\langle \lambda, f(x) \rangle \mid x \in Q\}$. Задачу

$$\max\{\Psi(\lambda) \mid \lambda \in \partial F(0) \cap \text{dom } \Psi(\cdot)\}.$$

мы будем называть задачей, двойственной к (8).

Пусть в задаче (8) функции $f_k(x)$, $k = 1, 2, \dots, m$, принадлежат, классу $C^{1,1}(E)$ с константами $L^{(k)} \geq 0$. Обозначим $\bar{L} = (L^{(1)}, L^{(2)}, \dots, L^{(m)})$.

Рассмотрим функцию $\Phi(y, A, z) = F(\bar{f}(y, z)) + 0,5A\|y - z\|^2$, где $\bar{f}(y, z) = (f^{(1)}(y, z), f^{(2)}(y, z), \dots, f^{(m)}(y, z))$, $f^{(k)}(y, z) = f_k(y) + \langle f'(y), z - y \rangle$, $k = 1, 2, \dots, m$, A – положительная константа. Обозначим

$$\Phi^*(y, A) = \min\{\Phi(y, A, z) \mid z \in Q\}, \quad T(y, A) = \text{argmin}\{\Phi(y, A, z) \mid z \in Q\}.$$

Отметим, что отображение $y \rightarrow T(y, A)$ является естественным обобщением для задачи (8) "градиентного" отображения, введенного в [1] в связи с исследованием методов минимизации функций вида $\max_{1 \leq k \leq m} f_k(x)$. Для отображения $y \rightarrow T(y, A)$

(как и для "градиентного" отображения" из [1]) при всех $x \in Q$, $y \in E$, $A \geq 0$ выполняется неравенство

$$(10) \quad \Phi^*(y, A) + A \langle y - T(y, A), x - y \rangle + 0,5A \|y - T(y, A)\|^2 \leq F(\bar{f}(x)),$$

причем если $A \geq F(\bar{L})$, то

$$\Phi^*(y, A) \geq F(\bar{f}(T(y, A))).$$

Для решения задачи (8) предлагается следующий метод.

0) Выбираем точку $y_0 \in E$. Полагаем

$$(11) \quad k=0, \quad a_0=1, \quad x_{-1}=y_0, \quad A_{-1}=F(\bar{L}_0),$$

где $\bar{L}_0 = (L_0^{(1)}, L_0^{(2)}, \dots, L_0^{(m)})$, $L_0^{(k)} = \|f'_k(y_0) - f'_k(z)\| / \|y_0 - z\|$, z — произвольная точка из E , $z \neq y_0$.

1) k -я Итерация.

а) Вычисляем наименьший номер $i \geq 0$, для которого выполняется неравенство

$$(12) \quad \Phi^*(y_k, 2^i A_{k-1}) \geq F(\bar{f}(T(y_k, 2^i A_{k-1}))).$$

б) Полагаем $A_k = 2^i A_{k-1}$, $x_k = T(y_k, A_k)$,

$$(13) \quad \begin{aligned} a_{k+1} &= (1 + \sqrt{4a_k^2 + 1})/2, \\ y_{k+1} &= x_k + (a_k - 1)(x_k - x_{k-1})/a_{k+1}. \end{aligned}$$

Нетрудно заметить, что метод (3)–(5) является просто другой формой записи метода (11)–(13) для задачи безусловной минимизации (т.е. когда в (8) $m=1$, $F(y)=y$, $Q=E$).

Теорема 2. Если последовательность $\{x_k\}_{k=0}^\infty$ построена методом (11)–(13), то:

1) для любого $k \geq 0$ $F(\bar{f}(x_k)) - F(\bar{f}(x^*)) \leq C_1/(k+2)^2$, где $C_1 = 4F(\bar{L})\|y_0 - x^*\|^2$, $x^* \in X^*$.

2) для достижения точности ϵ по функционалу необходимо:

а) решить вспомогательную задачу $\min\{\Phi(y_k, A, x) \mid x \in Q\}$ не более $\lceil \sqrt{C_1/\epsilon} \rceil + \lceil \max\{\log_2(F(\bar{L})/A_{-1}), 0\} \rceil$ раз,

б) вычислить набор градиентов $f'_1(y), f'_2(y), \dots, f'_m(y)$ не более $\lceil \sqrt{C_1/\epsilon} \rceil$ раз,

в) вычислить вектор-функцию $\bar{f}(x)$ не более $2\lceil \sqrt{C_1/\epsilon} \rceil + \lceil \max\{\log_2(F(\bar{L})/A_{-1}), 0\} \rceil$ раз.

Теорема 2 доказывается практически так же, как и теорема 1. Необходимо только вместо неравенства (2) использовать неравенство (10), при этом аналогом вектора $\alpha_k f'(y_k)$ будет вектор $y_k - T(y_k, A_k)$, а аналогом α_k — величины A_k^{-1} .

Точно так же, как и в методе (3)–(5), в методе (11)–(13) можно учесть информацию о константе $F(\bar{L})$ и параметре сильной выпуклости функции $F(\bar{f}(x)) - m$ (для этого, правда, необходимо, чтобы $y_0 \in Q$).

В заключение отметим два важных частных случая задачи (8), в которых вспомогательная задача $\min\{\Phi(y_k, A, x) \mid x \in Q\}$ оказывается достаточно простой.

а) Минимизация гладкой выпуклой функции на простом множестве. Под простым множеством мы понимаем такое множество, для которого оператор проектирования записывается в явном виде. В этом случае в задаче (8) $m=1$, $F(y)=y$

и в методе (11)–(13)

$$\Phi^*(y, A) = f(y) - 0,5A^{-1} \|f'(y)\|^2 + 0,5A \|T(y, A) - y + A^{-1}f'(y)\|^2,$$

где $T(y, A) = \operatorname{argmin} \{\|y - A^{-1}f'(y) - z\| \mid z \in Q\}$.

б) Безусловная минимизация (в задаче (8) $Q \equiv E$). В этом случае вспомогательная задача $\min\{\Phi(y, A, x) \mid x \in E\}$ эквивалентна следующей двойственной задаче:

$$(14) \quad \max \left\{ -0,5A^{-1} \left\| \sum_{k=1}^m \lambda^{(k)} f'_k(y) \right\|^2 + \sum_{k=1}^m \lambda^{(k)} f_k(y) \mid (\lambda^{(1)}, \lambda^{(2)}, \dots, \lambda^{(m)}) \in \partial F(0) \right\}.$$

При этом $T(y, A) = y - A^{-1} \sum_{k=1}^m \lambda^{(k)}(y) f'_k(y)$, где $\lambda^{(k)}(y)$, $k = 1, 2, \dots, m$, —

решения задачи (14) при фиксированном $y \in E$. Отметим, что множество $\partial F(0)$ обычно задается простыми ограничениями — линейными либо квадратичными. В таких случаях задача (14) — стандартная задача квадратичного программирования.

Автор искренне признателен А.С. Немировскому за беседы, которые стимулировали его интерес к рассмотренным вопросам.

Центральный экономико-математический институт
Академии наук СССР, Москва

Поступило
19 VII 1982

ЛИТЕРАТУРА

1. Немировский А.С., Юдин Д.Б. Сложность задач и эффективность методов оптимизации. М.: Наука, 1979.
2. Пшеничный Б.Н., Данилин Ю.М. Численные методы в экстремальных задачах. М.: Наука, 1975.

УДК 515.1

МАТЕМАТИКА

Е.И. НОЧКА

К ТЕОРИИ МЕРОМОРФНЫХ КРИВЫХ

(Представлено академиком В.С. Владимировым 18 V 1982)

1. Пусть задана мероморфная кривая, т.е. мероморфное отображение

$$\tilde{f}: C \rightarrow \mathbb{CP}^n,$$

и пусть голоморфное отображение

$$f: C \rightarrow \mathbb{C}^{n+1}, \quad f = (f_1, f_2, \dots, f_{n+1}),$$

является редуцированным представлением кривой \tilde{f} . Характеристическую функцию \tilde{f} определим, следуя А. Картану [1]:

$$T(\tilde{f}, r) = \frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} \log |f(re^{i\gamma})|^2 d\gamma - \log |f(0)|^2.$$

Пусть A — гиперплоскость в \mathbb{CP}^n и a — единичный вектор такой, что равенство $(w, a) = 0$ (скобки обозначают эрмитово скалярное произведение) есть уравнение гиперплоскости A в однородных координатах; обозначим $f_A = (f, a)$.